## Espacios vectoriales y Álgebra lineal

## Matemáticas para las ciencias aplicadas II

Aquino Chapa Armando Abraham y Merino Peña Kevin Ariel 3 de marzo de 2020

1. Escribe el vector cero en  $M_{3x4}(\mathbb{R})$ 

**Definición 1** (Matriz). Una **Matriz** es un arreglo rectangular de elementos de un campo  $\mathbb{F}(\mathbb{R})$  de la forma

$$A_{m,n} = \begin{pmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & \cdots & a_{1,n} \\ a_{2,1} & a_{2,2} & \cdots & a_{2,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m,1} & a_{m,2} & \cdots & a_{m,n} \end{pmatrix}$$

A los elementos  $a_{i,j}$  con  $1 \le j \le n$  y  $1 \le i \le m$  se les llama entradas de la matriz, a las matrices las denotamos por  $\mathbb{A}$  (letras mayúsculas) y al conjunto de las matrices de mn se les denota por  $M_{m \times n}(\mathbb{F})$ 

De esta manera tenemos que el vector cero de la matriz de 3 renglones por 4 columnas es aquella cuyas entradas (todas) son 0 i. e.

2. Sea V el conjunto de todas las funciones diferenciables definidas en  $\mathbb{R}$ . Muestre que V es un espacio vectorial con las operaciones usuales de suma y multiplicación por un escalar para funciones.

Veamos que la derivada cumple las siguientes propiedades

$$(f(x) + g(x))' = \lim_{h \to 0} \frac{f(x+h) + g(x+h) - (f(x) + g(x))}{h}$$

$$= \lim_{h \to 0} \frac{f(x+h) - f(x) + g(x+h) - g(x)}{h}$$

$$= \lim_{h \to 0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h} + \lim_{h \to 0} \frac{g(x+h) - g(x)}{h}$$

$$= f'(x) + g'(x)$$

Así hemos probado que la derivada abre sumas

$$(cf(x))' = \lim_{h \to 0} \frac{cf(x+h) - cf(x)}{h}$$
$$= c \lim_{h \to 0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h}$$
$$= cf'(x)$$

De esta manera queda conolidado que en la función derivada, los escalares son sacados de la función

$$f'(x) = \lim_{h \to 0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h}$$
$$= \lim_{h \to 0} \frac{c - c}{h}$$
$$= 0$$

Esto se vale para cualquier constante, en particular el 0

3. Prueba que el conjunto de las funciones pares en  $\mathbb{R}$  es un espacio vectorial con suma y multiplicación por escalar usuales para funciones. Recuerde que una función es par si  $\forall x \in Dom(f)$  entonces f(-x) = f(x)

Si tenemos en cuenta que f(-t) + g(-t) = f(t) + g(t) y que si tenemos constantes siempre ocurre que cf(-t) = cf(t) entonces ya hemos probado las dos primeras condiciones y para hallar el neutro basta con usar el 0 del cambo ( $\mathbb{R}$ ) para notar que también lo manda al 0 vector.

4. Sea V el conjunto de pares ordenados de números reales. Si  $(a_1, a_2)$  y  $(b_1, b_2)$  son elementos de V y  $\alpha \in \mathbb{R}$ , definamos la suma y multiplicación escalar de la siguiente manera:

(i) 
$$(a_1, a_2) + (b_1, b_2) = (a_1 + b_1, a_2b_2)$$

(ii) 
$$\alpha(a_1, a_2) = (\alpha a_1, a_2)$$
.

¿Es V un espacio vectorial sobre  $\mathbb{R}$  con estas operaciones?

No puede ser un espacio vectorial porque si tenemos que

$$0(a_1, a_2) = (0, a_2)$$

para cumplir el cero vector, entonces se compliría para cualquier  $a_2$  lo cual no es posible pues contradice la unicidad del cero.

5. Determinar cuales de los siguientes conjuntos son subespacios de  $\mathbb{R}^3$  bajo las operaciones de suma y multiplicación por un escalar usual.

**Definición 2.** Sea  $\mathcal{U}$  un subconjunto de  $\mathcal{V}$  espacio vectorial sobre  $\mathbb{F}$  decimos que  $\mathcal{U}$  es un subespacio vectorial de  $\mathcal{V}$  si cumple lo siguiente

- I)  $\vec{0} \in \mathcal{U}$
- II)  $\forall \vec{u}, \vec{v} \in \mathcal{U} \implies \vec{u} + \vec{v} \in \mathcal{U}$
- III) Sea  $\alpha \in \mathbb{F}, \vec{u} \in \mathcal{U} \implies \alpha \cdot \vec{u} \in \mathcal{U}$ 
  - a)  $W_1 = \{(a_1, a_2, a_3) \in \mathbb{R}^3 | a_1 = 3a_2 \text{ y } a_3 = -a_2 \}$

Veamos que  $W_1$  contiene a  $\vec{0}$  esto es que algún elemento en  $W_1 = (0,0,0)$  por lo que

$$(0,0,0) = (a_1, a_2, a_3)$$
 Por  $\vec{0} \in \mathbb{R}^3$   
 $= (3a_2, a_2, -a_2)$  Por  $a_1 = 3a_2$  y  $a_3 = -a_2$   
 $= (3(0), (0), -(0))$  Para cualquier  $a_2$   
 $= (0,0,0)$ 

Por otra parte comprobemos que la suma está dentro de  $W_1$ 

Sean  $\hat{u}=(a_1,a_2,a_3)$  y  $\hat{v}(b_1,b_2,b_3)\in W_1$  la suma de vectores se realiza entrada a entrada por lo que

$$(a_1, a_2, a_3) + (b_1, b_2, b_3) = (3a_2, a_2, -a_2) + (3b_2, b_2, -b_2)$$
$$= (3a_2 + 3b_2, a_2 + b_2, -a_2 - b_2)$$
$$= (3(a_2 + b_2), (a_2 + b_2), -(a_2 + b_2))$$

Y como  $a_1 + b_2 \in \mathbb{R}^3$  entonces  $\hat{u} + \hat{v} \in W_1$  por lo que cumple II)

Finalmente veamos que si  $k \in R, \hat{u} \in W_1 \implies k\hat{u} \in W_1$ 

$$k(3a_2, a_2, -a_2) \in W_1$$
  
 $(3ka_2, ka_2, -ka_2) \in W_1$ 

Por lo tanto cumple *III*)

 $\therefore W_1$ es subespacio vectorial de  $\mathbb{R}^3$ 

b)  $W_2 = \{(a_1, a_2, a_3) \in \mathbb{R}^3 | a_1 = a_3 + 2\}$ 

Veamos si  $\hat{0} \in W_2$  si esto ocurriera entonces  $(0,0,0) \in W_2$  l<br/> que significaría lo siguiente

$$(0,0,0) = (a_3 + 2, a_2, a_3)$$

$$0 = a_3 + 2$$

$$0 = a_2$$

$$0 = a_3$$

Podemos observar que en esta situación,  $a_3=-2 \wedge a_3=0$  lo cual no es posible, dicha contradicción vino de suponer que  $\hat{0} \in W_2$ 

Por que deben ser iguales entrada a entrada

$$\hat{0} \notin W_2$$

por lo que  $W_2$  no es subespacio vectorial de  $\mathbb{R}^3$ 

c)  $W_3 = \{(a_1, a_2, a_3) \in \mathbb{R}^3 | 2a_1 - 7a_2 + a_3 = 0 \}$ 

Notemos que en la declaración de los elementos de  $W_3$  podemos deducir que

$$a_3 = 7a_2 - 2a_1$$

entonces  $\hat{u} \in W_3 \implies \hat{u} = (a_1, a_2, 7a_2 - 2a_1)$ 

Veamos que para cumplir I) el vector cero debería estar en  $W_1$  i.e.

$$(0,0,0) = (a_1, a_2, 7a_2 - 2a_1)$$

$$0 = a_1$$

$$0 = a_2$$

$$0 = 7a_2 - 2a_1$$

lo anterior se cumple si  $a_2 = 0 = a_1$ 

 $\hat{0} \in W_3$ 

Ahora, sean  $\hat{u}, \hat{v} \in W_3 \implies \hat{u} = (a_1, a_2, 7a_2 - 2a_1) \land \hat{v} = (b_1, b_2, 7b_1 - 2b_1)$  y probemos que  $\hat{u} + \hat{v} \in W_3$ 

$$(a_1, a_2, 7a_2 - 2a_1) + (b_1, b_2, 7b_1 - 2b_1) = (a_1 + b_1, a_2 + b_2, 7a_2 + 7b_2 - 2a_1 - 2b_1)$$
$$= (a_1 + b_1, a_2 + b_2, 7(a_2 + b_2) - 2(a_1 + b_1))$$

y como  $a_1 + b_1 \in R$  también se encontrarán dentro de  $W_3$  por lo que la suma es cerrada en el conjunto  $W_3$ Por último veamos que si  $k \in \mathbb{R}, \hat{u} \in W_3 \implies k \cdot \hat{u} \in W_3$ 

$$k\hat{u} = k(a_1, a_2, 7a_2 - 2a_1)$$
  
$$k\hat{u} = (ka_1, ka_2, 7ka_2 - 2ka_1)$$

De lo anterior podemos concluir que cada uno de esos  $ka_1, ka_2$  elementos estarán en  $\mathbb{R}$  por lo que  $k\hat{u}$  resultarán también estar en  $W_3$ 

