

**距离矢量路由算法**

VS.

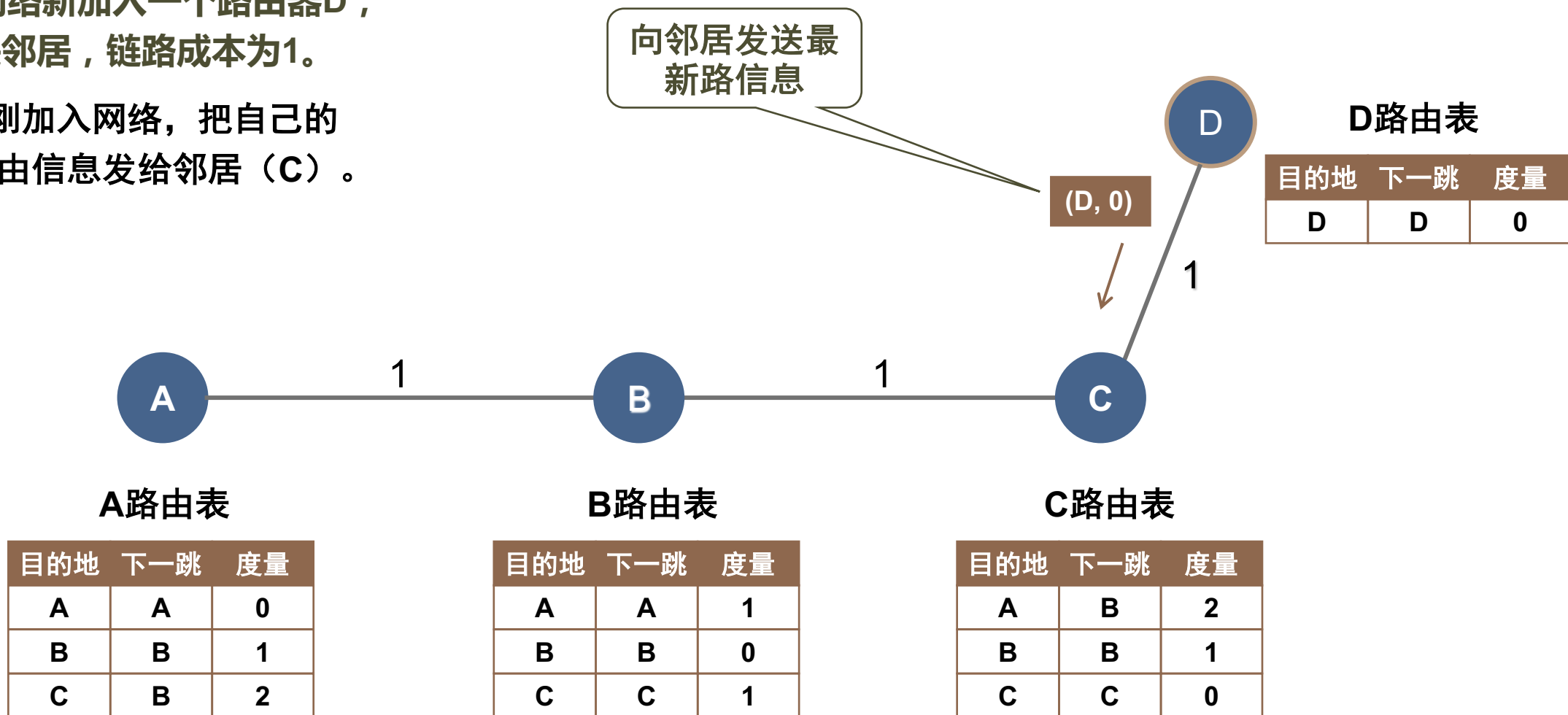
**算法特点**



# 距离矢量算法优点

- t3 : 网络新加入一个路由器D , 与C是邻居 , 链路成本为1。

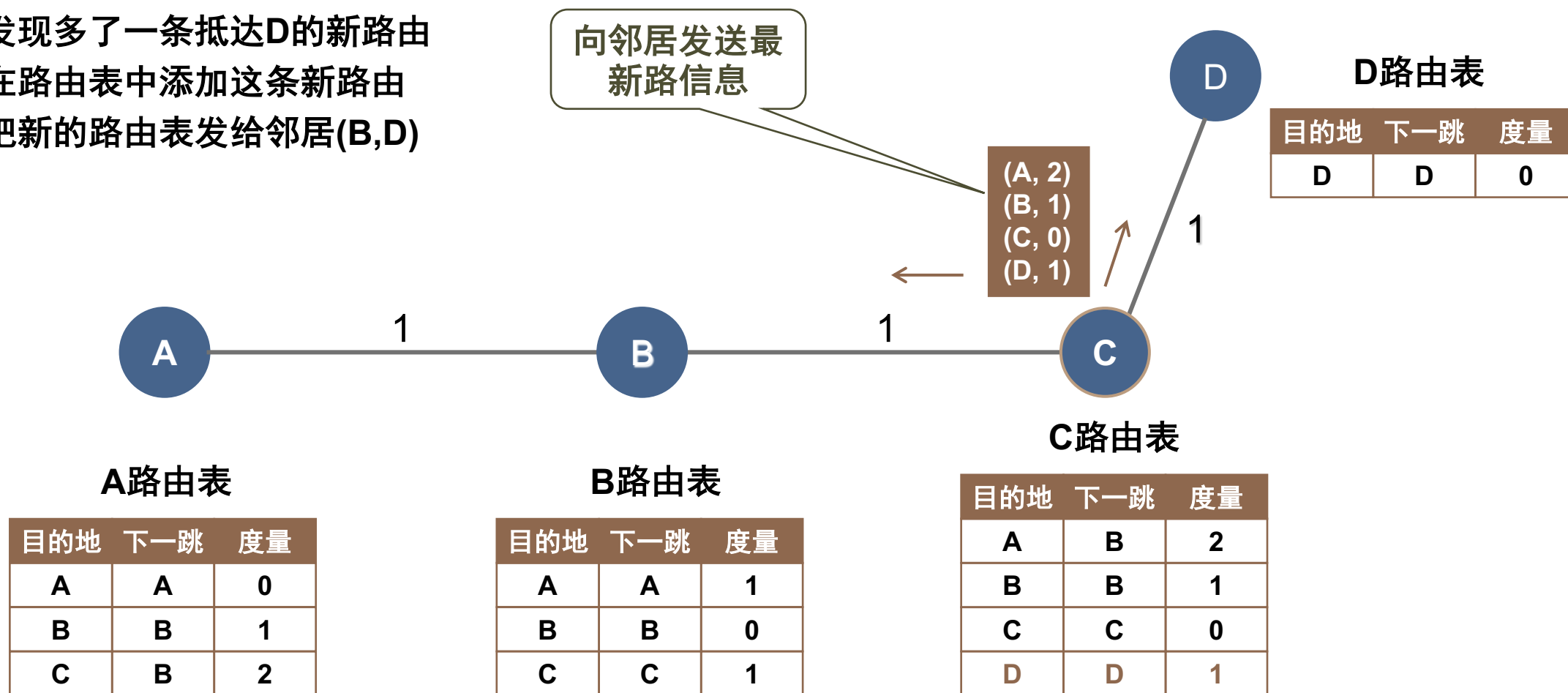
