或

$$(L^* - A^* \hat{X})^{\mathrm{T}} (L^* - A^* \hat{X}) = \oplus \Lambda$$
 (5-18)

第二节 正规方程

为了获得更可靠的结果,测量次数 n 总要多于未知参数的个数 t,即所得误差方程式的个数总是要多于未知数的个数。因而直接用一般解代数方程的方法是无法求解这些未知参数的。最小二乘法则可以由误差方程得到有确定解的代数方程组(其方程式个数正好等于未知数的个数),从而可求解出这些未知参数。这个有确定解的代数方程组称为最小二乘法估计的正规方程(或称为法方程)。

线性测量参数的最小二乘法处理程序可归结为:首先根据具体问题列出误差方程式;再按最小二乘法原理,利用求极值的方法由误差方程得到正规方程;然后求解正规方程,得到待求的估计量;最后给出精度估计。对于非线性测量方程,可先将其线性化,然后按上述线性测量参数的最小二乘法处理程序去处理。因此,建立正规方程是待求参数最小二乘法处理的基本环节。

一、等精度线性测量参数最小二乘法处理的正规方程

线性测量的误差方程式为

$$\begin{aligned} v_1 &= l_1 - \left(a_{11} x_1 + a_{12} x_2 + \dots + a_{1t} x_t \right) \\ v_2 &= l_2 - \left(a_{21} x_1 + a_{22} x_2 + \dots + a_{2t} x_t \right) \\ &\vdots \\ v_n &= l_n - \left(a_{n1} x_1 + a_{n2} x_2 + \dots + a_{nt} x_t \right) \end{aligned}$$

在等精度测量中,应满足最小二乘条件式(5-6),即

$$\sum_{i=1}^{n} v_{i}^{2} = v_{1}^{2} + v_{2}^{2} + \dots + v_{n}^{2} = \overline{\mathbb{R}} / \mathbb{N}$$

现求上式的估计量 x_1 , x_2 , … , x_i , 可利用求极值的方法来满足上式的条件。为此,对 残余误差的平方和 $\sum_{i=1}^{n} v_i^2$ 求导数,并令其为零,有

$$\frac{\partial \left(\sum_{i=1}^{n} v_{i}^{2}\right)}{\partial x_{1}} = -2a_{11} \left\{ l_{1} - \left(a_{11}x_{1} + a_{12}x_{2} + \dots + a_{1t}x_{t}\right) \right\}$$

$$-2a_{21} \left\{ l_{2} - \left(a_{21}x_{1} + a_{22}x_{2} + \dots + a_{2t}x_{t}\right) \right\}$$

$$-\dots -2a_{n1} \left\{ l_{n} - \left(a_{n1}x_{1} + a_{n2}x_{2} + \dots + a_{nt}x_{t}\right) \right\} = 0$$

因为

$$\sum_{i=1}^{n} a_{i1} a_{i1} = a_{11} a_{11} + a_{21} a_{21} + \dots + a_{n1} a_{n1}$$

$$\sum_{i=1}^{n} a_{i1} a_{i2} = a_{11} a_{12} + a_{21} a_{22} + \dots + a_{n1} a_{n2}$$

:

$$\sum_{i=1}^{n} a_{i1} a_{ii} = a_{11} a_{1i} + a_{21} a_{2i} + \dots + a_{n1} a_{ni}$$

$$\sum_{i=1}^{n} a_{i1} l_{i} = a_{11} l_{1} + a_{21} l_{2} + \dots + a_{n1} l_{n}$$

