

INTEGRATE- AND-FIRE MODELS

PROJECT 1

در این پروژه ۳ نوع مدل **Leaky Integrate-and-Fire** و **Exponential LIF** و **Adaptive ELIF** پیاده سازی و مورد بررسی قرار گرفتند و این گزارش شامل نتایج بدست آمده میباشد.

TABLE OF CONTENTS

Contents

Leaky Integrate-and-Fire	1
Exponential Leaky Integrate-and-Fire	9
Adaptive Exponential Leaky Integrate-and-Fire	16

Leaky Integrate-and-Fire:

برای پیاده سازی این مدل در معادله دیفرانسیل مربوط به آن استفاده کردیم و از معیاری به عنوان dt فاصله استپ هایی که در رسم نمودار نیاز داشتیم استفاده کردیم و در هر مرحله مقدار du را بر حسب dt که به عنوان دیفالت در نظر گرفتیم محاسبه میکردیم و به مقدار قبلی اضافه میکردیم و لیستی از تمامی مقادیر u بدست آوردیم و سپس آن را رسم کردیم.

Leaky Integrate-and-Fire model

$$\tau \cdot \frac{du}{dt} = -(u - u_{rest}) + R \cdot I(t); \quad \text{If firing: } (u = u_{reset})$$

الگو کلی ای که در کد های هر سه مدل موجود است یک تابع مولد جریان ورودی را به نوروں پاس میدهم برای این بخش دو تابع مولد آماده کردی که یکی در بازه ای از زمان جریان I را به نوروں میدهد و دیگری در بازه زمانی خواسته شده به صورت تصادفی جریانی را به نوروں میدهد.

```
def i_random(x, i):
    return random.random() * i
```

```
def i_interval(x, i):
    if 20 < x < 70:
        return i
    return 0
```

پارامتر های ورودی مدل تا حد امکان ساده و ریز شده اند و نتایج را برای ۵ سری از پارامتر های متخلف اجرا گرفتیم.

مدل به صورت زیر پیاده سازی شده است:

```
def lif(time=100, steps=0.125, i_function=i_interval, u_rest=0, r=1, c=10, i=5, threshold=2, f i plot=False,
        save_name="none"):
    timer = np.arange(0, time + steps, steps)
    tm = r * c
    u = [u_rest] * len(timer)
    dt = steps
    i_input = [i_function(j, i) for j in timer]

    # LIF Model -> NEURONAL DYNAMICS [Wulfram_Gerstner, _Werner_M_Kistler] page 11
    for j in range(len(timer)):
        u[j] = u[j - 1] + (-u[j - 1] + r * i_input[j]) / tm * dt
        if u[j] >= threshold or u[j] < u_rest:
            u[j] = u_rest
```

کد مورد استفاده برای رسم نمودار ها به صورت زیر میباشد:

```
# plotting
fig = figure(num=None, figsize=(20, 10))
fig.suptitle('Leaky Integrate-and-Fire\n\n' + "R: " + str(r) + "    C: " + str(c) + "    I: " + str(i) + "    THRESHOLD: " + str(threshold), fontsize=14, fontweight='bold')
subplot(221)
plot(timer, u)
ylabel('U')
xlabel('Time')
title('U-Time plot')
grid(True)

subplot(223)
plot(timer, i_input)
ylabel('I')
xlabel('Time')
title('I-Time plot')
```

```

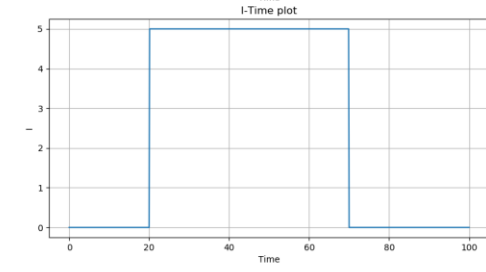
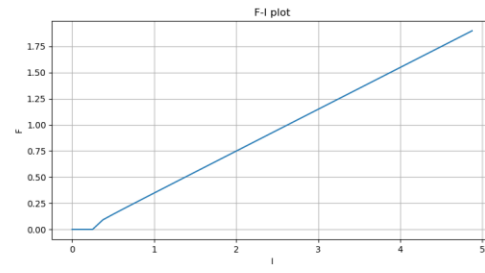
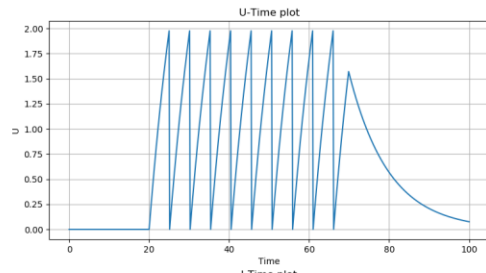
grid(True)
if f_i_plot:
    i_x = np.arange(0, 5, 0.125)
    i_y = [0] * len(i_x)
    for j in range(len(i_x)):
        try:
            i_y[j] = 1 / (-1 * tm * (math.log(1 - (threshold - u_rest) / (r * j))))
        except:
            i_y[j] = 0
    subplot(222)
    plot(i_x, i_y)
    ylabel('F')
    xlabel('I')
    title('F-I plot')
    grid(True)
if save_name != 'none':
    savefig('figures/{}.png'.format(save_name))
show()

```

برای رسم نمودار $F-I$ در این مدل رابطه‌ی مدل که بر حسب I در کتاب مطرح شده بود را بر حسب T بدست آوردیم و نمودار آن را به ازای I های مختلف رسم نمودیم در مدل های دیگر چون رابطه ای برای این کار نداشتیم از راه دیگری استفاده کردی که در بخش بعد توضیح میدهیم.

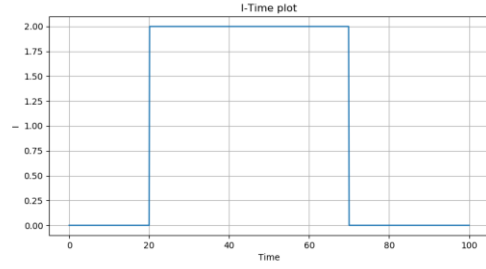
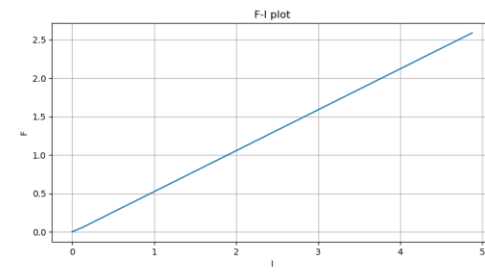
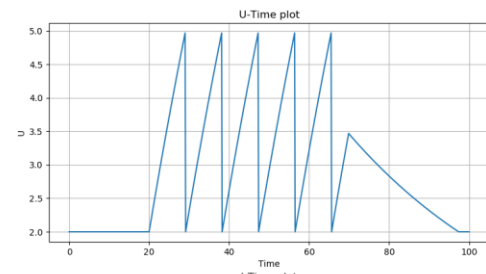
Leaky Integrate-and-Fire

