2.路径、树和循环

2.1 介绍

本章主要有三个目标:

- 1.介绍网络流和图论的基本定义
- 2.介绍几种不同的数据结构
- 3.用不同的方法转换网络流问题,通过转换可以用对任何模型开发的算法解决其他模型 问题

2.2 符号与定义

有向图和网络(Directed Graphs and Networks): 有向图 G=(N, A) 由一组 N 个节点和一组弧组成,弧的元素是不同节点的有序对。在这本书中,一般不区分图和网络。用 N 表示节点数,m 表示 N 中的弧数。

无向图和网络(Undirected Graphs and Networks): 定义无向图的方式与定义有向图的方式相同,只是弧是不同节点的<mark>无序</mark>对。

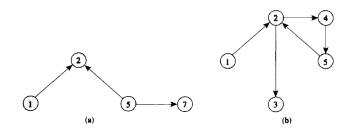
尾部和头部(Tails and Heads):有向弧(i, j)有两个端点 i 和 j。节点 i 为弧(i, j)的尾部,节点 j 为其头部。

度 (Degrees): 节点的 indegree 是该节点的传入弧数, outdegree 是其传出弧数。

邻接列表(Adjacency List:): 节点 i 的弧邻接列表 A (i) 是从该节点发出的弧的集合

多弧和环(Multiarcs and Loops): 多弧是具有相同尾部和头部节点的两个或多个弧。 环是一条尾部节点与其头部节点相同的弧。

子图(Subgraph): 如果 N'⊆N 和 A'⊆A, 图 G'= (N', A') 是 G= (N, A) 的子图。 **链(Walk)**: 一组有序的弧和节点被称为链,如图

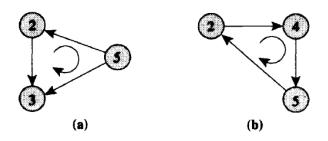


有向链:有向链是链的一个"有向"版本。上图(a)所示的链没有方向性;(b)中所示的有链方向。

路径: 路径是无重复节点的链。(a) 所示的路径中, 弧(1, 2) 和(5, 7) 是正向弧, 弧(5, 2) 是反向弧

有向路径:有向路径没有反向弧

循环和有向循环:



无环图:如果一个图不包含<mark>有向环</mark>,它就是一个无环图。

连通性:如果图中至少包含一条从节点 i 到节点 j 的路径,则两个节点 i 和 j 是连通的。 **强连通性**:如果连通图每个节点都至少有一条到其他节点的有向路径,则连通图是强连 通的。

切割: 切割是将节点集 N 分成两部分, 被切开的弧称为割

树: 树是不包含循环的连通图。

树有一些重要的性质:

(a) n 个节点上的树正好包含 n-1 个弧。

(b) 一棵树至少有两个叶节点(即, 度为1的节点)。

(c) 树的每两个节点通过一条唯一的路径连接。

林: 不包含循环的图是林。林是树的集合。

子树:树的连通子图是子树。

有根树:有根树是有一个特别指定的节点的树,称为根;我们把一棵有根的树看作是从根上垂下来的。(特别指定的节点可以任意指定吗)

生成树: 如果 T 是 G 的生成子图, T 是 G 的生成树。

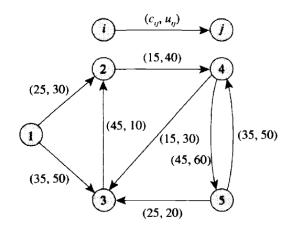
基本循环:设 T 是图 G 的生成树。将任何非树弧添加到生成树 T 中,只创建一个循环。这样的循环称为 G 关于树 T 的基本循环。由于网络包含 m-n+1 个非树弧,所以它有 m-n+1 个基本环。删除一个基本循环中的任何弧,我们再次得到一个生成树。

二分图: 如果我们能把图的节点集划分成两个子集 N1 和 N2, 对于 A 中的每个弧(i, j)i, j分属 N1 和 N2, 则图 G=(N, A) 是一个二分图,

当且仅当 G 中的每个循环包含偶数个弧时图 G 是二部图。

2.3 网络的表示

节点弧关联矩阵: 此表示法将网络存储为 n*m 矩阵,一行代表一个节点,一列代表一条弧。对应于弧(i, j)的列只有两个非零元素: 它在对应于 i 的行为 1,在对应于 j 的行为 -1。



	(1, 2)	(1, 3)	(2, 4)	(3, 2)	(4, 3)	(4, 5)	(5, 3)	(5, 4)
1	1	1	0	0	0	0	0	0
2	– 1	0	1	- 1	0	0	0	0
3	0	-1	0	1	-1	0	-1	0
4	0	0	– 1	0	1	1	0	-1
5	0	0	0	0	0	- 1	1	1

Figure 2.14 Node-arc incidence matrix of the network example.

节点邻接矩阵: 节点邻接矩阵表示法或简单的邻接矩阵表示法将网络存储为 nxn 矩阵 \mathcal{H}_{a} 。矩阵—行和—列对应于每个节点,如果 (i,j) \in a,h_i 等于 1,否则等于 0。

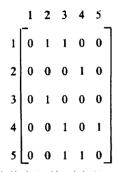


Figure 2.15 Node-node adjacency matrix of the network example.

