人工智能第一次作业

姓名

学号

1 Q1

由上图可知,

$$v_k = b_k + \sum_{i=1}^{m} x_i w_k i \tag{1}$$

$$y_k = \varphi(v_k) = \frac{1}{1 + e^{-av_k}} \tag{2}$$

若输入向量 $x=[x_1,x_2,...,x_m]^T$ 所对应输出 $y>\xi,\xi$ 为阈值, $0<\xi<1$,则 x 属于 C_1 类; 否则,x 属于 C_2 类。于是有:

$$v_k = -\frac{1}{a} \ln \left(\frac{1}{\xi} - 1 \right) \tag{3}$$

$$b_k + \sum_{i=1}^{m} x_i w_{ki} = -\frac{1}{a} \ln \left(\frac{1}{\xi} - 1 \right) \tag{4}$$

令 $B = b_k + \frac{1}{a} \ln \left(\frac{1}{\xi} - 1 \right)$,于是有

$$\sum_{i=1}^{m} x_i w_{ki} + B = 0 \tag{5}$$

因此可得决策面是一个超平面。

2 Q2

如果 XOR 问题是线性可分的,那么必然存在一个平面 $w_1x_1 + w_2x_2 + b = 0$,可以对真值表中所有的情况进行分类,我们仅考虑以下不等式:

$$0w_1 + 0w_2 + b < 0 \quad (1) \tag{6}$$

$$0w_1 + 1w_2 + b \ge 0 \quad (2) \tag{7}$$

$$1w_1 + 0w_2 + b \ge 0 \quad (3)$$

$$1w_1 + 1w_2 + b < 0 \quad (4) \tag{9}$$

得到

$$(1) + (4) \longrightarrow w_1 + w_2 + 2b < 0$$

$$(2) + (3) \longrightarrow w_1 + w_2 + 2b \ge 0$$

以上两式相互矛盾,因此,不存在符合这一平面的 w_1, w_2, b ,XOR 问题线性不可分。

2

3 Q3

3.1 a

有如下结论:

AND:

$$w = \begin{bmatrix} -1.5\\1\\1 \end{bmatrix}, \quad v = x_1 + x_2 - 1.5$$

OR:

$$w = \begin{bmatrix} -0.5\\1\\1 \end{bmatrix}, \quad v = x_1 + x_2 - 0.5$$

COMPLEMENT:

$$w = \begin{bmatrix} 0.5 \\ -1 \end{bmatrix}, \quad v = -x_1 + 0.5$$

当 $v \ge 0$, y = 1, 否则 y = 0。

3.2 b, c

对于 b 中三种情境: 初始权重是随机选择, 学习率为 1.0, 权重的变化轨迹从图 1 到图 3 展示。从图中可以看出,权重在初始阶段发生变化,然后保持稳定(收敛)。原因是权重只在发生误分类时才会改变,一旦决策边界能够适应所有点,权重就不会再变化。

离线计算和学习过程的比较如表 1 所示。每个权重的参数略有不同,因为学习过程是从随机选择的权重 开始的。离线计算和学习过程的决策边界图从图 5 到图 7 展示。结果表明,两种决策边界之间存在差异,但 它们都能正确地对情况分类。

对于 c 中 XOR: XOR 函数不是线性可分的,这意味着它不能通过单一的线性决策边界来分离。因此,使用只有一个权重向量和偏置的线性模型无法正确分类 XOR 函数的所有点,权重的轨迹不会收敛,而是在每个时期都保持波动。

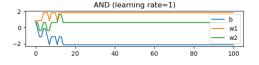


图 1: AND weights (learning rate=1)

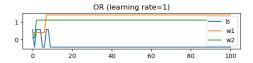


图 2: OR weights (learning rate=1)

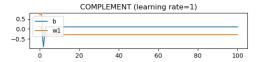


图 3: COMPLEMENT (learning rate=1)

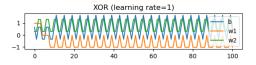


图 4: NAND weights (learning rate=1)

耒 1.	Com	narison	of off	line	calcu	lation	and	learning	procedure

	b	w_1	w_2
AND (off-line)	-1.5	1	1
AND (learning)	-14.69217366	10.17524972	5.43629322
OR (off-line)	-0.5	1	1
OR (learning)	-4.486140472	5.48337127	5.38394283
COMPLEMENT (off-line)	0.5	-1	NA
COMPLEMENT (learning)	0.18236827	-4.96731703	NA
XOR (learning)	0.85196828	-4.31005925	0.77310962