R: 1 C: 10 I: 5 THRESHOLD: 2



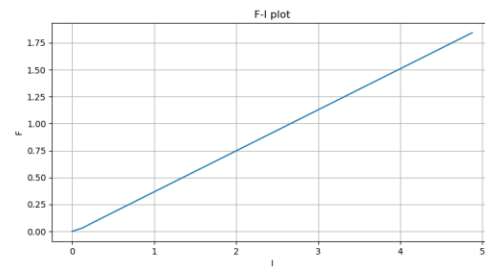
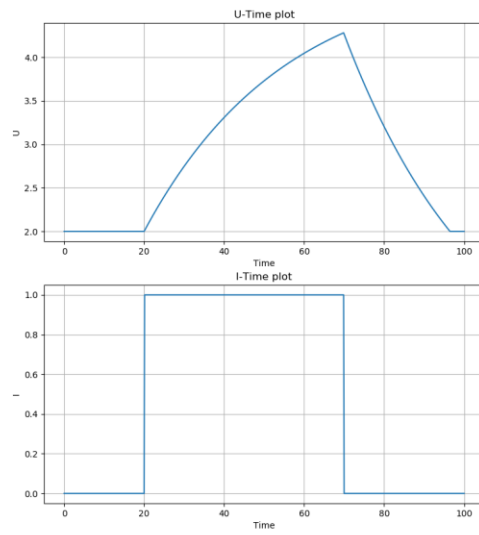
Leaky Integrate-and-Fire

R: 10 C: 5 I: 2 THRESHOLD: 5



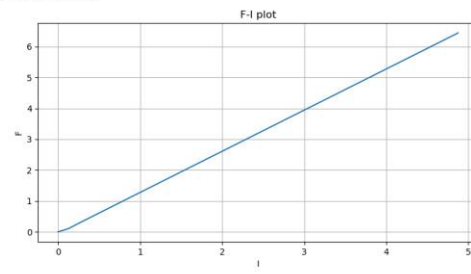
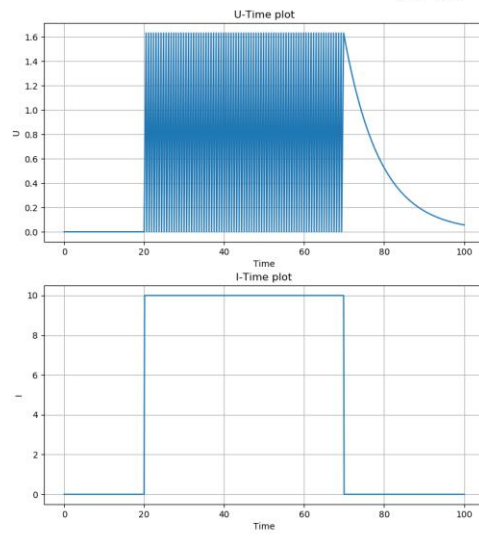
Leaky Integrate-and-Fire

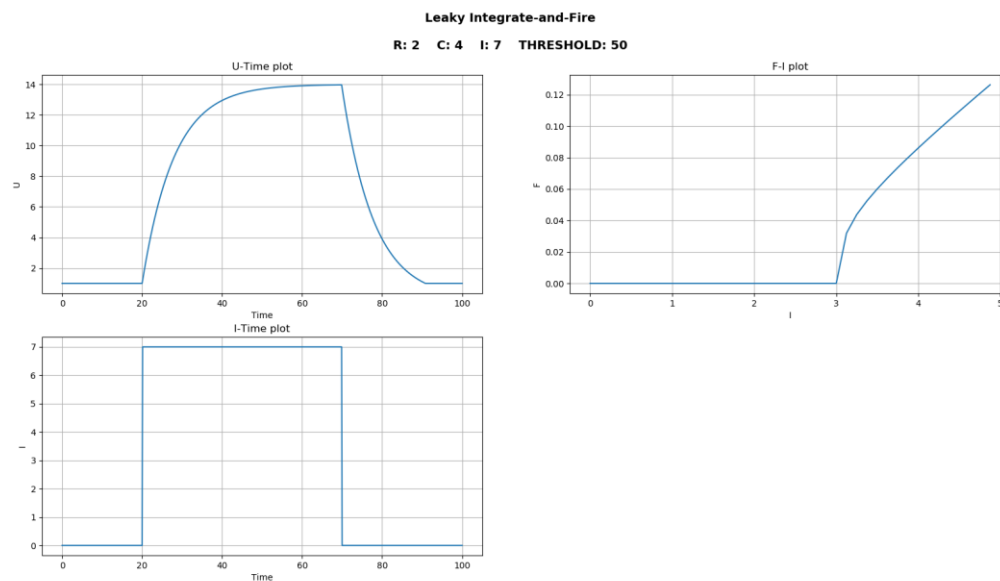
R: 5 C: 7 I: 1 THRESHOLD: 5



Leaky Integrate-and-Fire

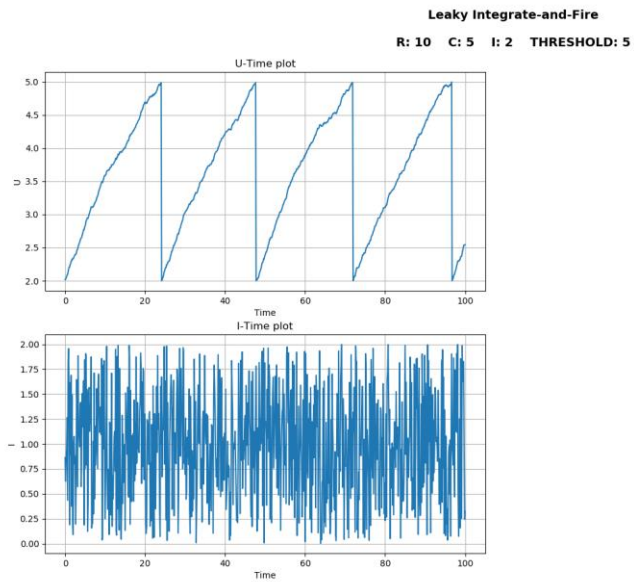
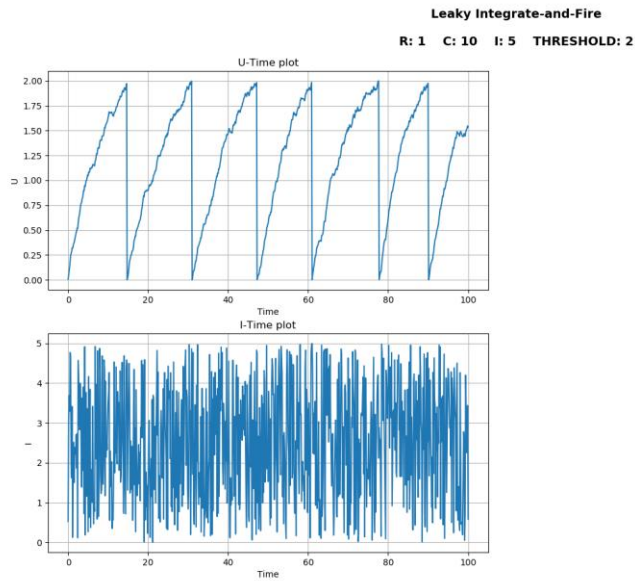
R: 3 C: 3 I: 10 THRESHOLD: 2

