Espacios vectoriales y Álgebra lineal

Matemáticas para las ciencias aplicadas II

Aquino Chapa Armando Abraham y Merino Peña Kevin Ariel 3 de marzo de 2020

1. Escribe el vector cero en $M_{3x4}(\mathbb{R})$

Definición 1 (Matriz). Una **Matriz** es un arreglo rectangular de elementos de un campo $\mathbb{F}(\mathbb{R})$ de la forma

$$A_{m,n} = \begin{pmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & \cdots & a_{1,n} \\ a_{2,1} & a_{2,2} & \cdots & a_{2,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m,1} & a_{m,2} & \cdots & a_{m,n} \end{pmatrix}$$

A los elementos $a_{i,j}$ con $1 \le j \le n$ y $1 \le i \le m$ se les llama entradas de la matriz, a las matrices las denotamos por \mathbb{A} (letras mayúsculas) y al conjunto de las matrices de mn se les denota por $M_{m \times n}(\mathbb{F})$

De esta manera tenemos que el vector cero de la matriz de 3 renglones por 4 columnas es aquella cuyas entradas (todas) son 0 i. e.

2. Sea V el conjunto de todas las funciones diferenciables definidas en \mathbb{R} . Muestre que V es un espacio vectorial con las operaciones usuales de suma y multiplicación por un escalar para funciones.

Veamos que la derivada cumple las siguientes propiedades

$$(f(x) + g(x))' = \lim_{h \to 0} \frac{f(x+h) + g(x+h) - (f(x) + g(x))}{h}$$

$$= \lim_{h \to 0} \frac{f(x+h) - f(x) + g(x+h) - g(x)}{h}$$

$$= \lim_{h \to 0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h} + \lim_{h \to 0} \frac{g(x+h) - g(x)}{h}$$

$$= f'(x) + g'(x)$$

Así hemos probado que la derivada abre sumas

$$(cf(x))' = \lim_{h \to 0} \frac{cf(x+h) - cf(x)}{h}$$
$$= c \lim_{h \to 0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h}$$
$$= cf'(x)$$

De esta manera queda conolidado que en la función derivada, los escalares son sacados de la función

$$f'(x) = \lim_{h \to 0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h}$$
$$= \lim_{h \to 0} \frac{c - c}{h}$$
$$= 0$$

Esto se vale para cualquier constante, en particular el 0

3. Prueba que el conjunto de las funciones pares en \mathbb{R} es un espacio vectorial con suma y multiplicación por escalar usuales para funciones. Recuerde que una función es par si $\forall x \in Dom(f)$ entonces f(-x) = f(x)

Si tenemos en cuenta que f(-t) + g(-t) = f(t) + g(t) y que si tenemos constantes siempre ocurre que cf(-t) = cf(t) entonces ya hemos probado las dos primeras condiciones y para hallar el neutro basta con usar el 0 del cambo (\mathbb{R}) para notar que también lo manda al 0 vector.

- 4. Sea V el conjunto de pares ordenados de números reales. Si (a_1, a_2) y (b_1, b_2) son elementos de V y $\alpha \in \mathbb{R}$, definamos la suma y multiplicación escalar de la siguiente manera:
 - (i) $(a_1, a_2) + (b_1, b_2) = (a_1 + b_1, a_2b_2)$
 - (ii) $\alpha(a_1, a_2) = (\alpha a_1, a_2)$.

¿Es V un espacio vectorial sobre \mathbb{R} con estas operaciones?

No puede ser un espacio vectorial porque si tenemos que

$$0(a_1, a_2) = (0, a_2)$$

para cumplir el cero vector, entonces se compliría para cualquier a_2 lo cual no es posible pues contradice la unicidad del cero.

5. Determinar cuales de los siguientes conjuntos son subespacios de \mathbb{R}^3 bajo las operaciones de suma y multiplicación por un escalar usual.

Definición 2. Sea \mathcal{U} un subconjunto de \mathcal{V} espacio vectorial sobre \mathbb{F} decimos que \mathcal{U} es un subespacio vectorial de \mathcal{V} si cumple lo siguiente

- I) $\vec{0} \in \mathcal{U}$
- II) $\forall \vec{u}, \vec{v} \in \mathcal{U} \implies \vec{u} + \vec{v} \in \mathcal{U}$
- III) Sea $\alpha \in \mathbb{F}, \vec{u} \in \mathcal{U} \implies \alpha \cdot \vec{u} \in \mathcal{U}$
 - a) $W_1 = \{(a_1, a_2, a_3) \in \mathbb{R}^3 | a_1 = 3a_2 \text{ y } a_3 = -a_2 \}$

Veamos que W_1 contiene a $\vec{0}$ esto es que algún elemento en $W_1 = (0,0,0)$ por lo que

$$(0,0,0) = (a_1, a_2, a_3)$$
 Por $\vec{0} \in \mathbb{R}^3$
 $= (3a_2, a_2, -a_2)$ Por $a_1 = 3a_2$ y $a_3 = -a_2$
 $= (3(0), (0), -(0))$ Para cualquier a_2
 $= (0,0,0)$

Por otra parte comprobemos que la suma está dentro de W_1

Sean $\hat{u} = (a_1, a_2, a_3)$ y $\hat{v}(b_1, b_2, b_3) \in W_1$ la suma de vectores se realiza entrada a entrada por lo que

$$(a_1, a_2, a_3) + (b_1, b_2, b_3) = (3a_2, a_2, -a_2) + (3b_2, b_2, -b_2)$$
$$= (3a_2 + 3b_2, a_2 + b_2, -a_2 - b_2)$$
$$= (3(a_2 + b_2), (a_2 + b_2), -(a_2 + b_2))$$

Y como $a_1 + b_2 \in \mathbb{R}^3$ entonces $\hat{u} + \hat{v} \in W_1$ por lo que cumple II)

Finalmente veamos que si $k \in R, \hat{u} \in W_1 \implies k\hat{u} \in W_1$

$$k(3a_2, a_2, -a_2) \in W_1$$

 $(3ka_2, ka_2, -ka_2) \in W_1$

Por lo tanto cumple III)

 $\therefore W_1$ es subespacio vectorial de \mathbb{R}^3

b) $W_2 = \{(a_1, a_2, a_3) \in \mathbb{R}^3 | a_1 = a_3 + 2\}$

Veamos si $\hat{0} \in W_2$ si esto ocurriera entonces $(0,0,0) \in W_2$ l que significaría lo siguiente

$$(0,0,0) = (a_3 + 2, a_2, a_3)$$
$$0 = a_3 + 2$$
$$0 = a_2$$
$$0 = a_3$$

Por que deben ser iguales entrada a entrada

Podemos observar que en esta situación, $a_3 = -2 \wedge a_3 = 0$ lo cual no es posible, dicha contradicción vino de suponer que $\hat{0} \in W_2$

$$\hat{0} \notin W_2$$

por lo que W_2 no es subespacio vectorial de \mathbb{R}^3

c) $W_3 = \{(a_1, a_2, a_3) \in \mathbb{R}^3 | 2a_1 - 7a_2 + a_3 = 0 \}$

Notemos que en la declaración de los elementos de W_3 podemos deducir que

$$a_3 = 7a_2 - 2a_1$$

entonces $\hat{u} \in W_3 \implies \hat{u} = (a_1, a_2, 7a_2 - 2a_1)$

Veamos que para cumplir I) el vector cero debería estar en W_1 i.e.

$$(0,0,0) = (a_1, a_2, 7a_2 - 2a_1)$$

$$0 = a_1$$

$$0 = a_2$$

$$0 = 7a_2 - 2a_1$$

lo anterior se cumple si $a_2 = 0 = a_1$

$$\hat{0} \in W_3$$

Ahora, sean $\hat{u}, \hat{v} \in W_3 \implies \hat{u} = (a_1, a_2, 7a_2 - 2a_1) \land \hat{v} = (b_1, b_2, 7b_1 - 2b_1)$ y probemos que $\hat{u} + \hat{v} \in W_3$

$$(a_1, a_2, 7a_2 - 2a_1) + (b_1, b_2, 7b_1 - 2b_1) = (a_1 + b_1, a_2 + b_2, 7a_2 + 7b_2 - 2a_1 - 2b_1)$$
$$= (a_1 + b_1, a_2 + b_2, 7(a_2 + b_2) - 2(a_1 + b_1))$$

y como $a_1+b_1\in R$ también se encontrarán dentro de W_3 por lo que la suma es cerrada en el conjunto W_3 Por último veamos que si $k\in \mathbb{R}, \hat{u}\in W_3 \implies k\cdot \hat{u}\in W_3$

$$k\hat{u} = k(a_1, a_2, 7a_2 - 2a_1)$$

$$k\hat{u} = (ka_1, ka_2, 7ka_2 - 2ka_1)$$

De lo anterior podemos concluir que cada uno de esos ka_1, ka_2 elementos estarán en $\mathbb R$ por lo que $k\hat u$ resultarán también estar en W_3

 $\therefore W_3$ es un subespacio vectorial de \mathbb{R}^3

d) $W_4 = \{(a_1, a_2, a_3) \in \mathbb{R}^3 | a_1 - 4a_2 - a_3 = 0\}$ De la definición de los elementos de W_4 se sigue que si \hat{u} es un elemento de este conjunto, tendrá la forma $\hat{u} = (4a_2 + a_3, a_2, a_3)$ Comencemos averiguando si W_4 tiene elemento neutro, *i. e.*

$$(0,0,0) = (4a_2 + a_3, a_2, a_3)$$
$$0 = 4a_2 + a_3$$

para ser iguales entrada a entrada

 $0 = a_2$

 $0 = a_3$

Lo anterior ocurre cuando $a_2 = a_3 = 0$ por lo que $\hat{0} \in W_4$ y así cumple la condición I)

