



# 19. Common Concurrency Problems

동기화 문제를 어떻게 해결할 것인가?

- 현대의 application에는 동기화와 관련하여 다양한 bug가 존재

Non-deadlock { atomicity-violation  
order-violation  
Deadlock

Application	What it does	Non-Deadlock	Deadlock
MySQL	Database Server	14	9
Apache	Web Server	13	4
Mozilla	Web Browser	41	16
OpenOffice	Office Suite	6	2
Total		74	31

Bug 많다

## ▼ Non-deadlock bugs

### ▼ atomicity-violation bugs

atomic하게 실행해야 하는 것을 지키지 x

⇒ 동시에 memory access하는 것은 막아야 함

(code 영역은 atomic하게 여겨지지만 실행 도중에는 지켜지지 않음)

- example(MySQL)

```

Thread 1:
if (thd->proc_info) {
    ... ① null 값이 아닐지 확인 후 자료 진입
    fputs(thd->proc_info, ...); ② null pointer 접근 error ⇒ 비정상 종료
                                ↳ pointer가 null 값
}

Thread 2: ③ null 값으로 만들어줌
thd->proc_info = NULL;

```

④ context switch 발생

⑤ context switch 발생

◦ solution → mutex 활용

```

pthread_mutex_t proc_info_lock = PTHREAD_MUTEX_INITIALIZER;

Thread 1:
pthread_mutex_lock(&proc_info_lock);
if (thd->proc_info) {
    ...
    fputs(thd->proc_info, ...);
    ...
}
pthread_mutex_unlock(&proc_info_lock);

Thread 2:
pthread_mutex_lock(&proc_info_lock);
thd->proc_info = NULL;
pthread_mutex_unlock(&proc_info_lock);

```

⑥ 번에서 context switch 하더라도  
이 lock을 acquire 했기에  
thread 2는 lock을 얻지 X

## ▼ Order-violation bugs

memory 접근 순서를 지켜야 하는데 지키지 않음

ex) A→B 순서여야 하는데  
B→A 순서로 실행됨.

- example(Mozilla)

```

Thread 1:
void init() {
    ...
    mThread = PR_CreateThread(mMain, ...); ① thread 생성
    ...
}
    thread 생성 함수
    thread의 여러 정보를 구조체로 가짐

Thread 2:
void mMain(...) { ② mMain 실행
    ...
    mState = mThread->State;
    ...
}
    ③ 아직 ① 실행이 끝나지 않아서
    mThread return 값이 들어가지 X → null-pointer 접근 error

```

- solution → condition variable 사용 (myThread 생성 완료 2건이 만족되어야 다저 실행)

```

pthread_mutex_t mtLock = PTHREAD_MUTEX_INITIALIZER;
pthread_cond_t mtCond = PTHREAD_COND_INITIALIZER;
int mtInit = 0; → state variable

Thread 1:
void init() {
    ...
    mThread = PR_CreateThread(mMain, ...);
    // signal that the thread has been created...
    pthread_mutex_lock(&mtLock);
    mtInit = 1;
    pthread_cond_signal(&mtCond);
    pthread_mutex_unlock(&mtLock);
    ...
}

Thread 2:
void mMain(...) {
    ...
    // wait for the thread to be initialized...
    pthread_mutex_lock(&mtLock);
    while (mtInit == 0) ↓ thread 1의 signal 보낼 때까지 wait (mtInit == 1 가지)
    // mtInit이 1로 변경될 때까지 wait
    pthread_cond_wait(&mtCond, &mtLock);
    pthread_mutex_unlock(&mtLock);
    mState = mThread->State;
    ...
}
    항상 valid

```

## ▼ Deadlock bugs

서로 남이 가지고 있는 것을 기다릴 때 발생

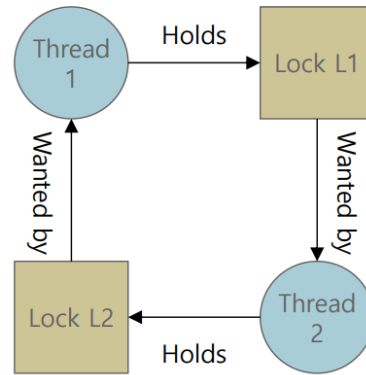
→ circular dependencies

### • Circular dependencies

```
Thread 1:
pthread_mutex_lock(L1);
pthread_mutex_lock(L2);

Thread 2:
pthread_mutex_lock(L2);
pthread_mutex_lock(L1);
```

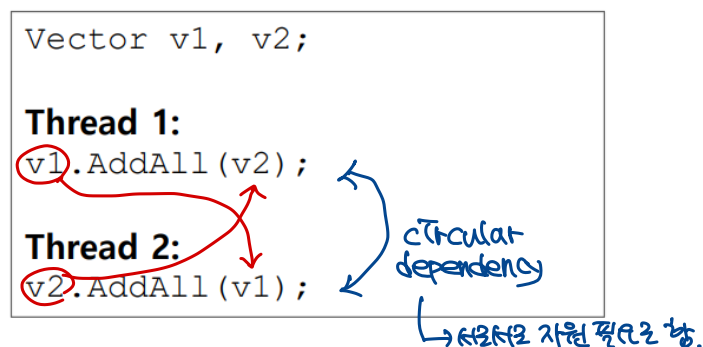
→ 서로 남이 가지고 있는 것을 기다림



Resource-allocation graph

## ▼ why do deadlock occur?

- code base가 커지면 dependency가 복잡해져서 사람이 파악하기 어려움
  - example(virtual memory system, vms) ⇒ 서로서로 접근 가능해야 함.
    - vms: disk로부터 한 block의 page를 위해 file system에 접근할 필요가 있음
      - VMS → FS ⇒ page fault. pfile 어떤 정보를 알아줘야 함. But, 그 정보가 disk에 있음.
    - file system: block을 읽기 위해 memory의 page를 꽤 자주 필요로 하기에 vms에 접근할 수 있어야 함
- nature of encapsulation (캡슐화)
  - example(java vector class)
    - v1에 추가된 vector와 acquire될 필요가 있는 v2 모두 찾을 때 발생



