

# V40 项目

音频模块说明书 V1.0

## 文档履历

[illegible]

# 目 录

1. 前言 .....	2
1.1. 编写目的 .....	2
1.2. 适用范围 .....	2
1.3. 相关人员 .....	2
1.4. 相关术语 .....	2
2. V40 音频系统框架概述 .....	4
2.1. V40 原型机音频硬件框架图 .....	4
2.2. V40 软件框架图 .....	5
3. V40 音频模块介绍 .....	6
3.1. Audiocodec 模块功能 .....	6
3.2. Daudio0/1 模块功能 .....	7
3.3. Daudio2(hdmiaudio)模块功能 .....	7
3.4. Owa(Spdif)模块功能 .....	7
4. V40 音频配置 .....	8
4.1. 源码结构 .....	8
4.2. 内核配置 .....	8
4.2.1. Menuconfig 配置 .....	8
4.3. 系统配置 (sys_config.fex) .....	9
4.3.1. V40 内置模拟音频通道(codec)配置 .....	9
4.3.2. HDMI 音频 .....	10
4.3.3. 数字音频总线 (S/PDIF) .....	11
4.3.4. 外挂音频芯片接口(I2S/PCM) .....	11
5. 音频输入输出切换策略 .....	15
5.1. V40 音频输出策略 .....	15
5.2. 音频输入策略 .....	15
6. 蓝牙通话模式 .....	16
7. Declaration .....	18

# 1. 前言

## 1.1. 编写目的

本文档目的是让开发者了解 V40 音频系统框架，能够在 V40 平台上开发新的音频方案。

## 1.2. 适用范围

本模块说明适用于 V40 平台。

## 1.3. 相关人员

音频系统开发及维护人员。

## 1.4. 相关术语

Audio Driver: Acronyms	
Acronym	Definition
ALSA	Advanced Linux Sound Architecture
DMA	即直接内存存取，指数据不经 cpu，直接在设备和内存，内存和内存，设备和设备之间传输。
OSS	Open Sound System
样本长度 (sample)	样本是记录音频数据最基本的单位，常见的有 8 位和 16 位
通道数 (channel)	该参数为 1 表示单声道，2 则是立体声。
帧 (frame)	帧记录了一个声音单元，其长度为样本长度与通道数的乘积。
采样率 (rate)	每秒钟采样次数，该次数是针对帧而言。
周期 (period)	音频设备一次处理所需要的帧数，对于音频设备的数据访问以及音频数据的存储，都是以此为单位。
交错模式 (interleave)	是一种音频数据的记录模式，在交错模式下，数据以连续帧的形式存放，即首先记录完帧 1 的左声道样本和右声道样本（假设为立体声格式），再开始帧 2 的记录，而在非交错模式下，首先记录的是一个周期内所有帧的左声道样本，再记录右声道样本，数据是以连续通道的方式存储。不过多数情况下，我们只需要使用交错模式就可以了。
Hdmiaudio	内置 hdmi 音频接口
SPDIF	Sony/Philips Digital Interface Format 是 SONY、PHILIPS 数字音频接口的简称，一般使用同轴电缆或光纤传输，SPDIF 分为输出（SPDIF OUT）和输入（SPDIF IN）两种，V40 只支持 spdif out
I2S	数字音频接口，一般用于外挂 codec

