

Equacions en derivades parcials

FME-UPC

2020-21

1. Equacions de primer ordre



L'eq. lineal del transport

1

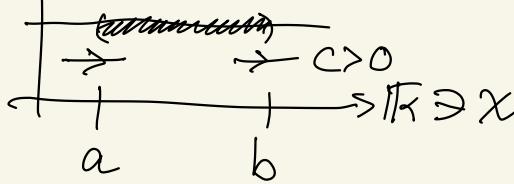
Model matemàtic

$$u = u(x, t), x \in \mathbb{R}, t \in \mathbb{R}$$

↪ posició en un tub infinit
i molt estret $\leadsto \mathbb{R}$

u = densitat o concentració d'una substància,
al punt x a temps t , que evoluciona
per pur transport: hi ha una corrent
a velocitat constant $c \in \mathbb{R}$ en el tub

Unitats: $x \sim \text{m}$ $u \sim \text{g/m}^3$
 $t \sim \text{s}$ $c \sim \text{m/s}$



Quantitat o massa de substància en (a, b)
a temps t $= \int_a^b u(x, t) dx$

La seva variació temporal és

$$\frac{d}{dt} \underbrace{\int_a^b u(x, t) dx}_{\sim \sim \sim} = -c u(b, t) + c u(a, t)$$

$$\underbrace{\frac{g}{m} m}_{g/S} = \underbrace{\frac{m}{S} g_{\text{ext}}}_{g/S} \quad \begin{matrix} \text{Conservació} \\ \text{de} \\ \text{massa} \end{matrix}$$

(escrita integralment)

\sum
EDP :

$$\int_a^b u_t(x,t) dx = \frac{d}{dt} \int_a^b u(x,t) dx$$

$$= -c u(b,t) + c u(a,t)$$

$$= - \int_a^b c u_x(x,t) dx .$$

$$\int_a^b (u_t + c u_x)(x,t) dx = 0 \quad \forall t \quad \forall a < b$$

$$\frac{1}{b-a} \int_a^b (u_t + c u_x)(x,t) dx = 0$$

$$\int_a^b (u_t + c u_x)(x,t) dx \quad \boxed{\int_E f d\mu := \frac{1}{\mu(E)} \int_E f d\mu}$$

mitjana de $u(\cdot, t)$ a (a, b)
 "promig"; "average"

$$0 = \frac{1}{b-a} \int_a^b (u_t + c u_x)(x, t) dx \quad \xrightarrow{\substack{b \downarrow a \\ a \text{ fixada}}}$$

$$\xrightarrow{b \downarrow a} (u_t + c u_x)(a, t)$$

i.e., $\frac{1}{h} \int_a^{a+h} (u_t + c u_x)(x, t) dx \xrightarrow{h \downarrow 0}$

$(b = a+h, h > 0 \text{ petita})$

$\rightarrow (u_t + c u_x)(a, t)$

Tma fonamental
del càlcul

(derivada de la funció primitiva
és la funció original)

$$(u_t + c u_x)(a, t) = 0 \quad \forall a \quad \forall t$$

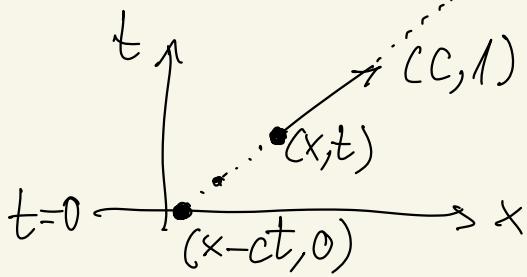
$u_t + c u_x = 0$: eq. del transport lineal
 a velocitat ctt.

Resolem-la. El problema a resoldre és (4)
el problema de valors inicials o de Cauchy:

$$u=u(x,t), \quad x \in \mathbb{R}, \quad t \in \mathbb{R}$$

$$\begin{cases} u_t + c u_x = 0, & x \in \mathbb{R}, \quad t \in \mathbb{R} \\ u(x,0) = g(x), & x \in \mathbb{R} \end{cases}$$

on $g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ és una funció donada
(densitat inicial * $t=0$ * de la substància)



La derivada direccional
de u en la direcció
 $(c, 1)$ al pte (x, t)
val

$$\nabla u \cdot (c, 1) = (u_x, u_t) \cdot (c, 1) = cu_x + u_t = 0$$

en tots els punts (x, t)

Sobre la recta que passa $(cu_x + u_t)(x, t)$
per (x, t) amb direcció $(c, 1)$, la
funció u és constant \Rightarrow

$$u(x, t) = u(x-ct, 0) = g(x-ct)$$

Proposició Donada $g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ de classe $C^1(\mathbb{R})$, existeix una única solució $u \in C^1(\mathbb{R} \times \mathbb{R})$ del pb de Cauchy

$$\begin{cases} u_t + c u_x = 0, & x \in \mathbb{R}, t \in \mathbb{R} \\ u(x, 0) = g(x) & \in \mathbb{R}. \end{cases}$$

(5)

A més, ve donada per

$$u(x, t) = g(x - ct)$$

Demostració :

- Existència : Només haig de comprobar que $u(x, t) := g(x - ct)$ resol el pb de Cauchy i $u(x, 0) = g(x - c \cdot 0) = g(x) \checkmark$

$$u_t = g'(x - ct) \cdot (-c), \quad u_x = g'(x - ct)$$

$$u_t + c u_x = 0 \quad \checkmark$$

- Unicitat : Es el que hem argumentat abans.

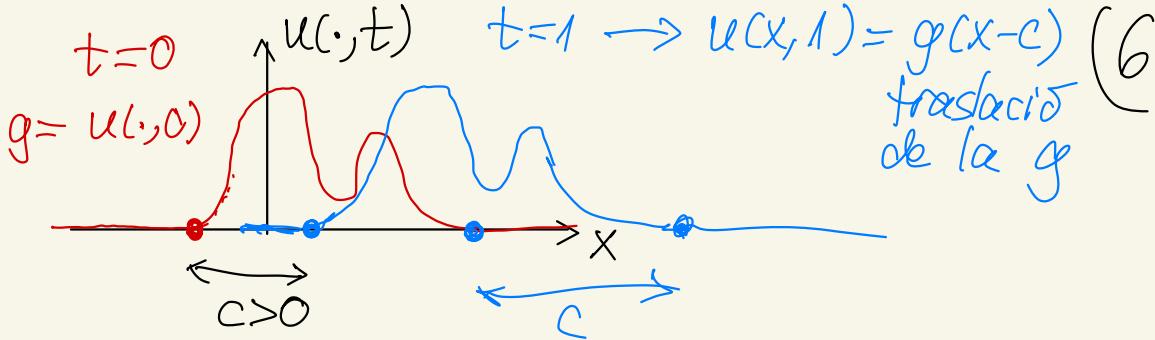
$$(x, t) + s(c, 1) = (x + sc, t + s), \quad s \in \mathbb{R}$$