① D刚加入网络, 把自己的路由信息发给邻居 (C) 。



# 距离矢量算法优点

## ● t4 : C收到D的路由信息

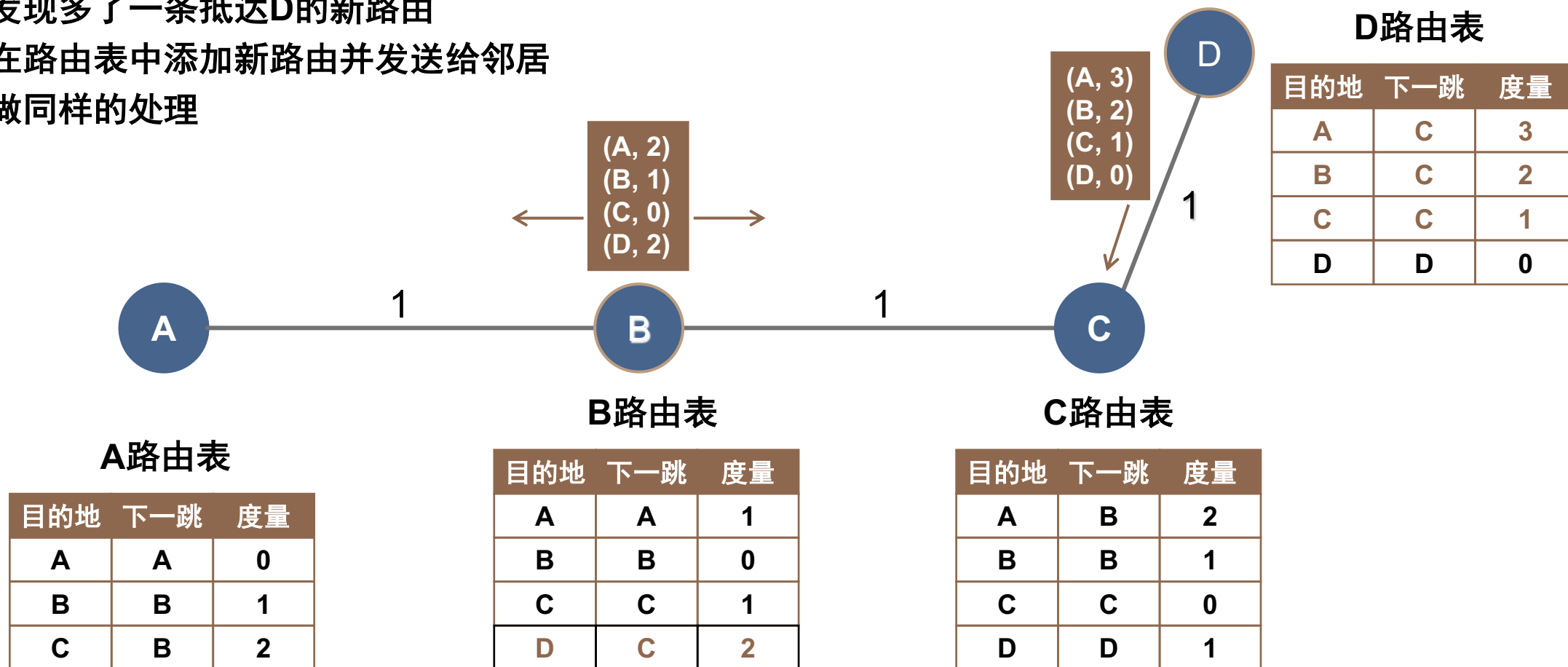
- ① C发现多了一条抵达D的新路由
- ② C在路由表中添加这条新路由
- ③ C把新的路由表发给邻居(B,D)



# 距离矢量算法优点

## ● t5 : B和D收到C的路由信息后

- ① B发现多了一条抵达D的新路由
- ② B在路由表中添加新路由并发送给邻居
- ③ D做同样的处理



# 距离矢量算法优点

- t6 : A和C分别收到B和D的路由信息后

- ① A发现多了一条抵达D的新路由
- ② A在路由表中添加这条新路由
- ③ A把新的路由表发给邻居(B)