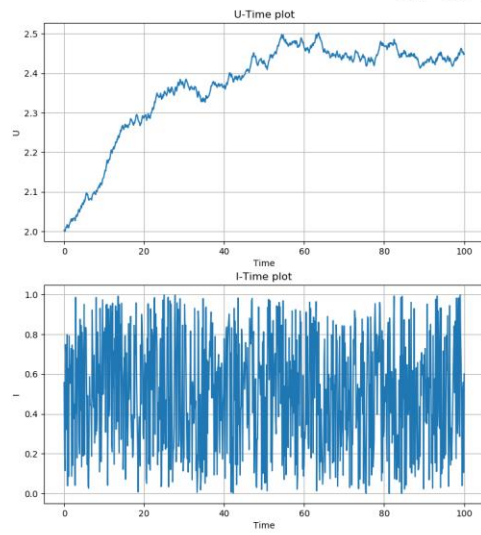
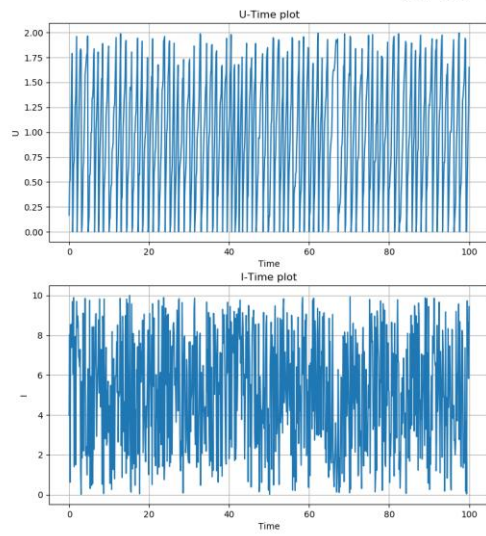


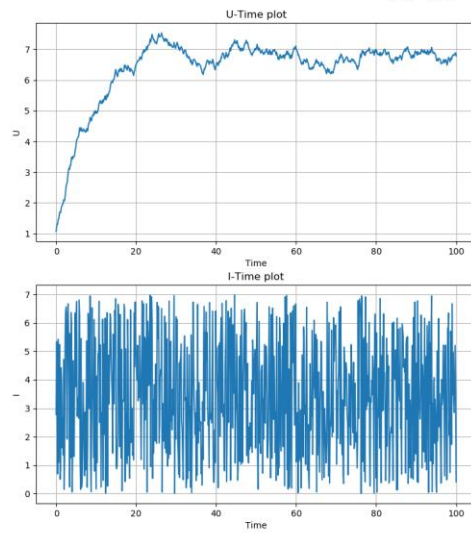


نتیجه ای که از این نمودار ها قابل برداشت است این است که هنگامی که مقدار حدی فایر نورون ها زیاد باشد زمان بیشتری نیاز است که نورون شارژ شود و فایر کند و ممکن است در بازه ای که به آن جریان وارد میشود نتواند به مقدار شارژی که نیاز دارد برسد و رابطه ی بین باقی پارامتر ها هم در نمودار ها قابل دیدن میباشد هر چقدر R بیشتر باشد تعداد اسپایک ها بیشتر میشود و هرچه C بیشتر باشد تعداد اسپایک ها بیشتر میشود

نتایج بدست آمده برای منبع جریان متغیر به شکل زیر می باشد:



Leaky Integrate-and-Fire**R: 5 C: 7 I: 1 THRESHOLD: 5****Leaky Integrate-and-Fire****R: 3 C: 3 I: 10 THRESHOLD: 2**

Leaky Integrate-and-Fire**R: 2 C: 4 I: 7 THRESHOLD: 50**

Exponential Leaky Integrate-and-Fire:

برای پیاده سازی این مدل هم مشابه مدل قبلی عمل کردیم و از معادله دیفرانسیل اصلی آن به با استفاده از dt تعیین شده مقادیر را بدست آوردیم و سپس رسم نمودیم.

Exponential Integrate-and-Fire model

$$\tau \cdot \frac{du}{dt} = -(u - u_{rest}) + \Delta_T \exp\left(\frac{u - \theta_{rh}}{\Delta_T}\right) + R \cdot I(t); \quad \text{If firing: } (u = u_{reset})$$

مدل پیاده سازی شده:

```
def explif(time=100, steps=0.125, i_function=i_interval, u_rest=0, r=1, c=10, i=5, threshold=2, delta_t=2, theta_rh=2,
          f_i_plot=False,
          save_name="none",
          draw_plot=True):
    timer = np.arange(0, time + steps, steps)
    tm = r * c
    u = [u_rest] * len(timer)
    dt = steps
    i_input = [i_function(j, i) for j in timer]

    spike_t = time
    current_spike_time = 0

    # ELIF Model -> NEURONAL DYNAMICS [Wulfram Gerstner, Werner M Kistler] page 124
    for j in range(len(timer)):
        u[j] = u[j - 1] + (-u[j - 1] + r * i_input[j] + delta_t * math.exp((u[j - 1] - theta_rh) / delta_t)) / tm * dt
        if u[j] >= threshold or u[j] < u_rest:
            u[j] = u_rest
            prev_spike_time = current_spike_time
            current_spike_time = timer[j]
            spike_t = min(spike_t, current_spike_time - prev_spike_time)
```

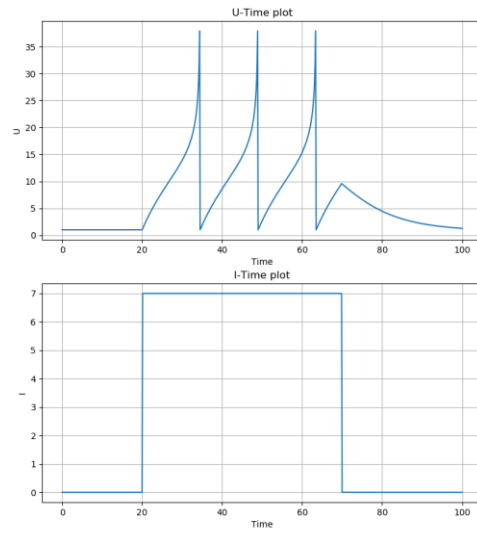
در این مدل تنها بخشی را به آن اضافه کردیم که بتوانیم مقدار کوچک ترین فاصله بین دو اسپایک را نگه داریم تا بتوانیم به کمک آن نمودار $F-I$ را رسم نماییم و در هر بار فراخوانی مدل کوچکترین زمان بین دو اسپایک را باز میگردانیم.

