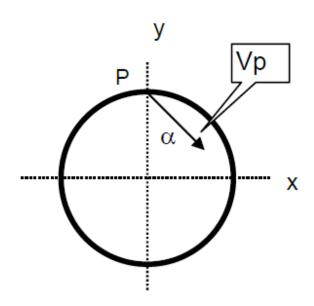
2. En un instante dado un cilindro (R = 30 cm) se está moviendo. En la figura se muestra una sección del mismo. Las velocidades de dos puntos del cuerpo son :

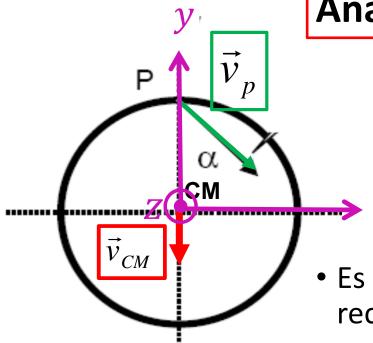
$$V_{CM} = -10 \text{ m/s j},$$

Vp = 20 m/s con, α = 60°

- a) Analizar el tipo de movimiento que posee el cilindro y su condición de rigidez.
- b) Hallar, analítica y gráficamente, la posición del CIR en este instante.







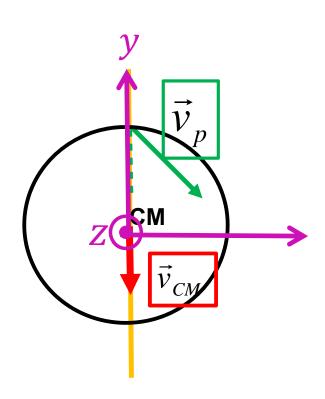
• Es decir, que la componente de la velocidad en la recta que une a los puntos es la misma (V_{\parallel})

 Lo que es equivalente que la diferencia de las velocidades (velocidad relativa) es perpendicular a la recta que los une.

Analizando la condición de rigidez

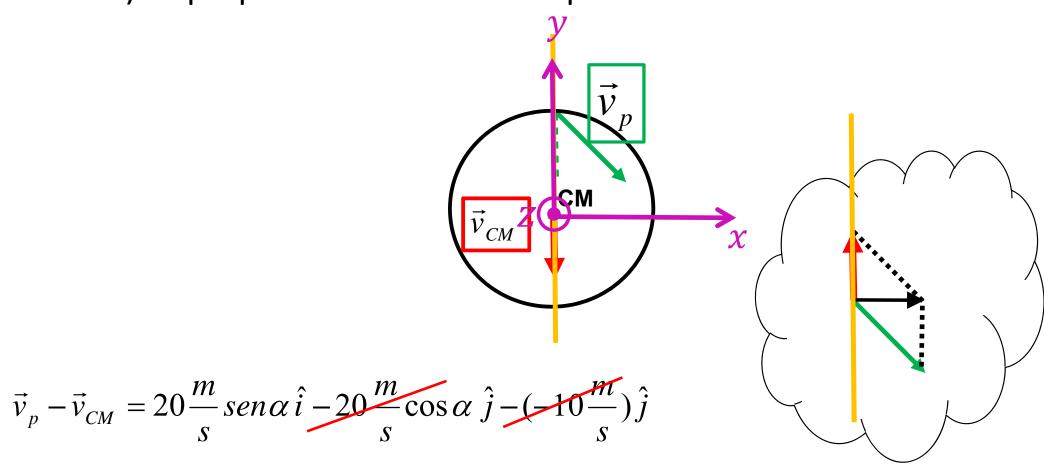
La componente de la velocidad en la recta que une a los puntos es la misma (V_{11})

$$-v_p \cos \alpha \, \hat{j} = -v_{CM} \, \hat{j}$$
$$\hat{j}) - 20 \frac{m}{s} \cos 60^\circ = -10 \frac{m}{s}$$
$$-10 \frac{m}{s} = -10 \frac{m}{s}$$



Analizando la condición de rigidez

La diferencia de las velocidades (velocidad relativa) es perpendicular a la recta que los une



En forma gráfica, se determina al intersectar las rectas perpendiculares a las velocidades conocidas de dos puntos del CR.

Por este punto pasa el eje instantáneo de

rotación

Atención!!
El ángulo que forma la velocidad de P con la vertical vale 60°:

Para un cierto instante, todos los puntos del CR rotan alrededor de ese eje, en una rotación pura.

Ese punto es el Centro Instantáneo de Rotación, CIR. Y TIENE VELOCIDAD NULA

OBSERVACIÓN: el CIR puede estar dentro del CR o fuera de él.

En forma analítica, se determina planteando:

$$\vec{v}_P = \vec{v}_{CM} + \vec{\Omega} \times \vec{r}_{CM \to P}$$

 $\hat{\imath}$: $v_P sen \alpha = 0 - R\Omega_z$

$$\hat{j}$$
: $-v_P cos \alpha = -v_{CM+0}$

$$\hat{k}$$
: 0 = 0 + 0

Propongo:

Incógnita

$$\vec{\Omega} = \Omega_z \, \hat{k}$$

$$\Omega_z = -\frac{v_P sen\alpha}{R}$$

Obtengo:

$$\vec{\Omega} = -\Omega_z \hat{k}$$

$$\vec{\Omega} = -57.7s^{-1}\hat{k}$$

En forma analítica, se determina planteando:

$$\vec{v}_{CIR} = \vec{v}_{CM} + \vec{\Omega} \times \vec{r}_{CM \to CIR}$$

î:
$$0 = 0 - (-\Omega_z y_{CIR})$$

ĵ: $0 = -v_{CM} - (0 - (-\Omega_z x_{CIR}))$
 \hat{k} : $0 = 0 + 0$

Escribo a tal como la obtuve:

$$\vec{\Omega} = -\Omega_z \hat{j}$$

$$z_{CIR} = 0$$

Planteo esto porque el CIR no puede salirse del plano:



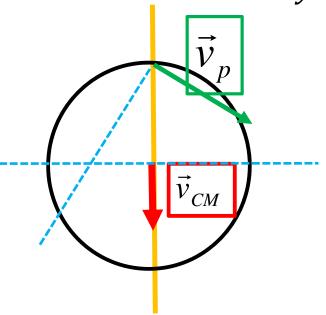
$$0 = \Omega_z y_{CIR}$$

$$y_{CIR} = 0$$

$$v_{CM} = -\Omega_z x_{CIR}$$

$$x_{CIR} = -\frac{v_{CM}}{\Omega_z} = -0,173m$$

$$0 = -\Omega_y x_{CIR})$$



Coincide con lo obtenido gráficamente