

# FORMAS DIFERENCIALES

Curso 2019-2020



J.H. Poincaré  
1854-1912

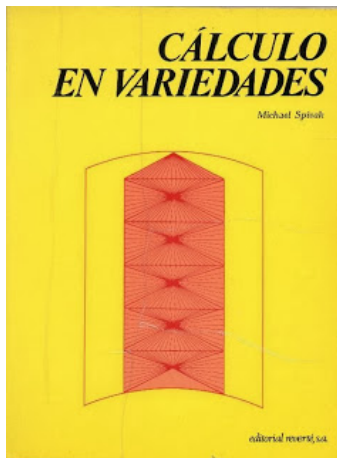


E. Cartan  
1869-1951

# Álgebra Multilineal

M. Spivak, *Cálculo en Variedades*, Reverté, 1988

M. Spivak, *A Comprehensive Introduction to Differential Geometry, I*,  
Publish or Perish, 1999



- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )

# Álgebra Multilinear

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )
- ▶  $T: V \times \cdots \times V \longrightarrow \mathbb{R}$  es **multilinear** si es lineal en cada variable

$$\begin{aligned} T(v_1, \dots, av_j + bw_j, \dots, v_k) &= aT(v_1, \dots, v_j, \dots, v_k) \\ &\quad + bT(v_1, \dots, w_j, \dots, v_k) \end{aligned}$$

# Álgebra Multilineal

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )

- ▶  $T: V \times \cdots \times V \longrightarrow \mathbb{R}$  es **multilineal** si es lineal en cada variable

$$\begin{aligned} T(v_1, \dots, av_j + bw_j, \dots, v_k) &= aT(v_1, \dots, v_j, \dots, v_k) \\ &\quad + bT(v_1, \dots, w_j, \dots, v_k) \end{aligned}$$

- ▶ **Tensor**  $k$  veces **covariante**, o simplemente **tensor de orden**  $k$  ( $k \geq 1$ )

# Álgebra Multilineal

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )

- ▶  $T: V \times \cdots \times V \longrightarrow \mathbb{R}$  es **multilineal** si es lineal en cada variable

$$\begin{aligned} T(v_1, \dots, av_j + bw_j, \dots, v_k) &= aT(v_1, \dots, v_j, \dots, v_k) \\ &\quad + bT(v_1, \dots, w_j, \dots, v_k) \end{aligned}$$

- ▶ **Tensor**  $k$  veces **covariante**, o simplemente **tensor de orden**  $k$  ( $k \geq 1$ )
- ▶  $\mathcal{T}^k(V)$  tiene estructura de espacio vectorial

# Álgebra Multilineal

►  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )

►  $T: V \times \cdots \times V \longrightarrow \mathbb{R}$  es **multilinear** si es lineal en cada variable

$$\begin{aligned} T(v_1, \dots, av_j + bw_j, \dots, v_k) &= aT(v_1, \dots, v_j, \dots, v_k) \\ &\quad + bT(v_1, \dots, w_j, \dots, v_k) \end{aligned}$$

► **Tensor**  $k$  veces **covariante**, o simplemente **tensor de orden**  $k$  ( $k \geq 1$ )

►  $\mathcal{T}^k(V)$  tiene estructura de espacio vectorial  $\text{¿dim } \mathcal{T}^k(V)?$

# Álgebra Multilineal

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )
- ▶  $T: V \times \cdots \times V \longrightarrow \mathbb{R}$  es **multilineal** si es lineal en cada variable

$$\begin{aligned} T(v_1, \dots, av_j + bw_j, \dots, v_k) &= aT(v_1, \dots, v_j, \dots, v_k) \\ &\quad + bT(v_1, \dots, w_j, \dots, v_k) \end{aligned}$$

- ▶ **Tensor**  $k$  veces **covariante**, o simplemente **tensor de orden**  $k$  ( $k \geq 1$ )
- ▶  $\mathcal{T}^k(V)$  tiene estructura de espacio vectorial  $\text{dim} \mathcal{T}^k(V)$ ?
- ▶ Si  $k = 1$ ,  $\mathcal{T}^1(V) = V^*$  el dual de  $V$  y  $\text{dim} \mathcal{T}^1(V) = n$



# Álgebra Multilineal

►  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )

►  $T: V \times \cdots \times V \longrightarrow \mathbb{R}$  es **multilineal** si es lineal en cada variable

$$\begin{aligned} T(v_1, \dots, av_j + bw_j, \dots, v_k) &= aT(v_1, \dots, v_j, \dots, v_k) \\ &\quad + bT(v_1, \dots, w_j, \dots, v_k) \end{aligned}$$

► **Tensor**  $k$  veces **covariante**, o simplemente **tensor** de orden  $k$  ( $k \geq 1$ )

►  $\mathcal{T}^k(V)$  tiene estructura de espacio vectorial  $\dim \mathcal{T}^k(V)$ ?

► Si  $k = 1$ ,  $\mathcal{T}^1(V) = V^*$  el dual de  $V$  y  $\dim \mathcal{T}^1(V) = n$

$\{v_1, \dots, v_n\}$  base de  $V \implies \{v_1^*, \dots, v_n^*\}$  base de  $V^*$ ,  $v_i^*(v_j) = \delta_{ij}$

# Álgebra Multilinear

►  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )

►  $T: V \times \cdots \times V \longrightarrow \mathbb{R}$  es **multilinear** si es lineal en cada variable

$$\begin{aligned} T(v_1, \dots, av_j + bw_j, \dots, v_k) &= aT(v_1, \dots, v_j, \dots, v_k) \\ &\quad + bT(v_1, \dots, w_j, \dots, v_k) \end{aligned}$$

► **Tensor**  $k$  veces **covariante**, o simplemente **tensor** de orden  $k$  ( $k \geq 1$ )

►  $\mathcal{T}^k(V)$  tiene estructura de espacio vectorial  $\dim \mathcal{T}^k(V)$ ?

► Si  $k = 1$ ,  $\mathcal{T}^1(V) = V^*$  el dual de  $V$  y  $\dim \mathcal{T}^1(V) = n$

$\{v_1, \dots, v_n\}$  base de  $V \implies \{v_1^*, \dots, v_n^*\}$  base de  $V^*$ ,  $v_i^*(v_j) = \delta_{ij}$

$\rightsquigarrow \{v_1^*, \dots, v_n^*\}$  se denomina **Base dual**

# Álgebra Multilineal

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )
- ▶  $T: V \times \overset{k}{\cdots} \times V \longrightarrow \mathbb{R}$  es **multilineal** si es lineal en cada variable
- ▶  $T \in \mathcal{T}^k(V)$ ,  $S \in \mathcal{T}^m(V)$ , definimos  $T \otimes S \in \mathcal{T}^{k+m}(V)$

$$(T \otimes S)(v_1, \dots, v_k; w_1, \dots, w_m) = T(v_1, \dots, v_k)S(w_1, \dots, w_m)$$

# Álgebra Multilineal

►  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )

►  $T: V \times \cdots \times V \longrightarrow \mathbb{R}$  es **multilineal** si es lineal en cada variable

►  $T \in \mathcal{T}^k(V)$ ,  $S \in \mathcal{T}^m(V)$ , definimos  $T \otimes S \in \mathcal{T}^{k+m}(V)$

$$(T \otimes S)(v_1, \dots, v_k; w_1, \dots, w_m) = T(v_1, \dots, v_k)S(w_1, \dots, w_m)$$

►  $\otimes$  es bilineal, asociativa,  $(T \otimes S) \otimes R = T \otimes (S \otimes R)$ , y no conmutativa

# Álgebra Multilineal

►  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )

►  $T: V \times \cdots \times V \longrightarrow \mathbb{R}$  es **multilineal** si es lineal en cada variable

►  $T \in \mathcal{T}^k(V)$ ,  $S \in \mathcal{T}^m(V)$ , definimos  $T \otimes S \in \mathcal{T}^{k+m}(V)$

$$(T \otimes S)(v_1, \dots, v_k; w_1, \dots, w_m) = T(v_1, \dots, v_k)S(w_1, \dots, w_m)$$

►  $\otimes$  es bilineal, asociativa,  $(T \otimes S) \otimes R = T \otimes (S \otimes R)$ , y no conmutativa

Si  $\{v_1, \dots, v_n\}$  es base de  $V$  y  $\{v_1^*, \dots, v_n^*\}$  su base dual, entonces

► 
$$\{v_{i_1}^* \otimes \cdots \otimes v_{i_k}^*\}_{1 \leq i_1, \dots, i_k \leq n}$$

es base de  $\mathcal{T}^k(V)$ .

# Álgebra Multilinear

►  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )

►  $T: V \times \cdots \times V \longrightarrow \mathbb{R}$  es **multilinear** si es lineal en cada variable

►  $T \in \mathcal{T}^k(V)$ ,  $S \in \mathcal{T}^m(V)$ , definimos  $T \otimes S \in \mathcal{T}^{k+m}(V)$

$$(T \otimes S)(v_1, \dots, v_k; w_1, \dots, w_m) = T(v_1, \dots, v_k)S(w_1, \dots, w_m)$$

►  $\otimes$  es bilineal, asociativa,  $(T \otimes S) \otimes R = T \otimes (S \otimes R)$ , y no conmutativa

Si  $\{v_1, \dots, v_n\}$  es base de  $V$  y  $\{v_1^*, \dots, v_n^*\}$  su base dual, entonces

► 
$$\{v_{i_1}^* \otimes \cdots \otimes v_{i_k}^*\}_{1 \leq i_1, \dots, i_k \leq n}$$

es base de  $\mathcal{T}^k(V) \implies \dim \mathcal{T}^k(V) = \mathbf{n^k}$ .

# Álgebra Multilineal

►  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )

►  $T: V \times \overset{k}{\cdots} \times V \longrightarrow \mathbb{R}$  es **multilineal** si es lineal en cada variable

►  $T \in \mathcal{T}^k(V)$ ,  $S \in \mathcal{T}^m(V)$ , definimos  $T \otimes S \in \mathcal{T}^{k+m}(V)$

$$(T \otimes S)(v_1, \dots, v_k; w_1, \dots, w_m) = T(v_1, \dots, v_k)S(w_1, \dots, w_m)$$

►  $F: V \longrightarrow W$  lineal, el **pull-back** es  $F^*: \mathcal{T}^k(W) \longrightarrow \mathcal{T}^k(V)$

$$F^*(T)(v_1, \dots, v_k) = T(F(v_1), \dots, F(v_k))$$

# Álgebra Multilineal

►  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )

►  $T: V \times \overset{k}{\cdots} \times V \longrightarrow \mathbb{R}$  es **multilineal** si es lineal en cada variable

►  $T \in \mathcal{T}^k(V)$ ,  $S \in \mathcal{T}^m(V)$ , definimos  $T \otimes S \in \mathcal{T}^{k+m}(V)$

$$(T \otimes S)(v_1, \dots, v_k; w_1, \dots, w_m) = T(v_1, \dots, v_k)S(w_1, \dots, w_m)$$

►  $F: V \longrightarrow W$  lineal, el **pull-back** es  $F^*: \mathcal{T}^k(W) \longrightarrow \mathcal{T}^k(V)$

$$F^*(T)(v_1, \dots, v_k) = T(F(v_1), \dots, F(v_k))$$

►  $F^*(T \otimes S) = F^*(T) \otimes F^*(S)$



# Álgebra Multilineal

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )
- ▶  $T: V \times \cdots \times V \longrightarrow \mathbb{R}$  es **multilineal** si es lineal en cada variable
- ▶  $T \in \mathcal{T}^k(V)$  se denomina **alternado** si  $T(v_1, \dots, v_k) = 0$  cuando  $\{v_1, \dots, v_k\}$  son linealmente dependientes. El conjunto de tensores alternados de orden  $k$  se denota como  $T \in \bigwedge^k(V)$ .

# Álgebra Multilinear

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )
- ▶  $T: V \times \overset{k}{\cdots} \times V \longrightarrow \mathbb{R}$  es **multilinear** si es lineal en cada variable
- ▶  $T \in \mathcal{T}^k(V)$  se denomina **alternado** ( $T \in \bigwedge^k(V)$ ) si
$$T(v_1, \dots, v_i, \dots, v_i, \dots, v_k) = 0, \quad (i \neq j)$$

# Álgebra Multilineal

►  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )

►  $T: V \times \cdots \times V \longrightarrow \mathbb{R}$  es **multilinear** si es lineal en cada variable

►  $T \in \mathcal{T}^k(V)$  se denomina **alternado** ( $T \in \bigwedge^k(V)$ ) si

$$T(v_1, \dots, v_i, \dots, v_i, \dots, v_k) = 0, \quad (i \neq j)$$

► Ejemplo *básico* de tensor alternado de orden  $n$  en  $\mathbb{R}^n$ :

# Álgebra Multilineal

►  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )

►  $T: V \times \cdots \times V \longrightarrow \mathbb{R}$  es **multilineal** si es lineal en cada variable

►  $T \in \mathcal{T}^k(V)$  se denomina **alternado** ( $T \in \bigwedge^k(V)$ ) si

$$T(v_1, \dots, v_i, \dots, v_i, \dots, v_k) = 0, \quad (i \neq j)$$

► Ejemplo *básico* de tensor alternado de orden  $n$  en  $\mathbb{R}^n$ :

$$T(v_1, \dots, v_n) = \det \begin{bmatrix} v_{11} & \cdots & v_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ v_{n1} & \cdots & v_{nn} \end{bmatrix} \begin{matrix} \leftarrow v_1 \\ \\ \leftarrow v_n \end{matrix}$$

# Álgebra Multilineal

►  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )

►  $T: V \times \overset{k}{\cdots} \times V \longrightarrow \mathbb{R}$  es **multilinear** si es lineal en cada variable

►  $T \in \mathcal{T}^k(V)$  se denomina **alternado** ( $T \in \bigwedge^k(V)$ ) si

$$T(v_1, \dots, v_i, \dots, v_i, \dots, v_k) = 0, \quad (i \neq j)$$

► Ejemplo *básico* de tensor alternado de orden  $k$  en  $\mathbb{R}^n$ :

# Álgebra Multilinear

►  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )

►  $T: V \times \cdots \times V \longrightarrow \mathbb{R}$  es **multilinear** si es lineal en cada variable

►  $T \in \mathcal{T}^k(V)$  se denomina **alternado** ( $T \in \bigwedge^k(V)$ ) si

$$T(v_1, \dots, v_i, \dots, v_i, \dots, v_k) = 0, \quad (i \neq j)$$

► Ejemplo *básico* de tensor alternado de orden  $k$  en  $\mathbb{R}^n$ :

$$T(v_1, \dots, v_k) = \det \begin{bmatrix} v_{11} & \cdots & v_{1k} & v_{1k+1} & \cdots & v_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ v_{k1} & \cdots & v_{kk} & v_{kk+1} & \cdots & v_{kn} \end{bmatrix} \begin{matrix} \leftarrow v_1 \\ \\ \\ \leftarrow v_k \end{matrix}$$

