МИНОБРНАУКИ РОССИИ САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ «ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА) Кафедра МО ЭВМ

КУРСОВАЯ РАБОТА

по дисциплине «Алгоритмы и структуры данных» Тема: Демонстрация красно-чёрного дерева

Студент гр. 9304	 Тиняков С.А.
Преподаватель	Филатов Ар.Ю

Санкт-Петербург 2020

ЗАДАНИЕ НА КУРСОВУЮ РАБОТУ

Студент Тиняков С.А.
Группа 9304
Тема работы: Демонстрация красно-чёрного дерева
Исходные данные:
В режиме в демострации — отсутствуют
В режиме тестирования: 1) количество элементов; 2) элементы ;3) элемент
для поиска
Содержание пояснительной записки:
• Аннотация
• Содержание
• Введение
• Формальная постановка задачи
◆ Структура данных красно-чёрное дерево
• Описание структур данных и функций
• Описание интерфеса пользователя
• Тестирование
• Заключение
• Список использованных источников
Предполагаемый объем пояснительной записки:
Не менее 26 страниц.
Дата выдачи задания: 23.11.2020
Дата сдачи реферата: 24.12.2020
Дата защиты реферата: 24.12.2020
Crystosur.
Студент Тиняков С.А.
Преподаватель Филатов Ар.Ю.

АННОТАЦИЯ

Была разработанна программа на языке программирования С++ для работы с красно-чёрным деревом. Был разработан ТUI для взаимодействия с программой. Функционал программы следующий: вставка в дерево, поиск, вывод дерева. Для вывода дерева используется псевдографика. Для лучшего воприятия использовались различные цвета.

SUMMARY

A program was developed in the C ++ programming language for working with a red-black tree. TUI was developed to interact with the program. The functionality of the program is as follows: insert into a tree, search, output a tree. To display the tree, pseudo-graphics are used. Various colors were used for better use.

СОДЕРЖАНИЕ

	Введение	5
1.	Формальная постановка задачи	6
2.	Структура данных красно-чёрное дерево	7
2.1.	Определение красно-чёрного дерева	7
2.2.	Алгоритм вставки	7
3.	Описание структур данных и функций	10
3.1.	Макросы и константы	10
3.2.	Класс RedBlackTreeNode	10
3.3.	Класс RedBlackTree	11
3.4.	Функция main	13
4.	Описание интерфеса пользователя	15
4.1.	Описание	15
4.2.	Текущее дерево	15
4.3.	Вставка элемента	16
4.4.	Поиск элемента	20
4.5.	Ввод некорректной команды	22
4.6.	Команда выхода	22
4.7.	Обработка исключений	23
5.	Тестирование	24
	Заключение	25
	Список использованных источников	26
	Приложение А. Исходный код программы	27

ВВЕДЕНИЕ

Целью данной работы является изучение структуры данных красночёрное дерево и алгоритма в ставки в него и реализация на языке программирования С++. Также необходимо сделать визуализацию с подробными поянениями, чтобы программу можно было использовать в целях обучения.

1. ФОРМАЛЬНАЯ ПОСТАНОВКА ЗАДАЧИ

Реализовать визуализацию красно-чёрного дерева и алгоритма вставки элемента. Демонстрация должна быть подробной и понятной (в том числе сопровождаться пояснениями), чтобы программу можно было использовать в обучении дляобъяснения используемой структуры данных и выполняемых с нею действий

2. СТРУКТУРА ДАННЫХ КРАСНО-ЧЁРНОЕ ДЕРЕВО

2.1. Определение красно-чёрного дерева

Красно-чёрное дерево — это бинарное самобалансирующееся дерево поиска. Каждый узел имеет дополнительный параметр — цвет: красный или чёрный, который используется для балансировки дерева при вставке и удалении. Бинарное дерево поиска является красно-чёрным деревом если:

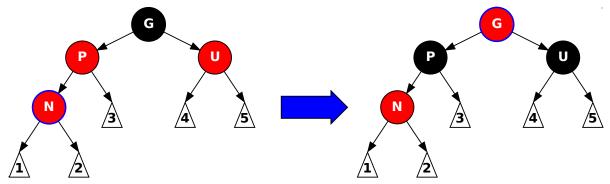
- 1. Каждый узел красный или чёрный
- 2. Корень дерева всегда чёрный
- 3. Все пустые узлы (NIL) чёрные
- 4. У красного узла оба сына чёрные
- 5. Любой путь от заданного узла до пустого (NIL) потомка проходит через одинаковое количество черных вершин чёрная высота.

2.2. Алгоритм вставки

Введём следующие обозначения: текущий узел(N) — узел, для которого выполняется перебалансировка, отец(P) — узел, для которого данный является сыном, дед(G) — узел, для которого отец является сыном, дядя(U) — сын деда, который не является отцом. Алгоритм вставки работает следующим образом: сначала новый элемент вставляется как в обычное бинарное дерево поиска. Новый узел имеет красный цвет. Далее делается перебалансировка дерева. Возможны четыре случая:

- 1. Узел N является корнем. В этом случае узел N перекрашивается в чёрный цвет
- 2. Отец *P* чёрный. В этом случае ни одно из требования красно-чёрного дерева не нарушается. Никаких дополнительных действий делать не надо.

3. Отец P и дядя U — красные. В этом случае узлы P и U перекрашиваются в чёрный цвет, а дед G — в красный. Пример приведён на рис. 1. Далее вызывается перебалансировка для узла G.



Рисунко 1 — Пример для случая 3

4. Отец P — красный, дядя U — чёрный. В этом случае необходимо сделать поворот дерева(возможно два). Сначала проверяется, находятся ли узел N и P в одной стороне. Т.е. если отец — левый сын, то и текущий узел тоже должен быть левым сыном. Аналогично для правой стороны. Далее будет считаться, что отец — левый сын. Для ситуации, когда отец — правый сын, все действия аналогичны, только симметричны. Если отец и текущий узел в разных сторонах, то сначала нужно сделать малый поворот: узлы P и N меняются местами, при этом отец становится левым сыном текущего узла, а левый сын узла N становится правым сыном узла P. Пример приведён на рис. 2.

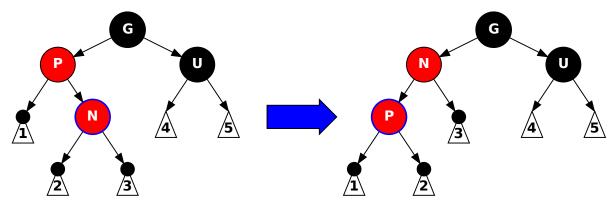


Рисунок 2 — Пример малого поворота

Если был выполнен малый поворот, то в большом повороте узел P — это узел N, а N — это P. Если отец и текущий узел находятся в одной стороне, то

выполняется большой поворот: отец помещается на место деда, перекрашивается в чёрный цвет, правым сыном становится дед. Дед перекрашивается в красный цвет, левым сыном становится бывший правый сын отца. Пример приведён на рис. 3.

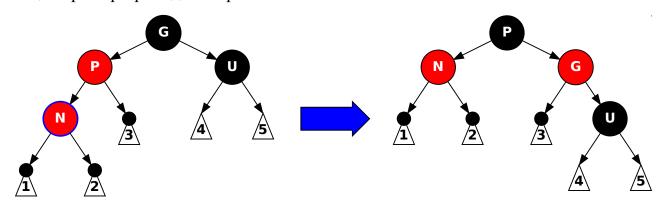


Рисунок 3 — Пример большого поворота

3. ОПИСАНИЕ СТРУКТУР ДАННЫХ И ФУНКЦИЙ

3.1. Макросы и константы

Если макрос *PRINT* определён, программа будет выводить визуализацию и дополнительные пояснения во время работы. Также будут определены следующие константы:

- *kRED* красный цвет
- *kBLACK* чёрный цвет
- *kBLUE* синий цвет
- kORANGE оранжевый цвет
- *kNORMAL* сброс цвета
- *kNULL nullptr* данные
- SPACER макрос, определяющий разделитель
- *kVERTICAL* вертикальная черта
- kHORIZONTAL горизонтальная черта
- kLEFT UPPER CORNER левый верхний угол
- kLEFT DOWN CORNER леывй нижний угол
- kRIGHT_UPPER_CORNER правый верхний угол
- kRIGHT_DOWN_CORNER правый нижний угол
- *kCONNECT UP* горизонтальная черта с разветвлением наверх
- *kCONNECT_LEFT* вертикальная черта с разветвлением влево
- kCONNECT_RIGHT вертикальная черта с разветвлением вправо

3.2. Класс RedBlackTreeNode

Шаблонный класс *RedBlackTreeNode* является реализацией узла дерева. Все поля находятся под модификатором *public*.