Considero $\varphi(s) := u(x + sc, t + s)$

[(x, t) donat] $\varphi'(s) = \frac{\partial u}{\partial x}(x + sc, t + s) \stackrel{\text{EDP}}{=} 0 \quad \forall s \in \mathbb{R}$

$$\Rightarrow \varphi \equiv \text{ct} \Rightarrow \varphi(0) = \varphi(-t) \quad \begin{matrix} \text{cond.} \\ \text{inic.} \end{matrix}$$

$$\begin{matrix} \text{u}(x, t) \\ \text{u}(x - ct, 0) \\ = g(x - ct) \end{matrix} \quad \checkmark$$

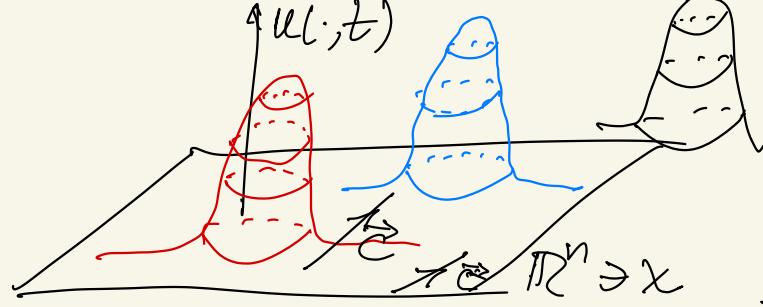


A aquestes solucions, les que són de la forma $u(x,t) = g(x-ct)$, se les anomena ones viatgeres ("travelling waves")

Nota : Si ara $x \in \mathbb{R}^n$ i tinc $\vec{c} \in \mathbb{R}^n$ i la substància a velocitat $c\vec{t}$ $\in \mathbb{R}^n$ a l'espai, puc considerar el mateix pb i obtinc el pb de Cauchy :

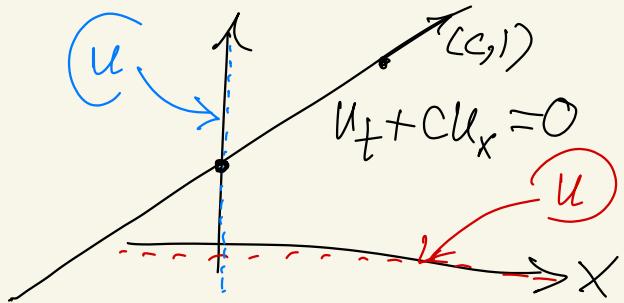
$$\begin{cases} u_t + \vec{c} \cdot \nabla u = 0, \\ x \in \mathbb{R}^n, t \in \mathbb{R} \\ u(x,0) = g(x), x \in \mathbb{R}^n \end{cases} \quad (\nabla = \nabla_x)$$

La mateixa proposició és certa i, en particular, $u(x,t) = g(x - \vec{c}t)$.



"La densitat no canvia de forma, simplement es trasllada en l'espai".

Nota: Com veureu a pbs, a vegades la condició inicial és diferent de l'anterior a $t=0$. Per exemple:



en blau un pb de valors inicials diferent seria

$$\begin{cases} u_t + cu_x = 0, & x \in \mathbb{R}, t \in \mathbb{R} \\ u(0, t) = h(t), & t \in \mathbb{R} \end{cases}$$

\uparrow donada

S'ha d'anotitzar de nou i podrà no tenir \exists !
En aquest cas també hi ha \exists !

- Les rectes paral·leles al vector $(c, 1)$, on la solvabilitat és constant, s'anomenen rectes característiques.
- Si alguna recta característica interseca la corba on prescrivim la condició inicial en més d'un punt, podria no haver existència de solució.

Transport amb velocitat variable $c(x, t) \in \mathbb{R}$.

$$c = c(t) \rightarrow u_t + c u_x = 0$$

Temptació : $u_t + c(x, t) u_x = 0$

$$\frac{u_t}{u_x} = \frac{\frac{\partial u}{\partial t}}{\frac{\partial u}{\partial x}} \stackrel{?}{=} \frac{\partial x}{\partial t} = c(x, t)$$

incorrecte. De fet, l'equació no és aquesta.

Model:

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \int_a^b u(x, t) dx &= -c(b, t) u(b, t) + c(a, t) u(a, b) \\ &= - \int_a^b (c(x, t) u(x, t))_x dx \\ \int_a^b u_t(x, t) dx &\xrightarrow{\text{Integració per parts}} \int_a^b \{ f \}_x dx = 0, \text{ amb } \frac{1}{b-a} \end{aligned}$$

i ferig b/a

$$u_t + (c(x,t)u)_x = 0 \quad \leftarrow \quad (9)$$

Escríta alternativament:

$$u_t + c u_x + c_x u = 0 \quad \leftarrow \quad \begin{matrix} \uparrow & \uparrow \\ \text{terme d'ordre 0} & \text{terme d'ordre 1} \end{matrix}$$

$$u_t + c(x,t)u_x + c_x(x,t)u = 0$$

Pb de Cauchy:

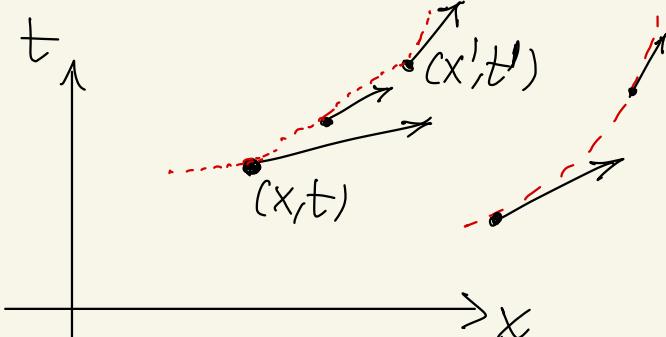
$$\begin{cases} u_t + (c(x,t)u)_x = 0 & x \in \mathbb{R}, t \in \mathbb{R} \\ u(\cdot, 0) = g & \text{a tot } \mathbb{R} \end{cases}$$

Resolució: Mètode de les característiques.

Considerar derivades direccionals:

$$u_t + c u_x + c_x u = 0$$

\curvearrowright Direcció $(c(x,t), 1)$: camp vectorial



He de resoldre l'EDO associada a aquest camp vectorial:

$(x(s), t(s))$ corbes característiques resolen: (10)

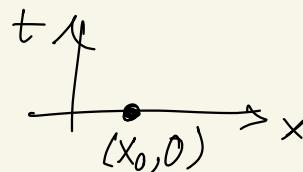
$$\begin{cases} \frac{dx}{ds} = x' = c(x, t) \\ \frac{dt}{ds} = t' = 1 \end{cases}$$

↑

condicions iniciales

$$\begin{cases} x(0) = x_0 \\ t(0) = 0 \end{cases}$$

EDOs no lineal però
autònom \rightarrow les corbes
característiques no es tallen
al pla (x, t)