# Álgebra Multilineal

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )
- ▶  $T: V \times \overset{k}{\cdots} \times V \longrightarrow \mathbb{R}$  es **multilinear** si es lineal en cada variable
- ▶  $T \in \mathcal{T}^k(V)$  se denomina **alternado** ( $T \in \bigwedge^k(V)$ ) si
$$T(v_1, \dots, v_i, \dots, v_i, \dots, v_k) = 0, \quad (i \neq j)$$
- ▶ Ejemplos (quizá no tan) *básicos* de tensor alternado de orden  $k$  en  $\mathbb{R}^n$ :

# Álgebra Multilineal

►  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )

►  $T: V \times \overset{k}{\cdots} \times V \longrightarrow \mathbb{R}$  es **multilineal** si es lineal en cada variable

►  $T \in \mathcal{T}^k(V)$  se denomina **alternado** ( $T \in \bigwedge^k(V)$ ) si

$$T(v_1, \dots, v_i, \dots, v_i, \dots, v_k) = 0, \quad (i \neq j)$$

► Ejemplos (quizá no tan) *básicos* de tensor alternado de orden  $k$  en  $\mathbb{R}^n$ :

$$T(v_1, \dots, v_k) = \det \begin{bmatrix} v_{11} & v_{12} & \cdots & v_{1k+1} & \cdots & v_{1n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \cdots & \vdots \\ v_{k1} & v_{k2} & \cdots & v_{kk+1} & \cdots & v_{kn} \end{bmatrix} \begin{matrix} \leftarrow v_1 \\ \\ \\ \leftarrow v_k \end{matrix}$$



# Álgebra Multilineal

►  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )

►  $T: V \times \overset{k}{\cdots} \times V \longrightarrow \mathbb{R}$  es **multilineal** si es lineal en cada variable

►  $T \in \mathcal{T}^k(V)$  se denomina **alternado** ( $T \in \bigwedge^k(V)$ ) si

$$T(v_1, \dots, v_i, \dots, v_i, \dots, v_k) = 0, \quad (i \neq j)$$

►  $T(v_1, \dots, v_i, \dots, v_j, \dots, v_k) = -T(v_1, \dots, v_j, \dots, v_i, \dots, v_k)$

# Álgebra Multilineal

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )
- ▶  $T: V \times \dots \times V \longrightarrow \mathbb{R}$  es **multilineal** si es lineal en cada variable
- ▶  $T \in \mathcal{S}^k(V)$  se denomina **alternado** ( $T \in \bigwedge^k(V)$ ) si
$$T(v_1, \dots, v_i, \dots, v_i, \dots, v_k) = 0, \quad (i \neq j)$$
- ▶  $T(v_1, \dots, v_i, \dots, v_j, \dots, v_k) = -T(v_1, \dots, v_j, \dots, v_i, \dots, v_k)$
- ▶  $T \in \bigwedge^k(V)$  y  $\sigma \in \mathcal{S}_k \implies T(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(k)}) = \text{sign}(\sigma)T(v_1, \dots, v_k)$

# Álgebra Multilineal

►  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )

►  $T: V \times \cdots \times V \longrightarrow \mathbb{R}$  es **multilineal** si es lineal en cada variable

►  $T \in \mathcal{S}^k(V)$  se denomina **alternado** ( $T \in \bigwedge^k(V)$ ) si

$$T(v_1, \dots, v_i, \dots, v_i, \dots, v_k) = 0, \quad (i \neq j)$$

►  $T(v_1, \dots, v_i, \dots, v_j, \dots, v_k) = -T(v_1, \dots, v_j, \dots, v_i, \dots, v_k)$

►  $T \in \bigwedge^k(V)$  y  $\sigma \in \mathcal{S}_k \implies T(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(k)}) = \text{sign}(\sigma)T(v_1, \dots, v_k)$

►  $\bigwedge^k(V)$  tiene estructura de espacio vectorial  $\hookrightarrow \dim \bigwedge^k(V)$ ?

# Álgebra Multilineal

►  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )

►  $T: V \times \cdots \times V \longrightarrow \mathbb{R}$  es **multilineal** si es lineal en cada variable

►  $T \in \mathcal{S}^k(V)$  se denomina **alternado** ( $T \in \bigwedge^k(V)$ ) si

$$T(v_1, \dots, v_i, \dots, v_i, \dots, v_k) = 0, \quad (i \neq j)$$

►  $T(v_1, \dots, v_i, \dots, v_j, \dots, v_k) = -T(v_1, \dots, v_j, \dots, v_i, \dots, v_k)$

►  $T \in \bigwedge^k(V)$  y  $\sigma \in \mathcal{S}_k \implies T(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(k)}) = \text{sign}(\sigma)T(v_1, \dots, v_k)$

►  $\bigwedge^k(V)$  tiene estructura de espacio vectorial  $\hookrightarrow \dim \bigwedge^k(V)?$

►  $\bigwedge^k(V) = \{0\}$  si  $k > n \implies \dim \bigwedge^k(V) = 0$  si  $k > n$

# Tensores Alternados

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )
- ▶  $\bigwedge^k(V)$  espacio de tensores alternados de orden  $k$

# Tensores Alternados

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )
- ▶  $\bigwedge^k(V)$  espacio de tensores alternados de orden  $k$
- ▶ Si  $T \in \bigwedge^k(V)$  y  $S \in \bigwedge^m(V)$ , en general  $T \otimes S \notin \bigwedge^{k+m}(V)$

# Tensores Alternados

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )
- ▶  $\bigwedge^k(V)$  espacio de tensores alternados de orden  $k$
- ▶ Si  $T \in \bigwedge^k(V)$  y  $S \in \bigwedge^m(V)$ , en general  $T \otimes S \notin \bigwedge^{k+m}(V)$
- ▶ Definimos  $\text{Alt}: \mathcal{T}^k(V) \longrightarrow \mathcal{T}^k(V)$  como

$$\text{Alt}(T)(v_1, \dots, v_k) = \frac{1}{k!} \sum_{\sigma \in \mathcal{S}_k} \text{sign}(\sigma) T(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(k)})$$

# Tensores Alternados

►  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )

►  $\bigwedge^k(V)$  espacio de tensores alternados de orden  $k$

► Si  $T \in \bigwedge^k(V)$  y  $S \in \bigwedge^m(V)$ , en general  $T \otimes S \notin \bigwedge^{k+m}(V)$

► Definimos  $\text{Alt}: \mathcal{T}^k(V) \longrightarrow \mathcal{T}^k(V)$  como

$$\text{Alt}(T)(v_1, \dots, v_k) = \frac{1}{k!} \sum_{\sigma \in \mathcal{S}_k} \text{sign}(\sigma) T(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(k)})$$

►  $\text{Alt}$  es lineal e idempotente:  $\text{Alt} \circ \text{Alt} = \text{Alt}$



# Tensores Alternados

►  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )

►  $\bigwedge^k(V)$  espacio de tensores alternados de orden  $k$

► Si  $T \in \bigwedge^k(V)$  y  $S \in \bigwedge^m(V)$ , en general  $T \otimes S \notin \bigwedge^{k+m}(V)$

► Definimos  $\text{Alt}: \mathcal{T}^k(V) \longrightarrow \mathcal{T}^k(V)$  como

$$\text{Alt}(T)(v_1, \dots, v_k) = \frac{1}{k!} \sum_{\sigma \in \mathcal{S}_k} \text{sign}(\sigma) T(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(k)})$$

►  $\text{Alt}$  es lineal e idempotente:  $\text{Alt} \circ \text{Alt} = \text{Alt}$

►  $\text{Img}(\text{Alt}) = \bigwedge^k(V)$  y  $\text{Alt}(T) = T$  para cada  $T \in \bigwedge^k(V)$

# Tensores Alternados

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )
- ▶  $\bigwedge^k(V)$  espacio de tensores alternados de orden  $k$
- ▶  $T \in \bigwedge^k(V)$ ,  $S \in \bigwedge^m(V)$ , definimos  $T \wedge S \in \bigwedge^{k+m}(V)$

$$T \wedge S = \frac{(k+m)!}{k!m!} \text{Alt}(T \otimes S)$$

# Tensores Alternados

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )
- ▶  $\bigwedge^k(V)$  espacio de tensores alternados de orden  $k$
- ▶  $T \in \bigwedge^k(V)$ ,  $S \in \bigwedge^m(V)$ , definimos  $T \wedge S \in \bigwedge^{k+m}(V)$

$$T \wedge S = \frac{(k+m)!}{k!m!} \text{Alt}(T \otimes S)$$

- ▶  $\wedge$  es bilineal, asociativa, si  $T \in \bigwedge^k(V)$ ,  $S \in \bigwedge^m(V)$ ,  $R \in \bigwedge^\ell(V)$ ,

$$(T \wedge S) \wedge R = T \wedge (S \wedge R) = \frac{(k+m+\ell)!}{k!m!\ell!} \text{Alt}(T \otimes R \otimes S)$$

# Tensores Alternados

►  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )

►  $\bigwedge^k(V)$  espacio de tensores alternados de orden  $k$

►  $T \in \bigwedge^k(V)$ ,  $S \in \bigwedge^m(V)$ , definimos  $T \wedge S \in \bigwedge^{k+m}(V)$

$$T \wedge S = \frac{(k+m)!}{k!m!} \text{Alt}(T \otimes S)$$

►  $\wedge$  es bilineal, asociativa, si  $T \in \bigwedge^k(V)$ ,  $S \in \bigwedge^m(V)$ ,  $R \in \bigwedge^\ell(V)$ ,

$$(T \wedge S) \wedge R = T \wedge (S \wedge R) = \frac{(k+m+\ell)!}{k!m!\ell!} \text{Alt}(T \otimes R \otimes S)$$

► Si  $T \in \bigwedge^k(V)$ ,  $S \in \bigwedge^m(V) \implies T \wedge S = (-1)^{km} S \wedge T$

# Tensores Alternados

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )
- ▶  $\bigwedge^k(V)$  espacio de tensores alternados de orden  $k$
- ▶ Si  $T \in \bigwedge^k(V)$ ,  $S \in \bigwedge^m(V) \implies T \wedge S = (-1)^{km} S \wedge T$
- ▶ Si  $T \in \bigwedge^k(V)$  y  $k$  es **impar**  $\implies T \wedge T = 0$

# Tensores Alternados

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )
- ▶  $\bigwedge^k(V)$  espacio de tensores alternados de orden  $k$
- ▶ Si  $T \in \bigwedge^k(V)$ ,  $S \in \bigwedge^m(V) \implies T \wedge S = (-1)^{km} S \wedge T$
- ▶ Si  $T \in \bigwedge^k(V)$  y  $k$  es **impar**  $\implies T \wedge T = 0$
- ▶ Si  $T_1, \dots, T_k \in \bigwedge^1(V)$  son linealmente dependientes,  $T_1 \wedge \dots \wedge T_k = 0$

# Tensores Alternados

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )
- ▶  $\bigwedge^k(V)$  espacio de tensores alternados de orden  $k$
- ▶ Si  $T \in \bigwedge^k(V)$ ,  $S \in \bigwedge^m(V) \implies T \wedge S = (-1)^{km} S \wedge T$
- ▶  $F: V \longrightarrow W$  lineal, el **pull-back** es  $F^*: \mathcal{T}^k(W) \longrightarrow \mathcal{T}^k(V)$   
$$F^*(T)(v_1, \dots, v_k) = T(F(v_1), \dots, F(v_k))$$

# Tensores Alternados

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )
- ▶  $\bigwedge^k(V)$  espacio de tensores alternados de orden  $k$
- ▶ Si  $T \in \bigwedge^k(V)$ ,  $S \in \bigwedge^m(V) \implies T \wedge S = (-1)^{km} S \wedge T$
- ▶  $F: V \longrightarrow W$  lineal, el **pull-back** es  $F^*: \bigwedge^k(W) \longrightarrow \bigwedge^k(V)$   
$$F^*(T)(v_1, \dots, v_k) = T(F(v_1), \dots, F(v_k))$$



# Tensores Alternados

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )
- ▶  $\bigwedge^k(V)$  espacio de tensores alternados de orden  $k$
- ▶ Si  $T \in \bigwedge^k(V)$ ,  $S \in \bigwedge^m(V) \implies T \wedge S = (-1)^{km} S \wedge T$
- ▶  $F: V \longrightarrow W$  lineal, el **pull-back** es  $F^*: \bigwedge^k(W) \longrightarrow \bigwedge^k(V)$   
$$F^*(T)(v_1, \dots, v_k) = T(F(v_1), \dots, F(v_k))$$
- ▶  $F^*(T \wedge S) = F^*(T) \wedge F^*(S)$

# Tensores Alternados

►  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )

►  $\bigwedge^k(V)$  espacio de tensores alternados de orden  $k$

► Si  $T \in \bigwedge^k(V)$ ,  $S \in \bigwedge^m(V) \implies T \wedge S = (-1)^{km} S \wedge T$

Si  $\{v_1, \dots, v_n\}$  es base de  $V$  y  $\{v_1^*, \dots, v_n^*\}$  su base dual, entonces

$$\{v_{i_1}^* \wedge \dots \wedge v_{i_k}^*\}_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n}$$

es base de  $\bigwedge^k(V)$ .

# Tensores Alternados

►  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )

►  $\bigwedge^k(V)$  espacio de tensores alternados de orden  $k$

► Si  $T \in \bigwedge^k(V)$ ,  $S \in \bigwedge^m(V) \implies T \wedge S = (-1)^{km} S \wedge T$

Si  $\{v_1, \dots, v_n\}$  es base de  $V$  y  $\{v_1^*, \dots, v_n^*\}$  su base dual, entonces

$$\{v_{i_1}^* \wedge \dots \wedge v_{i_k}^*\}_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n}$$

es base de  $\bigwedge^k(V) \implies \dim \bigwedge^k(V) = \binom{n}{k}$ .

# Tensores Alternados

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )  
 $\bigwedge^k(V)$  espacio de tensores alternados de orden  $k$

Si  $\{v_1, \dots, v_n\}$  es base de  $V$  y  $\{v_1^*, \dots, v_n^*\}$  su base dual, entonces

$$\{v_{i_1}^* \wedge \dots \wedge v_{i_k}^*\}_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n}$$

es base de  $\bigwedge^k(V) \implies \dim \bigwedge^k(V) = \binom{n}{k}$ .

- ▶  $T_1, \dots, T_k \in \bigwedge^1(V)$  linealmente independientes sii  $T_1 \wedge \dots \wedge T_k \neq 0$

# Tensores Alternados

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )  
 $\bigwedge^k(V)$  espacio de tensores alternados de orden  $k$

Si  $\{v_1, \dots, v_n\}$  es base de  $V$  y  $\{v_1^*, \dots, v_n^*\}$  su base dual, entonces

$$\{v_{i_1}^* \wedge \dots \wedge v_{i_k}^*\}_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n}$$

es base de  $\bigwedge^k(V) \implies \dim \bigwedge^k(V) = \binom{n}{k}$ .

- ▶ Si  $k = 0$ , definimos  $\bigwedge^0(V) = \mathbb{R} \implies \dim \bigwedge^0(V) = 1$

# Tensores Alternados

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )  
 $\bigwedge^k(V)$  espacio de tensores alternados de orden  $k$

Si  $\{v_1, \dots, v_n\}$  es base de  $V$  y  $\{v_1^*, \dots, v_n^*\}$  su base dual, entonces

$$\{v_{i_1}^* \wedge \dots \wedge v_{i_k}^*\}_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n}$$

es base de  $\bigwedge^k(V) \implies \dim \bigwedge^k(V) = \binom{n}{k}$ .

