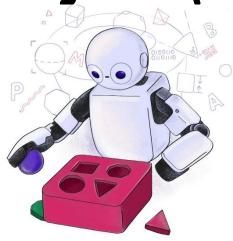
T320 - Introdução ao Aprendizado de Máquina II: *Classificação (Parte IV)*



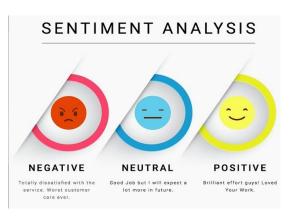


Felipe Augusto Pereira de Figueiredo felipe.figueiredo@inatel.br

Recapitulando

- Anteriormente, aprendemos uma nova função de limiar, chamada de função logística, com a qual foi possível encontrar uma solução para o problema de classificação com o algoritmo do gradiente descendente.
- Classificadores que utilizam a função logística como função de limiar são conhecidos como regressores logísticos e são utilizados em problemas de classificação binária, ou seja, problemas com apenas 2 classes, após a discretização do valor de saída.
- Na sequência, veremos como lidar com problemas de classificação que envolvem mais de 2 classes, também chamados de classificação multiclasses.

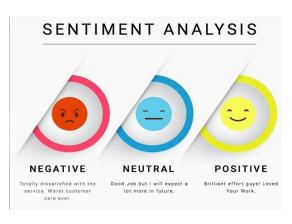
Casos multi-classe





- Até agora, nós vimos como classificar utilizando *regressão logística*.
- Nesse caso, os dados pertencem a apenas 2 classes (i.e., Q=2).
- Porém, e quando o problema possuir mais de 2 classes (i.e., Q > 2)?
- Por exemplo
 - Reconhecimento de dígitos escritos à mão: 10 dígitos.
 - Classificação de texto: Esportes, Economia, Política, Entretenimento, etc.
 - Classificação de sentimentos: Neutro, Positivo, Negativo.

Casos multi-classe





- Quando Q > 2, chamamos o problema de classificação *multi-classes*.
- Existem algumas abordagens para a classificação multi-classe:
 - Um-Contra-o-Resto
 - Um-Contra-Um
 - Regressão Softmax
- As duas primeiras podem ser aplicadas a qualquer tipo de *classificador binário* e não apenas ao *regressor logístico*.
- A terceira abordagem é uma generalização do classificador logístico para problemas multi-classe.

Um-Contra-o-Resto

- Nesta abordagem, treina-se *um classificador binário* para cada classe q, para predizer a probabilidade $P(C_q | x(i); a), \forall q \in \{1, ..., Q\}$, i.e., C_q é a classe positiva, C_2 .
- Em outras palavras, treina-se Q classificadores binários, onde para cada classificador, a classe positiva, C_2 , é a q-ésima classe e a classe negativa, C_1 , é a junção de todas as outras, Q-1, classes.
- Fazendo isso, nós transformamos um problema com Q classes em Q problemas binários.
- Cada um dos Q classificadores binários é representado pela função hipótese $h_a^q(x(i))$.

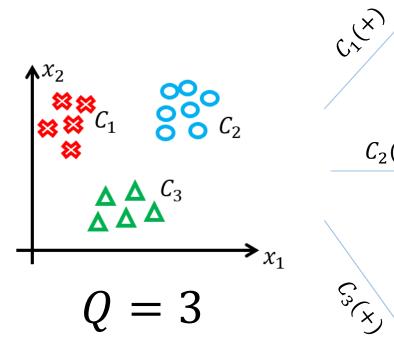
Um-Contra-o-Resto

- Portanto, o q-ésimo *classificador* deve indicar a classe positiva caso o exemplo pertença à q-ésima classe, ou à classe negativa caso o exemplo pertença a qualquer uma das outras Q-1 classes.
- Após o treinamento, para cada exemplo de entrada, x(i), realiza-se Q predições e escolhe-se a classe que maximize $h_a^q(x(i))$