باقی کد مشابه بخش قبل است اما برای رسم نمودار $F-I$ از روش زیر استفاده کردیم:

```
i_x = np.arange(0, 5, 0.125)
i_y = [0] * len(i_x)
for j in range(len(i_x)):
    try:
        i_y[j] = 1/ explif(time=time, steps=steps, i_function=i_function, u_rest=u_rest, r=r, c=c,
                           i=i_x[j],
                           threshold=threshold, delta_t=delta_t, theta_rh=theta_rh, f_i_plot=False,
                           save_name="none",
                           draw_plot=False)
    except:
        i_y[j] = 0
subplot(222)
plot(i_x, i_y)
ylabel('F')
xlabel('I')
title('F-I plot')
grid(True)
```

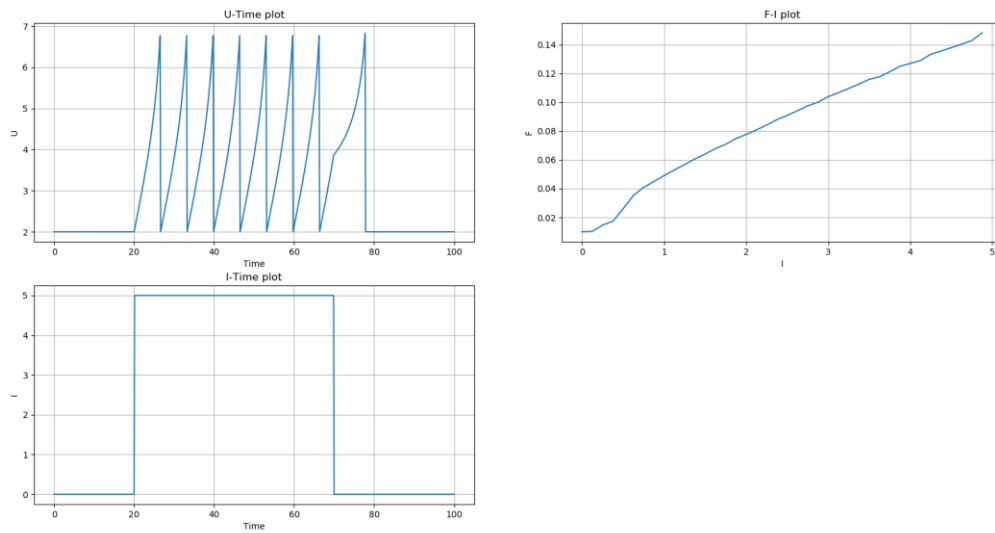
Exponential Integrate-and-Fire

R: 2 C: 4 I: 7 THRESHOLD: 40 DELTA T: 5 THETA RH: 10



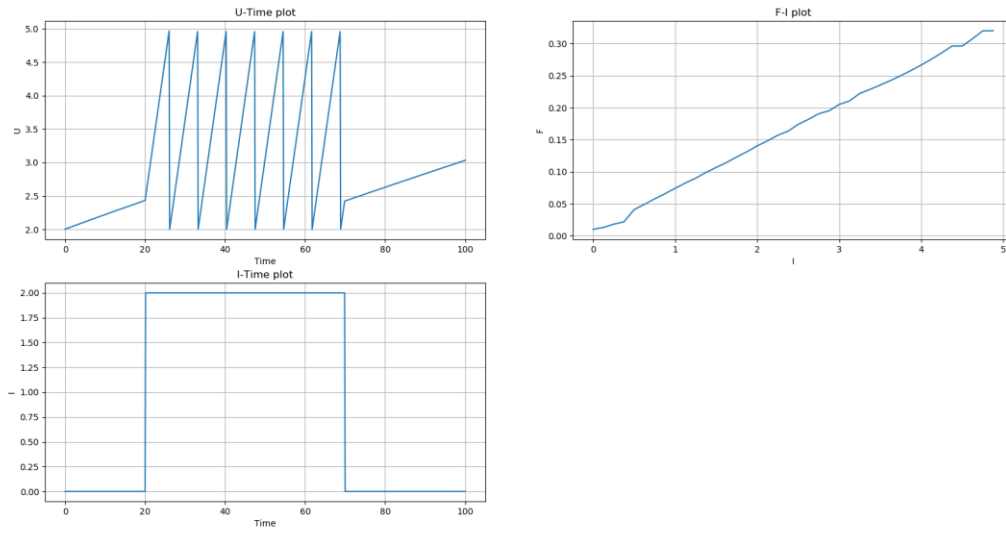
Exponential Integrate-and-Fire

R: 1 C: 10 I: 5 THRESHOLD: 7 DELTA T: 2 THETA RH: 2



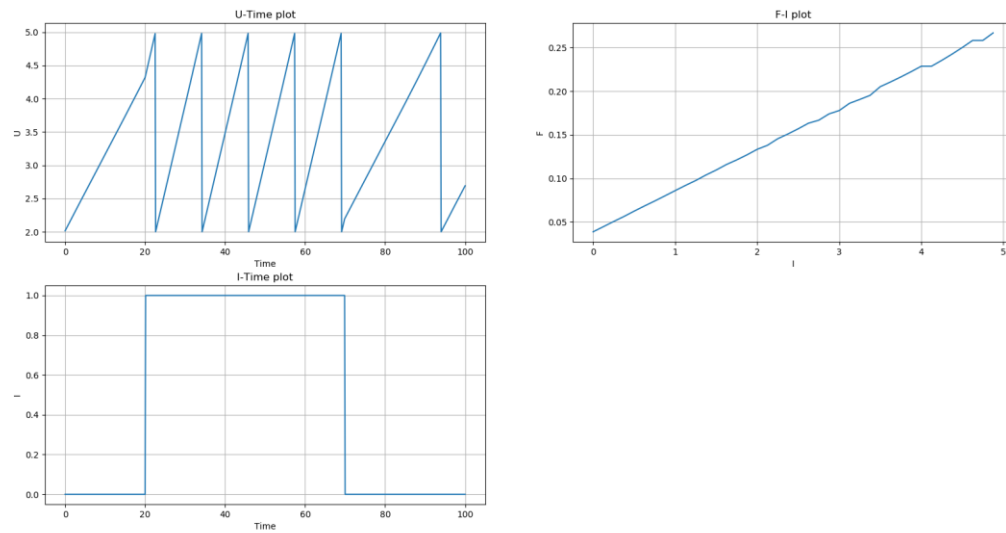
Exponential Integrate-and-Fire