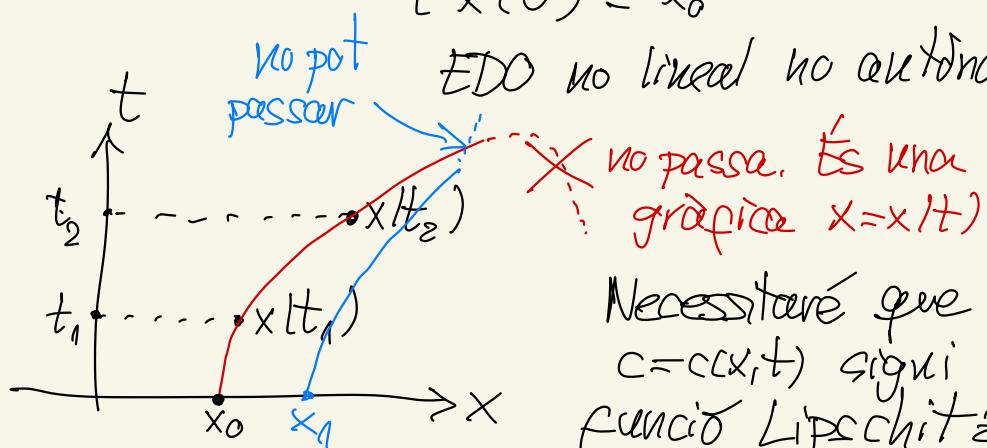


2a eq: $t = t(s) = s \rightarrow$ Poso 1a eq.

$$x(s) = x(t) \rightsquigarrow \underline{x' = c(x, t)}$$

$$\begin{cases} x'(t) = c(x(t), t) \\ x(0) = x_0 \end{cases}$$

EDO no lineal no autònoma



Necessitaré que
 $c = c(x, t)$ sigui una
funció Lipschitz
de (x, t) .

Restringirà la funció u als seus valors sobre

La característica que passa $(x_0, 0) \rightarrow$ obtinc
una funció d'una variable real:

$$\varphi(s) = \varphi(t) := u(x(t), t)$$

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \varphi(t) &= \varphi'(t) = u_x(x(t), t) \cdot x'(t) + u_t(x(t), t) \cdot 1 \\ &= u_t + c(x, t) u_x \\ &= -c_x(x, t) u \\ &= -c_x(x(t), t) u(x(t), t) =: -\alpha(t) p(t) \end{aligned}$$

$\underbrace{\quad}_{\alpha(t)} \qquad \underbrace{\quad}_{p(t)}$

EDO

Nova EDO:
lineal
(1er ordre, no
autònoma)

$$\varphi' = -\alpha(t) \varphi$$

$$p(0) = u(x_0, 0) = g(x_0)$$

x_0 està fixat, arbitrari

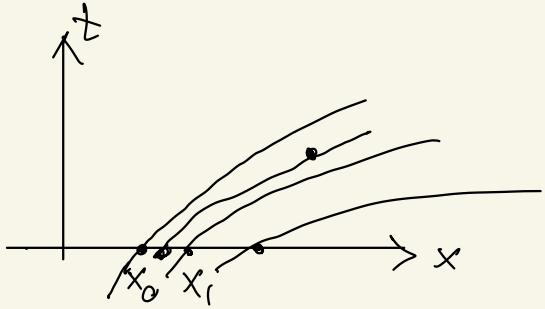
$$(\log p)' = \frac{p'}{p} = -\alpha(t) \quad \& \quad \int$$

$$p(t) = a e^{-\int_0^t \alpha(s) ds}$$

la trobare per satisfer c.i.

Classe 6. 15/2/21 $a = p(0) = g(x_0)$.

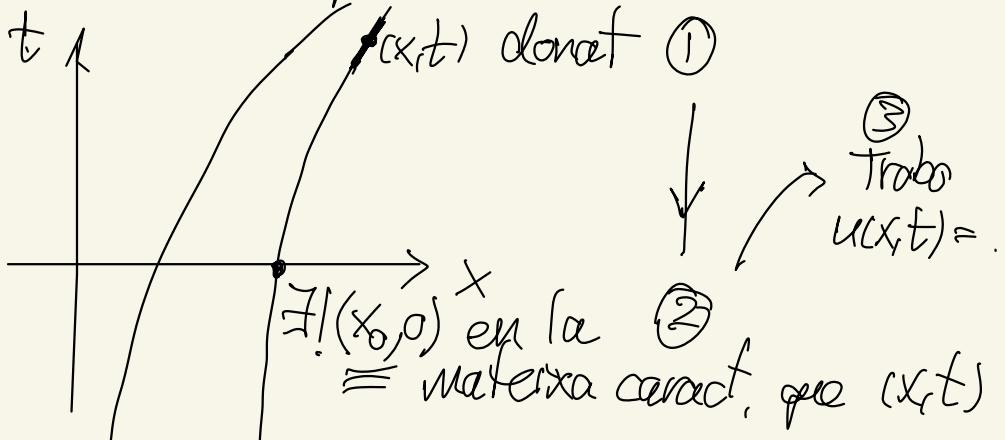
He trobat la solució sobre tota (12)
 la corba característica que passa per $(x_0, 0)$.



Queda determinar quin obert del pla omplen les característiques que emanen de punts de l'eix de les x .

En aquest obert podrà garantir $\exists!$ de l'EDP satisfent la condició inicial. Preuac CEC(R).

1^{er} cas : Suposem que c és globalment Lipschitz. $\Rightarrow \exists!$ de solució per l'EDO de les característiques per tot temps t .

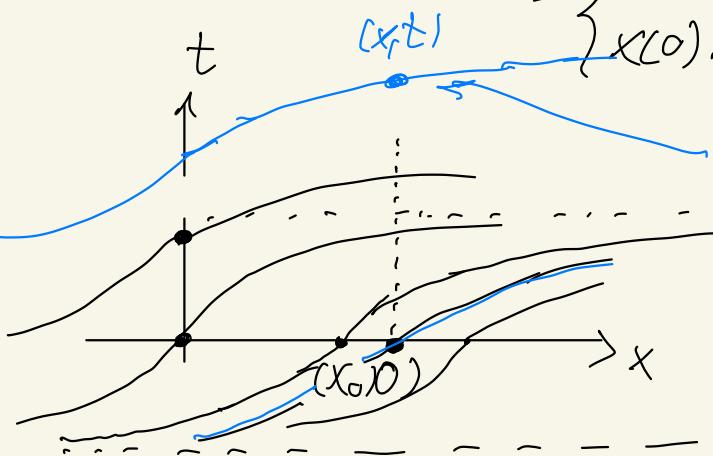


$\exists!$ u del Pb. de Cauchy a tot \mathbb{R}^2 .

2nd cas Si $c = c(x, t)$ només és localment (B) Lipschitz i, en conseqüència, pot passar que les caract. que surten de l'ext de les x no amplien tot \mathbb{R}^2 però només una certa regió oberta. En aquesta oberta trobarem \exists de la EDP i la condició inicial.