- ▶ Si  $k = 0$ , definimos  $\bigwedge^0(V) = \mathbb{R} \implies \dim \bigwedge^0(V) = 1$
- ▶ Si  $k = 1$ ,  $\bigwedge^1(V) = \mathcal{T}^1(V) = V^*$  el dual de  $V$  y  $\dim \bigwedge^1(V) = n$

# Tensores Alternados

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )  
 $\bigwedge^k(V)$  espacio de tensores alternados de orden  $k$

Si  $\{v_1, \dots, v_n\}$  es base de  $V$  y  $\{v_1^*, \dots, v_n^*\}$  su base dual, entonces

$$\{v_{i_1}^* \wedge \dots \wedge v_{i_k}^*\}_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n}$$

es base de  $\bigwedge^k(V) \implies \dim \bigwedge^k(V) = \binom{n}{k}$ .

- ▶ Si  $k = 0$ , definimos  $\bigwedge^0(V) = \mathbb{R} \implies \dim \bigwedge^0(V) = 1$
- ▶ Si  $k = 1$ ,  $\bigwedge^1(V) = \mathcal{T}^1(V) = V^*$  el dual de  $V$  y  $\dim \bigwedge^1(V) = n$
- ▶ Si  $k = n - 1$ ,  $\{v_1^* \wedge \dots \wedge \widehat{v_i^*} \wedge \dots \wedge v_n^*\}_{i=1}^n$  es base de  $\bigwedge^{n-1}(V)$

# Tensores Alternados

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )  
 $\bigwedge^k(V)$  espacio de tensores alternados de orden  $k$

Si  $\{v_1, \dots, v_n\}$  es base de  $V$  y  $\{v_1^*, \dots, v_n^*\}$  su base dual, entonces

$$\{v_{i_1}^* \wedge \dots \wedge v_{i_k}^*\}_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n}$$

es base de  $\bigwedge^k(V) \implies \dim \bigwedge^k(V) = \binom{n}{k}$ .

- ▶ Si  $k = n$ ,  $v_1^* \wedge \dots \wedge v_n^*$  es base de  $\bigwedge^n(V)$



# Tensores Alternados

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )  
 $\bigwedge^k(V)$  espacio de tensores alternados de orden  $k$

Si  $\{v_1, \dots, v_n\}$  es base de  $V$  y  $\{v_1^*, \dots, v_n^*\}$  su base dual, entonces

$$\{v_{i_1}^* \wedge \dots \wedge v_{i_k}^*\}_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n}$$

es base de  $\bigwedge^k(V) \implies \dim \bigwedge^k(V) = \binom{n}{k}$ .

- ▶ Si  $k = n$ ,  $v_1^* \wedge \dots \wedge v_n^*$  es base de  $\bigwedge^n(V)$

$$\begin{aligned}(v_1^* \wedge \dots \wedge v_n^*)(v_1, \dots, v_n) &= \frac{(1 + \dots + 1)!}{1! \dots 1!} \text{Alt}(v_1^* \otimes \dots \otimes v_n^*)(v_1, \dots, v_n) \\&= \sum_{\sigma \in \mathcal{S}_n} \text{sign}(\sigma) (v_1^* \otimes \dots \otimes v_n^*)(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(n)}) \\&= \sum_{\sigma \in \mathcal{S}_n} \text{sign}(\sigma) v_1^*(v_{\sigma(1)}) \dots v_n^*(v_{\sigma(n)}) = 1\end{aligned}$$

# Tensores Alternados

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )  
 $\bigwedge^k(V)$  espacio de tensores alternados de orden  $k$

Si  $\{v_1, \dots, v_n\}$  es base de  $V$  y  $\{v_1^*, \dots, v_n^*\}$  su base dual, entonces

$$\{v_{i_1}^* \wedge \dots \wedge v_{i_k}^*\}_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n}$$

es base de  $\bigwedge^k(V) \implies \dim \bigwedge^k(V) = \binom{n}{k}$ .

- ▶ Si  $k = n$ ,  $v_1^* \wedge \dots \wedge v_n^*$  es base y  $(v_1^* \wedge \dots \wedge v_n^*)(v_1, \dots, v_n) = 1$
- ▶ Si  $T \in \bigwedge^n(V)$  y  $w_i = \sum_{j=1}^n a_{ij} u_j$ , entonces

$$T(w_1, \dots, w_n) = \det(a_{ij}) T(u_1, \dots, u_n)$$

# Tensores Alternados

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )  
 $\bigwedge^k(V)$  espacio de tensores alternados de orden  $k$

Si  $\{v_1, \dots, v_n\}$  es base de  $V$  y  $\{v_1^*, \dots, v_n^*\}$  su base dual, entonces

$$\{v_{i_1}^* \wedge \dots \wedge v_{i_k}^*\}_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n}$$

es base de  $\bigwedge^k(V) \implies \dim \bigwedge^k(V) = \binom{n}{k}$ .

- ▶ Si  $k = n$ ,  $v_1^* \wedge \dots \wedge v_n^*$  es base y  $(v_1^* \wedge \dots \wedge v_n^*)(v_1, \dots, v_n) = 1$
- ▶ Si  $T \in \bigwedge^n(V) \implies T(w_1, \dots, w_n) = \det(a_{ij}) T(u_1, \dots, u_n)$   
 $\rightsquigarrow T \neq 0$  sii  $T(u_1, \dots, u_n) \neq 0$  para cada base  $\{u_1, \dots, u_n\}$

# Tensores Alternados

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )  
 $\bigwedge^k(V)$  espacio de tensores alternados de orden  $k$

Si  $\{v_1, \dots, v_n\}$  es base de  $V$  y  $\{v_1^*, \dots, v_n^*\}$  su base dual, entonces

$$\{v_{i_1}^* \wedge \dots \wedge v_{i_k}^*\}_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n}$$

es base de  $\bigwedge^k(V) \implies \dim \bigwedge^k(V) = \binom{n}{k}$ .

- ▶ Si  $k = n$ ,  $v_1^* \wedge \dots \wedge v_n^*$  es base y  $(v_1^* \wedge \dots \wedge v_n^*)(v_1, \dots, v_n) = 1$
- ▶ Si  $T \in \bigwedge^n(V) \implies T(w_1, \dots, w_n) = \det(a_{ij}) T(u_1, \dots, u_n)$   
 $\rightsquigarrow T \neq 0$  sii  $T(u_1, \dots, u_n) \neq 0$  para cada base  $\{u_1, \dots, u_n\}$   
 $\rightsquigarrow$  Si  $T \neq 0$ ,  $\{u_1, \dots, u_n\}$  es base de  $V$  sii  $T(u_1, \dots, u_n) \neq 0$

# Tensores Alternados

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )  
 $\bigwedge^k(V)$  espacio de tensores alternados de orden  $k$

Si  $\{v_1, \dots, v_n\}$  es base de  $V$  y  $\{v_1^*, \dots, v_n^*\}$  su base dual, entonces

$$\{v_{i_1}^* \wedge \dots \wedge v_{i_k}^*\}_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n}$$

es base de  $\bigwedge^k(V) \implies \dim \bigwedge^k(V) = \binom{n}{k}$ .

- ▶ Si  $k = n$ ,  $v_1^* \wedge \dots \wedge v_n^*$  es base y  $(v_1^* \wedge \dots \wedge v_n^*)(v_1, \dots, v_n) = 1$
- ▶ Si  $T \in \bigwedge^n(V) \implies T = \alpha(v_1^* \wedge \dots \wedge v_n^*)$

# Tensores Alternados

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )  
 $\bigwedge^k(V)$  espacio de tensores alternados de orden  $k$

Si  $\{v_1, \dots, v_n\}$  es base de  $V$  y  $\{v_1^*, \dots, v_n^*\}$  su base dual, entonces

$$\{v_{i_1}^* \wedge \dots \wedge v_{i_k}^*\}_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n}$$

es base de  $\bigwedge^k(V) \implies \dim \bigwedge^k(V) = \binom{n}{k}$ .

- ▶ Si  $k = n$ ,  $v_1^* \wedge \dots \wedge v_n^*$  es base y  $(v_1^* \wedge \dots \wedge v_n^*)(v_1, \dots, v_n) = 1$
- ▶ Si  $T \in \bigwedge^n(V) \implies T = \alpha(v_1^* \wedge \dots \wedge v_n^*) \implies \alpha = T(v_1, \dots, v_n)$

# Tensores Alternados

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )  
 $\bigwedge^k(V)$  espacio de tensores alternados de orden  $k$

Si  $\{v_1, \dots, v_n\}$  es base de  $V$  y  $\{v_1^*, \dots, v_n^*\}$  su base dual, entonces

$$\{v_{i_1}^* \wedge \dots \wedge v_{i_k}^*\}_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n}$$

es base de  $\bigwedge^k(V) \implies \dim \bigwedge^k(V) = \binom{n}{k}$ .

- ▶ Si  $k = n$ ,  $v_1^* \wedge \dots \wedge v_n^*$  es base y  $(v_1^* \wedge \dots \wedge v_n^*)(v_1, \dots, v_n) = 1$
- ▶ Si  $T \in \bigwedge^n(V) \implies T = \alpha(v_1^* \wedge \dots \wedge v_n^*) \implies \alpha = T(v_1, \dots, v_n)$
- ▶ Si  $T \in \bigwedge^n(V)$  y  $T(u_1, \dots, u_n) = 1 \implies T = u_1^* \wedge \dots \wedge u_n^*$

# Tensores Alternados

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )  
 $\bigwedge^k(V)$  espacio de tensores alternados de orden  $k$

Si  $\{v_1, \dots, v_n\}$  es base de  $V$  y  $\{v_1^*, \dots, v_n^*\}$  su base dual, entonces

$$\{v_{i_1}^* \wedge \dots \wedge v_{i_k}^*\}_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n}$$

es base de  $\bigwedge^k(V) \implies \dim \bigwedge^k(V) = \binom{n}{k}$ .

- ▶ Si  $w_i = \sum_{j=1}^n a_{ji} v_j$ ,  $1 \leq i \leq k$ ,  $A = (a_{ji}) \in \mathcal{M}_{n \times k}(\mathbb{R})$ , si  $i_1 < \dots < i_k$   
 $\rightsquigarrow A_{i_1, \dots, i_k} \in \mathcal{M}_{k \times k}(\mathbb{R})$  selecciona las filas  $i_1, \dots, i_k$  de  $A$ .



# Tensores Alternados

- ▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )  
 $\bigwedge^k(V)$  espacio de tensores alternados de orden  $k$

Si  $\{v_1, \dots, v_n\}$  es base de  $V$  y  $\{v_1^*, \dots, v_n^*\}$  su base dual, entonces

$$\{v_{i_1}^* \wedge \dots \wedge v_{i_k}^*\}_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n}$$

es base de  $\bigwedge^k(V) \implies \dim \bigwedge^k(V) = \binom{n}{k}$ .

- ▶ Si  $w_i = \sum_{j=1}^n a_{ji} v_j$ ,  $1 \leq i \leq k$ ,  $A = (a_{ji}) \in \mathcal{M}_{n \times k}(\mathbb{R})$ , si  $i_1 < \dots < i_k$

$\rightsquigarrow A_{i_1, \dots, i_k} \in \mathcal{M}_{k \times k}(\mathbb{R})$  selecciona las filas  $i_1, \dots, i_k$  de  $A$ .

- ▶  $(v_{i_1}^* \wedge \dots \wedge v_{i_k}^*)(w_1, \dots, w_k) = \det(A_{i_1, \dots, i_k})$

# Tensores Alternados

▶  $V$  espacio vectorial de dimensión  $n \geq 1$ . (Habitualmente  $V = \mathbb{R}^n$ )  
 $\bigwedge^k(V)$  espacio de tensores alternados de orden  $k$

▶ Si  $\{v_1, \dots, v_n\}$  es base de  $V$  y  $\{v_1^*, \dots, v_n^*\}$  su base dual, entonces

$$\{v_{i_1}^* \wedge \dots \wedge v_{i_k}^*\}_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n}$$

es base de  $\bigwedge^k(V) \implies \dim \bigwedge^k(V) = \binom{n}{k}$ .

▶ 
$$(v_{i_1}^* \wedge \dots \wedge v_{i_k}^*)(w_1, \dots, w_k) = \det(A_{i_1, \dots, i_k})$$

▶ Si  $T \in \bigwedge^k(V) \implies T = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} \alpha_{i_1, \dots, i_k} v_{i_1}^* \wedge \dots \wedge v_{i_k}^*$

▶  $T$  es combinación de menores de orden  $k$  y  $\alpha_{i_1, \dots, i_k} = T(v_{i_1}, \dots, v_{i_k})$

# Pull-back de Tensores Alternados

$V, W$  espacios vectoriales de dimensión  $n, m \geq 1$ .

$B_V = \{v_1, \dots, v_n\}$  base de  $V$  y  $B_W = \{w_1, \dots, w_m\}$  base de  $W$

$$\bigwedge^k(V) = \text{sg}\{v_{i_1}^* \wedge \dots \wedge v_{i_k}^*\}, \bigwedge^p(W) = \text{sg}\{w_{i_1}^* \wedge \dots \wedge w_{i_p}^*\}$$

►  $F: V \longrightarrow W$  lineal y **pull-back** es  $F^*: \bigwedge^k(W) \longrightarrow \bigwedge^k(V)$

$$F^*(T)(v_1, \dots, v_k) = T(F(v_1), \dots, F(v_k))$$

$$[F]_{B_V B_W} = \mathbf{A} = (a_{ji}) \in \mathcal{M}_{m \times n}(\mathbb{R}): F(v_i) = \sum_{j=1}^m a_{ji} w_j,$$

# Pull-back de Tensores Alternados

$V, W$  espacios vectoriales de dimensión  $n, m \geq 1$ .

$B_V = \{v_1, \dots, v_n\}$  base de  $V$  y  $B_W = \{w_1, \dots, w_m\}$  base de  $W$

$$\bigwedge^k(V) = \text{sg}\{v_{i_1}^* \wedge \dots \wedge v_{i_k}^*\}, \quad \bigwedge^p(W) = \text{sg}\{w_{i_1}^* \wedge \dots \wedge w_{i_p}^*\}$$

►  $F: V \longrightarrow W$  lineal y **pull-back** es  $F^*: \bigwedge^k(W) \longrightarrow \bigwedge^k(V)$

$$F^*(T)(v_1, \dots, v_k) = T(F(v_1), \dots, F(v_k))$$

$$[F]_{B_V B_W} = \mathbf{A} = (a_{ji}) \in \mathcal{M}_{m \times n}(\mathbb{R}): F(v_i) = \sum_{j=1}^m a_{ji} w_j,$$

► 
$$F^*(w_{i_1}^* \wedge \dots \wedge w_{i_k}^*) = F^*(w_{i_1}^*) \wedge \dots \wedge F^*(w_{i_k}^*)$$

# Pull-back de Tensores Alternados

$V, W$  espacios vectoriales de dimensión  $n, m \geq 1$ .