AGC	自动增益控制
DRC	音频输出动态范围控制
daudio	平台数字音频接口的统称，可配置成 i2s/pcm 格式标准音频接口
xrun	音频流异常状态

2. V40 音频系统框架概述

2.1. V40 原型机音频硬件框架图

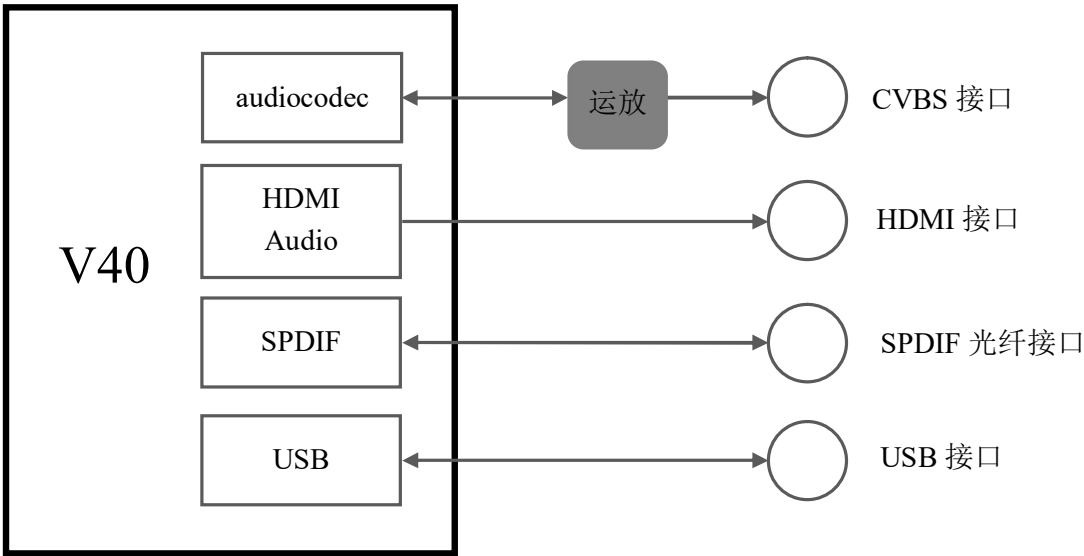


图 2-1 V40 原型机音频硬件框架图

各个设备对应的设备节点：

硬件接口/设备	设备节点	/sys/class/sound/cardX /id	备注
CVBS/耳机接口	/dev/snd/controlC0 /dev/snd/pcmC0D0c /dev/snd/pcmC0D0p	audiocodec	Controlx 为控制器 pcmCxDxc 为输入节点 pcmCxDxp 为输出节点  设备属性节点在： /sys/class/sound/cardX,
HDMI 接口	/dev/snd/controlC1 /dev/snd/pcmC1D0p	sndhdmi	
SPDIF 接口	/dev/snd/controlC2 /dev/snd/pcmC2D0c /dev/snd/pcmC2D0p	sndspdif	
USB Audio	/dev/snd/controlC3 /dev/snd/pcmC3D0c /dev/snd/pcmC3D0p	从 usb 设备中读取获得	

可以输入一下命令查看系统挂载上的声卡：

```
cat /proc/asound/cards
0 [audiocodec      ]: audiocodec - audiocodec
                        audiocodec
1 [sndhdmi         ]: sndhdmi - sndhdmi
                        sndhdmi
2 [sndspdif        ]: sndspdif - sndspdif
                        sndspdif
3 [Device          ]: USB-Audio - USB Audio Device
```