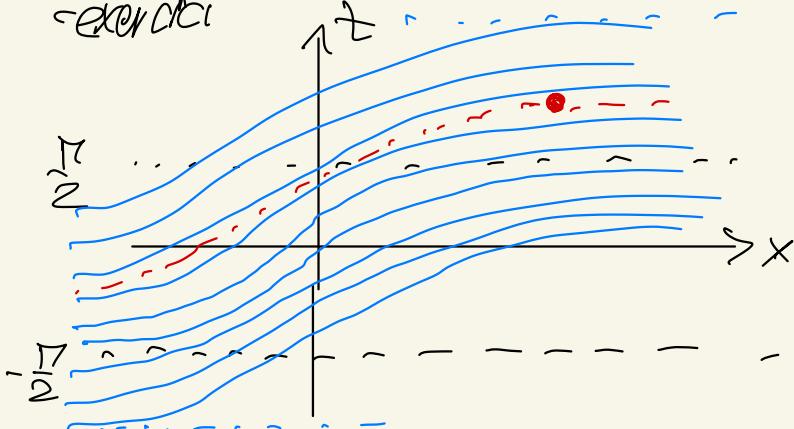
Example-exercici : $c = c(x, t) = c(x)$

$$\hookrightarrow \begin{cases} x' = c(x) \\ x(0) = x_0 \end{cases} \text{ Autònoma}$$



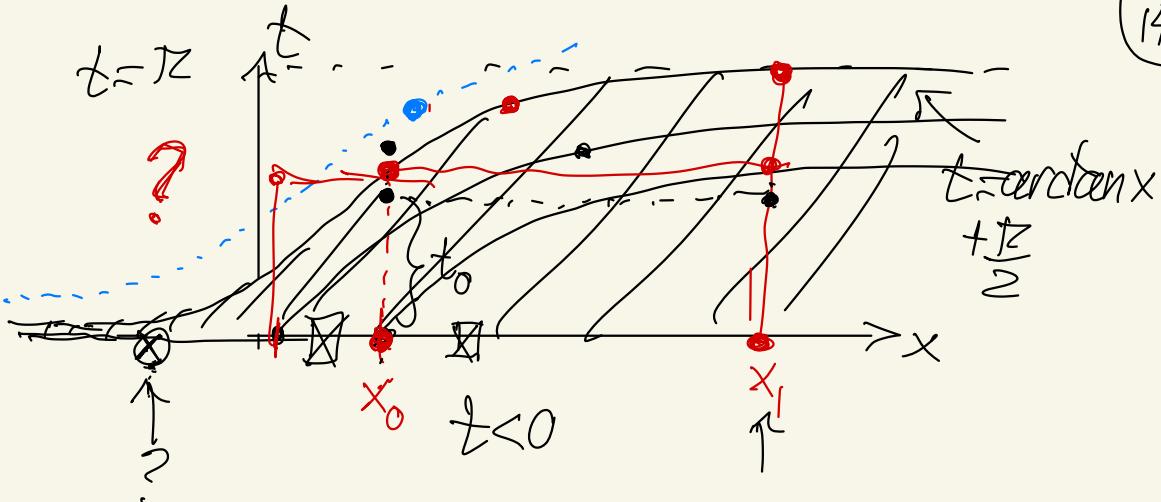
No puc calcular la solució de l'EDP en aquest punt doncs la caract. que passa per (x, t) ho faix de les x .

Example-exercici : $c(x) = x^2 + 1$. Resoleu tot explícitament



$$t = b + \arctan x$$

\Downarrow
 $b = \text{ct. arbitrària}$



Per temps $t > 0$, \exists un sol p \ddot{o} b de Cauchy a l'obert $\{(x, t) \in \mathbb{R}^2 : 0 < t < \frac{\pi}{2} + \text{arctan } x\}$

Exercici: $A \subset \mathbb{R}^n$ i $C: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ de classe C^1 .
Lobert convex

C és Lipschitz (A) $\Leftrightarrow \|\nabla C\|$ és una funció acotada a A .

- Si A no és convex, només una implicació de les dues és certa. Quina? Donau algun exemple.

Terminologia :

- c es (globalmente) Lipschitz es dir que $\exists L \in \mathbb{R}$ s.t. $|c(x) - c(y)| \leq L|x-y| \quad \forall x, y \in \mathbb{R}^n$ (15)
- $A = \mathbb{R}^n$, $c: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, c es Lipschitz
 (Def: $\exists L \geq 0$ s.t. $|c(x) - c(y)| \leq L|x-y| \quad \forall x, y \in \mathbb{R}^n$)
- $c: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$
 c es localmente Lipschitz $\Leftrightarrow \forall x_0 \in \mathbb{R}^n \exists r_0 > 0$ i $c|_{B_{r_0}(x_0)}$ es Lipschitz.

Example: $c: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

$$c(x) = x^2 + 1$$

$$\begin{aligned} c' &= 2x && / \text{no es f\'un. acotada} \\ |c'| &= 2|x| && / \text{a f\'un } \mathbb{R} \end{aligned}$$

esta acotada
en intervalos
acotados

c no es
(globalmente)
Lipschitz

c es localmente Lipschitz.

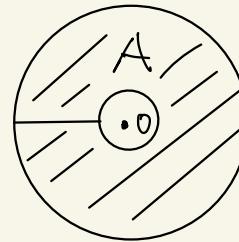
glob.
Lipsch.

Otro ejemplo: $c(x) = \frac{x^3}{x^2 + 1}$
 $(c' \in L^\infty(\mathbb{R})) \rightarrow \exists! \text{ EDP a f\'un } \mathbb{R}^2$

- El contrarexemple a " $\nabla u \in L^\infty(\Omega) \Rightarrow u$ Lipschitz a Ω ".

$$u(x,y) = \arctan \frac{y}{x} = \theta$$

$$|\nabla u(x,y)| = \frac{1}{r} = \frac{1}{\sqrt{x^2+y^2}}$$



$$(x,y) = r e^{i\theta}$$

Exercici : \uparrow Demostren aquesta igualtat sense "calcular" les derivades, de dues maneres diferents.

- Hem explicat el que és "transport" discretitzant la condició inicial ; entenent l'evolució en el temps com un sistema mecanic de bales de diferents tamanys que es mouen però no es toquen ni canvia de tamanys.

Proposició (Conservació de Massa) Suposeu que $c(x,t)$ és globalment Lipschitz.

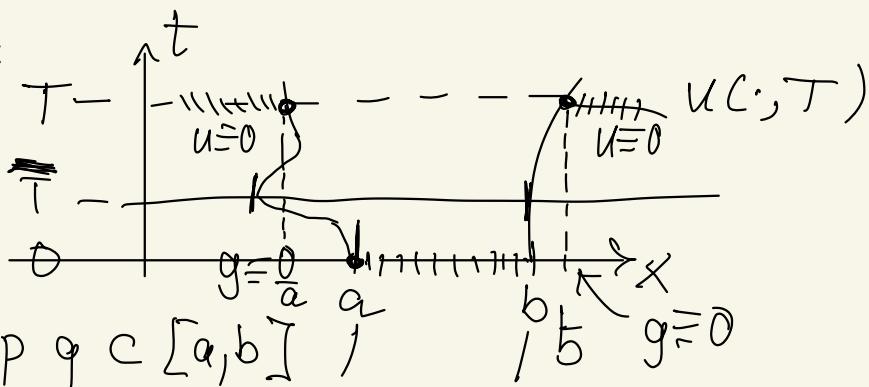
Donada $g \in C^1(\mathbb{R})$ (la condició inicial) amb suport compacte, signi $u \in C^1(\mathbb{R} \times \mathbb{R})$ la (única) sol. del pb de Cauchy $u_t + (c(x,t) \cdot u)_x = 0$.