Siguiendo con la comprobación de sus propiedades como subespacio vectorial, tenemos que: Sean $\hat{u}, \hat{v} \in W_4 \implies \hat{u} + \hat{v} \in$ W_4 i. e.

$$\begin{split} \hat{u} + \hat{v} &= (4a_2 + a_3, a_2, a_3) + (4b_2 + b_3, b_2, b_3) \\ &= (4a_2 + 4b_2 + b_3 + a_3, a_2 + b_2, a_3 + b_3) \\ &= (4(a_2 + b_2) + (b_3 + a_3), (a_2 + b_2), (a_3 + b_3)) \end{split}$$
 sumando entrada por entrada asociatividad y distributividad en \mathbb{R}

y como $(a_2 + b_2) \in \mathbb{R}$ la suma de $\hat{u}, \hat{v} \in W_4$

Finalmente notemos que si $k \in \mathbb{R}, \hat{u} \in W_4 \implies k \cdot \hat{u} \in W_4$

$$k\hat{u} = k(4a_2 + a_3, a_2, a_3)$$

= $(4ka_2 + ka_3, ka_2, ka_3)$

por distributividad

y $ka_2, k_3 \in \mathbb{R}$ entonces $k \cdot \hat{u} \in W_4$

 W_4 es subespacio vectorial de \mathbb{R}^3

6. En cada caso diga si los vectores son generados por el conjunto S

Definición 3. Sea \mathcal{S} un subconjunto de un espacio vectorial \mathcal{V} decimos que \mathcal{S} genera a \mathcal{V} si $\forall \hat{x} \in \mathcal{V}$ es una combinación lineal de elementos de S al generado de s se le denota como $span(S), \langle S \rangle, gen(S)$

a)
$$(2,-1,1), S = \{(1,0,2), (-1,1,1)\}$$

Sea $\alpha_1, \alpha_2 \in \mathbb{R}$.

Entonces $(2, -1, 1) = \alpha_1(1, 0, 2) + \alpha_2(-1, 1, 1) = (\alpha_1, 0, 2\alpha_1) + (-\alpha_2, \alpha_2, \alpha_2) = \alpha_1 - \alpha_2, \alpha_2, 2\alpha_1 + \alpha_2$.

Tenemos el siguiente sistema de ecuaciones:

$$\alpha_1 - \alpha_2 = 2$$

$$\alpha_2 = -1$$

$$2\alpha_1 + \alpha_2 = 1$$

Ahora:

$$\alpha_1 - (-1) = 2$$

$$\alpha_2 = -1$$

$$2\alpha_1 + \alpha_2 = 1$$

Al resolver el sistema, obtenemos:

$$\alpha_1 = 1$$

$$\alpha_2 = -1$$

$$1 = 1$$

Entonces:

$$1(1,0,2) + (-1)(-1,1,1) = (1,0,2) + (1,-1,-1) = (2,-1,1)$$

Cómo el sistema de ecuaciones si se satisface, el conjunto S SI genera al vector (2, -1, -1)

b)
$$(2, -1, 1, 3), S = \{(1, 0, 1, -1), (0, 1, 1, 1)\}$$

Sea $\alpha_1, \alpha_2 \in \mathbb{R}$.

Entonces:
$$(2, -1, 1, 3) = \alpha_1(1, 0, 1, -1) + \alpha_2(0, 1, 1, 1) = (\alpha_1, 0, \alpha_1, -\alpha_1) + (0, \alpha_2, \alpha_2, \alpha_2) = \alpha_1, \alpha_2, \alpha_1 + \alpha_2, -\alpha_1 + \alpha_2$$
.

Tenemos el siguiente sistema de ecuaciones:

$$\alpha_1 = 2$$

$$\alpha_2 = -1$$

$$\alpha_1 + \alpha_2 = 1$$

$$-\alpha_1 + \alpha_2 = 3$$

Ahora:

$$\alpha_1 = 2$$
 $\alpha_2 = -1$
 $2 - 1 = 1$
 $-(-1) + 2 = 3$

Por último:

$$\alpha_1 = 2$$

$$\alpha_2 = -1$$

$$1 = 1$$

$$3 = 3$$

Al resolver el sistema de ecuaciones verificamos si el conjunto S genera al vector. Entonces:

$$2(1,0,1,-1) + (-1)(0,1,1,1) = (2,0,2,-2) + (0,-1,-1,-1) = (2,-1,-1,-3)$$

Como el producto de los escalares por los elementos del conjunto S no forman al vector, podemos concluir que S **NO** genera a (2, -1, 1, 3).

c)
$$2x^3 - x^2 + x + 3$$
, $S = \{x^3 + x^2 + x + 1, x^2 + x + 1, x + 1\}$

Sean α_1 , α_2 y α_3 elementos del campo, si suponemos que $2x^3 - x^2 + x + 3$ es generado por S implicará que existen dichos 3 elementos elementos 3 element

$$2x^3 - x^2 + x + 3 = \alpha_1(x^3 + x^2 + x + 1) + \alpha_2(x^2 + x + 1) + \alpha_3(x + 1)$$

$$\alpha_1 x^3 + \alpha_1 x^2 + \alpha_1 x + \alpha_1$$
$$\alpha_2 x^2 + \alpha_2 x + \alpha_2$$
$$\alpha_3 x + \alpha_3$$

Por lo que ocurre lo siguiente

$$2x^{3} - x^{2} + x + 3 = \alpha_{1}x^{3} + \alpha_{1}x^{2} + \alpha_{1}x + \alpha_{1} + \alpha_{2}x^{2} + \alpha_{2}x + \alpha_{2} + \alpha_{3}x + \alpha_{3}$$

$$2x^{3} - x^{2} + x + 3 = \alpha_{1}x^{3} + \alpha_{1}x^{2} + \alpha_{1}x + \alpha_{1} + \alpha_{2}x^{2} + \alpha_{2}x + \alpha_{2} + \alpha_{3}x + \alpha_{3}$$

$$= x^{3}(\alpha_{3}) + x^{2}(\alpha_{2} + \alpha_{1}) + x(\alpha_{3} + \alpha_{2} + \alpha_{1}) + \alpha_{1} + \alpha_{2} + \alpha_{3}$$

$$\alpha_{3} = 2$$

$$\alpha_{2} = -1 - \alpha_{1}$$

$$\alpha_{2} = -1 - 2$$

$$\alpha_{2} = -3$$

Ahora llegamos a una contradicción, puesto que el sistema de ecuaciones anterior implica que $\alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3 = 3 = 1$ por lo que el conjunto S no genera $2x^3 - x^2 + x + 3$

d)

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -3 & 4 \end{pmatrix}, S = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \right\}$$

Recordemos que la suma de matrices se hace entrada por entrada eso es, si se van a sumar 2 matrices A+B se hace de la forma $a_{ij}+b_{ij}\forall i,j\in A,B$ de tal manera que existen $a_{ij}+b_{ij}\forall i,i\in A,B$ de tal manera que existen α,β,γ \cdot \cdot

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -3 & 4 \end{pmatrix} = \alpha \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + \gamma \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$
$$= \begin{pmatrix} \alpha_{1,1} + \gamma_{1,1} & \beta_{1,2} + \gamma_{1,2} \\ -\alpha_{2,1} & \beta_{2,2} \end{pmatrix}$$

Notemos que

$$-\alpha_{2,1} = -3 \implies \alpha = 3$$

y luego

$$\beta_{2,2} = 4 \implies \beta = 4$$

y finalmente

$$\gamma = 2 - \beta_{1,2} \implies \gamma = 4$$

7. Determina cuando los siguientes conjuntos son linealmente dependientes o linealmente independientes.

$$\mathbf{a}) \left\{ \begin{pmatrix} 1 & -3 \\ -2 & 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -2 & 6 \\ 4 & -8 \end{pmatrix} \right\} \in M_{2x2}(\mathbb{R})$$

Sean $\alpha_1, \alpha_2, \in \mathbb{R}$. Entonces:

$$\alpha_1\begin{pmatrix}1&-3\\-2&4\end{pmatrix}+\alpha_2\begin{pmatrix}-2&6\\4&-8\end{pmatrix}=\begin{pmatrix}0&0\\0&0\end{pmatrix}$$

Ahora:

$$\begin{pmatrix} \alpha_1 & -3\alpha_1 \\ -2\alpha_1 & 4\alpha_1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -2\alpha_2 & 6\alpha_2 \\ 4\alpha_2 & -8\alpha_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Sumamos cada elemento de las matrices al correspondiente reglón y columna:

$$\begin{pmatrix} \alpha_1 - 2\alpha_2 & -3\alpha_1 + 6\alpha_2 \\ -2\alpha_1 + 4\alpha_2 & 4\alpha_1 - 8\alpha_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Tenemos el siguiente sistema de ecuaciones:

$$\alpha_1 - 2\alpha_2 = 0$$
$$-3\alpha_1 + 6\alpha_2 = 0$$
$$-2\alpha_1 + 4\alpha_2 = 0$$
$$4\alpha_1 - 8\alpha_2 = 0$$

Multiplicamos dos veces el renglón 3 y lo sumamos al renglón 4. También multiplicamos dos veces el renglón 1 y lo sumamos al renglón 3.

$$\alpha_1 - 2\alpha_2 = 0$$
$$-3\alpha_1 + 6\alpha_2 = 0$$
$$0\alpha_1 + 0\alpha_2 = 0$$
$$0\alpha_1 + 0\alpha_2 = 0$$

Por último multiplicamos tres veces el renglón 1 y lo sumamos al renglón 2:

$$\alpha_1 - 2\alpha_2 = 0$$
$$0\alpha_1 + 0\alpha_2 = 0$$

Entonces $\alpha_1 = 2\alpha_2$.