2.2. V40 软件框架图

V40 音频软件框架，大部分沿用原生系统框架。

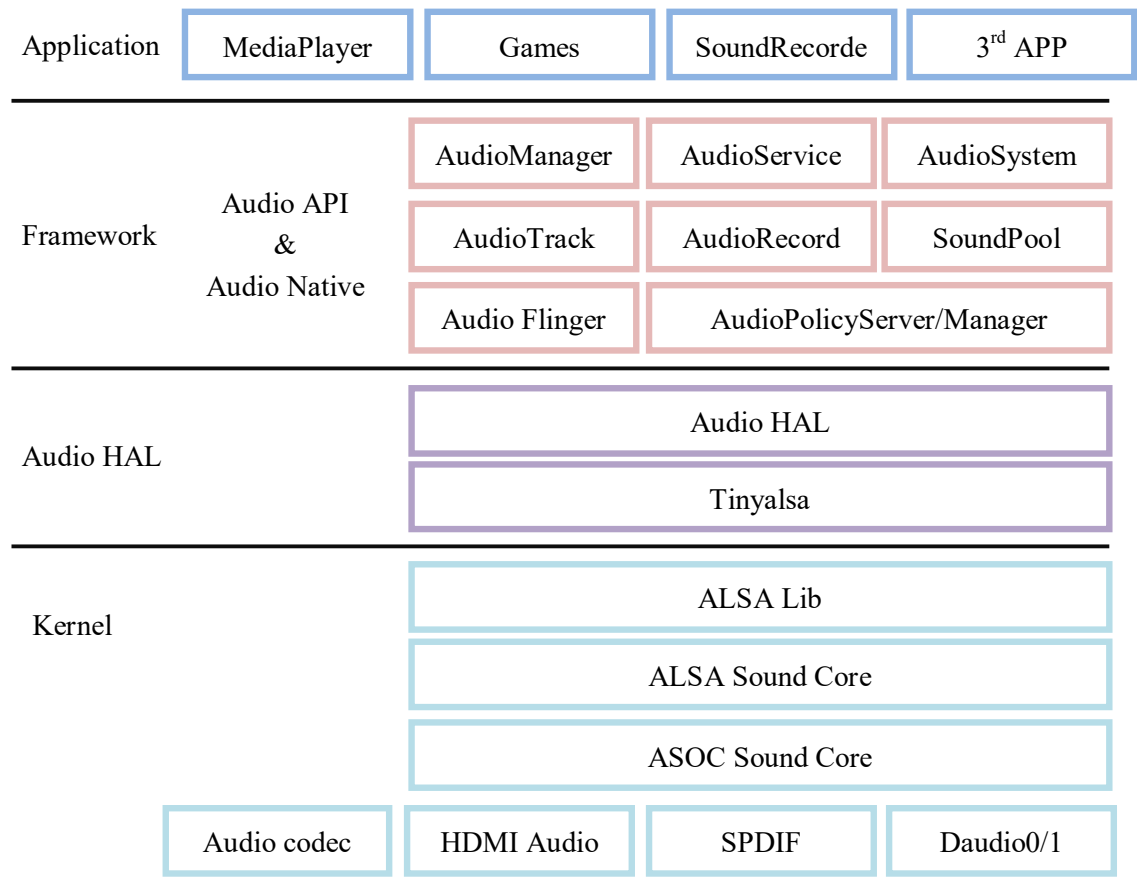


图 3-1 V40 系统软件结构图

与 Android 原生框架不同是，V40 盒子有一套独立的音频输入输出策略。同时具备原生系统所不具备的功能，例如支持 HDMI，USB，CVBS 等接口的热插拔，支持单/多路输出，支持音频透传等。

### 3. V40 音频模块介绍

在 V40 中，存在 5 个音频设备。分别为 audiocodec，daudio0，daudio1，HDMI(daudio2)，owa(spdif)。每一个音频设备都采用 asoc 架构实现。

asoc 是建立在标准 alsa 驱动层上，为了更好地支持嵌入式处理器和移动设备中的音频 codec 的一套软件体系，asoc 将音频系统分为 3 部分：Machine，Platform 和 Codec。

#### (1) Codec 驱动

ASoC 中的一个重要设计原则就是要求 Codec 驱动是平台无关的，它包含了一些音频的控件（Controls），音频接口，DAMP（动态音频电源管理）的定义和某些 Codec IO 功能。为了保证硬件无关性，任何特定于平台和机器的代码都要移到 Platform 和 Machine 驱动中。

所有的 Codec 驱动都要提供以下特性：

Codec DAI (Digital Audio Interface) 和 PCM 的配置信息；

Codec 的 IO 控制方式（I2C，SPI 等）；

Mixer 和其他的音频控件；

Codec 的 ALSA 音频操作接口；

必要时，也可以提供以下功能：

DAPM 描述信息；

DAPM 事件处理程序；

DAC 数字静音控制；

#### (2) Platform 驱动

它包含了该 SoC 平台的音频 DMA 和音频接口的配置和控制（I2S，PCM，AC97 等等）；一般不包含与板子或 codec 相关的代码。

#### (3) Machine 驱动

单独的 Platform 和 Codec 驱动是不能工作的，它必须由 Machine 驱动把它们结合在一起才能完成整个设备的音频处理工作。

### 3.1. Audiocodec 模块功能

Audio Codec 驱动所具有的功能：

- 支持多种采样率格式(8KHz, 11.025 KHz, 12 KHz, 16 KHz, 22.05 KHz, 24 KHz, 32 KHz, 44.1 KHz , 48 KHz, 96KHz, 192KHz)；
- 支持 mono 和 stereo 模式；
- 支持同时 playback 和 record(全双工模式)；
- 支持 mixer 接口；



- 支持 dapm 接口；
- 支持 16bit/24bit 数据精度；
- 支持两路 ADC，采样率为 8khz~48khz，支持两路 DAC，采样率为 8khz~192khz；
- 支持三路输入；