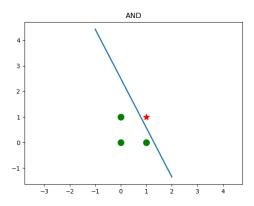


图 5: AND decision boundary

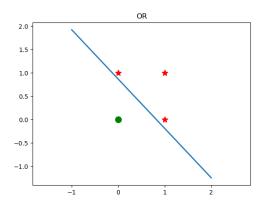


图 6: OR decision boundary

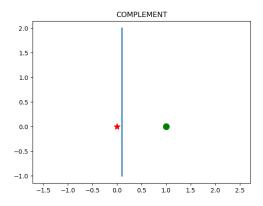


图 7: COMPLEMENT decision boundary

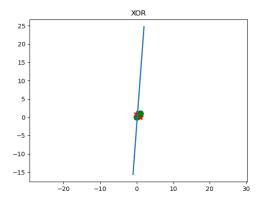


图 8: XOR decision boundary

4 Q4

4.1 a

结果如下,代码见附录:

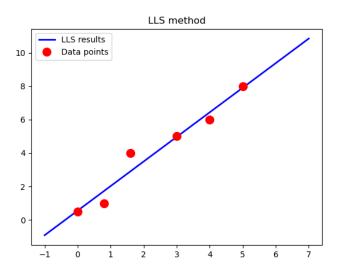


图 9: LLS 方法结果

4.2 b

LMS 方法结果如下:

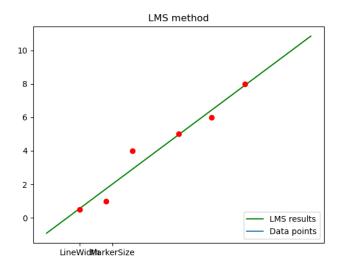


图 10: LMS 方法结果

LMS 权重轨迹如图 11 所示,展示了学习率 0.02, 迭代次数 200 下权重的变化。

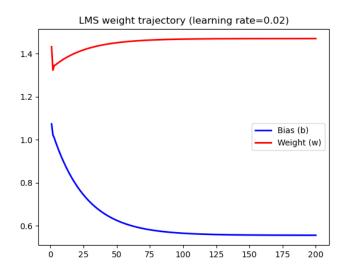


图 11: LMS 权重轨迹 (学习率 =0.01)

4.3 c

由下表可看到两种方法的权重在小数点后三位完全一样,差的不多。

表 2: 离线计算与学习过程的比较

	b	w
LLS	0.55543634	1.46995708
LMS	0.55534423	1.46998296

5 Q5

今

$$R = \begin{bmatrix} r_1^2 & & & \\ & r_2^2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & r_n^2 \end{bmatrix}$$
 (10)

这里, X 是一个大小为 (n,m) 的矩阵, 代表输入数据; w 是一个大小为 m 的向量, 代表模型的权重; 则 e=d-Xw。

于是可以得到

$$J = \frac{1}{2}e^{\top}Re + \frac{1}{2}\lambda w^{\top}w \tag{11}$$

$$\frac{\partial J}{\partial w} = e^{\top} R(-X) + \lambda w^{\top} \tag{12}$$

$$(d - Xw)^{\mathsf{T}} R(-X) + \lambda w^{\mathsf{T}} = 0 \tag{13}$$

$$w^{\mathsf{T}}X^{\mathsf{T}}RX - d^{\mathsf{T}}RX + \lambda w^{\mathsf{T}} = 0 \tag{14}$$

$$w^{\top}(X^{\top}RX + \lambda I) = d^{\top}RX \tag{15}$$

$$w^{\top} = d^{\top} R X (X^{\top} R X + \lambda I)^{-1} \tag{16}$$

A Q3 代码

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
# 定义训练函数
def training (x, y, rates, epochs, name):
    \dim = x.shape[0]
    num = x.shape[1]
    omegas = np.random.rand(epochs + 1, dim + 1)
    for k, r in enumerate (rates):
         for t in range (epochs):
             pos = (t \% num) + 1
             now = np.concatenate(([1], x[:, pos - 1]))
             d = np.sum(now * omegas[t, :])
             d = d > 0
             e = d - y[pos - 1]
             \operatorname{omegas}[t+1, :] = \operatorname{omegas}[t, :] - e * r * \operatorname{now}
         plt.figure()
         plt.subplot(len(rates), 1, k + 1)
         t = np.arange(0, epochs + 1)
         if \dim = 1:
             plt.plot(t, omegas[:, 0], label='b')
             plt.plot(t, omegas[:, 1], label='w1')
         elif \dim = 2:
             plt.plot(t, omegas[:, 0], label='b')
             plt.plot(t, omegas[:, 1], label='w1')
             plt.plot(t, omegas[:, 2], label='w2')
         plt.legend()
         plt.title(f'\{name\} \cup (learning \cup rate = \{r\})')
    return omegas [-1, :]
# 定义绘制决策边界的函数
# 定义绘制决策边界的函数
def drawDecBou(x, y, omega, name):
    \dim = x.\operatorname{shape}[0]
    num = x.shape[1]
```