Esto indica que α_1 depende de α_2 . Por lo tanto, el conjunto $\begin{pmatrix} 1 & -3 \\ -2 & 4 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} -2 & 6 \\ 4 & -8 \end{pmatrix} \in M_{2x2}$ es **linealmente dependiente**.

$$\mathbf{b}) \left\{ \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -1 & 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 2 & -4 \end{pmatrix} \right\} \in M_{2x2}(\mathbb{R})$$

Sean $\alpha_1, \alpha_2, \in \mathbb{R}$. Entonces:

$$\alpha_1 \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -1 & 4 \end{pmatrix} + \alpha_2 \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 2 & -4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Ahora:

$$\begin{pmatrix} \alpha_1 & -2\alpha_1 \\ -\alpha_1 & 4\alpha_1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -\alpha_2 & \alpha_2 \\ 2\alpha_2 & -4\alpha_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Sumamos cada elemento de las matrices al correspondiente reglón y columna:

$$\begin{pmatrix} \alpha_1 - \alpha_2 & -2\alpha_1 + \alpha_2 \\ -\alpha_1 + 2\alpha_2 & 4\alpha_1 - 4\alpha_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Tenemos el siguiente sistema de ecuaciones:

$$\alpha_1 - \alpha_2 = 0$$
$$-2\alpha_1 + \alpha_2 = 0$$
$$-\alpha_1 + 2\alpha_2 = 0$$
$$4\alpha_1 - 4\alpha_2 = 0$$

Multiplicamos cuatro veces el renglón 1 y lo restamos al renglón 4. También sumamos el renglón 1 al renglón 2:

$$\alpha_1 - \alpha_2 = 0$$
$$-2\alpha_1 + \alpha_2 = 0$$
$$0\alpha_1 + \alpha_2 = 0$$
$$0\alpha_1 + 0\alpha_2 = 0$$

Tenemos que $\alpha_2 = 0$, Entonces lo sustituimos en las demás ecuaciones:

$$\alpha_1 - 0 = 0$$
$$-2\alpha_1 + 0 = 0$$

Es claro notar que $\alpha_1 = 0$ y $\alpha_2 = 0$.

Cómo ambos valen 0, podemos concluir que el conjunto $\begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -1 & 4 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 2 & -4 \end{pmatrix} \in M_{2x2}(\mathbb{R})$ es **linealmente independiente**. **c)** $\{x^3+2x^2,-x^2+3x+1,x^3-x^2+2x-1\} \in P_3(\mathbb{R})$

Sean $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3 \in \mathbb{R}$.

Tenemos que:
$$0x^3 + 0x^2 + 0x + d = \alpha_1(x^3 + 2x^2) + \alpha_2(-x^2 + 3x + 1) + \alpha_3(x^3 - x^2 + 2x - 1)$$

$$x^3 + 0x^2 + 0x + 0 = (\alpha_1 + \alpha_3)x^3 + (2\alpha_1 - \alpha_2 - \alpha_3)x^2 + (3\alpha_2 + 2\alpha_3)x + (\alpha_2 - \alpha_3).$$

Obtenemos el siguiente sistema de ecuaciones:

$$\alpha_1 + 0\alpha_2 + \alpha_3 = 0$$
$$2\alpha_1 - \alpha_2 - \alpha_3 = 0$$
$$0\alpha_1 + 3\alpha_2 + 2\alpha_3 = 0$$
$$0\alpha_1 + \alpha_2 - \alpha_3 = 0$$

Ahora multiplicamos -3 veces el renglón 4 y le sumamos el renglón 1:

$$\alpha_1 + 0\alpha_2 + \alpha_3 = 0$$

$$2\alpha_1 - \alpha_2 - \alpha_3 = 0$$

$$0\alpha_1 + 3\alpha_2 + 2\alpha_3 = 0$$

$$0\alpha_1 + 0\alpha_2 + 5\alpha_3 = 0$$

Podemos obtener que $\alpha_3 = 0$. Entonces sustituimos este valor en las ecuaciones.

$$\alpha_1 + 0\alpha_2 + 0 = 0$$
$$2\alpha_1 - \alpha_2 - 0 = 0$$
$$0\alpha_1 + 3\alpha_2 + 0 = 0$$
$$\alpha_3 = 0$$

De lo anterior deducimos que $\alpha_1 = 0$, por tanto:

$$0 - \alpha_2 - 0 = 0$$
$$0 + 3\alpha_2 + 0 = 0$$
$$\alpha_3 = 0$$

Entonces $\alpha_1 = 0$, $\alpha_2 = 0$, $\alpha_3 = 0$. Podemos que concluir que el conjunto $\{x^3 + 2x^2, -x^2 + 3x + 1, x^3 - x^2 + 2x - 1\} \in P_3(\mathbb{R})$ es **linealmente independiente**.

d)
$$\{(1,-1,2),(1,-2,1),(1,1,4)\} \in \mathbb{R}^3$$

Sean $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3 \in \mathbb{R}$. Entonces: $\alpha_1(1, -1, 2) + \alpha_2(1, -2, 1) + \alpha_3(1, 1, 4) = (0, 0, 0)$. Ahora:

 $(\alpha_1, -\alpha_1, 2\alpha_1) + (\alpha_2, -2\alpha_2, \alpha_2) + (\alpha_3, \alpha_3, 4\alpha_3) = (0, 0, 0)$. Ordenamos los escalares:

$$(\alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3, -\alpha_1 - 2\alpha_2 + \alpha_3, 2\alpha_1 + \alpha_2 + 4\alpha_3) = (0, 0, 0)$$

Obtenemos el siguiente sistema de ecuaciones:

$$\alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3 = 0$$
$$-\alpha_1 - 2\alpha_2 + \alpha_3 = 0$$
$$2\alpha_1 + \alpha_2 + 4\alpha_3 = 0$$

Multiplicamos dos veces el renglón 1 y lo sumamos a "menos.el renglón 3. También sumamos el renglón 1 al renglón 2.

$$\alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3 = 0$$
$$0\alpha_1 - \alpha_2 + 2\alpha_3 = 0$$
$$0\alpha_1 + \alpha_2 - 2\alpha_3 = 0$$

Ahora al renglón 3 le sumamos el renglón 2. Y al renglón 1 le sumamos el renglón 2.

$$\alpha_1 + 0\alpha_2 + 3\alpha_3 = 0$$
 $0\alpha_1 - \alpha_2 + 2\alpha_3 = 0$
 $0\alpha_1 + 0\alpha_2 - 0\alpha_3 = 0$

Entonces nos queda el siguiente sistema.

$$\alpha_1 + 3\alpha_3 = 0$$
$$-\alpha_2 + 2\alpha_3 = 0$$

De esto podemos deducir que $\alpha_1 = -3\alpha_3$, $\alpha_2 = 2\alpha_3$ y $\alpha_3 = \frac{\alpha_2}{2}$.

Entonces podemos concluir que el conjunto $\{(1,-1,2),(1,-2,1),(1,1,4)\}\in\mathbb{R}^3$ es linealmente dependiente.

$$\mathbf{e}$$
) $\{(1,-1,2),(2,0,1),(-1,2,-1)\} \in \mathbb{R}^3$

Sean $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3 \in \mathbb{R}$.

$$\alpha_1(1,-1,2) + \alpha_2(2,0,1) + \alpha_3(-1,2,-1) = (0,0,0) \qquad \text{Ahora}$$

$$(\alpha_1,-\alpha_1,2\alpha_1) + (2\alpha_2,0\alpha_2,\alpha_2) + (-\alpha_3,2\alpha_3,-\alpha_3) = (0,0,0) \qquad \text{Ordenamos los escalares}$$

$$(\alpha_1+2\alpha_2-\alpha_3,-\alpha_1+0\alpha_2+2\alpha_3,2\alpha_1+\alpha_2-\alpha_3) = (0,0,0)$$

Obtenemos el siguiente sistema de ecuaciones:

$$\alpha_1 + 2\alpha_2 - \alpha_3 = 0$$
$$-\alpha_1 + 0\alpha_2 + 2\alpha_3 = 0$$
$$2\alpha_1 + \alpha_2 - \alpha_3 = 0$$

Primero multiplicamos dos veces el renglón 1 y lo restamos al renglón 3. Luego sumamos el renglón 2 al renglón 1.

$$0\alpha_1 + 2\alpha_2 + \alpha_3 = 0$$

-\alpha_1 + 0\alpha_2 + 2\alpha_3 = 0
$$0\alpha_1 + 3\alpha_2 - \alpha_3 = 0$$

Ahora al renglón 3 le sumamos el renglón 1:

$$0\alpha_1 + 2\alpha_2 + \alpha_3 = 0$$

-\alpha_1 + 0\alpha_2 + 2\alpha_3 = 0
$$0\alpha_1 + 5\alpha_2 - 0\alpha_3 = 0$$

De lo anterior obtenemos que $\alpha_2=0$ y sustituimos en las demás ecuaciones.

$$0 + \alpha_3 = 0$$
$$-\alpha_1 + 2\alpha_3 = 0$$
$$\alpha_2 = 0$$

Es fácilmente apreciar que $\alpha_1 = 0$, $\alpha_2 = 0$ y $\alpha_3 = 0$

Por lo tanto, podemos concluir que el conjunto $(1, -1, 2), (2, 0, 1), (-1, 2, -1) \in \mathbb{R}^3$ es linealmente independiente

Recuerde que
$$P_n(\mathbb{R}) = \{a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + \dots + a_n x^n | a_k \in \mathbb{R} \, \forall k = 0, 1, 2, \dots n \}$$

8. ¿Cuáles de los siguientes conjuntos son bases para \mathbb{R}^3 ?