所以

$$\frac{\partial \left(\sum_{i=1}^{n} v_{i}^{2}\right)}{\partial x_{1}} = -2 \left\{ \sum_{i=1}^{n} a_{i1} l_{i} - \left(x_{1} \sum_{i=1}^{n} a_{i1} a_{i1} + x_{2} \sum_{i=1}^{n} a_{i1} a_{i2} + \dots + x_{t} \sum_{i=1}^{n} a_{i1} a_{it}\right) \right\}$$

$$= 0$$

同理有

$$\frac{\partial \left(\sum_{i=1}^{n} v_{i}^{2}\right)}{\partial x_{2}} = -2 \left\{ \sum_{i=1}^{n} a_{i2} l_{i} - \left(x_{1} \sum_{i=1}^{n} a_{i2} a_{i1} + x_{2} \sum_{i=1}^{n} a_{i2} a_{i2} + \dots + x_{t} \sum_{i=1}^{n} a_{i2} a_{it}\right) \right\}$$

$$= 0$$

:

$$\frac{\partial \left(\sum_{i=1}^{n} v_{i}^{2}\right)}{\partial x_{i}} = -2 \left\{ \sum_{i=1}^{n} a_{ii} l_{i} - \left(x_{1} \sum_{i=1}^{n} a_{ii} a_{i1} + x_{2} \sum_{i=1}^{n} a_{ii} a_{i2} + \dots + x_{t} \sum_{i=1}^{n} a_{ii} a_{ii}\right) \right\}$$

注意到上式中各二阶偏导数恒正,即

$$\frac{\partial^{2}(\sum_{i=1}^{n} v_{i}^{2})}{\partial x_{1}^{2}} = 2 \sum_{i=1}^{n} a_{i1} a_{i1} > 0$$

$$\frac{\partial^{2}(\sum_{i=1}^{n} v_{i}^{2})}{\partial x_{2}^{2}} = 2 \sum_{i=1}^{n} a_{i2} a_{i2} > 0$$

$$\vdots$$

$$\frac{\partial^{2}(\sum_{i=1}^{n} v_{i}^{2})}{\partial x_{i}^{2}} = 2 \sum_{i=1}^{n} a_{ii} a_{ii} > 0$$

由此可知,上面各方程求得的极值是最小值,满足最小二乘条件,因而也是所要求的估 计量,最后把它写成

$$\sum_{i=1}^{n} a_{i1} a_{i1} x_{1} + \sum_{i=1}^{n} a_{i1} a_{i2} x_{2} + \dots + \sum_{i=1}^{n} a_{i1} a_{ii} x_{i} = \sum_{i=1}^{n} a_{i1} l_{i}$$

$$\sum_{i=1}^{n} a_{i2} a_{i1} x_{1} + \sum_{i=1}^{n} a_{i2} a_{i2} x_{2} + \dots + \sum_{i=1}^{n} a_{i2} a_{ii} x_{i} = \sum_{i=1}^{n} a_{i2} l_{i}$$

$$\vdots$$

$$\sum_{i=1}^{n} a_{ii} a_{i1} x_{1} + \sum_{i=1}^{n} a_{ii} a_{i2} x_{2} + \dots + \sum_{i=1}^{n} a_{ii} a_{ii} x_{t} = \sum_{i=1}^{n} a_{ii} l_{i}$$

$$(5-19)$$

式 (5-19) 即为等精度测量的线性方程最小二乘法处理的正规方程。这是一个 t 元线性方程组,当其系数行列式不为零时,有唯一确定的解,由此可解得欲求的估计量。

注意到方程组(5-19)在形式上有如下特点:

- 1) 沿主对角线分布着平方项系数 $\sum_{i=1}^{n} a_{i1} a_{i1}$, $\sum_{i=1}^{n} a_{i2} a_{i2}$, ..., $\sum_{i=1}^{n} a_{ii} a_{ii}$ 都为正数。
- 2) 以主对角线为对称线,对称分布的各系数彼此两两相等,如 $\sum_{i=1}^{n} a_{i1} a_{i2}$ 与 $\sum_{i=1}^{n} a_{i2} a_{i1}$ 相等, $\sum_{i=1}^{n} a_{i2} a_{i1}$ 相等,…