### 3.2. Daudio0/1 模块功能

驱动所具有的功能：

- 支持多种采样率格式(8khz, 11.025khz, 16khz, 22.05khz, 24khz, 32khz, 44.1khz, 48khz, 88.2khz, 96khz, 176.4khz, 192khz)；
- 支持 mono 和 stereo 模式；
- 支持同时 playback 和 record(全双工模式)；
- 支持 i2s、pcm 配置。
- 支持 16bit/24bit 数据精度

### 3.3. Daudio2(hdmiaudio)模块功能

Daudio2(hdmiaudio)驱动所具有的功能：

- 支持多种采样率格式(32khz, 44.1, 48khz, 96khz, 192khz)；
- 支持 mono 和 stereo 模式；
- 只支持 playback 模式，不支持 record 模式；
- 支持 16bit/24bit/32bit 数据精度；
- 支持 raw 数据输出；

Hdmiaudio 功能采用 daudio2 接口。

### 3.4. Owa(Spdif)模块功能

spdif 驱动所具有的功能：

- 支持多种采样率格式(22.05khz, 24khz, 32khz, 44.1khz, 48khz, 88.2khz, 96khz, 176.4khz, 192khz)；
- 支持 mono 和 stereo 模式；
- 只支持 playback 模式，不支持 record 模式；
- 支持 16bit/24bit 数据精度；
- 支持 raw 数据输出；

## 4. V40 音频配置

### 4.1. 源码结构

关键源码目录：lichee/linux-3.10/sound/soc/sunxi/

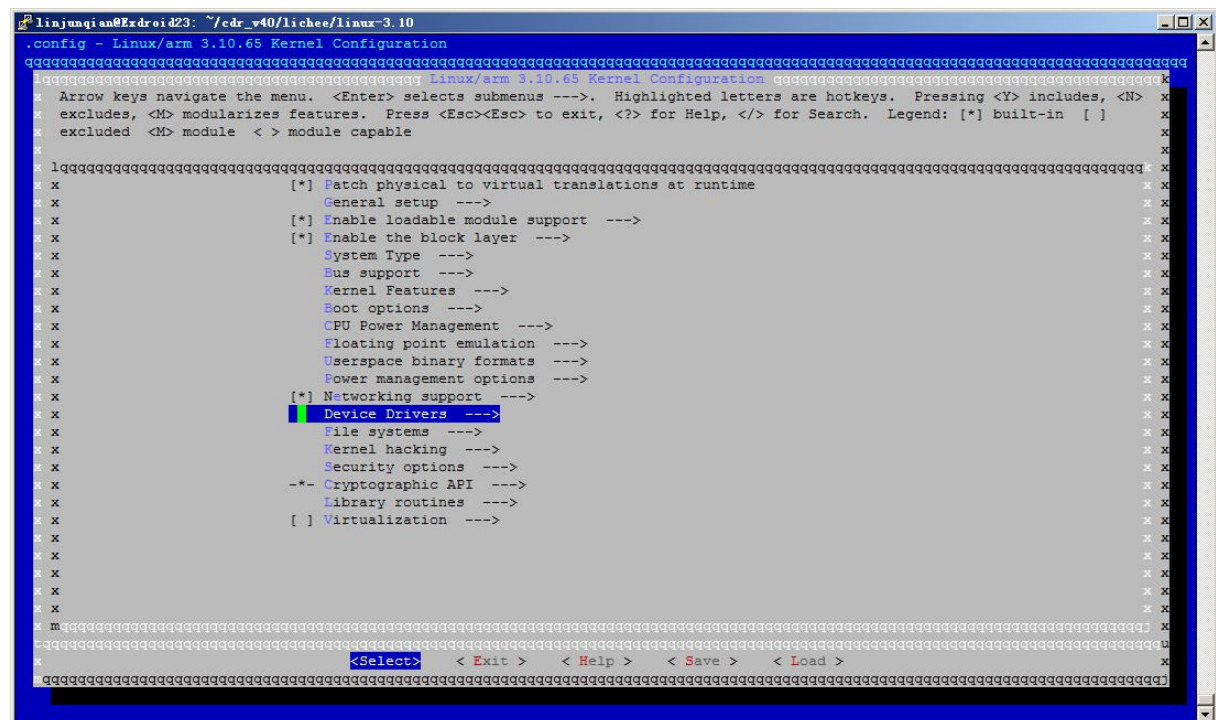
```
linjunqian@Exdroid23: ~/cdr_v40/lichee/linux-3.10/sound/soc/sunxi$ ls
codec_utils.c*  sndd_audio.c*      sun8iw11_codec.c  sunxi_dma.c*      sunxi_i2s.h*      sunxi-sndspdif.c*
codec-utils.h*  sndhdmi.c*         sun8iw11_codec.h* sunxi_dma.h*      sunxi_rw_func.c*  sunxi_spdif.c*
cs4385.c*       spdif-utils.c      sun8iw11_sndcodec.c* sunxi_dmic.c*     sunxi_rw_func.h*  sunxi_spdif.h*
cs4385.h*       sun50iw2_codec.c  sunxi_codec.c*    sunxi_dmic.h*     sunxi_sndcodec.c*  sunxi_tdmhdmi.c*
d.patch         sun50iw2_codec.h  sunxi_codec.h*    sunxi_dsd.c*      sunxi-sndd_audio0.c* sunxi_tdm_utils.c*
Kconfig*        sun50iw2_sndcodec.c sunxi_cpudai.c*   sunxi_dsd.h*     sunxi-sndd_audio1.c* sunxi_tdm_utils.h*
Makefile*       sun8iw10_codec.c  sunxi_cpudai.h*   sunxi_hub.c*      sunxi-snddmic.c*   sunxi-sndsd.c*
modules.builtin sun8iw10_codec.h* sunxi_daudio.c*   sunxi_hub.h*      sunxi-sndsd.h*     sunxi-sndhdmi.c*
modules.order   sun8iw10_sndcodec.c* sunxi_daudio.h   sunxi_i2s.c*      sunxi-sndhdmi.c*
```