Definición 4. Una base β de \mathcal{V} espacio vectorial es un subconjunto de \mathcal{V} $\cdot \mathfrak{g}$ genera a \mathcal{V} y β es linealmente independiente

a) $S = \{(1,0,-1),(2,5,1),(0,-4,3)\}$ En primer lugar veamos quién es el generado del conjunto S, recordemos que un conjunto genera a otro $\forall \hat{x} \in \mathcal{V}$ es una combinación lineal de elementos de S

Sean $\alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R}$ entonces

$$\alpha(1,0,-1) + \beta(2,5,1) + \gamma(0,-4,3)$$

$$\alpha(1,0,-1) + \beta(2,5,1) + \gamma(0,-4,3) = (\alpha,0,-\alpha) + (2\beta,5\beta,\beta) + (0,-4\gamma,3\gamma)$$
$$= (\alpha + 2\beta,5\beta - 4\gamma, -\alpha + \beta + 3\gamma)$$

Necesitamos que cada uno de esos vectores pueda ser el valor de una posición de \mathbb{R}^3 por lo que debería verse como

$$\alpha(1,0,-1) + \beta(2,5,1) + \gamma(0,-4,3) = \delta(1,0,0) + \epsilon(0,1,0) + \eta(0,0,1)$$

De esta manera podemos obtener el siguiente sistema de ecuaciones

$$\alpha + 2\beta + 0\gamma = \delta + 0\epsilon + 0\eta$$
$$0\alpha + 5\beta - 4\gamma = 0\delta + \epsilon + 0\eta$$
$$-\alpha + \beta + 3\gamma = 0\delta + 0\epsilon + \eta$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma \\ 0\alpha & 5\beta & -4\gamma \\ -\alpha & \beta & 3\gamma \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \delta & 0\epsilon & 0\eta \\ 0\delta & \epsilon & 0\eta \\ 0\delta & 0\epsilon & \eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma & \delta & 0\epsilon & 0\eta \\ 0\alpha & 5\beta & -4\gamma & 0\delta & \epsilon & 0\eta \\ -\alpha & \beta & 3\gamma & 0\delta & 0\epsilon & \eta \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma & \delta & 0\epsilon & 0\eta \\ 0\alpha & 5\beta & -4\gamma & 0\delta & \epsilon & 0\eta \\ -\alpha & \beta & 3\gamma & 0\delta & 0\epsilon & \eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma & \delta & 0\epsilon & 0\eta \\ 0\alpha & 5\beta & -4\gamma & 0\delta & \epsilon & 0\eta \\ 0\alpha & 3\beta & 3\gamma & \delta & 0\epsilon & 0\eta \end{pmatrix} \qquad \text{Ira fila} + 2\text{da fila en } \textbf{3ra fila}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma & \delta & 0\epsilon & 0\eta \\ 0\alpha & 5\beta & -4\gamma & 0\delta & \epsilon & 0\eta \\ 0\alpha & 3\beta & 3\gamma & \delta & 0\epsilon & \eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma & \delta & 0\epsilon & 0\eta \\ 0\alpha & 1\beta & -\frac{4}{5}\gamma & 0\delta & \frac{1}{5}\epsilon & 0\eta \\ 0\alpha & 3\beta & 3\gamma & \delta & 0\epsilon & \eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma & \delta & 0\epsilon & 0\eta \\ 0\alpha & 1\beta & -\frac{4}{5}\gamma & 0\delta & \frac{1}{5}\epsilon & 0\eta \\ 0\alpha & 3\beta & 3\gamma & \delta & 0\epsilon & \eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma & \delta & 0\epsilon & 0\eta \\ 0\alpha & 1\beta & -\frac{4}{5}\gamma & 0\delta & \frac{1}{5}\epsilon & 0\eta \\ 0\alpha & 3\beta & 3\gamma & \delta & 0\epsilon & \eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma & \delta & 0\epsilon & 0\eta \\ 0\alpha & 1\beta & -\frac{4}{5}\gamma & 0\delta & \frac{1}{5}\epsilon & 0\eta \\ 0\alpha & 0\beta & \frac{27}{5}\gamma & \delta & -\frac{3}{5}\epsilon & \eta \end{pmatrix} \qquad \text{2da fila} \cdot \frac{1}{5} \text{ en } \textbf{2da fila}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma & \delta & 0\epsilon & 0\eta \\ 0\alpha & 1\beta & -\frac{4}{5}\gamma & 0\delta & \frac{1}{5}\epsilon & 0\eta \\ 0\alpha & 0\beta & \frac{27}{5}\gamma & \delta & -\frac{3}{5}\epsilon & \eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma & \delta & 0\epsilon & 0\eta \\ 0\alpha & 1\beta & -\frac{4}{5}\gamma & 0\delta & \frac{1}{5}\epsilon & 0\eta \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & \frac{5}{27}\delta & -\frac{1}{9}\epsilon & \frac{5}{27}\eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma & \delta & 0\epsilon & 0\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & \frac{4}{27}\delta & \frac{1}{9}\epsilon & \frac{4}{27}\eta \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & \frac{1}{27}\delta & -\frac{1}{9}\epsilon & \frac{47}{27}\eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma & \delta & 0\epsilon & 0\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & \frac{4}{27}\delta & \frac{1}{9}\epsilon & \frac{47}{27}\eta \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & \frac{1}{27}\delta & -\frac{1}{9}\epsilon & \frac{47}{27}\eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & \frac{1}{27}\delta & -\frac{2}{9}\epsilon & -\frac{8}{27}\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & \frac{47}{27}\delta & -\frac{1}{9}\epsilon & \frac{47}{27}\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & \frac{1}{27}\delta & -\frac{1}{9}\epsilon & \frac{1}{27}\gamma \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & \frac{1}{27}\delta & -\frac{1}{9}\epsilon & \frac{1}{27}\gamma \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & \frac{1}{27}\delta & -\frac{1}{9}\epsilon & \frac{1}{27}\gamma \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & \frac{1}{27}\delta & -\frac{1}{9}\epsilon & \frac{1}{27}\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & \frac{1}{27}\delta & -\frac{1}{9}\epsilon & \frac{1}{27}\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & \frac{1}{27}\delta & -\frac{1}{9}\epsilon & \frac{1}{27}\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & \frac{1}{27}\delta & -\frac{1}{9}\epsilon & \frac{1}{27}\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & \frac{1}{27}\delta & -\frac{1}{9}\epsilon & \frac{1}{27}\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & \frac{1}{27}\delta & -\frac{1}{9}\epsilon & \frac{1}{27}\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & \frac{1}{27}\delta & -\frac{1}{9}\epsilon & \frac{1}{27}\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & \frac{1}{27}\delta & -\frac{1}{9}\epsilon & \frac{1}{27}\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & \frac{1}{27}\delta & -\frac{1}{9}\epsilon & \frac{1}{27}\eta \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & \frac{1}{27}\delta & -\frac{1}$$

$$\alpha = \frac{19}{27}\delta - \frac{2}{9}\epsilon - \frac{8}{27}\eta$$
$$\beta = \frac{4}{27}\delta + \frac{1}{9}\epsilon + \frac{4}{27}\eta$$
$$\delta = \frac{5}{27}\delta - \frac{1}{9}\epsilon + \frac{5}{27}\eta$$

 $\therefore S$ genera a \mathbb{R}^3

Ahora veamos si es linealmente independiente, lo cual ocurre si la única solución para

$$\alpha(1,0,-1) + \beta(2,5,1) + \gamma(0,-4,3) = 0$$

es que

$$\alpha = \beta = \gamma = 0$$

$$\alpha + 2\beta + 0\gamma = 0$$
$$0\alpha + 5\beta - 4\gamma = 0$$
$$-\alpha + \beta + 3\gamma = 0$$

Resolviendo dicho sistema obtenemos que

$$\begin{pmatrix}
\alpha & 2\beta & 0\gamma & 0 \\
0\alpha & 5\beta & -4\gamma & 0 \\
-\alpha & \beta & 3\gamma & 0
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
\alpha & 2\beta & 0\gamma & 0 \\
0\alpha & 5\beta & -4\gamma & 0 \\
0\alpha & 3\beta & 3\gamma & 0
\end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
\alpha & 2\beta & 0\gamma & 0 \\
0\alpha & 3\beta & 3\gamma & 0
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
\alpha & 2\beta & 0\gamma & 0 \\
0\alpha & 3\beta & 3\gamma & 0
\end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
\alpha & 2\beta & 0\gamma & 0 \\
0\alpha & 5\beta & -4\gamma & 0 \\
0\alpha & 3\beta & 3\gamma & 0
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
\alpha & 2\beta & 0\gamma & 0 \\
0\alpha & 1\beta & -\frac{4}{5}\gamma & 0 \\
0\alpha & 3\beta & 3\gamma & 0
\end{pmatrix}$$

$$2da fila \cdot \frac{1}{5} \text{ en 2da fila}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & -\frac{4}{5}\gamma & 0 \\ 0\alpha & 3\beta & 3\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & -\frac{4}{5}\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \frac{27}{5}\gamma & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma 0 & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & -\frac{4}{5}\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \frac{27}{5}\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & -\frac{4}{5}\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \frac{27}{5}\gamma & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & -\frac{4}{5}\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\beta & \gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 2\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta$$

De esta manera podemos concluir que S es linealmente independiente

 $:\mathcal{S}$ es Base para \mathbb{R}^3

b)
$$S = \{(2, -4, 1), (0, 3, -1), (6, 0, -1)\}$$

Veamos quién es el generado de S, un conjunto genera a otro si todo elemento del segundo conjunto puede ser expresado como una combinación lineal del primero, en este caso elementos de S