$B_V = \{v_1, \dots, v_n\}$  base de  $V$  y  $B_W = \{w_1, \dots, w_m\}$  base de  $W$

$$\bigwedge^k(V) = \text{sg}\{v_{i_1}^* \wedge \dots \wedge v_{i_k}^*\}, \bigwedge^p(W) = \text{sg}\{w_{i_1}^* \wedge \dots \wedge w_{i_p}^*\}$$

►  $F: V \longrightarrow W$  lineal y **pull-back** es  $F^*: \bigwedge^k(W) \longrightarrow \bigwedge^k(V)$

$$F^*(T)(v_1, \dots, v_k) = T(F(v_1), \dots, F(v_k))$$

$$[F]_{B_V B_W} = \mathbf{A} = (a_{ji}) \in \mathcal{M}_{m \times n}(\mathbb{R}): F(v_i) = \sum_{j=1}^m a_{ji} w_j,$$

►  $F^*(w_{i_1}^* \wedge \dots \wedge w_{i_k}^*) = F^*(w_{i_1}^*) \wedge \dots \wedge F^*(w_{i_k}^*)$

►  $F^*(w_j^*) = \sum_{i=1}^n \alpha_i v_i^*, \alpha_i = F^*(w_j^*)(v_i) = w_j^*(F(v_i)) = a_{ji}$

$$\rightsquigarrow F^*(w_j^*) = \sum_{i=1}^n a_{ji} v_i^*$$

# Pull-back de Tensores Alternados

$V, W$  espacios vectoriales de dimensión  $n, m \geq 1$ .

$B_V = \{v_1, \dots, v_n\}$  base de  $V$  y  $B_W = \{w_1, \dots, w_m\}$  base de  $W$

$$\bigwedge^k(V) = \text{sg}\{v_{i_1}^* \wedge \dots \wedge v_{i_k}^*\}, \bigwedge^p(W) = \text{sg}\{w_{i_1}^* \wedge \dots \wedge w_{i_p}^*\}$$

►  $F: V \longrightarrow W$  lineal y **pull-back** es  $F^*: \bigwedge^k(W) \longrightarrow \bigwedge^k(V)$

$$F^*(T)(v_1, \dots, v_k) = T(F(v_1), \dots, F(v_k))$$

$$[F]_{B_V B_W} = \mathbf{A} = (a_{ji}) \in \mathcal{M}_{m \times n}(\mathbb{R}): F(v_i) = \sum_{j=1}^m a_{ji} w_j,$$

►  $F^*(w_p^* \wedge w_q^*) = \sum_{i < j} \alpha_{ij} v_i^* \wedge v_j^*$ , con  $p < q$ ,

$$\alpha_{ij} = F^*(w_p^* \wedge w_q^*)(v_i, v_j) = (w_p^* \wedge w_q^*)(F(v_i), F(v_j))$$

$\rightsquigarrow \alpha_{ij}$  es el menor de filas  $p, q$  y columnas  $i$  y  $j$  de  $\mathbf{A}$

# Pull-back de Tensores Alternados

$V, W$  espacios vectoriales de dimensión  $n, m \geq 1$ .

$B_V = \{v_1, \dots, v_n\}$  base de  $V$  y  $B_W = \{w_1, \dots, w_m\}$  base de  $W$

$$\bigwedge^k(V) = \text{sg}\{v_{i_1}^* \wedge \dots \wedge v_{i_k}^*\}, \bigwedge^p(W) = \text{sg}\{w_{i_1}^* \wedge \dots \wedge w_{i_p}^*\}$$

►  $F: V \longrightarrow W$  lineal y **pull-back** es  $F^*: \bigwedge^k(W) \longrightarrow \bigwedge^k(V)$

$$F^*(T)(v_1, \dots, v_k) = T(F(v_1), \dots, F(v_k))$$

$$[F]_{B_V B_W} = \mathbf{A} = (a_{ji}) \in \mathcal{M}_{m \times n}(\mathbb{R}): F(v_i) = \sum_{j=1}^m a_{ji} w_j,$$

► 
$$j_1 < \dots < j_p, F^*(w_{j_1}^* \wedge \dots \wedge w_{j_p}^*) = \sum_{i_1 < \dots < i_p} \alpha_{i_1, \dots, i_p} v_{i_1}^* \wedge \dots \wedge v_{i_p}^*$$

con  $\alpha_{i_1, \dots, i_p}$  el menor de filas  $j_1, \dots, j_p$  y columnas  $i_1, \dots, i_p$  de  $\mathbf{A}$

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto. Si  $x \in \Omega$ , el espacio tangente a  $\Omega$  en  $x$  es  $T_x(\Omega) = \mathbb{R}^n$



# Formas Diferenciales

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto. Si  $x \in \Omega$ , el espacio tangente a  $\Omega$  en  $x$  es  $T_x(\Omega) = \mathbb{R}^n$

►  $T_x(\Omega) = \text{sg}\{\mathbf{e}_1(x), \dots, \mathbf{e}_n(x)\}$ ,  $\{\mathbf{e}_1(x), \dots, \mathbf{e}_n(x)\}$  la base canónica

# Formas Diferenciales

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto. Si  $x \in \Omega$ , el espacio tangente a  $\Omega$  en  $x$  es  $T_x(\Omega) = \mathbb{R}^n$

- ▶  $T_x(\Omega) = \text{sg}\{\mathbf{e}_1(x), \dots, \mathbf{e}_n(x)\}$ ,  $\{\mathbf{e}_1(x), \dots, \mathbf{e}_n(x)\}$  la base canónica
- ▶ **Fibrado tangente:**  $T(\Omega) = \coprod_{x \in \Omega} T_x(\Omega)$  (unión disjunta)

# Formas Diferenciales

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto. Si  $x \in \Omega$ , el espacio tangente a  $\Omega$  en  $x$  es  $T_x(\Omega) = \mathbb{R}^n$

►  $T_x(\Omega) = \text{sg}\{\mathbf{e}_1(x), \dots, \mathbf{e}_n(x)\}$ ,  $\{\mathbf{e}_1(x), \dots, \mathbf{e}_n(x)\}$  la base canónica

► **Fibrado tangente:**  $T(\Omega) = \coprod_{x \in \Omega} T_x(\Omega)$  (unión disjunta)

► Un campo vectorial es  $f: \Omega \longrightarrow T(\Omega)$  tal que  $f(x) \in T_x(\Omega)$ ,  $x \in \Omega$

Si  $f$  es un campo vectorial  $\implies f(x) = f_1(x)\mathbf{e}_1(x) + \dots + f_n(x)\mathbf{e}_n(x)$

# Formas Diferenciales

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto. Si  $x \in \Omega$ , el espacio tangente a  $\Omega$  en  $x$  es  $T_x(\Omega) = \mathbb{R}^n$

►  $T_x(\Omega) = \text{sg}\{\mathbf{e}_1(x), \dots, \mathbf{e}_n(x)\}$ ,  $\{\mathbf{e}_1(x), \dots, \mathbf{e}_n(x)\}$  la base canónica

► **Fibrado tangente:**  $T(\Omega) = \coprod_{x \in \Omega} T_x(\Omega)$  (unión disjunta)

► Un campo vectorial es  $f: \Omega \longrightarrow T(\Omega)$  tal que  $f(x) \in T_x(\Omega)$ ,  $x \in \Omega$

Si  $f$  es un campo vectorial  $\implies f(x) = f_1(x)\mathbf{e}_1(x) + \dots + f_n(x)\mathbf{e}_n(x)$

► El campo  $f$  se identifica con  $f = (f_1, \dots, f_n)$

# Formas Diferenciales

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto. Si  $x \in \Omega$ , el espacio tangente a  $\Omega$  en  $x$  es  $T_x(\Omega) = \mathbb{R}^n$

►  $T_x(\Omega) = \text{sg}\{\mathbf{e}_1(x), \dots, \mathbf{e}_n(x)\}$ ,  $\{\mathbf{e}_1(x), \dots, \mathbf{e}_n(x)\}$  la base canónica

► **Fibrado tangente:**  $T(\Omega) = \coprod_{x \in \Omega} T_x(\Omega)$  (unión disjunta)

► Un campo vectorial es  $f: \Omega \longrightarrow T(\Omega)$  tal que  $f(x) \in T_x(\Omega)$ ,  $x \in \Omega$

Si  $f$  es un campo vectorial  $\implies f(x) = f_1(x)\mathbf{e}_1(x) + \dots + f_n(x)\mathbf{e}_n(x)$

► El campo  $f$  se identifica con  $f = (f_1, \dots, f_n)$

►  $f \in \mathcal{C}^m(\Omega; \mathbb{R}^n)$  sii  $f_j \in \mathcal{C}^m(\Omega)$ ,  $j = 1, \dots, n$

# Formas Diferenciales

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto. Si  $x \in \Omega$ , el espacio tangente a  $\Omega$  en  $x$  es  $T_x(\Omega) = \mathbb{R}^n$

- ▶  $T_x(\Omega) = \text{sg}\{e_1(x), \dots, e_n(x)\}$ ,  $\{e_1(x), \dots, e_n(x)\}$  la base canónica
- ▶ **Fibrado tangente:**  $T(\Omega) = \coprod_{x \in \Omega} T_x(\Omega)$  (unión disjunta)
- ▶ Un campo vectorial es  $f: \Omega \longrightarrow T(\Omega)$  tal que  $f(x) \in T_x(\Omega)$ ,  $x \in \Omega$
- ▶ Si  $u \in \mathcal{C}^1(\Omega)$ , dado  $x \in \Omega$ ,  $d_x(u) = d(u)(x)$  es una aplicación lineal

# Formas Diferenciales

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto. Si  $x \in \Omega$ , el espacio tangente a  $\Omega$  en  $x$  es  $T_x(\Omega) = \mathbb{R}^n$

- ▶  $T_x(\Omega) = \text{sg}\{e_1(x), \dots, e_n(x)\}$ ,  $\{e_1(x), \dots, e_n(x)\}$  la base canónica
- ▶ **Fibrado tangente:**  $T(\Omega) = \coprod_{x \in \Omega} T_x(\Omega)$  (unión disjunta)
- ▶ Un campo vectorial es  $f: \Omega \longrightarrow T(\Omega)$  tal que  $f(x) \in T_x(\Omega)$ ,  $x \in \Omega$
- ▶ Si  $u \in \mathcal{C}^1(\Omega)$ , dado  $x \in \Omega$ ,  $d_x(u) = d(u)(x)$  es una aplicación lineal  
 $\rightsquigarrow d(u)(x) \in T_x(\Omega)^*$

# Formas Diferenciales

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto. Si  $x \in \Omega$ , el espacio tangente a  $\Omega$  en  $x$  es  $T_x(\Omega) = \mathbb{R}^n$

►  $T_x(\Omega) = \text{sg}\{e_1(x), \dots, e_n(x)\}$ ,  $\{e_1(x), \dots, e_n(x)\}$  la base canónica

► **Fibrado tangente:**  $T(\Omega) = \coprod_{x \in \Omega} T_x(\Omega)$  (unión disjunta)

► Un campo vectorial es  $f: \Omega \longrightarrow T(\Omega)$  tal que  $f(x) \in T_x(\Omega)$ ,  $x \in \Omega$

► Si  $u \in \mathcal{C}^1(\Omega)$ , dado  $x \in \Omega$ ,  $d_x(u) = d(u)(x)$  es una aplicación lineal  
 $\rightsquigarrow d(u)(x) \in T_x(\Omega)^*$

$v = (v_1, \dots, v_n)^\top \in T_x(\mathbb{R}^n) \Rightarrow d_x(u)(v) = u_{x_1}(x)v_1 + \dots + u_{x_n}(x)v_n$



# Formas Diferenciales

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto. Si  $x \in \Omega$ , el espacio tangente a  $\Omega$  en  $x$  es  $T_x(\Omega) = \mathbb{R}^n$

►  $T_x(\Omega) = \text{sg}\{\mathbf{e}_1(x), \dots, \mathbf{e}_n(x)\}$ ,  $\{\mathbf{e}_1(x), \dots, \mathbf{e}_n(x)\}$  la base canónica

► **Fibrado tangente:**  $T(\Omega) = \coprod_{x \in \Omega} T_x(\Omega)$  (unión disjunta)

► Un campo vectorial es  $f: \Omega \longrightarrow T(\Omega)$  tal que  $f(x) \in T_x(\Omega)$ ,  $x \in \Omega$

► Si  $u \in \mathcal{C}^1(\Omega)$ , dado  $x \in \Omega$ ,  $d_x(u) = d(u)(x)$  es una aplicación lineal  
 $\rightsquigarrow d(u)(x) \in T_x(\Omega)^*$

$$v = (v_1, \dots, v_n)^\top \in T_x(\mathbb{R}^n) \Rightarrow d_x(u)(v) = u_{x_1}(x)v_1 + \dots + u_{x_n}(x)v_n$$

► Si  $u = x_j \implies d_x(u)(v) = v_j \implies d_x(u) = \mathbf{e}_j(x)^* \implies d_x(u) = dx^j(x)$

# Formas Diferenciales

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto. Si  $x \in \Omega$ , el espacio tangente a  $\Omega$  en  $x$  es  $T_x(\Omega) = \mathbb{R}^n$

►  $T_x(\Omega) = \text{sg}\{e_1(x), \dots, e_n(x)\}$ ,  $\{e_1(x), \dots, e_n(x)\}$  la base canónica

► **Fibrado tangente:**  $T(\Omega) = \coprod_{x \in \Omega} T_x(\Omega)$  (unión disjunta)

► Un campo vectorial es  $f: \Omega \longrightarrow T(\Omega)$  tal que  $f(x) \in T_x(\Omega)$ ,  $x \in \Omega$

► Si  $u \in \mathcal{C}^1(\Omega)$ , dado  $x \in \Omega$ ,  $d_x(u) = d(u)(x)$  es una aplicación lineal  
 $\rightsquigarrow d(u)(x) \in T_x(\Omega)^*$

$$v = (v_1, \dots, v_n)^\top \in T_x(\mathbb{R}^n) \Rightarrow d_x(u)(v) = u_{x_1}(x)v_1 + \dots + u_{x_n}(x)v_n$$

► Si  $u = x_j \implies d_x(u)(v) = v_j \implies d_x(u) = e_j(x)^* \implies d_x(u) = dx^j(x)$

►  $\{dx^1(x), \dots, dx^n(x)\}$  es base de  $T_x(\Omega)^*$ , dual de  $\{e_1(x), \dots, e_n(x)\}$

# Formas Diferenciales

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto. Si  $x \in \Omega$ , el espacio tangente a  $\Omega$  en  $x$  es  $T_x(\Omega) = \mathbb{R}^n$

- ▶  $T_x(\Omega) = \text{sg}\{\mathbf{e}_1(x), \dots, \mathbf{e}_n(x)\}$ ,  $\{\mathbf{e}_1(x), \dots, \mathbf{e}_n(x)\}$  la base canónica
- ▶ **Fibrado tangente:**  $T(\Omega) = \coprod_{x \in \Omega} T_x(\Omega)$  (unión disjunta)
- ▶ Un campo vectorial es  $f: \Omega \longrightarrow T(\Omega)$  tal que  $f(x) \in T_x(\Omega)$ ,  $x \in \Omega$
- ▶ Para cada  $x \in \Omega$  y cada  $k \in \mathbb{N}^* \implies \bigwedge_x^k(\Omega) = \bigwedge^k(T_x(\Omega))$