向邻居发送最新路信息



# 距离矢量算法优点

- t7 : B收到来自A的路由信息后

- ① B发现经过A到达所有目的地的路由度量都不如原来的路由，维持路由表不变。



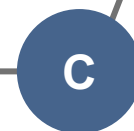
A路由表

目的地	下一跳	度量
A	A	0
B	B	1
C	B	2
D	B	3



B路由表

目的地	下一跳	度量
A	A	1
B	B	0
C	C	1
D	C	2



C路由表

目的地	下一跳	度量
A	B	2
B	B	1
C	C	0
D	D	1



D路由表

目的地	下一跳	度量
A	C	3
B	C	2
C	C	1
D	D	0

1

1

1



# 距离矢量算法优点

经过有限的几次传播，新节点和新路由便传遍了网络。



好消息传得快！

- t8：路由稳定后各路由器的路由信息



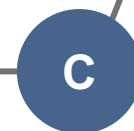
A路由表

目的地	下一跳	度量
A	A	0
B	B	1
C	B	2
D	D	3



B路由表

目的地	下一跳	度量
A	A	1
B	B	0
C	C	1
D	D	2



C路由表

目的地	下一跳	度量
A	B	2
B	B	1
C	C	0
D	D	1



D路由表

目的地	下一跳	度量
A	C	3
B	C	2
C	C	1
D	D	0

1

1

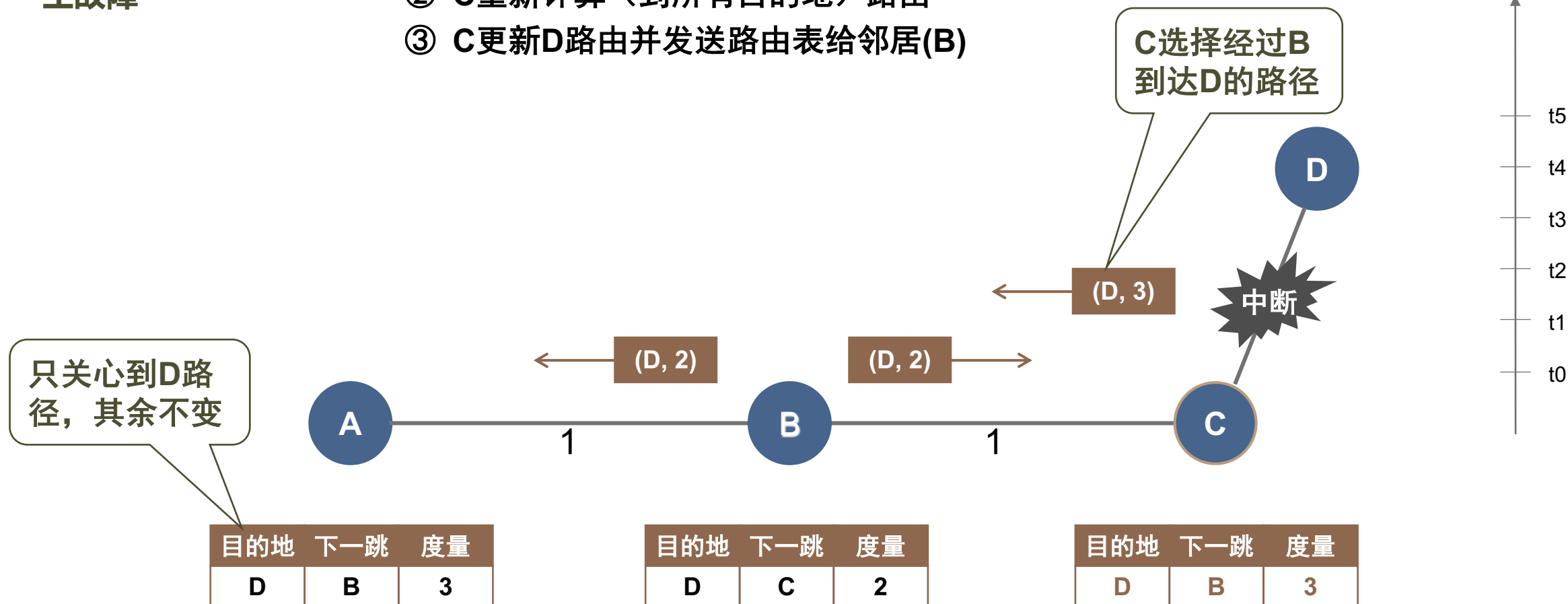
1



# 距离矢量算法缺点

- t8 : C到D的链路发生故障

- ① C发现本地一条链路成本发生变化
- ② C重新计算（到所有目的地）路由
- ③ C更新D路由并发送路由表给邻居(B)