Поля:

- *is red* определяет, является ли узел красным.
- *is left* пределяет, является ли узел левым потомком.
- *left_pos* левая координата для визуализации

- right pos правая координата для визуализации
- data данные
- *left* левый сын
- right правый сын
- *parent* отец

Методы:

- RedBlackTreeNode() конструктор по умолчанию
- RedBlackTreeNode(T& data) коструктор с инициализацией данных через ссылку на них
- RedBlackTreeNode(T&& data) коструктор с инициализацией данных через r-value ссылку на них
- ~RedBlackTreeNode() деструктор по умолчанию
- RedBlackTreeNode(const RedBlackTreeNode<T>& node) конструктор копирования
- RedBlackTreeNode& operator=(const RedBlackTreeNode<T>& node) оператор копирования
- RedBlackTreeNode(RedBlackTreeNode<T>&& node) конструктор перемещения
- RedBlackTreeNode& operator=(RedBlackTreeNode<T>&& node) оператор перемещения

3.3. Класс RedBlackTree

Шаблонный класс *RedBlackTree* является реализацией структуры данных красно-чёрное дерево. Все поля находятся по модификатором доступа *protected*. Поля:

- *head* указатель на корень дерева
- out поток для вывода визуализации
 Методы под модификатором доступа protected:

- bool IsBlackNode(NodePtr node) возвращает true, если узел node является чёрным, иначе false
- bool IsRedNode(NodePtr node) возвращает true, если узел node является красным, иначе false
- bool Recolor(NodePtr node) выполняет перекраску дерева(случай №3) для узла node. Метод возвраащет true, если была осуществлена перекраска, иначе false
- void SmallRotate(NodePtr node) выполняет малый поворот(случай №4)
 для узла node
- void BigRotate(NodePtr node) выполняет большой поворот(случай №5)
 для узла node
- bool Rotate(NodePtr& node) метод вызывает SmallRotate и BigRotate, если необходимо сделать повороты для узла node. Метод возвращает true, если был совершён поворот, иначе false.
- void Balance(NodePtr node, bool is_start = true) метод делает перебалансировку для узла node, т. е. Вызывает методы Rotate и Recolor. Параметр is_start определяет, был ли метод вызван после вставки в дерево элемента(true) или рекурсивно из метода Recolor(false).
- void PrintTree(std::wostream& os = std::wcout, NodePtr new_node = nullptr, NodePtr start_node = nullptr) метод выводит дереве в поток вывода оs.
 При выводе дерева new_node будет выводится цветом kORANGE. Если new_node nullptr, то выводит будет происходит начиная с узла start_node. Если start_node nullptr, то вывод начнётся с корня дерева.
 Если new_node не является nullptr, а start_node nullptr, то вывод начнётся с деда new_node(если его нет, то с отца, а если и его нет, то с new_node)

Методы под модификатором доступа public:

- RedBlackTree() конструктор по умолчанию
- ~*RedBlackTree()* деструктор по умолчанию

- RedBlackTree(std::wostream& os) конструктор с инициализацией вывода для визуализации
- $RedBlackTree(const\ RedBlackTree \le T \ge \&\ tree)$ конструктор копирования
- RedBlackTree& operator=(const RedBlackTree<T>& tree) оператор копирования
- *RedBlackTree*(*RedBlackTree*<*T*>&& tree) конструктор перемещения
- RedBlackTree& operator=(RedBlackTree<T>&& tree) оператор перемещения
- std::wostream& GetOutputStream() метод возвращает поток, в который выводится дерево
- void Insert(T new_data) метод выполняет вставку элемента new_data в дерево. После для перебалансировки дерева вызывается метод Balance, в который аргументом передаётся указатель на новый узел с данными new_data
- void PrintData(std::wostream& os = std::wcout) выводит данные в ЛКП порядке в поток вывода оs
- void Print(std::wostream& os = std::wcout) если определён макрос PRINT, то вызывается метод PrintTree с аргуметом os. Если макрос PRINT не определён, то вызывается метод PrintData с аргуметом os
- bool Find(T find_data) метод выполняет поиск элемента в дереве. Возвращает true, если элемент присутствует в дереве, иначе false

3.4. Функция main

У функции *main* есть два режима работы: режим тестирования и режим визуализации. Если макрос *PRINT* не опредедён, то работа происходит всегда в режиме тестирования. Есди макрос *PRINT* определён, то работа происходит в режиме визуализации, для запуска режиме тестирования необходимо, чтобы

первым аргументом было "test". В режиме тестирования сначала считывается N — количество элементов, затем N элементов, а после элемент для поиска. В режиме визуализации используется TUI.

4. ОПИСАНИЕ ИНТЕРФЕСА ПОЛЬЗОВАТЕЛЯ

4.1. Описание

При запуске программы в визуальном режиме появляется подсказка и ожидвается ввод команды(рис. 4). Следующие команды возможны:

- (q)uit выйти из программы
- (t)ree вывести текущее дерево
- (f)ind найти элемент в дереве. При вводе данной команды откроется подменю(рис. 5). Возможны следующие команды:
 - ∘ (q)uit выйти из поиска
 - Число будет выполнен поиск введённого числа. Считано будет только одно число, всё остальное будет проигнорировано
- Число будет выполнена вставка введённого числа. Считано будет только одно число, всё остальное будет проигнорировано Все команды можно вводить с большой буквы, также присутствуют

команды на русском.

```
Красно-чёрное дерево. Команды:
(t)ree или (д)ерево – вывести текущее дерево
(q)uit или (в)ыйти – выйти из программы
(f)ind или (н)айти – найти элемент в дереве
Число – вставить элемент в дерево. Вставить можно только одно число. Все остальные будут проигнорированы
Что вы хотите сделать:
```

Рисунок 4 — Главное меню

```
Поиск элемента.
Введите число для поиска, (q)uit или (в)ыйти для выхода из поиска
Что вы хотите сделать: ■
```

Рисунок 5 — Меню поиска

4.2. Текущее дерево

Пример отображения текущего дерева представлен на рис. 6.

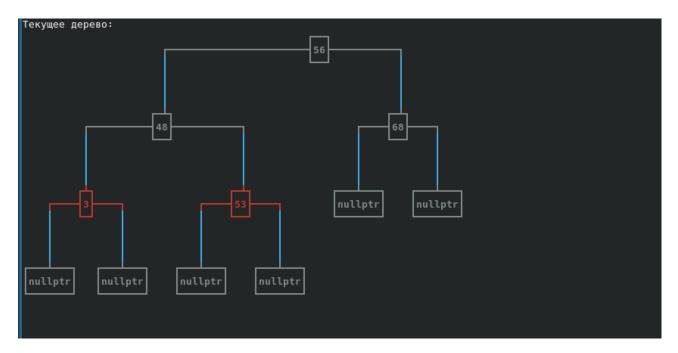


Рисунок 6 — Пример выполнения команды *tree*

4.3. Вставка элемента

При вставке элемента отображаются все выполняемые действия со структурой данных, сопровождающиеся пояснениями. Пример вставки элмента в дерево изображён на рис. 7 — 12.