# Formas Diferenciales

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto. Si  $x \in \Omega$ , el espacio tangente a  $\Omega$  en  $x$  es  $T_x(\Omega) = \mathbb{R}^n$

►  $T_x(\Omega) = \text{sg}\{e_1(x), \dots, e_n(x)\}$ ,  $\{e_1(x), \dots, e_n(x)\}$  la base canónica

► **Fibrado tangente:**  $T(\Omega) = \coprod_{x \in \Omega} T_x(\Omega)$  (unión disjunta)

► Un campo vectorial es  $f: \Omega \longrightarrow T(\Omega)$  tal que  $f(x) \in T_x(\Omega)$ ,  $x \in \Omega$

► Para cada  $x \in \Omega$  y cada  $k \in \mathbb{N}^* \implies \bigwedge_x^k(\Omega) = \bigwedge^k(T_x(\Omega))$

►  $\{dx^{i_1}(x) \wedge \dots \wedge dx^{i_k}(x)\}_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n}$  es base de  $\bigwedge_x^k(\Omega)$

# Formas Diferenciales

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto. Si  $x \in \Omega$ , el espacio tangente a  $\Omega$  en  $x$  es  $T_x(\Omega) = \mathbb{R}^n$

►  $T_x(\Omega) = \text{sg}\{e_1(x), \dots, e_n(x)\}$ ,  $\{e_1(x), \dots, e_n(x)\}$  la base canónica

► **Fibrado tangente:**  $T(\Omega) = \coprod_{x \in \Omega} T_x(\Omega)$  (unión disjunta)

► Un campo vectorial es  $f: \Omega \longrightarrow T(\Omega)$  tal que  $f(x) \in T_x(\Omega)$ ,  $x \in \Omega$

► Para cada  $x \in \Omega$  y cada  $k \in \mathbb{N}^* \implies \bigwedge_x^k(\Omega) = \bigwedge^k(T_x(\Omega))$

►  $\{dx^{i_1}(x) \wedge \dots \wedge dx^{i_k}(x)\}_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n}$  es base de  $\bigwedge_x^k(\Omega)$

► Para cada  $k \in \mathbb{N}^* \implies \bigwedge^k(\Omega) = \coprod_{x \in \Omega} \bigwedge_x^k(\Omega)$

# Formas Diferenciales

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto. Si  $x \in \Omega$ , el espacio tangente a  $\Omega$  en  $x$  es  $T_x(\Omega) = \mathbb{R}^n$

- ▶ Para cada  $x \in \Omega$  y cada  $k \in \mathbb{N}^* \implies \bigwedge_x^k(\Omega) = \bigwedge^k(T_x(\Omega))$
- ▶  $\{dx^{i_1}(x) \wedge \cdots \wedge dx^{i_k}(x)\}_{1 \leq i_1 < \cdots < i_k \leq n}$  es base de  $\bigwedge_x^k(\Omega)$
- ▶ Para cada  $k \in \mathbb{N}^* \implies \bigwedge^k(\Omega) = \coprod_{x \in \Omega} \bigwedge_x^k(\Omega)$

# Formas Diferenciales

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto. Si  $x \in \Omega$ , el espacio tangente a  $\Omega$  en  $x$  es  $T_x(\Omega) = \mathbb{R}^n$

► Para cada  $x \in \Omega$  y cada  $k \in \mathbb{N}^* \implies \bigwedge_x^k(\Omega) = \bigwedge^k(T_x(\Omega))$

►  $\{dx^{i_1}(x) \wedge \cdots \wedge dx^{i_k}(x)\}_{1 \leq i_1 < \cdots < i_k \leq n}$  es base de  $\bigwedge_x^k(\Omega)$

► Para cada  $k \in \mathbb{N}^* \implies \bigwedge^k(\Omega) = \coprod_{x \in \Omega} \bigwedge_x^k(\Omega)$

► Una  $k$ -forma es  $\omega: \Omega \longrightarrow \bigwedge^k(\Omega)$  tal que  $\omega(x) \in \bigwedge_x^k(\Omega)$ ,  $x \in \Omega$

# Formas Diferenciales

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto. Si  $x \in \Omega$ , el espacio tangente a  $\Omega$  en  $x$  es  $T_x(\Omega) = \mathbb{R}^n$

► Para cada  $x \in \Omega$  y cada  $k \in \mathbb{N}^* \implies \bigwedge_x^k(\Omega) = \bigwedge^k(T_x(\Omega))$

►  $\{dx^{i_1}(x) \wedge \cdots \wedge dx^{i_k}(x)\}_{1 \leq i_1 < \cdots < i_k \leq n}$  es base de  $\bigwedge_x^k(\Omega)$

► Para cada  $k \in \mathbb{N}^* \implies \bigwedge^k(\Omega) = \coprod_{x \in \Omega} \bigwedge_x^k(\Omega)$

► Una  $k$ -forma es  $\omega: \Omega \longrightarrow \bigwedge^k(\Omega)$  tal que  $\omega(x) \in \bigwedge_x^k(\Omega)$ ,  $x \in \Omega$

► 
$$\omega(x) = \sum_{1 \leq i_1 < \cdots < i_k \leq n} \alpha_{i_1, \dots, i_k}(x) dx^{i_1}(x) \wedge \cdots \wedge dx^{i_k}(x)$$



# Formas Diferenciales

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto. Si  $x \in \Omega$ , el espacio tangente a  $\Omega$  en  $x$  es  $T_x(\Omega) = \mathbb{R}^n$

► Para cada  $x \in \Omega$  y cada  $k \in \mathbb{N}^* \implies \bigwedge_x^k(\Omega) = \bigwedge^k(T_x(\Omega))$

►  $\{dx^{i_1}(x) \wedge \cdots \wedge dx^{i_k}(x)\}_{1 \leq i_1 < \cdots < i_k \leq n}$  es base de  $\bigwedge_x^k(\Omega)$

► Para cada  $k \in \mathbb{N}^* \implies \bigwedge^k(\Omega) = \coprod_{x \in \Omega} \bigwedge_x^k(\Omega)$

► Una  $k$ -forma es  $\omega: \Omega \longrightarrow \bigwedge^k(\Omega)$  tal que  $\omega(x) \in \bigwedge_x^k(\Omega)$ ,  $x \in \Omega$

► 
$$\omega(x) = \sum_{1 \leq i_1 < \cdots < i_k \leq n} \alpha_{i_1, \dots, i_k}(x) dx^{i_1}(x) \wedge \cdots \wedge dx^{i_k}(x)$$

# Formas Diferenciales

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto. Si  $x \in \Omega$ , el espacio tangente a  $\Omega$  en  $x$  es  $T_x(\Omega) = \mathbb{R}^n$

► Para cada  $x \in \Omega$  y cada  $k \in \mathbb{N}^* \implies \bigwedge_x^k(\Omega) = \bigwedge^k(T_x(\Omega))$

►  $\{dx^{i_1}(x) \wedge \cdots \wedge dx^{i_k}(x)\}_{1 \leq i_1 < \cdots < i_k \leq n}$  es base de  $\bigwedge_x^k(\Omega)$

► Para cada  $k \in \mathbb{N}^* \implies \bigwedge^k(\Omega) = \coprod_{x \in \Omega} \bigwedge_x^k(\Omega)$

► Una  $k$ -forma es  $\omega: \Omega \longrightarrow \bigwedge^k(\Omega)$  tal que  $\omega(x) \in \bigwedge_x^k(\Omega)$ ,  $x \in \Omega$

► 
$$\omega(x) = \sum_{1 \leq i_1 < \cdots < i_k \leq n} \alpha_{i_1, \dots, i_k}(x) dx^{i_1}(x) \wedge \cdots \wedge dx^{i_k}(x)$$

►  $\omega$  es de clase  $\mathcal{C}^m$  sii  $\alpha_{i_1, \dots, i_k} \in \mathcal{C}^m(\Omega)$ ,  $1 \leq i_1 < \cdots < i_k \leq n$ .

# Formas Diferenciales

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto. Si  $x \in \Omega$ , el espacio tangente a  $\Omega$  en  $x$  es  $T_x(\Omega) = \mathbb{R}^n$

► Para cada  $x \in \Omega$  y cada  $k \in \mathbb{N}^* \implies \bigwedge_x^k(\Omega) = \bigwedge^k(T_x(\Omega))$

►  $\{dx^{i_1}(x) \wedge \cdots \wedge dx^{i_k}(x)\}_{1 \leq i_1 < \cdots < i_k \leq n}$  es base de  $\bigwedge_x^k(\Omega)$

► Para cada  $k \in \mathbb{N}^* \implies \bigwedge^k(\Omega) = \coprod_{x \in \Omega} \bigwedge_x^k(\Omega)$

► Una  $k$ -forma es  $\omega: \Omega \longrightarrow \bigwedge^k(\Omega)$  tal que  $\omega(x) \in \bigwedge_x^k(\Omega)$ ,  $x \in \Omega$

► Si  $\omega_1 \in \bigwedge^k(\Omega)$ ,  $\omega_2 \in \bigwedge^m(\Omega)$ ,  $(\omega_1 \wedge \omega_2)(x) = \omega_1(x) \wedge \omega_2(x)$ ,  $x \in \Omega$

►  $\omega_1 \wedge \omega_2 \in \bigwedge^{k+m}(\Omega)$  y  $\omega_1 \wedge \omega_2 = (-1)^{km} \omega_2 \wedge \omega_1$

# Formas Diferenciales

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto. Si  $x \in \Omega$ , el espacio tangente a  $\Omega$  en  $x$  es  $T_x(\Omega) = \mathbb{R}^n$

► Para cada  $x \in \Omega$  y cada  $k \in \mathbb{N}^* \implies \bigwedge_x^k(\Omega) = \bigwedge^k(T_x(\Omega))$

►  $\{dx^{i_1}(x) \wedge \cdots \wedge dx^{i_k}(x)\}_{1 \leq i_1 < \cdots < i_k \leq n}$  es base de  $\bigwedge_x^k(\Omega)$

► Para cada  $k \in \mathbb{N}^* \implies \bigwedge^k(\Omega) = \coprod_{x \in \Omega} \bigwedge_x^k(\Omega)$

► Una  $k$ -forma es  $\omega: \Omega \longrightarrow \bigwedge^k(\Omega)$  tal que  $\omega(x) \in \bigwedge_x^k(\Omega)$ ,  $x \in \Omega$

► Para cada  $j = 1, \dots, n$ ,  $dx^j$  es una 1-forma.

# Formas Diferenciales

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto. Si  $x \in \Omega$ , el espacio tangente a  $\Omega$  en  $x$  es  $T_x(\Omega) = \mathbb{R}^n$

► Para cada  $x \in \Omega$  y cada  $k \in \mathbb{N}^* \implies \bigwedge_x^k(\Omega) = \bigwedge^k(T_x(\Omega))$

►  $\{dx^{i_1}(x) \wedge \cdots \wedge dx^{i_k}(x)\}_{1 \leq i_1 < \cdots < i_k \leq n}$  es base de  $\bigwedge_x^k(\Omega)$

► Para cada  $k \in \mathbb{N}^* \implies \bigwedge^k(\Omega) = \coprod_{x \in \Omega} \bigwedge_x^k(\Omega)$

► Una  $k$ -forma es  $\omega: \Omega \longrightarrow \bigwedge^k(\Omega)$  tal que  $\omega(x) \in \bigwedge_x^k(\Omega)$ ,  $x \in \Omega$

► Para cada  $j = 1, \dots, n$ ,  $dx^j$  es una 1-forma.

► 
$$\omega = \sum_{1 \leq i_1 < \cdots < i_k \leq n} \alpha_{i_1, \dots, i_k} dx^{i_1} \wedge \cdots \wedge dx^{i_k}, \quad \alpha_{i_1, \dots, i_k} \in \mathcal{C}^m(\Omega)$$

# Formas Diferenciales

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto. Si  $x \in \Omega$ , el espacio tangente a  $\Omega$  en  $x$  es  $T_x(\Omega) = \mathbb{R}^n$

► Para cada  $x \in \Omega$  y cada  $k \in \mathbb{N}^* \implies \bigwedge_x^k(\Omega) = \bigwedge^k(T_x(\Omega))$

► Para cada  $k \in \mathbb{N}^* \implies \bigwedge^k(\Omega) = \coprod_{x \in \Omega} \bigwedge_x^k(\Omega)$

► Una  $k$ -forma es  $\omega: \Omega \longrightarrow \bigwedge^k(\Omega)$  tal que  $\omega(x) \in \bigwedge_x^k(\Omega)$ ,  $x \in \Omega$

► 
$$\omega = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} \alpha_{i_1, \dots, i_k} dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k}, \alpha_{i_1, \dots, i_k} \in \mathcal{C}^m(\Omega)$$

# Formas Diferenciales

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto. Si  $x \in \Omega$ , el espacio tangente a  $\Omega$  en  $x$  es  $T_x(\Omega) = \mathbb{R}^n$

► Para cada  $x \in \Omega$  y cada  $k \in \mathbb{N}^* \implies \bigwedge_x^k(\Omega) = \bigwedge^k(T_x(\Omega))$

► Para cada  $k \in \mathbb{N}^* \implies \bigwedge^k(\Omega) = \coprod_{x \in \Omega} \bigwedge_x^k(\Omega)$

► Una  $k$ -forma es  $\omega: \Omega \longrightarrow \bigwedge^k(\Omega)$  tal que  $\omega(x) \in \bigwedge_x^k(\Omega)$ ,  $x \in \Omega$

► 
$$\omega = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} \alpha_{i_1, \dots, i_k} dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k}, \alpha_{i_1, \dots, i_k} \in \mathcal{C}^m(\Omega)$$

► Si  $f \in \mathcal{C}^1(\Omega)$ ,  $du$  es la 1-forma  $d(f) = f_{x_1} dx^1 + \dots + f_{x_n} dx^n$

# Formas Diferenciales

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto. Si  $x \in \Omega$ , el espacio tangente a  $\Omega$  en  $x$  es  $T_x(\Omega) = \mathbb{R}^n$

► Para cada  $x \in \Omega$  y cada  $k \in \mathbb{N}^* \implies \bigwedge_x^k(\Omega) = \bigwedge^k(T_x(\Omega))$

► Para cada  $k \in \mathbb{N}^* \implies \bigwedge^k(\Omega) = \coprod_{x \in \Omega} \bigwedge_x^k(\Omega)$

► Una  $k$ -forma es  $\omega: \Omega \longrightarrow \bigwedge^k(\Omega)$  tal que  $\omega(x) \in \bigwedge_x^k(\Omega)$ ,  $x \in \Omega$

► 
$$\omega = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} \alpha_{i_1, \dots, i_k} dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k}, \alpha_{i_1, \dots, i_k} \in \mathcal{C}^m(\Omega)$$

