

CƠ HỌC KỸ THUẬT

Phương trình Lagrange loại 2: Kỹ thuật sử dụng đa giác vector

> Nguyễn Thái Minh Tuấn Bộ môn Cơ học ứng dụng C3-307, 307B, 308 Đại học Bách khoa Hà nội

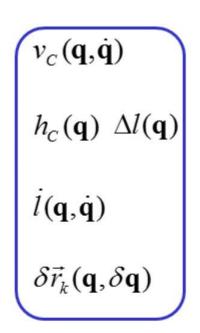
Phương trình Lagrange loại 2: Kỹ thuật sử dụng đa giác vector Mở đầu
$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial T}{\partial \dot{q}_i} \right) - \frac{\partial T}{\partial q_i} = -\frac{\partial \Pi}{\partial q_i} - \frac{\partial \Phi}{\partial \dot{q}_i} + Q_i^{**} \quad (i = \overline{1, f})$$

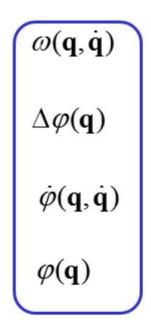
Mọi đại lượng phải tính theo q, \dot{q}

Ví dụ, nếu có các công thức:

Sẽ cần tính:

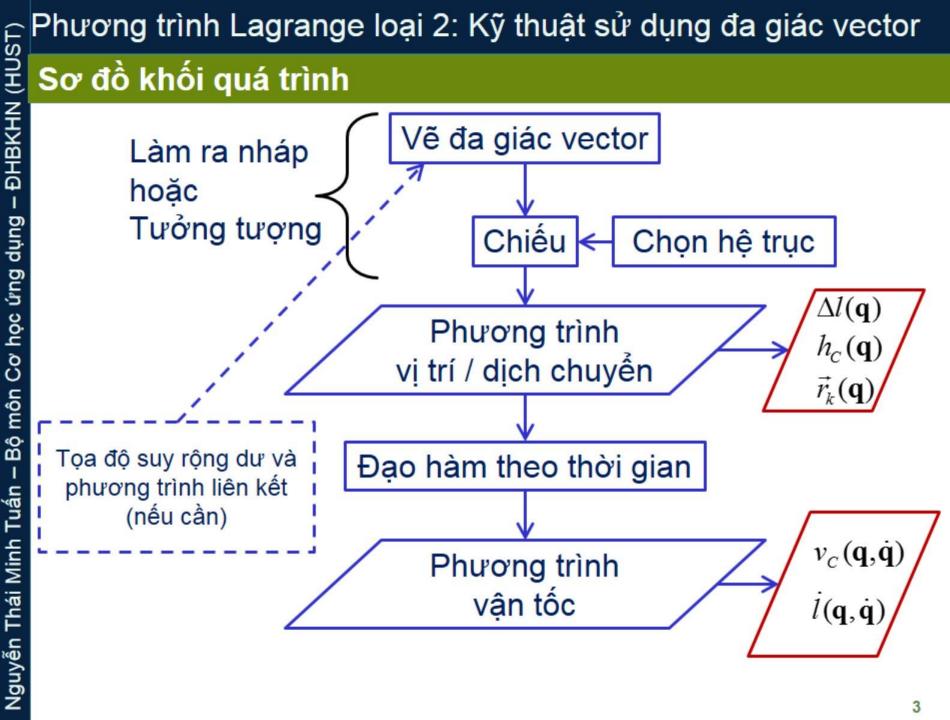
$$\begin{split} T &= \frac{1}{2} m v_c^2 + \frac{1}{2} I_{cz} \omega^2 \\ \Pi &= m g h_c + \frac{1}{2} k \Delta l^2 + \frac{1}{2} c \Delta \varphi^2 \\ \Phi &= \frac{1}{2} d \dot{l}^2 + \frac{1}{2} b \dot{\varphi}^2 \\ \Sigma Q_i^{**} \delta q_i &= \Sigma (\vec{F}_k \cdot \delta \vec{r}_k) + \Sigma (\vec{M}_k \delta \overline{\varphi}_k) \end{split}$$





Một số kỹ thuật có thể dùng: Đa giác vector

Hệ quy chiếu động



Tìm vị trí và vận tốc điểm

Các điểm phải xuất hiện trong đa giác

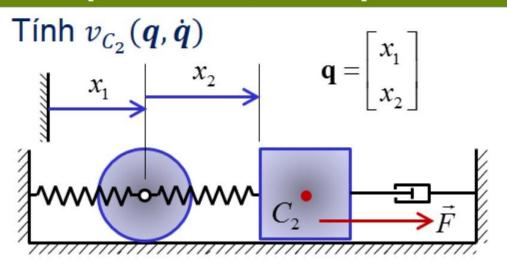
- Gốc cố định
- Điểm cần tính vận tốc

Các điểm cần lựa chọn để hoàn thiện đa giác

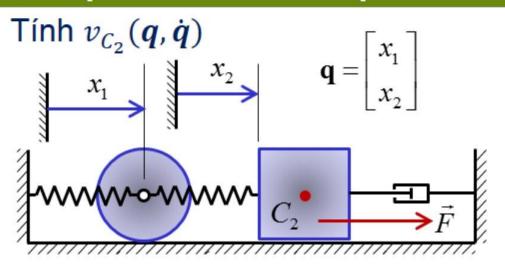
- Hai đầu các tọa độ suy rộng dài
 - Khớp quay / điểm nối hai vật

