

Version 1.0.4

Espressif Systems IOT Team Copyright (c) 2015



免责申明和版权公告

本文中的信息,包括供参考的URL地址,如有变更,恕不另行通知。

文档"按现状"提供,不负任何担保责任,包括对适销性、适用于特定用途或非侵权性的任何担保,和任何 提案、规格或样品在他处提到的任何担保。本文档不负任何责任,包括使用本文档内信息产生的侵犯任 何专利权行为的责任。本文档在此未以禁止反言或其他方式授予任何知识产权使用许可,不管是明示许可还是暗示许可。

Wi-Fi联盟成员标志归Wi-Fi联盟所有。

文中提到的所有商标名称、商标和注册商标均属其各自所有者的财产,特此声明。

版权归© 2015 乐鑫信息科技(上海)有限公司所有。保留所有权利。



Table of Content

2.	前言		8
2.	概述		9
3.	应用程序	接口 (APIs)	10
	3.1.	定时器	10
	1.	os_timer_arm	10
	2.	os_timer_disarm	10
	3.	os_timer_setfn	11
	4.	os_timer_arm_us	11
	3.2.	系统接口	12
	1.	system_get_sdk_version	12
	2.	system_restore	12
	3.	system_restart	12
	4.	system_get_rst_info	13
	5.	system_get_chip_id	14
	6.	system_get_vdd33	14
	7.	system_adc_read	14
	8.	system_deep_sleep	15
	9.	system_deep_sleep_set_option	15
	10.	system_phy_set_rfoption	16
	11.	system_phy_set_max_tpw	16
	12.	system_phy_set_tpw_via_vdd33	17
	13.	system_print_meminfo	17
	14.	system_get_free_heap_size	17
	15.	system_get_time	18
	16.	system_get_rtc_time	18
	17.	system_rtc_clock_cali_proc	19
	18.	system_rtc_mem_write	19
	19.	system_rtc_mem_read	20
	20.	system_uart_swap	20
	21.	system_uart_de_swap	21

	22.	system_get_boot_version	.21
	23.	system_get_userbin_addr	.21
	24.	system_get_boot_mode	.22
	25.	system_restart_enhance	.22
	26.	system_get_flash_size_map	.23
	27.	os_install_putc1	.23
	28.	os_delay_us	.24
	29.	os_putc	.24
3.3.		SPI Flash 接口	.24
	1.	spi_flash_get_id	.24
	2.	spi_flash_erase_sector	.24
	3.	spi_flash_write	.25
	4.	spi_flash_read	.25
	5.	system_param_save_with_protect	.26
	6.	system_param_load	.27
3.4.		WIFI 接口	.28
	1.	wifi_get_opmode	.28
	2.	wifi_get_opmode_default	.28
	3.	wifi_set_opmode	.29
	4.	wifi_set_opmode_current	.29
	5.	wifi_station_get_config	.29
	6.	wifi_station_get_config_default	.30
	7.	wifi_station_set_config	.30
	8.	wifi_station_set_config_current	.31
	9.	wifi_station_connect	.32
	10.	wifi_station_disconnect	.32
	11.	wifi_station_get_connect_status	.32
	12.	wifi_station_scan	.33
	13.	scan_done_cb_t	.34
	14.	wifi_station_ap_number_set	.34
	15.	wifi_station_get_ap_info	.35
	16.	wifi_station_ap_change	.35
	17.	wifi_station_get_current_ap_id	.35

18.	wifi_station_get_auto_connect	36
19.	wifi_station_set_auto_connect	36
20.	wifi_station_dhcpc_start	36
21.	wifi_station_dhcpc_stop	37
22.	wifi_station_dhcpc_status	37
23.	wifi_station_set_reconnect_policy	38
24.	wifi_station_get_reconnect_policy	38
25.	wifi_softap_get_config	38
26.	wifi_softap_get_config_default	39
27.	wifi_softap_set_config	39
28.	wifi_softap_set_config_current	39
29.	wifi_softap_get_station_num	40
30.	wifi_softap_get_station_info	40
31.	wifi_softap_free_station_info	41
32.	wifi_softap_dhcps_start	41
33.	wifi_softap_dhcps_stop	42
34.	wifi_softap_set_dhcps_lease	42
35.	wifi_softap_dhcps_status	44
36.	wifi_softap_set_dhcps_offer_option	44
37.	wifi_set_phy_mode	45
38.	wifi_get_phy_mode	45
39.	wifi_get_ip_info	45
40.	wifi_set_ip_info	46
41.	wifi_set_macaddr	47
42.	wifi_get_macaddr	48
43.	wifi_status_led_install	48
44.	wifi_status_led_uninstall	48
45.	wifi_set_event_handler_cb	49
3.5.	云端升级 (FOTA) 接口	50
1.	system_upgrade_userbin_check	50
2.	system_upgrade_flag_set	51
3.	system_upgrade_flag_check	51
1	evetom uparado roboot	51

3.6.	Sniffer 相关接口	52
1.	. wifi_promiscuous_enable	52
2.	. wifi_promiscuous_set_mac	52
3.	. wifi_set_promiscuous_rx_cb	53
4.	. wifi_get_channel	53
5.	. wifi_set_channel	53
3.7.	smart config 接口	54
1.	. smartconfig_start	54
2.	. smartconfig_stop	56
3.8.	cJSON 接口	57
1.	. cJSON_Parse	57
2.	. cJSON_Print	57
3.	. cJSON_Delete	57
4.	. cJSON_GetArraySize	57
5.	. cJSON_GetArrayItem	58
6.	. cJSON_GetObjectItem	58
7.	. cJSON_CreateXXX	58
8.	. cJSON_CreateXXXArray	59
9.	. cJSON_InitHooks	59
10	0. cJSON_AddItemToArray	60
1	1. cJSON_AddItemReferenceToArray	60
12	2. cJSON_AddItemToObject	60
13	3. cJSON_AddItemReferenceToObject	61
14	4. cJSON_DetachItemFromArray	61
1	5. cJSON_DeleteItemFromArray	61
16	6. cJSON_DetachItemFromObject	62
1	7. cJSON_DeleteItemFromObject	62
18	8. cJSON_InsertItemInArray	62
19	9. cJSON_ReplaceItemInArray	63
20	0. cJSON_ReplaceItemInObject	63
2	1. cJSON_Duplicate	64
2	2. cJSON_ParseWithOpts	64
会粉件	物体和字字义	66



	4.1.	定时器	66
	4.2.	Wi-Fi 参数	66
	1.	station 参数	66
	2.	soft-AP 参数	66
	3.	scan 参数	67
	4.	Wi-Fi event 结构体	67
5.	附录		71
	5.1.	RTC APIs 使用示例	71
	5.2.	Sniffer 结构体说明	73
	5.3	FSP8266 soft-AP 和 station 信道定义	76



1.

前言

ESP8266EX 提供完整且自成体系的 Wi-Fi 网络解决方案;它能够搭载软件应用,或者通过另一个应用处理器卸载所有 Wi-Fi 网络功能。当ESP8266作为设备中唯一的处理器搭载应用时,它能够直接从外接闪存(Flash)中启动,内置的高速缓冲存储器(cache)有利于提高系统性能,并减少内存需求。另一种情况,ESP8266可作为 Wi-Fi 适配器,通过 UART 或者 CPU AHB 桥接口连接到任何基于微控制器的设计中,为其提供无线上网服务,简单易行。

ESP8266EX 高度片内集成,包括:天线开关,RF balun,功率放大器,低噪放大器,过滤器,电源管理模块,因此它仅需很少的外围电路,且包括前端模块在内的整个解决方案在设计时就将所占 PCB空间降到最低。

ESP8266EX 集成了增强版的 Tensilica's L106 钻石系列32位内核处理器,带片上 SRAM。 ESP8266EX 通常通过 GPIO 外接传感器和其他功能的应用,SDK 中提供相关应用的示例软件。

ESP8266EX 系统级的领先特征有: 节能VoIP在睡眠/唤醒之间快速切换,配合低功率操作的自适应无线电偏置,前端信号处理,故障排除和无线电系统共存特性为消除蜂窝/蓝牙/DDR/LVDS/LCD干扰。

基于ESP8266EX 物联网平台的SDK为用户提供了一个简单、快速、高效开发物联网产品的软件平台。本文旨在介绍该SDK的基本框架,以及相关的API接口。主要的阅读对象为需要在ESP8266物联网平台进行软件开发的嵌入式软件开发人员。



2. 概述

SDK 为用户提供了一套数据接收、发送的函数接口,用户不必关心底层网络,如Wi-Fi、TCP/IP等的具体实现,只需要专注于物联网上层应用的开发,利用相应接口完成网络数据的收发即可。

ESP8266物联网平台的所有网络功能均在库中实现,对用户不透明。用户应用的初始化功能可以在 user_main_c 中实现。

void user_init(void)是上层程序的入口函数,给用户提供一个初始化接口,用户可在该函数内增加硬件初始化、网络参数设置、定时器初始化等功能。

注意

- 建议使用定时器实现长时间的查询功能,可将定时器设置为循环调用,定时器内部请勿使用 while(1)的方式延时;
- 从 esp_iot_rtos_sdk_v1.0.4 起,无需添加宏 ICACHE_FLASH_ATTR,函数将默认存放在 CACHE 区,中断函数也可以存放在 CACHE 区;如需将部分频繁调用的函数定义在 RAM 中,请在函数前添加宏 IRAM_ATTR;
- 网络编程使用通用的 socket 编程, 网络通信时, socket 请勿绑定在同一端口;
- freeRTOS 操作系统及系统自带的 API 说明请参考 http://www.freertos.org
- RTOS SDK 的系统任务优先级为 15 ,创建任务的接口 xTaskCreate 为 freeRTOS 自带接口,使用 xTaskCreate 创建任务时,任务堆栈设置范围为 [176, 512]
 - ▶ 在任务内部如需使用长度超过 60 的大数组,建议使用 malloc 和 free 的方式操作,否则, 大数组将占用任务的堆空间;
 - ▶ SDK 底层已占用部分优先级: pp task 优先级 13, 精确 ets timer 线程优先级 12, lwip task 优先级 10, freeRTOS timer 优先级 2, idle 优先级 0;
 - ▶ 可供用户线程使用的优先级为 1~9,请勿修改 FreeRTOSConfig.h,优先级由 SDK 底层决定,此处修改头文件并不能生效。



3.