► Si  $f \in \mathcal{C}^1(\Omega)$ ,  $df$  es la 1-forma  $d(f) = \frac{\partial f}{\partial x_1} dx^1 + \dots + \frac{\partial f}{\partial x_n} dx^n$



# La Diferencial Exterior

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto. Si  $x \in \Omega$ , el espacio tangente a  $\Omega$  en  $x$  es  $T_x(\Omega) = \mathbb{R}^n$

► Una  $k$ -forma es  $\omega: \Omega \longrightarrow \bigwedge^k(\Omega)$  tal que  $\omega(x) \in \bigwedge_x^k(\Omega)$ ,  $x \in \Omega$

► 
$$\omega = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} \alpha_{i_1, \dots, i_k} dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k}, \alpha_{i_1, \dots, i_k} \in \mathcal{C}^\infty(\Omega)$$

# La Diferencial Exterior

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto. Si  $x \in \Omega$ , el espacio tangente a  $\Omega$  en  $x$  es  $T_x(\Omega) = \mathbb{R}^n$

- ▶ Una  $k$ -forma es  $\omega: \Omega \longrightarrow \bigwedge^k(\Omega)$  tal que  $\omega(x) \in \bigwedge_x^k(\Omega)$ ,  $x \in \Omega$
- ▶ 
$$\omega = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} \alpha_{i_1, \dots, i_k} dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k}, \alpha_{i_1, \dots, i_k} \in \mathcal{C}^\infty(\Omega)$$
- ▶ Las  $k$ -formas con  $k > n$  son nulas

# La Diferencial Exterior

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto. Si  $x \in \Omega$ , el espacio tangente a  $\Omega$  en  $x$  es  $T_x(\Omega) = \mathbb{R}^n$

► Una  $k$ -forma es  $\omega: \Omega \longrightarrow \bigwedge^k(\Omega)$  tal que  $\omega(x) \in \bigwedge_x^k(\Omega)$ ,  $x \in \Omega$

► 
$$\omega = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} \alpha_{i_1, \dots, i_k} dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k}, \alpha_{i_1, \dots, i_k} \in \mathcal{C}^\infty(\Omega)$$

► Las  $k$ -formas con  $k > n$  son nulas

►  $\bigwedge^0(\Omega) = \mathcal{C}^\infty(\Omega)$  y si  $\omega_1, \omega_2 \in \bigwedge^0(\Omega) \implies \omega_1 \wedge \omega_2 = \omega_1 \omega_2 = \omega_2 \wedge \omega_1$

# La Diferencial Exterior

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto. Si  $x \in \Omega$ , el espacio tangente a  $\Omega$  en  $x$  es  $T_x(\Omega) = \mathbb{R}^n$

► Una  $k$ -forma es  $\omega: \Omega \longrightarrow \bigwedge^k(\Omega)$  tal que  $\omega(x) \in \bigwedge_x^k(\Omega)$ ,  $x \in \Omega$

► 
$$\omega = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} \alpha_{i_1, \dots, i_k} dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k}, \alpha_{i_1, \dots, i_k} \in \mathcal{C}^\infty(\Omega)$$

►  $\bigwedge^0(\Omega) = \mathcal{C}^\infty(\Omega)$  y  $\bigwedge^k(\Omega) = \{0\}$  si  $k > n$

► Si  $f \in \bigwedge^0(\Omega)$ ,  $df \in \bigwedge^1(\Omega)$  y  $d(f) = \frac{\partial f}{\partial x_1} dx^1 + \dots + \frac{\partial f}{\partial x_n} dx^n$

# La Diferencial Exterior

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto. Si  $x \in \Omega$ , el espacio tangente a  $\Omega$  en  $x$  es  $T_x(\Omega) = \mathbb{R}^n$

► Una  $k$ -forma es  $\omega: \Omega \longrightarrow \bigwedge^k(\Omega)$  tal que  $\omega(x) \in \bigwedge_x^k(\Omega)$ ,  $x \in \Omega$

► 
$$\omega = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} \alpha_{i_1, \dots, i_k} dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k}, \alpha_{i_1, \dots, i_k} \in \mathcal{C}^\infty(\Omega)$$

►  $\bigwedge^0(\Omega) = \mathcal{C}^\infty(\Omega)$  y  $\bigwedge^k(\Omega) = \{0\}$  si  $k > n$

► Si  $f \in \bigwedge^0(\Omega)$ ,  $df \in \bigwedge^1(\Omega)$  y  $d(f) = \frac{\partial f}{\partial x_1} dx^1 + \dots + \frac{\partial f}{\partial x_n} dx^n$

► Si  $f \in \bigwedge^0(\Omega) = \mathcal{C}^\infty(\Omega)$  y  $\omega \in \bigwedge^k(\Omega)$ ,  $f \wedge \omega = f\omega \in \bigwedge^k(\Omega)$  y

$$f\omega = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} f \alpha_{i_1, \dots, i_k} dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k}$$

# La Diferencial Exterior

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto. Si  $x \in \Omega$ , el espacio tangente a  $\Omega$  en  $x$  es  $T_x(\Omega) = \mathbb{R}^n$

► Una  $k$ -forma es  $\omega: \Omega \longrightarrow \bigwedge^k(\Omega)$  tal que  $\omega(x) \in \bigwedge_x^k(\Omega)$ ,  $x \in \Omega$

► 
$$\omega = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} \alpha_{i_1, \dots, i_k} dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k}, \quad \alpha_{i_1, \dots, i_k} \in \mathcal{C}^\infty(\Omega)$$

►  $\bigwedge^0(\Omega) = \mathcal{C}^\infty(\Omega)$  y  $\bigwedge^k(\Omega) = \{0\}$  si  $k > n$

► Si  $f \in \bigwedge^0(\Omega)$ ,  $df \in \bigwedge^1(\Omega)$  y  $d(f) = \frac{\partial f}{\partial x_1} dx^1 + \dots + \frac{\partial f}{\partial x_n} dx^n$

Si  $k \in \mathbb{N}$ , la **diferencial exterior**  $d: \bigwedge^k(\Omega) \longrightarrow \bigwedge^{k+1}(\Omega)$  es

► 
$$d(\omega) = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} d(\alpha_{i_1, \dots, i_k}) \wedge dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k}$$

# La Diferencial Exterior

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto. Si  $x \in \Omega$ , el espacio tangente a  $\Omega$  en  $x$  es  $T_x(\Omega) = \mathbb{R}^n$

► Una  $k$ -forma es  $\omega: \Omega \longrightarrow \bigwedge^k(\Omega)$  tal que  $\omega(x) \in \bigwedge_x^k(\Omega)$ ,  $x \in \Omega$

► 
$$\omega = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} \alpha_{i_1, \dots, i_k} dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k}, \alpha_{i_1, \dots, i_k} \in \mathcal{C}^\infty(\Omega)$$

►  $\bigwedge^0(\Omega) = \mathcal{C}^\infty(\Omega)$  y  $\bigwedge^k(\Omega) = \{0\}$  si  $k > n$

► Si  $f \in \bigwedge^0(\Omega)$ ,  $df \in \bigwedge^1(\Omega)$  y  $d(f) = \frac{\partial f}{\partial x_1} dx^1 + \dots + \frac{\partial f}{\partial x_n} dx^n$

Si  $k \in \mathbb{N}$ , la **diferencial exterior**  $d: \bigwedge^k(\Omega) \longrightarrow \bigwedge^{k+1}(\Omega)$  es

► 
$$d(\omega) = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} \sum_{m=1}^n \left( \frac{\partial \alpha_{i_1, \dots, i_k}}{\partial x_m} \right) dx^m \wedge dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k}$$

# La Diferencial Exterior

► Si  $\omega = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} \alpha_{i_1, \dots, i_k} dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k}$

►  $d(\omega) = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} d(\alpha_{i_1, \dots, i_k}) \wedge dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k}$

Calculeu les diferencials exteriors de les formes diferencials següents:

①  $P(x, y)dx + Q(x, y)dy.$

②  $P(x, y, z)dx + Q(x, y, z)dy + R(x, y, z)dz.$

③  $P(x, y, z)dy \wedge dz + Q(x, y, z)dz \wedge dx + R(x, y, z)dx \wedge dy.$

④  $\sum_{j=1}^n \alpha_j(x_1, \dots, x_n) dx^1 \wedge \dots \wedge \widehat{dx^j} \wedge \dots \wedge dx^n.$



# La Diferencial Exterior

- Sean  $\hat{\Omega} \subset \mathbb{R}^n$ , abierto y  $\Phi: \Omega \longrightarrow \hat{\Omega}$  un difeomorfismo,

$$\Phi(x_1, \dots, x_n) = (y_1, \dots, y_n), \quad \Phi^{-1}(y_1, \dots, y_n) = (x_1, \dots, x_n)$$

# La Diferencial Exterior

- Sean  $\hat{\Omega} \subset \mathbb{R}^n$ , abierto y  $\Phi: \Omega \longrightarrow \hat{\Omega}$  un difeomorfismo,

$$\Phi(x_1, \dots, x_n) = (y_1, \dots, y_n), \quad \Phi^{-1}(y_1, \dots, y_n) = (x_1, \dots, x_n)$$

- Para cada  $j = 1, \dots, n$ ,
- $$dy^j = \sum_{i=1}^n \left( \frac{\partial y_j}{\partial x_i} \right) dx^i$$

# La Diferencial Exterior

- Sean  $\hat{\Omega} \subset \mathbb{R}^n$ , abierto y  $\Phi: \Omega \longrightarrow \hat{\Omega}$  un difeomorfismo,

$$\Phi(x_1, \dots, x_n) = (y_1, \dots, y_n), \quad \Phi^{-1}(y_1, \dots, y_n) = (x_1, \dots, x_n)$$

- Para cada  $j = 1, \dots, n$ ,
- $$dy^j = \sum_{i=1}^n \left( \frac{\partial y_j}{\partial x_i} \right) dx^i$$

- 
- $$dy^1 \wedge \dots \wedge dy^n = (\det D\Phi) dx^1 \wedge \dots \wedge dx^n$$

# La Diferencial Exterior

- Sean  $\hat{\Omega} \subset \mathbb{R}^n$ , abierto y  $\Phi: \Omega \longrightarrow \hat{\Omega}$  un difeomorfismo,

$$\Phi(x_1, \dots, x_n) = (y_1, \dots, y_n), \quad \Phi^{-1}(y_1, \dots, y_n) = (x_1, \dots, x_n)$$

- Para cada  $j = 1, \dots, n$ ,
- $$dy^j = \sum_{i=1}^n \left( \frac{\partial y_j}{\partial x_i} \right) dx^i$$

- 
- $$\left( \frac{\partial g}{\partial y_j} \right) dy^j = \sum_{r=1}^n \left( \frac{\partial g}{\partial x_r} \right) \left( \frac{\partial x_r}{\partial y_j} \right) \sum_{i=1}^n \left( \frac{\partial y_j}{\partial x_i} \right) dx^i = \left( \frac{\partial g}{\partial x_j} \right) dx^j$$

# La Diferencial Exterior

- Sean  $\hat{\Omega} \subset \mathbb{R}^n$ , abierto y  $\Phi: \Omega \longrightarrow \hat{\Omega}$  un difeomorfismo,

$$\Phi(x_1, \dots, x_n) = (y_1, \dots, y_n), \quad \Phi^{-1}(y_1, \dots, y_n) = (x_1, \dots, x_n)$$

- Para cada  $j = 1, \dots, n$ ,
- $$dy^j = \sum_{i=1}^n \left( \frac{\partial y_j}{\partial x_i} \right) dx^i$$

- 
- $$\left( \frac{\partial g}{\partial y_j} \right) dy^j = \sum_{r=1}^n \left( \frac{\partial g}{\partial x_r} \right) \left( \frac{\partial x_r}{\partial y_j} \right) \sum_{i=1}^n \left( \frac{\partial y_j}{\partial x_i} \right) dx^i = \left( \frac{\partial g}{\partial x_j} \right) dx^j$$

- 
- $$dg = \sum_{i=1}^n \left( \frac{\partial g}{\partial y_i} \right) dy^i = \sum_{i=1}^n \left( \frac{\partial g}{\partial x_i} \right) dx^i$$

# La Diferencial Exterior

- Sean  $\hat{\Omega} \subset \mathbb{R}^n$ , abierto y  $\Phi: \Omega \longrightarrow \hat{\Omega}$  un difeomorfismo,


$$\Phi(x_1, \dots, x_n) = (y_1, \dots, y_n), \quad \Phi^{-1}(y_1, \dots, y_n) = (x_1, \dots, x_n)$$

- Para cada  $j = 1, \dots, n$ ,
- $$dy^j = \sum_{i=1}^n \left( \frac{\partial y_j}{\partial x_i} \right) dx^i$$

- Si  $\omega = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} \alpha_{i_1, \dots, i_k} dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k} \in \wedge^k(\Omega)$

- 
- $$\begin{aligned} d(\omega) &= \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} d(\alpha_{i_1, \dots, i_k})(x) \wedge dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k} \\ &= \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} d(\alpha_{i_1, \dots, i_k})(y) \wedge dy^{i_1} \wedge \dots \wedge dy^{i_k} \end{aligned}$$

# La Diferencial Exterior



$$\omega = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} \alpha_{i_1, \dots, i_k} dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k} \in \bigwedge^k(\Omega), \quad |\omega| = k$$
$$d(\omega) = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} d(\alpha_{i_1, \dots, i_k}) \wedge dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k} \in \bigwedge^{k+1}(\Omega)$$

❶  $d$  es lineal y  $d(\bigwedge^k(\Omega)) \subset \bigwedge^{k+1}(\Omega)$  para todo  $k \in \mathbb{N}$ .

❷  $d$  actúa en  $\bigwedge^0(\Omega) = \mathcal{C}^\infty(\Omega)$  asignando la diferencial.

❸ Regla de Leibniz:  $d(\omega_1 \wedge \omega_2) = d(\omega_1) \wedge \omega_2 + (-1)^{|\omega_1|} \omega_1 \wedge d(\omega_2)$

# La Diferencial Exterior


$$\omega = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} \alpha_{i_1, \dots, i_k} dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k} \in \wedge^k(\Omega), \quad |\omega| = k$$
$$d(\omega) = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} d(\alpha_{i_1, \dots, i_k}) \wedge dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k} \in \wedge^{k+1}(\Omega)$$

❶  $d$  es lineal y  $d(\wedge^k(\Omega)) \subset \wedge^{k+1}(\Omega)$  para todo  $k \in \mathbb{N}$ .

❷  $d$  actúa en  $\wedge^0(\Omega) = \mathcal{C}^\infty(\Omega)$  asignando la diferencial.

❸ Regla de Leibniz:  $d(\omega_1 \wedge \omega_2) = d(\omega_1) \wedge \omega_2 + (-1)^{|\omega_1|} \omega_1 \wedge d(\omega_2)$

❹  $d^2 = d \circ d = 0$



# La Diferencial Exterior

$$\omega = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} \alpha_{i_1, \dots, i_k} dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k} \in \bigwedge^k(\Omega), \quad |\omega| = k$$
$$d(\omega) = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} d(\alpha_{i_1, \dots, i_k}) \wedge dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k} \in \bigwedge^{k+1}(\Omega)$$

❶  $d$  es lineal y  $d(\bigwedge^k(\Omega)) \subset \bigwedge^{k+1}(\Omega)$  para todo  $k \in \mathbb{N}$ .