 $\therefore W_3$  es un subespacio vectorial de  $\mathbb{R}^3$ 

d)  $W_4 = \{(a_1, a_2, a_3) \in \mathbb{R}^3 | a_1 - 4a_2 - a_3 = 0\}$  De la definición de los elementos de  $W_4$  se sigue que si  $\hat{u}$  es un elemento de este conjunto, tendrá la forma  $\hat{u} = (4a_2 + a_3, a_2, a_3)$  Comencemos averiguando si  $W_4$  tiene elemento neutro, *i. e.* 

$$(0,0,0)=(4a_2+a_3,a_2,a_3)$$
 
$$0=4a_2+a_3$$
 para ser iguales entrada a entrada 
$$0=a_2$$
 
$$0=a_3$$

Lo anterior ocurre cuando  $a_2=a_3=0$  por lo que  $\hat{0}\in W_4$  y así cumple la condición I)

Siguiendo con la comprobación de sus propiedades como subespacio vectorial, tenemos que: Sean  $\hat{u}, \hat{v} \in W_4 \implies \hat{u} + \hat{v} \in W_4$  i. e.

$$\hat{u} + \hat{v} = (4a_2 + a_3, a_2, a_3) + (4b_2 + b_3, b_2, b_3)$$

$$= (4a_2 + 4b_2 + b_3 + a_3, a_2 + b_2, a_3 + b_3)$$
 sumando entrada por entrada 
$$= (4(a_2 + b_2) + (b_3 + a_3), (a_2 + b_2), (a_3 + b_3))$$
 asociatividad y distributividad en  $\mathbb{R}$ 

y como  $(a_2 + b_2) \in \mathbb{R}$  la suma de  $\hat{u}, \hat{v} \in W_4$ 

Finalmente notemos que si  $k \in \mathbb{R}, \hat{u} \in W_4 \implies k \cdot \hat{u} \in W_4$ 

$$k\hat{u} = k(4a_2 + a_3, a_2, a_3)$$
  
=  $(4ka_2 + ka_3, ka_2, ka_3)$  por distributividad

y  $ka_2, k_3 \in \mathbb{R}$  entonces  $k \cdot \hat{u} \in W_4$ 

 $\therefore W_4$  es subespacio vectorial de  $\mathbb{R}^3$ 

6. En cada caso diga si los vectores son generados por el conjunto S

**Definición 3.** Sea  $\mathcal{S}$  un subconjunto de un espacio vectorial  $\mathcal{V}$  decimos que  $\mathcal{S}$  genera a  $\mathcal{V}$  si  $\forall \hat{x} \in \mathcal{V}$  es una combinación lineal de elementos de  $\mathcal{S}$  al generado de s se le denota como  $span(\mathcal{S}), <\mathcal{S}>, gen(\mathcal{S})$ 

a) 
$$(2,-1,1), S = \{(1,0,2), (-1,1,1)\}$$

Sea  $\alpha_1, \alpha_2 \in \mathbb{R}$ .

Entonces 
$$(2, -1, 1) = \alpha_1(1, 0, 2) + \alpha_2(-1, 1, 1) = (\alpha_1, 0, 2\alpha_1) + (-\alpha_2, \alpha_2, \alpha_2) = \alpha_1 - \alpha_2, \alpha_2, 2\alpha_1 + \alpha_2.$$

Tenemos el siguiente sistema de ecuaciones:

$$\alpha_1 - \alpha_2 = 2$$
$$\alpha_2 = -1$$

$$2\alpha_1 + \alpha_2 = 1$$

Ahora:

$$\alpha_1 - (-1) = 2$$
$$\alpha_2 = -1$$

$$2\alpha_1 + \alpha_2 = 1$$

Al resolver el sistema, obtenemos:

$$\alpha_1 = 1$$
$$\alpha_2 = -1$$

$$1 = 1$$

Entonces:

$$1(1,0,2) + (-1)(-1,1,1) = (1,0,2) + (1,-1,-1) = (2,-1,1)$$

Cómo el sistema de ecuaciones si se satisface, el conjunto S SI genera al vector (2,-1,-1)

**b)** 
$$(2, -1, 1, 3), S = \{(1, 0, 1, -1), (0, 1, 1, 1)\}$$

Sea  $\alpha_1, \alpha_2 \in \mathbb{R}$ .

Entonces:  $(2, -1, 1, 3) = \alpha_1(1, 0, 1, -1) + \alpha_2(0, 1, 1, 1) = (\alpha_1, 0, \alpha_1, -\alpha_1) + (0, \alpha_2, \alpha_2, \alpha_2) = \alpha_1, \alpha_2, \alpha_1 + \alpha_2, -\alpha_1 + \alpha_2$ .

Tenemos el siguiente sistema de ecuaciones:

$$\alpha_1 = 2$$

$$\alpha_2 = -1$$

$$\alpha_1 + \alpha_2 = 1$$

$$-\alpha_1 + \alpha_2 = 3$$

Ahora:

$$\alpha_1 = 2$$

$$\alpha_2 = -1$$

$$2 - 1 = 1$$

$$-(-1) + 2 = 3$$

Por último:

$$\alpha_1 = 2$$

$$\alpha_2 = -1$$

$$1 = 1$$

$$3 = 3$$

Al resolver el sistema de ecuaciones verificamos si el conjunto S genera al vector. Entonces:

$$2(1,0,1,-1) + (-1)(0,1,1,1) = (2,0,2,-2) + (0,-1,-1,-1) = (2,-1,-1,-3)$$

Como el producto de los escalares por los elementos del conjunto S no forman al vector, podemos concluir que S **NO** genera a (2, -1, 1, 3).

c) 
$$2x^3 - x^2 + x + 3$$
,  $S = \{x^3 + x^2 + x + 1, x^2 + x + 1, x + 1\}$ 

Sean  $\alpha_1$ ,  $\alpha_2$  y  $\alpha_3$  elementos del campo, si suponemos que  $2x^3 - x^2 + x + 3$  es generado por S implicará que existen dichos 3 elementos  $\cdot \circ \cdot$ 

$$2x^3 - x^2 + x + 3 = \alpha_1(x^3 + x^2 + x + 1) + \alpha_2(x^2 + x + 1) + \alpha_3(x + 1)$$

$$\alpha_1 x^3 + \alpha_1 x^2 + \alpha_1 x + \alpha_1$$
$$\alpha_2 x^2 + \alpha_2 x + \alpha_2$$
$$\alpha_3 x + \alpha_3$$

Por lo que ocurre lo siguiente

$$2x^{3} - x^{2} + x + 3 = \alpha_{1}x^{3} + \alpha_{1}x^{2} + \alpha_{1}x + \alpha_{1} + \alpha_{2}x^{2} + \alpha_{2}x + \alpha_{2} + \alpha_{3}x + \alpha_{3}$$

$$2x^{3} - x^{2} + x + 3 = \alpha_{1}x^{3} + \alpha_{1}x^{2} + \alpha_{1}x + \alpha_{1} + \alpha_{2}x^{2} + \alpha_{2}x + \alpha_{2} + \alpha_{3}x + \alpha_{3}$$

$$= x^{3}(\alpha_{3}) + x^{2}(\alpha_{2} + \alpha_{1}) + x(\alpha_{3} + \alpha_{2} + \alpha_{1}) + \alpha_{1} + \alpha_{2} + \alpha_{3}$$

$$\alpha_{3} = 2$$

$$\alpha_{2} = -1 - \alpha_{1}$$

$$\alpha_{2} = -1 - 2$$

$$\alpha_{2} = -3$$

Ahora llegamos a una contradicción, puesto que el sistema de ecuaciones anterior implica que  $\alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3 = 3 = 1$  por lo que el conjunto S no genera  $2x^3 - x^2 + x + 3$ 

 $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -3 & 4 \end{pmatrix}, S = \{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \}$ 

Recordemos que la suma de matrices se hace entrada por entrada eso es, si se van a sumar 2 matrices A+B se hace de la forma  $a_{ij}+b_{ij}\forall i,j\in A,B$  de tal manera que existen  $a_{ij}+b_{ij}\forall i,i\in A,B$  de tal manera que existen  $\alpha,\beta,\gamma$  ·  $\vartheta$  ·

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -3 & 4 \end{pmatrix} = \alpha \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + \gamma \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} \alpha_{1,1} + \gamma_{1,1} & \beta_{1,2} + \gamma_{1,2} \\ -\alpha_{2,1} & \beta_{2,2} \end{pmatrix}$$

