

第二章 MCS51 (汇编) 指令系统

- 指令分类、格式及一般说明
- 寻址方式
- 指令系统介绍
- 指令效率分析

MCS-51指令系统的分类及一般说明

汇编语言程序设计的意义

什么是程序？

完成某项特定任务的指令的集合。

计算机按程序一条一条地依次执行指令，从而完成指定任务。

要让计算机完成各项任务，就应设计各种程序。

程序设计语言：

机器语言：用二进制代码表示指令和数据。

汇编语言：用助记符表示指令操作功能，用符号表示操作对象。

高级语言：独立于机器，面向过程，接近自然语言和数学表达式。

汇编语言程序的每一条语句都与计算机的某一条指令对应，所以必需熟悉指令系统。

指令系统与指令格式

指令：指令是使计算机内部执行一定动作的一种控制命令。指令的集合构成指令系统。

指令格式：指令的表示方法称为指令格式。

指令 = 操作码 + 操作数

- **操作码**：规定指令的操作功能
- **操作数**：指令操作的具体对象（地址、数据）

MCS-51指令格式：

[标号：] 操作码助记符 [(目的操作数)，(源操作数)]；注释

MCS-51的指令分类：

- | | | |
|---------|----------|-------|
| ■ 单字节指令 | ◆ 1个机器周期 | |
| ■ 双字节指令 | ◆ 2个机器周期 | |
| ■ 三字节指令 | ◆ 4个机器周期 | |

指令分类

- ❖ 按指令功能分：数据传递与交换、算术运算、逻辑运算、程序转移、布尔（位）处理操作、CPU控制等6类。
- ❖ 按指令空间效率分：单字节指令（49条）、双字节指令（45条）、三字节指令（17条）。
- ❖ 按指令时间效率分：单周期指令（64条）、双周期指令（45条）、四周期指令（2条）。
- ❖ 按操作数数量分：无操作数指令（NOP、RET、RETI）、单操作数指令、双操作数指令。

MCS-51单片机指令系统特点

- (1) 指令执行时间快。
- (2) 指令短，约有一半的指令为单字节指令。
- (3) 支持乘法或除法指令（4个机器周期）。
- (4) 具有丰富的位操作指令。
- (5) 可直接用传送指令实现端口的输入输出操作。

指令系统的寻址方式

MCS-51单片机的指令系统共有111条指令，寻址方式如下：

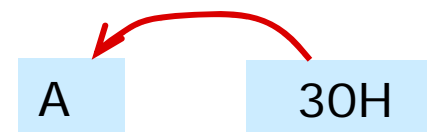
- 立即寻址方式
- 直接寻址方式
- 寄存器寻址方式
- 寄存器间接寻址方式
- 基址寄存器加变址寄存器间接寻址方式（变址寻址方式）
- 相对寻址方式（变址寻址）
- 位寻址（直接寻址）

指令系统的寻址方式

一、立即寻址

立即寻址是指在指令中直接给出其操作数，该操作数称为**立即数**。为了与直接寻址指令中的**直接地址**相区别，在**立即数**前面必需加上前缀“#”，立即数是放在ROM中的常数（8位或16位数），立即数是指令代码的一部分。

例如：**MOV A, #30H; (A) ← 30H**



再例如：

```
MOV  A, # 60H      ; (A) ← 60H
MOV  DPTR, # 3400H  ; (DPTR) ← 3400H
MOV  30H, # 40H     ; (30H) ← 40H
```

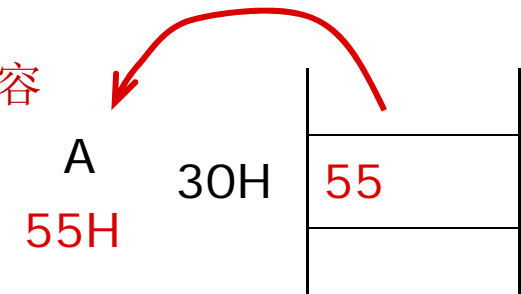
- 上述三条指令执行完后，累加器A中数据为立即数60H，DPTR寄存器中数据为3400H，30H单元中数据为立即数40H。

指令系统的寻址方式

二、直接寻址

直接寻址是指在指令中直接给出存放数据的地址（注意：不是立即数，并且只限于片内RAM范围）。直接寻址只能访问特殊功能寄存器、内部数据存储器 and 位地址空间。

例如：MOV A, 30H ; (A) ← 内部RAM 30H单元中的内容
(30H为直接给出的内部RAM的地址。)



再例如：

MOV PSW, # 20H; (PSW) ← 20H

MOV DPTR, # 3400H; (DPTR) ← 3400H

(PSW、DPTR为直接寻址寄存器的符号地址。)

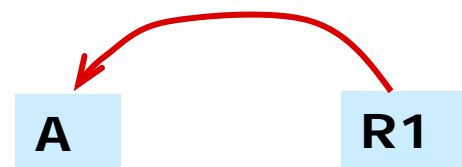
PSW (0D0H) , DPTR——DPH, DPL (83H, 82H))

指令系统的寻址方式

三、寄存器寻址

寄存器寻址是指指令中的操作数为通用寄存器中的内容。通用寄存器指四个寄存器区的R0~R7。

例如：MOV A, R1; (A) ← (R1)



再例如：设当前PSW的RS1、RS0均为 0，则下列操作涉及0区的R0-R7。

CLR R0 ; (R0) ← 0

INC R7 ; (R7) ← (R7) + 1

ADD A, R5 ; (A) ← (A) + (R5)

指令系统的寻址方式

四、寄存器间接寻址

➤ 以寄存器中内容为地址，以该地址单元中内容为操作数的寻址方式。

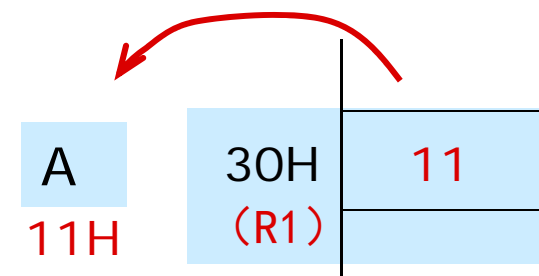
间接寻址的存储器空间包括内部数据RAM和外部数据RAM。

➤ 能用于寄存器间接寻址的寄存器有：R0，R1，DPTR，SP。

例如：

MOV R1, #30H; (R1) ← 30H (把立即数30H送R1寄存器)

