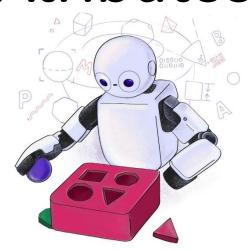
T319 - Introdução ao Aprendizado de Máquina:

Regressão Linear: Escalonamento de Atributos





Felipe Augusto Pereira de Figueiredo felipe.figueiredo@inatel.br

Recapitulando

- Vimos que a escolha do passo de aprendizagem influencia muito no processo aprendizagem do gradiente descendente.
 - Valores pequenos fazem com que o algoritmo tenha convergência muito lenta.
 - Valores grandes fazem com que o algoritmo divirja.
- Gráfico do erro em função das iterações nos ajuda a depurar o algoritmo.
- Além do ajuste manual, quando usamos GDE ou GD em mini-batches, precisamos reduzir o valor do passo de aprendizagem ao longo das iterações para garantir a convergência e estabilizaçãod do GD.
- Hoje, veremos um tipo de *pré-processamento* bastante importante para algoritmos de ML que usem métricas de distância como função de erro.
 - **Pré-processamento**: Técnicas aplicadas aos dados de treinamento antes do treinamento.

- Em algumas situações, alguns **atributos** acabam sendo dominantes sobre os demais no sentido de que exercerem grande influência sobre o *erro* cometido pelo modelo.
- Isto pode ocorrer devido à grande diferença de magnitude entre os atributos.
- Essa diferença entre as magnitudes afeta o desempenho de algoritmos de ML que utilizam métricas de distância como função de erro.
 - As diferenças entre as magnitudes dos atributos faz com que as superfícies de erro tenham formato de vale, dificultando a convergência dos algoritmos.

• Dada a seguinte equação hipótese, h(x)

$$\hat{y}(n) = h(x(n)) = a_1 x_1(n) + a_2 x_2(n).$$

A função de erro é dada por

$$J_e(\mathbf{a}) = \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} \left[y_{\text{noisy}}(n) - \left(a_1 x_1(n) + a_2 x_2(n) \right) \right]^2.$$

• Caso $x_1(n)\gg x_2(n)$, $\forall i$, então x_1 tem uma influência maior no erro resultante, o que pode ser expresso de forma aproximada como

$$J_e(\mathbf{a}) \approx \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} [y_{\text{noisy}}(n) - a_1 x_1(n)]^2.$$

• Portanto, o erro entre y e h(x(n)) será dominado pelo atributo x_1 .



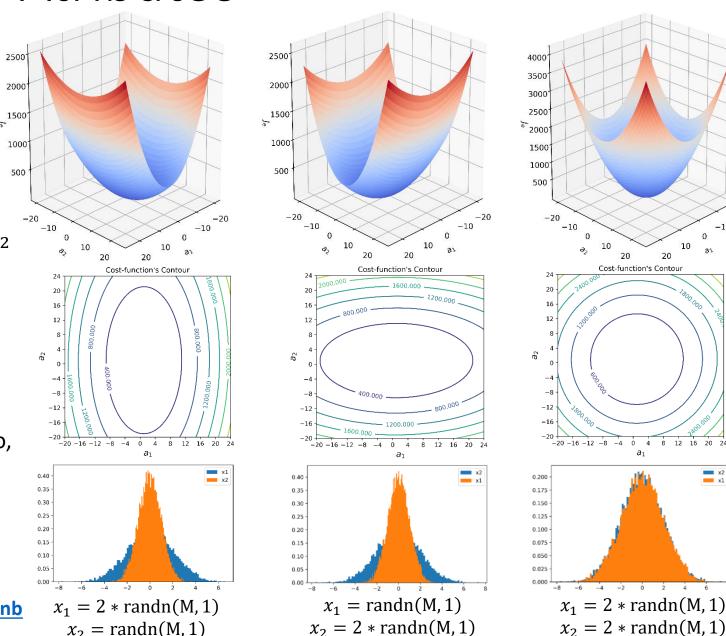
Função objetivo:

$$y(n) = a_1 x_1(n) + a_2 x_2(n)$$
, onde $a_1 = 1$, $a_2 = 1$.