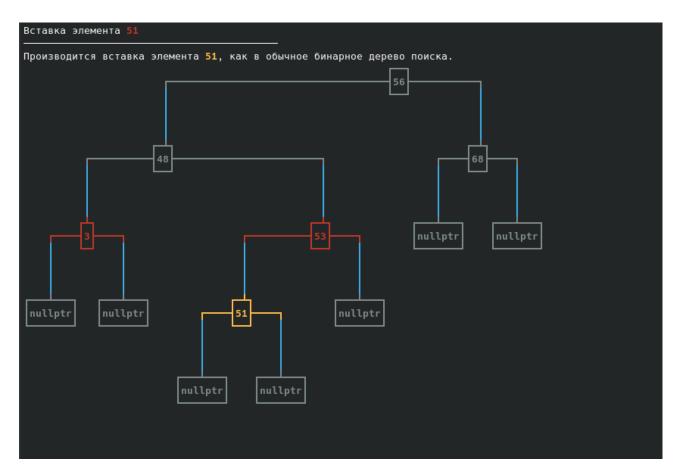


Рисунок 7 — Вставка элемента в дерево

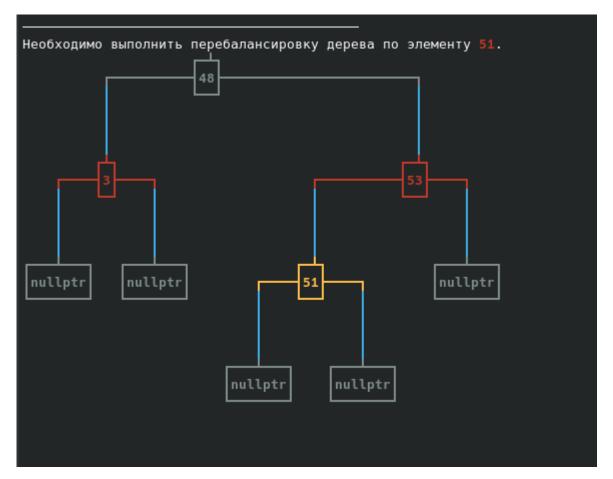


Рисунок 8 — Начало перебалансировки дерева по новому элменту

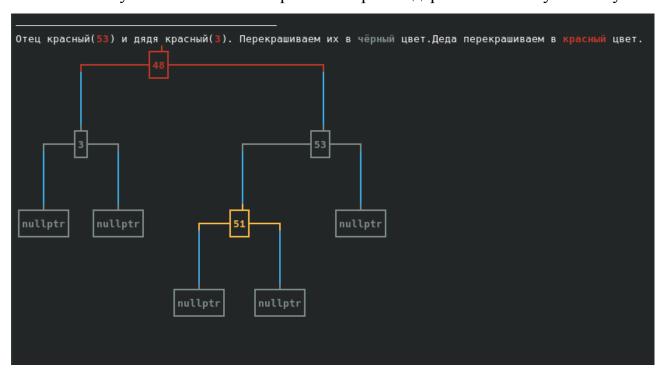


Рисунок 9 — Случай №3, выполняется перекраска элементов

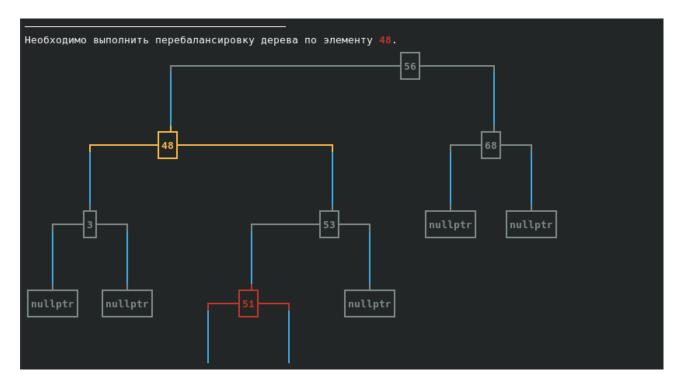


Рисунок 10 — Начало перебалансировки по другому элементу

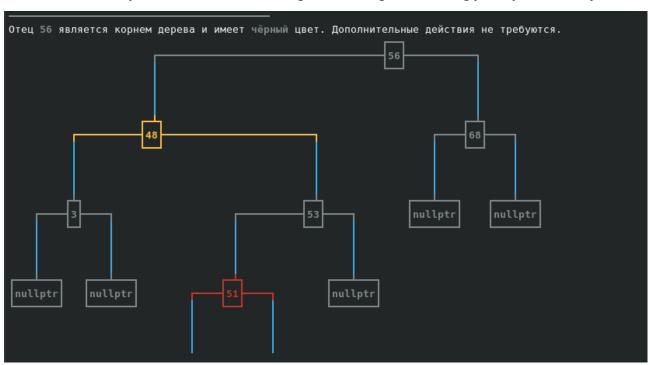


Рисунок 11 — Случай №2, дополнительные действия не требуются

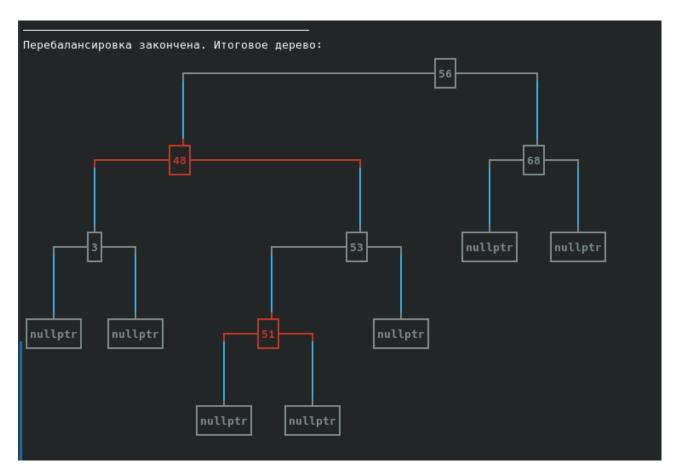


Рисунок 12 — Окончательное дерево после перебалансировки

4.4. Поиск элемента

Пример поиска элемента представлен на рис. 13 — 14.

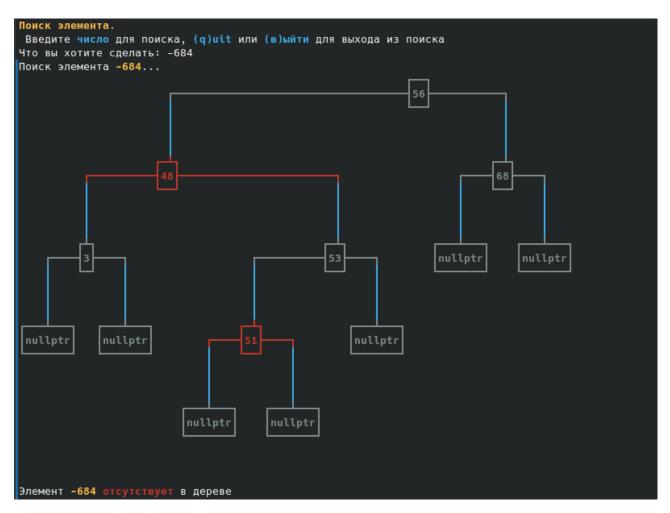


Рисунок 13 — Пример поиска элемента отсутствующего в дереве

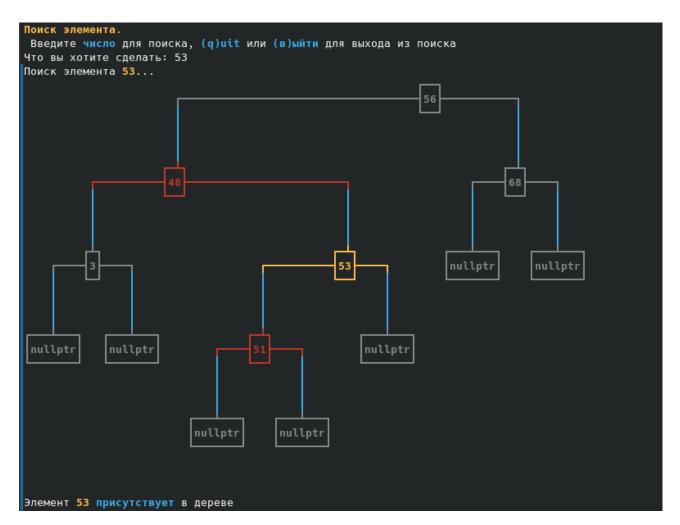


Рисунок 14 — Пример поиска элемента присутствующего в дереве

4.5. Ввод некорректной команды

Пример ввода некорректной команды представлен на рис. 15.