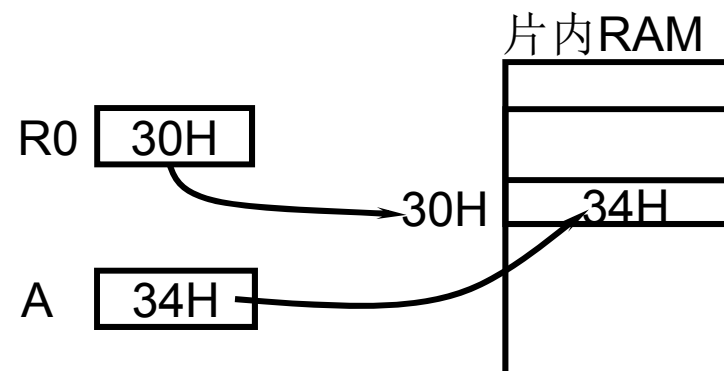
MOV A, @R1; (A) ← (30H) (把30H单元中的数送A中)



再例如：

已知 (R0) = 30H, (A) = 34H;

MOV @R0, A; ((R0)) ← (A)
(A的内容送R0寻址
的内部RAM单元中)



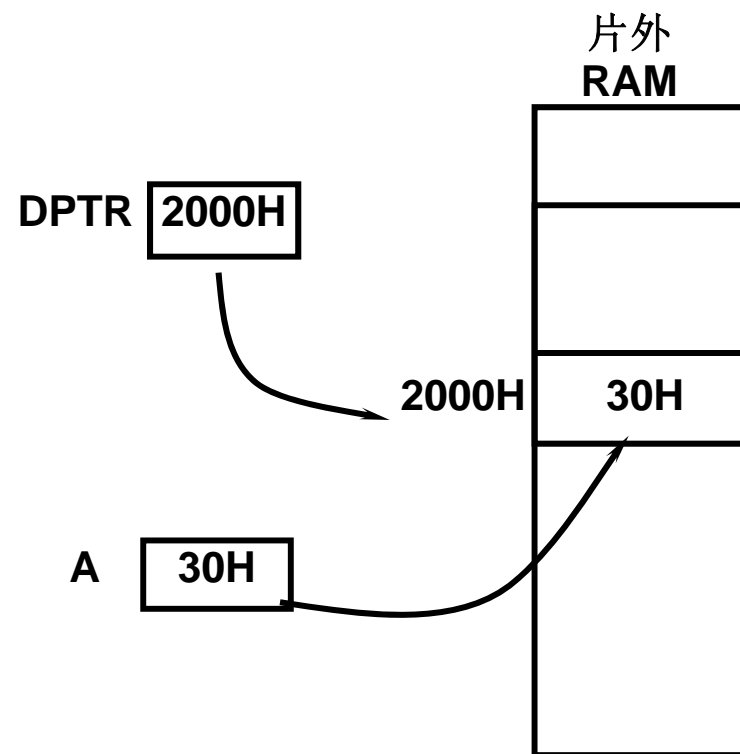
MOV @R0, A 间接寻址示意图

四、寄存器间接寻址

例如，已知 (DPTR) = 2000H,
(A) = 30H。

MOVX @DPTR, A; ((DPTR)) ← (A)

(A的内容送DPTR寻址的
外部RAM单元中)



MOVX @DPTR, A 间接寻址示意图

指令系统的寻址方式

五、基址寄存器加变址寄存器间接寻址方式（变址寻址方式）

变址寻址用于访问程序存储器中的一个字节，该字节的地址是：基址寄存器（DPTR或PC）的内容与变址寄存器（A）中的内容之和。由于程序存储器是只读的，因此变址寻址只有读操作而无写操作，采用MOVC形式的指令。

MOVC A, @A+DPTR; $(A) \leftarrow ((A) + (DPTR))$

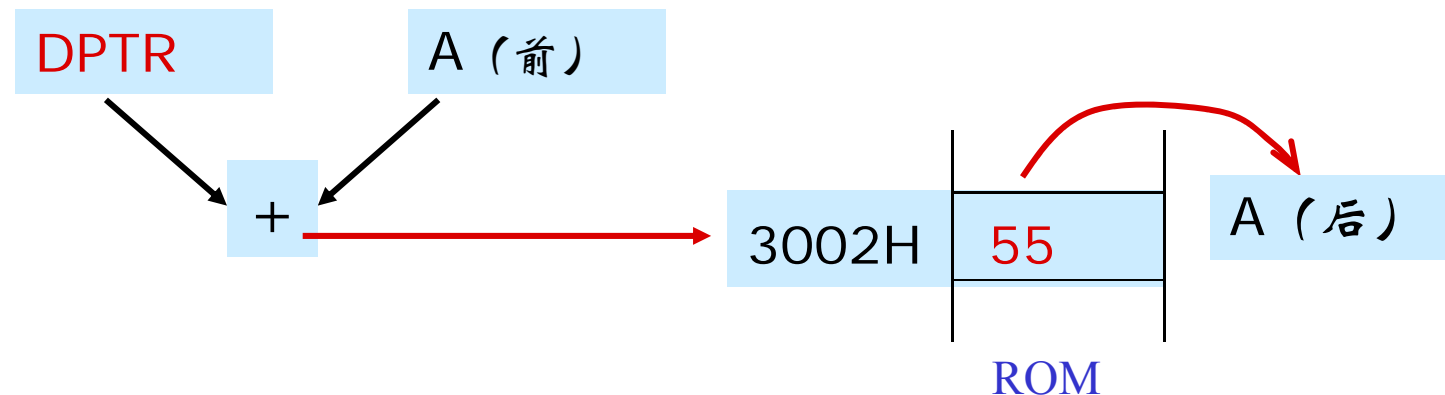
MOVC A, @A+PC ; $(A) \leftarrow ((A) + (PC))$