现将上述正规方程(5-19)表示成矩阵形式。把正规方程组中第r个方程式($r=1, 2, \dots, t$)

$$\sum_{i=1}^{n} a_{ii} l_{i} - \left[\sum_{i=1}^{n} a_{ii} a_{i1} x_{1} + \sum_{i=1}^{n} a_{ii} a_{i2} x_{2} + \dots + \sum_{i=1}^{n} a_{ii} a_{ii} x_{i} \right] = 0$$

改写成如下形式为

式中, r=1, 2, …, t。

由此,正规方程组可写成

$$a_{11}v_{1} + a_{21}v_{2} + \dots + a_{n1}v_{n} = 0$$

$$a_{12}v_{1} + a_{22}v_{2} + \dots + a_{n2}v_{n} = 0$$

$$\vdots$$

$$a_{1i}v_{1} + a_{2i}v_{2} + \dots + a_{ni}v_{n} = 0$$
(5-20)

因而它可表示为

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{21} & \cdots & a_{n1} \\ a_{12} & a_{22} & \cdots & a_{n2} \\ & & \vdots & \\ a_{1t} & a_{2t} & \cdots & a_{nt} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

即

$$A^{\mathsf{T}}V = \mathbf{0} \tag{5-21}$$

这就是等精度测量情况下以矩阵形式表示的正规方程。又因

$$V = L - A\hat{X}$$

所以正规方程又可表示为

即

$$A^{\mathsf{T}}L - A^{\mathsf{T}}A\hat{X} = 0$$

$$(A^{\mathsf{T}}A)\hat{X} = A^{\mathsf{T}}L$$

$$C = A^{\mathsf{T}}A$$
(5-22)

若令

则正规方程又可写成

$$C\hat{X} = A^{\mathrm{T}}L \tag{5-23}$$

若 A 的秩等于 t,则矩阵 C 是满秩的,即其行列式 $|C| \neq 0$ 。那么 \hat{X} 必定有唯一的解。此时用 C^{-1} 左乘正规方程的两边,就得到正规方程解的矩阵表达式

$$\hat{\boldsymbol{X}} = \boldsymbol{C}^{-1} \boldsymbol{A}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{L} \tag{5-24}$$

所解得 **X** 的数学期望为

$$E[\hat{X}] = E(C^{-1}A^{T}L) = C^{-1}A^{T}E(L) = C^{-1}A^{T}Y = C^{-1}A^{T}AX = X$$

式中, $Y \setminus X$ 为列向量 $(n \times 1)$ 阶矩阵和 $t \times 1$ 阶矩阵)

$$\mathbf{Y} = \begin{pmatrix} Y_1 \\ Y_2 \\ \vdots \\ Y_n \end{pmatrix} \qquad \mathbf{X} = \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \\ \vdots \\ X_t \end{pmatrix}$$

式中,矩阵元素 Y_1 , Y_2 , …, Y_n 为直接量的真值,而 X_1 , X_2 , …, X_n 为待求量的真值。可见 \hat{X} 是 X 的无偏估计。

例 5-1 已知任意温度 t 时的铜棒长度 y_i 、0℃ 时的铜棒长度 y_0 和铜的线膨胀系数 α 具有线性关系 $y_1 = y_0(1 + \alpha t)$ 。现测得在不同温度 t_i 下,铜棒长度 l_i 见下表,试估计 y_0 和 α 的最可信赖值。

i	1	2	3	4	5	6
$t_i/{^{\circ}\!$	10	20	25	30	40	45
l_i/mm	2000. 36	2000. 72	2000. 80	2001.07	2001. 48	2001.60

解:列出误差方程

$$v_i = l_i - \gamma_0 (1 + \alpha t_i)$$
 $(i = 1, 2, \dots, 6)$

式中, l_i 为在温度 t_i 下铜棒长度的测得值; α 为铜的线膨胀系数。

令 $y_0 = a$, $\alpha y_0 = b$ 为两个待估计参量,则误差方程可写为

$$v_i = l_i - (a + t_i b)$$
 $(i = 1, 2, \dots, 6)$

为计算方便,将数据列表如下:

i	<i>t_i</i> /℃	$t_i^2/^{\circ}\mathbb{C}^2$	l _i /mm	t _i l _i / (℃ · mm)
1	10	100	2000. 36	20003. 6
2	20	400	2000. 72	40014. 4
3	25	625	2000. 80	50020. 0
4	30	900	2001. 07	60032. 1
5	40	1600	2001. 48	80059. 2
6	45	2025	2001. 60	90072. 0
Σ	170	5650	12006. 03	340201.3