应用程序接口 (APIs)

3.1. 定时器

以下软件定时器接口位于 /esp_iot_rtos_sdk/include/espressif/Esp_timer.h

请注意,以下接口使用的定时器由软件实现,定时器的函数在任务中被执行。因为任务可能被中断,或者被其他高优先级的任务延迟,因此以下 os_timer 系列的接口并不能保证定时器精确执行。

- 对于同一个 timer,os_timer_arm 或 os_timer_arm_us 不能重复调用,必须先 os_timer_disarm
- os_timer_setfn 必须在 timer 未使能的情况下调用,在 os_timer_arm 或 os_timer_arm_us 之前 或者 os_timer_disarm 之后

1. os timer arm

```
功能:
使能毫秒级定时器

函数定义:
void os_timer_arm (
    os_timer_t *ptimer,
    uint32_t milliseconds,
    bool repeat_flag
)

参数:
    os_timer_t *ptimer : 定时器结构
    uint32_t milliseconds : 定时时间,单位:毫秒,最大可输入 0x41893
    bool repeat_flag : 定时器是否重复

返回:
    无
```

2. os_timer_disarm

```
功能:
取消定时器定时
函数定义:
void os_timer_disarm (os_timer_t *ptimer)
```



```
参数:
    os_timer_t *ptimer : 定时器结构
    返回:
    无
```

3. os_timer_setfn

```
功能:
  设置定时器回调函数。使用定时器,必须设置回调函数。
注意:
  在定时器回调函数中已关闭调度。
函数定义:
  void os_timer_setfn(
      os_timer_t *ptimer,
      os_timer_func_t *pfunction,
      void *parg
  )
参数:
  os_timer_t *ptimer : 定时器结构
  os_timer_func_t *pfunction : 定时器回调函数
  void *parg : 回调函数的参数
返回:
  无
```

4. os_timer_arm_us

```
功能:
使能微秒级定时器,
函数定义:
void os_timer_arm_us (
    os_timer_t *ptimer,
    uint32_t microseconds,
    bool repeat_flag
)

参数:
    os_timer_t *ptimer : 定时器结构
    uint32_t microseconds : 定时时间,单位:微秒,最小定时 0x64 ,最大可输入 0xFFFFFFF
bool repeat_flag : 定时器是否重复
```



返回:

无

3.2. 系统接口

1. system_get_sdk_version

```
功能:
    查询 SDK 版本信息

函数定义:
    const char* system_get_sdk_version(void)

参数:
    无

返回:
    SDK 版本信息

示例:
    printf("SDK version: %s \n", system_get_sdk_version());
```

2. system_restore

```
功能:
    恢复出厂设置。本接口将清除以下接口的设置,恢复默认值: wifi_station_set_auto_connect,
    wifi_set_phy_mode, wifi_softap_set_config 相关, wifi_station_set_config 相关,
    wifi_set_opmode。

函数定义:
    void system_restore(void)

参数:
    无

返回:
    无
```

3. system_restart

```
功能:
  系统重启
函数定义:
  void system_restart(void)
```



```
参数:
无
返回:
无
```

4. system_get_rst_info

```
功能:
   查询当前启动的信息。
结构体:
   enum rst_reason {
      REANSON_DEFAULT_RST = 0, // normal startup by power on
      REANSON_WDT_RST = 1, // hardware watch dog reset
      // exception reset, GPIO status won't change
      REANSON_EXCEPTION_RST = 2,
      // software watch dog reset, GPIO status won't change
                          = 3,
      REANSON_SOFT_WDT_RST
      // software restart , system_restart , GPIO status won't change
      REANSON_SOFT_RESTART = 4,
      REANSON_DEEP_SLEEP_AWAKE = 5, // wake up from deep-sleep
      };
   struct rst_info {
      uint32 reason; // enum rst_reason
      uint32 exccause;
     uint32 epc1;
     uint32 epc2;
     uint32 epc3;
     uint32 excvaddr;
      uint32 depc;
  };
函数定义:
   struct rst_info* system_get_rst_info(void)
参数:
   无
返回:
   启动的信息。
```



5. system_get_chip_id

功能:

查询芯片 ID

函数定义:

uint32 system_get_chip_id (void)

参数:

无

返回:

芯片 ID

6. system_get_vdd33

功能:

测量 VDD3P3 管脚 3 和 4 的电压值,单位: 1/1024 V

注意:

- system get vdd33 必须在 TOUT 管脚悬空的情况下使用。
- TOUT 管脚悬空的情况下, esp_init_data_default.bin (0~127byte) 中的第 107 byte 为"vdd33_const", 必须设为 0xFF, 即 255;

函数定义:

uint16 system_get_vdd33(void)

参数:

无

返回:

VDD33 电压值。单位: 1/1024 V

7. system_adc_read

功能:

测量 TOUT 管脚 6 的输入电压,单位: 1/1024 V

注意:

- system_adc_read 必须在 TOUT 管脚接外部电路情况下使用, 且TOUT 管脚输入电压范围限定 为 0 ~ 1.0V。
- TOUT 管脚接外部电路的情况下, esp_init_data_default.bin(0~127byte)中的第 107 byte (vdd33_const), 必须设为 VDD3P3 管脚 3 和 4 上真实的电源电压
- 第 107 byte (vdd33_const) 的单位是 0.1V, 有效取值范围是 [18, 36]; 当 vdd33_const 处于无效范围 [0, 18) 或者 (36, 255) 时, 使用默认值 3.3V 来优化 RF 电路工作状态。



函数定义:

uint16 system_adc_read(void)

参数:

无

返回:

TOUT 管脚 6 的输入电压,单位: 1/1024 V

8. system_deep_sleep

功能:

设置芯片进入 deep-sleep 模式,休眠设定时间后自动唤醒,唤醒后程序从 user_init 重新运行。

函数定义:

void system_deep_sleep(uint32 time_in_us)

参数:

uint32 time_in_us : 休眠时间,单位: 微秒

返回:

无.

注意:

硬件需要将 XPD_DCDC 通过 0R 连接到 EXT_RSTB, 用作 deep-sleep 唤醒。

system_deep_sleep(0) 未设置唤醒定时器,可通过外部 GPIO 拉低 RST 脚唤醒。

9. system_deep_sleep_set_option

功能:

设置下一次 deep-sleep 唤醒后的行为,如需调用此 API,必须在 system_deep_sleep 之前调用。如果用户不设置,默认为 system_deep_sleep_set_option(1) 的行为。

函数定义:

bool system_deep_sleep_set_option(uint8 option)

参数:

uint8 option :

- 0: 由 esp_init_data_default.bin(0~127byte) 的 byte 108 控制 deep-sleep 唤醒后的是否进行 RF_CAL;
 - 1: deep-sleep 唤醒后和重新上电的行为一致,会进行 RF_CAL,这样导致电流较大;
 - 2: deep-sleep 唤醒后不进行 RF_CAL,这样电流较小;
- 4: deep-sleep 唤醒后不打开 RF,与 modem-sleep 行为一致,这样电流最小,但是设备唤醒后无法发送和接收数据。



返回:

true : 成功 false : 失败

10. system_phy_set_rfoption

功能:

设置此次 ESP8266 deep-sleep 醒来,是否打开 RF。

注意:

- 本接口只允许在 user_rf_pre_init 中调用。
- 本接口与 system_deep_sleep_set_option 功能相似, system_deep_sleep_set_option 在 deep-sleep 前调用,本接口在 deep-sleep 醒来初始化时调用,以本接口设置为准。
- 调用本接口前,要求至少调用过一次 system_deep_sleep_set_option

函数定义:

void system_phy_set_rfoption(uint8 option)

参数:

```
uint8 option :
```

system_phy_set_rfoption(0): 由 esp_init_data_default.bin(0~127byte) 的 byte 108 控制 deep-sleep 醒来后的是否进行 RF_CAL;

system_phy_set_rfoption(1): deep-sleep 醒来后的初始化和上电一样,要作 RF_CAL, 电 流较大。

system_phy_set_rfoption(2): deep-sleep 醒来后的初始化,不作 RF_CAL, 电流较小。

system_phy_set_rfoption(4): deep-sleep 醒来后的初始化,不打开 RF,和 modem-sleep 一样,电流最小,但是设备唤醒后无法发送和接收数据。

返回:

无

11. system_phy_set_max_tpw

功能:

设置 RF TX Power 最大值,单位: 0.25dBm

函数定义:

void system_phy_set_max_tpw(uint8 max_tpw)

参数:

uint8 max_tpw: RF Tx Power 的最大值,可参考 esp_init_data_default.bin (0~127byte) 的第 34 byte (target_power_qdb_0) 设置,单位: 0.25dBm, 参数范围 [0, 82]



返回:

无

12. system_phy_set_tpw_via_vdd33

```
功能:
    根据改变的 VDD33 电压值, 重新调整 RF TX Power, 单位: 1/1024 V
注意:
    在 TOUT 管脚悬空的情况下, VDD33 电压值可通过 system_get_vdd33 测量获得。
    在 TOUT 管脚接外部电路情况下, 不可使用 system_get_vdd33 测量 VDD33 电压值。

函数定义:
    void system_phy_set_tpw_via_vdd33(uint16 vdd33)

参数:
    uint16 vdd33: 重新测量的 VDD33 值, 单位: 1/1024V, 有效值范围: [1900, 3300]
返回:
    无
```

13. system_print_meminfo

```
功能:
    打印系统内存空间分配,打印信息包括 data/rodata/bss/heap
函数定义:
    void system_print_meminfo (void)

参数:
    无
    返回:
    无
```

14. system_get_free_heap_size

```
功能:
    查询系统剩余可用 heap 区空间大小
函数定义:
    uint32 system_get_free_heap_size(void)

参数:
    无
    返回:
    uint32 : 可用 heap 空间大小
```



打印输出:

sig_rx a

15. system_get_time

功能:

查询系统时间,单位:微秒

函数定义:

uint32 system_get_time(void)

参数:

无

返回:

系统时间,单位:微秒。

16. system_get_rtc_time

功能:

查询 RTC 时间,单位: RTC 时钟周期

示例:

例如 system_get_rtc_time 返回 10 (表示 10 个 RTC 周期), system_rtc_clock_cali_proc 返回 5.75 (表示 1 个 RTC 周期为 5.75 微秒), 则实际时间为 10 x 5.75 = 57.5 微秒。

注意:

system_restart 时,系统时间归零,但是 RTC 时间仍然继续。但是如果外部硬件通过 EXT_RST 脚或者 CHIP_EN 脚,将芯片复位后(包括 deep-sleep 定时唤醒的情况),RTC 时钟会把复位。具体如下:

- 外部复位(EXT_RST): RTC memory 不变, RTC timer 寄存器从零计数
- watchdog reset : RTC memory 不变, RTC timer 寄存器不变
- system_restart : RTC memory 不变, RTC timer 寄存器不变
- 电源上电 : RTC memory 随机值, RTC timer 寄存器从零计数
- CHIP_EN 复位: RTC memory 随机值, RTC timer 寄存器从零计数

函数定义:

uint32 system_get_rtc_time(void)

参数:

无



返回:

RTC 时间

17. system_rtc_clock_cali_proc

```
功能:
```

查询 RTC 时钟周期。

注意:

RTC 时钟周期含有小数部分。

RTC 时钟周期会随温度变化发生偏移,因此 RTC 时钟适用于在精度可接受的范围内进行计时。

函数定义:

```
uint32 system_rtc_clock_cali_proc(void)
```

参数:

无

返回:

RTC 时钟周期,单位: 微秒, bit11 ~ bit0 为小数部分(取 2 位小数并 * 100: (RTC_CAL* 100) >> 12)

注意:

RTC 示例见附录.