$$C_q = \arg\max_q h_a^q(\mathbf{x}(i)).$$

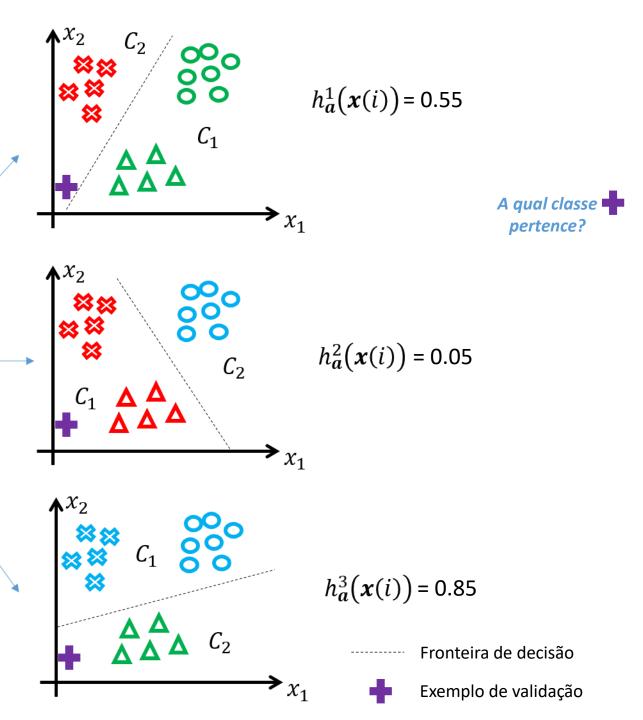
- A *vantagem* desta abordagem é que treina-se apenas *Q classificadores*.
- Uma *desvantagem* é que cada *classificador binário* precisa ser treinado com um conjunto negativo que é Q-1 vezes maior, o que pode aumentar o tempo de treinamento e a possibilidade de *classes desbalanceadas*.

Um-Contra-o-Resto



 $C_2(+)$

Passamos a ter 3 classificadores binários.



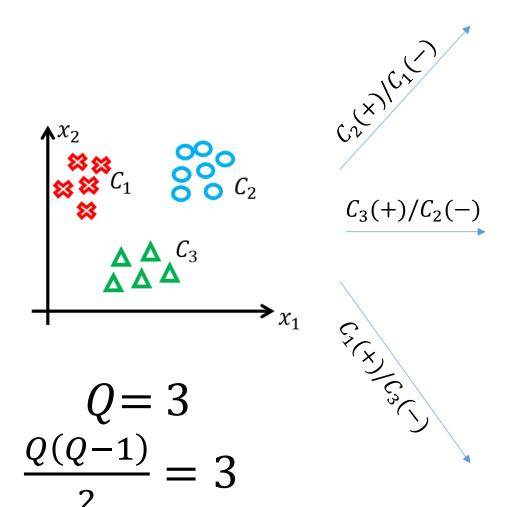
Um-Contra-Um

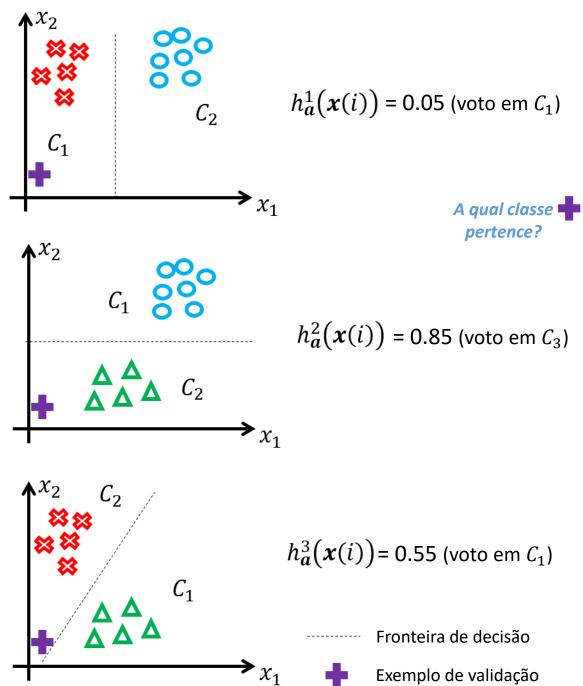
- Nesta abordagem, treina-se Q(Q-1)/2 classificadores binários.
- Cada classificador é treinado para classificar os exemplos pertencentes a cada um dos possíveis pares de classes.
 - Por exemplo, se Q=4, então treina-se 6 *classificadores* para classificar entre C_1/C_2 , C_1/C_3 , C_1/C_4 , C_2/C_3 , C_2/C_4 , e C_3/C_4 .
- Transformamos um problema com Q classes em Q(Q-1)/2 problemas binários.
- No final, cada exemplo é classificado conforme o **voto majoritário** entre os **classificadores**.
- Ou seja, a classe que receber mais votos é a classe atribuída ao exemplo.