这两条指令通常又称为“查表指令”

例如：MOV DPTR, #3000H ; 立即数3000H送DPTR

MOV A, #02H ; 立即数02H送A

MOVC A, @A+DPTR ; 取ROM中3002H单元中的数55H送A



指令系统的寻址方式

六、相对寻址

以PC当前值为基准，加上相对偏移量 rel （补码）形成转移地址。

转移范围：以PC当前值起始地址，相对偏移在 $-128 \sim +127$ 字节单元之间。

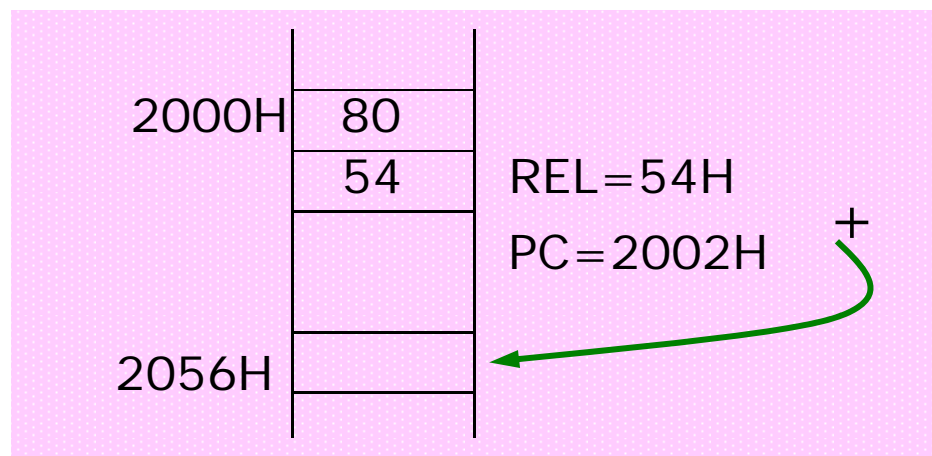
相对寻址方式为相对转移指令所采用，转移的目的地址为：

$$\begin{aligned} \text{目的地址} &= \text{PC当前值起始地址} + rel \\ &= \text{转移指令所在地址} + \text{转移指令字节数} + rel \end{aligned}$$