18. system_rtc_mem_write

功能:

由于 deep-sleep 时,仅 RTC 仍在工作,用户如有需要,可将数据存入 RTC memory 中。提供如下图中的 user data 段共 512 bytes 供用户存储数据。

```
|<-----system data----->|<-----user data----->|
| 256 bytes | 512 bytes |
```

注意:

RTC memory只能4字节整存整取,函数中参数 des_addr 为block number,每 block 4字节,因此若写入上图 user data 区起始位置,des_addr 为 256/4 = 64,save_size 为存入数据的字节数。

函数定义:

```
bool system_rtc_mem_write (
    uint32 des_addr,
    void * src_addr,
    uint32 save_size
)
```



19. system_rtc_mem_read

```
功能:
  读取 RTC memory 中的数据,提供如下图中 user data 段共 512 bytes 给用户存储数据。
   |<----system data---->|<-----user data------|
            256 bytes
                                             512 bytes
注意:
  RTC memory 只能 4 字节整存整取,函数中的参数 src_addr 为block number, 4字节每
  block, 因此若读取上图user data 区起始位置, src_addr 为 256/4 = 64, save_size 为存
  入数据的字节数。
函数定义:
  bool system_rtc_mem_read (
      uint32 src_addr,
      void * des_addr,
      uint32 save_size
  )
参数:
  uint32 src_addr : 读取 rtc memory 的位置, src_addr >=64
  void * des_addr : 数据指针
  uint32 save_size : 数据长度,单位:字节
返回:
  true: 成功
  false: 失败
```

20. system_uart_swap

```
功能:
```

UARTO 转换。将 MTCK 作为 UARTO RX, MTDO 作为 UARTO TX。硬件上也从 MTDO(U0CTS) 和 MTCK(U0RTS) 连出 UARTO, 从而避免上电时从 UARTO 打印出 ROM LOG。

函数定义:

```
void system_uart_swap (void)
```



```
参数:
无
返回:
无
```

21. system_uart_de_swap

```
功能:
取消 UARTO 转换,仍然使用原有 UARTO,而不是将 MTCK、MTDO 作为 UARTO。
函数定义:
void system_uart_de_swap (void)

参数:
无
返回:
无
```

22. system_get_boot_version

```
功能:
    读取 boot 版本信息

函数定义:
    uint8 system_get_boot_version (void)

参数:
    无

返回:
    boot 版本信息.

注意:
    如果 boot 版本号 >= 3 时,支持 boot 增强模式(详见 system_restart_enhance)
```

23. system_get_userbin_addr

```
功能:
 读取当前正在运行的 user bin (user1.bin 或者 user2.bin) 的存放地址。

函数定义:
 uint32 system_get_userbin_addr (void)

参数:
 无
```



返回:

正在运行的 user bin 的存放地址。

24. system_get_boot_mode

```
功能:
    查询 boot 模式。

函数定义:
    uint8 system_get_boot_mode (void)

参数:
    无

返回:
    #define SYS_BOOT_ENHANCE_MODE 0
    #define SYS_BOOT_NORMAL_MODE 1

注意:
    boot 增强模式: 支持跳转到任意位置运行程序;
    boot 普通模式: 仅能跳转到固定的 user1.bin (或user2.bin) 位置运行。
```

25. system_restart_enhance

```
功能:
   重启系统,进入Boot 增强模式。
函数定义:
   bool system_restart_enhance(
      uint8 bin_type,
      uint32 bin addr
   )
参数:
  uint8 bin_type : bin 类型
     #define SYS_BOOT_NORMAL_BIN 0 // user1.bin 或者 user2.bin
     #define SYS_BOOT_TEST_BIN 1 // 向 Espressif 申请的 test bin
   uint32 bin_addr : bin 的起始地址
返回:
  true: 成功
  false: 失败
注意:
   SYS_BOOT_TEST_BIN 用于量产测试,用户可以向 Espressif Systems 申请获得。
```



26. system_get_flash_size_map

```
功能:
   查询当前的 flash size 和 flash map。
   flash map 对应编译时的选项,详细介绍请参考文档"2A-ESP8266___IOT_SDK_User_Manual"
结构体:
   enum flash_size_map {
      FLASH_SIZE_4M_MAP_256_256 = 0,
      FLASH_SIZE_2M,
      FLASH_SIZE_8M_MAP_512_512,
      FLASH_SIZE_16M_MAP_512_512,
      FLASH_SIZE_32M_MAP_512_512,
      FLASH_SIZE_16M_MAP_1024_1024,
      FLASH_SIZE_32M_MAP_1024_1024
   };
函数定义:
   enum flash_size_map system_get_flash_size_map(void)
参数:
   无
返回:
   flash map
```

27. os_install_putc1

```
功能:
注册打印接口函数
函数定义:
void os_install_putc1(void(*p)(char c))

参数:
void(*p)(char c) - 打印函数指针
返回:
无
示例:
参考 UART.c 中的 os_install_putc1((void *)uart1_write_char) 将 printf 改为从
UART 1 打印。否则, printf 默认从 UART 0 打印。
```



28. os_delay_us

```
功能:
    延时函数。最大值 65535 us

函数定义:
    void os_delay_us(uint16 us)

参数:
    uint16 us - 延时时间

返回:
    无
```

29. os_putc

```
功能:
    打印一个字符,默认从 UART0 打印

函数定义:
    void os_putc(char c)

参数:
    char c - 要打印的字符

返回:
    无
```

3.3. SPI Flash 接口

1. spi_flash_get_id

```
功能:
    查询 spi flash 的 id
函数定义:
    uint32 spi_flash_get_id (void)

参数:
    无
    返回:
    spi flash id
```

2. spi_flash_erase_sector

```
功能:
擦除 flash 扇区
```



```
函数定义:
    SpiFlashOpResult spi_flash_erase_sector (uint16 sec)

参数:
    uint16 sec : 扇区号,从扇区 0 开始计数,每扇区 4KB

返回:
    typedef enum{
        SPI_FLASH_RESULT_OK,
        SPI_FLASH_RESULT_ERR,
        SPI_FLASH_RESULT_TIMEOUT
    } SpiFlashOpResult;
```

3. spi_flash_write

```
功能:
   写入数据到 flash
函数定义:
   SpiFlashOpResult spi_flash_write (
      uint32 des_addr,
      uint32 *src_addr,
      uint32 size
   )
参数:
   uint32 des_addr : 写入 flash 目的地址
   uint32 *src_addr : 写入数据的指针.
   uint32 size : 数据长度
返回:
   typedef enum{
      SPI_FLASH_RESULT_OK,
      SPI_FLASH_RESULT_ERR,
      SPI_FLASH_RESULT_TIMEOUT
   } SpiFlashOpResult;
```

4. spi_flash_read

```
功能:
从 flash 读取数据
```



```
函数定义:
   SpiFlashOpResult spi_flash_read(
      uint32 src_addr,
      uint32 * des addr,
      uint32 size
   )
参数:
   uint32 src_addr: 读取 flash 数据的地址
   uint32 *des_addr: 存放读取到数据的指针
   uint32 size: 数据长度
返回:
   typedef enum {
      SPI_FLASH_RESULT_OK,
      SPI_FLASH_RESULT_ERR,
      SPI_FLASH_RESULT_TIMEOUT
   } SpiFlashOpResult;
示例:
   uint32 value;
   uint8 *addr = (uint8 *)&value;
   spi_flash_read(0x3E * SPI_FLASH_SEC_SIZE, (uint32 *)addr, 4);
   printf("0x3E sec:%02x%02x%02x\r\n", addr[0], addr[1], addr[2], addr[3]);
```

5. system_param_save_with_protect

功能:

使用带读写保护机制的方式,写入数据到 flash。flash 读写必须 4 字节对齐。

flash 读写保护机制: 使用 3 个 sector (4KB 每 sector) 保存 1 个 sector 的数据, sector 0 和 sector 1 互相为备份,交替保存数据, sector 2 作为 flag sector, 指示最新的数据保存在 sector 0 还是 sector 1。

注意:

flash 读写保护机制的详细介绍,请参考文档"99A-SDK-Espressif IOT Flash RW Operation" http://bbs.espressif.com/viewtopic.php?f=21&t=413

函数定义:

```
bool system_param_save_with_protect (
    uint16 start_sec,
    void *param,
    uint16 len
)
```



```
参数:uint16 start_sec : 读写保护机制使用的 3 个 sector 的起始 sector 0 值。例如, IOT_Demo 中可使用 0x3D000 开始的 3 个 sector (3 * 4 KB) 建立读写保护机制,则参数 start_sec 传 0x3D。数 start_sec 传 0x3D。void *param : 写入数据的指针。uint16 len : 数据长度,不能超过 1 个 sector 大小,即 4 * 1024返回:true,成功;
```

6. system_param_load

false, 失败

功能:

读取使用读写保护机制的方式写入 flash 的数据。flash 读写必须 4 字节对齐。

flash 读写保护机制: 使用 3 个 sector (4KB 每 sector) 保存 1 个 sector 的数据, sector 0 和 sector 1 互相为备份,交替保存数据, sector 2 作为 flag sector, 指示最新的数据保存在 sector 0 还是 sector 1。

注意:

flash 读写保护机制的详细介绍,请参考文档"99A-SDK-Espressif IOT Flash RW Operation" http://bbs.espressif.com/viewtopic.php?f=21&t=413

函数定义:

```
bool system_param_load (
    uint16 start_sec,
    uint16 offset,
    void *param,
    uint16 len
)
```

参数:

uint16 start_sec : 读写保护机制使用的 3 个 sector 的起始 sector 0 值,请勿填入 sector 1 或者 sector 2 的值。

例如, IOT_Demo 中可使用 0x3D000 开始的 3 个 sector(3*4 KB) 建立读写保护机制,则参数 $start_sec$ 传 0x3D,请勿传入 0x3E 或者 0x3F。

uint16 offset : 需读取数据,在 sector 中的偏移地址

void *param : 读取数据的指针.