Sean $\alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R}$ entonces

$$\alpha(2, -4, 1) + \beta(0, 3, -1) + \gamma(6, 0, -1)$$

$$\alpha(2, -4, 1) + \beta(0, 3, -1) + \gamma(6, 0, -1) = (2\alpha, -4\alpha, \alpha) + (0, 3\beta, -\beta) + (6\gamma, 0, -\gamma)$$
$$= (2\alpha + 6\gamma, -4\alpha + 3\beta, \alpha - \beta - \gamma)$$

Necesitamos que cada uno de dichos vectores pueda ser el valor de una posición en R³ por lo que debería de verse como

$$\alpha(2, -4, 1) + \beta(0, 3, -1) + \gamma(6, 0, -1) = \delta(1, 0, 0) + \xi(0, 1, 0) + \eta(0, 0, 1)$$

De esta manera obtenemos el siguiente sistema de ecuaciones

$$2\alpha + 0\beta + 6\gamma = \delta + 0\xi + 0\eta$$
$$-4\alpha + 3\beta + 0\gamma = 0\delta + \xi + 0\eta$$
$$\alpha - \beta - \gamma = 0\delta + 0\xi + \eta$$

$$\begin{pmatrix} 2\alpha & 0\beta & 6\gamma \\ -4\alpha & 3\beta & 0\gamma \\ \alpha & -\beta & -\gamma \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\delta & \xi & 0\eta \\ 0\delta & 0\xi & \eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2\alpha & 0\beta & 6\gamma & \delta & 0\xi & 0\eta \\ -4\alpha & 3\beta & 0\gamma & 0\delta & \xi & 0\eta \\ \alpha & -\beta & -\gamma & 0\delta & 0\xi & \eta \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 2\alpha & 0\beta & 6\gamma & \delta & 0\xi & 0\eta \\ -4\alpha & 3\beta & 0\gamma & 0\delta & \xi & 0\eta \\ \alpha & -\beta & -\gamma & 0\delta & 0\xi & \eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 3\gamma & \frac{1}{2}\delta & 0\xi & 0\eta \\ -4\alpha & 3\beta & 0\gamma & 0\delta & \xi & 0\eta \\ \alpha & -\beta & -\gamma & 0\delta & 0\xi & \eta \end{pmatrix}$$

1ra fila $\cdot \frac{1}{2}$ en 1a Fila

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 3\gamma & \delta & 0\xi & 0\eta \\ -4\alpha & 3\beta & 0\gamma & 0\delta & \xi & 0\eta \\ \alpha & -\beta & -\gamma & 0\delta & 0\xi & \eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & \gamma & \frac{1}{2}\delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & 3\beta & 12\gamma & 2\delta & \xi & 0\eta \\ \alpha & -\beta & -\gamma & 0\delta & 0\xi & \eta \end{pmatrix}$$
$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 3\gamma & \frac{1}{2}\delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & 3\beta & 12\gamma & 2\delta & \xi & 0\eta \\ \alpha & -\beta & -\gamma & 0\delta & 0\xi & \eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 3\gamma & \frac{1}{2}\delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & 3\beta & 12\gamma & 2\delta & \xi & 0\eta \\ \alpha & -\beta & -\gamma & 0\delta & 0\xi & \eta \end{pmatrix}$$

3ra fila - 1ra fila en 3ra fila

(1
ra fila $\cdot 4) + 2$ a fila en 2a Fila

$$\begin{pmatrix}
\alpha & 0\beta & 3\gamma & \frac{1}{2}\delta & 0\xi & 0\eta \\
0\alpha & 3\beta & 12\gamma & 2\delta & \xi & 0\eta \\
0\alpha & -\beta & -4\gamma & -\frac{1}{2}\delta & 0\xi & \eta
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
\alpha & 0\beta & 3\gamma & \frac{1}{2}\delta & 0\xi & 0\eta \\
0\alpha & \beta & 4\gamma & \frac{2}{3}\delta & \frac{1}{3}\xi & 0\eta \\
0\alpha & -\beta & -4\gamma & -\frac{1}{2}\delta & 0\xi & \eta
\end{pmatrix}$$
2fa fila $\cdot \frac{1}{3}$ en 2a fila

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 3\gamma & | & \frac{1}{2}\delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & 3\beta & 12\gamma & | & 2\delta & \xi & 0\eta \\ 0\alpha & -\beta & -4\gamma & | & -\frac{1}{2}\delta & 0\xi & \eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 3\gamma & | & \frac{1}{2}\delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & \beta & 4\gamma & | & \frac{2}{3}\delta & \frac{1}{3}\xi & 0\eta \\ 0\alpha & -\beta & -4\gamma & | & -\frac{1}{2}\delta & 0\xi & \eta \end{pmatrix}$$
$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 3\gamma & | & \frac{1}{2}\delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & \beta & 4\gamma & | & \frac{2}{3}\delta & \frac{1}{3}\xi & 0\eta \\ 0\alpha & -\beta & -4\gamma & | & -\frac{1}{2}\delta & 0\xi & \eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 3\gamma & | & \frac{1}{2}\delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & \beta & 4\gamma & | & \frac{2}{3}\delta & \frac{1}{3}\xi & 0\eta \\ 0\alpha & 0\beta & 0\gamma & | & \frac{1}{6}\delta & \frac{1}{3}\xi & \eta \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 3\gamma & \frac{1}{2}\delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & \beta & 4\gamma & \frac{2}{3}\delta & \frac{1}{3}\xi & 0\eta \\ 0\alpha & 0\beta & 0\gamma & \frac{1}{6}\delta & \frac{1}{3}\xi & \eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 3\gamma & \frac{1}{2}\delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & \beta & 4\gamma & \frac{2}{3}\delta & \frac{1}{3}\xi & 0\eta \\ 0\alpha & 0\beta & 0\gamma & \delta & 2\xi & 6\eta \end{pmatrix}$$

3a fila
$$\cdot 6$$
en 3a fila

$$\begin{pmatrix}
\alpha & 0\beta & 3\gamma & \frac{1}{2}\delta & 0\xi & 0\eta \\
0\alpha & \beta & 4\gamma & \frac{1}{2}\delta & \frac{1}{3}\xi & 0\eta \\
0\alpha & 0\beta & 0\gamma & \frac{1}{6}\delta & \frac{1}{3}\xi & 0\eta
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
\alpha & 0\beta & 3\gamma & \frac{1}{2}\delta & 0\xi & 0\eta \\
0\alpha & \beta & 4\gamma & \frac{2}{3}\delta & \frac{1}{3}\xi & 0\eta \\
0\alpha & 0\beta & 0\gamma & \frac{1}{6}\delta & \frac{1}{3}\xi & \eta
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
\alpha & 0\beta & 3\gamma & \frac{1}{2}\delta & 0\xi & 0\eta \\
0\alpha & 0\beta & 0\gamma & \delta & 2\xi & 6\eta
\end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
\alpha & 0\beta & 3\gamma & \frac{1}{2}\delta & 0\xi & 0\eta \\
0\alpha & 0\beta & 0\gamma & \delta & 2\xi & 6\eta
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
\alpha & 0\beta & 3\gamma & \frac{1}{2}\delta & 0\xi & 0\eta \\
0\alpha & \beta & 4\gamma & 0\delta & -\xi & -4\eta \\
0\alpha & 0\beta & 0\gamma & \delta & 2\xi & 6\eta
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
\alpha & 0\beta & 3\gamma & 0\delta & -\xi & -3\eta \\
0\alpha & \beta & 4\gamma & 0\delta & -\xi & -4\eta \\
0\alpha & 0\beta & 0\gamma & \delta & 2\xi & 6\eta
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
\alpha & 0\beta & 3\gamma & 0\delta & -\xi & -4\eta \\
0\alpha & 0\beta & 0\gamma & \delta & 2\xi & 6\eta
\end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
\alpha & 0\beta & 3\gamma & 0\delta & -\xi & -3\eta \\
0\alpha & \beta & 4\gamma & 0\delta & -\xi & -4\eta \\
0\alpha & 0\beta & 0\gamma & \delta & 2\xi & 6\eta
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
1 & 0 & 3 & 0 & -1 & -3 \\
0 & 1 & 4 & 0 & -1 & -4 \\
0 & 0 & 0 & 1 & 2 & 6
\end{pmatrix}$$

3a fila
$$\cdot -\frac{2}{3} + 2$$
a fila en 2a fila

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 3\gamma & \frac{1}{2}\delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\alpha & \beta & 4\gamma & 0\delta & -\xi & -4\eta \\ 0\alpha & 0\beta & 0\gamma & \delta & 2\xi & 6\eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 3\gamma & 0\delta & -\xi & -3\eta \\ 0\alpha & \beta & 4\gamma & 0\delta & -\xi & -4\eta \\ 0\alpha & 0\beta & 0\gamma & \delta & 2\xi & 6\eta \end{pmatrix}$$

3
a fila
$$\cdot - \frac{1}{2} + 1$$
a fila en 1a fila

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 3\gamma & 0\delta & -\xi & -3\eta \\ 0\alpha & \beta & 4\gamma & 0\delta & -\xi & -4\eta \\ 0\alpha & 0\beta & 0\gamma & \delta & 2\xi & 6\eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 & 0 & -1 & -3 \\ 0 & 1 & 4 & 0 & -1 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 2 & 6 \end{pmatrix}$$

Conservando sólo coeficientes

Notemos que para γ tenemos que tiene ceros en la parte izquierda y puede tener valores distintos de cero en la parte derecha, por lo tanto el sistema de ecuaciones es inconsistente y consecuentemente

