下篇 通用网论

特殊网论(EN系统, P/T系统,

Pr/T系统 有色网系统 关系网系统

随机网系统 时间网系统

随机时间网系统 有色时间网系统 数字网系统):

以动态行为为研究目的

高级系统

C/E系统概念 • 第五章: C/E系统 公理及基本现象 S-完备及T-完备

> 同步论 网逻辑 (第六章)(第七章)

・第八章:信息流结构

• 第九章: 网拓扑 (研究特殊的拓扑结构, 以 沟通离散模型和连续模型之间的联系)

• 第十章: 并发论 (P168进一步讨论并发特性)

• 第十一章: 应用(以例说明实际应用网系统)

通用网论

(并发论,同步论,网拓扑,网逻辑): 寻求网系统的共同基础 (P103七个目标)

概念级别:(四个,由低到高)

(特别设计, 具有 信息传递特性) 构造

并发关系→出现结构→C/E系统→信息流网

(最基本 现象)

(所有个体 的痕迹线构

(信息元件) (信息系统)

成的结构)

第六章 C/E系统(条件/事件系统)



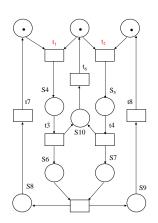
定义6.1 向后发生权

(B, E; F, c_{in})——EN系统, 二个丛 c₁, c₂⊆B

若有μ<u>ς</u>Ε,

使得 $c_1[\mu c_2$, 就说在 c_2 有向后(一步)发生权,

发生结果是c1,记c1<µ]c2



例子Σ₄

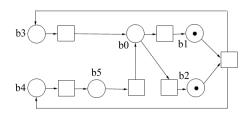
$$\begin{array}{c} \{t_7, t_8\} \\ \\ \therefore \{s_8, s_9, s_{10}\} \\ \hline \end{array} \\ \{s_1, s_3, s_{10}\} \\ \end{array}$$

∴ {s₈, s₉, s₁₀}是{s₁, s₃, s₁₀}的向后后继情态

记
$$\{s_8, s_9, s_{10}\} < \{t_7, t_8\}$$
] $\{s_1, s_3, s_{10}\}$

例子

 $\{b_4,b_5\} \le \mu \} \{b_4,b_0\}$



定理6.1

 $(B, E; F, c_{in})$ 是EN系统,令 C_i 为从 c_{in} 至少需要i步(向前,向后或交错)才能到达的情态所成的集合,

$$\begin{split} & \text{则}[c_{in}] \!=\! \{c_{in}\} \underset{i=1}{\overset{\infty}{\cup}} C_i \\ & \Leftrightarrow C = \{c_{in}\} \underset{i=1}{\overset{\infty}{\cup}} C_i \\ & \text{证} \underbrace{\{ \succeq \exists c \in C \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} c \in C_i \Rightarrow c \in [c_{in}] \}}_{c \in C_i \Rightarrow c \in \{c_{in}\} \cup C_i = C} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq \exists c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq \exists c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq c \in [c_{in}] \Rightarrow c = c_{in} \vec{x} \}}_{i=1} \\ & \text{u} \underbrace{\{ \succeq c \in [c_{in}] \Rightarrow c =$$

定义6.2 完全情态集

 $(B, E; F, c_{in})$ EN系统,完全情态集是满足以下条件的集合 $[c_{in}]$:

- $1. c_{in} \in [c_{in}]$
- 2. 若 $c_1 \in [c_{in}]$, $c_2 \subseteq B$, $\exists \mu \subseteq E : c_1[\mu > c_2]$ (c_1 向前发生到达 c_2) 或 $c_2[\mu > c_1$ (c_1 向后发生到达 c_2), 则 $c_2 \in [c_{in}]$
- 3. 仅以经过1,2步得到的才属于[c;,]

例子的完全情态集

$$\begin{split} [c_{in}] = & \{ \{b_1,b_2\}, \{b_3,b_4\}, \{b_3,b_5\}, \{b_3,b_0\}, \{b_3,b_1\}, \{b_3,b_2\}, \\ & \{b_4,b_0\}, \{b_4,b_1\}, \{b_4,b_2\}, \\ & \{b_5,b_0\}, \{b_5,b_1\}, \{b_5,b_2\}, \\ & \{b_0,b_1\}, \{b_0,b_2\}, \\ & \{b_4,b_5\} \, \} \end{split}$$