Notemos que

$$-\alpha_{2,1} = -3 \implies \alpha = 3$$

y luego

$$\beta_{2.2} = 4 \implies \beta = 4$$

y finalmente

$$\gamma = 2 - \beta_{1,2} \implies \gamma = 4$$

7. Determina cuando los siguientes conjuntos son linealmente dependientes o linealmente independientes.

$$\mathbf{a})\ \left\{\begin{pmatrix}1&-3\\-2&4\end{pmatrix},\begin{pmatrix}-2&6\\4&-8\end{pmatrix}\right\}\in M_{2x2}(\mathbb{R})$$

Sean  $\alpha_1, \alpha_2, \in \mathbb{R}$ . Entonces:

$$\alpha_1 \begin{pmatrix} 1 & -3 \\ -2 & 4 \end{pmatrix} + \alpha_2 \begin{pmatrix} -2 & 6 \\ 4 & -8 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Ahora

$$\begin{pmatrix} \alpha_1 & -3\alpha_1 \\ -2\alpha_1 & 4\alpha_1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -2\alpha_2 & 6\alpha_2 \\ 4\alpha_2 & -8\alpha_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Sumamos cada elemento de las matrices al correspondiente reglón y columna:

$$\begin{pmatrix} \alpha_1 - 2\alpha_2 & -3\alpha_1 + 6\alpha_2 \\ -2\alpha_1 + 4\alpha_2 & 4\alpha_1 - 8\alpha_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Tenemos el siguiente sistema de ecuaciones:

$$\alpha_1 - 2\alpha_2 = 0$$
$$-3\alpha_1 + 6\alpha_2 = 0$$
$$-2\alpha_1 + 4\alpha_2 = 0$$
$$4\alpha_1 - 8\alpha_2 = 0$$

Multiplicamos dos veces el renglón 3 y lo sumamos al renglón 4. También multiplicamos dos veces el renglón 1 y lo sumamos al renglón 3.

$$\alpha_1 - 2\alpha_2 = 0$$
$$-3\alpha_1 + 6\alpha_2 = 0$$
$$0\alpha_1 + 0\alpha_2 = 0$$
$$0\alpha_1 + 0\alpha_2 = 0$$

Por último multiplicamos tres veces el renglón 1 y lo sumamos al renglón 2:

$$\alpha_1 - 2\alpha_2 = 0$$
$$0\alpha_1 + 0\alpha_2 = 0$$

Entonces  $\alpha_1 = 2\alpha_2$ .

Esto indica que  $\alpha_1$  depende de  $\alpha_2$ . Por lo tanto, el conjunto  $\begin{pmatrix} 1 & -3 \\ -2 & 4 \end{pmatrix}$ ,  $\begin{pmatrix} -2 & 6 \\ 4 & -8 \end{pmatrix} \in M_{2x2}$  es **linealmente dependiente**.

$$\mathbf{b}) \left\{ \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -1 & 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 2 & -4 \end{pmatrix} \right\} \in M_{2x2}(\mathbb{R})$$

Sean  $\alpha_1, \alpha_2, \in \mathbb{R}$ . Entonces:

$$\alpha_1\begin{pmatrix}1&-2\\-1&4\end{pmatrix}+\alpha_2\begin{pmatrix}-1&1\\2&-4\end{pmatrix}=\begin{pmatrix}0&0\\0&0\end{pmatrix}$$

Ahora:

$$\begin{pmatrix} \alpha_1 & -2\alpha_1 \\ -\alpha_1 & 4\alpha_1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -\alpha_2 & \alpha_2 \\ 2\alpha_2 & -4\alpha_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Sumamos cada elemento de las matrices al correspondiente reglón y columna:

$$\begin{pmatrix} \alpha_1 - \alpha_2 & -2\alpha_1 + \alpha_2 \\ -\alpha_1 + 2\alpha_2 & 4\alpha_1 - 4\alpha_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Tenemos el siguiente sistema de ecuaciones:

$$\alpha_1 - \alpha_2 = 0$$
$$-2\alpha_1 + \alpha_2 = 0$$
$$-\alpha_1 + 2\alpha_2 = 0$$
$$4\alpha_1 - 4\alpha_2 = 0$$

Multiplicamos cuatro veces el renglón 1 y lo restamos al renglón 4. También sumamos el renglón 1 al renglón 2:

$$\alpha_1 - \alpha_2 = 0$$
$$-2\alpha_1 + \alpha_2 = 0$$
$$0\alpha_1 + \alpha_2 = 0$$
$$0\alpha_1 + 0\alpha_2 = 0$$

Tenemos que  $\alpha_2 = 0$ , Entonces lo sustituimos en las demás ecuaciones:

$$\alpha_1 - 0 = 0$$
$$-2\alpha_1 + 0 = 0$$

Es claro notar que  $\alpha_1 = 0$  y  $\alpha_2 = 0$ .

Cómo ambos valen 0, podemos concluir que el conjunto  $\begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -1 & 4 \end{pmatrix}$ ,  $\begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 2 & -4 \end{pmatrix} \in M_{2x2}(\mathbb{R})$  es **linealmente independiente**. **c)**  $\{x^3+2x^2,-x^2+3x+1,x^3-x^2+2x-1\} \in P_3(\mathbb{R})$ 

Sean  $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3 \in \mathbb{R}$ .

Tenemos que: 
$$0x^3 + 0x^2 + 0x + d = \alpha_1(x^3 + 2x^2) + \alpha_2(-x^2 + 3x + 1) + \alpha_3(x^3 - x^2 + 2x - 1)$$

$$x^3 + 0x^2 + 0x + 0 = (\alpha_1 + \alpha_3)x^3 + (2\alpha_1 - \alpha_2 - \alpha_3)x^2 + (3\alpha_2 + 2\alpha_3)x + (\alpha_2 - \alpha_3).$$

Obtenemos el siguiente sistema de ecuaciones:

$$\alpha_1 + 0\alpha_2 + \alpha_3 = 0$$

$$2\alpha_1 - \alpha_2 - \alpha_3 = 0$$

$$0\alpha_1 + 3\alpha_2 + 2\alpha_3 = 0$$

$$0\alpha_1 + \alpha_2 - \alpha_3 = 0$$

Ahora multiplicamos -3 veces el renglón 4 y le sumamos el renglón 1:

$$\alpha_1 + 0\alpha_2 + \alpha_3 = 0$$

$$2\alpha_1 - \alpha_2 - \alpha_3 = 0$$

$$0\alpha_1 + 3\alpha_2 + 2\alpha_3 = 0$$

$$0\alpha_1 + 0\alpha_2 + 5\alpha_3 = 0$$

Podemos obtener que  $\alpha_3 = 0$ . Entonces sustituimos este valor en las ecuaciones.

$$\alpha_1 + 0\alpha_2 + 0 = 0$$
$$2\alpha_1 - \alpha_2 - 0 = 0$$
$$0\alpha_1 + 3\alpha_2 + 0 = 0$$
$$\alpha_3 = 0$$

De lo anterior deducimos que  $\alpha_1 = 0$ , por tanto:

$$0 - \alpha_2 - 0 = 0$$
$$0 + 3\alpha_2 + 0 = 0$$
$$\alpha_3 = 0$$

Entonces  $\alpha_1 = 0$ ,  $\alpha_2 = 0$ ,  $\alpha_3 = 0$ . Podemos que concluir que el conjunto  $\{x^3 + 2x^2, -x^2 + 3x + 1, x^3 - x^2 + 2x - 1\} \in P_3(\mathbb{R})$ es linealmente independiente.

**d)** 
$$\{(1,-1,2),(1,-2,1),(1,1,4)\} \in \mathbb{R}^3$$

Sean 
$$\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3 \in \mathbb{R}$$
. Entonces:  $\alpha_1(1, -1, 2) + \alpha_2(1, -2, 1) + \alpha_3(1, 1, 4) = (0, 0, 0)$ . Ahora:

 $(\alpha_1, -\alpha_1, 2\alpha_1) + (\alpha_2, -2\alpha_2, \alpha_2) + (\alpha_3, \alpha_3, 4\alpha_3) = (0, 0, 0)$ . Ordenamos los escalares:

$$(\alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3, -\alpha_1 - 2\alpha_2 + \alpha_3, 2\alpha_1 + \alpha_2 + 4\alpha_3) = (0, 0, 0)$$

Obtenemos el siguiente sistema de ecuaciones:

$$\alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3 = 0$$
$$-\alpha_1 - 2\alpha_2 + \alpha_3 = 0$$
$$2\alpha_1 + \alpha_2 + 4\alpha_3 = 0$$

Multiplicamos dos veces el renglón 1 y lo sumamos a "menos.el renglón 3. También sumamos el renglón 1 al renglón 2.

$$\alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3 = 0$$
$$0\alpha_1 - \alpha_2 + 2\alpha_3 = 0$$
$$0\alpha_1 + \alpha_2 - 2\alpha_3 = 0$$

Ahora al renglón 3 le sumamos el renglón 2. Y al renglón 1 le sumamos el renglón 2.

$$\alpha_1 + 0\alpha_2 + 3\alpha_3 = 0$$
 $0\alpha_1 - \alpha_2 + 2\alpha_3 = 0$ 
 $0\alpha_1 + 0\alpha_2 - 0\alpha_3 = 0$ 

Entonces nos queda el siguiente sistema.

$$\alpha_1 + 3\alpha_3 = 0$$
$$-\alpha_2 + 2\alpha_3 = 0$$

De esto podemos deducir que  $\alpha_1 = -3\alpha_3$ ,  $\alpha_2 = 2\alpha_3$  y  $\alpha_3 = \frac{\alpha_2}{2}$ .