> S no genera a \mathbb{R}^3 $\therefore S$ no es base de \mathbb{R}^3

c)
$$S\{(1,2,-1),(1,0,2),(2,1,1)\}$$

Comencemos por ver quien en es generado de S, recordemos que un conjunto genera a otro si $\forall \hat{x} \in \mathcal{V}$ es una combinación lineal de elementos para \mathcal{S}

Sean $\alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R}$ entonces

$$\alpha(1,2,-1) + \beta(1,0,2) + \gamma(2,1,1)$$

$$\alpha(1,2,-1) + \beta(1,0,2) + \gamma(2,1,1) = (\alpha, 2\alpha, -\alpha) + (\beta, 0\beta, 2\beta) + (2\gamma, \gamma, \gamma)$$

= $(\alpha + \beta + 2\gamma, 2\alpha + 0\beta + \gamma, -\alpha + 2\beta + \gamma)$

Es menester que cada una de esas entradas represente una en \mathbb{R}^3 pues nos gustaría ver que S genera a \mathbb{R}^3 por lo que obtenemos la siguiente ecuación

$$(\alpha + \beta + 2\gamma, 2\alpha + 0\beta + \gamma, -\alpha + 2\beta + \gamma) = \delta(1, 0, 0) + \xi(0, 1, 0) + \eta(0, 0, 1)$$

y así tenemos que

$$\alpha + \beta + 2\gamma = \delta + 0\xi + 0\eta$$
$$2\alpha + 0\beta + \gamma = 0\delta + \xi + 0\eta$$
$$-\alpha + 2\beta + \gamma = 0\delta + 0\xi + \eta$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma \\ 2\alpha & 0\beta & \gamma \\ -\alpha & 2\beta & \gamma \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \delta & 0\xi & 0\eta \\ 0\delta & \xi & 0\eta \\ 0\delta & 0\xi & \eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & \delta & 0\xi & 0\eta \\ 2\alpha & 0\beta & \gamma & 0\delta & \xi & 0\eta \\ -\alpha & 2\beta & \gamma & 0\delta & 0\xi & \eta \end{pmatrix}$$

$$\alpha = -\frac{2}{3}\delta + 1\xi + \frac{1}{3}\eta$$
$$\beta = -\delta + \xi + \eta$$
$$\gamma = \frac{4}{3}\delta - \xi - \frac{-2}{3}\eta$$

 $\therefore S$ genera a \mathbb{R}^3

Ahora veamos si el linealmente independiente, lo cual ocurre si la única solución a la siguiente ecuación es que todos los coeficientes sean 0

$$\alpha(1, 2, -1) + \beta(1, 0, 2) + \gamma(2, 1, 1) = 0$$
$$(\alpha + \beta + 2\gamma, 2\alpha + 0\beta + \gamma, -\alpha + 2\beta + \gamma) = 0$$

Lo cual permite formar el siguiente sistema de ecuaciones

$$\alpha + \beta + 2\gamma = 0$$
$$2\alpha + 0\beta + \gamma = 0$$
$$-\alpha + 2\beta + \gamma = 0$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & 0 \\ 2\alpha & 0\beta & \gamma & 0 \\ -\alpha & 2\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & 0 \\ 0\alpha & -2\beta & -3\gamma & 0 \\ -\alpha & 2\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & 0 \\ 0\alpha & -2\beta & -3\gamma & 0 \\ 0\alpha & -2\beta & -3\gamma & 0 \\ -\alpha & 2\beta & \gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & 0 \\ 0\alpha & -2\beta & -3\gamma & 0 \\ 0\alpha & 3\beta & 3\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & 0 \\ 0\alpha & -2\beta & -3\gamma & 0 \\ 0\alpha & 3\beta & 3\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & \frac{3}{2}\gamma & 0 \\ 0\alpha & 3\beta & 3\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & \frac{3}{2}\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & \frac{3}{2}\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & \frac{3}{2}\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & -\frac{3}{2}\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & \frac{3}{2}\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & -\frac{3}{2}\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & \frac{3}{2}\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & \frac{3}{2}\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & \frac{3}{2}\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 2\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 1\beta & 0\gamma & 0 \\ 0\alpha & 0\beta & 1\gamma & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0\beta & 0$$

Así podemos concluir que S es linealmente independiente

S es base para \mathbb{R}^3

9. Diga si los siguientes $x^3 - 2x^2 + 1$, $4x^2 - x + 3y3x - 2$ generan a $P_3(\mathbb{R})$

Sea
$$ax^3 + bx^2 + cx + d \in (\mathbb{R})$$
.

Tomamos
$$\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3 \in (\mathbb{R})$$
. Entonces: $ax^3 + bx^2 + cx + d = (\alpha_1)x^3 + (-2\alpha_1 + 4\alpha_2)x^2 + (\alpha_2 + 3\alpha_3)x + (\alpha_1 + 3\alpha_2 - 2\alpha_3)$ Tenemos el siguiente sistema de ecuaciones:

$$\alpha_1 = a$$

$$-2\alpha_1 + 4\alpha_2 = b$$

$$-\alpha_2 + 3\alpha_3 = c$$

$$\alpha_1 + 3\alpha_2 - 2\alpha_3 = d$$

Sustituimos α_1 en las demás ecuaciones

$$\alpha_1 = a$$

$$-2a + 4\alpha_2 = b$$

$$-\alpha_2 + 3\alpha_3 = c$$

$$a + 3\alpha_2 - 2\alpha_3 = d$$

Del renglón 2 es fácil apreciar cuál es el valor de α_2

$$\alpha_1 = a$$

$$\alpha_2 = \frac{b+2a}{4}$$

$$-\alpha_2 + 3\alpha_3 = c$$

$$\alpha_1 + 3\alpha_2 - 2\alpha_3 = d$$

De igual forma sustituimos α_2 en las demás ecuaciones.

$$\alpha_1 = a$$

$$\alpha_2 = \frac{b+2a}{4}$$

$$-\left(\frac{b+2a}{4}\right) + 3\alpha_3 = c$$

$$a+3\left(\frac{b+2a}{4}\right) - 2\alpha_3 = d$$

Observamos que tenemos 2 ecuaciones, en las cuáles sólo hay un valor a encontrar, entonces en estas dos ecuaciones procedemos a encontrar el valor de α_3 . Primero comenzaremos con el renglón 3.

$$\alpha_1 = a$$

$$\alpha_2 = \frac{b+2a}{4}$$

$$3\alpha_3 = \frac{4c}{4} + \left(\frac{b+2a}{4}\right)$$

$$a+3\left(\frac{b+2a}{4}\right) - 2\alpha_3 = d$$

Ahora:

$$\alpha_1 = a$$

$$\alpha_2 = \frac{b+2a}{4}$$

$$\alpha_3 = \frac{\frac{4c+b+2a}{4}}{3}$$

$$a+3\left(\frac{b+2a}{4}\right) - 2\alpha_3 = d$$

Obtenemos el primer valor de α_3 :

$$\alpha_1 = a$$

$$\alpha_2 = \frac{b+2a}{4}$$

$$\alpha_3 = \frac{4c+b+2a}{12}$$

$$a+3\left(\frac{b+2a}{4}\right) - 2\alpha_3 = d$$

Encontraremos el valor de α_3 en la ecuación cuatro.

$$\alpha_1 = a$$

$$\alpha_2 = \frac{b+2a}{4}$$

$$\alpha_3 = \frac{4c+b+2a}{12}$$

$$a + \left(\frac{b+2a}{4}\right) - 2\alpha_3 = d$$

$$\alpha_1 = a$$

$$\alpha_2 = \frac{b+2a}{4}$$

$$\alpha_3 = \frac{4c+b+2a}{12}$$

$$2\alpha_3 = a + \left(\frac{3b+6a}{4}\right) - d$$

$$\alpha_1 = a$$

$$\alpha_2 = \frac{b+2a}{4}$$

$$\alpha_3 = \frac{4c+b+2a}{12}$$

$$2\alpha_3 = \frac{4a}{4} + \left(\frac{3b+6a}{4}\right) - \frac{4d}{4}$$

$$\alpha_1 = a$$

$$\alpha_2 = \frac{b+2a}{4}$$

$$\alpha_3 = \frac{4c+b+2a}{12}$$

$$\alpha_3 = \frac{\frac{3b+10a-4d}{4}}{2}$$

$$\alpha_1 = a$$

$$\alpha_2 = \frac{b+2a}{4}$$

$$\alpha_3 = \frac{4c+b+2a}{12}$$

$$\alpha_3 = \frac{3b+10a-4d}{8}$$

Una vez que encontramos los valores $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$, para ver que el conjunto dado genera a cualquier polinomio de grado tres, damos algún polinomio y este tendrá que poder escribirse como combinación lineal los elementos del conjunto y los escalares.