uint16 len : 数据长度,读取不能超过 1 个 sector 大小,即 offset+len ≤ 4*1024

返回:

true,成功;



false, 失败

3.4. WIFI 接口

wifi_station 系列接口以及 ESP8266 station 相关的设置、查询接口,请在 ESP8266 station 使能的情况下调用;

wifi_softap 系列接口以及 ESP8266 soft-AP 相关的设置、查询接口,请在 ESP8266 soft-AP 使能的情况下调用。

后文的 "flash 系统参数区"位于 flash 的最后 16KB。

1. wifi_get_opmode

```
功能:
    查询 WiFi 当前工作模式

函数定义:
    uint8 wifi_get_opmode (void)

参数:
    无

返回:
    WiFi 工作模式:
        0x01: station 模式
        0x02: soft-AP 模式
        0x03: station + soft-AP 模式
```

2. wifi get opmode default

```
功能:
    查询保存在 flash 中的 WiFi 工作模式设置
函数定义:
    uint8 wifi_get_opmode_default (void)

参数:
    无
返回:
    WiFi 工作模式:
        0x01: station 模式
        0x02: soft-AP 模式
        0x03: station + soft-AP 模式
```



3. wifi_set_opmode

```
功能:
    设置 WiFi 工作模式(station, soft-AP 或者 station+soft-AP),并保存到 flash。
    默认为 soft-AP 模式
注意:
    本设置如果与原设置不同,会更新保存到 flash 系统参数区。

函数定义:
    bool wifi_set_opmode (uint8 opmode)

参数:
    uint8 opmode: WiFi 工作模式:
        0x01: station 模式
        0x02: soft-AP 模式
        0x03: station+soft-AP

返回:
    true: 成功
    false: 失败
```

4. wifi_set_opmode_current

```
功能:
    设置 WiFi 工作模式(station, soft-AP 或者 station+soft-AP),不保存到 flash
函数定义:
    bool wifi_set_opmode_current (uint8 opmode)

参数:
    uint8 opmode: WiFi 工作模式:
        0x01: station 模式
        0x02: soft-AP 模式
        0x03: station+soft-AP

返回:
    true: 成功
    false: 失败
```

5. wifi_station_get_config

```
功能:
查询 WiFi station 接口的当前配置参数。

函数定义:
bool wifi_station_get_config (struct station_config *config)
```



参数:

struct station_config *config : WiFi station 接口参数指针

返回:

true: 成功 false: 失败

6. wifi_station_get_config_default

功能:

查询 WiFi station 接口保存在 flash 中的配置参数。

函数定义:

bool wifi_station_get_config_default (struct station_config *config)

参数:

struct station_config *config : WiFi station 接口参数指针

返回:

true: 成功 false: 失败

7. wifi station set config

功能:

设置 WiFi station 接口的配置参数,并保存到 flash

注意:

- 请在 ESP8266 station 使能的情况下,调用本接口。
- 如果 wifi_station_set_config 在 user_init 中调用,则 ESP8266 station 接口会在 系统初始化完成后,自动连接 AP(路由),无需再调用 wifi_station_connect;
- 否则,需要调用 wifi_station_connect 连接 AP (路由)。
- station_config.bssid_set 一般设置为 0 , 仅当需要检查 AP 的 MAC 地址时(多用于有重名 AP 的情况下)设置为 1。
- 本设置如果与原设置不同,会更新保存到 flash 系统参数区。

函数定义:

bool wifi_station_set_config (struct station_config *config)

参数:

struct station_config *config: WiFi station 接口配置参数指针

返回:

true: 成功 false: 失败



8. wifi_station_set_config_current

```
功能:
```

设置 WiFi station 接口的配置参数,不保存到 flash

注意:

- 请在 ESP8266 station 使能的情况下,调用本接口。
- 如果 wifi_station_set_config_current 是在 user_init 中调用,则 ESP8266 station 接口会在系统初始化完成后,自动按照配置参数连接 AP(路由),无需再调用 wifi_station_connect;

否则,需要调用 wifi_station_connect 连接 AP(路由)。

• station_config.bssid_set 一般设置为 0 , 仅当需要检查 AP 的 MAC 地址时(多用于有 重名 AP 的情况下)设置为 1。

函数定义:

```
bool wifi_station_set_config_current (struct station_config *config)
```

参数:

struct station_config *config: WiFi station 接口配置参数指针



返回:

true: 成功 false: 失败

9. wifi_station_connect

功能:

ESP8266 WiFi station 接口连接 AP

注意:

- 请勿在 user_init 中调用本接口,请在 ESP8266 station 使能并初始化完成后调用;
- 如果 ESP8266 已经连接某个 AP, 请先调用 wifi_station_disconnect 断开上一次连接。

函数定义:

bool wifi_station_connect (void)

参数:

无

返回:

true: 成功 false: 失败

10. wifi_station_disconnect

功能:

ESP8266 WiFi station 接口从 AP 断开连接

注意:

请勿在 user_init 中调用本接口,本接口必须在系统初始化完成后,并且 ESP8266 station 接口 使能的情况下调用。

函数定义:

bool wifi_station_disconnect (void)

参数:

无

返回:

true: 成功 false: 失败

11. wifi_station_get_connect_status

功能:

查询 ESP8266 WiFi station 接口连接 AP 的状态



```
函数定义:
    uint8 wifi_station_get_connect_status (void)

参数:
    无
    返回:
    enum{
        STATION_IDLE = 0,
        STATION_CONNECTING,
        STATION_WRONG_PASSWORD,
        STATION_NO_AP_FOUND,
        STATION_CONNECT_FAIL,
        STATION_GOT_IP
    };
```

12. wifi_station_scan

```
功能:
  获取 AP 的信息
注意:
   请勿在 user_init 中调用本接口,本接口必须在系统初始化完成后,并且 ESP8266 station 接口
  使能的情况下调用。
函数定义:
  bool wifi_station_scan (struct scan_config *config, scan_done_cb_t cb);
结构体:
  struct scan_config {
      uint8 *ssid;
                      // AP's ssid
                      // AP's bssid
      uint8 *bssid;
      uint8 channel;
                      //scan a specific channel
      uint8 show_hidden; //scan APs of which ssid is hidden.
  };
参数:
   struct scan_config *config: 扫描 AP 的配置参数
      若 config==null: 扫描获取所有可用 AP 的信息
      若 config.ssid==null && config.bssid==null && config.channel!=null:
          ESP8266 station 接口扫描获取特定信道上的 AP 信息.
     若 config.ssid!=null && config.bssid==null && config.channel==null:
          ESP8266 station 接口扫描获取所有信道上的某特定名称 AP 的信息.
      scan_done_cb_t cb: 扫描完成的 callback
```



```
返回:
true: 成功
false: 失败
```

13. scan_done_cb_t

```
功能:
   wifi_station_scan 的回调函数
函数定义:
   void scan_done_cb_t (void *arg, STATUS status)
参数:
   void *arg: 扫描获取到的 AP 信息指针,以链表形式存储,数据结构 struct bss_info
   STATUS status: 扫描结果
返回:
   无
示例:
   wifi_station_scan(&config, scan_done);
   static void ICACHE_FLASH_ATTR scan_done(void *arg, STATUS status) {
      if (status == OK) {
          struct bss_info *bss_link = (struct bss_info *)arg;
          bss_link = bss_link->next.stqe_next; //ignore first
      }
   }
```

14. wifi_station_ap_number_set

```
功能:
    设置 ESP8266 station 最多可记录几个 AP 的信息。
    ESP8266 station 成功连入一个 AP 时,可以保存 AP 的 SSID 和 password 记录。
    本设置如果与原设置不同,会更新保存到 flash 系统参数区。

函数定义:
    bool wifi_station_ap_number_set (uint8 ap_number)

参数:
    uint8 ap_number: 记录 AP 信息的最大数目 (最大值为 5)

返回:
    true: 成功 false: 失败
```



15. wifi_station_get_ap_info

16. wifi_station_ap_change

```
功能:
    ESP8266 station 切换到已记录的某号 AP 配置连接
    函数定义:
        bool wifi_station_ap_change (uint8 new_ap_id)

参数:
        uint8 new_ap_id : AP 记录的 id 值,从 0 开始计数

返回:
        true: 成功
        false: 失败
```

17. wifi_station_get_current_ap_id

```
功能:
    获取当前连接的 AP 保存记录 id 值。ESP8266 可记录每一个配置连接的 AP,从 0 开始计数。

函数定义:
    uint8 wifi_station_get_current_ap_id ();

参数:
    无
    返回:
    当前连接的 AP 保存记录的 id 值。
```



18. wifi_station_get_auto_connect

功能:

查询 ESP8266 station 上电是否会自动连接已记录的 AP (路由)。

函数定义:

uint8 wifi_station_get_auto_connect(void)

参数:

无

返回:

0: 不自动连接 AP; Non-0: 自动连接 AP。

19. wifi_station_set_auto_connect

功能:

设置 ESP8266 station 上电是否自动连接已记录的 AP (路由), 默认为自动连接。

注意:

本接口如果在 user_init 中调用,则当前这次上电就生效;

如果在其他地方调用,则下一次上电生效。

本设置如果与原设置不同,会更新保存到 flash 系统参数区。

函数定义:

bool wifi_station_set_auto_connect(uint8 set)

参数:

uint8 set: 上电是否自动连接 AP

0: 不自动连接 AP1: 自动连接 AP

返回:

true: 成功 false: 失败

20. wifi_station_dhcpc_start

功能:

开启 ESP8266 station DHCP client.

