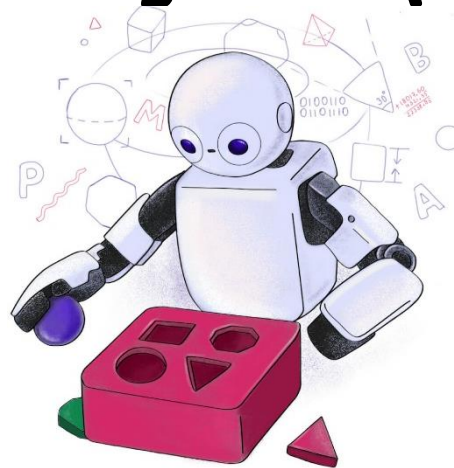


T320 - Introdução ao Aprendizado de Máquina II: *Classificação (Parte II)*



Inatel

Felipe Augusto Pereira de Figueiredo
felipe.figueiredo@inatel.br

Recapitulando

- Anteriormente, vimos exemplos de uso de algoritmos de ***classificação***.
 - Classificação de spam.
 - Análise de sentimentos.
 - Reconhecimento de dígitos.
- Definimos o problema da classificação e concluimos que ele também é um problema de aprendizado do supervisionado.
- Aprendemos que as classes são separadas através de ***funções discriminantes*** e que o desafio é encontrar uma função adequada e os pesos correspondentes.

Classificação linear

- Como vimos, o objetivo da **classificação** é usar as características (i.e., atributos) de, por exemplo, um objeto para identificar a qual classe ele pertence.
- Um **classificador linear** atinge esse objetivo tomando uma decisão de classificação com base no valor de uma **combinação linear** dos **atributos**, ou seja, na saída de uma **função discriminante linear**.

- A saída de um classificador linear é dada por

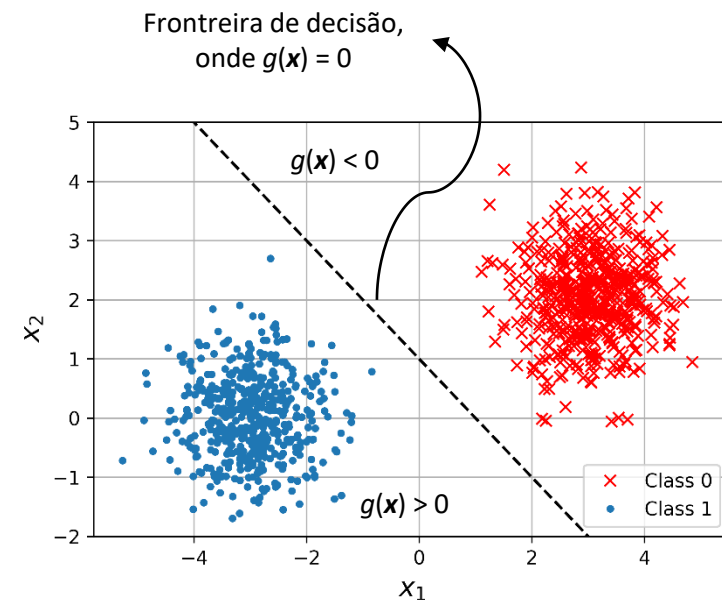
$$y = h_a(\mathbf{x}) = f(g(\mathbf{x})) = f\left(\sum_{k=0}^K a_k x_k\right) = f(\mathbf{a}^T \mathbf{x}),$$

onde $\mathbf{x} = [1, x_1, \dots, x_K]^T$ e $f(\cdot)$ é uma **função de limiar de decisão**.