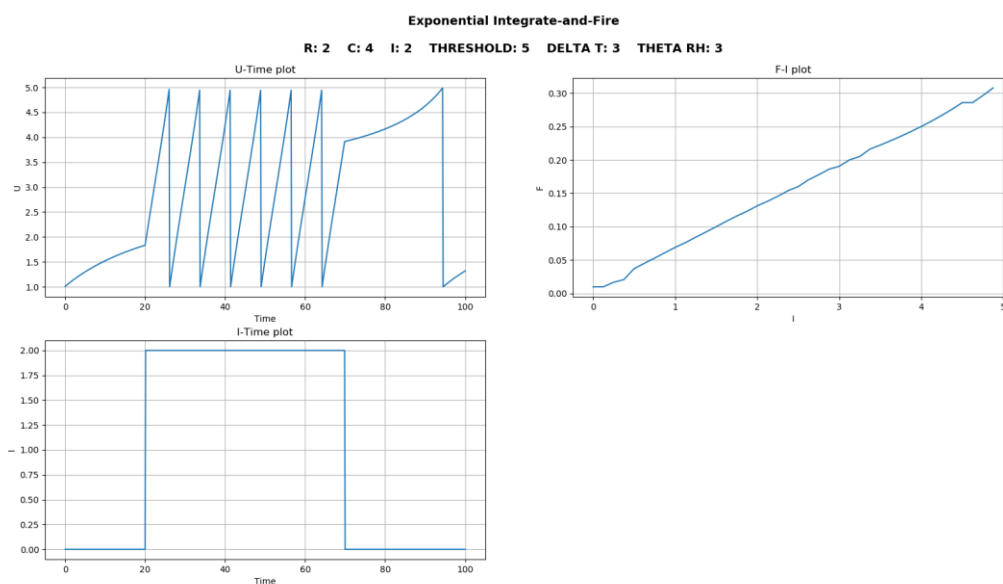
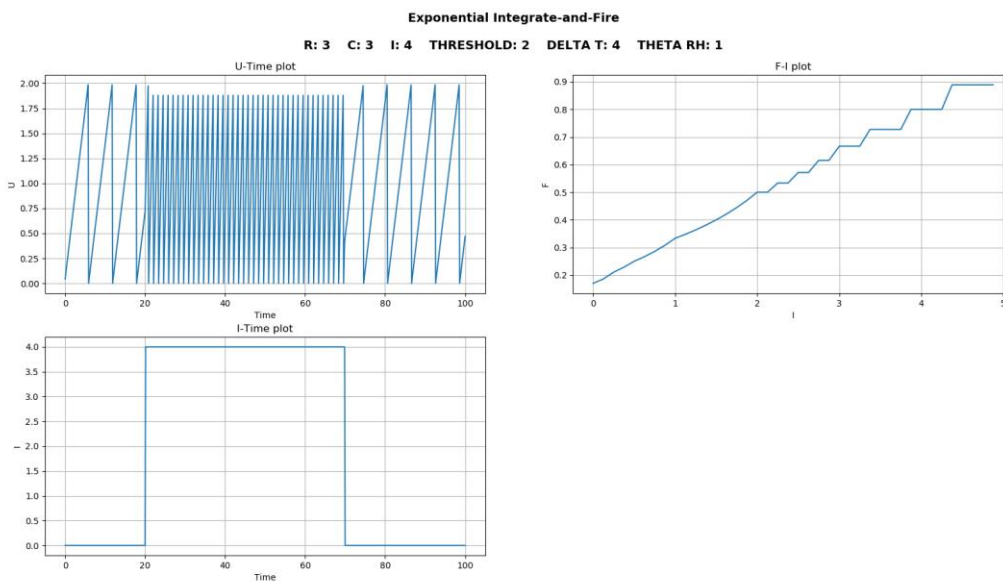
R: 10 C: 5 I: 2 THRESHOLD: 5 DELTA T: 4 THETA RH: 3



Exponential Integrate-and-Fire

R: 5 C: 7 I: 1 THRESHOLD: 5 DELTA T: 7 THETA RH: 3

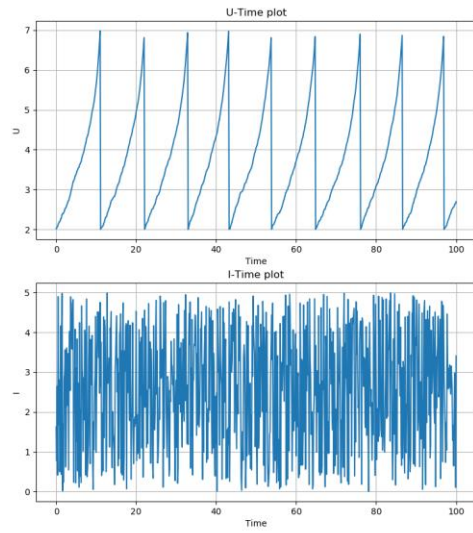
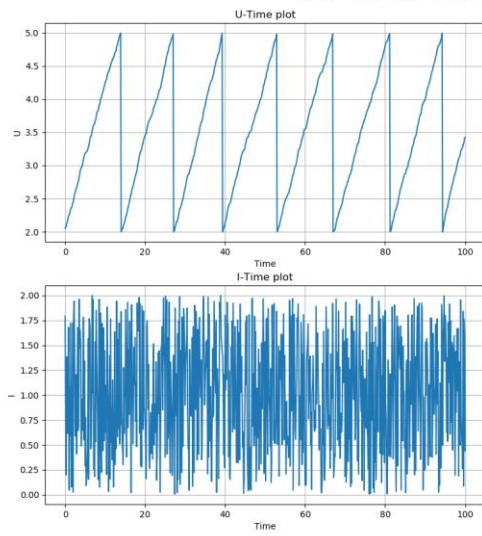




هنگامی که مقدار Δt زیاد باشد هنگامی که نورون به مقدار شارژ θ_{rh} می رسد با سرعت بیشتری رشد میکند و در زمان سریع ترین به حد فایر کردن میرسد.

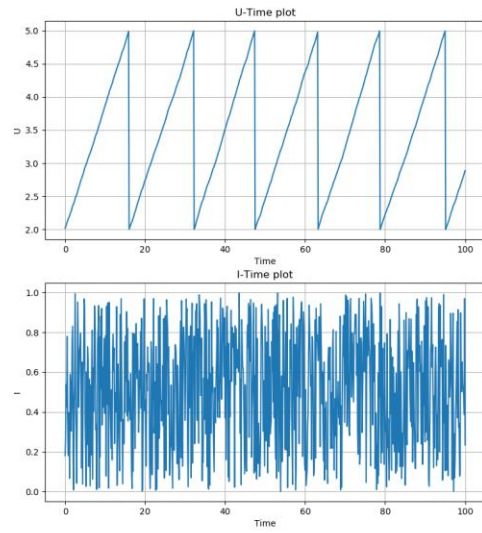
اگر نسبت این دو پارامتر و جریان ورودی متناسب نباشد نورون متوالین فایر میکند و نمودارهای نامنظی را به ما میدهد.

نتایج جریان تصادفی:

Exponential Integrate-and-Fire**R: 1 C: 10 I: 5 THRESHOLD: 7 DELTA T: 2 THETA RH: 2****Exponential Integrate-and-Fire****R: 10 C: 5 I: 2 THRESHOLD: 5 DELTA T: 4 THETA RH: 3**

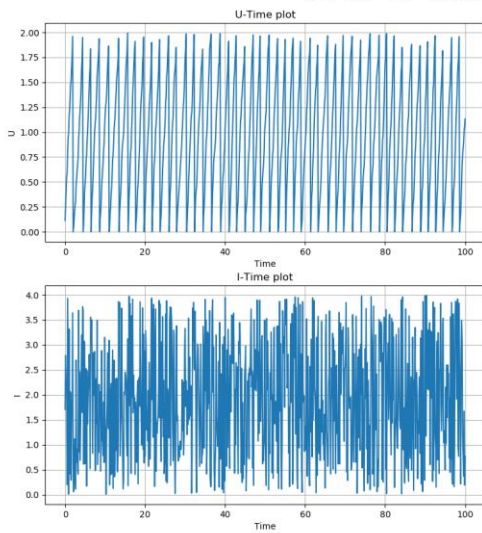
Exponential Integrate-and-Fire

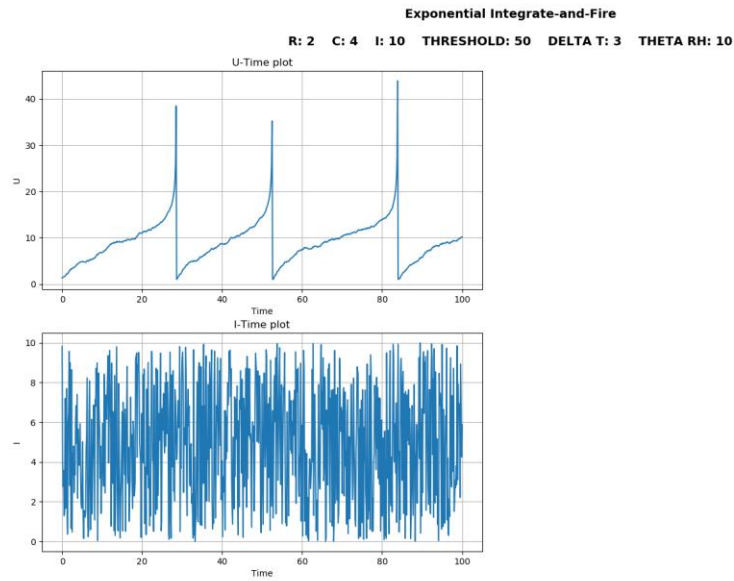
R: 5 C: 7 I: 1 THRESHOLD: 5 DELTA T: 7 THETA RH: 3