Li això, per tot temps $t \in \mathbb{R}$, la funció $u(\cdot, t)$ també té suport compacte i

$$\int_{\mathbb{R}} u(x, t) dx = \int_{\mathbb{R}} u(x, 0) dx.$$

Classe 8. 19/2/21

Demo:



Supposeu $g \in [a, b]$

Donat un temps $T \in \mathbb{R}$, considero les corresp. caract. \rightsquigarrow defineixo \bar{a} i \bar{b} . Afiruixo:

Llavors el $\text{supp } u(\cdot, t) \subset [\bar{a}, 5]$. (18)

Sigui $(\exists) R > 0$ tq

$\text{supp } u(\cdot, t) \subset [-R, R] \quad \forall t \in (0, T)$.

Finalment, la massa es conserva. Hi ha dues demostracions: $t \in [0, T] \rightarrow$

1^a) (la "dolenta") Calcularem $\int_{-R}^R u(x, T) dx =$

$= \int_{-R}^R u(x, T) dx$ amb la fórmula del canvi de variables. Jacobia = $\boxed{\dots}$ ← demstrar usant

{^{1a} avançat de l'EDO} Form. de Liouville → Exercici → les dues EDOs.

2^a) (la "bona": perquè és més fàcil, però sobretot perquè usa un mètode que serveix per a altres EDPs on no hi haurà característiques)

$$\frac{d}{dt} \int_{-R}^R u(x, t) dx = \dots \quad \therefore \quad \text{EDP}$$

$$\frac{d}{dt} \int_{-R}^R u(x, t) dx = \int_{-R}^R u_t(x, t) dx =$$

$$= - \int_{-R}^R (c(x, t) u_x(x, t))_x dx$$

$$= - \left[c(\cdot, t) u(\cdot, t) \right]_{x=-R}^R = 0 - 0 = 0 \quad (19)$$

+ $u(-R, t) = 0$

El mètode de les caract.
 (no hi ha cap novetat!!) resol
 la EDP lineal de 1er ordre més
 general possible :

$$1 = \underbrace{a(x,t) u_t + b(x,t) u_x}_{\text{Termes de transport}} + c(x,t) u = f(x,t)$$

Termes de transport

Term de convecció

Term de font (source term)
 Té unitats $\frac{g}{m \cdot s}$;
 terme de la dreta

termes d'ordre zero. El penso
 com una font però que depèn
 de la concentració
 en el punt

$f > 0$ source
 $f < 0$ sink

\downarrow
 $c > 0$: terme d'absorció

$$\sum u_t = \dots = c(x,t) u$$

$$\begin{matrix} < 0 \\ (u \downarrow) \end{matrix} \rightarrow \begin{matrix} > 0 \\ u > 0 \end{matrix}$$

absorció proporcional a la
quantitat d'ajuda que li
ha.

$c < 0$: terme de reacció
(creació d'ajuda)

classe 9 . 22/2/21

EDPs de 1er ordre no lineals (exemple) al pla:
mètode de les característiques (modificat)
(el mateix mètode serveix a \mathbb{R}^n).

→ La forma general de l'EDP 1er ordre al
pla quasi-lineal:

$$a(x,t, \underline{u}) u_t + b(x,t, \underline{u}) u_x = f(x,t, \underline{u}), \quad (2)$$

Exemple d'una no quasi-lineal:

$$u_t = \frac{u_x}{\sqrt{1+u_x^2}}$$

Pot haver-hi interaccions de caràcter tipus shock, XOCs

L'exemple important d'EDP 1er ordre quasi-lineal és l'eq. de Burgers: o
equació del trànsit

u = concentració de cotxes en una autopista
d'un carril

$$u_t + \underbrace{(c(x,t,u)u)_x}_\text{"velocitat"} = 0$$

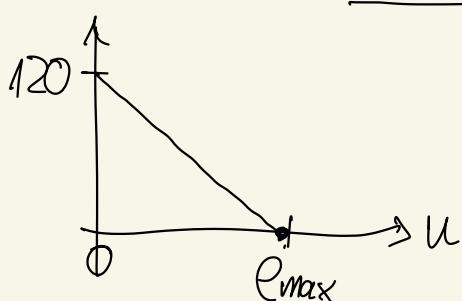
~~$u_t + c(u)u_x = 0$~~

$$\max \left\{ \begin{array}{l} \text{velocitat} \\ \text{máxima} \end{array} \right\} = 120$$

hi arriba el dia
"estic sol"

máxima
densitat
de cotxes li hagi

→ c depén de u



$$c = c(u) = \frac{120}{P_{\max}} (P_{\max} - u)$$

$$u_t + \left(\frac{120}{P_{\max}} (P_{\max} - u) \cdot u \right)_x = 0$$

$$\rightarrow v_t + \left(\frac{1}{2} v^2 \right)_x = 0 ; \quad \boxed{v_t + vv_x = 0}$$

$$\rightarrow u_t + \frac{120}{P_{\max}} (P_{\max} - 2u) u_x = 0$$

Avions supersonics (shock wave)

Equació lineal de transport no homogènia
(amb termes font)

$$\begin{cases} u_t + c u_x = f(x,t) & x \in \mathbb{R}, t \in \mathbb{R} \\ u(\cdot, 0) = g & \alpha \in \mathbb{R} \\ c \in \mathbb{R} \text{ cst.} \end{cases}$$

classe 10. 24/2/21

Més generalment

$$\begin{cases} u_t + \vec{c} \cdot \nabla u = f(x,t) , & x \in \mathbb{R}^n, t \in \mathbb{R} \\ u(\cdot, 0) = g & \alpha \in \mathbb{R}^n \end{cases} \quad (PNH)$$

$$u(x,t) = g(x - \vec{c}t) + \int_0^t f(x - \vec{c}(t-s), s) ds \quad (*)$$

Exercici: Trabeu-la usant el mètode de les carack.

Proposició. Donades $g \in C^1(\mathbb{R}^n)$ i $f \in C^1(\mathbb{R}^n \times \mathbb{R})$, existeix una única solució $u \in C^1(\mathbb{R}^n \times \mathbb{R})$ del (PNH). A més, ve donada per la fórmula de Duhamel (x).

Demo: Unicitat: u & \tilde{u} resol
el pb homogeni $\begin{cases} f=0 \\ g=0 \end{cases}$ linear
 $\Rightarrow u - \tilde{u} = v$ resol
 $\begin{cases} f=0 \\ g=0 \end{cases}$ no. caract.
 $v=0$.

Existència: Exhibeixo una, la (x).