Entonces podemos concluir que el conjunto  $\{(1,-1,2),(1,-2,1),(1,1,4)\}\in\mathbb{R}^3$  es linealmente dependiente.

$$e$$
){ $(1, -1, 2), (2, 0, 1), (-1, 2, -1)$ }  $\in \mathbb{R}^3$ 

Sean 
$$\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3 \in \mathbb{R}$$
.  $\alpha_1(1, -1, 2) + \alpha_2(2, 0, 1) + \alpha_3(-1, 2, -1) = (0, 0, 0)$ . Ahora:

$$(\alpha_1, -\alpha_1, 2\alpha_1) + (2\alpha_2, 0\alpha_2, \alpha_2) + (-\alpha_3, 2\alpha_3, -\alpha_3) = (0, 0, 0)$$
. Ordenamos los escalares:

$$(\alpha_1 + 2\alpha_2 - \alpha_3, -\alpha_1 + 0\alpha_2 + 2\alpha_3, 2\alpha_1 + \alpha_2 - \alpha_3) = (0, 0, 0)$$

Obtenemos el siguiente sistema de ecuaciones:

$$\alpha_1 + 2\alpha_2 - \alpha_3 = 0$$
$$-\alpha_1 + 0\alpha_2 + 2\alpha_3 = 0$$
$$2\alpha_1 + \alpha_2 - \alpha_3 = 0$$

Primero multiplicamos dos veces el renglón 1 y lo restamos al renglón 3. Luego sumamos el renglón 2 al renglón 1.

$$0\alpha_1 + 2\alpha_2 + \alpha_3 = 0$$
$$-\alpha_1 + 0\alpha_2 + 2\alpha_3 = 0$$
$$0\alpha_1 + 3\alpha_2 - \alpha_3 = 0$$

Ahora al renglón 3 le sumamos el renglón 1:

$$0\alpha_1 + 2\alpha_2 + \alpha_3 = 0$$
$$-\alpha_1 + 0\alpha_2 + 2\alpha_3 = 0$$
$$0\alpha_1 + 5\alpha_2 - 0\alpha_3 = 0$$

De lo anterior obtenemos que  $\alpha_2 = 0$  y sustituimos en las demás ecuaciones.

$$0 + \alpha_3 = 0$$
$$-\alpha_1 + 2\alpha_3 = 0$$
$$\alpha_2 = 0$$

Es fácilmente apreciar que  $\alpha_1 = 0$ ,  $\alpha_2 = 0$  y  $\alpha_3 = 0$ 

Por lo tanto, podemos concluir que el conjunto  $(1, -1, 2), (2, 0, 1), (-1, 2, -1) \in \mathbb{R}^3$  es linealmente independiente

Recuerde que 
$$P_n(\mathbb{R}) = \{a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + \dots + a_n x^n | a_k \in \mathbb{R} \, \forall k = 0, 1, 2, \dots n \}$$

8. ¿Cuáles de los siguientes conjuntos son bases para  $\mathbb{R}^3$ ?

**Definición 4.** Una base  $\beta$  de  $\mathcal{V}$  espacio vectorial es un subconjunto de  $\mathcal{V} \to \mathfrak{I}$  genera a  $\mathcal{V}$  y  $\beta$  es linealmente independiente

a)  $S = \{(1,0,-1),(2,5,1),(0,-4,3)\}$  En primer lugar veamos quién es el generado del conjunto S, recordemos que un conjunto genera a otro  $\forall \hat{x} \in \mathcal{V}$  es una combinación lineal de elementos de S

Sean  $\alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R}$  entonces

$$\alpha(1,0,-1) + \beta(2,5,1) + \gamma(0,-4,3)$$

$$\alpha(1,0,-1) + \beta(2,5,1) + \gamma(0,-4,3) = (\alpha,0,-\alpha) + (2\beta,5\beta,\beta) + (0,-4\gamma,3\gamma)$$
$$= (\alpha + 2\beta,5\beta - 4\gamma, -\alpha + \beta + 3\gamma)$$

Necesitamos que cada uno de esos vectores pueda ser el valor de una posición de  $\mathbb{R}^3$  por lo que debería verse como

$$\alpha(1,0,-1) + \beta(2,5,1) + \gamma(0,-4,3) = \delta(1,0,0) + \epsilon(0,1,0) + \eta(0,0,1)$$

De esta manera podemos obtener el siguiente sistema de ecuaciones

$$\alpha + 2\beta + 0\gamma = \delta + 0\epsilon + 0\eta$$
$$0\alpha + 5\beta - 4\gamma = 0\delta + \epsilon + 0\eta$$
$$-\alpha + \beta + 3\gamma = 0\delta + 0\epsilon + \eta$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma \\ 0\alpha & 5\beta & -4\gamma \\ -\alpha & \beta & 3\gamma \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \delta & 0\epsilon & 0\eta \\ 0\delta & \epsilon & 0\eta \\ 0\delta & 0\epsilon & \eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma & \delta & 0\epsilon & 0\eta \\ 0\alpha & 5\beta & -4\gamma & 0\delta & \epsilon & 0\eta \\ -\alpha & \beta & 3\gamma & 0\delta & 0\epsilon & \eta \end{pmatrix}$$

$$\alpha = \frac{19}{27}\delta - \frac{2}{9}\epsilon - \frac{8}{27}\eta$$
$$\beta = \frac{4}{27}\delta + \frac{1}{9}\epsilon + \frac{4}{27}\eta$$
$$\delta = \frac{5}{27}\delta - \frac{1}{9}\epsilon + \frac{5}{27}\eta$$

 $\therefore \mathcal{S}$  genera a  $\mathbb{R}^3$ 

Ahora veamos si es linealmente independiente, lo cual ocurre si la única solución para

$$\alpha(1,0,-1) + \beta(2,5,1) + \gamma(0,-4,3) = 0$$

es que

$$\alpha = \beta = \gamma = 0$$

$$\alpha + 2\beta + 0\gamma = 0$$
$$0\alpha + 5\beta - 4\gamma = 0$$
$$-\alpha + \beta + 3\gamma = 0$$

Resolviendo dicho sistema obtenemos que

$$\begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 5\beta & -4\gamma & 0 \\ -\alpha & \beta & 3\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 5\beta & -4\gamma & 0 \\ 0\alpha & 3\beta & 3\gamma & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 5\beta & -4\gamma & 0 \\ 0\alpha & 3\beta & 3\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & -\frac{4}{5}\gamma & 0 \\ 0\alpha & 3\beta & 3\gamma & 0 \end{pmatrix}$$

$$2da \text{ fila} \cdot \frac{1}{5} \text{ en 2da fila}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & -\frac{4}{5}\gamma & 0 \\ 0\alpha & 3\beta & 3\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & -\frac{4}{5}\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \frac{27}{5}\gamma & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma 0 \\ 0\alpha & 1\beta & -\frac{4}{5}\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \frac{27}{5}\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & -\frac{4}{5}\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \frac{27}{5}\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & -\frac{4}{5}\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0\alpha & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$
Conservando sólo **coeficientes**

De esta manera podemos concluir que S es linealmente independiente

 $\therefore S$  es Base para  $\mathbb{R}^3$ 

b) 
$$S = \{(2, -4, 1), (0, 3, -1), (6, 0, -1)\}$$

Veamos quién es el generado de S, un conjunto genera a otro si todo elemento del segundo conjunto puede ser expresado como una combinación lineal del primero, en este caso elementos de S

Sean  $\alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R}$  entonces

$$\alpha(2, -4, 1) + \beta(0, 3, -1) + \gamma(6, 0, -1)$$

$$\alpha(2, -4, 1) + \beta(0, 3, -1) + \gamma(6, 0, -1) = (2\alpha, -4\alpha, \alpha) + (0, 3\beta, -\beta) + (6\gamma, 0, -\gamma)$$

$$= (2\alpha + 6\gamma, -4\alpha + 3\beta, \alpha - \beta - \gamma)$$

Necesitamos que cada uno de dichos vectores pueda ser el valor de una posición en  $\mathbb{R}^3$  por lo que debería de verse como

$$\alpha(2, -4, 1) + \beta(0, 3, -1) + \gamma(6, 0, -1) = \delta(1, 0, 0) + \xi(0, 1, 0) + \eta(0, 0, 1)$$

