



18. Semaphores

lock 혹은 condition variable로 사용 \Rightarrow init 값에 따라 사용 용도가 달라짐

- POSIX semaphores

```
#include <semaphore.h>

int sem_init(sem_t *s, int pshared, unsigned int value);
// pshared: 하나의 process 내부에 있는지
// or 다른 address space를 가지는 여러 process 내부에 있는지 check
// pshared == 0 -> 하나의 process 내부(address space 공유)  $\Rightarrow$  어떤 상황에서 뭉시다!
// pshared == 0.w -> semaphore가 반드시 공유 메모리에 할당되어야 함

int sem_wait(sem_t *s);  $\rightarrow s--$ 
// s가 음수면 잠들어버림

int sem_post(sem_t *s);  $\rightarrow s++$ 
// 자고 있는 thread가 있다면 하나를 깨워 줌
```

▼ Semaphore 사용 방식

▼ 1. Lock으로 사용하기 \rightarrow Binary semaphores

- Semaphore \rightarrow 초기값 system 내에서 결정 x, 사용 용도에 따라 다르게 사용됨 \Rightarrow lock 과 가장 다른 점

```
sem_t m;
sem_init(&m, 0, 1);
sem_wait(&m);
// critical section here
sem_post(&m);
```

\rightarrow semaphore 초기값 \Rightarrow lock or condition variable
 \rightarrow thread 간의 address space 공유 (한 process 내부)

- 첫번째 진입
 - 감소해도 음수가 x \rightarrow thread no sleep \rightarrow critical section 진입 good
- 두번째 진입 이후
 - 감소하면 음수가 됨 \rightarrow thread sleep \Rightarrow sem-post()로 다시 양수로 만들어줘야 함!!
 - \rightarrow 잠든 thread가 다시 깨워져서 critical section 내부로 진입
 - \Rightarrow lock한 놈이 lock해줘야 함.

Val	Thread 0	State	Thread 1	State
1		Run		Ready
0	call sem_wait()	Run		Ready
0	sem_wait() returns	Run		Ready
0	(crit sect begin)	Run		Ready
0	Interrupt; Switch→T1	Ready		Run
-1		Ready	call sem_wait()	Run
-1		Ready	decr sem	Run
-1		Ready	(sem<0)→sleep	Sleep
-1		Run	Switch→T0	Sleep
-1	(crit sect end)	Run		Sleep
-1	call sem_post()	Run		Sleep
0	incr sem	Run		Sleep
0	wake(T1)	Run		Ready
0	sem_post() returns	Run		Ready
0	Interrupt; Switch→T1	Ready		Run
0		Ready	sem_wait() returns	Run
0		Ready	(crit sect)	Run
0		Ready	call sem_post()	Run
1		Ready	sem_post() returns	Run

▼ 2. Condition Variable로 사용하기 → semaphores for ordering

thread 간의 실행 순서 지켜주기!!

```
sem_t s;

void * child(void *arg) {
    printf("child\n");
    ② sem_post(&s); → semaphore++ → 자고있는 thread가 있다면 깨워줌.
    return NULL;
}

int main(int argc, char *argv[]) {
    pthread_t c;
    sem_init(&s, 0, X); // what should X be? -> 0이 되어야 함! → condition variable로 사용!!
    printf("parent: begin\n");
    ① pthread_create(&c, NULL, child, NULL);
    ③ sem_wait(&s);
    printf("parent: end\n");
    return 0;
}
```

Condition var → sem_post, sem_wait가 다른 thread에서 호출되는게 일반적

Val	Parent	State	Child	State
0	create (Child)	Run	① (Child exists, can run)	Ready
0	call sem_wait()	Run		Ready
-1	decr sem	Run		Ready
-1	(sem<0)→sleep	Sleep		Ready
-1	Switch→Child	Sleep	child runs	Run
-1		Sleep	③ call sem_post()	Run
0		Sleep	inc sem	Run
0		Ready	wake (Parent)	Run
0		Ready	sem_post() returns	Run
0		Ready	Interrupt→Parent	Ready
0	sem_wait() returns	Run		Ready

Figure 31.7: Thread Trace: Parent Waiting For Child (Case 1) child → parent

Val	Parent	State	Child	State
0	create (Child)	Run	① (Child exists, can run)	Ready
0	Interrupt→Child	Ready	child runs	Run
0		Ready	③ call sem_post()	Run
1		Ready	inc sem	Run
1		Ready	wake (nobody)	Run
1		Ready	sem_post() returns	Run
1	parent runs	Run	Interrupt→Parent	Ready
1	call sem_wait()	Run		Ready
0	decrement sem	Run		Ready
0	(sem≥0)→awake	Run		Ready
0	sem_wait() returns	Run		Ready

Figure 31.8: Thread Trace: Parent Waiting For Child (Case 2) child → parent

▼ Producer/Consumer problem

▼ single producer/consumer

⇒ semaphore를 이용 : state 변수 관리하지 않아도 됨.

```
int buffer[MAX]; // bounded buffer
int fill = 0;      ↪ MAX까지만
int use = 0;

void put(int value) {
    buffer[fill] = value;
    fill = (fill + 1) % MAX;
}
    ↪ MAX개 넘어가면 mod 연산자 사용해서 circular buf 구현하도록

int get() {
    int tmp = buffer[use];
    use = (use + 1) % MAX;
    return tmp;
}

sem_t empty, sem_t full;
    ↪ 빈공간 개수      ↪ 채워진 data 개수

void *producer(void *arg) {
    int i;
    for (i = 0; i < loops; i++) {
        sem_wait(&empty); → 빈공간개수 감소
        put(i);
        sem_post(&full); → 가득 찬 공간 이용하도록.
    }
}

void *consumer(void *arg) {
    int i, tmp = 0;
    while (tmp != -1) {
        sem_wait(&full);
        tmp = get();
        sem_post(&empty);
        printf("%d\n", tmp);
    }
}
```

```
int main(int argc, char *argv[]) {
    // ...
    // semaphore 초기값 결정이 정말 중요함
    sem_init(&empty, 0, MAX); // MAX are empty
    sem_init(&full, 0, 0); // 0 are full
    // ...
}
```

⇒ multiple일 경우 race condition 발생

여러 thread가 동시에 put/get을 호출하면 값을 동시에 변경할 수 있음.