注：此后仅考虑路由表中抵达D的路由

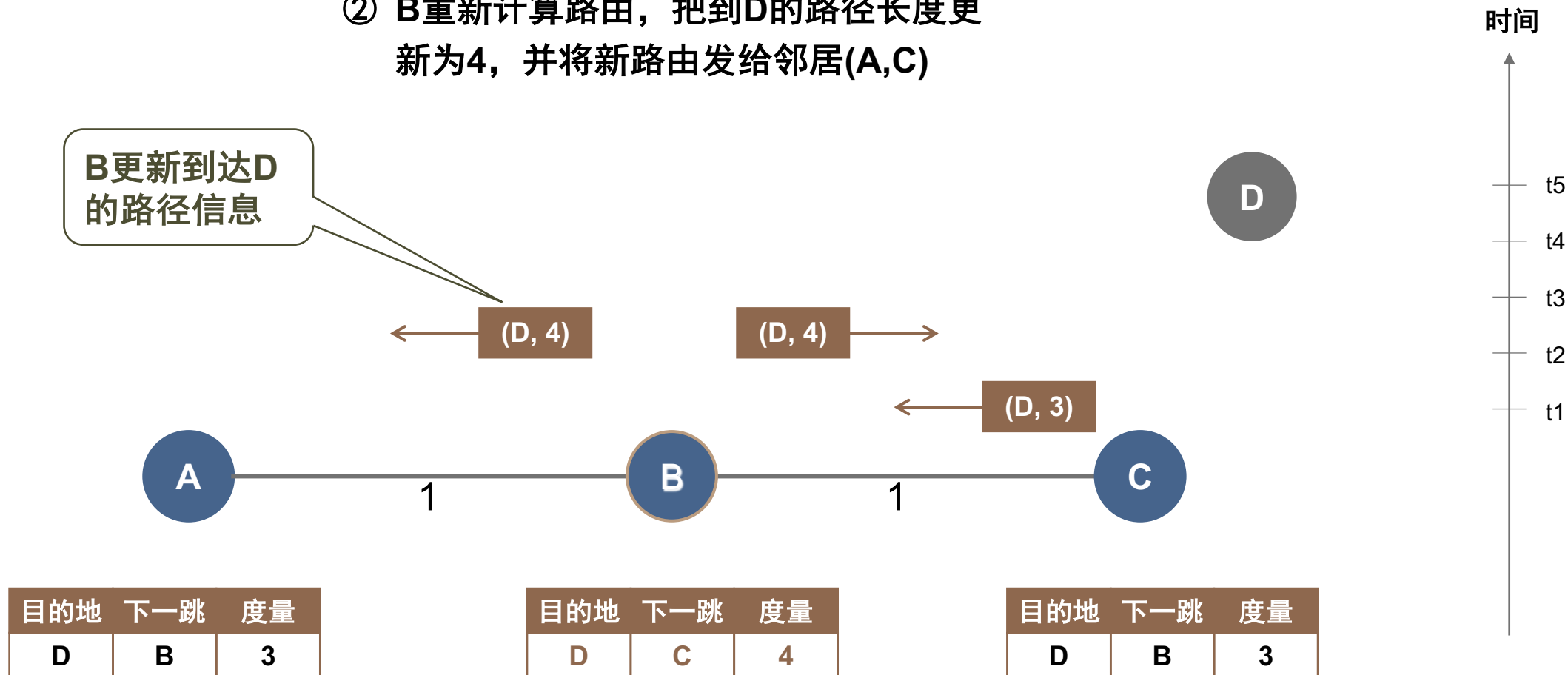




# 距离矢量算法缺点

● t9 : B收到C的路由包

- ① B发现C到D的路径长度由1变成了3
- ② B重新计算路由，把到D的路径长度更新为4，并将新路由发给邻居(A,C)



