# 20337025+崔璨明+HW6

姓名	学号	专业
崔璨明	20337025	计算机科学与技术

### Task 1

用显式积分法来实现质点弹簧系统的动画仿真。需要填充代码的地方在 Utils.cpp 文件的 simulate() 函数。 首先计算每个质点的合力,设两点 i 和 j 之间的作用力为  $f_{ij}$ ,则有:

$$f_{ij} = -k(\sqrt{\overline{x_i-x_j}}-l_{ij})(rac{x_i-x_j}{||x_i-x_j||})$$

再加上重力则得到该点的合力,根据F = ma,可计算得到加速度。

然后用加速度更新速度和位置矢量:

$$v_{t+1} = v_t + \Delta t rac{f_t}{m}$$

最后更新质点的位置矢量:

$$x_{t+1} = x_t + \Delta t v_t$$

#### 实现代码如下:

```
//已经计算的速度
std::vector<glm::vec2> m v last(m v);
for (unsigned int i = 0; i < m_numParticles; ++i)</pre>
        {
                // Gravity force
                glm::vec2 force = gravity * m particleMass;
                // You should use m_restLength[i][j], m_stiffness, m_x, dt, and m_particleMass
herein
                for (unsigned int j = 0; j < m_numParticles; ++j)</pre>
                        // 如果点不相连或是本身, 跳过
                        if (i == j || m_restLength[i][j] == 0) continue;
                        // 弹力
                        force += -m stiffness *(glm::length(m x[i] - m x[j]) - m restLength[i]
[j]) * glm::normalize(m_x[i] - m_x[j]);
                //Update the m_v[i]
                m v[i] += dt * force / m particleMass;
        }
for (unsigned int i = 1; i < m_numParticles; ++i)</pre>
```

```
m_x[i] += dt * m_v_last[i];
实现效果如下,由于未用阻尼对速度进行衰减处理,因此动画效果会一直动荡的比较厉害:
   CGAssignment6: Mass-Spring Simulation 203337025
  CGAssignment6: Mass-Spring Simulation 203337025
                                                                 \times
```

### Task 2

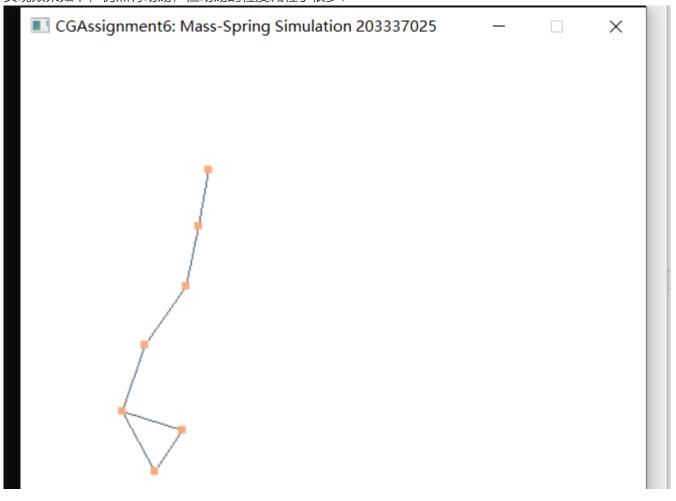
用半隐式积分法来实现质点弹簧系统的动画仿真。

半隐式积分法和显式积分法的区别仅在于更新时用的是 $v_{t+1}$ :

$$x_{t+1} = x_t + \Delta t v_{t+1}$$

修改代码如下:

实现效果如下,仍然有动荡,但动荡的程度减轻了很多:



## Task 3

对质点的速度 按照给定的阻尼系数进行衰减,以实现更贴近物理真实的弹簧效果。

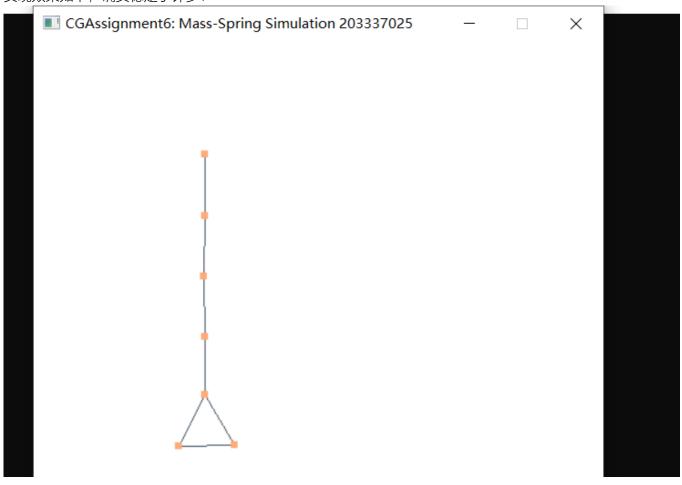
为了模拟动能因摩擦而减小的效果,用以下的衰减公式对速度进行衰减处理:

$$v = v \cdot e^{-\Delta t \cdot \mu}$$

#### 其中 μ是阻尼系数

编写代码如下:

实现效果如下,确实稳定了许多:

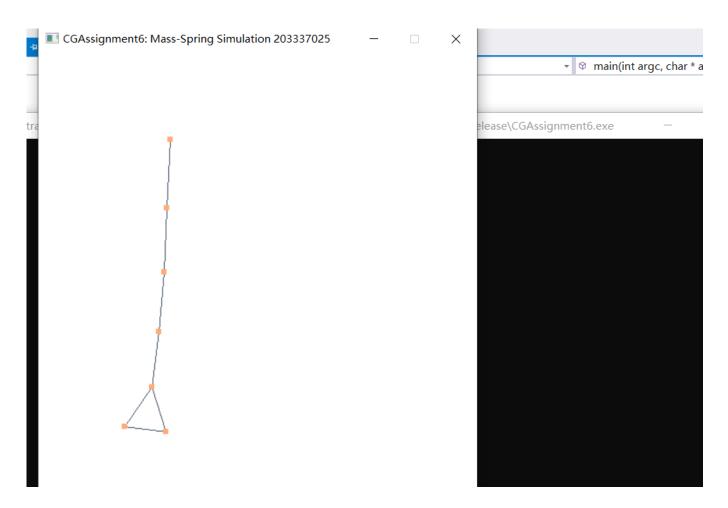


## Task 4

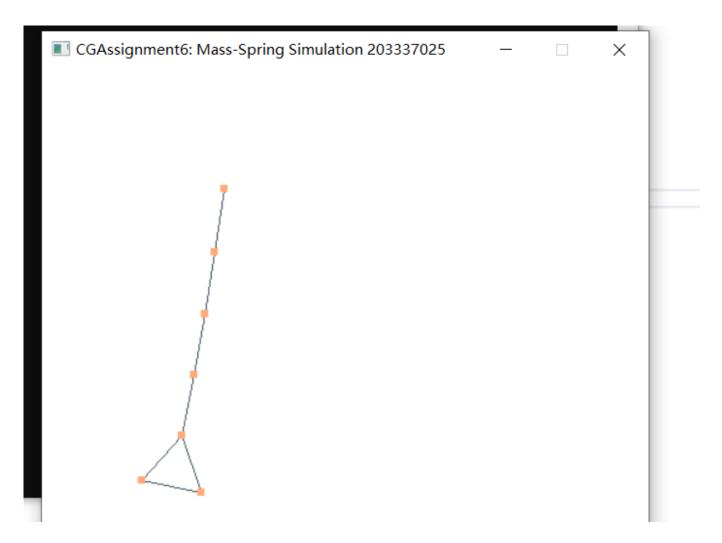
尝试修改 Simulator 的 m\_stiffness 系数运行动画仿真,看看效果有什么不同

Simulator的 m\_stiffness 为弹簧刚度系数,分别将其改为1000和16000进行测试:

## m\_stiffness=1000:



 $m_stiffness=16000$ :



可见,随着刚度系数的增加,弹簧所能被拉扯的限度逐渐减小。刚性系数越大,弹簧在单位长度上变化需要的力也就越大,即越难被拉伸或压缩。