Рисунок 15 — Пример ввода некорректной команды

4.6. Команда выхода

Пример работы команды выхода представлен на рис. 16.

```
Красно-чёрное дерево. Команды:
(t)ree или (д)ерево - вывести текущее дерево
(q)uit или (в)ыйти - выйти из программы
(f)ind или (н)айти - найти элемент в дереве
Число - вставить элемент в дерево. Вставить можно только одно число. Все остальные будут проигнорированы
Что вы хотите сделать: в
Программа завершает свою работу...
```

Рисунок 16 — Пример работы команды выхода

4.7. Обработка исключений

Пример обработки исключений представлен на рис. 17. Для этого в методе *Find* класса *RedBlackTree* в самомо начале было прописано, чтобы выбрасывалось исключение.

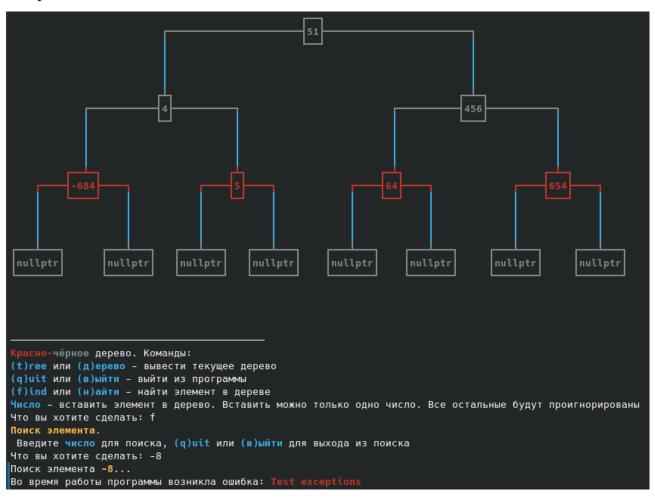


Рисунок 17 — Пример обработки исключений

5. ТЕСТИРОВАНИЕ

Тестирование проводилось при помощи *python*-скрипта. Для заданного размера генерировался набор случайны чисел, которые подавались на вход программе. Также случайно генерировалось число для поиска. Проверка происходила через удаление дупликатов и сортировки средствами языке программирования *Python*. Набор размеров для тестирования: 25, 73, 549, 1091.

ЗАКЛЮЧЕНИЕ

Была изучена структура данных красно-чёрное дерево и алгоритм вставки для неё. Была разработанна программа на языке программирования С++, которая визуализирует работу с красно-чёрным деревом. Также визуализация сопровождается пояснениями. Для взаимодействия с программой был реализованн *TUI*. Для лучшего восприятия использовались различные цвета. При реализации структуры данных и алгоритма вставки использовались такие возможности 17-ого стандарта С++, как лямбда-функии и умные указатели.

СПИСОК ИСПОЛЬЗОВАННЫХ ИСТОЧНИКОВ

- 1. Wikipedia. URL: https://en.wikipedia.org/wiki/Red%E2%80%93black_tree (дата обращения: 20.12.2020).
- 2. The C++ Resources Network. URL: http://www.cplusplus.com/ (дата обращения: 20.12.2020).