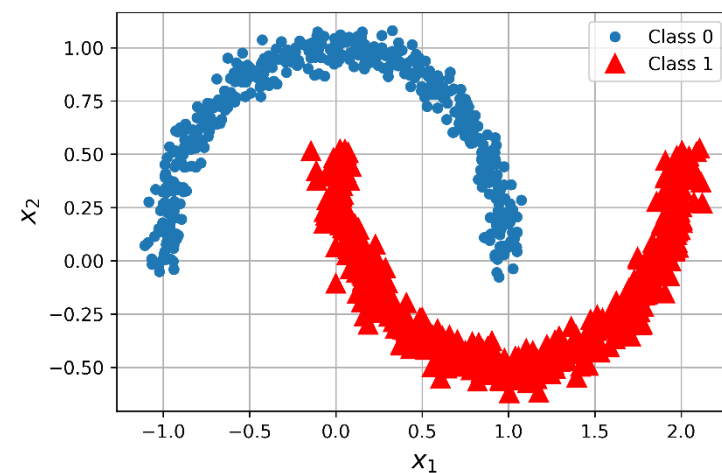
- **Função de limiar de decisão** é uma função que converte a saída da **função discriminante linear**, $\mathbf{a}^T \mathbf{x}$ (produto escalar), na saída desejada, ou seja, na classe C_q do objeto.
- Ela é apenas uma formalização matemática para os **ifs** e **elses** que usamos para definir as classes.
- Originalmente, as **funções discriminantes** eram apenas formadas por equações de hiperplanos: $\sum_{k=0}^K a_k x_k$.
- $h_a(\mathbf{x})$ é conhecida como **função hipótese de classificação**.

Classificação linear

- Dado um **conjunto de treinamento**, a tarefa do **classificador** é a de **aprender** uma **função hipótese de classificação**, $h_a(x)$, que recebe um exemplo (e.g., x_1 e x_2) e retorna a classe do exemplo.
- Classificadores binários têm como saída o valor **0** caso o exemplo pertença à classe C_1 (também chamada de **classe negativa**) ou **1** caso ele pertença à classe C_2 (também chamada de **classe positiva**).
- Para que um **classificador linear** funcione corretamente, as duas classes devem ser **linearmente separáveis**.
- Isso significa que as classes devem ser **suficientemente separadas** umas das outras para garantir que a **superfície de decisão** consista de um **hiperplano**.
- Classes que podem ser separadas por um **hiperplano** são chamadas de **linearmente separáveis**.
- Na primeira figura, a **fronteira de decisão** é definida por uma **função discriminante** que é uma **reta**: $g(x) = 1 - x_1 - x_2$.
- Na segunda figura, devido à proximidade das classes, não existe um **hiperplano** que as separe.



Classes linearmente separáveis.



Classes não-linearmente separáveis.