 $\{b_4, b_5\}$ 是唯一向后可达情态,不属于原情态集 $[\{b_1, b_2\}\}$

 $\{b_4,b_5\}$ 属于 $[c_{in}]$ 的含义是: 追溯 $c_{in}=\{b_1,b_2\}$ 的历史, $b_1,b_2\}$ 中的托肯有可能来自 b_4,b_5

定理6.2

(B, E; F, c_{in})是EN系统, 设c₁, c₂⊆B,则[c₁]=[c₂]或者[c₁]∩[c₂]=φ

定理表明:完全情态集是丛上的等价类 (由完全可达关系确定)

只要证 $[c_1] \cap [c_2] \neq \phi \Rightarrow [c_1] = [c_2]$

或者 $[c_1] \neq [c_2]$ \Rightarrow $[c_1] \cap [c_2] = \phi$ \vdots $[c_1] \cap [c_2] \neq \phi$, $\therefore \exists c_0 \subseteq B$: $c_0 \in [c_1] \cap [c_2]$

推论

当c'∈[c],则[c']=[c],即

- 1. 完全情态集与选择其内的情态为初始情态无关
- 2. 完全情态集与选择其外的情态为初始情态有关

17

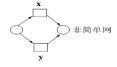
定义6.3 C/E系统

四元组Σ=(B, E; F, C)为C/E系统 iff

- 1. (B, E; F) 是简单网 基网
- 2. C是丛上的一个完全情态集, C中的丛称 为Σ的情态
- 3. $\forall b \in B$, $\exists c_1, c_2 \in C$: $b \in c_1 \land b \in c_2$
- 4. $\forall e \in E$, $\exists c_1, c_2 \in C$: $c_1[e > c_2]$

说明

1. 简单网:不同成分 都有区别 (EN系统中)网 — 基网



3. 每个条件都有机会成真, 也有机会成假4. 每个事件都有机会发生

否则在系统不起作用

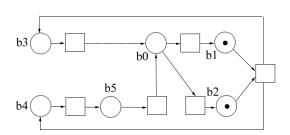
19

EN网系统与C/E系统关系

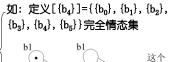
1. 由1,2推出是一个EN系统



- 2. 图形表示一致(下例子可以为EN,也可以为C/E, 去除C中的 $\{b_4,b_5\}$ 为非完全情态)
- 3. C的定义影响EN系统是否为C/E系统



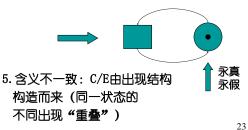
这个C=[{b4}] 不能保证:每 个事件都有 发生机会



或 b2

不能发生

4. 由3,4推出(B,E;F)为纯网



二、公理和基本现象

b2

C/E定义 满足 外延公理

→ 系统结构→发生权, 后继情态,情态间 完全可达关系 →完全情态集C及可达关系r →事件的结构 (事件与条件的关系)

设B—条件集 E—事件集 关系r—2^B×E×2^B

C—基于r的完全可达类 B的幂集 (B的 所有子集所成 的集合)

美 关系r—2^B×E×2^B ↓ B的幂集(B的

外延公理

对于任何B, E, r, C的(B, E; r, C), 必3函数 $pre \Delta post: E \rightarrow 2^B (e=pre(e) \Delta e=post(e))$

满足:

1. $\forall e \in E: (\dot{e} \cup e') \neq \phi \land (\dot{e} \cap e') = \phi$

2. $\forall e_1, e_2 \in E$: $(e_1 = e_2 \land e_1 = e_2 \Rightarrow e_1 = e_2)$

3. $\forall (c_1, e, c_2) \in r: c_1 - c_2 = e \land c_2 - c_1 = e \land c_2 - c_2 - c_1 = e \land c_2 - c_2 - c_2 - c_2 = e \land c_2 - c_2 -$

4. $\forall c \in C$, $\forall e \in E$: $(e \subseteq c \land e \cap c = \phi \Rightarrow \exists c' \in C$: $(c, e, c') \in r$)