ПРИЛОЖЕНИЕ А

ИСХОДНЫЙ КОД ПРОГРАММЫ

Название файла: Source/cw.cpp

```
#include <iostream>
#include <memory>
#include <cwchar>
#include <cwctype>
#include <cctype>
#include <sstream>
#include <vector>
#include <deque>
#include <utility>
#include <cstring>
#include <clocale>
// Makpoc PRINT нужен для визуализации
#define PRINT
#ifdef PRINT
// Определение цветов для визуализации
constexpr const wchar t* kRED = L"\033[1;31m";
constexpr const wchar t* kBLACK = L"\033[1;30m";
constexpr const wchar t* kBLUE = L"\033[1;34m";
constexpr const wchar t* kORANGE = L"\033[1;33m";
constexpr const wchar t* kNORMAL = L"\033[0m";
constexpr const wchar t* kNULL = L"nullptr";
// Разделитель
#define SPACER (L'\n' + std::wstring(42, 0x2500) + L'\n')
// Определение символов из Unicode
constexpr wchar t kVERTICAL = 0x2502;
constexpr wchar_t kHORIZONTAL = 0x2500;
constexpr wchar t kLEFT UPPER CORNER = 0x250c;
constexpr wchar t kLEFT DOWN CORNER = 0x2514;
constexpr wchar t kRIGHT UPPER CORNER = 0x2510;
constexpr wchar t kRIGHT DOWN CORNER = 0x2518;
constexpr wchar t kCONNECT UP = 0x2534;
constexpr wchar t kCONNECT LEFT = 0x2524;
constexpr wchar t kCONNECT RIGHT = 0x251c;
#endif
// Шаблонный класс узла дерева
template<typename T>
class RedBlackTreeNode{
public:
    bool is red = true; // Является ли узел красным
    bool is left = false; // Является ли узел левым потомком. Если true,
то левым, иначе правым
    // Поля left pos и right pos хранят позиции узла в дереве для печати
```

```
int left pos = 0, right pos = 0;
   T data; // Данные, которые хранит узел
   std::shared ptr<RedBlackTreeNode<T>> left{nullptr},
right{nullptr}; // Левый и правый сыновья
   std::weak ptr<RedBlackTreeNode<T>> parent; // Отец
   RedBlackTreeNode() = default; // Конструктор по умолчанию
   // Коструктор по данным через ссылку
   RedBlackTreeNode(T& data) {
       this->data = data;
    }
    // Коструктор по данным через r-value ссылку
   RedBlackTreeNode(T&& data) {
       this->data = data;
    }
   ~RedBlackTreeNode() = default; // Деструктор по умолчанию
   //Конструктор копирования
   RedBlackTreeNode(const RedBlackTreeNode<T>& node) {
       data = node.data;
        left = node.left;
       right = node.right;
       parent = node.parent;
       is red = node.is red;
       is left = node.is left;
       left pos = left pos;
       right pos = right pos;
    }
   // Оператор копирования
   RedBlackTreeNode& operator=(const RedBlackTreeNode<T>& node) {
       if(&node == this) return *this;
        data = node.data;
       left = node.left;
       right = node.right;
       parent = node.parent;
        is red = node.is red;
       is_left = node.is_left;
       left pos = left pos;
       right pos = right pos;
       return *this;
    }
   // Конструктор перемещения
   RedBlackTreeNode(RedBlackTreeNode<T>&& node) {
        data = std::move(node.data);
        left = std::move(node.left);
       right = std::move(node.right);
       parent = std::move(node.parent);
       is red = node.is red;
       is_left = node.is_left;
       left pos = left pos;
        right pos = right pos;
    }
```

```
// Оператор перемещения
    RedBlackTreeNode& operator=(RedBlackTreeNode<T>&& node) {
        if(&node == this) return *this;
        data = std::move(node.data);
        left = std::move(node.left);
        right = std::move(node.right);
        parent = std::move(node.parent);
        is red = node.is red;
        is left = node.is left;
        left pos = left pos;
        right_pos = right_pos;
        return *this;
    }
};
// Оператор вывода для узла
template<typename T>
std::wostream& operator<<(std::wostream& os, const RedBlackTreeNode<T>&
node) {
    os << "{data: " << node.data << "; is red: " << node.is red
       << "; is left: " << node.is left << "; left: ";
    if(node.left) os << node.left->data;
    else os << "nullptr";</pre>
    os << "; right: ";
    if(node.right) os << node.right->data;
    else os << "nullptr";</pre>
    os << "; parent: ";
    if(node.parent.lock()) os << node.parent.lock()->data;
    else os << "nullptr";
    os << ";}";
    return os;
}
// Шаблонный класс красно-чёрного дерева
template<typename T>
class RedBlackTree{
using NodePtr = std::shared ptr<RedBlackTreeNode<T>>;
protected:
    NodePtr head{nullptr}; // Корень дерева
    std::wostream& out = std::wcout; // Потока для вывода визуализации на
промежуточных этапах
    // Meтод IsBlackNode определяет, является ли узел чёрным
    bool IsBlackNode(NodePtr node) {
       return (node == nullptr || !node->is red);
    // Metog IsRedNode определяет, является ли узел красным
    bool IsRedNode(NodePtr node) {
       return !IsBlackNode(node);
    }
    /* Метод Recolor проверяет узел node на необходимость перекраски,
     * и перекрашивает узлы, если необходимо. Возвращается true
     * если была выполнена перекраска, иначе false
```

```
* /
    bool Recolor(NodePtr node) {
        // Если узел -- корень дерева
        if(!node->parent.lock()){
            #ifdef PRINT
            out << L"Элемент " << (node->is red ? kRED : kBLACK)
            << node->data << kNORMAL << L" является корнем дерева.
Перекрашиваем его в "
            << kBLACK << L"чёрный" << kNORMAL << L" цвет.\n";
            node->is red = false;
            PrintTree(out, node);
            out << SPACER;
            #else
            // Изменить цвет корня на чёрный
            node->is red = false;
            #endif
            return true;
        // Если нет деда
        if(!node->parent.lock()->parent.lock()){
            auto parent = node->parent.lock();
            #ifdef PRINT
            out << L"OTe\mu" << kBLACK << parent->data << kNORMAL << L"
является корнем дерева и имеет "
            << kBLACK << L"чёрный" << kNORMAL << L" цвет. Дополнительные
действия не требуются.\n";
            parent->is red = false;
            PrintTree(out, node);
            out << SPACER;
            // Изменить цвет отца на чёрный
            parent->is red = false;
            #endif
            return true;
        // Получение узлов отца, деда и дяди
        auto parent = node->parent.lock();
        auto grandparent = parent->parent.lock();
        auto uncle = (parent->is left ? grandparent->right : grandparent-
>left);
        // Если отец и дядя красный
        if(IsRedNode(parent) && IsRedNode(uncle)){
            #ifdef PRINT
            out << L"Отец красный(" << kRED << parent->data << kNORMAL <<
L") и дядя красный(" << kRED
            << uncle->data << kNORMAL << L"). Перекрашиваем их в " <<
kBLACK << L"чёрный" << kNORMAL << L" цвет."
            << L"Деда перекрашиваем в " << kRED << L"красный" << kNORMAL
<< L" цвет.\n";
            parent->is red = uncle->is red = false;
            grandparent->is red = true;
            PrintTree(out, node);
            out << SPACER;
            Balance(grandparent, false);
            #else
            // Изменение цвета отца и дяди на чёрный
            parent->is red = uncle->is red = false;
            // Изменение цвета деда на красный
```

```
grandparent->is red = true;
            // Перебалансировка дерева по деду
            Balance(grandparent);
            #endif
        }else if(IsRedNode(parent)){ // Если отец красный
            #ifdef PRINT
            out << L"Отец красный (" << kRED << node->data << kNORMAL <<
L").Перекрашиваем его в "
            << kBLACK << L"чёрный" << kNORMAL << L" цвет.\n";
            parent->is red = false;
            PrintTree(out, node);
            out << SPACER;
            #else
            // Изменить цвет отца на чёрный
            parent->is red = false;
            #endif
        }else{
            // Отец чёрный, ничего делать не нужно
            #ifdef PRINT
            out << L"Отец чёрный (" << kBLACK << parent->data << kNORMAL
<< L").Дополнительные действия не требуются.\n";
            PrintTree(out, node);
            out << SPACER;
            #endif
            return false;
        }
        return true;
    }
    // Метод SmallRotate выполняет малый поворот по узлу node
    void SmallRotate(NodePtr node) {
        // Если node == nullptr или нет отца и деда, то завершить метод
        if(!node) return;
        if(!node->parent.lock()) return;
        if(!node->parent.lock()->parent.lock()) return;
        // Получение отца и деда
        auto parent = node->parent.lock();
        auto grandparent = parent->parent.lock();
        #ifdef PRINT
        auto uncle = (parent->is left ? grandparent->right : grandparent-
>left);
        out << L"Дядя чёрный (" << kBLACK;
        if(uncle) out << uncle->data;
        else out << kNULL;</pre>
        out << kNORMAL<< L"), отец красный ("
        << kRED << parent->data << kNORMAL << L"). Отец и новый элемент
находятся в разных сторонах. Необходимо выполнить малый поворот.\n";
        PrintTree(out, node);
        out << SPACER;
        #endif
        // Изменение отца узла на деда
        node->parent = grandparent;
        // Если отец левый потомок
        if(parent->is left){
            grandparent->left = node;
            node->is left = true;
            parent->right = node->left;
            if(node->left){
```

```
node->left->is left = false;
                node->left->parent = parent;
            parent->parent = node;
            node->left = parent;
        }else{ // Если отец правый потомок
            grandparent->right = node;
            node->is left = false;
            parent->left = node->right;
            if(node->right){
                node->right->is left = true;
                node->right->parent = parent;
            parent->parent = node;
            node->right = parent;
        #ifdef PRINT
        out << L"Малый поворот для элемента " << kORANGE
        << node->data << kNORMAL << L" выполнен.\n";
        PrintTree(out, node, grandparent);
        out << SPACER;
        #endif
    }
    // Metog BigRotate выполняет большой поворот по узлу node
    void BigRotate(NodePtr node) {
        // Если node == nullptr или нет отца и деда, то завершить метод
        if(!node) return;
        if(!node->parent.lock()) return;
        if(!node->parent.lock()->parent.lock()) return;
        // Получение отца, деда и дяди
        auto parent = node->parent.lock();
        auto grandparent = parent->parent.lock();
        auto uncle = (parent->is left ? grandparent->right : grandparent-
>left);
        #ifdef PRINT
        out << L"Дядя чёрный (" << kBLACK;
        if(uncle) out << uncle->data;
        else out << kNULL;
        out << kNORMAL << L"), отец красный ("
        << kRED << parent->data << kNORMAL << L"). Отец и новый элемент
находятся в одной стороне. Необходимо выполнить большой поворот.\n";
        PrintTree(out, node);
        out << SPACER;
        #endif
        // Обмен данными между отцом и дедом
        std::swap(parent->data, grandparent->data);
        // Если отец левый потомок
        if(parent->is left){
            // Перемещение отца, у которого данные деда, на другую
сторону
            parent->left = parent->right;
            if(parent->left) parent->left->is left = true;
            parent->right = uncle;
            // Если дядя не nullptr, то отцом дяди назначить отца
            if(uncle) uncle->parent = parent;
            // Допольнительные переназначения для отца, деда и узла
            grandparent->right = parent;
```

```
parent->is left = false;
            grandparent->left = node;
            node->parent = grandparent;
        }else{
            // Перемещение отца, у которого данные деда, на другую
сторону
            parent->right = parent->left;
            if(parent->right) parent->right->is left = false;