根据误差方程,按式(5-19)列出正规方程

$$na + \sum_{i=1}^{6} t_i b = \sum_{i=1}^{6} l_i \\ \sum_{i=1}^{6} t_i a + \sum_{i=1}^{6} t_i^2 b = \sum_{i=1}^{6} t_i l_i$$

将表中计算出的相应系数值代入上面的正规方程得

$$6a + 170b^{\circ}C = 12006.03 \text{ mm}$$

 $170a + 5650b^{\circ}C = 340201.3 \text{ mm}$

解得

$$a \approx 1999.97 \,\text{mm}$$
 $b \approx 0.03654 \,\text{mm}/^{\circ}\text{C}$
 $y_0 = 1999.97 \,\text{mm}$

$$\alpha = \frac{b}{\gamma_0} = \frac{0.03654 \,\text{mm}/^{\circ}\text{C}}{1999.97 \,\text{mm}} \approx 0.0000183/^{\circ}\text{C}$$

即

按矩阵形式解算,则有

$$C = \begin{pmatrix} n & \sum_{i=1}^{6} t_i \\ \sum_{i=1}^{6} t_i & \sum_{i=1}^{6} t_i^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 & 170 \\ 170 & 5650 \end{pmatrix}$$

$$C^{-1} = \begin{pmatrix} 1.13 & -0.034 \\ -0.034 & 0.0012 \end{pmatrix}$$

$$A^{T}L = \begin{pmatrix} \sum_{i=1}^{6} l_i \\ \sum_{i=1}^{6} t_i l_i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 12006.03 \\ 340201.3 \end{pmatrix}$$

得

$$\hat{X} = C^{-1}A^{\mathrm{T}}L = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1.13 & -0.034 \\ -0.034 & 0.0012 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 12006.03 \\ 340201.3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1999.97 \\ 0.03654 \end{pmatrix}$$

所以

$$y_0 = a = 1999.97 \,\mathrm{mm}$$

$$\alpha = \frac{b}{\gamma_0} = \frac{0.03654 \text{mm}/\text{°C}}{1999.97 \text{mm}} \approx 0.0000183/\text{°C}$$

因此,铜棒长度 y, 随温度 t 的线性变化规律为

$$y_t = 1999.97(1 + 0.0000183t/^{\circ}) \text{ mm}$$

二、不等精度线性测量参数最小二乘法处理的正规方程

不等精度线性测量时参数的误差方程仍如式(5-9)一样,但在进行最小二乘法处理时,要取加权残余误差平方和为最小,即

$$\sum_{i=1}^{n} p_i v_i^2 = 最小$$

对 $\sum_{i=1}^{n} p_i v_i^2$ 求导数并令其为 0

$$\frac{\partial \left(\sum_{i=1}^{n} p_{i} v_{i}^{2}\right)}{\partial x_{1}} = 0$$

$$\frac{\partial \left(\sum_{i=1}^{n} p_{i} v_{i}^{2}\right)}{\partial x_{2}} = 0$$

$$\vdots$$

$$\frac{\partial \left(\sum_{i=1}^{n} p_{i} v_{i}^{2}\right)}{\partial x_{i}} = 0$$