Elegimos el polinomio $5x^3 + 2x^2x + 2$. Ahora encontraremos los valores de $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ para poder escribirlo de la manera:

$$ax^3 + bx^2 + cx + d = (\alpha_1)x^3 + (-2\alpha_1 + 4\alpha_2)x^2 + (\alpha_2 + 3\alpha_3)x + (\alpha_1 + 3\alpha_2 - 2\alpha_3)$$

Utilizando los resultados del sistema de ecuaciones tenemos que:

$$\alpha_1 = 5$$

$$\alpha_2 = 3$$

$$\alpha_3 = 6$$

$$\alpha_3 = \frac{20}{12}$$

Como podemos apreciar los valores de α_3 no son los mismos, y esto es debido a que originalmente teníamos un sistema de 4 ecuaciones con 3 incógnitas, entonces el sistema tiene diversas soluciones y al encontrar que los resultados de las ecuaciones de α_3 no son el mismo, podemos concluir que el conjunto $x^3 - 2x^2 + 1$, $4x^2 - x + 3y3x - 2$ **NO** generan a $P_3(\mathbb{R})$

10. Prueba que las siguientes transformaciones T son lineales y encuentra el núcleo Nu(T) y la imagen Im(T)

Definición 5. Sea $T: V \to W$ una transformación lineal, la **imagen** de una trasformación T es $Im(T) = \{T(\hat{x}) | \hat{x} \in V\}$

Definición 6. Sea $T: V \to W$ una transformación lineal, el **núcleo** de una trasformación T es $Nu(T) = \{\hat{x} \in V | T(\hat{x}) = \hat{0}_W\}$

a) $\{T: \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^2\}$ definida por $T(a_1, a_2, a_3) = (a_1 - a_2, 2a_3)$ Para ver que una transformación es lineal, debe cumplir que **abra sumas y saque escalares**

Sean $\hat{a_1}, \hat{a_2} \in \mathbb{R}^3$ y $\xi \in \mathbb{R}$ entonces

$$\xi a_1 + a_2 = \xi(x_1, y_1, z_1) + (x_1, y_2, z_2)$$
 Por definición de a_1 y a_2
$$\xi a_1 + a_2 = (\xi x_1, \xi y_1, \xi z_1) + (x_2, y_2, z_2)$$
 Por distributividad de los \mathbb{R}
$$\xi a_1 + a_2 = (\xi x_1 + x_2, \xi y_1 + y_2, \xi z_1 + z_2)$$
 Sumando entrada por entrada
$$T(\xi a_1 + a_2) = T(\xi x_1 + x_2, \xi y_1 + y_2, \xi z_1 + z_2)$$
 Aplicando T
$$T(\xi a_1 + a_2) = ((\xi x_1 + x_2) - (\xi y_1 + y_2), 2(\xi z_1 + z_2))$$
 Siguiendo la regla de T
$$T(\xi a_1 + a_2) = (\xi x_1 + x_2 - \xi y_1 - y_2, 2\xi z_1 2z_2)$$
 Por asociatividad
$$T(\xi a_1 + a_2) = (\xi x_1 - \xi y_1 + x_2 - y_2, 2\xi z_1 2z_2)$$
 Por commutatividad
$$T(\xi a_1 + a_2) = ((\xi x_1 - \xi y_1) + (x_2 - y_2), 2\xi z_1 2z_2)$$
 Asociatividad nuevamente
$$T(\xi a_1 + a_2) = (\xi x_1 - \xi y_1, 2\xi z_1) + (x_2 - y_2, 2z_2)$$
 Asociatividad entre elementos en \mathbb{R}^2
$$T(\xi a_1 + a_2) = \xi(x_1 - y_1, 2z_1) + (x_2 - y_2, 2z_2)$$
 Por distributividad de ξ
$$T(\xi a_1 + a_2) = \xi T(a_1) + T(a_2)$$
 Por definición de T

$\therefore T$ es transformación lineal

Ahora veamos quién es el núcleo de la transformación igualando a $\hat{0}_{\mathbb{R}^2}$ sea $\hat{x} \in \mathbb{R}^3$

$$T(\hat{x}) = \hat{0}_{\mathbb{R}^2}$$
 Planteando la iguladad $T(\hat{x}) = (0,0)$ Por definición del neutro aditivo en \mathbb{R}^2 $T(x_1,x_2,x_3) = (0,0)$ Porque $\hat{x} \in \mathbb{R}^3$ $(x_1-x_2,2x_3) = (0,0)$ Por definición de T $x_1-x_2=0$ Obtenemos el siguiente sistema $2x_3=0$ Por lo que tenemos $x_1=x_2$ Por ortra parte

 \therefore el núcleo de la transformación son todos los elementos cuya primera y segunda coordenada son la misma y la tercera 0. $i.e.\ Nu(T) = \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 | (x_1, x_1, 0) \}$

Finalmente observemos que la imagen de la transformacion es: Sean $\hat{y} \in \mathbb{R}^2$ y $\hat{x} \in \mathbb{R}^3$ veamos que

$$T(\hat{x}) = \hat{y}$$
 Para ver la forma de los elementos en la imgaen $T(x_1, x_2, x_3) = (y_1, y_2)$ Por definición de \hat{y}, \hat{x} Usando la regla de correspondencia de T
$$x_1 - x_2 = y_1$$
 Obtenemos que y_1 es de esa forma $2x_3 = y_2$ y que y_2 se obtiene de esta manera

Es menester mencionar que la suma (diferencia) entre elementos de $\mathbb R$ es algún otro elemento en $\mathbb R$ por lo que la imagen de $\mathbb T$ es todo $\mathbb R^2$

b) $\{T: \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^3\}$ definida por $(a_1, a_2) = (a_1 + a_2, 0, 2a_1 - a_2)$ Para ver que una transformación es lineal, debe cumplir que **abra sumas y saque escalares** Sean $\hat{x}, \hat{y} \in \mathbb{R}^3$ y $\theta \in \mathbb{R}$ entonces

$$\theta \hat{x} + \hat{y} = \theta(a,b) + (c,d)$$
 Por definición de \hat{x}, \hat{y} Distributividad en \mathbb{R} Sumando entrada a entrada Aplicando $T(\theta \hat{x} + \hat{y}) = T(\theta a + c, \theta b + d)$ Aplicando $T(\theta \hat{x} + \hat{y}) = T(\theta a + c, \theta b + d)$ Aplicando $T(\theta \hat{x} + \hat{y}) = T(\theta a + c, \theta b + d)$ Aplicando $T(\theta \hat{x} + \hat{y}) = T(\theta a + c, \theta b + d)$ Aplicando $T(\theta \hat{x} + \hat{y}) = T(\theta a + \theta b + c, \theta b)$ Aplicando $T(\theta \hat{x} + \hat{y}) = T(\theta a + \theta b) + T(\theta a +$

T es transformación lineal

Revisemos cuál es el núcleo de la transformación lineal, tomando un elemento en el dominio y viendo qué forma tienen los elementos que irán al neutro aditivo de su codominio.

Sea $\hat{x} \in \mathbb{R}^2$ entonces

$$T(\hat{x}) = \hat{0}_{\mathbb{R}^3}$$
 Planteando la igualdad $T(x_1, x_2) = \hat{0}_{\mathbb{R}^3}$ Por la forma de \hat{x} Por la forma de $\hat{0}_{\mathbb{R}^3}$ Por la forma de $\hat{0}_{\mathbb{R}^3}$ ($x_1 + x_2, 0, 2x_1 - x_2$) = $(0, 0, 0)$ Aplicando la regla de correspondencia de T $x_1 + x_2 = 0$ Obtenemos el siguiente sistema $0 = 0$ $2x_1 - x_2 = 0$ Deducimos lo siguiente $2x_1 = x_2$

Y la única manera de que eso ocurra es que

$$x_1 = x_2 = 0$$

: el núcleo de la transformación es (0,0)

Finalmente notemos que la imagen de la transformación está dada por lo siguiente. Sea $\hat{y} \in \mathbb{R}^3$ y $\hat{x} \in \mathbb{R}^2$ de la forma

$$\hat{y} = (y_1, y_2, y_3)$$
 $\hat{x} = (x_1, x_2)$

entonces

$$T(\hat{x}) = \hat{y}$$
 Para ver de que forma son los elementos $T(x_1, x_2) = (y_1, y_2, y_3)$ Usando su representación $(x_1 + x_2, 0, 2x_1 - x_2) = (y_1, y_2, y_3)$ Por la regla de correspondencia de T $x_1 + x_2 = y_1$ Igualamos entrada a entrada $0 = y_2$ Obteniendo lo siguiente $2x_1 - x_2 = y_3$ Se deduce de lo anterior

Es importante mencionar que la suma de elementos en $\mathbb R$ es algún elemento en $\mathbb R$ pues la suma es cerrada en dicho conjunto. Por lo que podemos deducir que la imagen de T es

$$Im(T) = \{(x_1, 0, x_2) | x_1, x_2 \in \mathbb{R}\}\$$

c)
$$\{T: M_{2x3}(\mathbb{R}) \longrightarrow M_{2x2}(\mathbb{R})\}$$
 definido por

$$T\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2a_{11} - a_{12} & a_{13} + 2a_{12} \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Sean $A, B \in M_{2x3}(\mathbb{R}), \lambda \in \mathbb{R}$ y que