            parent->left = uncle;
            // Если дядя не nullptr, то отцом дяди назначить отца
            if(uncle) uncle->parent = parent;
            // Допольнительные переназначения для отца, деда и узла
            grandparent->left = parent;
            parent->is left = true;
            grandparent->right = node;
            node->parent = grandparent;
        #ifdef PRINT
        out << L"Большой поворот для элемента " << kORANGE
        << node->data << kNORMAL << L" выполнен.\n";
        PrintTree(out, node, grandparent);
        out << SPACER;
        #endif
    }
    /* Метод Rotate проверяет на необходимость поворота узел node.
     * Если был произведён поворот(ы), то возвращается true, иначе
     * false. Если производится малый поворот, то в node будет записан
отец
    bool Rotate(NodePtr& node) {
        // Если нет отца или деда, то поворот выполнять не нужно
        if(!node->parent.lock()) return false;
        if(!node->parent.lock()->parent.lock()) return false;
        // Получение отца и дяди
        auto parent = node->parent.lock();
        auto uncle = (parent->is left ? parent->parent.lock()->right :
                        parent->parent.lock()->left);
        // Если отец красный, а дядя чёрный, то необходимо выполнить
поворот
        if(IsRedNode(parent) && IsBlackNode(uncle)){
            // Если отец и узел node находятся в разных сторонах, то
сначала необходимо сделать малый поворот
            if(node->is left != parent->is left) {
                SmallRotate (node);
                #ifdef PRINT
                out << L"Теперь необходимо выполнить большой поворот по
элементу "
                << kORANGE << parent->data << kNORMAL << L".\n";</pre>
                PrintTree(out, parent);
                out << SPACER;
                #endif
                // Большой поворот необходимо сделать по отцу
                BigRotate(parent);
                node = parent;
            }else{ // Если находятся в одной стороне, то сразу большой
поворот
                BigRotate(node);
```

```
}else return false;
        return true;
    }
    // Метод Balance вызывает два метода: Recolor и Rotate для узла node
    #ifdef PRINT
    /* При визуализации параметр is start сообщает, является вызов
данного метода
     * первым(true), или метод был вызван рекурсивно из метода
Recolor(false)
    void Balance(NodePtr node, bool is start = true) {
        out << L"Необходимо выполнить перебалансировку дерева по элементу
"
        << kRED << node->data << kNORMAL << L".\n";
        PrintTree(out, node);
        out << SPACER;
        bool was rotate = Rotate(node);
        bool was recolor = (was rotate ? false : Recolor(node));
        if(is start){
            if(!(was rotate || was recolor)) out << L"Дерево уже
сбалансированно, никаких дополнительных действий выполнять не нужно. \n";
            else out << L"Перебалансировка закончена. Итоговое дерево: \setminus
n";
            PrintTree(out, nullptr, head);
            out << SPACER;
        }
    }
    #else
    void Balance(NodePtr node) {
        Rotate (node);
        Recolor (node);
    #endif
    #ifdef PRINT
    /* Meтод PrintTree выводит дереве в поток вывода os. При выводе
дерева new node будет выводится жёлтым цветом.
     * Если new node -- nullptr, то выводит будет происходит начиная с
узла start node. Если start node -- nullptr,
     * то вывод начнётся с корня дерева. Если new node не является
nullptr, a start node -- nullptr, то вывод
     ^{*} начнётся с деда new node (если его нет, то с отца, а если и его
нет, то с new node).
    void PrintTree(std::wostream& os = std::wcout, NodePtr new node =
nullptr, NodePtr start node = nullptr) {
        bool is start head = (start node == head); // Переменная
необходимая для определения глубины дерева
        if(!start node && new node) {
            if(new node->parent.lock()){
                if(new node->parent.lock()->parent.lock()) start node =
new node->parent.lock()->parent.lock();
                else start node = new node->parent.lock();
            }else start node = new node;
        if(!start node){
```

```
// Если корня нет, то вывести nullptr
            if(!head){
                const int len = wcslen(kNULL);
                os << kblack << kleft upper corner
                << std::wstring(len, kHORIZONTAL) << kRIGHT UPPER CORNER
<< L"\n"
                << kVERTICAL << kNULL << kVERTICAL << L"\n"
                << kLEFT DOWN CORNER << std::wstring(len, kHORIZONTAL)
                << kRIGHT DOWN CORNER << kNORMAL << SPACER;
                return;
            start node = head;
        // Лямбда функция для определения длины вывода данных
        auto get len = [](T& data)->int{
            std::wstringstream sstream;
            sstream << data;</pre>
            std::wstring str = sstream.str();
            for(int i = 0; i < str.size(); i++){</pre>
                // Вывод данных не должен содержать управляющих символов
                if(iswcntrl(str[i])) throw std::logic error("Data print
has control characters!");
            return str.size();
        };
        int pos = 0;
        const int len null = wcslen(kNULL); // Длина nullptr узла
        // Лямбда функция для определения позиции узлов на экране
        auto set positions = [&pos, &len null] (NodePtr node, auto&&
get len, auto&& set positions) ->void{
            if(!node){
                pos += len null + 2;
                return;
            set_positions(node->left, get_len, set positions);
            node->left pos = pos;
            pos += get len(node->data) + 2;
            node->right pos = pos;
            set positions(node->right, get len, set positions);
        };
        set positions(start_node, get_len, set_positions);
        ^- // Лямбда функция для определения центра узла
        auto get center = [&len null] (NodePtr node) ->int{
            return (node->right pos == -1 ? (2 * node->left pos +
len null + 2)/2:
                                         (node->left pos + node-
>right pos)/2);
        // Очередь для вывода дерева в КЛП порядке
        std::deque<NodePtr> nodes;
        nodes.emplace back(start node); // Помещаем начальный узел в
очередь
        /* Лямбда функция для вывода дерева. max iters определяет
маскимальную глубину дерева.
         * new node выводится жёлтым цветом.
        auto print tree = [&os, &nodes, &len null] (int max iters, NodePtr
new node, auto&& get center) ->void{
```

```
int iter = 0; // Текущее количество итераций
            // Выводить пока очередь не пуста
            while(!nodes.empty()){
                int offset = nodes.size(); // Необходимо для определения
индекса сыновей
                // Добавление сыновей узлов, находящихся в очереди
                for(auto node : nodes) {
                    if (node->right pos != -1) { // Если не nullptr узел
                        if(!node->left){ // Если левый сын -- nullptr
                            NodePtr null node =
std::make shared<RedBlackTreeNode<T>>();
                            null_node->left_pos = node->left_pos -
len null - 2;
                            null node->right pos = -1;
                            nodes.emplace back(null node);
                        }else nodes.emplace back(node->left);
                        if(!node->right){ // Если правый сын -- nullptr
                            NodePtr null node =
std::make shared<RedBlackTreeNode<T>>();
                            null node->left pos = node->right pos;
                            null node->right pos = -1;
                            nodes.emplace back(null node);
                        }else nodes.emplace back(node->right);
                    }
                int last index = 0;
                int last_pos = 0;
                // Вывод верхней части узлов
                for (int i = 0; i < offset; i++) {
                    NodePtr node = nodes[i];
                    os << std::wstring(node->left pos - last pos, L'');
                    if (node->right_pos == -1) { // Если узел nullptr
                        os << kBLACK << kLEFT UPPER CORNER <<
std::wstring(get center(node) - node->left pos - 1, kHORIZONTAL)
                        << kCONNECT UP << std::wstring(len null -
get center(node) + node->left pos, kHORIZONTAL) << kRIGHT UPPER CORNER <<
kNORMAL;
                        last pos = node->left pos + len null + 2;
                    }else{ // Узел не nullptr
                        os << (node == new_node ? kORANGE : (node->is_red
? kRED : kBLACK));
                        os << kLEFT UPPER CORNER <<
std::wstring(get_center(node) - node->left pos - 1, kHORIZONTAL)
                        << (node->parent.lock() ? kCONNECT UP :
kHORIZONTAL)
                        << std::wstring(node->right pos -
get_center(node) - 2, kHORIZONTAL) << kRIGHT UPPER CORNER;</pre>
                        os << kNORMAL;
                        last pos = node->right pos;
                os << L"\n";
                last pos = 0;
                // Вывод серединной части узлов и веток к сыновьям
                for(int i = 0; i < offset; i++){
                    NodePtr node = nodes[i];
                    if (node->right pos == -1) { // Если узел nullptr
```

```
os << std::wstring(node->left pos - last pos, L'
')
                        << kBLACK << kVERTICAL << kNULL << kVERTICAL <<
kNORMAL;
                        last_pos = node->left pos + len null + 2;
                    }else{ // Узел не nullptr
                        int left center = get center(nodes[offset + 2 *
last index]);
                        int right center = get center(nodes[offset + 2 *
last index + 1]);
                        os << std::wstring(left center - last pos, L' ')
                        << (node == new node ? kORANGE : (node->is red ?
kRED : kBLACK))
                        << kLEFT UPPER CORNER
                        << std::wstring(node->left pos - left_center - 1,
kHORIZONTAL)
                        << kCONNECT LEFT << node->data << kCONNECT RIGHT
                        << std::wstring(right center - node->right pos,
kHORIZONTAL)
                        << kRIGHT UPPER CORNER
                        << kNORMAL;
                        last pos = right center + 1;
                        last index++;
                    }
                os << L"\n";
                last_pos = 0;
                last index = 0;
                // Вывод нижней части узлов
                for (int i = 0; i < offset; i++) {
                    NodePtr node = nodes[i];
                    if(node->right_pos == -1){ // Если узел nullptr
                        os << std::wstring(node->left pos - last pos, L'
')
                        << kblack << kleft down corner <<
std::wstring(len null, kHORIZONTAL) << kRIGHT DOWN CORNER << kNORMAL;
                        last pos = node->left pos + len null + 2;
                    }else{ // Узел не nullptr
                        int left center = get center(nodes[offset + 2 *
last index]);
                        int right center = get center(nodes[offset + 2 *
last_index + 1]);
                        os << std::wstring(left center - last pos, L' ')
                        << kBLUE << kVERTICAL << kNORMAL
                        << std::wstring(node->left pos - left center - 1,
L'')
                        << (node == new node ? kORANGE : (node->is red ?
kRED : kBLACK))
                        << kLEFT DOWN CORNER
                        << std::wstring(node->right pos - node->left pos
- 2, kHORIZONTAL)
                        << kRIGHT DOWN CORNER << kNORMAL
                        << std::wstring(right_center - node->right_pos,