注：仅考虑路由表中抵达D的路由

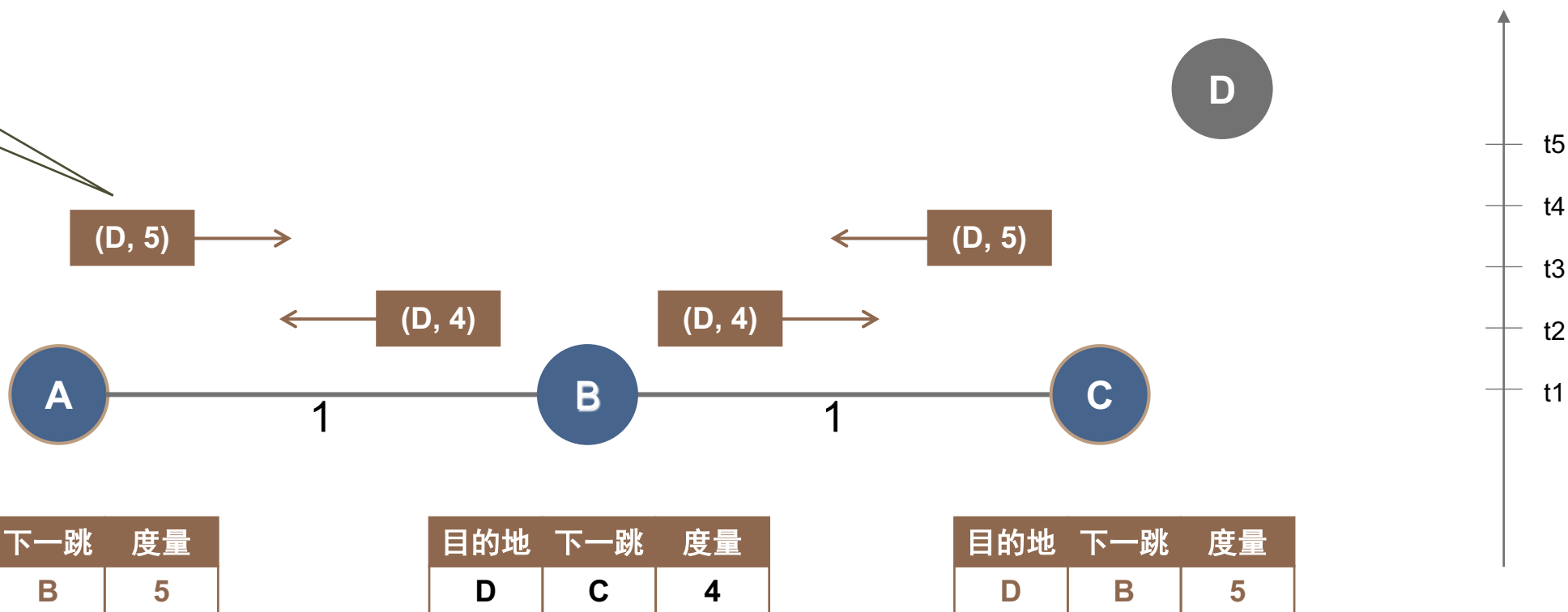


# 距离矢量算法缺点

- t10 : A和C收到B的路由包

- ① A和C均发现B到D的路径长度由2变成了4
- ② A和C重新计算路由，把到D的路径长度更新为5，并将新路由发给邻居(B)