De esta manera obtenemos el siguiente sistema de ecuaciones

$$2\alpha + 0\beta + 6\gamma = \delta + 0\xi + 0\eta$$
$$-4\alpha + 3\beta + 0\gamma = 0\delta + \xi + 0\eta$$
$$\alpha - \beta - \gamma = 0\delta + 0\xi + \eta$$

$$\begin{pmatrix} 2\alpha & 0\beta & 6\gamma \\ -4\alpha & 3\beta & 0\gamma \\ \alpha & -\beta & -\gamma \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\delta & \xi & 0\eta \\ 0\delta & 0\xi & \eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2\alpha & 0\beta & 6\gamma & \delta & 0\xi & 0\eta \\ -4\alpha & 3\beta & 0\gamma & 0\delta & \xi & 0\eta \\ \alpha & -\beta & -\gamma & 0\delta & 0\xi & \eta \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 2\alpha & 0\beta & 6\gamma & \delta & 0\xi & 0\eta \\ -4\alpha & 3\beta & 0\gamma & 0\delta & \xi & 0\eta \\ \alpha & -\beta & -\gamma & 0\delta & 0\xi & \eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 3\gamma & \frac{1}{2}\delta & 0\xi & 0\eta \\ -4\alpha & 3\beta & 0\gamma & 0\delta & \xi & 0\eta \\ \alpha & -\beta & -\gamma & 0\delta & 0\xi & \eta \end{pmatrix}$$
 1ra fila  $\cdot \frac{1}{2}$  en 1a Fila

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 3\gamma & \delta & 0\xi & 0\eta \\ -4\alpha & 3\beta & 0\gamma & 0\delta & \xi & 0\eta \\ \alpha & -\beta & -\gamma & 0\delta & 0\xi & \eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & \gamma & \frac{1}{2}\delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & 3\beta & 12\gamma & 2\delta & \xi & 0\eta \\ \alpha & -\beta & -\gamma & 0\delta & 0\xi & \eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & \gamma & \frac{1}{2}\delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & 3\beta & 12\gamma & 0\delta & 0\xi & \eta \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 3\gamma & \frac{1}{2}\delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & 3\beta & 12\gamma & 2\delta & \xi & 0\eta \\ \alpha & -\beta & -\gamma & 0\delta & 0\xi & \eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 3\gamma & \frac{1}{2}\delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & 3\beta & 12\gamma & 2\delta & \xi & 0\eta \\ 0\alpha & -\beta & -4\gamma & -\frac{1}{2}\delta & 0\xi & \eta \end{pmatrix}$$

$$3ra fila - 1ra fila en 3ra fila$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 3\gamma & \left| \frac{1}{2}\delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & 3\beta & 12\gamma & 2\delta & \xi & 0\eta \\ 0\alpha & -\beta & -4\gamma & \left| -\frac{1}{2}\delta & 0\xi & \eta \right. \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 3\gamma & \left| \frac{1}{2}\delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & \beta & 4\gamma & \frac{2}{3}\delta & \frac{1}{3}\xi & 0\eta \\ 0\alpha & -\beta & -4\gamma & \left| -\frac{1}{2}\delta & 0\xi & \eta \right. \end{pmatrix}$$
 2fa fila  $\cdot \frac{1}{3}$  en 2a fila 
$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 3\gamma & \left| \frac{1}{2}\delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & \beta & 4\gamma & \frac{2}{3}\delta & \frac{1}{3}\xi & 0\eta \\ 0\alpha & -\beta & -4\gamma & \left| -\frac{1}{2}\delta & 0\xi & \eta \right. \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 3\gamma & \left| \frac{1}{2}\delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & \beta & 4\gamma & \frac{2}{3}\delta & \frac{1}{3}\xi & 0\eta \\ 0\alpha & -\beta & -4\gamma & \left| -\frac{1}{2}\delta & 0\xi & \eta \right. \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 3\gamma & \left| \frac{1}{2}\delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & \beta & 4\gamma & \frac{2}{3}\delta & \frac{1}{3}\xi & 0\eta \\ 0\alpha & \beta & 4\gamma & \frac{2}{3}\delta & \frac{1}{3}\xi & 0\eta \\ 0\alpha & \beta & 4\gamma & \left| \frac{2}{3}\delta & \frac{1}{3}\xi & 0\eta \\ 0\alpha & 0\beta & 0\gamma & \left| \frac{1}{6}\delta & \frac{1}{3}\xi & \eta \right. \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 3\gamma & \left| \frac{1}{2}\delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & \beta & 4\gamma & \frac{2}{3}\delta & \frac{1}{3}\xi & 0\eta \\ 0\alpha & \beta & 4\gamma & \left| \frac{2}{3}\delta & \frac{1}{3}\xi & 0\eta \\ 0\alpha & 0\beta & 0\gamma & \delta & 2\xi & 6\eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 3\gamma & \left| \frac{1}{2}\delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & \beta & 4\gamma & 0\delta & -\xi & -4\eta \\ 0\alpha & 0\beta & 0\gamma & \delta & 2\xi & 6\eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 3\gamma & \left| \frac{1}{2}\delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & \beta & 4\gamma & 0\delta & -\xi & -4\eta \\ 0\alpha & 0\beta & 0\gamma & \delta & 2\xi & 6\eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 3\gamma & \left| \frac{1}{2}\delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & \beta & 4\gamma & 0\delta & -\xi & -4\eta \\ 0\alpha & 0\beta & 0\gamma & \delta & 2\xi & 6\eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 3\gamma & \left| 0\delta & -\xi & -3\eta \\ 0\alpha & \beta & 4\gamma & 0\delta & -\xi & -4\eta \\ 0\alpha & 0\beta & 0\gamma & \delta & 2\xi & 6\eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 & 0 & -1 & -3 \\ 0 & 1 & 4 & 0 & -1 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 2 & 6 \end{pmatrix}$$
 Conservando sólo coeficientes

Notemos que para  $\gamma$  tenemos que tiene ceros en la parte izquierda y puede tener valores distintos de cero en la parte derecha, por lo tanto el sistema de ecuaciones es inconsistente y consecuentemente

S **no** genera a  $\mathbb{R}^3$  $\therefore S$  **no** es base de  $\mathbb{R}^3$ 

c) 
$$S\{(1,2,-1),(1,0,2),(2,1,1)\}$$

Comencemos por ver quien en es generado de S, recordemos que un conjunto genera a otro si  $\forall \hat{x} \in \mathcal{V}$  es una combinación lineal de elementos para  $\mathcal{S}$ 

Sean  $\alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R}$  entonces

$$\alpha(1,2,-1) + \beta(1,0,2) + \gamma(2,1,1)$$

$$\alpha(1, 2, -1) + \beta(1, 0, 2) + \gamma(2, 1, 1) = (\alpha, 2\alpha, -\alpha) + (\beta, 0\beta, 2\beta) + (2\gamma, \gamma, \gamma)$$
$$= (\alpha + \beta + 2\gamma, 2\alpha + 0\beta + \gamma, -\alpha + 2\beta + \gamma)$$

Es menester que cada una de esas entradas represente una en  $\mathbb{R}^3$  pues nos gustaría ver que S genera a  $\mathbb{R}^3$  por lo que obtenemos la siguiente ecuación

$$(\alpha + \beta + 2\gamma, 2\alpha + 0\beta + \gamma, -\alpha + 2\beta + \gamma) = \delta(1, 0, 0) + \xi(0, 1, 0) + \eta(0, 0, 1)$$