Limiar de decisão rígido

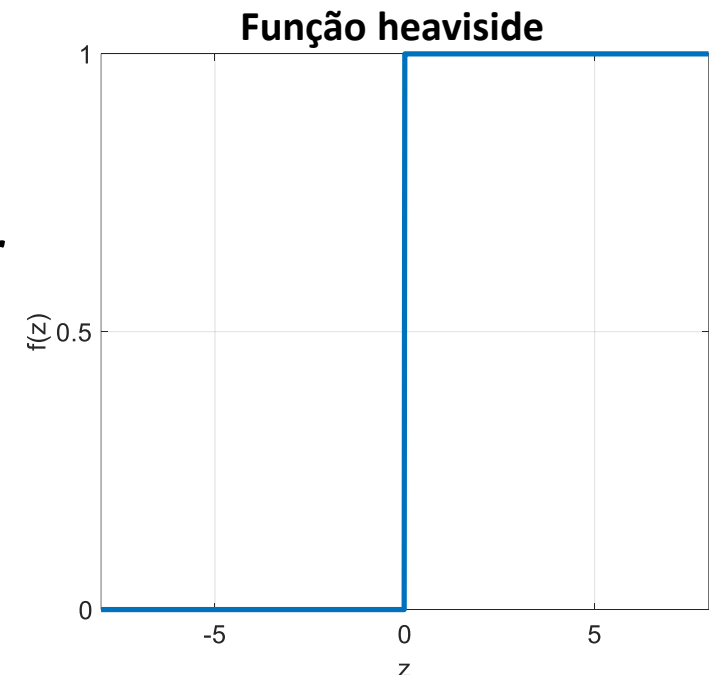
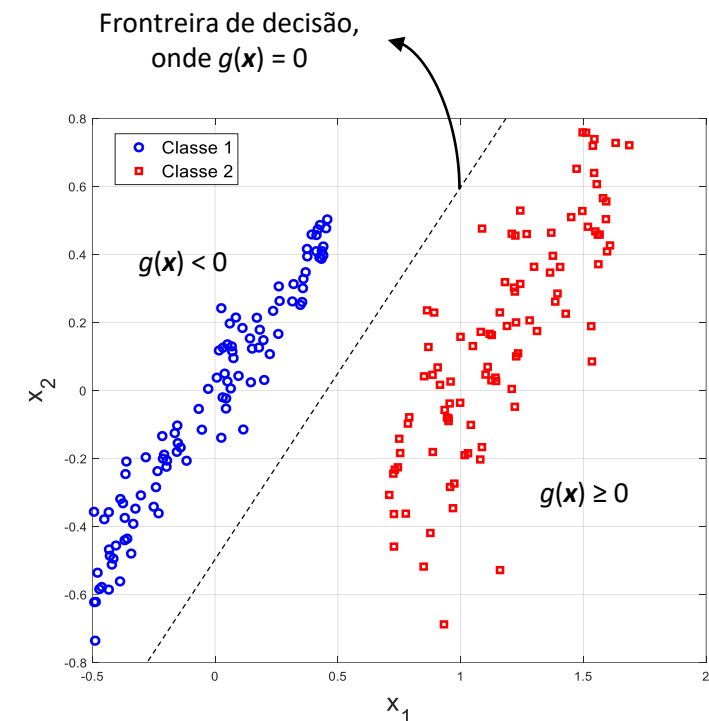
- Para o exemplo ao lado, podemos definir a **função hipótese de classificação** como

$$y = h_a(\mathbf{x}) = \begin{cases} 0, & g(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T \mathbf{a} < 0 \text{ (Classe 1)} \\ 1, & g(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T \mathbf{a} \geq 0 \text{ (Classe 2)} \end{cases}$$

- Percebam que a saída da **função hipótese** é binária, ou seja, temos apenas 2 possíveis valores, 0 ou 1.
- O mapeamento entre o valor da função discriminante, $g(\mathbf{x})$, e a saída 0 ou 1 é feita através da **função de limiar de decisão**, $f(g(\mathbf{x}))$.
- Uma **função de limiar de decisão** que faça o mapeamento do valor de $g(\mathbf{x})$ em apenas 2 valores é chamada de **função de limiar de decisão rígido**.
- A **função de limiar de decisão rígido** é mostrada na figura ao lado e é definida como

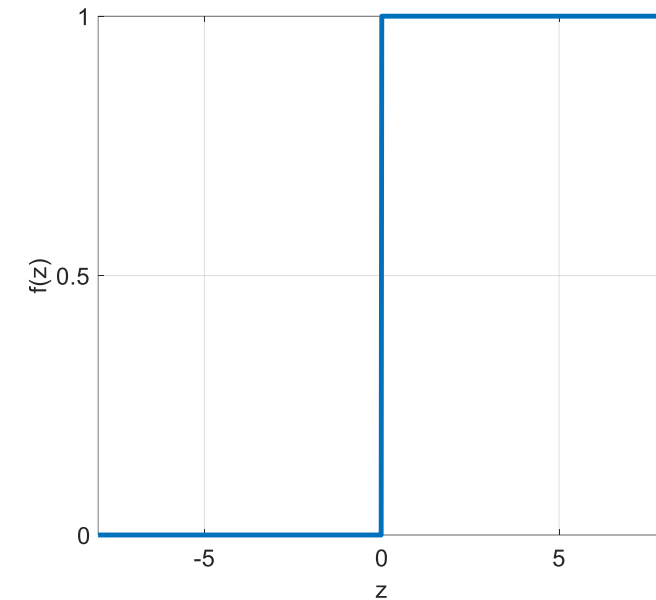
Conhecida
também como \longrightarrow **função heaviside**.

