

**Московский авиационный институт
(национальный исследовательский университет)**

**Факультет информационных технологий и прикладной
математики**

Кафедра вычислительной математики и программирования

Лабораторная работа №4 по курсу «Операционные системы»

Студент: А. О. Дубинин
Преподаватель: Е. С. Миронов
Группа: М8О-206Б
Дата:
Оценка:
Подпись:

Москва, 2018

Лабораторная работа №4

Цель работы: Приобретение практических навыков в:

- Освоение принципов работы с файловыми системами
- Обеспечение обмена данных между процессами посредством технологии «File mapping»

Задание: Составить и отладить программу на языке Си, осуществляющую работу с процессами и взаимодействие между ними в одной из двух операционных систем. В результате работы программа (основной процесс) должен создать для решение задачи один или несколько дочерних процессов. Взаимодействие между процессами осуществляется через системные сигналы/события и/или через отображаемые файлы (memory-mapped files). Необходимо обрабатывать системные ошибки, которые могут возникнуть в результате работы.

Вариант 22 :

Родительский процесс представляет собой сервер по работе с массивами и принимает команды со стороны дочернего процесса.

1 Описание

Будем использовать использовать отображение в память mmap для передачи команд по работе с массивом, синхронизируя действия сигналами.

Системные вызовы, которые были использованы:

<code>pid_t fork(void);</code>	Создает дочерний процесс. Если возвращает 0, то созданный процесс – ребенок, если > 0 , то – родитель.
<code>pid_t waitpid(pid_t pid, int *status, int options);</code>	Приостанавливает выполнение текущего процесса до тех пор, пока дочерний процесс не завершится, или до появления сигнала, который либо завершает текущий процесс, либо требует вызвать функцию-обработчик.
<code>void * mmap(void *start, size_t length, int prot, int flags, int fd, off_t offset);</code>	Функция mmap отражает length байтов, начиная со смещения offset файла (или другого объекта), определенного файловым дескриптором fd, в память, начиная с адреса start. Последний параметр (адрес) необязателен, и обычно бывает равен 0. Настоящее местоположение отраженных данных возвращается самой функцией mmap, и никогда не бывает равным 0.
<code>int sigemptyset(sigset_t *set);</code>	sigemptyset инициализирует набор сигналов, указанный в set, и "очищает" его от всех сигналов.
<code>int sigaddset(sigset_t *set, int signum);</code>	sigaddset добавляет сигналы signum к set и удаляет эти сигналы из набора соответственно.
<code>int sigprocmask(int how, const sigset_t *set, sigset_t *oldset);</code>	Системный вызов sigprocmask используется для того, чтобы изменить список заблокированных в данный момент сигналов.

<pre>int sigwait(const sigset_t *set, int *sig);</pre>	<p>Функция <code>sigwait()</code> приостанавливает выполнение вызвавшей нити до тех пор, пока в ожидании не появится сигнал из заданного набора сигналов <code>set</code>. Функция принимает сигнал (удаляет его из списка ожидающих сигналов) и возвращает номер сигнала в <code>sig</code>.</p>
<pre>int kill(pid_t pid, int sig);</pre>	<p>Системный вызов <code>kill</code> может быть использован для отправки какого-либо сигнала какому-либо процессу или группе процесса.</p>

2 Исходный код

```
1 //main.c
2
3 #include <stdio.h>
4 #include <stdlib.h>
5 #include <sys/types.h>
6 #include <unistd.h>
7 #include <string.h>
8 #include <sys/wait.h>
9 #include <stdbool.h>
10 #include <sys/mman.h>
11
12
13 #include "vector.h"
14 #include "vector.cpp"
15
16 char read_command() {
17     char command;
18     do {
19         command = getchar();
20     } while ( command == '\n' || command == ' ' );
21     return command;
22 }
23
24 void read_string(char* area) {
25     char c;
26     do {
27         c = getchar();
28     }
29     while(c == ' ' || c == '\n');
30     int size_app_elem = 1;
31
32     while ( true ) {
33
34         area[size_app_elem] = c;
35         size_app_elem++;
36         c = getchar();
37         if ( c == '\n' || c == ' ' ) break;
38
39     }
40     area[size_app_elem] = '\0';
41 }
42
43 void help_function() {
44     printf( "command:\n" );
45     printf( "<h>\thelp\n" );
46     printf( "<q>\texit\n" );
47     printf( "<a>\tappend element into array\n" );
```

```

48     printf( "<p>\tprint array\n" );
49     printf( "<d> <index>\tdelete element in array by index\n" );
50 }
51
52 int main( int argc, char* argv[] ) {
53     int i, id, size;
54     char * element;
55
56     char *area;
57     if ((area = mmap (0, sizeof(char) * 100, PROT_READ | PROT_WRITE, MAP_SHARED |
58         MAP_ANONYMOUS, -1, 0))
59         == MAP_FAILED) {
60         printf ("mmap error for input");
61         return 0;
62     }
63
64     //sig set
65     int sig;
66     pid_t parent_id;
67     sigset_t set;
68     sigemptyset(&set);
69     sigaddset(&set, SIGUSR1); // USR1
70     sigaddset(&set, SIGUSR2); // USR2
71     sigprocmask(SIG_BLOCK, &set, NULL);
72     parent_id = getpid(); // id -
73
74
75
76     // create a pipe
77     int my_pipe[2];
78     if ( pipe( my_pipe ) == -1 ) {
79         perror( "Error creating pipe\n" );
80     }
81
82     // fork
83     pid_t child_id;
84     child_id = fork();
85     if ( child_id == -1 ) {
86         perror( "Fork error\n" );
87     }
88
89     if ( child_id == 0 ) // child process
90     {
91
92         if ( close( my_pipe[0] ) < 0 ) { // child doesn't read
93             perror( "Failed to close pipe descriptors" );
94         }
95