y así tenemos que

$$\alpha + \beta + 2\gamma = \delta + 0\xi + 0\eta$$
$$2\alpha + 0\beta + \gamma = 0\delta + \xi + 0\eta$$
$$-\alpha + 2\beta + \gamma = 0\delta + 0\xi + \eta$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma \\ 2\alpha & 0\beta & \gamma \\ -\alpha & 2\beta & \gamma \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\delta & \xi & 0\eta \\ 0\delta & 0\xi & \eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & \delta & 0\xi & 0\eta \\ 2\alpha & 0\beta & \gamma & 0\delta & \xi & 0\eta \\ -\alpha & 2\beta & \gamma & 0\delta & 0\xi & \eta \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & \delta & 0\xi & 0\eta \\ 2\alpha & 0\beta & \gamma & 0\delta & \xi & 0\eta \\ -\alpha & 2\beta & \gamma & 0\delta & 0\xi & \eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & \delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & -2\beta & -3\gamma & -2\delta & \xi & 0\eta \\ -\alpha & 2\beta & \gamma & 0\delta & 0\xi & \eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & \delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & -2\beta & -3\gamma & -2\delta & \xi & 0\eta \\ 0\alpha & -2\beta & -3\gamma & -2\delta & \xi & 0\eta \\ -\alpha & 2\beta & \gamma & 0\delta & 0\xi & \eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & \delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & -2\beta & -3\gamma & -2\delta & \xi & 0\eta \\ 0\alpha & 3\beta & 3\gamma & 1\delta & 0\xi & \eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & \delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & -2\beta & -3\gamma & -2\delta & \xi & 0\eta \\ 0\alpha & 3\beta & 3\gamma & 1\delta & 0\xi & \eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & \delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & 1\beta & \frac{3}{2}\gamma & 1\delta & -\frac{1}{2}\xi & 0\eta \\ 0\alpha & 3\beta & 3\gamma & 1\delta & 0\xi & \eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & \delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & 1\beta & \frac{3}{2}\gamma & 1\delta & -\frac{1}{2}\xi & 0\eta \\ 0\alpha & 1\beta & \frac{3}{2}\gamma & 1\delta & -\frac{1}{2}\xi & 0\eta \\ 0\alpha & 0\beta & -\frac{3}{2}\gamma & -2\delta & \frac{3}{2}\xi & \eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & \delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & 1\beta & \frac{3}{2}\gamma & 1\delta & -\frac{1}{2}\xi & 0\eta \\ 0\alpha & 0\beta & -\frac{3}{2}\gamma & 1\delta & -\frac{1}{2}\xi & 0\eta \\ 0\alpha & 0\beta & -\frac{3}{2}\gamma & 1\delta & -\frac{1}{2}\xi & 0\eta \\ 0\alpha & 1\beta & \frac{3}{2}\gamma & 1\delta & -\frac{1}{2}\xi & 0\eta \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & \frac{1}{3}\delta & -1\xi & -\frac{3}{3}\eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & \delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & -1\delta & 1\xi & 1\eta \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & \frac{1}{3}\delta & -1\xi & -\frac{3}{3}\eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & \delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & -1\delta & 1\xi & 1\eta \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & \frac{1}{3}\delta & -1\xi & -\frac{3}{3}\eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & \delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & -1\delta & 1\xi & 1\eta \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & \frac{1}{3}\delta & -1\xi & -\frac{3}{3}\eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & \delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & -1\delta & 1\xi & 1\eta \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & \frac{1}{3}\delta & -1\xi & -\frac{3}{3}\eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 0\gamma & -\frac{5}{3}\delta & 2\xi & \frac{1}{3}\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & -1\delta & 1\xi & 1\eta \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & \frac{1}{3}\delta & -1\xi & -\frac{3}{3}\eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & -\frac{3}{2}\delta & 1\xi & \frac{1}{3}\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & -1\delta & 1\xi & 1\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & -1\delta & 1\xi & 1\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & -1\delta & 1\xi & 1\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & -1\delta & 1\xi & 1\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & -1\delta & 1\xi & 1\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & -1\delta & 1\xi & 1\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & -1\delta & 1\xi & 1\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & -1\delta & 1\xi & 1\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & -1\delta & 1\xi & 1\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & -1\delta & 1\xi & 1\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & -1\delta & 1\xi & 1\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & -1\delta & 1\xi & 1\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & -1\delta & 1\xi & 1\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & -1\delta & 1\xi & 1\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & -1\delta & 1\xi &$$

$$\alpha = -\frac{2}{3}\delta + 1\xi + \frac{1}{3}\eta$$
$$\beta = -\delta + \xi + \eta$$
$$\gamma = \frac{4}{3}\delta - \xi - \frac{-2}{3}\eta$$

 $\therefore S$ genera a  $\mathbb{R}^3$ 

Ahora veamos si el linealmente independiente, lo cual ocurre si la única solución a la siguiente ecuación es que todos los coeficientes sean 0

$$\alpha(1, 2, -1) + \beta(1, 0, 2) + \gamma(2, 1, 1) = 0$$
$$(\alpha + \beta + 2\gamma, 2\alpha + 0\beta + \gamma, -\alpha + 2\beta + \gamma) = 0$$

Lo cual permite formar el siguiente sistema de ecuaciones

$$\alpha + \beta + 2\gamma = 0$$
$$2\alpha + 0\beta + \gamma = 0$$
$$-\alpha + 2\beta + \gamma = 0$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & 0 \\ 2\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \\ -\alpha & 2\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & 0 \\ 0\alpha & -2\beta & -3\gamma & 0 \\ -\alpha & 2\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & 0 \\ 0\alpha & -2\beta & -3\gamma & 0 \\ 0\alpha & -2\beta & -3\gamma & 0 \\ 0\alpha & 2\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & 0 \\ 0\alpha & -2\beta & -3\gamma & 0 \\ 0\alpha & 3\beta & 3\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & 0 \\ 0\alpha & -2\beta & -3\gamma & 0 \\ 0\alpha & 3\beta & 3\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & \frac{3}{2}\gamma & 0 \\ 0\alpha & 3\beta & 3\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & \frac{3}{2}\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & -\frac{3}{2}\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & \frac{3}{2}\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & -\frac{3}{2}\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & \frac{3}{2}\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & \frac{3}{2}\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & \frac{3}{2}\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & \frac{3}{2}\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix}$$

Manteniendo sólo coeficientes

Así podemos concluir que S es linealmente independiente

 $\therefore S$  es base para  $\mathbb{R}^3$ 

9. Diga si los siguientes  $x^3 - 2x^2 + 1$ ,  $4x^2 - x + 3y3x - 2$  generan a  $P_3(\mathbb{R})$ 

Sea 
$$ax^3 + bx^2 + cx + d \in (\mathbb{R})$$
.

Tomamos  $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3 \in (\mathbb{R})$ . Entonces:  $ax^3 + bx^2 + cx + d = (\alpha_1)x^3 + (-2\alpha_1 + 4\alpha_2)x^2 + (\alpha_2 + 3\alpha_3)x + (\alpha_1 + 3\alpha_2 - 2\alpha_3)$  Tenemos el siguiente sistema de ecuaciones:

$$\alpha_1 = a$$

$$-2\alpha_1 + 4\alpha_2 = b$$

$$-\alpha_2 + 3\alpha_3 = c$$

$$\alpha_1 + 3\alpha_2 - 2\alpha_3 = d$$

Sustituimos  $\alpha_1$  en las demás ecuaciones

$$\alpha_1 = a$$

$$-2a + 4\alpha_2 = b$$

$$-\alpha_2 + 3\alpha_3 = c$$

$$a + 3\alpha_2 - 2\alpha_3 = d$$

Del renglón 2 es fácil apreciar cuál es el valor de  $\alpha_2$ 

$$\alpha_1 = a$$

$$\alpha_2 = \frac{b+2a}{4}$$

$$-\alpha_2 + 3\alpha_3 = c$$

$$\alpha_1 + 3\alpha_2 - 2\alpha_3 = d$$

De igual forma sustituimos  $\alpha_2$  en las demás ecuaciones.

$$\alpha_1 = a$$
 
$$\alpha_2 = \frac{b+2a}{4}$$
 
$$-(\frac{b+2a}{4}) + 3\alpha_3 = c$$
 
$$a+3(\frac{b+2a}{4}) - 2\alpha_3 = d$$

Observamos que tenemos 2 ecuaciones, en las cuáles sólo hay un valor a encontrar, entonces en estas dos ecuaciones procedemos a encontrar el valor de  $\alpha_3$ . Primero comenzaremos con el renglón 3.

$$\alpha_1=a$$
 
$$\alpha_2=\frac{b+2a}{4}$$
 
$$3\alpha_3=\frac{4c}{4}+(\frac{b+2a}{4})$$
 
$$a+3(\frac{b+2a}{4})-2\alpha_3=d$$

Ahora:

$$\alpha_1 = a$$
 
$$\alpha_2 = \frac{b+2a}{4}$$
 
$$\alpha_3 = \frac{\frac{4c+b+2a}{4}}{3}$$
 
$$a+3(\frac{b+2a}{4})-2\alpha_3 = d$$

Obtenemos el primer valor de  $\alpha_3$ :

$$\alpha_1 = a$$

$$\alpha_2 = \frac{b+2a}{4}$$

$$\alpha_3 = \frac{4c+b+2a}{12}$$

$$a+3(\frac{b+2a}{4}) - 2\alpha_3 = d$$

Encontraremos el valor de  $\alpha_3$  en la ecuación cuatro.

$$\alpha_1 = a$$
 
$$\alpha_2 = \frac{b+2a}{4}$$
 
$$\alpha_3 = \frac{4c+b+2a}{12}$$
 
$$a + (\frac{3b+6a}{4}) - 2\alpha_3 = d$$

$$\alpha_1 = a$$

$$\alpha_2 = \frac{b+2a}{4}$$

$$\alpha_3 = \frac{4c+b+2a}{12}$$

$$2\alpha_3 = a + (\frac{3b+6a}{4}) - d$$

$$\begin{aligned} &\alpha_1 = a \\ &\alpha_2 = \frac{b+2a}{4} \\ &\alpha_3 = \frac{4c+b+2a}{12} \\ &2\alpha_3 = \frac{4a}{4} + (\frac{3b+6a}{4}) - \frac{4d}{4} \end{aligned}$$

$$\alpha_1 = a$$

$$\alpha_2 = \frac{b+2a}{4}$$

$$\alpha_3 = \frac{4c+b+2a}{12}$$

$$\alpha_3 = \frac{\frac{3b+10a-4d}{4}}{2}$$

$$\alpha_1 = a$$

$$\alpha_2 = \frac{b+2a}{4}$$

$$\alpha_3 = \frac{4c+b+2a}{12}$$

$$\alpha_3 = \frac{3b+10a-4d}{8}$$

Una vez que encontramos los valores  $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ , para ver que el conjunto dado genera a cualquier polinomio de grado tres, damos algún polinomio y este tendrá que poder escribirse como combinación lineal los elementos del conjunto y los escalares.