Um-Contra-Um

- A principal vantagem dessa abordagem é que cada classificador precisa ser treinado apenas com as duas classes que ele deve distinguir, portanto, a chance de desbalanceamento é menor.
- Além disso, o tempo de treinamento de cada classificador também é menor, pois treina-se cada um deles com pares de classes.
- A *desvantagem* é que, por exemplo, se Q=10, temos que treinar 45 classificadores.
- Consequentemente, o tempo total de treinamento pode ser alto.

Um-Contra-Um





- Também conhecida como *regressão logística multinomial*.
 - Pois as saídas deste regressor podem ser interpretadas como as probabilidades de uma variável categoricamente distribuída (as classes) dado um conjunto de variáveis (atributos e pesos).
 - Em outras palavras, a regressão softmax estima a probabilidade de um exemplo de entrada pertencer a cada classe possível.
- É uma generalização do regressor logístico para problemas com *múltiplas* classes, em geral, Q>2.
- A ideia é treinar um único classificador com Q saídas, onde cada saída representa a probabilidade de um exemplo pertencer a uma das Q classes.
 - Por exemplo, para um problema com 4 classes, teremos um único classificador, mas com 4 saídas.

- Prediz *apenas uma classe por classificação*, portanto, ele deve ser usado apenas com *classes mutuamente exclusivas* como por exemplo diferentes tipos de plantas, dígitos, carros, etc.
 - lacktriangle Classes mutuamente exclusivas: exemplos pertencem a apenas uma das Q classes.
 - Já notícias e animais, por exemplo, podem pertencer a várias a várias classes ao mesmo tempo.
- Para termos um *único* classificador, o *regressor softmax possui uma* função hipótese de classificação, $h_a^q(x(i))$, e, consequentemente, uma função discriminante, $g_q(x(i))$, para cada classe q.

• A função hipótese de classificação associada à q-ésima classe, $h_a^q(x(i))$, é obtida passando-se a função discriminante da q-ésima classe, $g_q(x(i))$, através da função softmax,

$$P(C_q \mid \mathbf{x}(i), \mathbf{a}_q) = h_{\mathbf{a}}^q(\mathbf{x}(i)) = \frac{e^{g_q(\mathbf{x}(i))}}{\sum_{j=0}^{Q-1} e^{g_j(\mathbf{x}(i))}} = \frac{e^{\mathbf{x}(i)^T \mathbf{a}_q}}{\sum_{j=0}^{Q-1} e^{\mathbf{x}(i)^T \mathbf{a}_j}} \in \mathbb{R} [0, 1],$$

onde $a_q = \begin{bmatrix} a_0^q & a_1^q & \cdots & a_K^q \end{bmatrix}^T \in \mathbb{R}^{K+1\times 1}$ é o **vetor (coluna) de pesos** da q-ésima **função discriminante**, $g_q(x(i))$, e i indica o número da amostra.

- O somatório de termos exponenciais no denominador *normaliza* o valor da q-ésima saída de tal forma que o somatório das Q saídas seja igual a 1.
- Cada função discriminante tem seu próprio vetor de pesos, $oldsymbol{a}_q$.

- Assim como com o regressor logístico, podemos usar equações de *hiperplanos* ou *polinomiais* como *funções discriminantes*.
- A função softmax estende a ideia do regressor logístico ao mundo multiclasses.
- Ou seja, a *função softmax* atribui uma *probabilidade condicional*, $P(C_q \mid x(i), a_q)$, a cada classe, q, em um problema com múltiplas classes, onde *a soma destas Q probabilidades deve ser igual a 1*

$$P(C_0 \mid \mathbf{x}(i), \mathbf{a}_0) + P(C_1 \mid \mathbf{x}(i), \mathbf{a}_1) + \dots + P(C_{Q-1} \mid \mathbf{x}(i), \mathbf{a}_{Q-1}) = 1.$$

• Portanto, o objetivo é encontrar um *modelo* (i.e., os *pesos* das *Q* funções hipótese) que *atribua uma alta probabilidade para a classe alvo* e, consequentemente, *uma baixa probabilidade para as demais classes*.

- Assim como fizemos anteriormente, precisamos definir uma função de erro e minimizá-la para encontrarmos os pesos das Q funções hipótese do classificador softmax.
- A função de erro médio para a regressão softmax é dada por

O erro tende a 0 quando $h_{a}^{q}(x)$ tende a 1, caso contrário, o erro aumenta.

$$J_e(\mathbf{A}) = -\frac{1}{N} \sum_{i=0}^{N-1} \sum_{q=0}^{Q-1} 1\{y(i) == q\} \log \left(h_a^q(\mathbf{x}(i))\right),$$

onde $1\{\cdot\}$ é a *função indicadora*, de modo que $1\{$ uma condição verdadeira $\}$ = 1 e $1\{$ uma condição falsa $\}$ = 0, $A \in \mathbb{R}^{K+1 \times Q}$ é a matriz com os *pesos* das Q *funções hipótese* e y(i) é o i-ésimo valor esperado.