Exponential Integrate-and-Fire

R: 3 C: 3 I: 4 THRESHOLD: 2 DELTA T: 4 THETA RH: 1





نمودار آخر از نظر الگو جالب هست نورون چندین بار نزدیک به θ_{rh} میشود و به کمک بخش نمایی معادله سریعاً رشد میکند ولی مقدار جریان ورودی کاهش مییابد و نمیتواند به حد مورد نیاز برای فایر برسد و نهایتاً سقوط میکند.

Adaptive Exponential Leaky Integrate-and-Fire:

برای پیاده سازی این مدل با ایده کلی که در باقی پیاده سازی ها بود جلو رفیت م و متغیر دیگری برای w ایجاد کردیم و در هر مرحله مقدار آن و مقدار u را با هم آپدیت می‌کردیم و باقی مراحل کاملاً مشابه باقی مدل هاست تنها تفاوتی که بود در این نوع مدل ها سیگنال یک سیگنال میرا هست و رسم نمودار $F-I$ بی معنی می‌باشد ولی تا حد امکان ما کوچیکترین فاصله بین دو اسپایک را به عنوان مقدار t و معکوس آن را به عنوان مقدار F قرار دادیم.

$$\tau_m \cdot \frac{du}{dt} = -(u - u_{rest}) + \Delta_T \exp\left(\frac{u - \theta_m}{\Delta_T}\right) - R w + R \cdot I(t),$$

$$\tau_w \frac{dw}{dt} = a(u - u_{rest}) - w + b \tau_w \sum_{t'} \delta(t - t'),$$

کد مدل:

```
def AdEx(time=100, steps=0.125, i_function=i_interval, u_rest=0, r=1, c=10, i=5, threshold=3, delta_t=2, theta_rh=2, a=2, b=2, tw=5,
        f_i_plot=False,
        save_name="none",
        draw_plot=True):
    timer = np.arange(0, time + steps, steps)
    tm = r * c
    u = [u_rest] * len(timer)
    w = [0] * len(timer)
    dt = steps
    i_input = [i_function(j, i) for j in timer]
    zigma_delta_funciton = 0

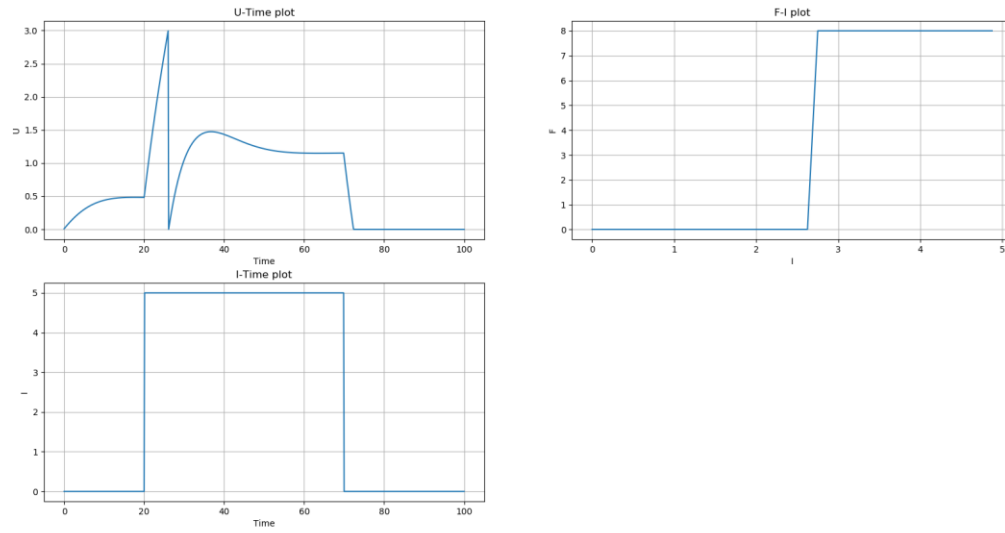
    spike_t = time
    current_spike_time = 0

    # AdEx LIF Model -> NEURONAL DYNAMICS [Wulfram_Gerstner, Werner_M_Kistler] page 137
    for j in range(len(timer)):
        u[j] = u[j - 1] + (-u[j - 1] + r * i_input[j] + delta_t * math.exp((u[j - 1] - theta_rh) / delta_t) - r * w[j - 1]) / tm * dt
        w[j] = w[j - 1] + (a * u[j - 1] - w[j - 1] + b * tw * zigma_delta_funciton) / tw * dt
        if u[j] >= threshold or u[j] < u_rest:
            u[j] = u_rest
            zigma_delta_funciton += 1
            prev_spike_time = current_spike_time
            current_spike_time = timer[j]
            spike_t = min(spike_t, current_spike_time - prev_spike_time)
```

بخشی که در پیاده سازی آن با شک روبرو بودیم تابع دلتا در فرمول w بودیم این تابع در جاهایی که مقدار ورودی 0 نیست مقدار 0 خروجی میدهد و اطلاعاتی از مقدار خروجی آن در نقاط دیگر در کتاب پیدا نکردیم و تنها چیزی که از آن می‌دانستیم این بود که انتگرال آن در کل بازه اعداد حقیقی مقداری برابر یک دارد و اینگونه برداشت کردیم که این عبارت تعداد دفعاتی که اسپایک زده شده را نمایش میدهد و با همین رویکرد مدل را پیاده سازی کردیم و نتایج تا حدی شبیه کتابخانه `brain2` بود.