该方程满足 $\sum_{i=1}^{n} p_i v_i^2 =$ 最小的条件, 经整理后得如下方程组:

$$\sum_{i=1}^{n} p_{i} a_{i1} a_{i1} x_{1} + \sum_{i=1}^{n} p_{i} a_{i1} a_{i2} x_{2} + \dots + \sum_{i=1}^{n} p_{i} a_{i1} a_{ii} x_{i} = \sum_{i=1}^{n} p_{i} a_{i1} l_{i}$$

$$\sum_{i=1}^{n} p_{i} a_{i2} a_{i1} x_{1} + \sum_{i=1}^{n} p_{i} a_{i2} a_{i2} x_{2} + \dots + \sum_{i=1}^{n} p_{i} a_{i2} a_{ii} x_{i} = \sum_{i=1}^{n} p_{i} a_{i2} l_{i}$$

$$\vdots$$

$$\sum_{i=1}^{n} p_{i} a_{ii} a_{i1} x_{1} + \sum_{i=1}^{n} p_{i} a_{ii} a_{i2} x_{2} + \dots + \sum_{i=1}^{n} p_{i} a_{ii} a_{ii} x_{i} = \sum_{i=1}^{n} p_{i} a_{ii} l_{i}$$

$$(5-25)$$

式中

$$\sum_{i=1}^{n} p_{i} a_{ir} a_{is} = p_{1} a_{1r} a_{1s} + p_{2} a_{2r} a_{2s} + \dots + p_{n} a_{nr} a_{ns}$$

$$\sum_{i=1}^{n} p_{i} a_{ir} l_{i} = p_{1} a_{1r} l_{1} + p_{2} a_{2r} l_{2} + \dots + p_{n} a_{nr} l_{n}$$

$$r = 1, 2, \dots, t; s = 1, 2, \dots, t$$

式(5-25)就是不等精度线性测量时线性测量参数最小二乘法处理的正规方程。它仍有前述等精度测量时正规方程的特点,即主对角线各项系数是平方和,为正值,以主对角线为对称轴线的其他各相应项两两相等。

我们还可以将该正规方程化成等精度的形式。为此,做代换

将其代人正规方程(5-25),经整理后得到下面的正规方程

$$\sum_{i=1}^{n} a_{i1}' a_{i1}' x_{1} + \sum_{i=1}^{n} a_{i1}' a_{i2}' x_{2} + \dots + \sum_{i=1}^{n} a_{i1}' a_{ii}' x_{i} = \sum_{i=1}^{n} a_{i1}' l_{i}'$$

$$\sum_{i=1}^{n} a_{i2}' a_{i1}' x_{1} + \sum_{i=1}^{n} a_{i2}' a_{i2}' x_{2} + \dots + \sum_{i=1}^{n} a_{i2}' a_{ii}' x_{i} = \sum_{i=1}^{n} a_{i2}' l_{i}'$$

$$\vdots$$

$$\sum_{i=1}^{n} a_{ii}' a_{i1}' x_{1} + \sum_{i=1}^{n} a_{ii}' a_{i2}' x_{2} + \dots + \sum_{i=1}^{n} a_{ii}' a_{ii}' x_{i} = \sum_{i=1}^{n} a_{ii}' l_{i}'$$

$$(5-26)$$

可以看出,上列正规方程在形式上已与等精度测量时的正规方程(5-19)完全一致了。将正规方程(5-25)各式分别展开,整理后可得与式(5-20)类似的结果

$$p_{1}a_{11}v_{1} + p_{2}a_{21}v_{2} + \dots + p_{n}a_{n1}v_{n} = 0$$

$$p_{1}a_{12}v_{1} + p_{2}a_{22}v_{2} + \dots + p_{n}a_{n2}v_{n} = 0$$

$$\vdots$$

$$p_{1}a_{1i}v_{1} + p_{2}a_{2i}v_{2} + \dots + p_{n}a_{ni}v_{n} = 0$$

用矩阵表示为

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{21} & \cdots & a_{n1} \\ a_{12} & a_{22} & \cdots & a_{n2} \\ \vdots & & & & \\ a_{1t} & a_{2t} & \cdots & a_{nt} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} p_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & p_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & & & & \\ 0 & 0 & \cdots & p_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$A^T P V = \mathbf{0}$$
(5-27)