- A matriz ${m A}$ contém em suas colunas os vetores de pesos, ${m a}_q$, de cada umas das ${\it Q}$ funções discriminantes.
- Essa função também é conhecida como função da entropia cruzada.

 Usando-se a codificação one-hot, a equação de erro médio pode ser reescrita como

$$J_e(\mathbf{A}) = -\frac{1}{N} \sum_{i=0}^{N-1} \mathbf{y}(i)^T \log \left(\mathbf{h}_a(\mathbf{x}(i)) \right),$$

onde $y(i) = [1\{y(i) == 0\}, \cdots, 1\{y(i) == Q-1\}]^T \in \mathbb{R}^{Q \times 1}$ é um vetor coluna utilizando a codificação *one-hot* e $h_a(x(i)) \in \mathbb{R}^{Q \times 1}$ é um vetor coluna com as saídas das Q funções hipóteses

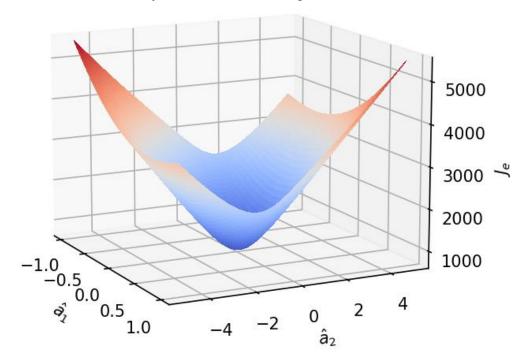
$$h_{a}(x(i)) = [h_{a}^{0}(x(i)) \cdots h_{a}^{Q-1}(x(i))]^{T}$$

$$= [P(C_{0} \mid x(i), a_{0}) \cdots P(C_{Q-1} \mid x(i), a_{Q-1})]^{T}.$$

$$J_e(A) = -\frac{1}{N} \sum_{i=0}^{N-1} \mathbf{y}(i)^T \log \left(\mathbf{h}_a(\mathbf{x}(i)) \right).$$

- Notem que quando existem apenas duas classes (Q=2), a função de erro médio é equivalente à função de erro médio do regressor logístico.
- Ou seja, mesmo tendo sido pensado para o caso onde Q>2, o regressor softmax pode ser usado quando Q=2.
- Entretanto, existe um problema com essa função de erro médio.
- A função de erro médio não é linear e, portanto, não existe uma forma fechada para encontramos os pesos.

Superfície da função de erro



- Porém, ela é *convexa* e, portanto, é *garantido que o algoritmo do gradiente descendente encontre o mínimo global*.
- Sendo assim, usaremos o algoritmo do gradiente descendente para encontrar os pesos das Q funções discriminantes que minimizam a função de erro médio.

• A atualização dos **pesos** da q-ésima função discriminante, $g_q(\mathbf{x}(i))$, é dada por

$$\boldsymbol{a}_q = \boldsymbol{a}_q - \alpha \frac{\partial J_e(\boldsymbol{A})}{\partial \boldsymbol{a}_q}, \forall q.$$

• Considerando o *hiperplano* como *função discriminante*, a derivada da *função de erro médio*, $J_e(A)$, com respeito ao vetor de pesos, a_q , é dada por

$$\frac{\partial J_e(A)}{\partial \boldsymbol{a}_q} = -\frac{1}{N} \sum_{i=0}^{N-1} \left[1\{y(i) == q\} - h_a^q(\boldsymbol{x}(i)) \right] \boldsymbol{x}(i) = -\frac{1}{N} \boldsymbol{X}^T (\boldsymbol{y}_q - \widehat{\boldsymbol{y}}_q),$$

onde y_q e \hat{y}_q são vetores coluna ambos com dimensão $N \times 1$ contendo os q-ésimos elementos dos vetores *one-hot* e de saída do regressor softmax para cada um dos N vetores de atributo, respectivamente.

$$\frac{\partial J_e(\mathbf{A})}{\partial \mathbf{a}_q} = -\frac{1}{N} \mathbf{X}^T (\mathbf{y}_q - \widehat{\mathbf{y}}_q).$$