注意:

- (1) DHCP 默认开启。
- (2) DHCP 与静态 IP 功能(wifi_set_ip_info) 互相影响,以最后设置的为准:

DHCP 开启,则静态 IP 失效;设置静态 IP,则关闭 DHCP。



```
函数定义:
bool wifi_station_dhcpc_start(void)

参数:
无
返回:
true: 成功
false: 失败
```

21. wifi_station_dhcpc_stop

22. wifi_station_dhcpc_status

```
功能:
    查询 ESP8266 station DHCP client 状态.

函数定义:
    enum dhcp_status wifi_station_dhcpc_status(void)

参数:
    无

返回:
    enum dhcp_status {
        DHCP_STOPPED,
        DHCP_STARTED
    };
```



23. wifi_station_set_reconnect_policy

```
功能:

设置 ESP8266 station 从 AP 断开后是否重连。默认重连。
注意:

建议在 user_init 中调用本接口;

函数定义:

bool wifi_station_set_reconnect_policy(bool set)

参数:

bool set - true, 断开则重连; false, 断开不重连

返回:

true: 成功

false: 失败
```

24. wifi_station_get_reconnect_policy

```
功能:
    查询 ESP8266 station 从 AP 断开后是否重连。默认重连。

函数定义:
    bool wifi_station_get_reconnect_policy(void)

参数:
    无
    返回:
    true: 断开则重连
    false: 断开不重连
```

25. wifi_softap_get_config

```
功能:
    查询 ESP8266 WiFi soft-AP 接口的当前配置

函数定义:
    bool wifi_softap_get_config(struct softap_config *config)

参数:
    struct softap_config *config *c
```



返回:

true: 成功 false: 失败

26. wifi_softap_get_config_default

功能:

查询 ESP8266 WiFi soft-AP 接口保存在 flash 中的配置

函数定义:

bool wifi_softap_get_config_default(struct softap_config *config)

参数:

struct softap_config *config : ESP8266 soft-AP 配置参数

返回:

true: 成功 false: 失败

27. wifi_softap_set_config

功能:

设置 WiFi soft-AP 接口配置,并保存到 flash

注意:

- 请在 ESP8266 soft-AP 使能的情况下,调用本接口。
- 本设置如果与原设置不同,将更新保存到 flash 系统参数区。
- 因为 ESP8266 只有一个信道,因此 soft-AP + station 共存模式时,ESP8266 soft-AP 接口会自动调节信道与 ESP8266 station 一致,详细说明请参考附录。

函数定义:

bool wifi_softap_set_config (struct softap_config *config)

参数:

struct softap_config *config: ESP8266 WiFi soft-AP 配置参数

返回:

true: 成功 false: 失败

28. wifi_softap_set_config_current

功能:

设置 WiFi soft-AP 接口配置,不保存到 flash

注意:



- 请在 ESP8266 soft-AP 使能的情况下,调用本接口。
- 因为 ESP8266 只有一个信道,因此 soft-AP + station 共存模式时, ESP8266 soft-AP 接口会自动调节信道与 ESP8266 station 一致,详细说明请参考附录。

函数定义:

bool wifi_softap_set_config_current (struct softap_config *config)

参数:

struct softap_config *config : ESP8266 WiFi soft-AP 配置参数

返回:

true: 成功 false: 失败

29. wifi_softap_get_station_num

功能:

获取 ESP8266 soft-AP 下连接的 station 个数

函数定义:

uint8 wifi_softap_get_station_num(void)

参数:

无

返回:

ESP8266 soft-AP 下连接的 station 个数

30. wifi_softap_get_station_info

功能:

获取 ESP8266 soft-AP 接口下连入的 station 的信息,包括 MAC 和 IP

注意:

本接口不支持获取静态 IP, 仅支持在 DHCP 使能的情况下使用。

函数定义:

struct station_info * wifi_softap_get_station_info(void)

参数:

无

返回:

struct station_info*: station 信息的结构体



31. wifi_softap_free_station_info

```
功能:
   释放调用 wifi_softap_get_station_info 时结构体 station_info 占用的空间
函数定义:
   void wifi_softap_free_station_info(void)
参数:
   无
返回:
   无
获取 MAC 和 IP 信息示例,注意释放资源:
示例 1:
   struct station info * station = wifi softap get station info();
   struct station_info * next_station;
  while(station) {
       printf(bssid : MACSTR, ip : IPSTR/n,
              MAC2STR(station->bssid), IP2STR(&station->ip));
       next_station = STAILQ_NEXT(station, next);
       os_free(station); // Free it directly
       station = next station;
   }
示例 2:
   struct station_info * station = wifi_softap_get_station_info();
   while(station){
       printf(bssid : MACSTR, ip : IPSTR/n,
              MAC2STR(station->bssid), IP2STR(&station->ip));
       station = STAILQ_NEXT(station, next);
   }
  wifi_softap_free_station_info(); // Free it by calling functions
```

32. wifi_softap_dhcps_start

```
功能:

开启 ESP8266 soft-AP DHCP server.
注意:

• DHCP 默认开启。
• DHCP 与静态 IP 功能 (wifi_set_ip_info) 互相影响,以最后设置的为准:
DHCP 开启,则静态 IP 失效;设置静态 IP,则关闭 DHCP。
```



函数定义:

bool wifi_softap_dhcps_start(void)

参数:

无

返回:

true: 成功 false: 失败

33. wifi_softap_dhcps_stop

功能:

关闭 ESP8266 soft-AP DHCP server。默认开启 DHCP。

函数定义:

bool wifi_softap_dhcps_stop(void)

参数:

无

返回:

true: 成功 false: 失败

34. wifi_softap_set_dhcps_lease

功能:

设置 ESP8266 soft-AP DHCP server 分配 IP 地址的范围

注意:

- 设置的 IP 分配范围必须与 ESP8266 soft-AP IP 在同一网段。
- 本接口必须在 ESP8266 soft-AP DHCP server 关闭(wifi_softap_dhcps_stop) 的情况下设置。
- 本设置仅对下一次使能的 DHCP server 生效 (wifi_softap_dhcps_start) ,如果 DHCP server 再次被关闭,则需要重新调用本接口设置 IP 范围;否则之后 DHCP server 重新 使能,会使用默认的 IP 地址分配范围。

函数定义:

bool wifi_softap_set_dhcps_lease(struct dhcps_lease *please)



```
参数:
   struct dhcps_lease {
        struct ip_addr start_ip;
        struct ip_addr end_ip;
   };
返回:
   true: 成功
   false: 失败
示例:
   void dhcps_lease_test(void)
       struct dhcps_lease dhcp_lease;
       const char* start_ip = "192.168.5.100";
       const char* end_ip = "192.168.5.105";
       dhcp_lease.start_ip.addr = ipaddr_addr(start_ip);
       dhcp_lease.end_ip.addr = ipaddr_addr(end_ip);
       wifi_softap_set_dhcps_lease(&dhcp_lease);
   }
或者
   void dhcps_lease_test(void)
   {
       struct dhcps_lease dhcp_lease;
       IP4_ADDR(&dhcp_lease.start_ip, 192, 168, 5, 100);
       IP4_ADDR(&dhcp_lease.end_ip, 192, 168, 5, 105);
       wifi_softap_set_dhcps_lease(&dhcp_lease);
   }
   void user init(void)
       struct ip_info info;
       wifi_set_opmode(STATIONAP_MODE); //Set softAP + station mode
       wifi_softap_dhcps_stop();
       IP4_ADDR(&info.ip, 192, 168, 5, 1);
      IP4_ADDR(&info.gw, 192, 168, 5, 1);
IP4_ADDR(&info.netmask, 255, 255, 255, 0);
wifi_set_ip_info(SOFTAP_IF, &info);
       dhcps_lease_test();
       wifi_softap_dhcps_start();
   }
```



35. wifi_softap_dhcps_status

36. wifi_softap_set_dhcps_offer_option

```
功能:
   设置 ESP8266 soft-AP DHCP server 属性.
结构体:
   enum dhcps_offer_option{
      OFFER\_START = 0 \times 00,
      OFFER_ROUTER = 0 \times 01,
      OFFER_END
   };
函数定义:
   bool wifi_softap_set_dhcps_offer_option(uint8 level, void* optarg)
参数:
   uint8 level - OFFER_ROUTER 设置 router 信息
   void* optarg - bit0, 0 禁用 router 信息; bit0, 1 启用 router 信息; 默认为 1
返回:
   true : 成功
   false: 失败
示例:
   uint8 mode = 0;
   wifi_softap_set_dhcps_offer_option(OFFER_ROUTER, &mode);
```



37. wifi_set_phy_mode

```
功能:
   设置 ESP8266 物理层模式 (802.11b/g/n).
注意:
   ESP8266 soft-AP 仅支持 bg.
函数定义:
   bool wifi_set_phy_mode(enum phy_mode mode)
参数:
   enum phy_mode mode : 物理层模式
   enum phy_mode {
      PHY_MODE_11B = 1,
      PHY_MODE_11G = 2,
      PHY_MODE_11N = 3
   };
返回:
   true : 成功
   false: 失败
```

38. wifi_get_phy_mode

```
功能:
    查询 ESP8266 物理层模式 (802.11b/g/n)
函数定义:
    enum phy_mode wifi_get_phy_mode(void)

参数:
    无
返回:
    enum phy_mode{
        PHY_MODE_11B = 1,
        PHY_MODE_11G = 2,
        PHY_MODE_11N = 3
    };
```

39. wifi_get_ip_info

```
功能:
查询 WiFi station 接口或者 soft-AP 接口的 IP 地址
```



40. wifi_set_ip_info

```
功能:
   设置 ESP8266 station 或者 soft-AP 的 IP 地址
注意:
   本接口必须在 user_init 中调用。
函数定义:
   bool wifi_set_ip_info(
     uint8 if_index,
     struct ip_info *info
   )
参数:
   uint8 if_index : 设置 station 或者 soft-AP 接口
      #define STATION IF
                            0x00
      #define SOFTAP_IF
                            0×01
   struct ip_info *info : IP 信息
```



```
示例:
    struct ip_info info;
    IP4_ADDR(&info.ip, 192, 168, 3, 200);
    IP4_ADDR(&info.gw, 192, 168, 3, 1);
    IP4_ADDR(&info.netmask, 255, 255, 255, 0);
    wifi_set_ip_info(STATION_IF, &info);
    IP4_ADDR(&info.ip, 10, 10, 10, 1);
    IP4_ADDR(&info.gw, 10, 10, 10, 1);
    IP4_ADDR(&info.netmask, 255, 255, 255, 0);
    wifi_set_ip_info(SOFTAP_IF, &info);

返回:
    true: 成功
    false: 失败
```

41. wifi_set_macaddr

```
功能:
   设置 MAC 地址
注意:
   本接口必须在 user_init 中调用
函数定义:
   bool wifi_set_macaddr(
      uint8 if_index,
      uint8 *macaddr
   )
参数:
   uint8 if_index : 设置 station 或者 soft-AP 接口
       #define STATION_IF
                              0x00
       #define SOFTAP IF
                              0x01
   uint8 *macaddr : MAC 地址
示例:
   char sofap_mac[6] = \{0x16, 0x34, 0x56, 0x78, 0x90, 0xab\};
   char sta_mac[6] = \{0x12, 0x34, 0x56, 0x78, 0x90, 0xab\};
  wifi_set_opmode(STATIONAP_MODE);
  wifi_set_macaddr(SOFTAP_IF, sofap_mac);
  wifi_set_macaddr(STATION_IF, sta_mac);
返回:
   true: 成功
   false: 失败
```



42. wifi_get_macaddr

```
功能:
   查询 MAC 地址
函数定义:
   bool wifi_get_macaddr(
     uint8 if_index,
     uint8 *macaddr
   )
参数:
   uint8 if_index : 查询 station 或者 soft-AP 接口
      #define STATION_IF
                             0×00
      #define SOFTAP_IF
                             0x01
   uint8 *macaddr: MAC 地址
返回:
   true: 成功
   false: 失败
```