即而

 $V = L - A\hat{X}$

所以式(5-27)又可写成

 $A^{\mathsf{T}}P(L - A\hat{X}) = 0$ $A^{\mathsf{T}}PA\hat{X} = A^{\mathsf{T}}PL$ (5-28)

可得出正规方程的解,即参数的最小二乘解为

 $\hat{\boldsymbol{X}} = (\boldsymbol{A}^{\mathrm{T}}\boldsymbol{P}\boldsymbol{A})^{-1}\boldsymbol{A}^{\mathrm{T}}\boldsymbol{P}\boldsymbol{L} \tag{5-29}$

令则

由

 $C^* = A^{*T}A^* = A^TPA$ $\hat{X} = C^{*-1}A^TPL$ (5-30)

这就是不等精度线性测量时,线性测量参数的最小二乘法处理。因为

$$E(\hat{X}) = E(C^{*-1}A^{T}PL) = C^{*-1}A^{T}PE(L) = C^{*-1}A^{T}PAX = X$$

可见 \hat{X} 是X的无偏估计。

例 5-2 某测量过程有误差方程式及相应的标准差如下:

$$v_1 = 6.44 - (x_1 + x_2)$$
 $\sigma_1 = 0.06$
 $v_2 = 8.60 - (x_1 + 2x_2)$ $\sigma_2 = 0.06$
 $v_3 = 10.81 - (x_1 + 3x_2)$ $\sigma_3 = 0.08$
 $v_4 = 13.22 - (x_1 + 4x_2)$ $\sigma_4 = 0.08$
 $v_5 = 15.27 - (x_1 + 5x_2)$ $\sigma_5 = 0.08$

试求 x1、x2 的最小二乘法处理正规方程的解。

解:首先确定各式的权,由式(2-42)得

$$p_1:p_2:p_3:p_4:p_5 = \frac{1}{\sigma_1^2}:\frac{1}{\sigma_2^2}:\frac{1}{\sigma_3^2}:\frac{1}{\sigma_4^2}:\frac{1}{\sigma_5^2}$$

$$= \frac{1}{0.06^2}:\frac{1}{0.06^2}:\frac{1}{0.08^2}:\frac{1}{0.08^2}:\frac{1}{0.08^2}:\frac{1}{0.08^2}$$

$$= 16:16:9:9:9$$

取各式的权为

$$p_1 = 16$$
, $p_2 = 16$, $p_3 = 9$, $p_4 = 9$, $p_5 = 9$

现用表格计算给出正规方程常数项和系数:

i	a_{i1}	a_{i2}	p_t	$p_i a_{i1}^2$	$p_i a_{i2}^2$	$p_i a_{i1} a_{i2}$	l_i	$p_i a_{i1} l_i$	$p_i a_{i2} l_i$
1	1	1	16	16	16	16	6. 44	103. 04	103.04
2	1	2	16	16	64	32	8. 60	137. 60	275. 20
3	1	3	9	9	81	27	10. 81	97. 29	291. 87
4	1	4	9	9	144	36	13. 22	118.98	475.92
5	1	5	9	9	225	45	15. 27	137. 43	687. 15
Σ				59	530	156		594. 34	1833. 18

可得正规方程

$$59x_1 + 156x_2 = 594.34$$

$$156x_1 + 530x_2 = 1833.18$$

解得最小二乘法处理结果为

$$\begin{cases} x_1 \approx 4.186 \\ x_2 \approx 2.227 \end{cases}$$

三、非线性测量参数最小二乘法处理的正规方程

在一般情况下,函数

$$y_i = f_i(x_1, x_2, \dots, x_t)$$
 (i = 1,2,...,n)

为非线性函数,测量的误差方程

$$v_{1} = l_{1} - f_{1}(x_{1}, x_{2}, \dots, x_{t})$$

$$v_{2} = l_{2} - f_{2}(x_{1}, x_{2}, \dots, x_{t})$$

$$\vdots$$

$$v_{n} = l_{n} - f_{n}(x_{1}, x_{2}, \dots, x_{t})$$
(5-31)