Chú ý chọn hệ trục **cổ định!** (so với hệ quy chiếu đang xét)

Tìm vận tốc điểm – Ví dụ 1

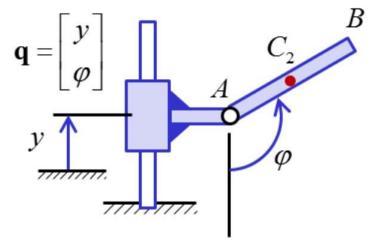


Tìm vận tốc điểm – Ví dụ 2



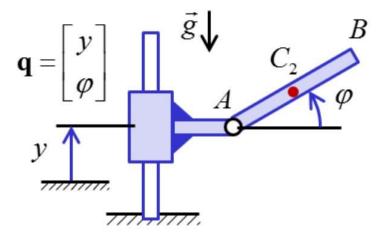
Tìm vận tốc điểm – Ví dụ 3

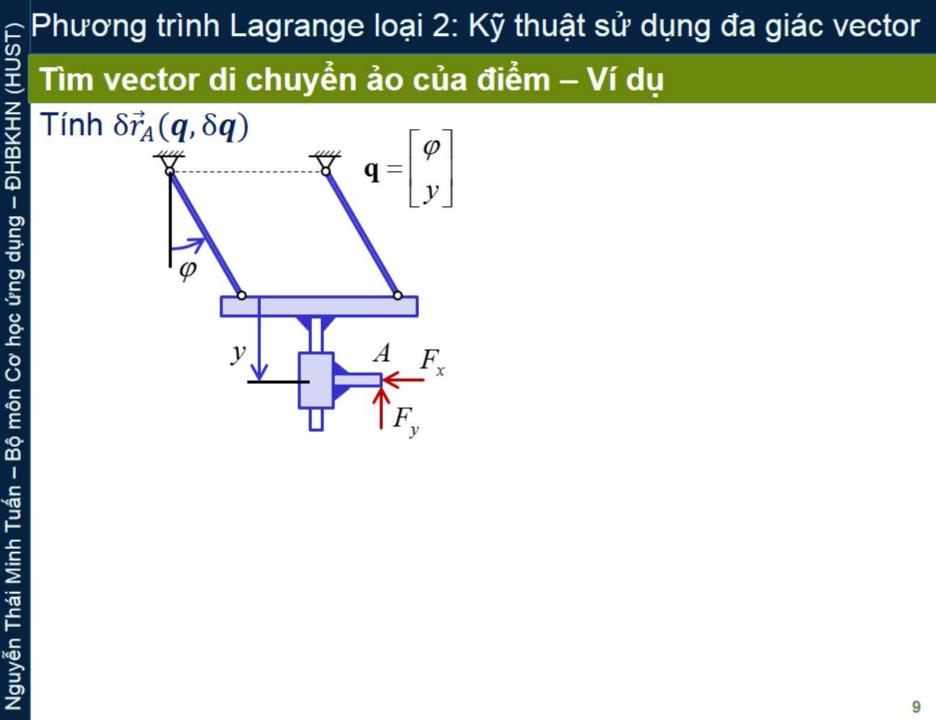
Tính $v_{\mathcal{C}_2}^2(\boldsymbol{q},\dot{\boldsymbol{q}})$ biết AC₂ bằng d



Tìm cao độ của khối tâm – Ví dụ

Tính thế năng thanh đồng chất AB (m, l)