例：2000H **SJMP LP**

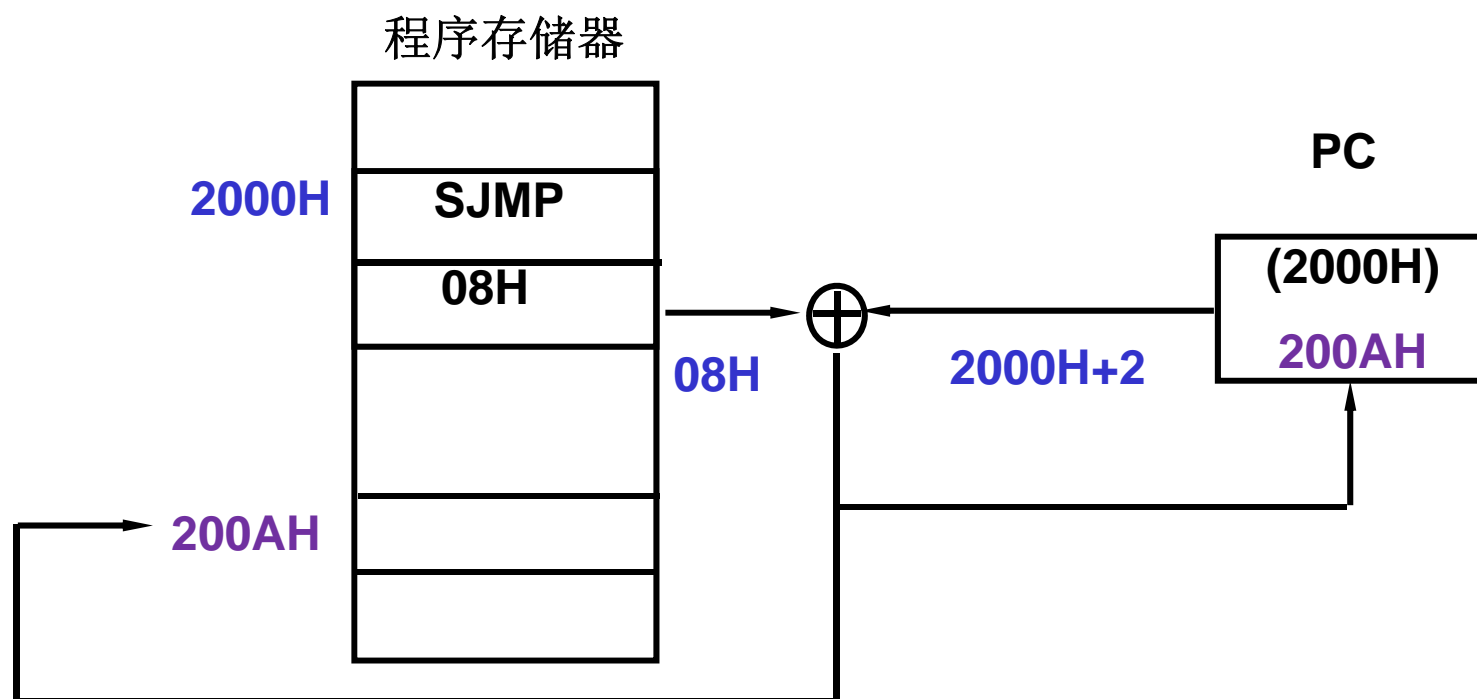
2056H **LP:**

偏移量 rel 的计算由汇编程序完成



六、相对寻址

例如, **SJMP 08H** ; $(PC) \leftarrow (PC) + 2 + 08H$



相对寻址示意图

指令系统的寻址方式

七、位寻址

位寻址，是指对片内RAM的位寻址区（20H~2FH）、可位寻址的特殊功能寄存器（SFR）的各位，进行位操作的寻址方式。例如：

MOV C, 00H; 把直接位地址00H位（20H单元中D0位）的值送C（位累加器）。

MOV P1.3, C; 把C位中的值送P1口的D3位。

SETB 2AH.7; 把位寻址区2AH单元D7位（直接位地址为57H）置1。

- 位寻址，只能对有位地址的单元作位寻址操作。
- 位寻址，其实是一种直接寻址方式，不过其地址是位地址，只能用在位操作指令之中。

位地址的表示方法：

位名称； 例：Cy、RS0、RS1

寄存器名加序号； 例：ACC.1、P0.3

字节地址加序号； 例：20H.3

直接位地址； 例：07H、65H

操作数的7种寻址方式和寻址的空间

| 寻址方式 | 相关寄存器 | 源操作数寻址的空间 |
|---------|----------------------|-----------------------|
| 立即寻址 | | 程序存储器中（立即数存储于ROM中） |
| 直接寻址 | | 片内低128字节RAM和SFR |
| 寄存器寻址 | R0~R7, A, B、 DPTR | R0~R7, A, B, DPTR |
| 寄存器间接寻址 | @R0, @R1, @SP | 片内RAM |
| | @R0, @R1, @DPTR | 片外数据存储器 |
| 变址寻址 | @A+PC, @A+DPTR | 程序存储器 |
| 相对寻址 | PC | 程序存储器 |
| 位寻址 | 可位寻址的SFR | 片内RAM20H~2FH、SFR中可寻址位 |

MCS-51指令系统介绍

MCS-51单片机的指令系统共分为五大类：

数据传送类指令，
算术运算类指令，
逻辑运算类指令，
控制转移类指令，
位操作类指令。

指令格式如下：

操作码 [操作数1] [, 操作数2] [, 操作数3]

- 方括号，“[]”内的字段表示可有可无。
- 操作码，表示指令进行何种操作，即操作性质。一般为英语单词缩写。
- 操作数，指出了参加操作的数据或数据存放的地址，即操作对象。它以一个或几个空格与操作码隔开；根据指令功能的不同，操作数可以有3个、2个、1个或没有，操作数之间以逗号“，”分开。