### 4.2. 内核配置

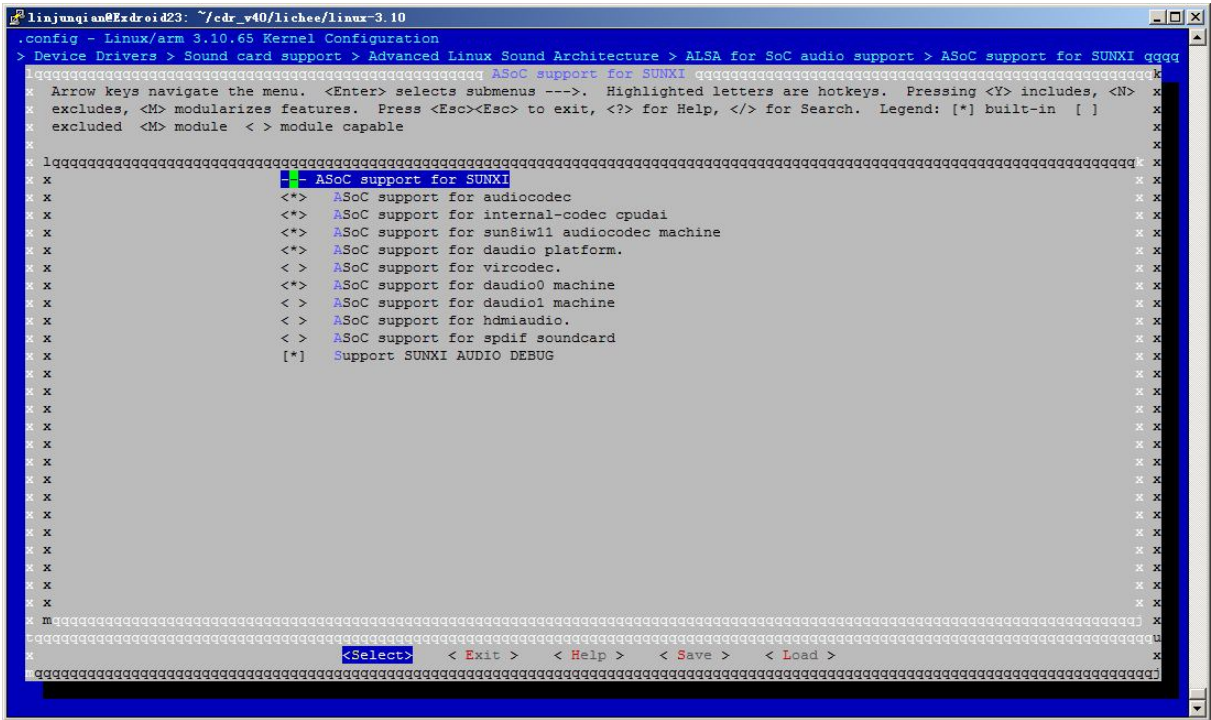
#### 4.2.1. Menuconfig 配置

在编译服务器上，目录为\lichee\linux-3.10 上，输入命令：

```
make ARCH=menuconfig
```



- 音频驱动配置：



V40 原型机上, CODEC 直接编入内核, 其他默认不编译, 一般 HDMI 和 CODEC 是编译为 built-in, spdif 或者 USB Audio 的驱动着编成 ko。

- USB Audio 的驱动加载在:  
android\device\softwinner\magton-common\init.sun8iwl1pl.rc

```
on post-fs
#insmod usb audio card ko
    insmod /system/vendor/modules/snd-hwdep.ko
    insmod /system/vendor/modules/snd-usbmidi-lib.ko
    insmod /system/vendor/modules/snd-usb-audio.ko
```

### 4.3. 系统配置 (sys\_config.fex)

配置文件的位置: 不同的方案配置不一样, 以 magton-pl 方案为例, 其配置文件位于 lichee\tools\pack\chips\sun8iwl1pl\configs\magton-pl\sys\_config.fex 目录下。

#### 4.3.1. V40 内置模拟音频通道(codec)配置

- [codec]

配置项	配置项含义
codec_used	是否使用 V40 模拟音频输入输出 0x1: 使用, 0x0: 不使用
headphonevol	HP 默认音量设置, 最大值是 0x3f
spkervol	SPK 默认音量设置, 最大值是 0x1f
maingain	Mic1 前端增益, 最大值是 0x7
hp_dirused	HP 开关, 0x1: 开启, 0x0: 不开启

adcagc_cfg	Adc 自动增益控制, 0x1: 开启, 0x0: 不开启
adcdrc_cfg	Drc 动态范围控制, 0x1: 开启, 0x0: 不开启
adchpf_cfg	Adc 端高通滤波, 0x1: 开启, 0x0: 不开启
dacdrc_cfg	播放动态音效调节, 0x1: 开启, 0x0: 不开启
dachpf_cfg	播放通路高通滤波开启, 0x1: 开启, 0x0: 不开启
