

### C5: datos más dinámicos

C5'

registro de activación de tamaño conocido al activar.

C5′

puede alocarse durante la ejecución.

Datos semidinámicos

Datos dinámicos



### C5': datos semidinámicos

Arreglos dinámicos

type VECTOR is array (INTEGER range <>);

A: VECTOR (0..N);

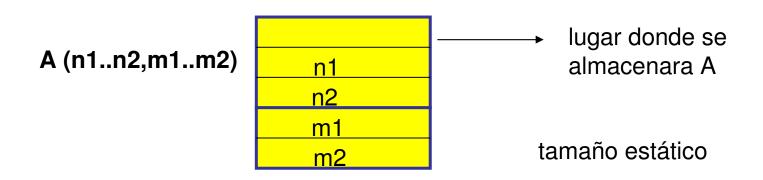
B: VECTOR(1..M);

N y M conocidos cuando se invoca la unidad



### implementación: arreglos dinámicos

#### COMPILACION: descriptores



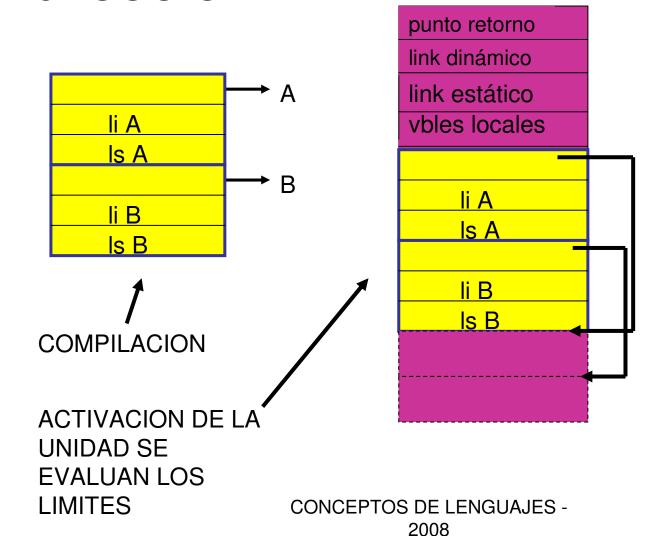
Todos los accesos al arreglo son traducidos como referencias indirectas



A: VECTOR (0..N);

B: VECTOR(1..M);

#### **EJECUCION**





### C5": datos dinámicos

 se alocan explícitamente durante la ejecución



### C5"

# donde alocar el objeto apuntado?

```
A p pointer to integer

A B

B

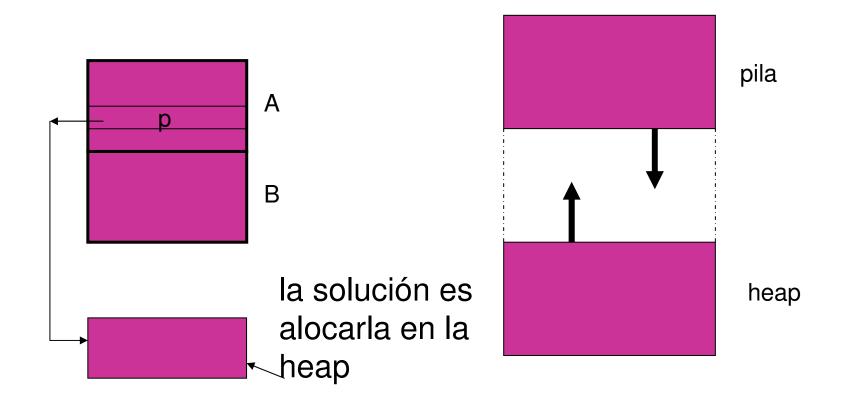
new p

new p

B
```



# el tiempo de vida no depende de la sentencia de alocación, vivirá mientras este apuntada





# C6: LENGUAJES dinámicos

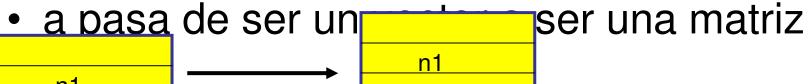
- se trata de aquellos lenguajes que adoptan más reglas dinámicas que estáticas.
- Una propiedad dinámica significa que las ligaduras correspondientes se llevan a cabo en ejecución y no en compilación.



### C6: tipado dinámico

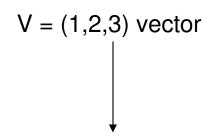
- el tipo de una variable no pueden determinarse en compilación.
- en el descriptor debe mantenerse
- el descriptor debe almacenarse en la heap
- para cada variable se reserva en el registro de activación un puntero





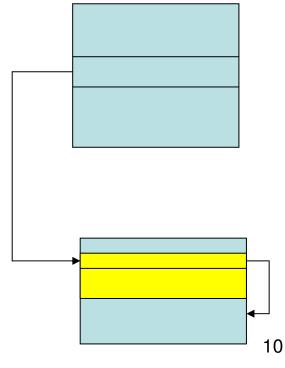
n1 n2

n2 m1 m2



$$V = (3,4,5) (6,7,8)$$
 matriz

CONCEPTOS DE LENGUAJES - 2008





### C6: alcance dinámico

### Un programa

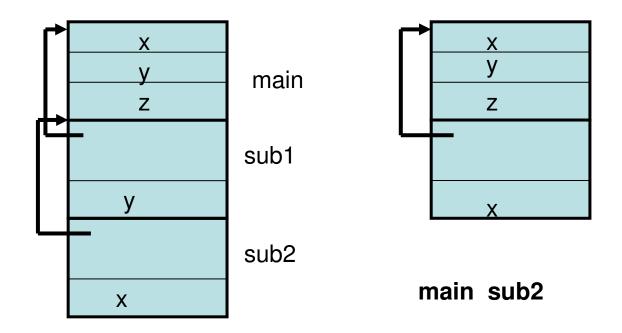
- n rutinas
  - variables localessin definición de tipo
- un main
- regla de alcance: depende de la cadena dinámica



### C6: alcance dinámico

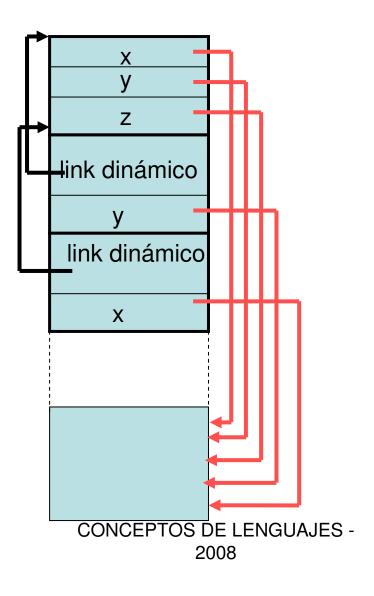
```
sub2() {
   dec x
   ...X....
   ...y...
sub1() {
  dec y
   ...X...
  sub2()
```





main sub1 sub2





main sub1 sub2