邻接表: 节点 i 的节点邻接列表将是具有|A (i) |个单元的链表,并且每个单元将对应于一个弧 (i, j) ∈ A。对应于弧 (i, j) 的单元格将具有与我们希望存储的信息量相同的字段。一个数据字段将存储 j。我们可以使用另外两个数据字段来存储成本 Cij 和容量 Uij。每个单元格将包含一个称为链接的附加字段,该字段存储指向邻接列表中下一个单元格的指针。如果一个单元格恰好是邻接列表中的最后一个单元格,我们将其链接设置为 0。

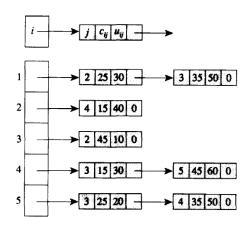


Figure 2.16 Adjacency list representation of the network example.

正向和反向星形表示法: 网络的前向星形表示不是将列表作为链表来维护, 而是将它们存储在单个数组中。我们首先将一个唯一的序列号与每个弧相关联, 从而定义弧列表的顺序。按照特定的顺序对弧进行编号: 首先是从节点 1 发出的弧, 然后是从节点 2 发出的弧, 依此类推。以任意方式对来自同一节点的弧进行编号。然后, 在弧列表中按顺序存储关于每个弧的信息。将弧的尾部、头部、成本和容量存储在四个数组中: 尾部、头部、成本和容量。为每个节点 i 维护一个指针, 用 rpoint (i) 表示, 它表示从节点 i 发出的弧列表中编号最小的弧[如果节点 i 没有输出弧, 将点 (i) 设置为点 (i+1)。]因此, 前向星表示将节点 i 的输出弧存储在弧列表中 rpoint (i) 到第指针 rpoint (i+1) -1 的位置。如果 rpoint (i) >rpoint (i+1) -1, 则节点 i 没有引出弧。rpoint (1) =1 和 rpoint (n+1) =m+1。

	point		tail	head	cost	capacity			
1	1	1	1	2	25	30			
2	3	2	1	3	35	50			
3	4	3	2	4	15	40			
4	5	4	3	2	45	10			
5	7	5	4	3	15	30			
6	9	6	4	5	45	60			
		7	5	3	25	20			
		8	5	4	35	50			
(a)									

存储平行弧: 平行弧会存在一些符号上的困难,因为(i, j)不会唯一地指定弧。对于 具有平行弧的网络,需要更复杂的符号来指定弧、弧成本和容量。然而,这种困难仅仅是符 号化的,在计算上不存在任何问题

2.4 网络改造

无向弧到有向弧: 一分为二,用两个有向弧(i, j)和(j, i)替换每个无向弧{i,j}, 这两个弧都具有成本 Cii 和容量 Uii。

去除非零下界: 如果弧(i, j)在弧流 Xij 上有一个非零下界 lij,则在公式中用 Xij+lij 代替 Xij。流约束则变为 lij<=xij+lij<=uij 或 0<=xij<=(uij-lij)。在质量平衡约束中进行此替换将

b(i)减少lij单位,并将b(j)增加lij单位。可以把这种转换看作一个两步流动过程:首先在弧(i, j)上发送lij单位,它将b(i)减少lij单位,将b(j)增加lij单位,然后求解新问题的xij'。(我觉得这张图画错了)

$$(c_{ij}, u_{ij}) \xrightarrow{b(i)} (c_{ij}, u_{ij} - l_{ij}) \xrightarrow{b(i) + l_{ij}} Figure 2.19$$
Removing nonzero lower bounds.

逆转弧: 弧反转变换通常用于<mark>消除具有负成本的弧</mark>。可以理解为 i 先向 j 发送 uij 单位的流量,再求解新问题,xij=uij-xji。

消除弧容量:可以理解为引入中间节点 k, 只有 i 和 j 与之相连, k 具有 uij 的需求量, 且 outdegree=0,这样就能用点的需求限制取代弧的容量限制

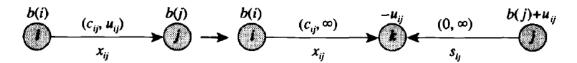
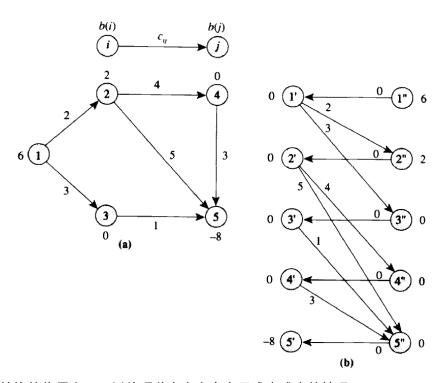


Figure 2.21 Transformation for removing an arc capacity.

节点拆分: 节点拆分转换将每个节点 i 拆分为两个节点 i'和 i",分别对应于节点的输出和输入。



这种转换的作用在于可以处理节点自身有容量或者成本的情况。

处理 reduced costs

使用剩余网络