❷  $d$  actúa en  $\bigwedge^0(\Omega) = \mathcal{C}^\infty(\Omega)$  asignando la diferencial.

❸ Regla de Leibniz:  $d(\omega_1 \wedge \omega_2) = d(\omega_1) \wedge \omega_2 + (-1)^{|\omega_1|} \omega_1 \wedge d(\omega_2)$

❹  $d^2 = d \circ d = 0$

$\omega \in \bigwedge^k(\Omega)$  es

❶ **cerrada** si  $d\omega = 0$ .

❷ **exacta** si existe  $\hat{\omega} \in \bigwedge^{k-1}(\Omega)$  tal que  $\omega = d\hat{\omega}$

# La Diferencial Exterior

$$\omega = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} \alpha_{i_1, \dots, i_k} dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k} \in \bigwedge^k(\Omega), \quad |\omega| = k$$

$$d(\omega) = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} d(\alpha_{i_1, \dots, i_k}) \wedge dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k} \in \bigwedge^{k+1}(\Omega)$$

➤ ❶ **Regla de Leibniz:**  $d(\omega_1 \wedge \omega_2) = d(\omega_1) \wedge \omega_2 + (-1)^{|\omega_1|} \omega_1 \wedge d(\omega_2)$

❷  $d^2 = d \circ d = 0$

➤  $\omega \in \bigwedge^k(\Omega)$  es

❶ **cerrada** si  $d\omega = 0$ .

❷ **exacta** si existe  $\hat{\omega} \in \bigwedge^{k-1}(\Omega)$  tal que  $\omega = d\hat{\omega}$

➤  $d^2 = 0 \iff$  Toda forma exacta es cerrada

# La Diferencial Exterior

$$\omega = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} \alpha_{i_1, \dots, i_k} dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k} \in \bigwedge^k(\Omega), \quad |\omega| = k$$

$$d(\omega) = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} d(\alpha_{i_1, \dots, i_k}) \wedge dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k} \in \bigwedge^{k+1}(\Omega)$$

➤ ❶ **Regla de Leibniz:**  $d(\omega_1 \wedge \omega_2) = d(\omega_1) \wedge \omega_2 + (-1)^{|\omega_1|} \omega_1 \wedge d(\omega_2)$

❷  $d^2 = d \circ d = 0$

$\omega \in \bigwedge^k(\Omega)$  es

➤ ❶ **cerrada** si  $d\omega = 0$ .

❷ **exacta** si existe  $\hat{\omega} \in \bigwedge^{k-1}(\Omega)$  tal que  $\omega = d\hat{\omega}$

➤ Toda forma exacta es cerrada      ¿Cuándo cerrada implica exacta?

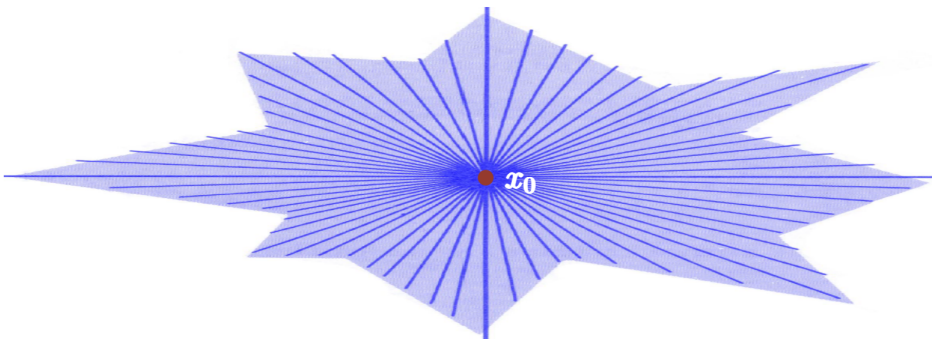
# Lema de Poincaré

Si  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  es estrellado, entonces una forma es cerrada sii es exacta

# Lema de Poincaré

Si  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  es estrellado, entonces una forma es cerrada sii es exacta

$\Omega$  tiene forma de estrella si existe  $x_0 = (a_1, \dots, a_n)$ , el centro de la estrella, tal que  $(1-t)x_0 + tx \in \Omega$ , para cada  $x \in \Omega$  y cada  $t \in [0, 1]$ .



# Lema de Poincaré

Si  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  es estrellado, entonces una forma es cerrada sii es exacta

► Para cada  $k \geq 1$  definimos  $K: \bigwedge^k(\Omega) \longrightarrow \bigwedge^{k-1}(\Omega)$

$$\text{Si } \omega = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} \alpha_{i_1, \dots, i_k} dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k},$$

$$K(\omega) = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} \sum_{m=1}^k \beta_{m; i_1, \dots, i_k} dx^{i_1} \wedge \dots \wedge \widehat{dx^{i_m}} \wedge \dots \wedge dx^{i_k}$$

$$\beta_{m; i_1, \dots, i_k}(x) = (-1)^{m-1} (x_{i_m} - a_{i_m}) \int_0^1 t^{k-1} \alpha_{i_1, \dots, i_k}(tx + (1-t)x_0) dt$$

# Lema de Poincaré

Si  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  es estrellado, entonces una forma es cerrada sii es exacta

► Para cada  $k \geq 1$  definimos  $K: \bigwedge^k(\Omega) \longrightarrow \bigwedge^{k-1}(\Omega)$

$$\text{Si } \omega = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} \alpha_{i_1, \dots, i_k} dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k},$$

$$K(\omega) = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} \sum_{m=1}^k \beta_{m; i_1, \dots, i_k} dx^{i_1} \wedge \dots \wedge \widehat{dx^{i_m}} \wedge \dots \wedge dx^{i_k}$$

$$\beta_{m; i_1, \dots, i_k}(x) = (-1)^{m-1} (x_{i_m} - a_{i_m}) \int_0^1 t^{k-1} \alpha_{i_1, \dots, i_k}(tx + (1-t)x_0) dt$$

►  $k = 1$ ,  $\omega = \sum_{i=1}^n \alpha_i dx^i$ ,  $m = 1$ ,  $\beta_i(x) = (x_i - a_i) \int_0^1 \alpha_i(tx + (1-t)x_0) dt$

$$\rightsquigarrow K(\omega)(x) = \sum_{i=1}^n \beta_i(x) = \int_0^1 \langle f(tx + (1-t)x_0), r(x - x_0) \rangle dt$$

# Lema de Poincaré

Si  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  es estrellado, entonces una forma es cerrada sii es exacta

► Para cada  $k \geq 1$  definimos  $K: \bigwedge^k(\Omega) \longrightarrow \bigwedge^{k-1}(\Omega)$

$$\text{Si } \omega = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} \alpha_{i_1, \dots, i_k} dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k},$$

$$K(\omega) = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} \sum_{m=1}^k \beta_{m; i_1, \dots, i_k} dx^{i_1} \wedge \dots \wedge \widehat{dx^{i_m}} \wedge \dots \wedge dx^{i_k}$$

$$\beta_{m; i_1, \dots, i_k}(x) = (-1)^{m-1} (x_{i_m} - a_{i_m}) \int_0^1 t^{k-1} \alpha_{i_1, \dots, i_k}(tx + (1-t)x_0) dt$$

► Para cada  $\omega \in \bigwedge^k(\Omega)$ ,  $k \geq 1$ ,  $\omega = K(d(\omega)) + d(K(\omega))$



# Lema de Poincaré

Si  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  es estrellado, entonces una forma es cerrada sii es exacta

► Para cada  $k \geq 1$  definimos  $K: \bigwedge^k(\Omega) \longrightarrow \bigwedge^{k-1}(\Omega)$

$$\text{Si } \omega = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} \alpha_{i_1, \dots, i_k} dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k},$$

$$K(\omega) = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} \sum_{m=1}^k \beta_{m; i_1, \dots, i_k} dx^{i_1} \wedge \dots \wedge \widehat{dx^{i_m}} \wedge \dots \wedge dx^{i_k}$$

$$\beta_{m; i_1, \dots, i_k}(x) = (-1)^{m-1} (x_{i_m} - a_{i_m}) \int_0^1 t^{k-1} \alpha_{i_1, \dots, i_k}(tx + (1-t)x_0) dt$$

► Para cada  $\omega \in \bigwedge^k(\Omega)$ ,  $k \geq 1$ ,  $\omega = K(d(\omega)) + d(K(\omega))$

► Si  $\omega$  es cerrada  $\implies \omega = d(\widehat{\omega})$ ,  $\widehat{\omega} = K(\omega)$

# Pull-back de Formas Diferenciales

- Consideremos  $\Omega \subset \mathbb{R}^n, \hat{\Omega} \subset \mathbb{R}^m$  abiertos  $n, m \geq 1$ .
- $F: \hat{\Omega} \longrightarrow \Omega$  de clase  $\mathcal{C}^\infty(\hat{\Omega}; \Omega)$  y  $A(u) = DF(u) \in \mathcal{M}_{n \times m}(\mathbb{R})$
- El **pull-back** es  $F^*: \bigwedge^p(\Omega) \longrightarrow \bigwedge^p(\hat{\Omega})$ : Para cada  $x = F(u) \in \Omega$ ,  
$$F^*(u): \bigwedge^p(T_x(\Omega)) \longrightarrow \bigwedge^p(T_u(\hat{\Omega}))$$

# Pull-back de Formas Diferenciales

- Consideremos  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ ,  $\hat{\Omega} \subset \mathbb{R}^m$  abiertos  $n, m \geq 1$ .
- $F: \hat{\Omega} \rightarrow \Omega$  de clase  $\mathcal{C}^\infty(\hat{\Omega}; \Omega)$  y  $A(u) = DF(u) \in \mathcal{M}_{n \times m}(\mathbb{R})$
- El **pull-back** es  $F^*: \bigwedge^p(\Omega) \rightarrow \bigwedge^p(\hat{\Omega})$ : Para cada  $x = F(u) \in \Omega$ ,  
$$F^*(u): \bigwedge^p(T_x(\Omega)) \rightarrow \bigwedge^p(T_u(\hat{\Omega}))$$

❶  $F^*$  es lineal.

❷ Si  $f \in \mathcal{C}^\infty(\Omega) = \bigwedge^0(\Omega)$ ,  $F^*(f) = f \circ F \in \mathcal{C}^\infty(\hat{\Omega}) = \bigwedge^0(\hat{\Omega})$ .

❸  $\omega_1 \in \bigwedge^p(\Omega)$ ,  $\omega_2 \in \bigwedge^q(\Omega)$ ,  $F^*(\omega_1 \wedge \omega_2) = F^*(\omega_1) \wedge F^*(\omega_2)$ .

$$F^*(f dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_p}) = F^*(f) F^*(dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_p})$$

$$❹ \quad F^* \circ d = d \circ F^*$$

# Pull-back de Formas Diferenciales

- Consideremos  $\Omega \subset \mathbb{R}^n, \hat{\Omega} \subset \mathbb{R}^m$  abiertos  $n, m \geq 1$ .
- $F: \hat{\Omega} \rightarrow \Omega$  de clase  $\mathcal{C}^\infty(\hat{\Omega}; \Omega)$  y  $A(u) = DF(u) \in \mathcal{M}_{n \times m}(\mathbb{R})$
- El **pull-back** es  $F^*: \bigwedge^p(\Omega) \rightarrow \bigwedge^p(\hat{\Omega})$ : Para cada  $x = F(u) \in \Omega$ ,  
$$F^*(u): \bigwedge^p(T_x(\Omega)) \rightarrow \bigwedge^p(T_u(\hat{\Omega}))$$

❶  $F^*$  es lineal y  $F^* \circ d = d \circ F^*$

❷  $F^*(f dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_p}) = (f \circ F) F^*(dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_p})$

❸ Si  $1 \leq j_1 < \dots < j_p \leq n$ ,

$$F^*(dx^{j_1} \wedge \dots \wedge dx^{j_p}) = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_p \leq m} \alpha_{i_1, \dots, i_p} du^{i_1} \wedge \dots \wedge du^{i_p}$$

con  $\alpha_{i_1, \dots, i_p}$  el menor de filas  $j_1, \dots, j_p$  y columnas  $i_1, \dots, i_p$  de  $A$

# Pull-back de Formas Diferenciales

- Consideremos  $\Omega \subset \mathbb{R}^n, \hat{\Omega} \subset \mathbb{R}^m$  abiertos  $n, m \geq 1$ .
- $F: \hat{\Omega} \rightarrow \Omega$  de clase  $\mathcal{C}^\infty(\hat{\Omega}; \Omega)$  y  $A(u) = DF(u) \in \mathcal{M}_{n \times m}(\mathbb{R})$
- El **pull-back** es  $F^*: \bigwedge^p(\Omega) \rightarrow \bigwedge^p(\hat{\Omega})$ : Para cada  $x = F(u) \in \Omega$ ,  
$$F^*(u): \bigwedge^p(T_x(\Omega)) \rightarrow \bigwedge^p(T_u(\hat{\Omega}))$$

①  $F^*$  es lineal y  $F^* \circ d = d \circ F^*$

②  $F^*(f dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_p}) = (f \circ F) F^*(dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_p})$

③ Si  $n = m$ ,

$$F^*(dx^1 \wedge \dots \wedge dx^n) = \det A(u) du^1 \wedge \dots \wedge du^n$$

# Pull-back de Formas Diferenciales

Considereu l'aplicació  $F: \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^3$ ,  $F(u, v) = (\cos u, \sin u, v)$ .

- 1 Calculeu  $F^*(dx)$ ,  $F^*(dy)$ ,  $F^*(dz)$ .
- 2 Calculeu  $F^*(dx \wedge dy)$ ,  $F^*(dx \wedge dz)$ ,  $F^*(dy \wedge dz)$ .
- 3 Calculeu  $F^*(dx \wedge dy \wedge dz)$ .

# Pull-back de Formas Diferenciales

Considereu l'aplicació  $F: \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^3$ ,  $F(u, v) = (\cos u, \sin u, v)$ .

- 1 Calculeu  $F^*(dx)$ ,  $F^*(dy)$ ,  $F^*(dz)$ .
- 2 Calculeu  $F^*(dx \wedge dy)$ ,  $F^*(dx \wedge dz)$ ,  $F^*(dy \wedge dz)$ .
- 3 Calculeu  $F^*(dx \wedge dy \wedge dz)$ .

$$F^*(dx) = d(F^*(x)) = d(\cos u) = -\sin u \, du$$

$$F^*(dy) = d(F^*(y)) = d(\sin u) = \cos u \, du$$

$$F^*(dz) = d(F^*(z)) = dv$$

$$F^*(dx \wedge dy) = F^*(dx) \wedge F^*(dy) = (-\sin u \, du) \wedge (\cos u \, du) = 0$$

$$F^*(dx \wedge dz) = F^*(dx) \wedge F^*(dz) = -\sin u \, du \wedge dv$$

$$F^*(dy \wedge dz) = F^*(dy) \wedge F^*(dz) = \cos u \, du \wedge dv$$

$$F^*(dx \wedge dy \wedge dz) = F^*(dx) \wedge F^*(dy) \wedge F^*(dz) = 0$$

# Pull-back de Formas Diferenciales

Considereu l'aplicació  $F: \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^3$ ,  $F(u, v) = (\cos u, \sin u, v)$ .