5. $\forall c \in C$, $\forall e \in E$: ('e $\cap c = \phi \land e \subseteq \exists c' \in C$: (c', e, c) $\in r$)



・C/E满足外延公理

• 不是所有(B, E; r, C)都是C/E系统(∵公 理没有规定C/E系统定义的3,4二点)



四元组(B, E; r, C)

基本现象

C/E系统 → 完全情态集

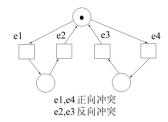
・冲突

・冲撞 ・并发

以例子说明

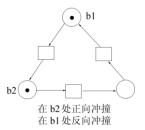
・混惑

冲突

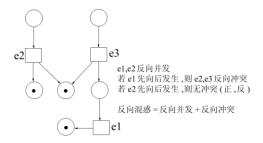


30

冲撞



并发和混惑



从现实角度(理解)

- 混惑系统——所选择的不适当的子系统 ——人为所致,非客观
- 并发——加速运算和操作 ——并发论(第十章)
- · 冲突(选择)——实现选择可以控制

33

三、完备化

S-补可以消除冲撞 假定无冲撞系统(正反向)

完备化概念

定义6.4 完备化

(S, T; F)—简单网

 $\forall T_1, T_2 \subseteq T, (T_1, T_2) \neq (\phi, \phi), \exists \emptyset \in S:$ $\exists S = T_1 \land S = T_2$

称(S,T;F)—S-完备的

 $\forall S_1, S_2 \subseteq S, (S_1, S_2) \neq (\phi, \phi), \exists l \in T: t=S_1 \land t=S_2$

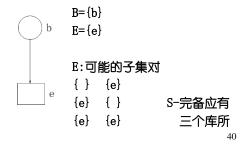
称(S, T;F)—T-完备的

说明

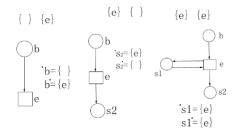
- C/E的基网(B, E; F)的完备网,不一定对 应C/E系统,所以用(S, T; F)而非(B, E; F)
- (B, E; F) 构造最小S-完备网(S, T; F') —S-完备化操作
- (B, E; F) 构造最小(T-完备网(S, T; F')—T-完备化操作

39

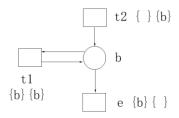
例子



三个库所



对于T-完备同样操作



命题 6.1

- 1. 任何网不会同时S-完备的和T-完备的
- 2. 若(S, T; F)是S-完备,则|S|=4|T|-1,且S中 非伴随库所的个数为3|T|-1
- 3. 若(S, T;F)是T-完备,则|T|=4|S|-1,且T中 纯元素('t∩t'=ф的T元素)的个数是为3|S|-1

证明

先证2:令m=|T|

T的子集为2^m个,则子集偶对 (T_1, T_2) 为2^m×2^m个 =4^m

除去全为空的那一对 (ϕ,ϕ) ,则 4^{m-1} (T_1,T_2) 与S-元素——对之 $\cdot \cdot \cdot$ $|S|=4^{|T|}-1$ 设S是非伴随库所,对应的T子集偶对为 (T_1,T_2) 即 $:=T_1,\quad s:=T_2$

44

∴ 's∩s'=φ ∴T1∩T2=φ

设
$$|T_1|=i$$
,则 $|T-T_1|=m-i$ (T_2 从里选)
$$T_1, \qquad T_2 \\ \downarrow \qquad \downarrow \\ C_m^i \qquad \text{可以是}T-T_1 \text{中的任}-3$$
集,则 2^{m-i} 所以,当 $|T_1|=i$ 时,(T_1,T_2)共有 $C_m^i\cdot 2^{m-i}$

i=0, 1, 2,, m

 $\sum_{i=0}^{m} \!\! C_m^{\,i} \! \cdot \! 2^{m-i} \!\! = \!\! \sum_{i=0}^{m} \!\! \frac{m\,!}{i\,!\,\left(m\!-\!i\right)\,!} \!\! 2^{m-i} = \, 3^m$

去除(φ, φ), 为3^m-1 证毕第2结论