MCS-51指令系统介绍

MCS-51指令中，常用的符号：

Rn：当前寄存器组的8个工作寄存器R0~R7。

Ri：可用作间接寻址的工作寄存器，只能是**R0、R1**。

direct：直接地址，即8位的**内部数据存储器**或者**特殊功能寄存器**的地址。

#data、#data16：分别表示8位、16位立即数。

rel：相对转移指令中的偏移量，为8位带符号数（**补码形式**）。

addr11、addr16：分别表示11位、16位地址码。

bit：片内RAM中（可位寻址）的**位地址**。

MCS-51指令系统介绍

MCS-51指令中，常用的符号：

DPTR：数据指针，用作16位的地址寄存器。

A：累加器A；ACC则表示累加器A的地址。

C或Cy：进位标志位或位处理机中的**位累加器**。

@：间接寻址的前缀标志。

/：位操作数的前缀，表示对该位操作数**取反**，如：**/bit**。

\$：当前指令存放的地址。

(X)：X中的内容。

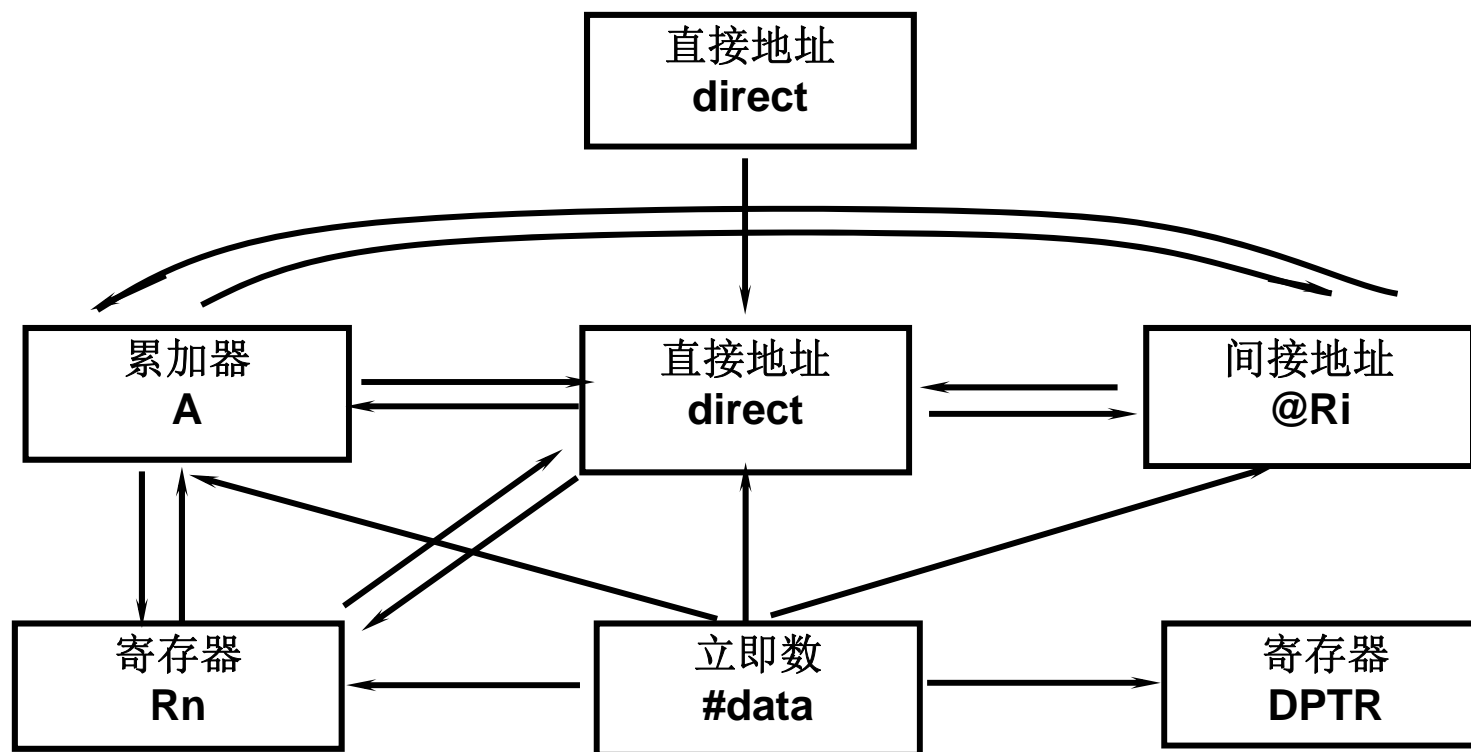
((X))：由X间接寻址的单元中的内容。

→：箭头右边的内容被箭头左边的内容所取代。

一、数据传送类指令

- ✓ 数据传送类指令共28条，是将源操作数送到目的操作数。指令执行后，源操作数不变，目的操作数被源操作数取代。数据传送类指令用到的助记符有MOV、MOVB、MOVW、MOVC、XCH、XCHD、SWAP、PUSH、POP8种。
- ✓ 源操作数可采用寄存器、寄存器间接、直接、立即、变址5种寻址方式寻址，目的操作数可以采用寄存器、寄存器间接、直接寻址3种寻址方式。
- ✓ MCS-51单片机片内数据传送途径如下图所示。

一、数据传送类指令



MCS-51单片机片内数据传送图

一、数据传送类指令

功能：实现寄存器、存储器之间的数据传送。

| | |
|---------|--------------|
| 内部传送指令： | 片内数据存储器数据传送。 |
| 外部传送指令： | 片外数据存储器数据传送。 |
| 查表指令： | 程序存储器数据传送。 |
| 交换指令： | 片内数据存储器数据传送。 |
| 堆栈操作指令： | 片内数据存储器数据传送。 |

注意：只有指令表中的指令才有对应指令代码，计算机才能执行。
编程时，不能随意创造发明指令。

一、数据传送类指令

特点：除第一操作数为A的指令，影响PSW中的标志P位之外，并不影响其他标志位。

1. 以累加器为目的操作数的指令

| | |
|---------------|---------------------|
| MOV A, Rn | ; (Rn)→(A), n=0~7 |
| MOV A, @Ri | ; ((Ri))→(A), i=0,1 |
| MOV A, direct | ; (direct)→(A) |
| MOV A, #data | ; data→(A) |

例：顺序执行下列指令序列，求每一步执行结果。

| | |
|--------------|--------------|
| MOV A, #30H | ; (A)= 30H |
| MOV 4FH, A | ; (4FH)= 30H |
| MOV R0, #20H | ; (R0) = 20H |
| MOV @R0, 4FH | ; (20H)= 30H |
| MOV 21H, 20H | ; (21H)= 30H |

一、数据传送类指令

2. 以 Rn 为目的操作数的指令

| | |
|-----------------------|----------------------------------|
| MOV Rn, A | ; (A)→ (Rn) , n=0~7 |
| MOV Rn, direct | ; (direct)→ (Rn) , n=0~7 |
| MOV Rn, #data | ; data→ (Rn) , n=0~7 |

3. 以直接地址为目的操作数的指令

| | |
|-----------------------------|------------------------------------|
| MOV direct, A | ; (A)→ (direct) |
| MOV direct, Rn | ; (Rn)→ (direct) , n=0~7 |
| MOV direct1, direct2 | ; (direct2)→ (direct1) |
| MOV direct, @Ri | ; ((Ri))→ (direct) , i=0,1 |
| MOV direct, #data | ; data→ (direct) |

一、数据传送类指令

4. 以寄存器间接地址为目的的操作数的指令

MOV @Ri, A ; (A)→((Ri)), i=0,1

MOV @Ri, direct ; (direct)→((Ri)), i=0,1

MOV @Ri, #data ; data→((Ri)), i=0,1

例如：设 (30H) = 6FH, (R1) = 40H, 执行 **MOV @R1, 30H** 后,
30H单元中数据6FH取出, 送入R1间接寻址的40H单元, (40H) = 6FH。

5. 16位数据传送指令

MOV DPTR, #data16 ; (DPTR) ← data16, 即:
(DPH) ← 立即数高字节
(DPL) ← 立即数低字节

例如: **MOV 30H, #7AH** ; 将立即数7AH送片内RAM 30H单元中

MOV R0, #30H ; 将立即数30H送R0寄存器

MOV A, @R0 ; 将R0指定的30H中的数7AH送A中

MOV DPTR, #1000H ; 将1000H送DPTR寄存器

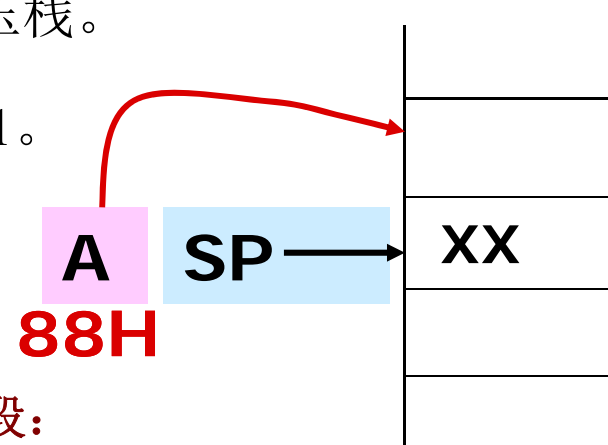
一、数据传送类指令

6. 堆栈操作指令

堆栈是在内部RAM中开辟的一个数据的暂存空间，遵守“后进先出”原则操作，其地址指针为SP，它指出栈顶的位置，复位时 (SP) = 07H。

入栈: PUSH direct ; (SP) 先加1，再将数据压栈。

出栈: POP direct ; 数据先出栈，再 (SP) 减1。



例如，已知 (A) = 44H, (30H) = 55H, 执行以下程序段：

```
MOV    SP, #5FH    ; 堆栈起点地址设置为5FH
PUSH   ACC          ; A中的44H压到60H中保存
PUSH   30H          ; 30H中的55H压到61H中保存
POP    30H          ; 把61H中的55H弹出，送到30H
POP    ACC          ; 把60H中的44H弹出，送到A中
```