```
plt.figure()
    if \dim = 2:
        t = np. linspace(-1, 2, 100)
        for i in range (num):
            if y[i]:
                plt.plot(x[0, i], x[1, i], r*, markersize=10)
            else:
                plt.plot(x[0, i], x[1, i], 'go', markersize=10)
        o1, o2, o3 = omega[0], omega[1], omega[2]
        ft = -(t * o2 + o1) / o3
        plt.plot(t, ft, linewidth=2) # 这里修改了 'LineWidth' 为 'linewidth'
    elif dim == 1:
        t = np. linspace(-1, 2, 100)
        for i in range (num):
            if y[i]:
                plt.plot(x[0][i], 0, 'r*', markersize=10)
            else:
                plt.plot(x[0][i], 0, 'go', markersize=10)
        ft = np.ones(len(t)) * omega[0]
        plt.plot(ft, t, linewidth=2) # 同样修改了 'LineWidth' 为 'linewidth'
    plt.xlim([-0.5, 1.5])
    plt.ylim ([-0.5, 1.5])
    plt.axis('equal')
    plt.title(name)
    plt.show()
# 主程序
rates = [0.01, 0.1, 1, 5]
epochs = 100
x1 = np.array([[0, 0, 1, 1], [0, 1, 0, 1]])
\# AND
y1 = np.array([0, 0, 0, 1])
omega1 = training(x1, y1, rates, epochs, 'AND')
drawDecBou(x1, y1, omega1, 'AND')
# OR
y2 = np.array([0, 1, 1, 1])
```

```
omega2 = training(x1, y2, rates, epochs, 'OR')
drawDecBou(x1, y2, omega2, 'OR')
# COMPLEMENT
x2 = np.array([[0, 1]])
y3 = np.array([1, 0])
omega3 = training (x2, y3, rates, epochs, 'COMPLEMENT')
drawDecBou(x2, y3, omega3, 'COMPLEMENT')
# EXCLUSIVE OR
y5 = np.array([0, 1, 1, 0])
omega5 = training(x1, y5, rates, epochs, 'XOR')
drawDecBou(x1, y5, omega5, 'XOR')
print (omega1, omega2, omega3, omega5)
B Q4 代码
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
# 数据
x = np.array([0, 0.8, 1.6, 3, 4.0, 5.0]).reshape(-1, 1)
y = np.array([0.5, 1, 4, 5, 6, 8])
#添加偏置项
X b = np.hstack((np.ones((x.shape[0], 1)), x))
# LLS
rate = 0.02 # 这个rate在LLS中未使用,但保留以与LMS对比
epochs = 200 # 这个epochs在LLS中未使用, 但保留以与LMS对比
omega1 = np. linalg.inv(X b.T @ X b) @ X b.T @ y
# 绘制 LLS 结果
t = np. linspace(-1, 7, 300). reshape(-1, 1)
ft1 = omega1[0] + omega1[1] * t
plt.figure()
plt.plot(t, ft1, 'b', linewidth=2)
plt.plot(x, y, 'ro', markersize=10)
plt.legend(['LLSuresults', 'Dataupoints'])
plt.title('LLS⊔method')
plt.show()
```

```
\# LMS
omega2 = np.random.rand(2)
bias history = []
weight history = []
for i in range (epochs):
    predictions = omega2 @ X b.T
    error = y - predictions
    omega2 += rate * error @ X b # 注意: 这里X b.T是因为我们需要将误差与输入特征 (包括偏置
    bias_history.append(omega2[0])
    weight_history.append(omega2[1])
# 绘制 LMS 结果
ft2 = omega2[0] + omega2[1] * t
plt.figure()
plt.plot(t, ft2, 'g', linewidth=2)
{\tt plt.plot}\,({\tt x}\,,\ {\tt y}\,,\ {\tt 'ro'}\,,\ {\tt markersize}\!=\!\!10)
plt.legend(['LMS_results', 'Data_points'])
plt.title('LMS⊔method')
plt.show()
# 绘制 LMS 权重轨迹
plt.figure()
plt.plot(range(1, epochs + 1), bias history, 'b', linewidth=2)
```

plt.plot(range(1, epochs + 1), weight history, 'r', linewidth=2)

plt.title('LMS_weight_trajectory_(learning_rate=0.02)')

plt.legend(['Biasu(b)', 'Weightu(w)'])

plt.show()