Tìm biến dạng / tốc độ biến dạng của lò xo, cản nhớt

Các điểm phải xuất hiện trong đa giác

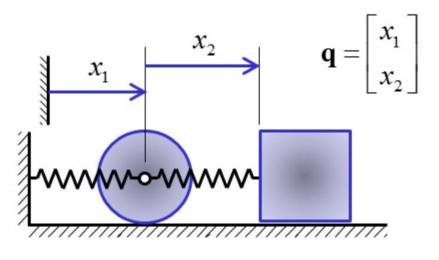
- Hai đầu lò xo / cản nhớt

Các điểm cần lựa chọn để hoàn thiện đa giác

- Hai đầu các tọa độ suy rộng dài
 - Khớp quay / điểm nối hai vật

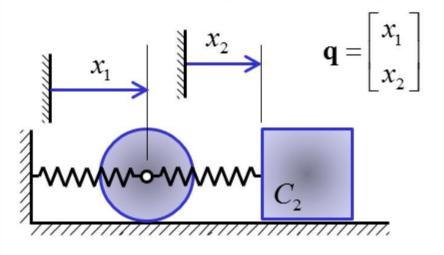
Tìm độ dãn lò xo – Ví dụ 1

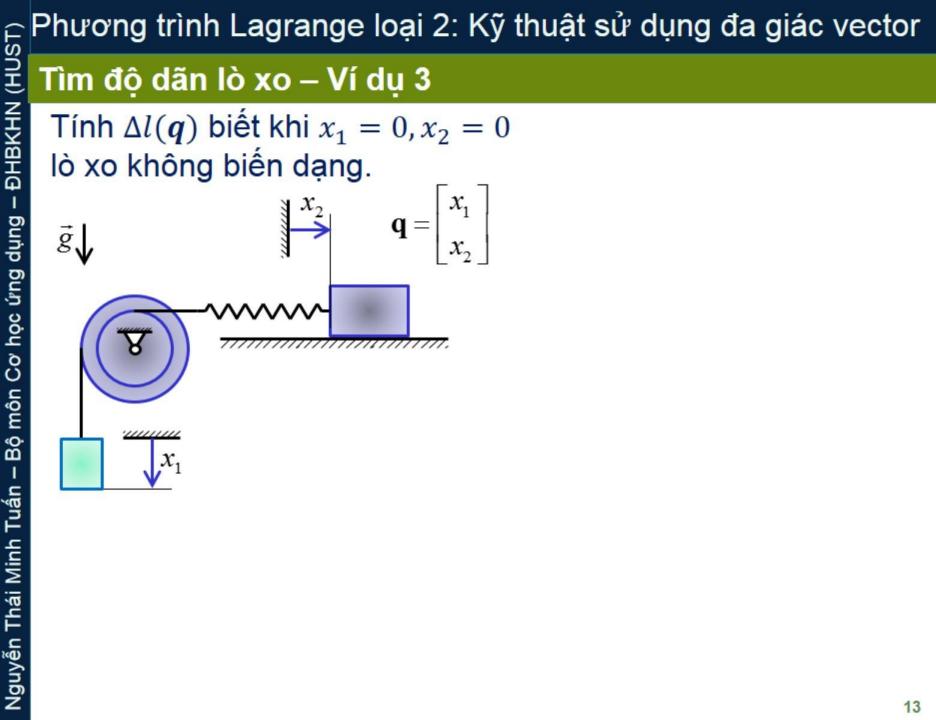
Tính $\Delta l_2(\mathbf{q})$ biết khi $x_1 = 0, x_2 = l_0$ các lò xo không biến dạng.



Tìm độ dãn lò xo – Ví dụ 2

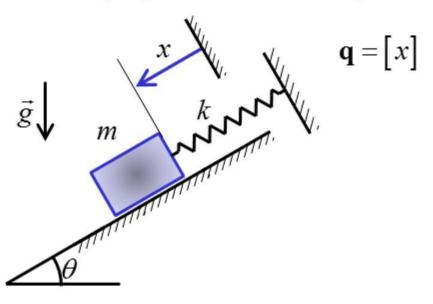
Tính $\Delta l_2(\mathbf{q})$ biết khi $x_1 = 0, x_2 = 0$ các lò xo không biến dạng.





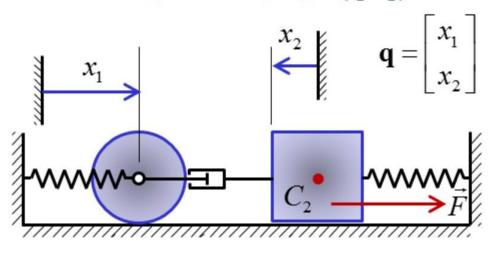
Tìm độ dãn lò xo – Ví dụ 4

Tính $\Delta l(\mathbf{q})$ biết khi x = 0 hệ ở **trạng thái cân bằng**.



Tìm tốc độ biến dạng của cản nhớt – Ví dụ

Tính tốc độ biến dạng $\dot{l}(q,\dot{q})$ của cản nhớt.



Các nội dung đã trình bày

Slide 2: Mở đầu

Slide 3: Sơ đồ khối quá trình

Tìm vị trí và vận tốc điểm

Slide 4: Các điểm cần chọn khi vẽ đa giác vector

Slide 5-7: Tìm vận tốc điểm – Ví dụ

Slide 8: Tìm cao độ của khối tâm – Ví dụ

Slide 9: Tìm vector di chuyển ảo của điểm – Ví dụ

Tìm biến dạng / tốc độ biến dạng của lò xo, cản nhớt

Slide 10: Các điểm cần chọn khi vẽ đa giác vector

Slide 11-14: Tìm độ dãn lò xo – Ví dụ

Slide 15: Tìm tốc độ biến dạng của cản nhớt – Ví dụ