更新到D的路由信息



注：仅考虑路由表中抵达D的路由



# 距离矢量算法缺点

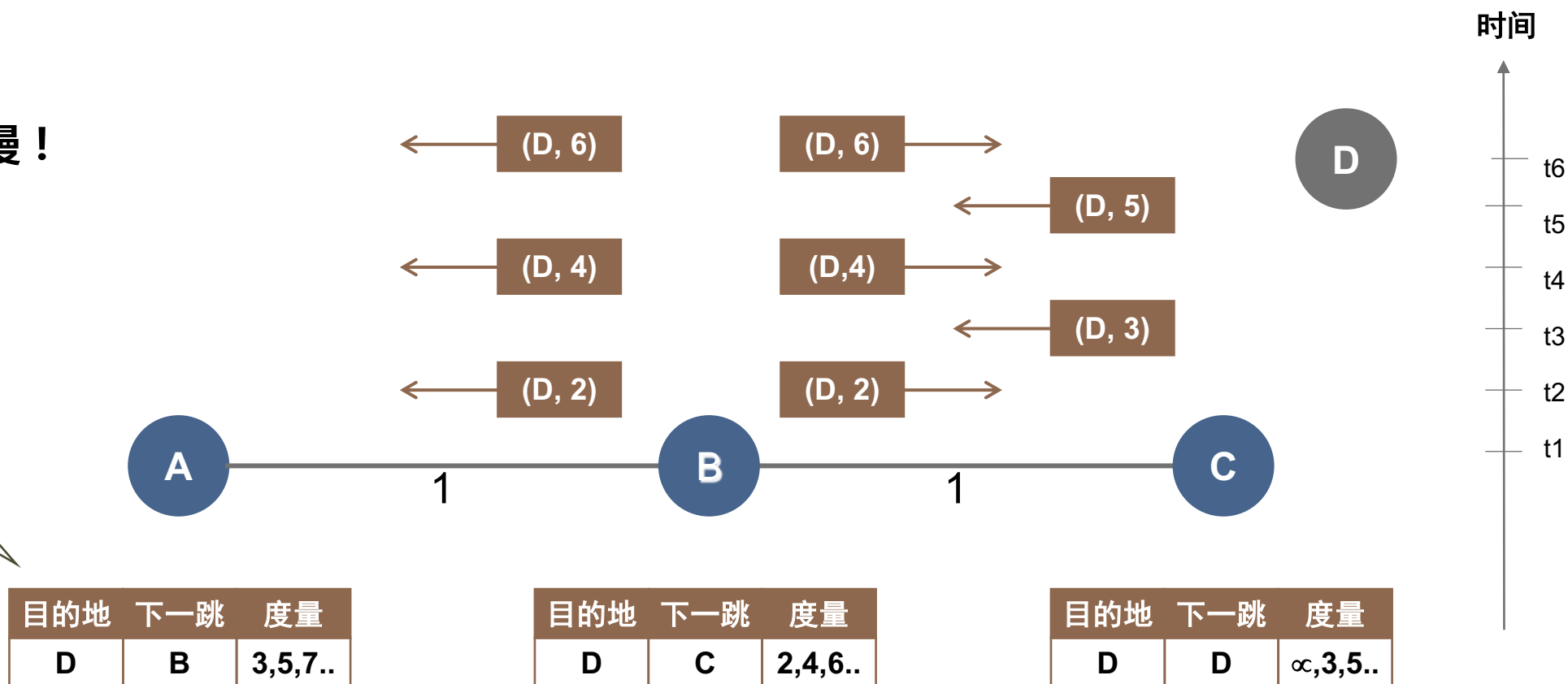
无穷计算问题：算法陷入无限迭代（慢收敛）



坏消息传得慢！

所有到D的路径每迭代一次增大2跳

算法每次迭代都修改到D的路由度量，导致邻居跟着迭代更新，如此循环。。。



注：仅考虑路由表中抵达D的路由



# 无穷计算问题的本质

?