PUSH ACC

一、数据传送类指令

指令运用举例：

例：将片内RAM的30H单元与40H单元中的内容互换。

方法1（直接地址传送法）：

```
MOV  31H, 30H
MOV  30H, 40H
MOV  40H, 31H
SJMP $
```

方法2（间接地址传送法）：

```
MOV  R0, #40H
MOV  R1, #30H
MOV  A, @R0
MOV  B, @R1
MOV  @R1, A
MOV  @R0, B
SJMP $
```

一、数据传送类指令

指令运用举例：

例：将片内RAM的 30H单元与 40H单元中的内容互换。

方法3（字节交换传送法）：

```
MOV  A, 30H  
XCH  A, 40H  
MOV  30H, A  
SJMP $
```

方法4（堆栈传送法）：

```
PUSH  30H  
PUSH  40H  
POP   30H  
POP   40H  
SJMP  $
```

一、数据传送类指令

7. 累加器A与外部数据存储器传送指令

采用DPTR间接寻址；外部数据存储器的地址为16位（寻址空间64Kbyte）。采用Ri（i=0,1）间接寻址，外部数据存储器的地址为8位（寻址空间256byte）。

(1) 64KB外部RAM单元与A之间的传送

MOVX A, @DPTR ; ((DPTR))→(A)，读外部RAM或I/O口

MOVX @DPTR, A ; (A)→((DPTR))，写外部RAM或I/O口

(2) 外部RAM低256字节单元与A之间的传送

MOVX A, @Ri ; ((Ri))→(A)，读外部RAM或I/O口

MOVX @Ri, A ; (A)→((Ri))，写外部RAM或I/O口

一、数据传送类指令

例: **MOV R0, #80H**

MOVX A, @R0 ; 将外部**RAM**的**80H**单元内容 → (A)

例: **MOV DPTR, #2000H**

MOVX A, @DPTR ; 将外部**RAM**中**2000H**单元内容 → (A)

例: 试编写一程序段, 实现将外部RAM 0FAH
单元中的内容, 传送到外部RAM 04FFH单元中。

MOV DPTR, #04FFH

MOV R0, #0FAH

MOVX A, @R0

MOVX @DPTR, A

注意: 片外数据存储器不能
直接寻址。下列为**非法**指令:

MOVX A, 2000H

MOVX 2100H, 2000H

一、数据传送类指令

8. 查表指令

查表指令共两条，均为单字节指令，用于读取程序存储器中的数据表格。

MOVC A, @A+DPTR ; ((A)+(DPTR))→(A)
MOVC A, @A+PC ; (PC)+1 →(PC); ((A)+(PC))→(A)
; 以PC的当前值为基址，A为变址。

例1：在程序存储器的ROM中从1000H开始存有5个字节数，编程将第2个字节数取出送片内RAM 30H单元中。程序段如下：

MOV DPTR, #1000H ; 置ROM地址指针（基址），(DPTR)=1000H;
MOV A, #01H ; 表内序号送A（变址），(A)=01H;
MOVC A, @A+DPTR ; 从ROM 1001H单元中取数67H送到A;
MOV 30H, A ; 再存入内RAM 30H中;
ORG 1000H ; ORG伪指令，定义数表起始地址为1000H;
TAB: DB 55H, 67H, 9AH, ... ; DB伪指令，在ROM内TAB（1000H）开始的
空间中定义 5 个单字节数。

一、数据传送类指令

例2：设某数N已存于20H单元（ $N \leq 10$ ），查表求N平方值，存入21H单元。

```
MOV    A, 20H           ; 取数N
ADD     A, #02H          ; 增加PC定位到TAB的偏移量
MOVC    A, @A+PC         ; 查表
SJMP    Store            ; 跳转

TAB:    DB 00H, 01H, 04H, 09H, ..... ; 定义平方值数表
Store:  MOV    21H, A      ; 结果（N平方值）存入21H单元
```

由于PC为程序计数器，总是指向下一条指令的地址，在执行指令“MOVC A, @A+PC”前，应在A累加器中加上查表偏移量，即本例中SJMP指令的字节数（2）。

用DPTR查表时，表格可以放在ROM的64KB范围；用MOVC A, @A+PC 指令查表时，表格只能放在该查表指令所在地址的+256个单元之内。

一、数据传送类指令

9. 字节/半字节交换指令指令

有3条XCH指令为整个字节相互交换，XCHD指令为低4位相互交换，SWAP指令为ACC中的高、低4位互换。

(1) 字节交换

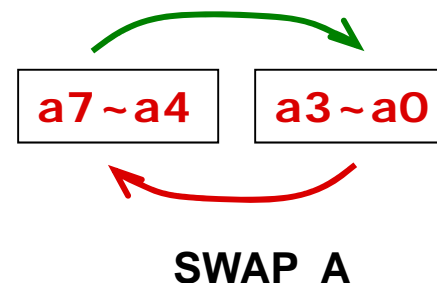
XCH A, Rn ; (A) \longleftrightarrow (Rn)
XCH A, direct ; (A) \longleftrightarrow (direct)
XCH A, @Ri ; (A) \longleftrightarrow ((Ri))

(2) 半字节交换

XCHD A, @Ri ; 低4位内容相互交换
SWAP A ; A的高4位与低4位交换

思考：已知 (A)=34H, (R6)=29H,
执行以下指令后, (A)=?