43. wifi status led install

44. wifi_status_led_uninstall

```
功能:
注销 WiFi 状态 LED。
```



```
函数定义:
void wifi_status_led_uninstall ()

参数:
无

返回:
无
```

45. wifi_set_event_handler_cb

```
功能:
   注册 WiFi event 处理回调
函数定义:
   void wifi_set_event_handler_cb(wifi_event_handler_cb_t cb)
参数:
   wifi_event_handler_cb_t cb - 回调函数
返回:
   无
示例:
void wifi handle event cb(System Event t *evt)
   printf("event %x\n", evt->event);
   switch (evt->event) {
      case EVENT_STAMODE_CONNECTED:
             printf("connect to ssid %s, channel %d\n",
                          evt->event_info.connected.ssid,
                          evt->event_info.connected.channel);
             break;
      case EVENT_STAMODE_DISCONNECTED:
             printf("disconnect from ssid %s, reason %d\n",
                          evt->event_info.disconnected.ssid,
                          evt->event info.disconnected.reason);
             break;
      case EVENT_STAMODE_AUTHMODE_CHANGE:
          printf("mode: %d -> %d\n",
                          evt->event_info.auth_change.old_mode,
                          evt->event_info.auth_change.new_mode);
          break;
      case EVENT_STAMODE_GOT_IP:
```



```
printf("ip:" IPSTR ",mask:" IPSTR ",gw:" IPSTR,
                                    IP2STR(&evt->event_info.got_ip.ip),
                                   IP2STR(&evt->event info.got ip.mask),
                                   IP2STR(&evt->event_info.got_ip.gw));
             printf("\n");
             break;
      case EVENT_SOFTAPMODE_STACONNECTED:
          printf("station: " MACSTR "join, AID = %d\n",
                    MAC2STR(evt->event_info.sta_connected.mac),
                    evt->event_info.sta_connected.aid);
          break:
       case EVENT_SOFTAPMODE_STADISCONNECTED:
           printf("station: " MACSTR "leave, AID = %d\n",
                    MAC2STR(evt->event_info.sta_disconnected.mac),
                    evt->event_info.sta_disconnected.aid);
          break;
      default:
             break;
   }
void user_init(void)
   // TODO: add your own code here....
   wifi_set_event_handler_cb(wifi_handle_event_cb);
}
```

3.5. 云端升级 (FOTA) 接口

system_upgrade_userbin_check

```
功能:
    查询 user bin
函数定义:
    uint8 system_upgrade_userbin_check()
参数:
    无
```



```
返回:
0x00 : UPGRADE_FW_BIN1, i.e. user1.bin
0x01 : UPGRADE_FW_BIN2, i.e. user2.bin
```

2. system_upgrade_flag_set

```
功能:
   设置升级状态标志。
注意:
   新软件写入完成后,将 flag 置为 UPGRADE_FLAG_FINISH, 再调用 system_upgrade_reboot
   重启运行新软件。
函数定义:
   void system_upgrade_flag_set(uint8 flag)
参数:
   uint8 flag:
   #define UPGRADE_FLAG_IDLE
                               0x00
  #define UPGRADE FLAG START
                               0x01
  #define UPGRADE_FLAG_FINISH
                               0x02
返回:
   无.
```

3. system_upgrade_flag_check

4. system_upgrade_reboot

```
功能:
重启系统,运行新软件
```



```
函数定义:
void system_upgrade_reboot (void)

参数:
无
返回:
无
```

3.6. Sniffer 相关接口

1. wifi_promiscuous_enable

```
功能:
  开启混杂模式 (sniffer)
注意:
   (1) 仅支持在 ESP8266 单 station 模式下, 开启混杂模式
   (2) 混杂模式中, ESP8266 station 和 soft-AP 接口均失效
   (3) 若开启混杂模式,请先调用 wifi_station_disconnect 确保没有连接
   (4) 混杂模式中请勿调用其他 API, 请先调用 wifi_promiscuous_enable(0) 退出 sniffer
函数定义:
  void wifi_promiscuous_enable(uint8 promiscuous)
参数:
  uint8 promiscuous :
      0: 关闭混杂模式;
      1: 开启混杂模式
返回:
  无
示例:
  用户可以向 Espressif Systems 申请 sniffer demo
```

2. wifi_promiscuous_set_mac

```
功能:
    设置 sniffer 模式时的 MAC 地址过滤
注意:
    MAC 地址过滤仅对当前这次的 sniffer 有效;
    如果停止 sniffer, 又再次 sniffer, 需要重新设置 MAC 地址过滤。
```



```
函数定义:
    void wifi_promiscuous_set_mac(const uint8_t *address)

参数:
    const uint8_t *address : MAC 地址

返回:
    无
示例:
    char ap_mac[6] = {0x16, 0x34, 0x56, 0x78, 0x90, 0xab};
    wifi_promiscuous_set_mac(ap_mac);
```

3. wifi_set_promiscuous_rx_cb

```
功能:
    注册混杂模式下的接收数据回调函数,每收到一包数据,都会进入注册的回调函数。

函数定义:
    void wifi_set_promiscuous_rx_cb(wifi_promiscuous_cb_t cb)

参数:
    wifi_promiscuous_cb_t cb : 回调函数

返回:
    无
```

4. wifi_get_channel

```
功能:
 用于 sniffer 功能,获取信道号
函数定义:
 uint8 wifi_get_channel(void)
参数:
 无
返回:
 信道号
```

5. wifi_set_channel

```
功能:
用于 sniffer 功能,设置信道号
函数定义:
bool wifi_set_channel (uint8 channel)
```



```
参数:
```

uint8 channel: 信道号

返回:

true: 成功 false: 失败

3.7. smart config 接口

以下介绍 smart config 软件接口的说明,用户可向乐鑫申请详细介绍的文档。开启 smart config 功能前,请先确保目标 AP 已经开启。

1. smartconfig_start

功能:

开启快连模式,快速连接 ESP8266 station 到 AP。ESP8266 抓取空中特殊的数据包,包含目标 AP 的 SSID 和 password 信息,同时,用户需要通过手机或者电脑广播加密的 SSID 和 password 信息。

注意:

- (1) 仅支持在单 station 模式下调用本接口;
- (2) smartconfig 过程中, ESP8266 station 和 soft-AP 失效;
- (3) smartconfig_start 未完成之前不可重复执行 smartconfig_start ,请先调用 smartconfig_stop 结束本次快连。
- (4) smartconfig 过程中,请勿调用其他 API; 请先调用 smartconfig_stop,再使用其他 API。

结构体:



```
函数定义:
   bool smartconfig_start(
     sc_callback_t cb,
     uint8 log
   )
参数:
   sc_callback_t cb: smartconfig 状态发生改变时,进入回调函数。
   传入回调函数的参数 status 表示 smartconfig 状态:
   • 当 status 为 SC_STATUS_GETTING_SSID_PSWD 时,参数 void *pdata 为 sc_type *
        类型的指针变量,表示此次配置是 AirKiss 还是 ESP-TOUCH;
   • 当 status 为 SC_STATUS_LINK 时,参数 void *pdata 为 struct station_config 类
        型的指针变量;
   • 当 status 为 SC_STATUS_LINK_OVER 时, 参数 void *pdata 是移动端的 IP 地址的指
        针, 4 个字节。(仅支持在 ESPTOUCH 方式下, 其他方式则为 NULL)
   • 当 status 为其他状态时,参数 void *pdata 为 NULL
   uint8 log: 1: UART 打印连接过程; 否则: UART 仅打印连接结果。
返回:
   true: 成功
   false: 失败
示例:
    void smartconfig_done(sc_status status, void *pdata)
        switch(status) {
            case SC_STATUS_WAIT:
               printf("SC_STATUS_WAIT\n");
               break;
            case SC_STATUS_FIND_CHANNEL:
                printf("SC_STATUS_FIND_CHANNEL\n");
               break;
            case SC_STATUS_GETTING_SSID_PSWD:
                printf("SC_STATUS_GETTING_SSID_PSWD\n");
               sc_type *type = pdata;
                if (*type == SC_TYPE_ESPTOUCH) {
                   printf("SC TYPE:SC TYPE ESPTOUCH\n");
               } else {
                   printf("SC_TYPE:SC_TYPE_AIRKISS\n");
```



```
}
            break;
        case SC STATUS LINK:
            printf("SC_STATUS_LINK\n");
            struct station config *sta conf = pdata;
            wifi_station_set_config(sta_conf);
            wifi_station_disconnect();
                 wifi_station_connect();
            break;
        case SC_STATUS_LINK_OVER:
            os_printf("SC_STATUS_LINK_OVER\n");
                if (pdata != NULL) {
                uint8 phone_ip[4] = \{0\};
                memcpy(phone_ip, (uint8*)pdata, 4);
                printf("Phone ip: %d.%d.%d.%d
   \n", phone_ip[0], phone_ip[1], phone_ip[2], phone_ip[3]);
                }
            smartconfig_stop();
            break;
    }
}
smartconfig_start(smartconfig_done);
```

2. smartconfig_stop



3.8. cJSON 接口

1. cJSON_Parse

```
功能:
解析 cJSON 字符串

函数定义:
cJSON *cJSON_Parse (const char *value)

参数:
const char *value : 传入的字符串

返回:
返回 cJSON 结构体
```

2. cJSON_Print

```
功能:
    将 cJSON 结构转换为字符串

函数定义:
    char *cJSON_Print (cJSON *item)

参数:
    cJSON *item : 传入 cJSON 结构体

返回:
    字符串
```

3. cJSON_Delete

```
功能:

删除 cJSON 结构体,释放 cJSON 空间

函数定义:

void cJSON_Delete (cJSON *c)

参数:

cJSON *c : 传入 cJSON

返回:

无
```

4. cJSON_GetArraySize

```
功能:
查询 cJSON 数组或对象的大小
```



```
函数定义:
    int cJSON_GetArraySize (cJSON *array)

参数:
    cJSON *array : 传入 cJSON 数组

返回:
    cJSON 数组或对象的大小
```

5. cJSON_GetArrayItem

```
功能:
以 index 方式获取数组或对象对应的项
函数定义:
cJSON *cJSON_GetArrayItem(cJSON *array,int item)

参数:
cJSON *array : 传入 cJSON
int item : 数组或对象对应的项
返回:
返回数组或对象中相应 index 的项。如果找不到,则返回 NULL
```

6. cJSON_GetObjectItem

```
功能:
以名称方式获取数组或对象对应的项
函数定义:
cJSON *cJSON_GetObjectItem (cJSON *object, const char *string)

参数:
cJSON *object : 传入 cJSON

const char *string : 数组或对象对应中的名称
返回:
返回数组或对象中相应名称的项。如果找不到,则返回 NULL
```