$$f(z) = \begin{cases} 0, & z < 0 \\ 1, & z > 0 \\ \text{Indeterminado,} & z = 0 \end{cases}$$



Classificadores lineares com limiar de decisão rígido

- Agora que a **função hipótese**, $h_a(x)$, tem uma forma matemática bem definida, nós podemos pensar em como escolher os pesos a que **minimizem o erro de classificação**.
- No caso da **regressão linear**, nós fizemos isso de duas maneiras:
 - i. de forma fechada (através da **equação normal**) fazendo o gradiente igual a zero e resolvendo a equação para os pesos;
 - ii. e através do algoritmo do **gradiente descendente**.
- Entretanto, com a **função de limiar rígido**, nenhuma das duas abordagens é possível devido ao fato do **gradiente** ser igual a zero em todos os pontos do espaço de pesos exceto no ponto onde $x^T a = 0$, e mesmo assim, o **gradiente** é indeterminado nesse ponto.
- **Portanto, o que podemos fazer?**



Classificadores lineares com limiar de decisão rígido

- Uma possível abordagem para o problema quando utilizamos um **limiar de decisão rígido** é utilizar uma **regra intuitiva** de atualização dos **pesos** que converge para uma solução **dado que exista uma função discriminante adequada e que as classes não se sobreponham**.

Os pesos são atualizados a cada novo exemplo.

- A atualização dos **pesos** é dada pela seguinte equação

$$\mathbf{a} = \mathbf{a} + \alpha \left(y(i) - h_{\mathbf{a}}(\mathbf{x}(i)) \right) \mathbf{x}(i), \forall i,$$

a qual é essencialmente idêntica à regra de atualização para a **regressão linear** quando utilizamos o **gradiente descendente estocástico**.

- Esta regra é chamada de **regra de aprendizagem do perceptron**, por razões que discutiremos em breve.
- Essa regra de aprendizagem é aplicada a um exemplo por vez, escolhendo exemplos aleatoriamente, assim como fizemos com o **gradiente descendente estocástico**.
- Como estamos considerando classificadores com valores de saída 0 ou 1, o comportamento da regra de atualização será diferente do comportamento para a regressão linear, como veremos a seguir.

Classificadores lineares com limiar de decisão rígido

$$\mathbf{a} = \mathbf{a} + \alpha \left(y(i) - h_{\mathbf{a}}(\mathbf{x}(i)) \right) \mathbf{x}(i)$$