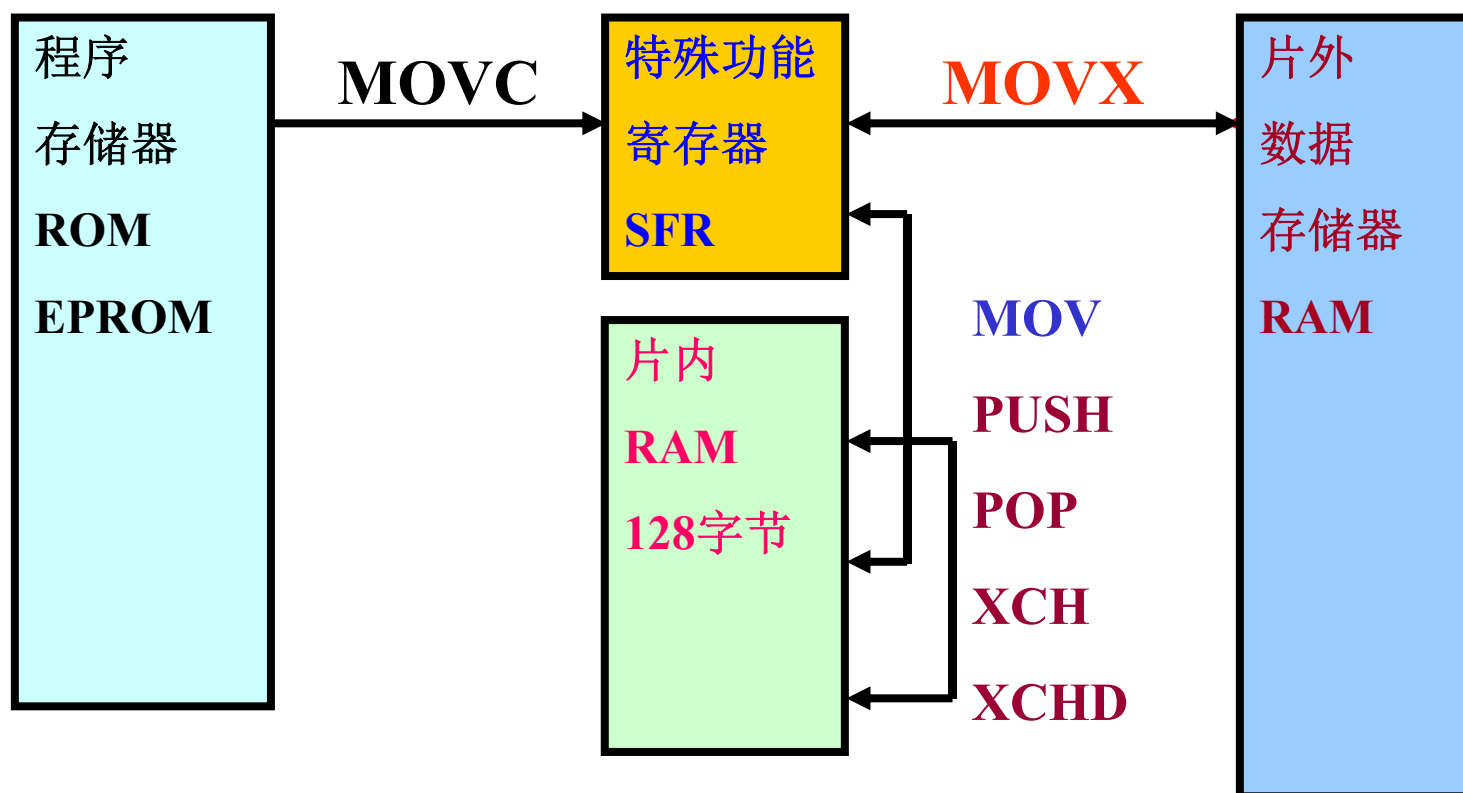
XCH A, R6;
SWAP A ;



一、数据传送类指令

传送规律：

- (1) 程序存储器只读不可写，且只能传送至SFR；
- (2) 片外数据存储器可读、写，但只能与SFR交换数据；
- (3) 内部数据传送只能在SFR、片内RAM之间交换数据。



MCS-51单片机内外部数据传送图

二、算术操作类指令

算术运算类指令有加、减、乘、除法指令、增1和减1指令、十进制调整指令，共24条。使用时应注意判断各种结果对哪些标志位（Cy、OV、Ac、P）产生影响。

1. 不带进位的加法指令 ----- 指令助记符为 **ADD**

| | | |
|----------------------|---|---|
| ADD A, Rn | ; | $(A) + (Rn) \rightarrow (A)$ |
| ADD A, direct | ; | $(A) + (\text{direct}) \rightarrow (A)$ |
| ADD A, @Ri | ; | $(A) + ((Ri)) \rightarrow (A)$ |
| ADD A, #data | ; | $(A) + \text{data} \rightarrow (A)$ |

二、算术操作类指令

对标志位的影响：

- 如果位7有进位，则进位标志位Cy置“1”，否则Cy清“0”；
- 如果位3有进位，则辅助进位标志位Ac置“1”，否则Ac清“0”；
- 如果位6有进位而位7没有进位，或者位6没有进位而位7有进位，则溢出标志位OV置“1”，否则OV清“0”。

例：(A) = 53H, (R0) = 0FCH, 执行指令 ADD A, R0。

$$\begin{array}{r} 0101\ 0011\ (A) \\ +\ 1111\ 1100\ (R0) \\ \hline 1 \leftarrow 0100\ 1111 \end{array}$$

结果为：(A) = 4FH, Cy=1, Ac=0, OV=0, P=1 (偶校验)

无符号数相加时：若Cy = 1，说明有溢出（其值 > 255）；

有符号数相加时：若OV = 1，说明有溢出（其值大于127或小于 -128）；

OV=1表示：两个正数相加，和变为负数；或两个负数相加，和变为正数的错误结果。

例：有符号数， 两个正数相加

$$120 + 100 = 220 > 127,$$

01111000 (120)

+ 01100100 (100)

11011100

(溢出)

OV=1

位6有进位，位7无进位，符号位由0变1时，结果变负。→结果错误

例：有符号数 ， 两个负数相加

$$(-120)+(-100) = -220 < -128$$

$$\begin{array}{rcl} & 10001000 & (-120) \quad (\text{补码}) \\ + & 10011100 & (-100) \quad (\text{补码}) \\ \hline 1 \leftarrow & 00100100 & (\text{溢出}) \end{array}$$

$$OV = 1$$

位6无进位，位7有进位，符号位由1变为0，结果变正→错误。
在带符号的加减法中，OV是一个重要的编程标志。

二、算术操作类指令

2. 带进位的加法指令 ----- 指令助记符为 **ADDC**

ADDC 比 **ADD** 多了加 **Cy** 位的值（之前指令留下的Cy值），主要用于多字节的加法运算，结果也送A。影响Ac、Cy、OV、P位。

Cy为来自PSW状态寄存器中的进位位**Cy**。

| | |
|-----------------------|---------------------------------|
| ADDC A, Rn | ; (A)+(Rn)+(Cy) →(A) |
| ADDC A, direct | ; (A)+(direct)+(Cy) →(A) |
| ADDC A, @Ri | ; (A)+((Ri))+(Cy) →(A) |
| ADDC A, #data | ; (A)+data +(Cy) →(A) |