L'')
                        << kBLUE << kVERTICAL << kNORMAL
                        << kNORMAL;
                        last pos = right center + 1;
                        last index++;
```

```
}
                }
                os << L"\n";
                // Удаление узлов, которые были выведены
                for(int i = 0; i < offset; i++) nodes.pop front();</pre>
                // Вывод аертикальных частей веток к сыновьям
                for (int i = 0; i < 3; i++) {
                    last pos = 0;
                    for(auto node : nodes) {
                         int center = get center(node);
                        os << std::wstring(center - last pos, L' ');
                        os << kBLUE << kVERTICAL << kNORMAL;
                        last pos = center + 1;
                    os << L"\n";
                // Если достигли максимума итерация, то завершить вывод
                if(++iter == max iters) break;
        };
        print tree((is start head ? -1 : 4), new node, get center);
    #endif
public:
    RedBlackTree() = default; // Конструктор по умолчанию
    ~RedBlackTree() = default; // Деструктор по умолчанию
    // Конструкотр с выводом
    RedBlackTree(std::wostream& os) {
        out = os;
    }
    // Конструктор копирования
    RedBlackTree(const RedBlackTree<T>& tree) {
        auto Copy = [](NodePtr parent, NodePtr& dest, const NodePtr& src,
auto&& Copy) ->void{
            if(src == nullptr) return;
            dest = std::make shared<RedBlackTreeNode<T>>(src->data);
            dest->parent = parent;
            Copy(dest, dest->left, src->left, Copy);
            Copy(dest, dest->right, src->right, Copy);
        Copy(nullptr, head, tree.head, Copy);
        out = tree.out;
    }
    // Оператор копирования
    RedBlackTree& operator=(const RedBlackTree<T>& tree) {
        if(&tree == this) return *this;
        auto Copy = [] (NodePtr parent, NodePtr& dest, const NodePtr& src,
auto&& Copy) ->void{
            if(src == nullptr) return;
            dest = std::make shared<RedBlackTreeNode<T>>(src->data);
            dest->parent = parent;
            Copy(dest, dest->left, src->left, Copy);
            Copy(dest, dest->right, src->right, Copy);
```

```
};
    Copy(nullptr, head, tree.head, Copy);
    out = tree.out;
   return *this;
}
// Конструктор перемещения
RedBlackTree(RedBlackTree<T>&& tree) {
    head = std::move(tree.head);
    out = tree.out;
}
// Оператор перемещения
RedBlackTree& operator=(RedBlackTree<T>&& tree) {
    if(&tree == this) return *this;
    head = std::move(tree.head);
    out = tree.out;
    return *this;
}
// Получение потока для вывода
std::wostream& GetOutputStream() {
   return out;
}
// Установка потока для вывода
void SetOutputStream(std::wostream& os) {
    out = os;
}
// Вставка элемента в дерево
void Insert(T new data) {
    auto new node = std::make shared<RedBlackTreeNode<T>>(new data);
    // Если дерево пусто
    if(head == nullptr){
        // Новый узел назначить корнем
        head = new node;
        #ifdef PRINT
        out << L"Производится вставка элемента "
        << kORANGE << new node->data << kNORMAL
        << L", как в обычное бинарное дерево поиска.\n";
        PrintTree(out, new node, head);
        out << SPACER;
        // Вызов перебалансировки дерева по новому узлу
        Balance (new node);
        return;
    NodePtr cur = head;
    while(true) {
        // Если значения для вставки уже присутствует
        if(new data == cur->data) {
            // Хамена данных
            cur->data = new data;
            #ifdef PRINT
            out << L"Производится вставка элемента "
            << kORANGE << new node->data << kNORMAL
```

```
<< L", как в обычное бинарное дерево поиска. Данный
элемент уже существует в дереве, поэотму он заменяется новым.
Дополнительных действий для перебалансировки дерева не требуется\n";
                PrintTree(out, cur, head);
                out << SPACER;
                #endif
                return;
            // Если занчение для вставки меньше
            if(new data < cur->data) {
                if(cur->left == nullptr){
                    cur->left = new node;
                    new node->parent = cur;
                    new node->is left = true;
                    break;
                }else{
                    cur = cur->left;
            }
            // Если значение для вставки больше
            if(new data > cur->data) {
                if(cur->right == nullptr) {
                    cur->right = new node;
                    new node->parent = cur;
                    new node->is left = false;
                    break;
                }else{
                    cur = cur->right;
            }
        #ifdef PRINT
        out << L"Производится вставка элемента "
        << kORANGE << new node->data << kNORMAL
        << L", как в обычное бинарное дерево поиска.\n";
        PrintTree(out, new node, head);
        out << SPACER;
        #endif
        // Вызов перебалансировки дерева по новому узлу
        Balance (new node);
    }
    // Вывод данных в ЛКП порядке
    void PrintData(std::wostream& os = std::wcout) {
        auto print = [&os](NodePtr node, auto&& print)->void{
            if(node == nullptr) return;
            print(node->left, print);
            os << node->data << " ";
            print(node->right, print);
        };
        print(head, print);
        os << "\n";
    }
    #ifdef PRINT
    // Вывод дерева
    void Print(std::wostream& os = std::wcout) {
        PrintTree(os, nullptr, head);
```

```
}
    #else
    // Вывод данных дерева
    void Print(std::wostream& os = std::wcout) {
        PrintData(os);
    }
    #endif
    // Поиск элемента
    bool Find(T find data){
        int count = \overline{0};
        // Рекурсивная лямбда функция для поиска элемента
        auto find = [&find data, &count](NodePtr node, auto&& find) -
>NodePtr{
            if(node == nullptr) return nullptr;
            if(find data == node->data) return node;
            if(find data < node->data) return find(node->left, find);
            else return find(node->right, find);
        };
        NodePtr node = find(head, find);
        #ifdef PRINT
        PrintTree(out, node, head);
        #endif
        return (node != nullptr);
    }
};
// Оператор вывода для красно-чёрного дерева
template<typename T>
std::wostream& operator<<(std::wostream& os, RedBlackTree<T>& rbt) {
    rbt.Print(os);
    return os;
}
int main(int argc, char** argv) {
    // Установление русской локали
    RedBlackTree<int> rbt;
    #ifdef PRINT
    if(argc > 1){
        // Если первым аргуметом передано "test", то запустить программу
в режиме тестирования
        if(std::string(argv[1]) == "test"){
    #endif
            int count;
            std::wcin >> count; // Получение количество элементов
            // Считывание элементов
            for (int i = 0; i < count; i++) {
                int ins;
                std::wcin >> ins;
                rbt.Insert(ins);
            // Считывание элемента для поиска
            std::wcin >> count;
            bool is find = rbt.Find(count); // Поиск элемента
            rbt.PrintData(); // Вывод данных
            std::wcout << L"Count of element: " << is find << L"\n";</pre>
```

```
return 0;
    #ifdef PRINT
        }
    setlocale(LC ALL, "ru RU.utf8");
    // Режим визуализации
    std::wstring cmd; // Команда
    // Лямбда функция определяющая, является ли строка командой выхода
    auto is guit cmd = [](std::wstring& cmd)->bool{
        return ((cmd == L"q") || (cmd == L"quit") || (cmd == L"B") ||
(cmd == L"выйти") ||
            (cmd == L"Q") || (cmd == L"Quit") || (cmd == L"B") || (cmd ==
L"Выйти"));
    };
    // Лямбда функция определяющая, является ли строка командой вывода
    auto is tree cmd = [](std::wstring& cmd)->bool{
        return((cmd == L"t") || (cmd == L"tree") || (cmd == L"д") || (cmd
== L"дерево") ||
            (cmd == L"T") || (cmd == L"Tree") || (cmd == L"Д") || (cmd ==
L"Дерево"));
    };
    // Лямбда функция определяющая, является ли строка командой поиска
    auto is find cmd = [](std::wstring& cmd)->bool{
        return ((cmd == L"f") || (cmd == L"find") || (cmd == L"h") ||
(cmd == L"найти") ||
            (cmd == L"F") || (cmd == L"Find") || (cmd == L"H") || (cmd ==
L"Найти"));
    };
    try{
        while(true){
            // Вывод подсказок
            std::wcout << kRED << L"Kpacho-" << kBLACK << L"4ëphoe" <<
kNORMAL << L" дерево. Команды:\n"
            << kBLUE << L"(t)ree" << kNORMAL << L"или " << kBLUE <<
L"(д) ерево" << kNORMAL << L" - вывести текущее деревоn"
            << kBLUE << L"(q)uit" << kNORMAL << L" или " << kBLUE <<
L"(в)ыйти" << kNORMAL << L" - выйти из программы\n"
            << kBLUE << L"(f)ind" << kNORMAL << L" или " << kBLUE <<
L"(н)айти" << kNORMAL << L" - найти элемент в дереве\n"
            << kBLUE << L"4исло" << kNORMAL << L" - вставить элемент в
дерево. Вставить можно только одно число. Все остальные будут
проигнорированы\п"
            << L"Что вы хотите сделать: ";
            std::qetline(std::wcin, cmd); // Считывание команды
            try{
                if(is quit cmd(cmd)){ // Выход
                    std::wcout << kBLUE << L"Программа завершает свою
pafory..." << kNORMAL << L"\n";
                    break;
                }else if(is tree cmd(cmd)){ // Вывод
                    std::wcout << L"Текущее дерево:\n" << rbt;
                }else if(is find cmd(cmd)){ // Поиск
                    while(true) {
                        try{
                            // Вывод подсказки
                            std::wcout << kORANGE << L"Поиск элемента."
<< kNORMAL << L"\n Введите "
```

```
<< kBLUE << L"число" << kNORMAL << L" для
поиска, " << kBLUE << L"(q)uit"
                            << kNORMAL << L" или " << kBLUE << L"(в)ыйти"
<< kNORMAL << L" для выхода из поиска\n"
                            << L"Что вы хотите сделать: ";
                            std::getline(std::wcin, cmd); // Считывание
команды
                            if(is quit cmd(cmd)){ // Выход из поиска
                                std::wcout << L"Выход из поиска" <<
SPACER;
                                break;
                            }else{ // Поиск элемента
                                int elem = std::stoi(cmd);
                                std::wcout << L"Поиск элемента " <<
kORANGE << elem << kNORMAL << L"...\n";
                                bool is find = rbt.Find(elem);
                                std::wcout << L"Элемент " << kORANGE <<
elem << kNORMAL
                                << (!is find ? kRED : kBLUE) << (!is find
? L" отсутствует" : L" присутствует")
                                << kNORMAL << L" в дереве" << SPACER;
                        }catch(std::invalid argument& e){ // Некорректная
команда
                            std::wcout << kRED << L"Некорректная
команда!" << kNORMAL << SPACER;
                }else{ // Вставка элемента
                    int elem = std::stoi(cmd);
                    std::wcout << L"Вставка элемента " << kRED << elem <<
kNORMAL << SPACER;
                    rbt.Insert(elem);
            }catch(std::invalid_argument& e){ // Некорректная команда
                std::wcout << kRED << L"Некорректная команда!" << kNORMAL
<< SPACER;
    }catch(std::exception& e) { // Обработка исключительной ситуации
        std::wcout << L"Во время работы программы возникла ошибка: " <<
kRED << e.what() << kNORMAL << L"\n";</pre>
   return 0;
    #endif
Название файла: test.py
import unittest
import subprocess
import os
import filecmp
import random
```