Elegimos el polinomio  $5x^3 + 2x^2x + 2$ . Ahora encontraremos los valores de  $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$  para poder escribirlo de la manera:

$$ax^3 + bx^2 + cx + d = (\alpha_1)x^3 + (-2\alpha_1 + 4\alpha_2)x^2 + (\alpha_2 + 3\alpha_3)x + (\alpha_1 + 3\alpha_2 - 2\alpha_3)$$

Utilizando los resultados del sistema de ecuaciones tenemos que:

$$\alpha_1 = 5$$

$$\alpha_2 = 3$$

$$\alpha_3 = 6$$

$$\alpha_3 = \frac{20}{12}$$

Como podemos apreciar los valores de  $\alpha_3$  no son los mismos, y esto es debido a que originalmente teníamos un sistema de 4 ecuaciones con 3 incógnitas, entonces el sistema tiene diversas soluciones y al encontrar que los resultados de las ecuaciones de  $\alpha_3$  no son el mismo, podemos concluir que el conjunto  $x^3 - 2x^2 + 1$ ,  $4x^2 - x + 3y3x - 2$  **NO** generan a  $P_3(\mathbb{R})$ 

10. Prueba que las siguientes transformaciones T son lineales y encuentra el núcleo Nu(T) y la imagen Im(T)

**Definición 5.** Sea  $T:V\to W$  una transformación lineal, la **imagen** de una trasformación T es  $Im(T)=\{T(\hat{x})|\hat{x}\in V\}$ 

**Definición 6.** Sea  $T: V \to W$  una transformación lineal, el **núcleo** de una trasformación T es  $Nu(T) = \{\hat{x} \in V | T(\hat{x}) = \hat{0}_W\}$ 

a)  $\{T: \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^2\}$  definida por  $T(a_1, a_2, a_3) = (a_1 - a_2, 2a_3)$  Para ver que una transformación es lineal, debe cumplir que **abra sumas y saque escalares** Sean  $\hat{a_1}, \hat{a_2} \in \mathbb{R}^3$  y  $\xi \in \mathbb{R}$  entonces

$$\xi a_1 + a_2 = \xi(x_1, y_1, z_1) + (x_1, y_2, z_2) \qquad \qquad \text{Por definición de $a_1$ y $a_2$}$$
 
$$\xi a_1 + a_2 = (\xi x_1, \xi y_1, \xi z_1) + (x_2, y_2, z_2) \qquad \qquad \text{Por distributividad de los } \mathbb{R}$$
 
$$\xi a_1 + a_2 = (\xi x_1 + x_2, \xi y_1 + y_2, \xi z_1 + z_2) \qquad \qquad \text{Sumando entrada por entrada}$$
 
$$T(\xi a_1 + a_2) = T(\xi x_1 + x_2, \xi y_1 + y_2, \xi z_1 + z_2) \qquad \qquad \text{Aplicando T}$$
 
$$T(\xi a_1 + a_2) = ((\xi x_1 + x_2) - (\xi y_1 + y_2), 2(\xi z_1 + z_2)) \qquad \qquad \text{Siguiendo la regla de T}$$
 
$$T(\xi a_1 + a_2) = (\xi x_1 + x_2 - \xi y_1 - y_2, 2\xi z_1 2z_2) \qquad \qquad \text{Por asociatividad}$$
 
$$T(\xi a_1 + a_2) = (\xi x_1 - \xi y_1 + x_2 - y_2, 2\xi z_1 2z_2) \qquad \qquad \text{Por commutatividad}$$
 
$$T(\xi a_1 + a_2) = ((\xi x_1 - \xi y_1) + (x_2 - y_2), 2\xi z_1 2z_2) \qquad \qquad \text{Asociatividad nuevamente}$$
 
$$T(\xi a_1 + a_2) = (\xi x_1 - \xi y_1, 2\xi z_1) + (x_2 - y_2, 2z_2) \qquad \qquad \text{Asociatividad entre elementos en } \mathbb{R}^2$$
 
$$T(\xi a_1 + a_2) = \xi(x_1 - y_1, 2z_1) + (x_2 - y_2, 2z_2) \qquad \qquad \text{Por distributividad de } \xi$$
 
$$T(\xi a_1 + a_2) = \xi T(a_1) + T(a_2) \qquad \qquad \text{Por definición de T}$$

 $\therefore T$  es transformación lineal

Ahora veamos quién es el núcleo de la transformación igualando a  $\hat{0}_{\mathbb{R}^2}$  sea  $\hat{x} \in \mathbb{R}^3$ 

| $T(\hat{x}) = \hat{0}_{\mathbb{R}^2}$ $T(\hat{x}) = (0, 0)$ $T(x_1, x_2, x_3) = (0, 0)$ $(x_1 - x_2, 2x_3) = (0, 0)$ | Planteando la iguladad   |
|--|--|
|  | Por definición del neutro aditivo en $\mathbb{R}^2$<br>Porque $\hat{x} \in \mathbb{R}^3$ |
|  |  |
|  | $x_1 - x_2 = 0$  |
| $2x_3 = 0$   |  |
|  |  |
| $x_3 = 0$  | Por lo que tenemos   |
| $x_1 = x_2$  | y por otra parte   |

 $\therefore$  el núcleo de la transformación son todos los elementos cuya primera y segunda coordenada son la misma y la tercera 0.  $i.e.\ Nu(T) = \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 | (x_1, x_1, 0) \}$ 

Finalmente observemos que la imagen de la transformacion es:

Sean  $\hat{y} \in \mathbb{R}^2$  y  $\hat{x} \in \mathbb{R}^3$  veamos que

$$T(\hat{x}) = \hat{y}$$
 Para ver la forma de los elementos en la imgaen  $T(x_1, x_2, x_3) = (y_1, y_2)$  Por definición de  $\hat{y}, \hat{x}$  Usando la regla de correspondencia de T 
$$x_1 - x_2 = y_1$$
 Obtenemos que  $y_1$  es de esa forma  $2x_3 = y_2$  y que  $y_2$  se obtiene de esta manera

Es menester mencionar que la suma (diferencia) entre elementos de  $\mathbb R$  es algún otro elemento en  $\mathbb R$  por lo que la imagen de  $\mathbb T$  es todo  $\mathbb R^2$ 

b)  $\{T: \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^3\}$  definida por  $(a_1, a_2) = (a_1 + a_2, 0, 2a_1 - a_2)$  Para ver que una transformación es lineal, debe cumplir que **abra sumas y saque escalares** Sean  $\hat{x}, \hat{y} \in \mathbb{R}^3$  y  $\theta \in \mathbb{R}$  entonces

$$\begin{array}{ll} \theta \hat{x} + \hat{y} = \theta(a,b) + (c,d) & \text{Por definición de } \hat{x}, \hat{y} \\ \theta \hat{x} + \hat{y} = (\theta a, \theta b) + (c,d) & \text{Distributividad en } \mathbb{R} \\ \theta \hat{x} + \hat{y} = (\theta a + c, \theta b + d) & \text{Sumando entrada a entrada} \\ T(\theta \hat{x} + \hat{y}) = T(\theta a + c, \theta b + d) & \text{Aplicando T en ambos lados} \\ T(\theta \hat{x} + \hat{y}) = ((\theta a + c) + (\theta b + d), 0, 2(\theta a + c) - (\theta b + d) & \text{Aplicando la regla de correspondencia} \\ T(\theta \hat{x} + \hat{y}) = (\theta a + \theta b + c + d, 0, 2\theta a + 2c - \theta b - d) & \text{Asociatividad en } \mathbb{R} \\ T(\theta \hat{x} + \hat{y}) = ((\theta a + \theta b) + (c + d), 0, (2\theta a - \theta b) + (2c - d) & \text{Asociativiad} \\ T(\theta \hat{x} + \hat{y}) = (\theta a + \theta b, 0, 2\theta a - \theta b) + (c + d, 0, 2c - d) & \text{Asociatividad inversa} \\ T(\theta \hat{x} + \hat{y}) = \theta (a + b, 0, 2a - b) + (c + d, 0, 2c - d) & \text{Distributividad inversa} \\ T(\theta \hat{x} + \hat{y}) = \theta T(\hat{x}) + T(\hat{y}) & \text{Definición de T} \\ \end{array}$$