7. cJSON_CreateXXX

```
功能:
    创建相应类型的 cJSON 项
函数定义:
    cJSON *cJSON_CreateNull (void) // 创建类型为空的 cJSON 结构
```



```
cJSON *cJSON_CreateTrue (void) // 创建类型为 True 的 cJSON 结构
cJSON *cJSON_CreateFalse (void) // 创建类型为 False 的 cJSON 结构
cJSON *cJSON_CreateBool (int b) // 创建类型为 bool 的 cJSON 结构
cJSON *cJSON_CreateNumber (double num) // 创建类型为双精度数的 cJSON 结构
cJSON *cJSON_CreateString (const char *string) // 创建类型为字符串的 cJSON 结构
cJSON *cJSON_CreateArray (void) // 创建类型为数组的 cJSON 结构
cJSON *cJSON_CreateObject (void) // 创建类型为 JSON 树的 cJSON 结构
返回:
cJSON
```

8. cJSON_CreateXXXArray

```
功能:
    创建多个相应类型的数组

函数定义:
    cJSON *cJSON_CreateIntArray(const int *numbers,int count)
    cJSON *cJSON_CreateFloatArray(const float *numbers,int count)
    cJSON *cJSON_CreateDoubleArray(const double *numbers,int count)
    cJSON *cJSON_CreateStringArray(const char **strings,int count)

参数:
    numbers:数据值
    int count:创建数目

返回:
    cJSON
```

9. cJSON InitHooks

```
功能:
    重定义 malloc, realloc, free 等

函数定义:
    void cJSON_InitHooks (cJSON_Hooks* hooks)

参数:
    cJSON_Hooks* hooks : cJSON 回调函数

返回:
    无
```



10. cJSON_AddItemToArray

```
功能:
将对象加到指定的数组,破坏当前 JSON

函数定义:
void cJSON_AddItemToArray (cJSON *array, cJSON *item)

参数:
cJSON *array : 指定的数组
cJSON *item : 待添加的对象

返回:
无
```

11. cJSON_AddItemReferenceToArray

```
功能:
    将对象加到指定的数组,不破坏当前 JSON
函数定义:
    void cJSON_AddItemReferenceToArray (cJSON *array, cJSON *item)

参数:
    cJSON *array : 指定的数组
    cJSON *item : 待添加的对象

返回:
    无
```

12. cJSON_AddItemToObject

```
功能:
将对象加到指定的对象,破坏当前 JSON

函数定义:
void cJSON_AddItemToObject (cJSON *object, const char *string, cJSON *item)
void cJSON_AddItemToObjectCS (cJSON *object, const char *string, cJSON *item)

参数:
cJSON *object : 当前对象
const char *string : 待添加的对象
cJSON *item : 指定的对象
```



返回:

无

13. cJSON_AddItemReferenceToObject

```
功能:
将对象加到指定的对象,不破坏当前 JSON

函数定义:
void cJSON_AddItemReferenceToObject (
    cJSON *object,
    const char *string,
    cJSON *item)

参数:
    cJSON *object : 当前对象
    const char *string : 待添加的对象
    cJSON *item : 指定的对象

返回:
    无
```

14. cJSON_DetachItemFromArray

```
功能:
从指定的数组中移除对象
函数定义:
cJSON *cJSON_DetachItemFromArray (cJSON *array, int which)

参数:
cJSON *array : 指定的数组
int which : 待移除的对象位置

返回:
cJSON
```

15. cJSON_DeleteItemFromArray

功能:

从指定的数组中删除对象



```
函数定义:
void cJSON_DeleteItemFromArray (cJSON *array, int which)

参数:
cJSON *array : 指定的数组
int which : 待删除的对象位置

返回:
无
```

16. cJSON_DetachItemFromObject

```
功能:
从指定的对象中移除对象
函数定义:
cJSON *cJSON_DetachItemFromObject (cJSON *object, const char *string)
参数:
cJSON *object : 指定的对象
const char *string : 待移除的对象
返回:
cJSON 结构
```

17. cJSON_DeleteItemFromObject

```
功能:
从指定的对象中删除对象
函数定义:
void cJSON_DetachItemFromObject (cJSON *object, const char *string)

参数:
cJSON *object : 指定的对象
const char *string : 待删除的对象

返回:
无
```

18. cJSON_InsertItemInArray

```
功能:
新增数组对象
```



```
函数定义:
void cJSON_InsertItemInArray (cJSON *array, int which, cJSON *newitem)

参数:
cJSON *array : 指定的数组
int which : 新增对象的数组位置
cJSON *newitem : 新增的对象

返回:
无
```

19. cJSON_ReplaceItemInArray

```
功能:
    更新数组中的某对象
函数定义:
    void cJSON_ReplaceItemInArray (cJSON *array, int which, cJSON *newitem)

参数:
    cJSON *array : 指定的数组
    int which : 待更新的对象在数组中的位置
    cJSON *newitem : 新对象

返回:
    无
```

20. cJSON_ReplaceItemInObject

```
功能:
    更新对象中的某对象

函数定义:
    void cJSON_ReplaceItemInObject (
        cJSON *object,
        const char *string,
        cJSON *newitem)

参数:
    cJSON *object : 指定的对象
    const char *string : 待更新的对象
    cJSON *newitem : 新对象
```



返回:

无

21. cJSON_Duplicate

```
功能:
复制创建一个相同的新 cJSON
函数定义:
cJSON *cJSON_Duplicate (cJSON *item, int recurse)

参数:
cJSON *item : 复制的对象
int recurse : 复制创建的深度

返回:
cJSON
```

22. cJSON_ParseWithOpts

```
功能:
解析 cJSON

函数定义:
cJSON *cJSON_ParseWithOpts (
const char *value,
const char **return_parse_end,
int require_null_terminated)

参数:
const char *value : 输入字符串
const char **return_parse_end : 解析字符串末尾地址
int require_null_terminated : 终止解析的位置

返回:
cJSON
```







4.

参数结构体和宏定义

4.1. 定时器

```
typedef void os_timer_func_t(void *timer_arg);
typedef struct _os_timer_t {
    struct _os_timer_t
                           *timer_next;
   void
                           *timer_handle;
   uint32
                           timer_expire;
   uint32
                           timer_period;
   os_timer_func_t
                           *timer_func;
   bool
                           timer_repeat_flag;
   void
                           *timer_arg;
} os timer t;
```

4.2. Wi-Fi 参数

1. station 参数

```
struct station_config {
    uint8 ssid[32];
    uint8 password[64];
    uint8 bssid_set;
    uint8 bssid[6];
};

注意:
    BSSID 表示 AP 的 MAC 地址,用于多个 AP 的 SSID 相同的情况。
    如果 station_config.bssid_set==1 , station_config.bssid 必须设置,否则连接失败。
    一般情况, station_config.bssid_set 设置为 0.
```

2. soft-AP 参数

```
typedef enum _auth_mode {

AUTH_OPEN = 0,

AUTH_WEP,

AUTH_WPA_PSK,

AUTH_WPA2_PSK,

AUTH_WPA2_PSK
```



```
} AUTH_MODE;
struct softap_config {
   uint8 ssid[32];
   uint8 password[64];
   uint8 ssid len;
   uint8 channel;
                        // support 1 ~ 13
   uint8 authmode;
                          // Don't support AUTH_WEP in soft-AP mode
   uint8 ssid_hidden;
                         // default 0
   uint8 max_connection; // default 4, max 4
   uint16 beacon_interval; // 100 ~ 60000 ms, default 100
};
注意:
   如果 softap_config.ssid_len==0, 读取 SSID 直至结束符;
   否则,根据 softap_config.ssid_len 设置 SSID 的长度。
```

3. scan 参数

```
struct scan_config {
   uint8 *ssid;
   uint8 *bssid;
   uint8 channel;
   uint8 show_hidden; // Scan APs which are hiding their SSID or not.
};
struct bss_info {
   STAILQ_ENTRY(bss_info) next;
   u8 bssid[6];
   u8 ssid[32];
   u8 channel;
   s8 rssi;
   u8 authmode;
   uint8 is_hidden; // SSID of current AP is hidden or not.
};
typedef void (* scan_done_cb_t)(void *arg, STATUS status);
```

4. Wi-Fi event 结构体

```
enum {
    EVENT_STAMODE_CONNECTED = 0,
    EVENT_STAMODE_DISCONNECTED,
    EVENT_STAMODE_AUTHMODE_CHANGE,
```



```
EVENT_STAMODE_GOT_IP,
   EVENT_SOFTAPMODE_STACONNECTED,
      EVENT_SOFTAPMODE_STADISCONNECTED,
    EVENT_MAX
};
enum {
                                      = 1,
      REASON_UNSPECIFIED
      REASON_AUTH_EXPIRE
                                      = 2,
      REASON_AUTH_LEAVE
                                      = 3,
      REASON_ASSOC_EXPIRE
                                      = 4,
      REASON_ASSOC_TOOMANY
                                      = 5,
                                      = 6,
      REASON_NOT_AUTHED
                                      = 7,
      REASON_NOT_ASSOCED
      REASON_ASSOC_LEAVE
                                      = 8,
      REASON_ASSOC_NOT_AUTHED
                                      = 9,
      REASON_DISASSOC_PWRCAP_BAD
                                     = 10, /* 11h */
                                    = 11, /* 11h */
      REASON_DISASSOC_SUPCHAN_BAD
      REASON_IE_INVALID
                                      = 13, /* 11i */
      REASON_MIC_FAILURE
                                      = 14, /* 11i */
                                      = 15, /* 11i */
      REASON_4WAY_HANDSHAKE_TIMEOUT
      REASON_GROUP_KEY_UPDATE_TIMEOUT = 16, /* 11i */
                                      = 17, /* 11i */
      REASON_IE_IN_4WAY_DIFFERS
                                      = 18, /* 11i */
      REASON_GROUP_CIPHER_INVALID
      REASON_PAIRWISE_CIPHER_INVALID = 19, /* 11i */
                                      = 20, /* 11i */
      REASON_AKMP_INVALID
                                     = 21, /* 11i */
      REASON_UNSUPP_RSN_IE_VERSION
      REASON_INVALID_RSN_IE_CAP
                                     = 22, /* 11i */
                                      = 23, /* 11i */
      REASON_802_1X_AUTH_FAILED
      REASON_CIPHER_SUITE_REJECTED
                                     = 24, /* 11i */
      REASON_BEACON_TIMEOUT
                                      = 200,
      REASON_NO_AP_FOUND
                                      = 201,
};
typedef struct {
      uint8 ssid[32];
      uint8 ssid len;
      uint8 bssid[6];
```



```
uint8 channel;
} Event_StaMode_Connected_t;
typedef struct {
      uint8 ssid[32];
      uint8 ssid_len;
      uint8 bssid[6];
      uint8 reason;
} Event_StaMode_Disconnected_t;
typedef struct {
      uint8 old_mode;
      uint8 new_mode;
} Event_StaMode_AuthMode_Change_t;
typedef struct {
      struct ip_addr ip;
      struct ip_addr mask;
      struct ip_addr gw;
} Event_StaMode_Got_IP_t;
typedef struct {
      uint8 mac[6];
      uint8 aid;
} Event_SoftAPMode_StaConnected_t;
typedef struct {
      uint8 mac[6];
      uint8 aid;
} Event_SoftAPMode_StaDisconnected_t;
typedef union {
      Event_StaMode_Connected_t
                                               connected;
      Event_StaMode_Disconnected_t
                                               disconnected;
      Event_StaMode_AuthMode_Change_t
                                               auth_change;
      Event_StaMode_Got_IP_t
                                                     got_ip;
      Event_SoftAPMode_StaConnected_t
                                              sta_connected;
      Event_SoftAPMode_StaDisconnected_t
                                              sta disconnected;
} Event_Info_u;
```





```
typedef struct _esp_event {
    uint32 event;
    Event_Info_u event_info;
} System_Event_t;
```



5.