Exercici: comprobar l'EDP a partir de (x).

$$u_x = \dots$$

$u_t = \dots$ abordarem la fórmula de donarci

$$\frac{d}{dt} \left[\dots \int_0^{t+h} \dots (t+s) ds \right] \text{ usant } \frac{d}{dt} =$$

$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{h} \left[- \int_0^t \dots t \dots + \int_0^t \dots t+h \dots \right]$ lím quoç. invr. II

Escrivim la fórmula de manera més curta amb un objecte que és útil: és el flux en

EDOs i semigrup en EDPs.

(24)

→ La EDP homogènia i considero
el pb. Cauchy

Per $u_t + cu_x = 0$, $c \in \mathbb{R}$, $u(\cdot, 0) = g \in \mathbb{R}$, el
semigrup a temps t (fixat) és: t condició
inicial

$$T_t : C^1(\mathbb{R}) \longrightarrow \boxed{C^1(\mathbb{R})}$$

$$u(\cdot, 0) = g \xrightarrow{\downarrow} u(\cdot, t)$$

$E =$
espai vectorial
 T_t endomorfisme

= apl. lineal de $E \rightarrow E$

$$\underbrace{g + \tilde{g}}_{\text{sol}} \xrightarrow{\quad} u + \tilde{u}$$

$$T_t(g + \tilde{g}) = T_t g + T_t \tilde{g}$$

$$T_t(g) = T_t g$$

$$A(x) = Ax$$

En aquest cas,

$$(T_t g)(x) = u(x, t) = g(x - ct)$$

Satisfà la propietat algebraica dels grups:

$$\text{Prop. } \forall t, s \in \mathbb{R} \Rightarrow T_s T_t = T_{t+s} (= T_{s+t})$$

Demo: Dues:

$$T_s'' T_t$$

(1) La "dolenta" s'aprofita de tenir la solució de
manera explícita:

(25)

$$(T_t g)(x) = g(x - ct)$$

$$((T_s T_t) g)(x) = (T_s T_t g)(x) \stackrel{?}{=} T_s (\underline{T_t g})(x)$$

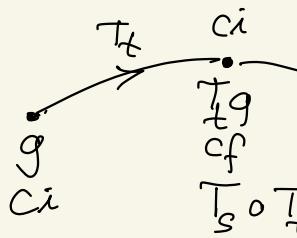
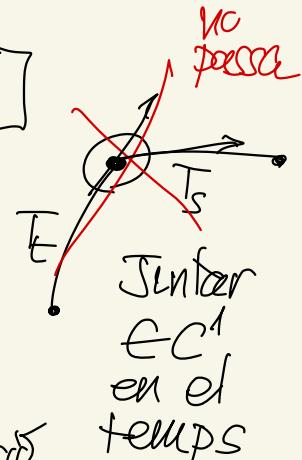
$$= (T_t g)(x - cs) = g((x - cs) - ct)$$

$$= g(x - c(ct+s)) = (T_{t+s} g)(x) \quad \square$$

(2) La demo bona. Usə només la unicitat i l'existència, així com que l'eq. és autònoma.

→ Per tant el mateix argument serveix per l'EDP:

$$u_t + (c(x) \cdot u)_x = 0 \quad]$$



$$u_t = \dots$$

És una funció
de classe C^1
en t gràcies a l'eq.
i resol per tant l'eq.
a temps $t+s$

↓ UNICITAT

$$T_{t+s} g \quad \square$$

- Per algunes EDPs, (exemple, eq. difusió) només es poden recordre per temps positius $t \geq 0$: $T_s T_t = T_{t+s} \quad \forall t \geq 0 \quad \forall s \geq 0$

\hookrightarrow semi-grup

- Nota : $C^1(\mathbb{R}^n) \ni T_t$

\hookrightarrow L'és un espai vectorial \cup
no és un espai de \cap

Banach amb les normes habituals

$\hookrightarrow C_b^1(\mathbb{R}^n)$ (b: bounded)

\hookrightarrow espai de Banach de les funcions de classe C^1 a tot \mathbb{R}^n acotades i amb totes les derivades parcials (d'ordre 1) acotades amb la norma

$$\|g\|_{C_b^1(\mathbb{R}^n)} := \sup_{x \in \mathbb{R}^n} \{ |g(x)| + |\nabla g(x)| \}.$$

classe
II.
 ~~$C^1(K)$~~ = ~~$C_b^1(K)$~~

K és un compacte de \mathbb{R}^n

26/12/21

Nota : La prop. del semi-grup també es conte per tota eq. d'evolució autònoma, inclos

no-lineal, sempre que fiquei ka fma (27)

d'exist. i unicitat.

Exemple (de EDOs): $u_t = \underbrace{u^2}_{=: F(u)}$

$$\bullet u = u(t)$$

$$\begin{cases} u_t = u^2 \\ u(0) = g \in \mathbb{R} \end{cases}$$

$$\begin{aligned} u_t &= u_x := F(u) \\ u &= u(x, t) \\ &= (u(x))(t) \end{aligned}$$

$$\left(\frac{-1}{u}\right)_+ = \frac{u_t}{u^2} = 1 \quad ; \quad \frac{-1}{u} = t + c \quad ; \quad u = \frac{-1}{t+c}$$

$$\boxed{u = \frac{g}{1-gt}} = \frac{1}{\frac{1}{g}-t}$$

$$\rightarrow \boxed{T_t g = \frac{g}{1-gt}} : \text{semigrup} \underbrace{\text{no é linear}}_{\text{i.e., } T_t \text{ no é linear}}$$

$$T_s \circ T_t = T_{t+s}$$

Comprobar-ho:

$$T_t(g + \tilde{g}) \neq T_t g + T_t \tilde{g}$$

$$T_s \left(\underbrace{T_t g}_{\frac{g}{1-gt}} \right) = \frac{\overline{T_t g}}{1 - (\overline{T_t g}) \cdot s}$$

$$= \frac{\frac{g}{1-gt}}{1 - \frac{g}{1-gt} \cdot s} = \frac{g}{1-gt-gs} = \frac{g}{1-g(t+s)}$$

$$= T_{t+s} g \quad \square$$

Darrera tota EDO o EDP autònoma hi ha una estructura algebraica: un (semi)grup d'transport: $T_t: C_b^1(\mathbb{R}^n) \rightarrow C_b^1(\mathbb{R}^n)$

↑ Espai de Banach

Analogia en EDOS de la fòrmula de Duhamel: fòrmula de variació de les constants. En efecte:

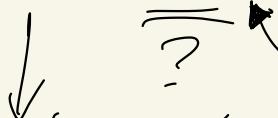
Notació d'EDOs :

$x' = Ax$ $x_t = Ax$ $x' = Ax + f(t)$; $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^m$	AUTÒNOMA $x = x(t) \in \mathbb{R}^m$ A matríc $m \times m$
--	---

$u' = Au$ $\xrightarrow{\text{homogeneïtat}}$ **Solució:**
 $u_t = Au$ $\xrightarrow{\quad}$ $u(t) = e^{At} g \in \mathbb{R}^m$
 $u_t = Au + f(t)$ $\xrightarrow{\text{edo lineal no-homogeneïtat}}$ \Downarrow
 \Downarrow **NO AUTÒNOMA!!!** $e^{At} e^{Bt} = e^{(A+B)t}$
 $\boxed{u_t = Au + f(u)}: \text{edo no-lineal}$

