### **CUDA Assignment #2**

Работа с глобальной и разделяемой памятью

### Задание на выбор

- **#**Свертка с использованием FFT

### Вейвлет преобразование

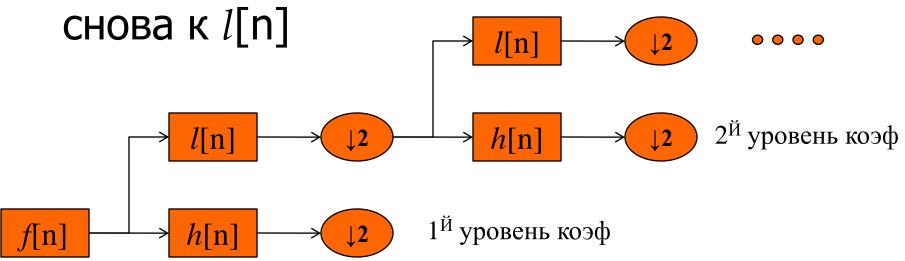
- **ЖКак работают вейвлет преобразования?** 
  - $\triangle$ Исходный сигнал f(N = 2n отсчетов )
  - Мизкочастотный фильтр L
  - Высокочастотный фильтр Н

$$l[n] = (f \otimes L)[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} f[k]L[n-k]$$
 N отсчетов

$$h[n] = (f \otimes H)[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} f[k]H[n-k]$$
 N отсчетов

### Вейвлет преобразование

- **2N** отсчетов для сигнала длины N
  - $igthinspace{ iny}$  Можно проредить результат фильтрации (Оператор  $\downarrow 2$  )
- **Ж**Применить преобразование Haar'a



# Вейвлет Преобразование как Свертка

$$(a_0, a_1, a_2, a_3, ... a_{2k-2}, a_{2k-1})$$
 разбивается на последовательности  $((a_0, a_1), (a_2, a_3), ... (a_{2k-2}, a_{2k-1}))$ 

$$H_2 = \begin{cases} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{cases}$$

- $\mathbb{H}$  Получаем последовательность  $((l_0, h_0), (l_1, h_1), ... (l_{k-1}, h_{k-1}))$
- $\Re$  Коэф  $l_i$  группируются отдельно и фильтруются на след. шаге.

# Вейвлет Преобразование как Свертка

**Ж**Если последовательность сигнала из N=4k то можно делать сразу два шага преобразования используя матрицу:

$$H_4 = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{bmatrix}$$

## Вейвлет преобразование Haar'a

#### **Ж**Обратите внимание:

Coalescing: Разделять переменные можно в cuda kernel'e, и при этом сохранять coalescing.

## Вейвлет преобразование Haar'a

### **ж**Оформление программы:

- □Программа принимает один параметр имя файла, который содержит значения в формате:
  - - N кол-во отсчетов сигнала
    - Level максимальный уровень для преобразования
  - <значения функции>
- Весь вывод в stdout

# Свертка с использованием FFT

- **Ж**Быстрое преобразование Фурье
  - ∠ CUFFT библиотека
- **Ж**Загрузка / запись изображений
  - Можно взять любой код для загрузки изображений например bmploader
  - □ Если вы берете стороннюю библиотеку не забудьте приложить к ней все необходимое:

### Преобразование Фурье Свойства

1. 
$$F\{f(x,y) \otimes h(x,y)\} = F(u,v)H(u,v)$$
  
 $F\{f(x,y)h(x,y)\} = F(u,v) \otimes H(u,v)$ 

$$2. \frac{\partial f(x,y)}{\partial x} = F^{-1} \{ 2\pi i u F(u,v) \}$$

3. 
$$F{\Delta f(x,y)} = -4\pi^2(u^2 + v^2)F(u,v)$$

$$4. F(u,v) = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} f(x,y)e^{-2\pi i \cdot ux} dx e^{-2\pi i \cdot vy} dy = \int_{-\infty}^{+\infty} F(u,y)e^{-2\pi i \cdot vy} dy$$

$$5. F\{f(x)\} \in C$$

### Свертка с использованием FFT

- **Ж**Изображение и ядро переводятся в частотную область
- **Ж**Перемножение Образов
- **Ж**Обратное преобразование Фурье

# Свертка с использованием FFT

**Ж**Если сигнал f(x) размера A и ядро g(x) размера B то их необходимо дополнить до размера M $\geq$ A+B-1 по правилу:

$$f_e = \begin{cases} f(x), & 0 \le x \le A - 1 \\ 0, & A \le x \le M - 1 \end{cases}$$
$$g_e = \begin{cases} g(x), & 0 \le x \le B - 1 \\ 0, & B \le x \le M - 1 \end{cases}$$

### Свертка с использованием FFT

### **Ж**Альтернатива:

- Визуализация с помощью CUDA openGL interop
  - Приложение должно давать возможность посмотреть на загруженное изображение и на отфильтрованное

## Общие правила по оформлению прорамм

- **Ж**Программа должна делать проверки на ошибки:
  - **ж** Наличие девайса?
  - **ж** Открылся ли нужный файл?
  - **Ж** Правильного ли он формата?
- ЖПрограмма должна быть скомпилирована в Release и запускаться на Windows XP SP2 с CUDA Toolkit 2.1
- **Ж**Программа должна компилироваться
  - # Для этого должен быть приложен vcproj для VS2005 либо makefile

## Общие правила по оформлению прорамм

- Ж Если вы используете любые другие инклюды кроме стандартных − не расчитывайте, что они прописаны на проверяющей машине.
- **Ж**Пример того, чего не будет на машине:

```
△cutil.h (требует установки CUDA SDK)
```

#### **Ж**Пример того, что будет на машине:

```
    □ cudart.h (ставиться вместе с CUDA toolkit)
```

## Вопросы