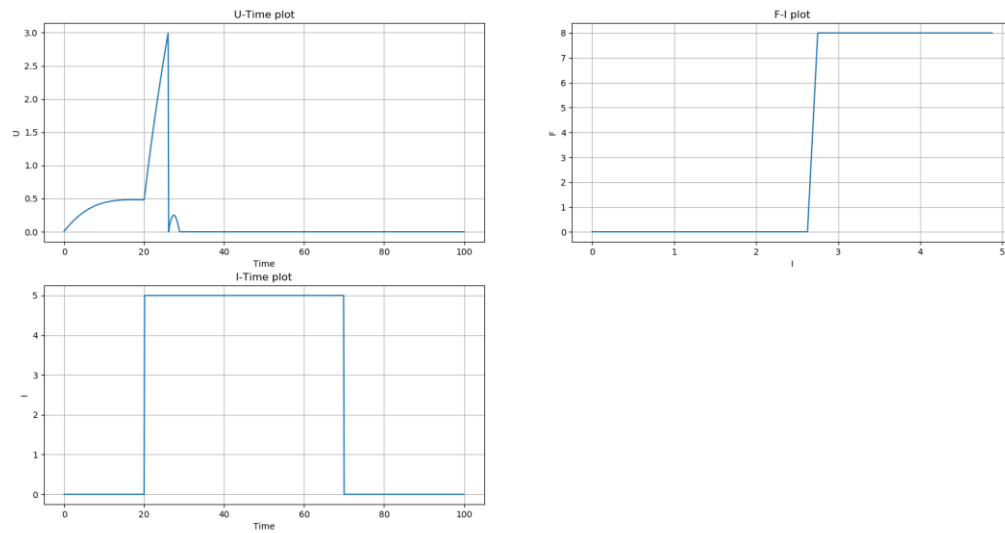
Adaptive Exponential Integrate-and-Fire

R: 1 C: 10 I: 5 THRESHOLD: 3 DELTA T: 2 THETA RH: 2 a: 1 b: 1 Tw: 4



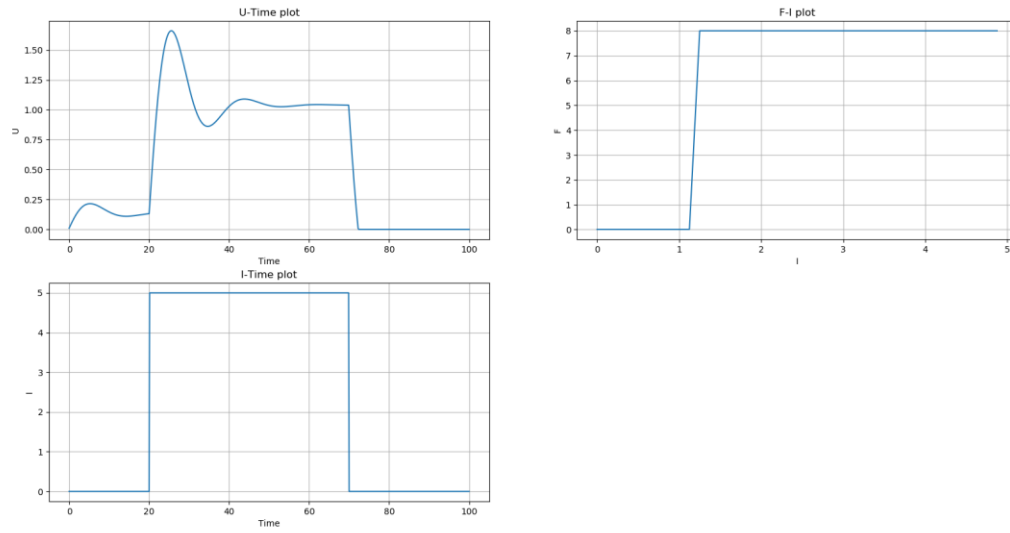
Adaptive Exponential Integrate-and-Fire

R: 1 C: 10 I: 5 THRESHOLD: 3 DELTA T: 2 THETA RH: 2 a: 1 b: 4 Tw: 4



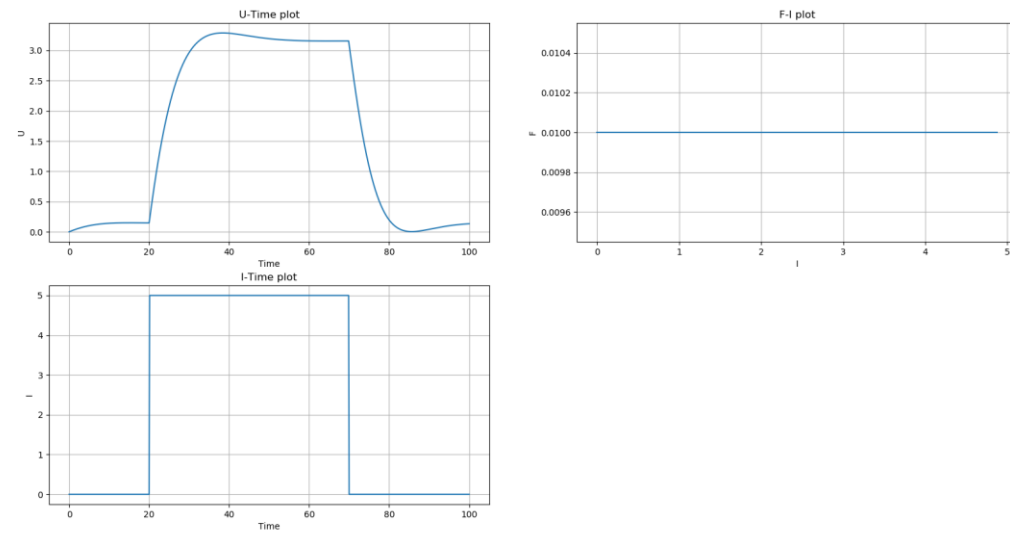
Adaptive Exponential Integrate-and-Fire

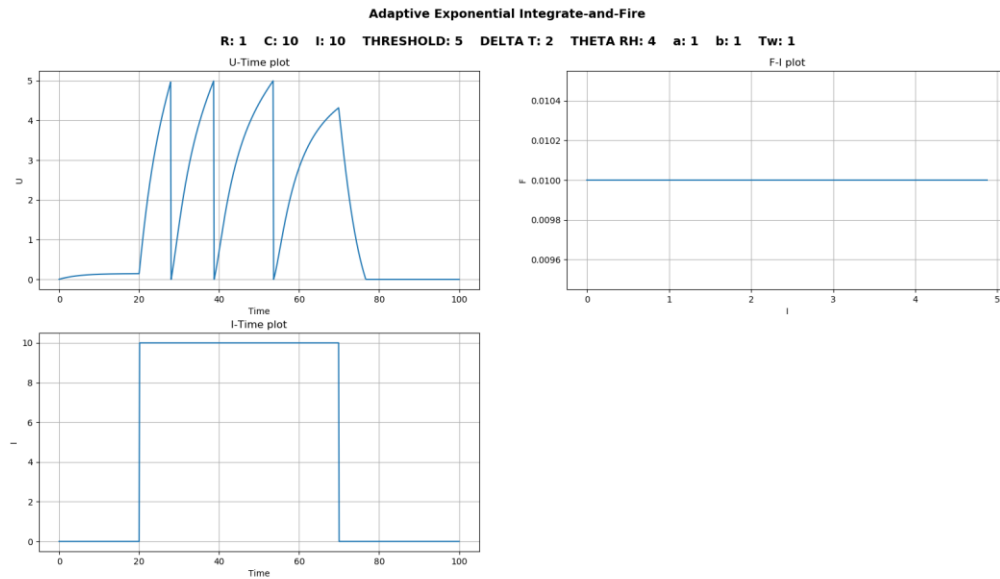
R: 1 C: 10 I: 5 THRESHOLD: 3 DELTA T: 2 THETA RH: 2 a: 5 b: 4 Tw: 4