## ▼ Conditions for Deadlock

4개 중에 하나만 만족이 되어도 deadlock 발생 x

① Mutual exclusion

② Hold-and-wait

- thread가 lock을 얻은 채로 또 다른 mutex lock을 받으려 할 때

### ③ No preemption

(ex. lock)

- 자원을 고정적으로 가지고 있는 thread → 강제로 제거할 수 없음 → lock을 강제로 빼앗아오는 건 X

### ④ Circular wait

- circular chain → 서로 서로 lock과 thread가 하나의 자원을 필요로 함

## ▼ Deadlock Prevention

### 1. circular wait

- total ordering on lock acquisition ⇒ lock을 얻는 순서를 정의
  - 항상 순서대로 lock을 얻도록!
  - partial ordering ↴ lock 순서를 정의해놓음 ⇒ 이 순서대로 항상 lock
    - ex) lock ordering in mm/filemap.c

```
->i_mmap_rwsem          (truncate_pagecache)
->private_lock          (__free_pte->__set_page_dirty_buffers)
->swap_lock              (exclusive_swap_page, others)
->i_pages lock

->i_mutex
->i_mmap_rwsem          (truncate->unmap_mapping_range)

->mmap_sem
->i_mmap_rwsem
->page_table_lock or pte_lock (various, mainly in memory.c)
->i_pages lock          (arch-dependent flush_dcache_mmap_lock)
```

### 2. Hold-and-wait

- 한 번에 자동적으로 모든 lock을 얻음으로써 막을 수 있음

```
pthread_mutex_lock(prevention); // begin lock acquisition
pthread_mutex_lock(L1);
pthread_mutex_lock(L2);
...
pthread_mutex_unlock(prevention); // end
```

필요한 lock을 한 번에 얻음 → critical section이 너무 커질 수 있음 ★

### 3. No preemption

- `pthread_mutex_trylock()` ⇒ 스레드가 갖고 있는 lock을 놓도록 하는 operation
  - 유효한 lock을 얻은 뒤 return success
  - **or** lock을 이미 얻었다면 return error code

```

top:
pthread_mutex_lock(L1);
if (pthread_mutex_trylock(L2) != 0) {
    pthread_mutex_unlock(L1); → 돌아가기 전에 얻은 Lock 모두 release
    goto top;
}

```

code 실행은 되는데 상태는 제자리

- **Livelock** : 여러 thread가 모두 lock을 얻지 못 한 채로 계속 돌아감
  - 해결책 : looping back 이전에 random delay 추가
- 만약 code가 가지고 있던 자원이 있다면 top으로 돌아가기 전에 모두 release해야 함

#### 4. Mutual exclusion

- **Lock-free** approaches : race condition은 만들지 않으면서 lock 사용하지 x

~~x~~ pseudo code

```

int CompareAndSwap(int *address, int expected, int new) {
    if (*address == expected) {
        *address = new;
        return 1; // success
    }
    return 0; // failure
}

void AtomicIncrement(int *value, int amount) {
    do {
        int old = *value;
    } while (CompareAndSwap(value, old, old + amount) == 0);
}

```

```

void insert(int value) {
    node_t *n = malloc(sizeof(node_t));
    assert(n != NULL); → thread safe
    n->value = value;
    n->next = head;
    head = n;
}

```

- insert ⇒ mutex\_lock 사용 ver

```
void insert(int value) {
    node_t *n = malloc(sizeof(node_t));
    assert(n != NULL);
    n->value = value;
    pthread_mutex_lock(listlock);
    n->next = head;
    head = n;
    pthread_mutex_unlock(listlock);
}
```

- insert ⇒ compare&swap 사용

```
void insert(int value) {
    node_t *n = malloc(sizeof(node_t));
    assert(n != NULL);
    n->value = value;
    do {
        n->next = head;
    } while (!CompareAndSwap(&head, n->next, n));
}
```

← 같다면 while문 빠져나옴  
⇒ busy waiting

## ▼ Deadlock Avoidance

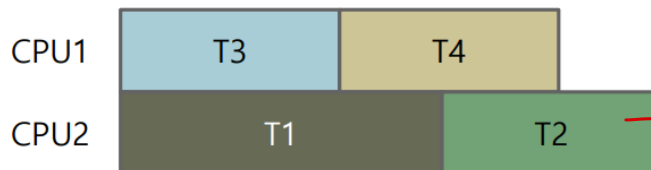
- via scheduling → scheduling approach

	T1	T2	T3	T4
L1 Lock 1	Yes	Yes	No	No
L2 Lock 2	Yes	Yes	Yes	No

→ Lock을 아예 안 거는 등.  
↳ 병렬화 관점.

It is OK for (T3 and T1) or (T3 and T2) to overlap (deadlock 방지 방법)

overlapping 시에도 관용은  
상대 순서만 여러 조건들은 고려해야 함 ⇒ 복잡하고 어려움!!



↳ L1, L2 모두 필요하니  
→ 병렬로 들어가지 않도록

→ embedded system에서 사용하는 예제

## ▼ Detect and Recover

restart?,..