

박지원 Jiwon Park

• overflow21@khu.ac.kr

• Github

• Blog

• Youtube

Education

경희대학교 전자공학과

공학사, 2019. 3 ~ 2024. 8 (예정)

경희대학교 소프트웨어융합학과 로봇비전트랙

공학사, 2021. 4 ~ 2024. 8 (예정)

Publication

1. “BumpyPatch : Heightmap-based Outdoor Point Cloud Segmentation to Find Less Bumpy Road”, **Jiwon Park** and Hyoseok Hwang, 2023 IEEE International Conference on Robotic Computing (IRC), USA, 2023, pp.265-272
2. (accepted) “Transformer based Collision Detection Approach by Torque Estimation using Joint Information”, **Jiwon Park**, Daegyul Lim, Sumin Park, Hyeonjun Park, 2024 The Journal of Korea Robotics Society Vol.19 No.2
3. “Outdoor Visual SLAM and Path Planning for Mobile-Robot” , Seongil Heo, Jueun Mun, Jiwoong Choi, **Jiwon Park**, Eric T. Matson, 2022 IEEE International Conference on Robotic Computing (IRC) CHARMS workshop, Italy, 2022, pp. 296-301

Experience

Intern

NAVER LABS, 로봇비전팀

Mar 2024 - Present
Seongnam-si, Republic of Korea

Research Intern

ROBROS

Dec 2023 - Feb 2024
Seoul, Republic of Korea

- 7-dof 로봇 팔의 충돌 및 외력 추정을 위한 딥러닝 모델 개발

Visiting Scholar

Purdue University, 지도교수 : Eric T. Matson

Apr 2022 - Aug 2022
West Lafayette, IN, USA

- GPS 데이터를 이용한 실외 모바일 로봇 Visual SLAM 알고리즘 개선

Capstone Design

경희대학교, 지도교수 : 황효석

Mar 2023 - Dec 2023
Yongin, Republic of Korea

- 주제 : 실외 모바일 로봇 자율주행을 위한 포인트 클라우드 세그멘테이션

Undergraduate Research Intern

AI & Robotics LAB, 경희대학교

Dec 2021 - Feb 2022
Yongin, Republic of Korea

Award & Honors

Feb 2023	KC 미래장학재단 6기 장학생, KC 미래장학재단 (Full-ride scholarship until graduation)
Dec 2022	피지컬 컴퓨팅 부문 최우수상, 소프트웨어페스티벌, 경희대학교 소프트웨어중심대학
Apr 2022	K-SW Square 프로그램 선발생, 과학기술정보통신부
Dec 2021	LG webOS 부문 입선, 제 19회 임베디드 소프트웨어경진대회, 산업통상자원부
Dec 2020	우수상, 자율주행 및 로봇팔을 활용한 공개 SW 공모전, 경희대학교
Jul 2020	은상, 기술지원상, 미니드론 자율비행 경진대회, 대한전기학회

Skills & Foreign Language

Programming C++, Python (PyTorch, Open3D, OpenCV), ROS

English Proficient : TOEIC 945 (2022.9)