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} & b_{13} \\ b_{21} & b_{22} & b_{23} \end{pmatrix}$$

$$\lambda A + B = \lambda \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} & b_{13} \\ b_{21} & b_{22} & b_{23} \end{pmatrix} \qquad \text{Por definición de A y B}$$

$$\lambda A + B = \begin{pmatrix} \lambda a_{11} & \lambda a_{12} & \lambda a_{13} \\ \lambda a_{21} & \lambda a_{22} & \lambda a_{23} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} & b_{13} \\ b_{21} & b_{22} & b_{23} \end{pmatrix} \qquad \text{Distributividad de } \lambda$$

$$\lambda A + B = \begin{pmatrix} \lambda a_{11} + b_{11} & \lambda a_{12} + b_{12} & \lambda a_{13} + b_{13} \\ \lambda a_{21} + b_{21} & \lambda a_{22} + b_{22} & \lambda a_{23} + b_{23} \end{pmatrix} \qquad \text{Definición de + en } M_{2x3}(\mathbb{R})$$

$$T(\lambda A + B) = T \begin{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda a_{11} + b_{11} & \lambda a_{12} + b_{12} & \lambda a_{13} + b_{13} \\ \lambda a_{21} + b_{21} & \lambda a_{22} + b_{22} & \lambda a_{23} + b_{23} \end{pmatrix} \qquad \text{Aplicando T en ambos miembros}$$

$$T(\lambda A + B) = \begin{pmatrix} 2(\lambda a_{11} + b_{11}) - (\lambda a_{12} + b_{12}) & \lambda a_{13} + b_{13} + 2(\lambda a_{12} + b_{12}) \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \qquad \text{Siguiendo la regla de transformación de T}$$

$$T(\lambda A + B) = \begin{pmatrix} 2(\lambda a_{11} + b_{11}) - (\lambda a_{12} - b_{12}) & \lambda a_{13} + b_{13} + 2\lambda a_{12} + 2b_{12} \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \qquad \text{Distributividad}$$

$$T(\lambda A + B) = \begin{pmatrix} (2\lambda a_{11} - \lambda a_{12}) + (2b_{11} - b_{12}) & (\lambda a_{13} + 2\lambda a_{12}) + (b_{13} + 2b_{12}) \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \qquad \text{Asociatividad en } \mathbb{R}$$

$$T(\lambda A + B) = \begin{pmatrix} 2\lambda a_{11} - \lambda a_{12} & \lambda a_{13} + 2\lambda a_{12} \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2b_{11} - b_{12} & b_{13} + 2b_{12} \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \qquad \text{Distributividad inversa en } \lambda$$

$$T(\lambda A + B) = \lambda T(\lambda A + B)$$

T es transformación lineal

Veamos cuál es el núcleo de la transformación. Sea $A \in M_{2x3}(\mathbb{R})$

$$T(A) = \hat{0}_{M_{2x2}} \qquad \qquad \text{Planteando la igualdad}$$

$$T\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \qquad \qquad \text{Planteando la igualdad}$$

$$\begin{pmatrix} 2a_{11} - a_{12} & a_{13} + 2a_{12} \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \qquad \qquad \text{Por la regla de correspondencia de T}$$

$$2a_{11} - a_{12} = 0$$

$$a_{13} + 2a_{12} = 0$$

$$\qquad \qquad \text{Obtenemos esto}$$

$$a_{13} = \frac{a_{12}}{2} \qquad \qquad \text{Finalmente conseguimos}$$

$$a_{13} = -2a_{12}$$

 \therefore El **núcleo** de T son todas las matrices en $M_{2x3}(\mathbb{R})$ tal que $a_{11} = \frac{a_{12}}{2}$ y que $a_{13} = -2a_{12}$ sin importar las entradas a_{21}, a_{22}, a_{23}

Para ver quién es la imagen de T tomemos un elemento en el dominio e igualémoslo con un elemento del codominio *i.e.* Sea $\hat{B} \in M_{2x2}(\mathbb{R})$ y $\hat{A} \in M_{2x3}(\mathbb{R})$

$$T(\hat{A}) = \hat{B} \qquad \qquad \text{Planteando la igualdad}$$

$$T\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \end{pmatrix} \qquad \qquad \text{Planteando la igualdad}$$

$$\begin{pmatrix} 2a_{11} - a_{12} & a_{13} + 2a_{12} \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \end{pmatrix} \qquad \qquad \text{Por la regla de correspondencia de T}$$

$$2a_{11} - a_{12} = b_{11} \qquad \qquad \text{Obtenemos esto}$$

$$a_{13} + 2a_{12} = b_{12}$$

$$0 = b_{21} = b_{22}$$

$$a_{11} = \frac{a_{12}}{2} \qquad \qquad \text{Finalmente conseguimos}$$

$$a_{13} = -2a_{12}$$

veamos que $2a_{11} - a_{12} \in \mathbb{R}, \ a_{13} + 2a_{12} \in \mathbb{R}$

Por lo que podemos concluir que la **imagen** de T son todas las matrices en $M_{22}(\mathbb{R})$ $\cdot \vartheta \cdot b_{21} = b_{22} = 0$

d) $T: P_2(\mathbb{R}) \longrightarrow P_3(\mathbb{R})$ } definida por T(f(x)) = xf(x) + f'(x). Para ver que una transformación es lineal, debe cumplir que **abra sumas y saque escalares** Sean $p(x), q(x) \in \mathbb{R}^3$ y $\psi \in \mathbb{R}$ donde

$$p(x) = a + bx + cx^2 \qquad q(x) = d + ex + fx^2$$

entonces

$$\psi p(x) + q(x) = \psi(a + bx + cx^2) + (d + ex + fx^2)$$
 Definición de $p(x), q(x)$
$$\psi p(x) + q(x) = (\psi a + \psi bx + \psi cx^2) + (d + ex + fx^2)$$
 Distributividad de ψ Asociatividad
$$T(\psi p(x) + q(x)) = T(\psi a + d + \psi bx + ex + \psi cx^2 + fx^2)$$
 Aplicando T en ambos miembros
$$T(\psi p(x) + q(x)) = \psi ax + dx + \psi bx^2 + ex^2 + \psi cx^3 + fx^3 + \psi b + e + \psi 2cx + 2fx$$
 Usando la regla de correspondencia
$$T(\psi p(x) + q(x)) = \psi ax + \psi b + \psi bx^2 + \psi cx^2 + \psi 2cx + e + dx + ex^2 + fx^3 + 2fx$$
 Conmutatividad en $\mathbb R$
$$T(\psi p(x) + q(x)) = (\psi ax + \psi b + \psi bx^2 + \psi cx^3 + \psi 2cx) + (e + dx + ex^2 + fx^3 + 2fx)$$
 Asociativiad inversa en $\mathbb R$
$$T(\psi p(x) + q(x)) = \psi (ax + b + bx^2 + cx^3 + 2cx) + (e + dx + ex^2 + 2fx + fx^2)$$
 Distributividad inversa en $\mathbb R$ Distributividad inversa en $\mathbb R$ Definición de $T(p(x)), T(q(x))$

T es transformación lineal

Veamos quien es el núcleo de la transformación para lo que necesitaremos tomar un $f(x) \in P_2(\mathbb{R})$

$$f(x) = a_0 + a_1 x + a_2 x^2$$
 Por la forma de $f(x)$
$$T(f(x)) = x(a_0 + a_1 x + a_2 x^2) + a_1 + 2a_2 x$$
 Aplicando la regla de correspondencia
$$T(f(x)) = a_1 + a_0 x + 2a_2 x + a_1 x^2 + a_2 x^3$$
 Distributividad
$$T(f(x)) = a_1 + (a_0 + 2a_2)x + a_1 x^2 + a_2 x^3$$
 Distributividad inversa y asociatividad

y ahora igualemos este resultado con $\hat{0}_{P_3(\mathbb{R})}$

$$a_1+(a_0+2a_2)x+a_1x^2+a_2x^3=0+0x+0x^2+0x^3 \qquad \qquad \text{igualemos entrada a entrada}$$

$$a_1=0 \qquad \qquad \text{Primera entrada}$$

$$a_0+2a_2=0 \qquad \qquad \text{Segunda entrada}$$

$$a_1=0 \qquad \qquad \text{Tercera entrada}$$

Por lo tanto el **núcleo** de la transformación es el polinomio en $P_2(\mathbb{R})$ $\cdot \circ \cdot a_2 = a_1 = a_0 = 0$

Cuarta entrada

Por último veamos quién es la imagen de la transformación lineal. Sea $q(x) = b_0 + b_1 x + b_2 x^2 + b_3 x^3 \in P_3(\mathbb{R})$

$$T(f(x)) = q(x)$$
 Planteamos la igualdad
$$T(a_0 + a_1x + a_2x^2) = b_0 + b_1x + b_2x^2 + b_3x^3$$
 Por definición de $f(x)$ y $q(x)$
$$a_1 + (a_0 + 2a_2)x + a_1x^2 + a_2x^3 = b_0 + b_1x + b_2x^2 + b_3x^3$$
 Por la regla de correspondencia de T

Notemos que el término constante y el cuadrático son el mismo por lo que la imagen de la transformación son todos los polinomios en

$$p(x) \in P_3(\mathbb{R})$$
 $\cdot \cdot \cdot \cdot p(x) = a + (c + 2b)x + ax^2 + bx^3$

11. Sean β y γ las bases estándar para \mathbb{R}^n y \mathbb{R}^m respectivamente. Para cada transformación lineal $T: \mathbb{R}^n \longrightarrow \mathbb{R}^m$ encontrar su representación matricial.

Definición 7. Sea V un espacio vectorial de dimensión finita y β una base ordenada de V si $\vec{x} \in V$ entonces existen

$$\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n \in \mathbb{R} \quad \cdot \ni \cdot \quad \vec{x} = \alpha_1 \vec{v}_1 + \alpha_2 \vec{v}_2 + \cdots$$

donde $\vec{v_i} \in \beta$ entonces definimos al vector de coordenadas de \vec{x} con respecto a la base β como

 $a_2 = 0$

$$[\vec{x}]_{\beta} = \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \alpha_3 \\ \vdots \\ \alpha_n \end{pmatrix}$$

Definición 8. Sean \mathbb{V} y \mathbb{W} espacios vectoriales de dimensión finita y β, γ sus respectivas bases. Además consideremos $T: \mathbb{V} \to \mathbb{W}$ transformación lineal, entonces definimos a la matriz asociada a la función \mathbb{T} de la base β en la base γ como

$$[T]^{\gamma}_{\beta}$$

- a) $T: \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^3$ definido por $T(a_1, a_2) = (2a_1 a_2, 3a_1 + 4a_2, a_1)$
- b) $T: \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^2$ definido por $T(a_1, a_2, a_3) = (2a_1 + 3a_2 a_3, a_1 + a_3)$
- c) $T: \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}$ definido por $T(a_1, a_2, a_3) = 2a_1 + a_2 3a_3$
- d) $T: \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^3$ definido por $T(a_1, a_2, a_3) = (2a_2 + a_3, -a_1 + 4a_2 + 5a_3, a_1 + a_3)$