- 1 Calculeu  $F^*(dx)$ ,  $F^*(dy)$ ,  $F^*(dz)$ .
- 2 Calculeu  $F^*(dx \wedge dy)$ ,  $F^*(dx \wedge dz)$ ,  $F^*(dy \wedge dz)$ .
- 3 Calculeu  $F^*(dx \wedge dy \wedge dz)$ .

$$(DF)(u, v) = \begin{matrix} & \begin{matrix} u & v \end{matrix} \\ \begin{bmatrix} -\sin u & 0 \\ \cos u & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} & \begin{matrix} x \\ y \\ z \end{matrix} \end{matrix}$$



# Integración de Formas Diferenciales

Consideremos  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto y  $\omega \in \bigwedge^n(\Omega)$

# Integración de Formas Diferenciales

Consideremos  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto y  $\omega \in \bigwedge^n(\Omega)$

►  $\omega = f \, dx^1 \wedge \cdots \wedge dx^n$  donde  $f \in \mathcal{C}(\Omega)$

# Integración de Formas Diferenciales

Consideremos  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto y  $\omega \in \bigwedge^n(\Omega)$

►  $\omega = f dx^1 \wedge \cdots \wedge dx^n$  donde  $f \in \mathcal{C}(\Omega)$

► 
$$\int_{\Omega} \omega = \int_{\Omega} f dx^1 \wedge \cdots \wedge dx^n = \int_{\Omega} f dx^1 \cdots dx^n = \int_{\Omega} f$$

# Integración de Formas Diferenciales

Consideremos  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto y  $\omega \in \bigwedge^n(\Omega)$

►  $\omega = f dx^1 \wedge \cdots \wedge dx^n$  donde  $f \in \mathcal{C}(\Omega)$

► 
$$\int_{\Omega} \omega = \int_{\Omega} f dx^1 \wedge \cdots \wedge dx^n = \int_{\Omega} f dx^1 \cdots dx^n = \int_{\Omega} f$$

► La integral existe si se satisfacen las siguientes condiciones:  
 $\Omega$  es medible Jordan ( $\implies \overline{\Omega}$  es compacto) y  $f$  es acotada

# Integración de Formas Diferenciales

Consideremos  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto y  $\omega \in \bigwedge^n(\Omega)$

►  $\omega = f dx^1 \wedge \cdots \wedge dx^n$  donde  $f \in \mathcal{C}(\Omega)$

► 
$$\int_{\Omega} \omega = \int_{\Omega} f dx^1 \wedge \cdots \wedge dx^n = \int_{\Omega} f dx^1 \cdots dx^n = \int_{\Omega} f$$

► La integral existe si se satisfacen las siguientes condiciones:

$\Omega$  es medible Jordan ( $\implies \overline{\Omega}$  es compacto) y  $f$  es acotada

► También podemos entender la integral como impropia.

# Integración de Formas Diferenciales

Consideremos  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto y  $\omega \in \bigwedge^n(\Omega)$

►  $\omega = f dx^1 \wedge \cdots \wedge dx^n$  donde  $f \in \mathcal{C}(\Omega)$

► 
$$\int_{\Omega} \omega = \int_{\Omega} f dx^1 \wedge \cdots \wedge dx^n = \int_{\Omega} f dx^1 \cdots dx^n = \int_{\Omega} f$$

► La integral existe si se satisfacen las siguientes condiciones:

$\Omega$  es medible Jordan ( $\implies \bar{\Omega}$  es compacto) y  $f$  es acotada

► También podemos entender la integral como impropia.

► Si  $F: \hat{\Omega} \longrightarrow \Omega$  es un difeomorfismo y  $\Omega$  es conexo,

$$\int_{\Omega} \omega = \pm \int_{\hat{\Omega}} F^*(\omega)$$

# Integración de Formas Diferenciales

Consideremos  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto y  $\omega \in \bigwedge^n(\Omega)$

►  $\omega = f dx^1 \wedge \cdots \wedge dx^n$  donde  $f \in \mathcal{C}(\Omega)$

► 
$$\int_{\Omega} \omega = \int_{\Omega} f dx^1 \wedge \cdots \wedge dx^n = \int_{\Omega} f dx^1 \cdots dx^n = \int_{\Omega} f$$

► La integral existe si se satisfacen las siguientes condiciones:

$\Omega$  es medible Jordan ( $\implies \overline{\Omega}$  es compacto) y  $f$  es acotada

► También podemos entender la integral como impropia.

► Si  $F: \widehat{\Omega} \longrightarrow \Omega$  es un difeomorfismo y  $\Omega$  es conexo,

$$\int_{\Omega} \omega = \pm \int_{\widehat{\Omega}} F^*(\omega)$$

► El signo es el del Jacobiano de  $F$  (**+** si se conserva la orientación)

# Integración de Formas Diferenciales

- Consideremos  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto y  $\omega \in \bigwedge^k(\Omega)$  con  $k < n$
- $\hat{\Omega} \subset \mathbb{R}^k$  abierto y  $\sigma: \hat{\Omega} \rightarrow \Omega$ ,  $\sigma \in \mathcal{C}^1(\hat{\Omega}; \Omega)$



# Integración de Formas Diferenciales

- Consideremos  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto y  $\omega \in \bigwedge^k(\Omega)$  con  $k < n$
- $\hat{\Omega} \subset \mathbb{R}^k$  abierto y  $\sigma: \hat{\Omega} \rightarrow \Omega$ ,  $\sigma \in \mathcal{C}^1(\hat{\Omega}; \Omega)$

► La integral de  $\omega$  a lo largo de  $\sigma$  es  $\int_{\sigma} \omega = \int_{\hat{\Omega}} \sigma^*(\omega)$

# Integración de Formas Diferenciales

- Consideremos  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto y  $\omega \in \bigwedge^k(\Omega)$  con  $k < n$
- $\hat{\Omega} \subset \mathbb{R}^k$  abierto y  $\sigma: \hat{\Omega} \rightarrow \Omega$ ,  $\sigma \in \mathcal{C}^1(\hat{\Omega}; \Omega)$

► La integral de  $\omega$  a lo largo de  $\sigma$  es  $\int_{\sigma} \omega = \int_{\hat{\Omega}} \sigma^*(\omega)$

**Ejemplo:** Si  $I \subset \mathbb{R}$  es un intervalo,  $\alpha: I \rightarrow \Omega$ ,  $\alpha \in \mathcal{C}^1(I; \mathbb{R}^n)$

$$\omega \in \bigwedge^1(\Omega) \implies \omega = f_1 dx^1 + \cdots + f_n dx^n \implies \int_{\alpha} \omega = \int_I \alpha^*(\omega)$$

# Integración de Formas Diferenciales

- Consideremos  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto y  $\omega \in \bigwedge^k(\Omega)$  con  $k < n$
- $\hat{\Omega} \subset \mathbb{R}^k$  abierto y  $\sigma: \hat{\Omega} \rightarrow \Omega$ ,  $\sigma \in \mathcal{C}^1(\hat{\Omega}; \Omega)$

► La integral de  $\omega$  a lo largo de  $\sigma$  es  $\int_{\sigma} \omega = \int_{\hat{\Omega}} \sigma^*(\omega)$

**Ejemplo:** Si  $I \subset \mathbb{R}$  es un intervalo,  $\alpha: I \rightarrow \Omega$ ,  $\alpha \in \mathcal{C}^1(I; \mathbb{R}^n)$

$$\omega \in \bigwedge^1(\Omega) \implies \omega = f_1 dx^1 + \cdots + f_n dx^n \implies \int_{\alpha} \omega = \int_I \alpha^*(\omega)$$

►  $\alpha^*(f_j dx^j) = f_j(\alpha(t)) \alpha^*(dx^j) = f_j(\alpha(t)) d(\alpha^*(x^j)) = f_j(\alpha(t)) \alpha'_j(t) dt$

# Integración de Formas Diferenciales

- Consideremos  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto y  $\omega \in \bigwedge^k(\Omega)$  con  $k < n$
- $\hat{\Omega} \subset \mathbb{R}^k$  abierto y  $\sigma: \hat{\Omega} \rightarrow \Omega$ ,  $\sigma \in \mathcal{C}^1(\hat{\Omega}; \Omega)$

► La integral de  $\omega$  a lo largo de  $\sigma$  es  $\int_{\sigma} \omega = \int_{\hat{\Omega}} \sigma^*(\omega)$

**Ejemplo:** Si  $I \subset \mathbb{R}$  es un intervalo,  $\alpha: I \rightarrow \Omega$ ,  $\alpha \in \mathcal{C}^1(I; \mathbb{R}^n)$

$$\omega \in \bigwedge^1(\Omega) \implies \omega = f_1 dx^1 + \cdots + f_n dx^n \implies \int_{\alpha} \omega = \int_I \alpha^*(\omega)$$

- $\alpha^*(f_j dx^j) = f_j(\alpha(t)) \alpha^*(dx^j) = f_j(\alpha(t)) d(\alpha^*(x^j)) = f_j(\alpha(t)) \alpha'_j(t) dt$
- Si  $\mathbf{f} = (f_1, \dots, f_n) \implies \alpha^*(\omega) = \langle \mathbf{f}(\alpha(t)), \alpha'(t) \rangle dt$

# Integración de Formas Diferenciales

- Consideremos  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  abierto y  $\omega \in \bigwedge^k(\Omega)$  con  $k < n$
- $\hat{\Omega} \subset \mathbb{R}^k$  abierto y  $\sigma: \hat{\Omega} \rightarrow \Omega$ ,  $\sigma \in \mathcal{C}^1(\hat{\Omega}; \Omega)$

► La integral de  $\omega$  a lo largo de  $\sigma$  es  $\int_{\sigma} \omega = \int_{\hat{\Omega}} \sigma^*(\omega)$

**Ejemplo:** Si  $I \subset \mathbb{R}$  es un intervalo,  $\alpha: I \rightarrow \Omega$ ,  $\alpha \in \mathcal{C}^1(I; \mathbb{R}^n)$

$$\omega \in \bigwedge^1(\Omega) \implies \omega = f_1 dx^1 + \cdots + f_n dx^n \implies \int_{\alpha} \omega = \int_I \alpha^*(\omega)$$

► Si  $\mathbf{f} = (f_1, \dots, f_n) \implies \alpha^*(\omega) = \langle \mathbf{f}(\alpha(t)), \alpha'(t) \rangle dt$

► 
$$\int_{\alpha} \omega = \int_{\alpha} \mathbf{f} d\ell$$

# El Teorema de Stokes

► Sean  $[a, b] \subset I$ ,  $u \in \mathcal{C}^1(I) = \Lambda^0(I)$

# El Teorema de Stokes

- ▶ Sean  $[a, b] \subset I$ ,  $u \in \mathcal{C}^1(I) = \bigwedge^0(I)$
- ▶  $du = u' dt \in \bigwedge^1(I)$

# El Teorema de Stokes

- ▶ Sean  $[a, b] \subset I$ ,  $u \in \mathcal{C}^1(I) = \bigwedge^0(I)$
- ▶  $du = u' dt \in \bigwedge^1(I)$
- ▶ Regla de Barrow  $u(b) - u(a) = \int_a^b u'(t) dt$



# El Teorema de Stokes

- ▶ Sean  $[a, b] \subset I$ ,  $u \in \mathcal{C}^1(I) = \bigwedge^0(I)$
- ▶  $du = u' dt \in \bigwedge^1(I)$
- ▶ Regla de Barrow  $u(b) - u(a) = \int_a^b u'(t) dt$
- ▶  $u(b) - u(a) = \int_{\partial(a,b)} u$ , donde  $\partial(a,b)$  es la frontera orientada de  $(a,b)$

# El Teorema de Stokes

► Sean  $[a, b] \subset I$ ,  $u \in \mathcal{C}^1(I) = \Lambda^0(I)$

►  $du = u' dt \in \Lambda^1(I)$

► Regla de Barrow  $u(b) - u(a) = \int_a^b u'(t) dt$

►  $u(b) - u(a) = \int_{\partial(a,b)} u$ , donde  $\partial(a,b)$  es la frontera orientada de  $(a,b)$

►  $\int_a^b u'(t) dt = \int_{(a,b)} du$

# El Teorema de Stokes

► Sean  $[a, b] \subset I$ ,  $u \in \mathcal{C}^1(I) = \Lambda^0(I)$

►  $du = u' dt \in \Lambda^1(I)$

► Regla de Barrow  $u(b) - u(a) = \int_a^b u'(t) dt$

►  $u(b) - u(a) = \int_{\partial(a,b)} u$ , donde  $\partial(a,b)$  es la frontera orientada de  $(a,b)$

►  $\int_a^b u'(t) dt = \int_{(a,b)} du$

►  $\int_{\partial(a,b)} u = \int_{(a,b)} du$

# El Teorema de Stokes

- Sean  $A \subset \mathbb{R}^k$  abierto elemental,  $\phi, \psi \in \mathcal{C}^1(A)$  con  $\phi(x) < \psi(x)$ ,  $x \in A$  y el abierto elemental

$$\Omega = \{(x, y) : x \in A, \phi(x) < y < \psi(x)\} \subset \mathbb{R}^{k+1}$$

- $\bar{\Omega} \subset \hat{\Omega} \subset \mathbb{R}^{k+1}$ ,  $\sigma: \hat{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}^n$  **inyectiva** y de clase  $\mathcal{C}^2(\hat{\Omega}; \mathbb{R}^n)$
- $M = \sigma(\Omega)$ ,  $\partial M = \sigma(\partial\Omega)$  y  $D_\sigma$  tiene rango  $k+1$  en cada punto de  $\hat{\Omega}$
- $\tilde{\Omega} \subset \mathbb{R}^n$  abierto tal que  $\sigma(\bar{\Omega}) = M \cup \partial M \subset \tilde{\Omega}$

# El Teorema de Stokes

- Sean  $A \subset \mathbb{R}^k$  abierto elemental,  $\phi, \psi \in \mathcal{C}^1(A)$  con  $\phi(x) < \psi(x)$ ,  $x \in A$  y el abierto elemental

$$\Omega = \{(x, y) : x \in A, \phi(x) < y < \psi(x)\} \subset \mathbb{R}^{k+1}$$

- $\bar{\Omega} \subset \hat{\Omega} \subset \mathbb{R}^{k+1}$ ,  $\sigma: \hat{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}^n$  **inyectiva** y de clase  $\mathcal{C}^2(\hat{\Omega}; \mathbb{R}^n)$
- $M = \sigma(\Omega)$ ,  $\partial M = \sigma(\partial\Omega)$  y  $D_\sigma$  tiene rango  $k+1$  en cada punto de  $\hat{\Omega}$
- $\tilde{\Omega} \subset \mathbb{R}^n$  abierto tal que  $\sigma(\bar{\Omega}) = M \cup \partial M \subset \tilde{\Omega}$

$$\text{Para cada } \omega \in \bigwedge^k(\tilde{\Omega}), \quad \int_{\partial M} \omega = \int_M d\omega$$