为什么会出现这种  
无穷迭代情况？

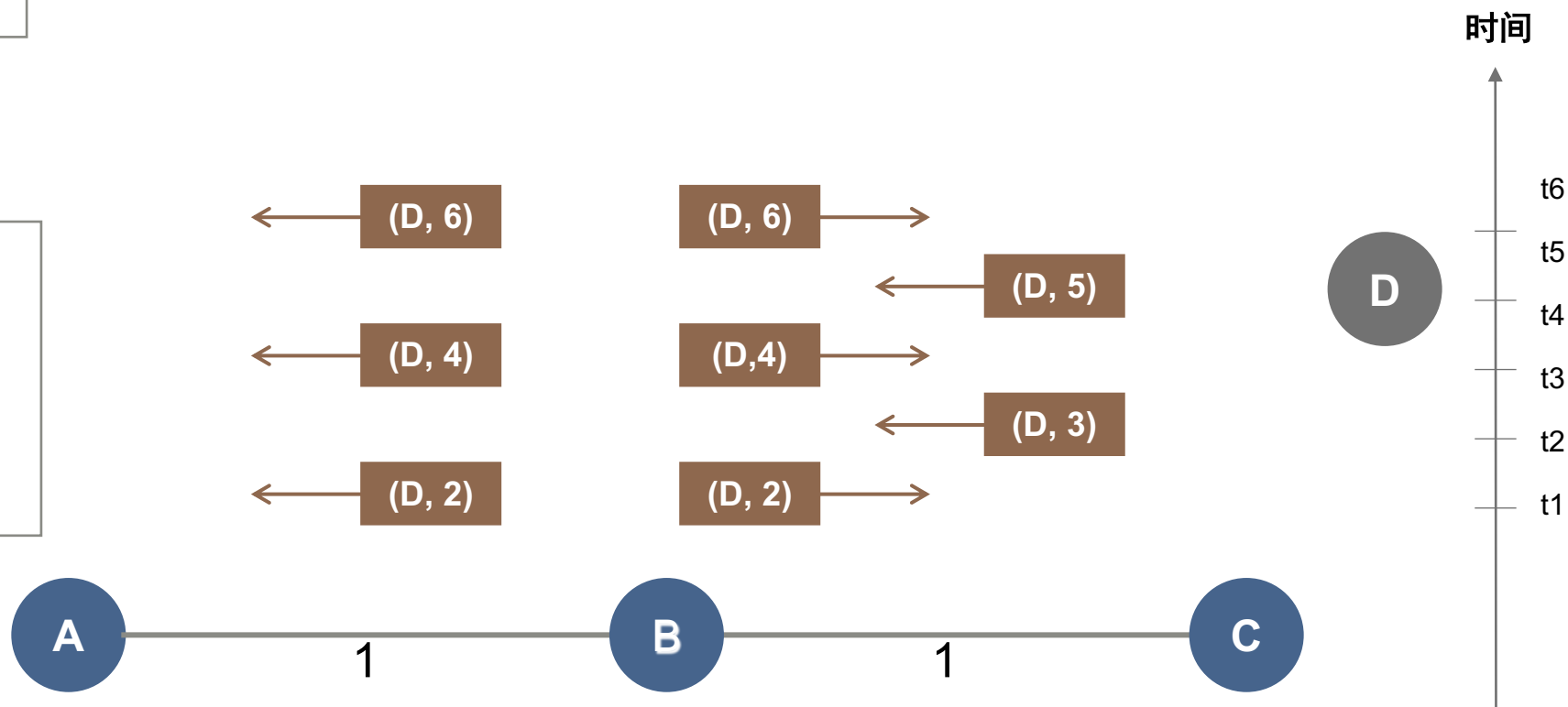
## 解决方案

- ① 路由更新包包括完整的路径信息
- ② 不发布下一跳是对方的路由信息

交换路由信息



- ① 可达目的地
- ② 相应路径长度



注：仅考虑路由表中抵达D的路由



北京大学