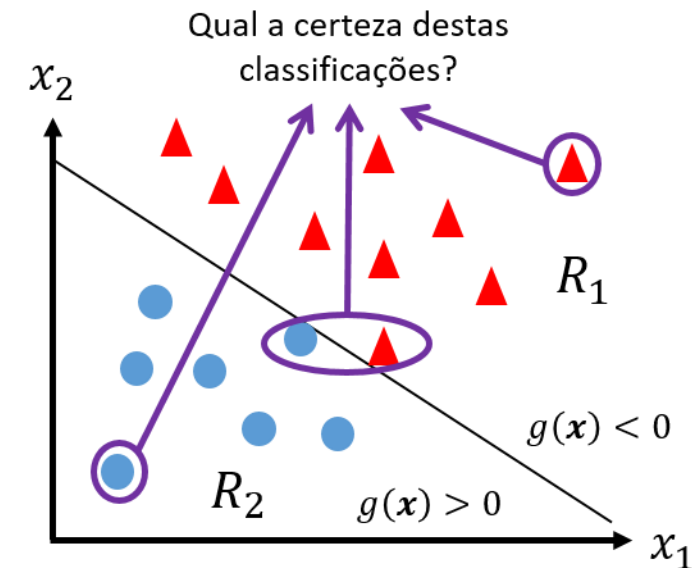
- Ambos, o valor desejado, y , e a saída da **função hipótese**, $h_{\mathbf{a}}(\mathbf{x})$, assumem os valores 0 ou 1, portanto, existem 3 possibilidades:
 - Se a saída estiver correta, i.e., $y = h_{\mathbf{a}}(\mathbf{x})$, então os pesos não são atualizados.
 - Se $y = 1$, mas $h_{\mathbf{a}}(\mathbf{x}) = 0$, então o peso a_k tem seu valor **aumentado** quando o valor de x_k é positivo e **diminuído** quando o valor de x_k é negativo.
 - Isso faz sentido pois nós queremos aumentar o valor do produto escalar $\mathbf{x}^T \mathbf{a}$, ou seja, $g(\mathbf{x})$, de tal forma que $h_{\mathbf{a}}(\mathbf{x})$ tenha como saída o valor 1.
 - Se $y = 0$, mas $h_{\mathbf{a}}(\mathbf{x}) = 1$, então o peso a_k tem seu valor **diminuído** quando o valor de x_k é positivo e **aumentado** quando o valor de x_k é negativo.
 - Isso faz sentido pois nós queremos diminuir o valor do produto escalar $\mathbf{x}^T \mathbf{a}$, ou seja, $g(\mathbf{x})$, de tal forma que $h_{\mathbf{a}}(\mathbf{x})$ tenha como saída o valor 0.

Classificadores lineares com limiar de decisão rígido

- A **regra de aprendizagem do perceptron** converge para um **separador perfeito** quando:
 - As classes são **suficientemente separadas** umas das outras, ou seja, não se sobrepõem.
 - Existe uma **função discriminante** adequada para o problema, mesmo que não seja um **hiperplano**.
- **Separador perfeito:** com erro de classificação igual a zero, ou seja, todos os exemplos são perfeitamente classificados.
- Porém, na prática essa situação não é muito comum.
- Nesse caso, a **regra de aprendizagem do perceptron** falha em convergir para uma solução perfeita.
- Em geral, essa regra não converge para uma solução estável para valores fixos do **passo de aprendizagem**, α , mas se α decresce de acordo com as iterações, então a regra tem uma chance de convergir para uma solução de erro mínimo quando os exemplos são apresentados de forma aleatória.
- Podemos também usar o **early-stop** e utilizar os **pesos** que resultaram no menor erro de validação.

Classificadores lineares com limiar de decisão rígido

- Outro problema com classificadores que usam **limiar de decisão rígido** é a falta de informação sobre a confiança do classificador quanto a um resultado.
- No exemplo ao lado, dois exemplos estão bem próximos da **fronteira de decisão** enquanto outros dois estão bem distantes dela.
- O classificador com limiar rígido, faria uma previsão completamente confiante pelo valor 1 para os dois pontos azuis e 0 para os dois triângulos vermelhos, mesmo eles tendo valores bem diferentes de $g(x)$.
- Em muitas situações, nós precisamos de previsões mais graduadas, que indiquem incertezas quanto à classificação.



- Os pontos distantes da **fronteira de decisão** têm valores absolutos de $g(x)$ bem maiores do que os dos pontos próximos, os quais têm valores de $g(x)$ muito próximos de 0.
- Ou seja, a confiança deveria ser maior pra pontos distantes.
- Porém, isso não é refletido na saída do classificador com limiar rígido.

Truque do Kernel

Tarefas

- **Quiz:** “*T320 - Quiz - Classificação (Parte II)*” que se encontra no MS Teams.
- **Exercício Prático:** [Laboratório #2](#).
 - Pode ser baixado do MS Teams ou do GitHub.
 - Pode ser respondido através do link acima (na nuvem) ou localmente.
 - [Instruções para resolução e entrega dos laboratórios](#).
 - **Atividades podem ser feitas em grupo, mas as entregas devem ser individuais.**

Obrigado!