▼ multiple producer/consumer

↪ race condition 제거 ⇒ semaphore 하나 더 선언!!

```

void *producer(void *arg) {
    int i;
    for (i = 0; i < loops; i++) {
        sem_wait(&mutex); ②
        sem_wait(&empty);
        put(i);
        sem_post(&full);
        sem_post(&mutex);
    }
}

void *consumer(void *arg) {
    int i;
    for (i = 0; i < loops; i++) {
        sem_wait(&mutex);
        sem_wait(&full); ①
        int tmp = get();
        sem_post(&empty);
        sem_post(&mutex);
    }
}

```

critical section (for producer)

critical section (for consumer)

mutex lock (pointing to sem_wait(&mutex) in producer)

PI (circled)

⇒ race condition 해결 but ★ 2개 이상의 thread가 waiting인데 어떤 한 thread가 waiting 되어 버린 애 중 하나로만 깨어날 수 있을 때 deadlock

⇒ ① → ② 순서로 실행된다면 서로 각각의 semaphore를 쥔어죽기를 기다리기만 함 (영원히 깨어날 수 x)
(항상 발생하는 것은 x ~ 약아떨어졌을 때 실행됨)

▼ final

↳ critical section을 뚫히자!

```

void *producer(void *arg) {
    int i;
    for (i = 0; i < loops; i++) {
        sem_wait(&empty);
        sem_wait(&mutex);
        put(i);
        sem_post(&mutex);
        sem_post(&full);
    }
}

void *consumer(void *arg) {
    int i;
    for (i = 0; i < loops; i++) {
        sem_wait(&full);
        sem_wait(&mutex);
        int tmp = get();
        sem_post(&mutex);
        sem_post(&empty);
    }
}

```

▼ Reader-Writer Locks

Insert : list 상태 바꿈
Lookups : data structure 읽기

사용자별 lock을 구분해서 운영 → 용도에 맞게 구현 → 훨씬 속도 빠름

- Reader → 여러 개 있어도 race condition ⇒ 발생 X
 - `rwlock_acquire_readlock()`
 - `rwlock_release_readlock()`
- Writer → write가 관여할 때에는 critical section으로 선언해야 함 (하나만!!)
 - `rwlock_acquire_writelock()`
 - `rwlock_release_writelock()`

```
typedef struct _rwlock_t {
    // binary semaphore (basic lock)
    sem_t lock; (reader)
    // used to allow ONE writer or MANY readers
    sem_t writelock; (writer)
    // count of readers reading in critical section
    int readers; → critical section !!
} rwlock_t;

void rwlock_init(rwlock_t *rw) {
    rw->readers = 0;
    sem_init(&rw->lock, 0, 1); lock저장 사용
    sem_init(&rw->writelock, 0, 1);
}

void rwlock_acquire_writelock(rwlock_t *rw) {
    sem_wait(&rw->writelock);
}

void rwlock_release_writelock(rwlock_t *rw) {
    sem_post(&rw->writelock);
}

void rwlock_acquire_readlock(rwlock_t *rw) {
    sem_wait(&rw->lock);
    rw->readers++;
    if (rw->readers == 1)
        // first reader acquires writelock
        sem_wait(&rw->writelock); (뒤로 바뀐다 더 못 들어오게 막고)
    sem_post(&rw->lock);
}

void rwlock_release_readlock(rwlock_t *rw) {
    sem_wait(&rw->lock);
    rw->readers--;
    if (rw->readers == 0)
        // last reader releases writelock → 더 이상 접근하는 reader가 없도록!!
        sem_post(&rw->writelock); (writer 들어올 수 있도록!)
    sem_post(&rw->lock);
}
```

이 구현은 reader에게 상대적으로 좋고, writer는 굼주릴 수 있다

▼ How to implement semaphores

lock, condition variable 필요한가? → lower-level의 synchronization primitives

⇒ semaphore 구현 시에 필요함

```
typedef struct __Sem_t {
    int value;
    pthread_cond_t cond;
    pthread_mutex_t lock;
} Sem_t;
// only one thread can call this

void Sem_init(Sem_t *s, int value) {
    s->value = value;
    Cond_init(&s->cond);
    Mutex_init(&s->lock);
}

void Sem_wait(Sem_t *s) {
    Mutex_lock(&s->lock);
    while (s->value <= 0)
        Cond_wait(&s->cond, &s->lock);
    s->value--; (sem 감소)
    Mutex_unlock(&s->lock);
}

void Sem_post(Sem_t *s) {
    Mutex_lock(&s->lock);
    s->value++; (sem 증가)
    Cond_signal(&s->cond);
    Mutex_unlock(&s->lock);
}
```

sec 31.6 The Dining philosophers 문제!!!