Para plotar a superfície de erro usamos:

$$J_e(\mathbf{a}) = \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} \left[y_{\text{noisy}}(n) - (\widehat{a_1} x_1(n) + \widehat{a_2} x_2(n)) \right]^2$$

- $x_1 \gg x_2$: erro varia mais rapidamente com variações de $\widehat{a_1}$, resultando num vale.
- A mesma coisa pode ser dita para x_2 e $\widehat{a_2}$ (vale).
- Quando x_1 e x_2 têm intervalo semelhante, então, a variação tanto de $\widehat{a_1}$ quanto de $\widehat{a_2}$ tem **pesos** semelhante na variação do erro (tigela).



Exemplo: formatos_diferentes_da_superfície_de_erro.ipynb

- O que pode ser feito?
- Para evitar esse problema, o intervalo de variação de todos os atributos deve ser escalonado para que cada atributo contribua com o mesmo peso para o cálculo do erro.
- As duas formas mais comuns de escalonamento são:
 - Normalização Mín-Max

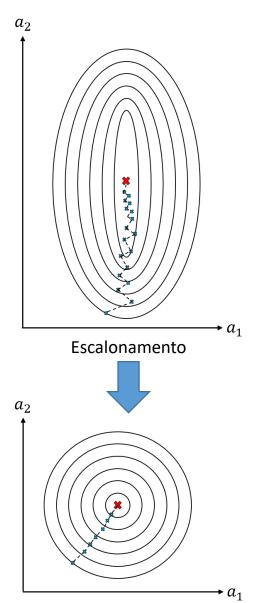
$$x'_{k}(i) = \frac{x_{k}(i) - \min(\mathbf{x})}{\max(\mathbf{x}) - \min(\mathbf{x})}, 0 \le x'_{k}(i) \le 1$$

Padronização

$$x'_k(i) = \frac{x_k(i) - \mu_x}{\sigma_x}$$

- Normalização mín-max faz com que os atributos variem entre 0 e 1.
- *Padronização* faz com que os atributos tenham média zero e desvio padrão unitário. Observe que, neste caso, os valores não ficam restritos a um intervalo específico.

- Ajuda a acelerar a convergência do *gradiente descendente* pois deixa as curvas de nível da superfície de erro mais circulares.
- Ajuda a estabilizar os algoritmos de aprendizado de máquina.
- Possibilita comparar o peso/influência de cada atributo no modelo.
- Observações:
 - Quando temos um conjunto de validação/teste do modelo, aplica-se ao conjunto de validação o escalonamento com os parâmetros (min, max, média, variância) obtidos com o conjunto de treinamento.
 - Em alguns casos, o escalonamento também é aplicado aos rótulos, i.e., aos valores de y. Mas não se esqueça de desfazer o escalonamento para realizar predições que sejam significativas.



• Função geradora:

$$y = x_1 + x_2$$
,
onde $x_1 \sim N(0, 1)$, $x_2 \sim N(10, 100)$ e $a_1 = a_2 = 1$.

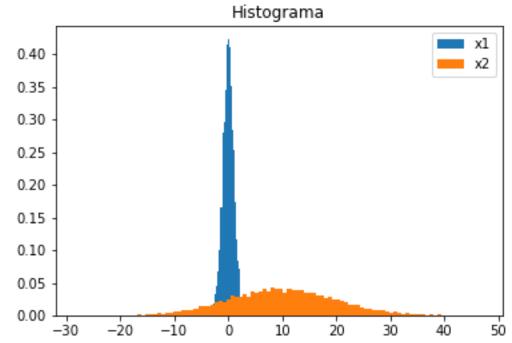
Função ruidosa:

$$y_{\text{noisy}} = y + w$$
,

onde $w \sim N(0, 1)$

Função hipótese:

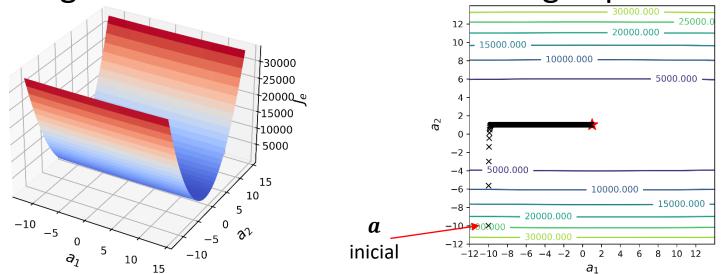
$$\hat{y} = \widehat{a_1} x_1 + \widehat{a_2} x_2.$$

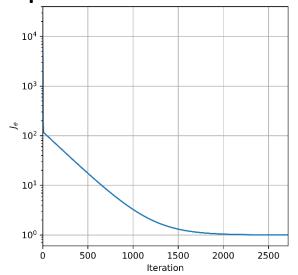


Exemplo: escalonamento de atributos com scikit learn.ipynb

- Superfície de erro tem formato de "U" com maior taxa de variação do erro na direção de a_2 .
- Taxa de variação do erro é praticamente constante na direção de a_1 (reta com inclinação de $\approx 0^\circ$).
- Como o gradiente na direção de a_1 é muito pequeno, o treinamento fica lento.

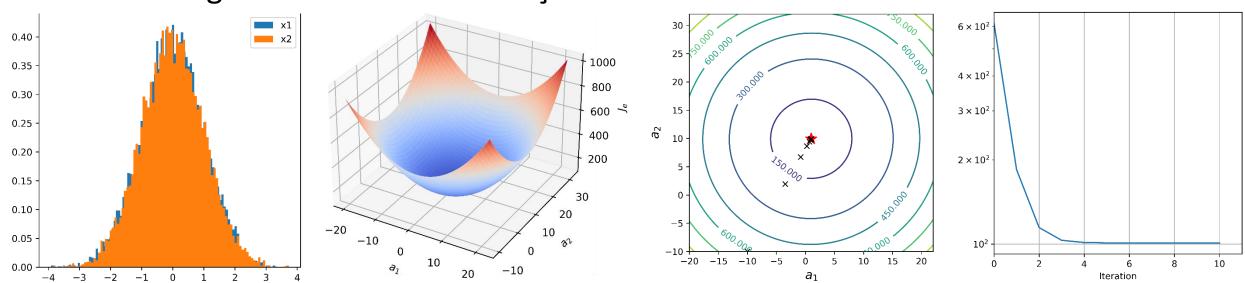
Algoritmo GD em batelada converge após mais de 2000 épocas.



