

No se permiten calculadoras, apuntes, libros, etc. Únicamente la hoja de TF distribuida en clase

### Problema 1 (40%)

1. La secuencia  $x[n]$  se aplica a los siguientes sistemas definidos por su respuesta impulsional o su relación entrada-salida. Halle la señal de salida.

$$x[n] = \{\dots, 0, \underline{1}, 0, 2, 3, 4, 0, \dots\}$$

1. a)  $h_1[n] = 0.25 [\dots, 0, \underline{1}, 1, 1, 1, 0, 0, \dots]$

**Solución :**  $y[n] = 0.25 \{\dots, 0, \underline{1}, 1, 3, 6, 9, 9, 7, 4, 0, \dots\}$

1. b)  $h_2[n] = [\dots, 0, \underline{1}, 0, -1, 0, \dots]$

**Solución:**  $y[n] = \{\dots, 0, \underline{1}, 0, 1, 3, 2, -3, -4, 0, \dots\}$

1. c)  $y[n] = x[n] + y[n - 1]$ . Causal y con condiciones iniciales nulas.

**Solución**  $y[n] = \{\dots, 0, \underline{1}, 1, 3, 6, 10, 10, 10, 10, 10, \dots\}$

1. d)  $y[n] = \frac{1}{4} \sum_{k=n}^{n-4} x[k]$

**Solución :**  $y[n] = 0.25 \{\dots, 0, \underline{1}, 1, 3, 6, 10, 9, 9, 7, 4, 0, \dots\}$

2. ¿Es alguno de los sistemas anteriores inestable? Razone la respuesta.

**Solución:** El sistema 1c es inestable. Si a la entrada ponemos  $u[n]$  la salida en infinito es infinito. Las demás son estables ya que sus respuestas impulsionales son módulo sumables (note que el sistema d es LI con  $h_4[n] = 0.25 [\dots, 0, \underline{1}, 1, 1, 1, 1, 0, 0, \dots]$ )

3. Halle la respuesta impulsional del sistema causal con condiciones iniciales nulas caracterizado por la relación entrada-salida:

$$y[n] = \sum_{k=0}^M b_k x[n-k] + \sum_{k=1}^N a_k y[n-k]$$

Con  $M < N$ . Distinga los 4 casos:  $n < 0$ ;  $0 \leq n \leq M$ ;  $M < n \leq N$ ;  $n > N$

**Solución:**

$$\begin{aligned} h[n] &= 0 & n < 0 \\ h[n] &= b_n + \sum_{k=1}^n a_k h[n-k] & 0 \leq n \leq M \\ h[n] &= \sum_{k=1}^n a_k h[n-k] & M < n \leq N \\ h[n] &= \sum_{k=1}^N a_k h[n-k] & N < n \end{aligned}$$

## Problema 2 (60%)

En este problema se va a estudiar la interconexión en cascada de dos sistemas.

1. El sistema definido por la relación entrada-salida  $T[x(t)] = y(t) = \begin{cases} 1 & x(t) \geq 0 \\ 0 & x(t) < 0 \end{cases}$  también puede expresarse en función de la función escalón:  $y(t)=u[x(t)]$ .

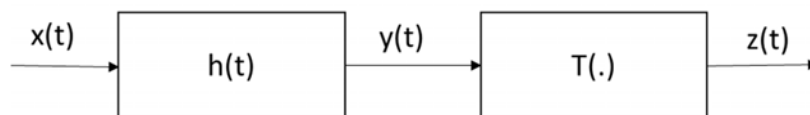
¿es un sistema lineal? ¿es invariante? Demuéstrelo

2. Sea un sistema lineal e invariante real con respuesta impulsional  $h(t)$  y respuesta frecuencial  $H(f)=\mathcal{F}[h(t)]$ . Si a su entrada se aplica la señal  $x(t)=A \cos(2\pi f_0 t + \phi)$ , demuestre que la señal de salida es  $y(t)=A |H(f_0)| \cos(2\pi f_0 t + \phi + \text{Arg}[H(f_0)])$

3. Si una señal es aplicada a un sistema lineal e invariante, ¿es posible que a la salida aparezcan frecuencias que no existían a su entrada? Justifíquelo.

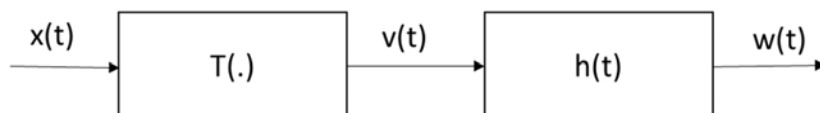
Se va a estudiar la interconexión de los dos sistemas anteriores: el sistema caracterizado por la transformación  $T[.]$  y el sistema LI con respuesta impulsional  $h(t)$ . Suponga  $h(t) = \Pi\left(\frac{t}{\tau}\right)$  y a la entrada se aplica  $x(t)=\cos(2\pi f_0 t)$  con  $T_0 = \frac{1}{f_0} = 2\tau$

4. Suponga el esquema:



4. a) Calcule y dibuje las señales  $y(t)$  y  $z(t)$
4. b) Calcule y dibuje las transformadas de Fourier  $Y(f)$  y  $Z(f)$

5. Suponga ahora el esquema:



5. a) Calcule y dibuje las señales  $v(t)$  y  $w(t)$
5. b) Calcule y dibuje las transformadas de Fourier  $V(f)$  y  $W(f)$