Adaptive Exponential Integrate-and-Fire

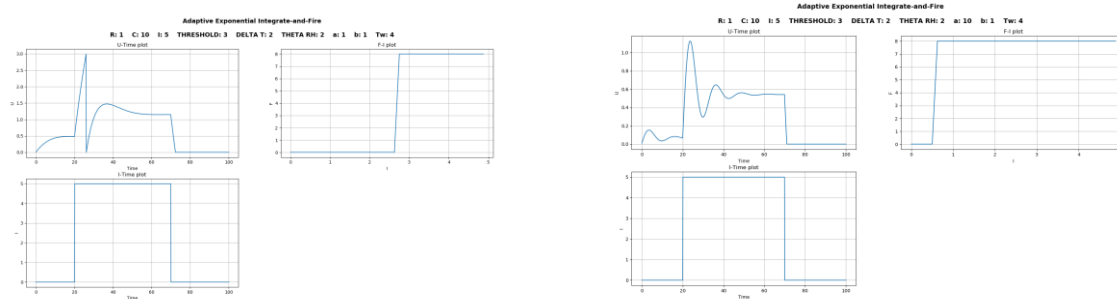
R: 1 C: 10 I: 5 THRESHOLD: 5 DELTA T: 2 THETA RH: 4 a: 1 b: 1 Tw: 4





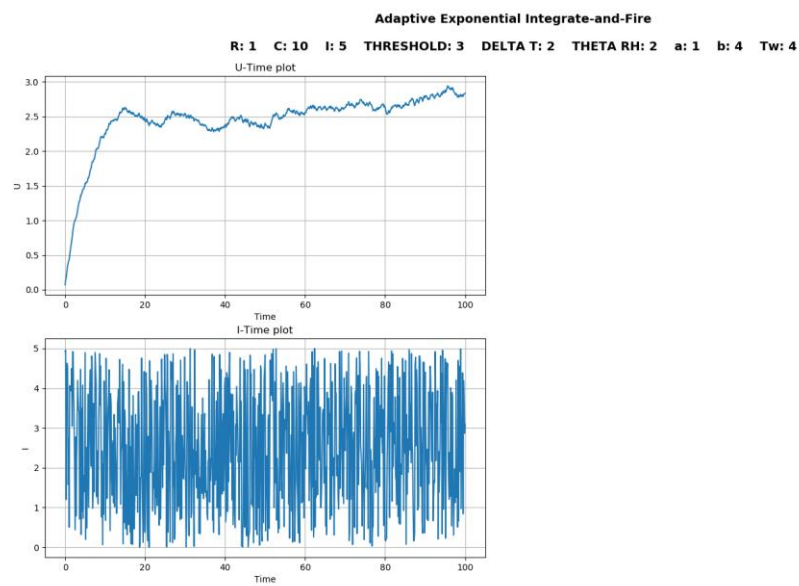
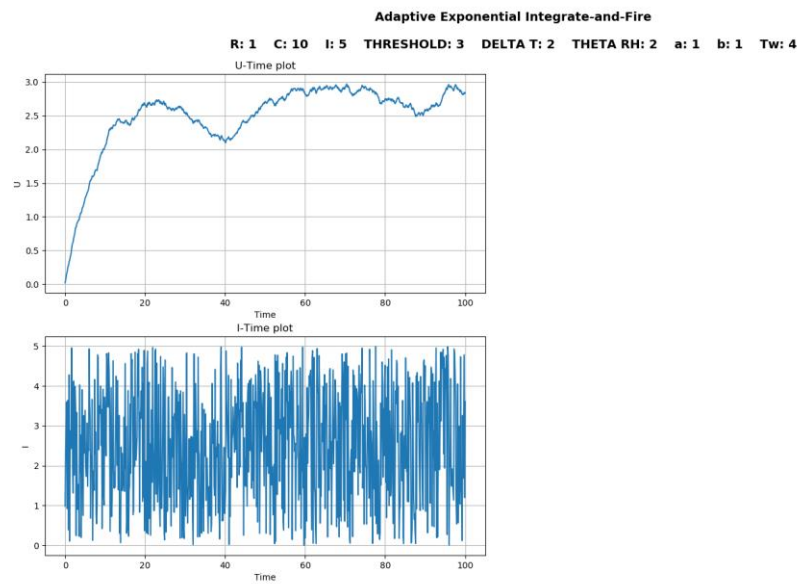
هنگامی که t_w بیشتر میشود نوروں زودتر به حد فایر کردن میرسد. هنگامی که مقدار b زیاد میشود سیگنال زودتر میرا میشود.

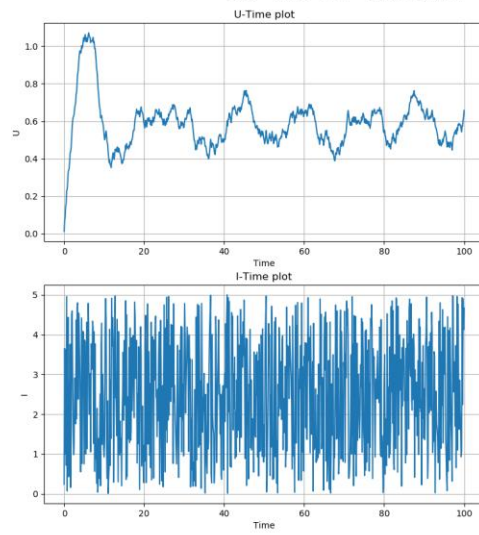
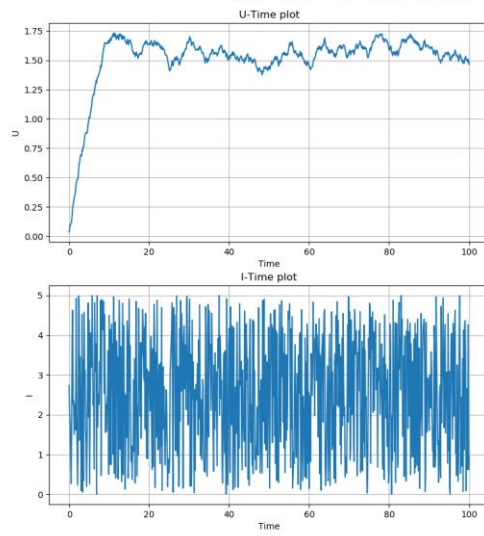
بررسی اثر a کمی سختتر است طبق نمودار های زیر:



هر چقدر مقدار a بیشتر باشد نوروں بعد از فایر کردن مقداری از انرژی قبلی خود را نگه میدارد و به u_{rest} نمیرود و با کمی نوسان بیشتر میرا میشود.

نتایج جریان های متوالی :



Adaptive Exponential Integrate-and-Fire**R: 1 C: 10 I: 5 THRESHOLD: 3 DELTA T: 2 THETA RH: 2 a: 5 b: 4 Tw: 4****Adaptive Exponential Integrate-and-Fire****R: 1 C: 10 I: 5 THRESHOLD: 5 DELTA T: 2 THETA RH: 4 a: 1 b: 1 Tw: 4**

Adaptive Exponential Integrate-and-Fire**R: 1 C: 10 I: 10 THRESHOLD: 5 DELTA T: 2 THETA RH: 4 a: 1 b: 1 Tw: 1**