附录

5.1. RTC APIs 使用示例

以下测试示例,可以验证 RTC 时间和系统时间,在 system_restart 时的变化,以及读写RTC memory。

```
#include "ets_sys.h"
#include "osapi.h"
#include "user_interface.h"
os_timer_t rtc_test_t;
#define RTC_MAGIC 0x55aaaa55
typedef struct {
      uint64 time_acc;
      uint32 magic ;
      uint32 time_base;
}RTC_TIMER_DEMO;
void rtc_count()
   RTC_TIMER_DEMO rtc_time;
   static uint8 cnt = 0;
    system_rtc_mem_read(64, &rtc_time, sizeof(rtc_time));
    if(rtc_time.magic!=RTC_MAGIC){
      printf("rtc time init...\r\n");
      rtc_time.magic = RTC_MAGIC;
      rtc_time.time_acc= 0;
      rtc_time.time_base = system_get_rtc_time();
      printf("time base : %d \r\n", rtc_time.time_base);
    printf("RTC time test : \r\n");
   uint32 rtc_t1,rtc_t2;
   uint32 st1,st2;
    uint32 cal1, cal2;
```



```
rtc t1 = system get rtc time();
   st1 = system get time();
   cal1 = system_rtc_clock_cali_proc();
   os delay us(300);
   st2 = system_get_time();
   rtc_t2 = system_get_rtc_time();
   cal2 = system_rtc_clock_cali_proc();
   printf(" rtc_t2-t1 : %d \r\n",rtc_t2-rtc_t1);
   printf(" st2-t2 : %d \r\n", st2-st1);
   printf("cal 1 : %d.%d \r\n", ((cal1*1000)>>12)/1000,
((cal1*1000)>>12)%1000 );
    printf("cal 2 : %d.%d \r\n",((cal2*1000)>>12)/1000,
((cal2*1000)>>12)%1000 );
    printf("======\r\n\r\n");
    rtc_time.time_acc += ( ((uint64)(rtc_t2 - rtc_time.time_base)) *
( (uint64)((cal2*1000)>>12)) );
    printf("rtc time acc : %lld \r\n",rtc_time.time_acc);
   printf("power on time : %lld us\r\n", rtc_time.time_acc/1000);
   printf("power on time : %lld.%02lld S\r\n", (rtc_time.time_acc/10000000)/
100, (rtc_time.time_acc/10000000)%100);
    rtc_time.time_base = rtc_t2;
   system_rtc_mem_write(64, &rtc_time, sizeof(rtc_time));
   printf("----\r\n");
   if(5== (cnt++)){
      printf("system restart\r\n");
      system_restart();
   }else{
      printf("continue ...\r\n");
   }
}
void user init(void)
   rtc count();
   printf("SDK version:%s\n", system_get_sdk_version());
```



```
os_timer_disarm(&rtc_test_t);
os_timer_setfn(&rtc_test_t,rtc_count,NULL);
os_timer_arm(&rtc_test_t,10000,1);
}
```

5.2. Sniffer 结构体说明

ESP8266 可以进入混杂模式(sniffer),接收空中的 IEEE802.11 包。可支持如下 HT20 的包:

- 802.11b
- 802.11g
- 802.11n (MCS0 到 MCS7)
- AMPDU

以下类型不支持:

- HT40
- LDPC

尽管有些类型的 IEEE802.11 包是 ESP8266 不能完全接收的,但 ESP8266 可以获得它们的包长。

因此, sniffer 模式下, ESP8266 或者可以接收完整的包,或者可以获得包的长度:

- ESP8266 可完全接收的包,它包含:
 - ▶ 一定长度的 MAC 头信息 (包含了收发双方的 MAC 地址和加密方式)
 - ▶ 整个包的长度
- ESP8266 不可完全接收的包,它包含:
 - ▶ 整个包的长度

结构体 RxControl 和 sniffer_buf 分别用于表示了这两种类型的包。其中结构体 sniffer buf 包含结构体 RxControl。



```
unsigned bssidmatch0:1;
    unsigned bssidmatch1:1;
    unsigned MCS:7;
                             // if is 11n packet, shows the modulation
                              // and code used (range from 0 to 76)
    unsigned CWB:1; // if is 11n packet, shows if is HT40 packet or not
    unsigned HT_length:16;// if is 11n packet, shows length of packet.
    unsigned Smoothing:1;
    unsigned Not_Sounding:1;
    unsigned:1;
    unsigned Aggregation:1;
    unsigned STBC:2;
    unsigned FEC_CODING:1; // if is 11n packet, shows if is LDPC packet or not.
    unsigned SGI:1;
    unsigned rxend state:8;
    unsigned ampdu_cnt:8;
    unsigned channel:4; //which channel this packet in.
    unsigned:12;
};
struct LenSeq{
    u16 len; // length of packet
    u16 seq; // serial number of packet, the high 12bits are serial number,
                low 14 bits are Fragment number (usually be 0)
    u8 addr3[6]; // the third address in packet
};
struct sniffer buf{
    struct RxControl rx_ctrl;
    u8 buf[36]; // head of ieee80211 packet
    u16 cnt; // number count of packet
    struct LenSeq lenseq[1]; //length of packet
};
struct sniffer_buf2{
    struct RxControl rx ctrl;
    u8 buf[112];
    u16 cnt;
    u16 len; //length of packet
};
```



回调函数 wifi_promiscuous_rx 含两个参数 (buf 和 len)。len 表示 buf 的长度,分为三种情况: len = 128 , len 为 10 的整数倍,len = 12:

LEN == 128 的情况

- buf 的数据是结构体 sniffer_buf2, 该结构体对应的数据包是管理包, 含有 112 字节的数据。
- sniffer_buf2.cnt 为 1。
- sniffer_buf2.len 为管理包的长度。

LEN 为 10 整数倍的情况

- buf 的数据是结构体 sniffer_buf,该结构体是比较可信的,它对应的数据包是通过 CRC 校验正确的。
- sniffer_buf.cnt 表示了该 buf 包含的包的个数, len 的值由 sniffer_buf.cnt 决定。
 - ▶ sniffer_buf.cnt==0, 此 buf 无效; 否则, len = 50 + cnt * 10
- sniffer_buf.buf 表示 IEEE802.11 包的前 36 字节。从成员 sniffer_buf.lenseq[0]开始,每一个 lenseq 结构体表示一个包长信息。
- 当 sniffer_buf.cnt > 1,由于该包是一个 AMPDU,认为每个 MPDU 的包头基本是相同的,因此没有给出所有的 MPDU 包头,只给出了每个包的长度(从 MAC 包头开始到 FCS)。
- 该结构体中较为有用的信息有:包长、包的发送者和接收者、包头长度。

LEN == 12 的情况

- buf 的数据是一个结构体 RxControl,该结构体的是不太可信的,它无法表示包所属的发送和接收者,也无法判断该包的包头长度。
- 对于 AMPDU 包,也无法判断子包的个数和每个子包的长度。
- 该结构体中较为有用的信息有:包长, rssi和 FEC_CODING.
- RSSI 和 FEC_CODING 可以用于评估是否是同一个设备所发。

总结

使用时要加快单个包的处理,否则,可能出现后续的一些包的丢失。

下图展示的是一个完整的 IEEE802.11 数据包的格式:





- Data 帧的 MAC 包头的前 24 字节是必须有的:
 - ▶ Address 4 是否存在是由 Frame Control 中的 FromDS 和 ToDS 决定的;
 - ▶ QoS Control 是否存在是由 Frame Control 中的 Subtype 决定的;
 - ▶ HT Control 域是否存在是由 Frame Control 中的 Order Field 决定的;
 - ▶ 具体可参见 IEEE Std 80211-2012.
- 对于 WEP 加密的包,在 MAC 包头后面跟随 4 字节的 IV,在包的结尾 (FCS 前) 还有 4 字节的 ICV。
- 对于 TKIP 加密的包,在 MAC 包头后面跟随 4 字节的 IV 和 4 字节的 EIV,在包的结尾 (FCS 前) 还有 8 字节的 MIC 和 4 字节的 ICV。
- 对于 CCMP 加密的包,在 MAC 包头后面跟随8字节的 CCMP header,在包的结尾 (FCS 前)还有8字节的 MIC。

5.3. ESP8266 soft-AP 和 station 信道定义

虽然 ESP8266 支持 soft-AP + station 共存模式,但是它实际只有一个硬件信道。因此在 soft-AP + station 模式时, ESP8266 soft-AP 会动态调整信道值与 ESP8266 station 一致。 这个限制会导致 soft-AP + station 模式时一些行为上的不便,用户需要注意。例如:

情况一

- (1) 如果 ESP8266 station 连接到一个路由(假设路由信道号为 6)
- (2) 通过接口 wifi_softap_set_config 设置 ESP8266 soft-AP
- (3) 如果设置值合法有效, API 将返回 true ,但信道号设置后仍然会被 ESP8266 自动调节成与 ESP8266 station 接口一致,在这个例子里也就是信道号为 6。因为 ESP8266 在硬件上就只有一个信道。

情况二

- (1) 先使用接口 wifi_softap_set_config 设置了 ESP8266 soft-AP(例如信道号为 5)
- (2) 其他 station 连接到 ESP8266 soft-AP
- (3) 将 ESP8266 station 连接到路由 (假设路由信道号为 6)
- (4) ESP8266 soft-AP 会调整信道号与 ESP8266 station 一致(信道 6)
- (5) 由于信道改变,之前连接到 ESP8266 soft-AP 的 station 的 WiFi 连接会断开。