是非线性方程组。一般来说,直接由它建立正规方程并求解是困难的。

为了解决这类问题,一般采取线性化的方法,将非线性函数化为线性函数,再按线性测量方程参数的情形进行处理。

为此,取 x_{10} , x_{20} , …, x_{n} 为待估计量 x_{1} , x_{2} , …, x_{t} 的近似值,而估计量 x_{r} 则可表示为

$$\begin{array}{l}
 x_1 &= x_{10} + \delta_1 \\
 x_2 &= x_{20} + \delta_2 \\
 &\vdots \\
 x_t &= x_{t0} + \delta_t
 \end{array}$$
(5-32)

式中, δ_1 , δ_2 , …, δ_t 分别为估计量与所取近似值的偏差。

因此,只须求得偏差 δ_1 , δ_2 , …, δ_t 即可由式 (5-32) 获得估计量 x_1 , x_2 , …, x_t 。

现将函数在 x_{10} , x_{20} , …, x_{00} 处展开, 取一次项, 则有

$$f_{i}(x_{1}, x_{2}, \dots, x_{t}) = f_{i}(x_{10}, x_{20}, \dots, x_{t0}) + \left(\frac{\partial f_{i}}{\partial x_{1}}\right)_{0}^{\delta_{1}} + \left(\frac{\partial f_{i}}{\partial x_{2}}\right)_{0}^{\delta_{2}} + \dots + \left(\frac{\partial f_{i}}{\partial x_{t}}\right)_{0}^{\delta_{t}}$$

$$(i = 1, 2, \dots, n)$$

$$(5-33)$$

式中, $(\partial f_i/\partial x_r)_0$ 为函数 f_i 对 x_r 的偏导数在 x_{10} , x_{20} , … , x_n 处的值,r=1 , 2 , … , t 。 将展开式 (5-33) 代入误差方程 (5-31) ,并令

$$\begin{aligned} & l'_{i} = l_{i} - f_{i}(x_{10}, x_{20}, \cdots, x_{i0}) \\ a_{i1} = \left(\frac{\partial f_{i}}{\partial x_{1}}\right)_{0}, \ a_{i2} = \left(\frac{\partial f_{i}}{\partial x_{2}}\right)_{0}, \ \cdots, \ a_{ii} = \left(\frac{\partial f_{i}}{\partial x_{i}}\right)_{0} \end{aligned}$$

则误差方程(5-31)化成线性方程组

$$v_{1} = l'_{1} - (a_{11}\delta_{1} + a_{12}\delta_{2} + \dots + a_{1t}\delta_{t})$$

$$v_{2} = l'_{2} - (a_{21}\delta_{1} + a_{22}\delta_{2} + \dots + a_{2t}\delta_{t})$$

$$\vdots$$

$$v_{n} = l'_{n} - (a_{n1}\delta_{1} + a_{n2}\delta_{2} + \dots + a_{nt}\delta_{t})$$
(5-34)

于是,就可以按线性测量方程参数的情形列出正规方程并求解出 δ_r ($r=1, 2, \dots, t$),进而可按式(5-32)求得相应的估计量 x_r ($r=1, 2, \dots, t$)。

应该指出,为获得线性化的结果,函数的展开式只取一次项而略去了二次以上的高次项,严格地说,由此给出的估计量是近似的。不过一般来说这已能满足实际的要求,因为只要所取近似值 x_n 的偏差 δ ,相对于所研究的问题而言足够小,则二次项以上的高次项其值甚微,可以忽略不计。因此,在作线性化处理时,估计量近似值的选取应有相应的精度要求。

为获得函数的展开式,必须首先确定未知数的近似值,其方法可以是:

- (1) 直接测量 对未知量 x, 直接进行测量, 所得结果即可作为其近似值。
- (2) 通过部分方程式进行计算 从误差方程中选取最简单的 t 个方程式,采用近似的求解方法,如令 $v_i = 0$,于是可以得到一个 t 元齐次方程组,由此解得 x_{10} , x_{20} , … , x_{00} , 即为未知数的近似值。至于到底选用哪种方法,应视具体问题而定。