No-homog: mètode de variació de les cts:
 Pretén que la cts depèn del temps: (són la g)

$u(t) = e^{At} g(t)$ Vull que recolgu la
no-homogeneïtat



"Ansatz" ("candidat")

Imposes l'equació

$$u_t = \cancel{Ae^{At} g(t)} + e^{At} g'(t) =$$

$$\cancel{Au + f(t)} = \cancel{Ae^{At} g(t)} + f(t)$$

$$e^{At} g'(t) = f(t) ; \quad g'(t) = e^{-At} f(t)$$

$$g(t) = g + \int_0^t e^{-As} f(s) ds \quad \text{Ansatz es bi}$$

$$u(t) = e^{At} g + e^{At} \int_0^t e^{-As} f(s) ds$$

$$= e^{At} g + \int_0^t e^{A(t-s)} f(s) ds$$

$$= T_t g + \int_0^t T_{t-s}(f(s)) ds$$

(fórmula de Duhamel)

$f(s) \in \mathbb{R}^m$

Tornem a EDP transport:

$$u(x,t) = g(x-ct) + \int_0^t f(x-ct-s, s) ds$$

$$= (T_t g)(x) + \int_0^t (T_{t-s} f(\cdot, s))(x) ds$$

$$= \underbrace{\left(T_t g + \int_0^t T_{t-s} f(\cdot, s) ds \right)}_{f(\cdot, s) \in C_b^1(\mathbb{R}^n)} (x)$$

Exercici:

$$\begin{cases} u_t = - (cx) u_x + f(x, t) \\ u(\cdot, 0) = g \in C_b^1(\mathbb{R}) = E \end{cases}$$

trobar explícitament el semi-grup
e.g. d'evolució autònoma

$T_t g = \dots$

Fórmula de Duhamel és correcte

$$\hookrightarrow u(x, t) = \dots$$

$$u_t = A u + f(t)$$

$$u = u(t) ; \quad u : \mathbb{R} \longrightarrow E = C_b^1(\mathbb{R}^n)$$

EDO amb valors a espais de Banach (de funcions)
EDPs d'evolució d'in-

Classe 12. 1/3/21

(31)

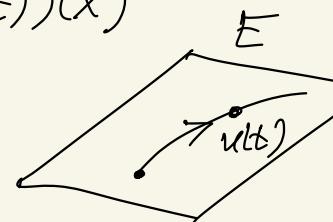
El punt clau és entendre les funcions

$u = u(x, t)$, $x \in \mathbb{R}^n$, com funcions només del temps t però a valors en un espai de Banach E fet per funcions només de x :

$$u: \mathbb{R} \longrightarrow E \text{ espai de Banach}$$
$$\downarrow$$
$$t \mapsto u(t) : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$$
$$x \mapsto (u(t))(x)$$

$$(u(t))(x) := u(x, t)$$

$$\text{Transport: } E = C_b^1(\mathbb{R}^n)$$



↪ miro la EDP com una EDO per trajectòries $\{u(t)\}_{t \in \mathbb{R}}$ a E

$$u_t = -cu_x : \text{lineal}$$

$$u' = \frac{du}{dt} = u_t = Au$$

A és una operació definida en funcions de l'espai E

↑ (Pensar $v = u(t)$)

En aquest cas: $v \in E \rightarrow v = v(x)$

$$Av = -cv_x \quad (n=1) \quad (-\vec{c} \cdot \nabla v) \quad (32)$$

L lineal ∵

Dificultats ∵

$$1^{\alpha}) E = C_b^1(\mathbb{R}) \text{ i } A = -c \partial_x$$

↓
Llavors $-cv_x$ no és una funció de classe C^1 . Només és C^0 .

El camp lineal de l'EDO, A , no és un endomorfisme, i.e., no envia l'espai E en si mateix.

A lineal

2^a) Caràcter Lipschitz \Leftrightarrow continua
 $A: E \rightarrow F(-E) \Leftrightarrow$ globalment Lipschitz \Leftrightarrow

$$\|Av\|_E \leq C \|v\|_E \quad \forall v \in E$$

?? Suposem que

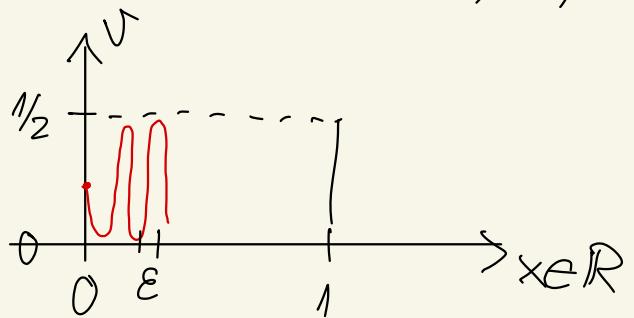
$$v \in C_b^\infty(\mathbb{R}) \Rightarrow Av = -cv_x \in C_b^\infty(\mathbb{R})$$

L no és espai de Banach

$$\| -CV_x \|_{L^\infty(\mathbb{R})} \leq C \| V \|_{L^\infty(\mathbb{R})} \quad ? \quad (33)$$

$$\| V_x \|_{L^\infty(\mathbb{R})} \leq C \| V \|_{L^\infty(\mathbb{R})} \quad ?$$

$$\| V_x \|_{L^\infty([0,1])} \leq C \| V \|_{L^\infty([0,1])} = \frac{1}{2} \quad ?$$



Resposta: \rightarrow
no \exists tal C

$$\text{ex: } V(x) = \sin\left(\frac{x}{\epsilon}\right)$$

$$\hookrightarrow \|V\|_\infty = 1 \quad \forall \epsilon$$

$$V_x = \frac{1}{\epsilon} \cos\left(\frac{x}{\epsilon}\right), \|V_x\|_\infty = \frac{1}{\epsilon} \Rightarrow \nexists C$$

Conclució: Les aplicacions "derivació" no són contínues, no són Lipschitz

En canvi: Les aplicacions de tipus "integral" sí que són endomorfismes contínus (Lipschitz)

Exemple : $E = C([0,1])$ (34)

$A : E \rightarrow E$

$$v \mapsto (Av)(x) := \int_0^x v(y) dy$$

A més és continua:

$$|(Av)(x)| = \left| \int_0^x v(y) dy \right|$$

$$\leq \left| \int_0^x \|v\|_\infty dy \right| = \|v\|_\infty |x|$$

$$\leq \|v\|_\infty$$

$$\|Av\|_\infty \leq (1) \|v\|_\infty$$

$$\forall v \in E = C([0,1])$$

$$\|A\| \leq 1 \quad (\text{exercici } \|A\|=1)$$

Terminologia : Un "operador" (lineal o no-lineal) és una aplicació (lineal o no-lineal) entre espais de Banach de funcions.