对标志位的影响和ADD指令一样。

上述四条指令多用于多字节数相加。

二、算术操作类指令

例：把存放在R1R2和R3R4中的两个16位数相加，
结果存于R5R6中。

解：参考程序如下：

| | | |
|-------------|--------------|--------------------------------|
| MOV | A, R2 | ； 取第一个数的低8位 |
| ADD | A, R4 | ； 两数的低8位相加 |
| MOV | R6, A | ； 保存和的低8位 |
| MOV | A, R1 | ； 取第一个数的高8位 |
| ADDC | A, R3 | ； 两数的高8位相加，并把 低8位相加时的进位C加进来 |
| MOV | R5, A | ； 把相加的高8位存入R5寄存器中 |
| SJMP | \$ | |

二、算术操作类指令

3. 增1指令 ----- 指令助记符为 **INC**

指令的功能是将操作数中的内容加1。除对A操作影响P外，不影响任何标志。

INC A ; $(A)+1 \rightarrow (A)$ 以下类同

INC Rn

INC direct

INC @Ri

INC DPTR

若原来的内容为FFH，则加1后变为00H。

二、算术操作类指令

4. 带借位的减法指令 ----- 指令助记符为 **SUBB**

指令的功能是第一操作数A的内容减去第二操作数的内容，再减去Cy值，然后把结果存入A中，同时产生新的Cy、Ac、OV、P位的值。

| | | |
|-----------------------|---|-------------------------------|
| SUBB A, Rn | ; | (A)-(Rn)-(Cy) →(A) |
| SUBB A, direct | ; | (A)-(direct)-(Cy) →(A) |
| SUBB A, @Ri | ; | (A)-((Ri))-(Cy) →(A) |
| SUBB A, #data | ; | (A)- data-(Cy) →(A) |

二、算术操作类指令

SUBB对标志位的影响：

- 如果位7需借位，则标志位Cy置“1”，否则Cy清“0”；
- 如果位3需借位，则标志位Ac置“1”，否则Ac清“0”；
- 如果位6需借位而位7不需要借位，或者位6不需借位而位7需借位，则溢出标志位OV置“1”，否则OV清“0”。
- 在带符号数运算时，只有当符号不同的两数相减时，才会发生溢出。所以OV置1，表示发生了正数减去负数差为负，或负数减去正数差为正的情况。

例：(A) = C9H, (R2) = 54H, Cy = 1, 执行指令 SUBB A, R2。

$$\begin{array}{r} 1100\ 1001 \quad (A) \\ 0101\ 0100 \quad (R2) \\ - \quad \quad \quad 1 \quad (Cy) \\ \hline 0111\ 0100 \end{array}$$

结果为：(A) = 74H, Cy = 0, Ac = 0, OV = 1, P = 0。

二、算术操作类指令

5. 减1指令 ----- 指令助记符为 **DEC**

指令的功能是将操作数中的内容减1。除对A操作影响P外，不影响任何标志。

DEC A ; **(A)-1→(A)** 以下类同

DEC Rn

DEC direct

DEC @Ri

若原来的内容为00H，则减1后变为FFH。

注意：没有对DPTR的减1操作指令

二、算术操作类指令

6. 乘法指令----- 指令助记符为 **MUL**

MUL AB ; $(A) \times (B) \rightarrow (B)(A)$

说明： 实现8位无符号数乘法，乘积为16位，低8位放A中，高8位放B中；
当乘积大于255（0FFH）时，置OV=1，否则OV=0；Cy位总是0，运算结果影响P标志位，执行时间为4个机器周期。

7. 除法指令 ----- 指令助记符为 **DIV**

DIV AB ; $(A)/(B)$: 商 $\rightarrow(A)$, 余数 $\rightarrow(B)$

说明： 无符号数相除，当除数（B）=0时，结果为无意义，并置OV=1，
否则，OV=0；Cy位总是0，运算结果影响P标志位，执行时间为4个机器周期。

例：试将A中的二进制数转换为3位BCD码，其中，百位数存放于31H单元，十位数和个位数压缩后存于30H单元中。

MOV B, #100

DIV AB ; 得到商（百位数）放A中，余数放B中；

MOV 31H, A ; (31H) = 百位数

MOV A, #10

XCH A, B ; 余数放A中，10放B中

DIV AB ; 得到十位数和个位数，分别放在A和B的低4位中；

SWAP A ; 将十位数放到A的高4位中

ADD A, B ; 将B中的个位数压缩到A的低4位中

MOV 30H, A

二、算术操作类指令

8. 十进制调整指令

ADD、ADDC指令都是对8位二进制数进行加法运算，当两个BCD码按二进制数相加后，必须经过DA A指令调整，才能得到正确的BCD码的“和”数，否则结果就会出错。【 $(00100101)_{BCD}=25$ ， $(00100101)_B=37$ 】

DA A

指令的调整原则是：

- 若 $[(A_{3\sim0}) > 9]$ 或 $[(Ac)=1]$ ，则低4位 $(A_{3\sim0}) + 6$ 调整；（产生低4位正确的BCD码）
- 若 $[(A_{7\sim4}) > 9]$ 或 $[(Cy)=1]$ ，则高4位 $(A_{7\sim4}) + 6$ 调整；（产生高4位正确的BCD码）
- 若 $[(A_{7\sim4}) = 9]$ 且 $[(A_{3\sim0}) > 9]$ ，则高4位 $(A_{7\sim4}) + 6$ 和低4位 $(A_{3\sim0}) + 6$ 调整。

注意：1) DA指令只能跟在加法指令后面使用；
2) 调整前参与运算的两数是BCD码数；
3) DA指令不能与减法指令配对使用。