```

```

96     char command;
97     printf( "Write a command(<h> for help):\n" );
98     while ( true ) {
99         command = read_command();
100
101         if ( command == EOF ) {
102             command = 'q';
103             write( my_pipe[1], &command, 1 );
104             kill(parent_id, SIGUSR1);
105             break;
106         }
107
108         area[0] = command;
109
110         switch ( command ) {
111             case 'a':
112                 printf( "write element:\n" );
113                 read_string(area);
114                 break;
115             case 'd':
116
117                 read_string(area);
118                 break;
119             case 'q':
120                 if ( close( my_pipe[1] ) < 0 ) {
121                     perror( "Failed to close pipe descriptors" );
122                 }
123                 kill(parent_id, SIGUSR1);
124                 return 0;
125             case 'p':
126             case 'h':
127                 break;
128             default:
129                 printf( "wrong command\n" );
130                 break;
131         }
132         kill(parent_id, SIGUSR1);
133         sigwait(&set, &sig);
134     }
135 }
136
137
138 } else // parent process
139 {
140
141
142     vector v;
143     vector_init( &v );
144

```

```

145     if ( close( my_pipe[1] ) < 0 ) { // parent doesn't write
146         perror( "Failed to close pipe descriptors" );
147     }
148
149     while ( true ) {
150         sigwait(&set, &sig);
151
152         if ( area[0] == EOF ) {
153             break;
154         }
155
156         switch ( area[0] ) {
157             case 'a':
158                 size = strlen(area);
159                 element = ( char* ) malloc( sizeof( char ) * size );
160                 for ( i = 1; i < size; ++i ) {
161                     element[i-1] = area[i];
162                 }
163                 element[i] = '\0';
164                 vector_add( &v, element );
165                 break;
166             case 'd':
167                 size = strlen(area);
168                 id = area[1] - '0';
169                 for ( i = 2; i < size; ++i ) {
170                     id = (id * 10) + (area[i] - '0');
171                 }
172                 //printf("%d\n", id);
173                 vector_delete( &v, id );
174                 break;
175             case 'p':
176                 printf( "vector:\n" );
177                 for ( i = 0; i < vector_count( &v ); i++ ) {
178                     element = vector_get( &v, i );
179                     printf( "%s\n", element );
180                 }
181                 break;
182             case 'q':
183                 vector_free( &v );
184                 if ( close( my_pipe[0] ) < 0 ) {
185                     perror( "Failed to close pipe descriptors" );
186                 }
187                 return 0;
188             case 'h':
189                 help_function();
190                 break;
191             default:
192                 printf( "wrong command\n" );
193                 break;

```



```
194 |
195 |     }
196 |     printf( "Write a command(<h> for help):\n" );
197 |     kill(child_id, SIGUSR2);
198 | }
199 |
200 |     if ( close( my_pipe[0] ) < 0 ) {
201 |         perror( "Failed to close pipe descriptors" );
202 |     }
203 |
204 |
205 | }
206 |
207 | return 0;
208 | }
```

3 Тесты

```
art@mars:~/workdir/OS/lab_4/cmake-build-debug$ ./variant_22
```

```
Write a command(<h>for help):
```

```
h
```

```
command:
```

```
<h>help
```

```
<q>exit
```

```
<a>append element into array
```

```
<p>print array
```

```
<d><index>delete element in array by index
```

```
Write a command(<h>for help):
```

```
a
```

```
write element:
```

```
1
```

```
Write a command(<h>for help):
```

```
p
```

```
vector:
```

```
1
```

```
Write a command(<h>for help):
```

```
a
```

```
write element:
```

```
2
```

```
Write a command(<h>for help):
```

```
p
```

```
vector:
```

```
1
```

```
2
```

```
Write a command(<h>for help):
```

```
d
```

```
0
```

```
Write a command(<h>for help):
```

```
p
```

```
vector:
```

```
2
```

```
Write a command(<h>for help):
```

```
q
```

4 Диагностика

```
art@mars:~/workdir/OS/lab_4/cmake-build-debug$ strace ./variant_22
```

```
...
```

```
//отображение файла
```

```
mmap(NULL,100,PROT_READ|PROT_WRITE,MAP_SHARED|MAP_ANONYMOUS,-1,0) = 0x7f376d2ee000
```

```
rt_sigprocmask(SIG_BLOCK,[USR1 USR2],NULL,8) = 0
```

```
getpid() = 14762
```

```
pipe([3,4]) = 0
```

```
clone(child_stack=NULL,flags=CLONE_CHILD_CLEARTID|CLONE_CHILD_SETTID|SIGCHLD,child_tidptr=NULL) = 14763
```

```
close(4) = 0
```

```
Write a command(<h>for help):
```

```
rt_sigtimedwait([USR1 USR2],q,timeout) = 0
```

```
si_signo=SIGUSR1,si_code=SI_USER,si_pid=14763,si_uid=1000,NULL,8) = 10 (SIGUSR1)
```

```
close(3) = 0
```

```
---SIGCHLD si_signo=SIGCHLD,si_code=CLD_EXITED,si_pid=14763,si_uid=1000,si_status=0,si_utime=0,si_stime=0---
```

```
---
```

```
exit_group(0) = ?
```

```
+++ exited with 0 +++
```

5 Выводы

Выполнив лабораторную работу, я приобрёл практические навыки работы с файловыми системами. Мною была изучена и применена концепция отображения файла в память процесса file mapping. File mapping может быть полезен когда необходим доступ к случайным областям очень большого файла, выигрыш происходит за счёт отсутствия последовательного считывания. Так же я понял, что проблема гонки ресурсов возникает и здесь, общую память, нужно синхронизировать при попытке обращения к ней.