- Notem que essa expressão do vetor gradiente é idêntica àquela obtida para o caso da regressão logística.
- O vetor gradiente pode ser reescrito levando em consideração todos os Q vetores de peso:

$$\frac{\partial J_e(A)}{\partial A} = -\frac{1}{N} X^T (Y - H_A),$$

onde Y e H_A são matrizes com dimensão $N \times Q$ contendendo em cada linha os vetores $y(i)^T$ e $h_a(x(i))^T$ para todos os N exemplos, respectivamente.

$$\frac{\partial J_e(A)}{\partial A} = -\frac{1}{N} X^T (Y - H_A)$$

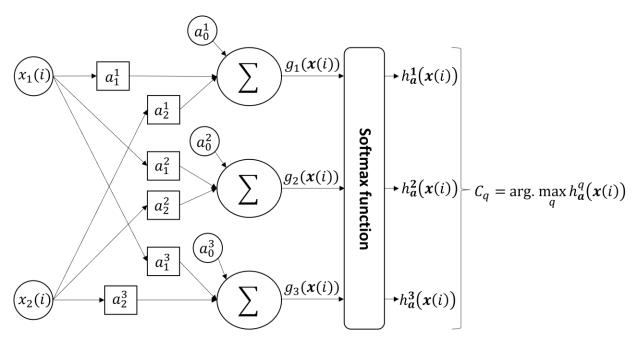
- Como aconteceu com a regressão logística, notem que o **vetor gradiente** da **função de erro depende do formato da função discriminante** adotada.
- Entretanto, como vimos antes, esta dependência afeta apenas a matriz de atributos, X.
- Portanto, *para formatos* de *função discriminante* diferentes de um hiperplano, basta *criar a matriz de atributos*, *X*, *seguindo o formato da função*.

- O regressor softmax apresenta duas propriedades:
 - $0 \le h_a^q(x(i)) \le 1$, ou seja, a saída da q-ésima função hipótese sempre será um valor dentro do intervalo [0, 1];
 - $\sum_{q=1}^{Q} h_a^q(x(i)) = \sum_{q=1}^{Q} P(C_q | x(i); a_q) = 1$, ou seja, o somatório das **probabilidades condicionais** de todas as Q classes é igual a 1.
- Estas duas propriedades fazem com que o vetor

$$h_a(x(i)) = [h_a^1(x(i)) \cdots h_a^Q(x(i))]^T \in \mathbb{R}^{Q \times 1},$$

que contém todas as saídas do regressor softmax atenda os requisitos de uma função massa de probabilidade multinomial.

- Após o treinamento, durante a *fase de predição*, o classificador atribui ao exemplo de entrada, x(i), a classe, q, com a *maior probabilidade* estimada, ou seja, atribui a classe, q, da função hipótese com maior valor: $C_q = \arg\max_q h_a^q(x(i)) = \arg\max_q P(C_q \mid x(i); a_q)$.
- Uma outra forma de reescrevermos o problema de maximização acima é lembrarmos que a classe com maior probabilidade é simplesmente a classe com maior valor de função discriminante, $g_q(\mathbf{x}(i)) = \mathbf{x}(i)^T \mathbf{a}_q$ $C_q = \arg\max_q g_q(\mathbf{x}(i)) = \arg\max_q \mathbf{x}(i)^T \mathbf{a}_q$.
- OBS.: A normalização é fundamental para garantir que as saídas do modelo sejam interpretáveis como probabilidades e para garantir um treinamento estável.



- A arquitetura de um *regressor* softmax para um problema com três classes (i.e., Q=3) e dois atributos $(x_1 e x_2)$ é mostrada ao lado.
- A ideia por trás da *regressão softmax* é bastante simples:
 - lacktriangle dado um exemplo de entrada, x(i),
 - o regressor softmax calcula uma "pontuação", para cada classe q, i.e., as saídas das Q funções discriminantes $g_q(\mathbf{x}(i)) = \mathbf{x}(i)^T \mathbf{a}_q, \forall q$.
 - e, em seguida, estima a probabilidade de cada classe aplicando a função softmax às "pontuações".

Tarefas

- Quiz: "T320 Quiz Classificação (Parte IV)" que se encontra no MS Teams.
- Exercício Prático: Laboratório #4.
 - Pode ser acessado através do link acima (Google Colab) ou no GitHub.
 - Se atentem aos prazos de entrega.
 - Instruções para resolução e entrega dos laboratórios.
 - Laboratórios podem ser resolvidos em grupo, mas as entregas devem ser individuais.

Obrigado!