class TestParamAnalyzer(unittest.TestCase):

```
cwd = os.qetcwd()
    test dir = './Tests/'
    tests = []
    @classmethod
    def setUpClass(self):
        print('Start Testing...')
    def start_test(self):
        out = 'output.test'
        check out = 'check output.test'
        in file = 'input.test'
        input str = ''
        arr = []
        for i in range (self.size):
            arr.append(random.randint(0, 1024))
            input str += str(arr[-1]) + ' '
        print('List size:', self.size)
        print("List for search: [ ", input str, ']', sep='')
        output str = ''
        arr = list(dict.fromkeys(arr))
        for i in sorted(arr):
            output str += str(i) + ' ';
        input str = str(self.size) + '\n' + input str
        finded = []
        for i in range(0, self.search count):
            search element = random.randint(0, 1024)
            while search element in finded:
                search element += 1
            finded.append(search element)
            print("Search element:", search_element)
            in str = input str + '\n' + str(search element)
            check str = output str + '\nCount of element: ' +
str(arr.count(search_element)) + '\n'
            with open(out, 'w') as f out:
                p = subprocess.run(['./cw', 'test'], cwd = self.cwd,
stdout = f out, text = True, input = in str)
            with open(out, 'r') as f out:
                str out = f out.read()
            str out = str out[str out.rfind('\n', 0, (str out.rfind('\)
nCount') - 1)) + 1:]
            print('Output:', str out, sep='\n')
            print('Correct output:', check str, sep='\n')
            self.assertTrue(str out == check str)
    def test 1(self):
        self.size = 25
        self.search count = 7
        self.start test()
    def test 2(self):
        self.size = 73
        self.search count = 7
        self.start_test()
    def test 3(self):
        self.size = 549
```

Название файла: Makefile