T es transformación lineal

Revisemos cuál es el núcleo de la transformación lineal, tomando un elemento en el dominio y viendo qué forma tienen los elementos que irán al neutro aditivo de su codominio. Sea  $\hat{x} \in \mathbb{R}^2$  entonces

$$T(\hat{x}) = \hat{0}_{\mathbb{R}^3} \qquad \qquad \text{Planteando la igualdad}$$
 
$$T(x_1, x_2) = \hat{0}_{\mathbb{R}^3} \qquad \qquad \text{Por la forma de } \hat{x}$$
 
$$T(x_1, x_2) = (0, 0, 0) \qquad \qquad \text{Por la forma de } \hat{0}_{\mathbb{R}^3}$$
 
$$(x_1 + x_2, 0, 2x_1 - x_2) = (0, 0, 0) \qquad \qquad \text{Aplicando la regla de correspondencia de T}$$
 
$$x_1 + x_2 = 0 \qquad \qquad \text{Obtenemos el siguiente sistema}$$
 
$$0 = 0$$
 
$$2x_1 - x_2 = 0$$
 
$$x_1 = -x_2 \qquad \qquad \text{Deducimos lo siguiente}$$
 
$$2x_1 = x_2$$

Y la única manera de que eso ocurra es que

$$x_1 = x_2 = 0$$

: el núcleo de la transformación es (0,0)

Finalmente notemos que la imagen de la transformación está dada por lo siguiente. Sea  $\hat{y} \in \mathbb{R}^3$  y  $\hat{x} \in \mathbb{R}^2$  de la forma

$$\hat{y} = (y_1, y_2, y_3)$$
  $\hat{x} = (x_1, x_2)$ 

entonces

$$T(\hat{x}) = \hat{y}$$
 Para ver de que forma son los elementos  $T(x_1, x_2) = (y_1, y_2, y_3)$  Usando su representación  $(x_1 + x_2, 0, 2x_1 - x_2) = (y_1, y_2, y_3)$  Por la regla de correspondencia de T  $x_1 + x_2 = y_1$  Igualamos entrada a entrada  $0 = y_2$  Obteniendo lo siguiente  $2x_1 - x_2 = y_3$  Se deduce de lo anterior

Es importante mencionar que la suma de elementos en  $\mathbb R$  es algún elemento en  $\mathbb R$  pues la suma es cerrada en dicho conjunto. Por lo que podemos deducir que la imagen de T es

$$Im(T) = \{(x_1, 0, x_2) | x_1, x_2 \in \mathbb{R}\}\$$

c) 
$$\{T: M_{2x3}(\mathbb{R}) \longrightarrow M_{2x2}(\mathbb{R})\}$$
 definido por

$$T\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2a_{11} - a_{12} & a_{13} + 2a_{12} \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Sean  $A, B \in M_{2x3}(\mathbb{R}), \lambda \in \mathbb{R}$  y que

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} & b_{13} \\ b_{21} & b_{22} & b_{23} \end{pmatrix}$$

$$\lambda A + B = \lambda \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} & b_{13} \\ b_{21} & b_{22} & b_{23} \end{pmatrix} \qquad \text{Por definición de A y B}$$

$$\lambda A + B = \begin{pmatrix} \lambda a_{11} & \lambda a_{12} & \lambda a_{13} \\ \lambda a_{21} & \lambda a_{22} & \lambda a_{23} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} & b_{13} \\ b_{21} & b_{22} & b_{23} \end{pmatrix} \qquad \text{Distributividad de } \lambda$$

$$\lambda A + B = \begin{pmatrix} \lambda a_{11} + b_{11} & \lambda a_{12} + b_{12} & \lambda a_{13} + b_{13} \\ \lambda a_{21} + b_{21} & \lambda a_{22} + b_{22} & \lambda a_{23} + b_{23} \end{pmatrix} \qquad \text{Definición de + en } M_{2x3}(\mathbb{R})$$

$$T(\lambda A + B) = T \begin{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda a_{11} + b_{11} & \lambda a_{12} + b_{12} & \lambda a_{13} + b_{13} \\ \lambda a_{21} + b_{21} & \lambda a_{22} + b_{22} & \lambda a_{23} + b_{23} \end{pmatrix} \qquad \text{Aplicando T en ambos miembros}$$

$$T(\lambda A + B) = \begin{pmatrix} 2(\lambda a_{11} + b_{11}) - (\lambda a_{12} + b_{12}) & \lambda a_{13} + b_{13} + 2(\lambda a_{12} + b_{12}) \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \qquad \text{Siguiendo la regla de transformación de T}$$

$$T(\lambda A + B) = \begin{pmatrix} 2(\lambda a_{11} + b_{11}) - (\lambda a_{12} - b_{12}) & \lambda a_{13} + b_{13} + 2\lambda a_{12} + 2b_{12} \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \qquad \text{Distributividad}$$

$$T(\lambda A + B) = \begin{pmatrix} (2\lambda a_{11} - \lambda a_{12}) + (2b_{11} - b_{12}) & (\lambda a_{13} + 2\lambda a_{12}) + (b_{13} + 2b_{12}) \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \qquad \text{Asociatividad en } \mathbb{R}$$

$$T(\lambda A + B) = \begin{pmatrix} 2\lambda a_{11} - \lambda a_{12} & \lambda a_{13} + 2\lambda a_{12} \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2b_{11} - b_{12} & b_{13} + 2b_{12} \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \qquad \text{Distributividad } inversa \text{ en } \lambda$$

$$T(\lambda A + B) = \lambda T(A) + T(B) \qquad \text{Definición de } T(A), T(B)$$

 $\therefore T$ es transformación lineal

Veamos cuál es el núcleo de la transformación. Sea  $A \in M_{2x3}(\mathbb{R})$ 

∴ El **núcleo** de T son todas las matrices en  $M_{2x3}(\mathbb{R})$  tal que  $a_{11} = \frac{a_{12}}{2}$  y que  $a_{13} = -2a_{12}$  sin importar las entradas  $a_{21}, a_{22}, a_{23}$ 

Para ver quién es la imagen de T tomemos un elemento en el dominio e igualémoslo con un elemento del codominio *i.e.* Sea  $\hat{B} \in M_{2x2}(\mathbb{R})$  y  $\hat{A} \in M_{2x3}(\mathbb{R})$ 

$$T(\hat{A}) = \hat{B} \qquad \qquad \text{Planteando la igualdad}$$
 
$$T\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \end{pmatrix} \qquad \qquad \text{Planteando la igualdad}$$
 
$$\begin{pmatrix} 2a_{11} - a_{12} & a_{13} + 2a_{12} \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \end{pmatrix} \qquad \qquad \text{Por la regla de correspondencia de T}$$
 
$$2a_{11} - a_{12} = b_{11} \qquad \qquad \text{Obtenemos esto}$$
 
$$a_{13} + 2a_{12} = b_{12}$$
 
$$0 = b_{21} = b_{22}$$
 
$$Finalmente conseguimos$$
 
$$a_{13} = -2a_{12}$$

veamos que  $2a_{11} - a_{12} \in \mathbb{R}, \ a_{13} + 2a_{12} \in \mathbb{R}$ 

Por lo que podemos concluir que la **imagen** de T son todas las matrices en  $M_{22}(\mathbb{R})$   $\cdot \vartheta \cdot b_{21} = b_{22} = 0$ 

d)  $T: P_2(\mathbb{R}) \longrightarrow P_3(\mathbb{R})$ } definida por T(f(x)) = xf(x) + f'(x). Para ver que una transformación es lineal, debe cumplir que **abra sumas y saque escalares** Sean  $p(x), q(x) \in \mathbb{R}^3$  y  $\psi \in \mathbb{R}$  donde

$$p(x) = a + bx + cx^2 \qquad q(x) = d + ex + fx^2$$

entonces

$$\psi p(x) + q(x) = \psi(a + bx + cx^2) + (d + ex + fx^2)$$
 Definición de  $p(x), q(x)$  
$$\psi p(x) + q(x) = (\psi a + \psi bx + \psi cx^2) + (d + ex + fx^2)$$
 Distributividad de  $\psi$  
$$\psi p(x) + q(x) = (\psi a + d + \psi bx + ex + \psi cx^2 + fx^2)$$
 Asociatividad 
$$T(\psi p(x) + q(x)) = T(\psi a + d + \psi bx + ex + \psi cx^2 + fx^2)$$
 Usando la regla de correspondencia 
$$T(\psi p(x) + q(x)) = \psi ax + dx + \psi bx^2 + ex^2 + \psi cx^3 + fx^3 + \psi b + e + \psi 2cx + 2fx$$
 Usando la regla de correspondencia 
$$T(\psi p(x) + q(x)) = \psi ax + \psi b + \psi bx^2 + \psi cx^2 + \psi 2cx + e + dx + ex^2 + fx^3 + 2fx$$
 Conmutatividad en  $\mathbb{R}$  
$$T(\psi p(x) + q(x)) = (\psi ax + \psi b + \psi bx^2 + \psi cx^3 + \psi 2cx) + (e + dx + ex^2 + fx^3 + 2fx)$$
 Asociativiad inversa en  $\mathbb{R}$  
$$T(\psi p(x) + q(x)) = \psi (ax + b + bx^2 + cx^3 + 2cx) + (e + dx + ex^2 + 2fx + fx^2)$$
 Distributividad inversa en  $\mathbb{R}$  Definición de  $T(p(x)), T(q(x))$ 

 $\therefore T$  es transformación lineal