阿熊的FreeRTOS教程系列!

哈喽大家好!我是你们的老朋友阿熊!STM32教程系列更新完结已经有一段时间了,视频反馈还是不错的,从今天开始我们将会更新我们的FreeRTOS的教程

由于东西真的太多了,也纠结了很久要不要讲这个系列,毕竟难度真的很大,怕在难以做到那么通俗易懂,经过一段时间的考虑,还是决定好了给大家做一个入门级的讲解使用,由于FreeRTOS的内容真的很多,作为还是学生的我使用的也相对较少,操作系统层面的东西,我会用最大的能力去让大家理解,主要讲述主要功能,学完以后保证大伙可以理解80%以上的FreeRTOS的使用场景,好了废话不多说,开始我们的课程吧!



第十一章:软件定时器

顾名思义就是通过我们软件去实现我们的定时器功能,有时候我们的单片机它的内部硬件定时器资源并不是很多,然后我们FreeRTOS就给我们提供了现成的软件定时器,可以一定程度上去替代我们的硬件定时器,但是精度不高,毕竟是软件模拟的,而且最小的定时单位是我们的时间节拍,也就是1毫秒以上

壹:软件定时器的守护任务

软件定时器是通过守护任务去实现的,我们开启定时器的功能后也就是<u>configUSE_TIMERS</u>被设置为1时,我们的<u>系统在初始化内核的时候就会创建一个守护任务</u>,这个<u>守护任务就是用于调度我们的软件定时器</u>,其<u>内部实现的原理是通过队列去完成的</u>,就比如说我们的<u>执</u>行相关的定时器的函数,其实他就是向队列中发了一个数据,然后守护任务去做对应的处理,然后就实现了对应的功能

既然是任务,我们就可以设置他的优先级,可以通过configTIMER TASK PRIORITY去设置

一般建议优先级大一点,不然会被其他任务抢走了,使得定时不准确

既然有队列,我们也可以设置队列长度,configTIMER_QUEUE_LENGTH就是控制队列长度的宏定义,如果队列满了,就会导致我们的消息发送失败,然后定时器就无法完成特定功能

贰:定时器回调函数

我们在stm32的开发中就已经有碰到过很多的回调函数了,就比如说我们的中断回调函,其实它和普通的函数并没有什么区别,只是在我们触发中断之后,它会调用我们的另外一个函数进行转跳

这里只是带给大家回忆一下以前回调函数的概念,并且必须要告诉大家的是在回调函数中是 <u>不能使用相关的阻塞函数</u>不然会出大问题

叁: 软件定时器的基本函数

定时器的创建:

动态创建:

```
TimerHandle_t xTimerCreate( const char * const pcTimerName, const TickType_t xTimerPeriodInTicks, const UBaseType_t uxAutoReload, void * const pvTimerID, TimerCallbackFunction_t pxCallbackFunction );

//pcTimerName:定时器名字,用处不大,尽在调试时用到 //xTimerPeriodInTicks: 周期,以 Tick 为单位 //uxAutoReload: 类型,pdTRUE 表示自动加载,pdFALSE 表示一次性 //pvTimerID: 回调函数可以使用此参数,比如分辨是哪个定时器 //pxCallbackFunction: 回调函数 //返回值:成功则返回 TimerHandle_t,否则返回 NULL
```

静态创建:

回调函数类型:

```
typedef void (* TimerCallbackFunction_t)( TimerHandle_t xTimer );
//我们需要按照这种形式去写我们的回调函数命名,就像下面这种
void ATimerCallback( TimerHandle_t xTimer )
```

删除:

```
BaseType_t xTimerDelete( TimerHandle_t xTimer, TickType_t xTicksToWait );
//传入句柄,以及超时时间(队列写入的等待时间)
```

启动定时器:

普通任务中使用:

```
BaseType_t xTimerStart( TimerHandle_t xTimer, TickType_t xTicksToWait );
//传入句柄,以及超时时间(队列写入的等待时间)
```

中断中使用:

```
BaseType_t xTimerStartFromISR( TimerHandle_t xTimer,
BaseType_t
*pxHigherPriorityTaskWoken );
//传入句柄,判断任务是否需要切换
```

停止定时器:

普通任务中使用:

```
BaseType_t xTimerStop( TimerHandle_t xTimer, TickType_t xTicksToWait );
//传入句柄,以及超时时间(队列写入的等待时间)
```

中断中使用:

```
BaseType_t xTimerStopFromISR( TimerHandle_t xTimer, BaseType_t *pxHigherPriorityTaskWoken ); //传入句柄,判断任务是否需要切换
```

复位定时器:

普通任务中使用:

```
BaseType_t xTimerReset( TimerHandle_t xTimer, TickType_t xTicksToWait );
//传入句柄,以及超时时间(队列写入的等待时间
```

中断中使用:

```
BaseType_t xTimerResetFromISR( TimerHandle_t xTimer, BaseType_t *pxHigherPriorityTaskWoken ); //传入句柄,判断任务是否需要切换
```

其他:

修改周期:

获取**ID**:

```
void *pvTimerGetTimerID( TimerHandle_t xTimer );
//xTimer: 哪个定时器
```

修改ID:

```
void vTimerSetTimerID( TimerHandle_t xTimer, void *pvNewID );
//xTimer: 哪个定时器
//pvNewID: 新 ID
```

肆:软件定时器的使用

!!使用CubeMX创建默认周期为1,需要自行修改,手动则不需要

实验: 软件定时器的基本使用

创建两个定时器,一个周期位500ms,一个周期位1000ms

按下KEY1,定时器启动

按下KEY2, 定时器暂停