由以上讨论可见,所有情况(等精度与非等精度测量,线性与非线性测量)最后均可归结为等精度线性测量的情形。从而,可按等精度线性测量的情形建立和解算正规方程。

四、最小二乘原理与算术平均值原理的关系

为了确定一个量 X 的估计量 x, 对它进行 n 次直接测量,得到 n 个数据 l_1 , l_2 , …, l_n , 相应的权分别为 p_1 , p_2 , …, p_n , 则测量的误差方程为

$$\begin{cases}
 v_1 &= l_1 - x \\
 v_2 &= l_2 - x \\
 &\vdots \\
 v_n &= l_n - x
 \end{cases}$$
(5-35)

其最小二乘法处理的正规方程为

$$\left(\sum_{i=1}^{n} p_{i} a_{i} a_{i}\right) x = \sum_{i=1}^{n} p_{i} a_{i} l_{i}$$
 (5-36)

由误差方程知 $a_i = 1$, 因而有

$$\left(\sum_{i=1}^{n} p_i\right) x = \sum_{i=1}^{n} p_i l_i$$

可得最小二乘法处理的结果

$$x = \frac{\sum_{i=1}^{n} p_i l_i}{\sum_{i=1}^{n} p_i} = \frac{p_1 l_1 + p_2 l_2 + \dots + p_n l_n}{p_1 + p_2 + \dots + p_n}$$
(5-37)

这正是不等精度测量时加权算术平均值原理所给出的结果。 对于等精度测量有

$$p_1 = p_2 = \cdots = p_n = p$$

则由最小二乘法所确定的估计量为

$$x = \frac{p_1 l_1 + p_2 l_2 + \dots + p_n l_n}{p_1 + p_2 + \dots + p_n} = \frac{p(l_1 + l_2 + \dots + l_n)}{np} = \frac{\sum_{i=1}^{n} l_i}{n}$$
 (5-38)

此式与等精度测量时算术平均值原理给出的结果相同。

由此可见,最小二乘法原理与算术平均值原理是一致的,算术平均值原理可以看做是最 小二乘法原理的特例。

第三节 精度估计

对测量数据最小二乘法处理的最终结果,不仅要给出待求量的最可信赖的估计量,而且还要确定其可信赖程度,即应给出所得估计量的精度。

一、测量数据的精度估计

为了确定最小二乘估计量 x_1 , x_2 , …, x_t 的精度,首先需要给出直接测量所得测量数据的精度。测量数据的精度也以标准差 σ 来表示。因为无法求得 σ 的真值,因而只能依据有限次的测量结果给出 σ 的估计值 $\hat{\sigma}$,所谓给出精度估计,实际上是求出估计值 $\hat{\sigma}$ 。

(一) 等精度测量数据的精度估计

设对包含 t 个未知量的 n 个线性测量参数方程组(5-7)进行 n 次独立的等精度测量,获得了 n 个测量数据 l_1 , l_2 , …, l_n 。其相应的测量误差分别为 δ_1 , δ_2 , …, δ_n ,它们是互不相关的随机误差。因为一般情况下真误差 δ_1 , δ_2 , …, δ_n 是未知的,只能由残余误差 v_1 , v_2 , …, v_n 给出 σ^2 的估计量。

可以证明 $\left(\sum_{i=1}^{n} v_i^2\right)/\sigma^2$ 是自由度为 (n-t) 的 χ^2 变量。根据 χ^2 变量的性质,有

$$E\left\{\frac{\sum_{i=1}^{n} v_i^2}{\sigma^2}\right\} = n - t \tag{5-39}$$

因而

$$E\left\{\frac{\sum_{i=1}^{n}v_{i}^{2}}{n}\right\} = \frac{n-t}{n}\sigma^{2}$$