EDOs en e. Banach

$u : I \subset \mathbb{R} \rightarrow E$

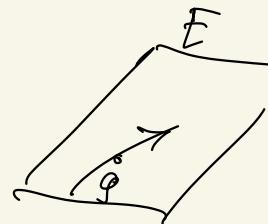
$$t \mapsto u(t)$$

Def : $u'(t) = u_t(t) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{u(t+h) - u(t)}{h} \quad (E/\mathbb{R})$

$G : \mathbb{R} \times E \rightarrow E$ és el camp (35)
 $(t, v) \mapsto G(t, v)$ (no autònom)

EDO : $\begin{cases} u_t = G(t, u) \\ u(t_0) = g \in E \end{cases}$

 $u'(t) = G(t, u(t))$



Tma El tma d'exist. i unicitat fet a EDOs es cert (i la demo es la mateixa) per EDOs en espais de Banach. Es basa amb el mètode de Picard (G Lipschitz)

EDO $\Leftrightarrow u(t) = g + \int_{t_0}^t G(s, u(s)) ds$

$\underbrace{\qquad\qquad\qquad}_{H(u)(t)}$

$u = H(u)$

per tant fix contractants

$$\left| (H(u) - H(v))(t) \right| = \left| \int_{t_0}^t \left\{ G(s, u(s)) - G(s, v(s)) \right\} ds \right|$$

$$\leq \dots \text{ si } G \text{ es Lips. } \dots \leq (t - t_0) \|u - v\|$$

Classe 13. 3/3/21

• Exemple: $u = u(x, t)$

$$\underline{\text{ex1:}} \quad u_t = \int_0^x u(y, t) dy \quad (\text{linear})$$

$$\underline{\text{ex2:}} \quad u_t = \left(\int_0^x u(y, t) dy \right)^2 \quad (\text{no-linear})$$

$$x \in [0, 1], t \in \mathbb{R}$$

$$\oplus \text{ c. inicial: } u(x, 0) = g(x), \quad x \in [0, 1]$$

Picard $\rightarrow \exists!$ de solució per temps $t \in (-\varepsilon, \varepsilon)$.

$$t \mapsto u(t) \in E = C([0, 1]) \\ & \& \| \cdot \|_\infty$$

Ex1 i ex2: eq. integro-diferencials.

Notació: Confusió: $u = u(x, t)$ (37)

$$u_t = G(t, u)$$

$$\hookrightarrow G: \mathbb{R} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\Rightarrow u_t(x, t) = G(t, \underline{u(x, t)})$$

és diferent que la que hem considerat:

$$G: \mathbb{R} \times E \rightarrow E \quad (b)$$

$$u_t = G[t, u] \quad (u = u(t) \in E)$$

En els ex1 i ex2 està en el cas (b) però no a (a)

Per que $G = \dots \int_0^x u(y, t) dy \dots$

No depén només de $u(x, t)$

Un altre cas:

(38)

$$1^{\text{a})} \quad u_t = -cu_x + G(t, u) \quad (G: \mathbb{R} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R})$$
$$2^{\text{a})} \quad u_t = -cu_x + G[t, u]$$

↓
Un exemple de

2^{a)}:

ex3: $u_t = -cu_x + \left(\frac{1}{x} \int_0^x u(y, t) dy \right)^2, \quad x \in \mathbb{R}$

↓
m

el mètode de les
caract. no funcionarà.

el mètode de Picard tampoc
funcionarà.

Gràcies a que el semigrup és un
endomorfisme continu (o Lipschitz)
(bones notícies i) i a la fórmula

de Duhamel per "resoldre" ($\exists!$) (39)
aquesta equació no-lineal:

$$u_t = -cu_x + f[t, u] \quad \text{eq. no lineal}$$

Escrivim l'eq. d'evolució (Duhamel) com una eq. de punt fix:

$$\underline{u(\cdot, t)} = T_t g + \int_0^t T_{t-s} (f[s, u(s)]) ds$$

$$\underline{u(x, t)} = g(x-ct)$$

$$\underline{\text{ex3}} \quad + \int_0^t \left(\frac{1}{x-ct+s} \int_0^{x-ct+s} u(y, s) dy \right)^2 ds$$

T_t està ben definit

$$\underline{E = C_b^1(\mathbb{R})}$$

$x \in \mathbb{R}, t \in \mathbb{R}$

El membre de la dreta és una contracció (si t és prou petit)



↪ dóna més feina que si treballo (40)

a $\tilde{E} = C_b^0(\mathbb{R}) = \mathcal{G}(\mathbb{R})$ però la
recompensa és que trobo una sol. clàssica
↪ vec'

$$\hookrightarrow (T_t g)(x) = g(x-t)$$

$$T_t : C_b^0(\mathbb{R}) \rightarrow C_b^0(\mathbb{R})$$

$$g \longmapsto g(\cdot - t)$$

↪ obtenim noves una solució
en un cert sentit integral o
generalitzat.

Classe 14. 5/3/21

En EDOs el punt fix es troba en l'espai
de Banach $F = C([- \varepsilon, \varepsilon]; \mathbb{R}^6)$
(de dim infinita) Ψ \uparrow eq. Newton

En l'EDP exemple 3:

$$E = C_b^1(\mathbb{R}) \rightsquigarrow F = C([- \varepsilon, \varepsilon]; E)$$



Exercici: $E = C_b^1(\mathbb{R}) \ni v \quad (v = v(x)) \quad (4)$

$$(Bv)(x) := \frac{1}{x} \int_0^x v(y) dy \quad (\text{lineal})$$

Demostra que $B: E \rightarrow E$ és continu.

Després hauré de comprobar que l'aplicació

$$\begin{aligned} u &= \{u(t)\}_t \mapsto T_t g + \int_0^t T_{t-s}(f[u(s)]) ds \\ F &= C([- \varepsilon, \varepsilon]; E) \end{aligned}$$

$$B_R(0) \subset F \longrightarrow B_R(0) \subset F \quad \left. \begin{array}{l} \\ \text{es contracció} \end{array} \right\}$$

$$\text{és bé } B_R(g)$$

escollir la R , i el ε prou petit.

EXERCICI:

Com resoleu el pb de Cauchy per

$$\text{exemple 4: } u_t = -cu_x + \left(\int_0^x u(y, t) dy \right)^2$$

Trobeu el punt fix amb $x \in [0, 1]$, $t \in [-\varepsilon, \varepsilon] \subset \mathbb{R}$?

Formula de l'exponencial per equacions lineals homogènies també val per EDOs en espais de Banach

$$\begin{cases} u_t = Au \text{ on } A: E \rightarrow E \text{ linear continua} \\ u(0) = g \in E \end{cases}$$

$$\exists! \quad u(t) = e^{tA} g \in E$$

$$\sum_{k=0}^{\infty} \frac{t^k}{k!} A^k g \quad (A^k = A_0 \dots A_k)$$

← a vegades, si no es capaç de sumar la sèrie, la fórmula dona la solució explícitament (pb 5 de la llista 2).

$$Pb 3 \text{ llista 2} : u_t = -cu_x := Au$$

$$A = -c\partial_x \quad \sim \quad \sum_{k=0}^{\infty} \frac{t^k}{k!} (-c\partial_x)^k$$

formal

$\subset \mathbb{C}[[t]]$