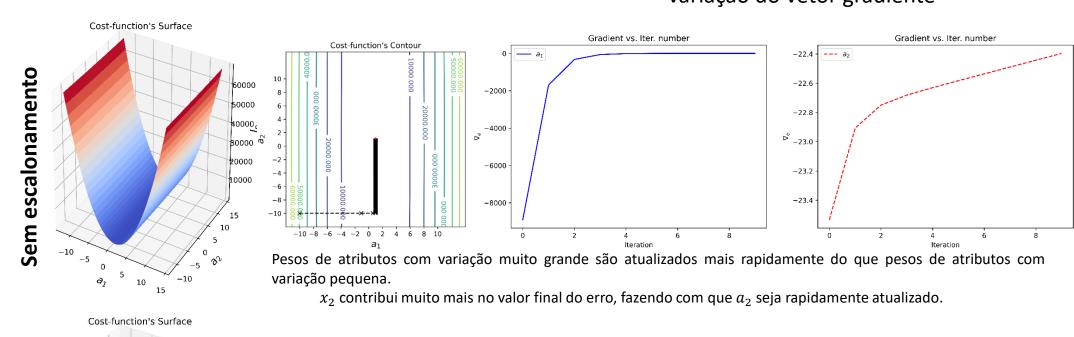


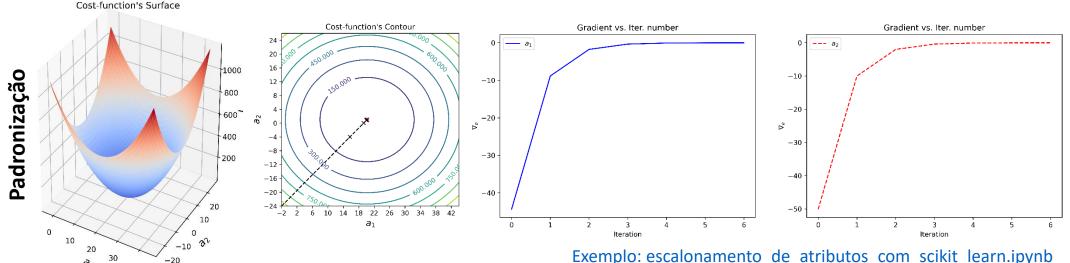
Exemplo: escalonamento de atributos com scikit learn.ipynb

- Agora aplicamos *padronização* aos atributos.
- A superfície tem formato de uma "tigela".
- As linhas de contorno se tornam mais "circulares", denotando que a superfície tem inclinação similar em todas as direções.
- Nesse exemplo, o algoritmo converge após 4 épocas.
- O treinamento se torna mais rápido pois a inclinação da superfície se torna mais íngreme em todas as direções.



variação do vetor gradiente





Escalonamento de Features com SciKit-Learn

Import Class StandardScaler from module Preprocessing of library sklearn responsible for standardizing the data.

from sklearn.preprocessing import StandardScaler

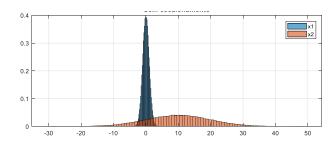
Instantiate a Standard scaler.

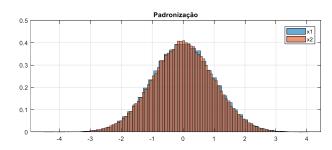
stdScaler = StandardScaler()

Concatenate both column vectors.

 $X = np.c_[x1, x2]$

Standardize the features. scaled X = stdScaler.fit transform(X)







Import Class MinMaxScaler from module Preprocessing of library sklearn responsible for normalizing the data.

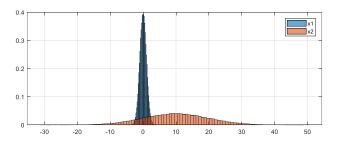
from sklearn.preprocessing import MinMaxScaler

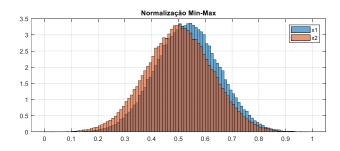
Instantiate a MinMax scaler. minMaxScaler = MinMaxScaler()

Concatenate both column vectors.

X = np.c [x1, x2]

Standardize the features. scaled X = minMaxScaler.fit transform(X)





Tarefas

- Quiz: "T319 Quiz Regressão: Parte IV (1S2021)" que se encontra no MS Teams.
- Exercício Prático: Laboratório #5.
 - Pode ser baixado do MS Teams ou do GitHub.
 - Pode ser respondido através do link acima (na nuvem) ou localmente.
 - Instruções para resolução e entrega dos laboratórios.
 - Laboratórios podem ser feitos em grupo.

Obrigado!

MY HOBBY: EXTRAPOLATING







"It's a non-linear pattern with outliers.....but for some reason I'm very happy with the data."





ONE DOES NOT SIMPLY



FIGURAS