gpio-spk	外部功放使能脚

配置举例:

```
;-----  
;  
;      NOTE :Make sure audiocodec_machine_used = 0x1,sun50i2s_used = 0x1  
;  
;      sun50codec_used = 0x1,if register the sound card audiocodec.  
;-----  
[sndcodec]  
sndcodec_used = 0x1  
;  
[codec]  
codec_used = 0x1  
headphonevol =0x3b  
spkervol = 0x1b  
maingain = 0x4  
hp_dirused = 0x1  
adcagc_cfg = 0x0  
adcdrc_cfg = 0x0  
adchpf_cfg = 0x0  
dacdrc_cfg = 0x0  
dachpf_cfg = 0x0  
gpio-spk = port:PB05<1><1><default><default>
```

4.3.2. HDMI 音频

HDMI 音频设备在 IC 内部直接挂在 Daudio2 上。

● [audiohdm]i

配置项	配置项含义
audiohdm_iused	是否开启 HDMI codec, 1: 开启, 0: 不开启

● [hdm\_i\_machine\_used]

配置项	配置项含义
hdm_i_machine_used	是否开户 HDMI machine, 1: 开启, 0: 不开启

配置举例:

```
;-----  
;  
;      NOTE :Make sure audiohdm_iused = 0x1,hdm_i_machine_used = 0x1,  
;  
;      if register the sound card hdm_i.  
;-----  
[audiohdm_i]  
audiohdm_iused = 0
```

```
[hdmi_machine_used]
hdmi_machine_used = 01
```

4.3.3. 数字音频总线（S/PDIF）

Spdif 数字音频总线，一般有同轴电缆和光纤接口两种，使用光纤接口较多。Spdif 接口提供输入和输出功能。可根据需求配置。

● [audiospdif]

配置项	配置项含义
audiospdif_used	是否开启 spdif codec，1：开启，0：不开启

● [spdif\_machine]

配置项	配置项含义
spdif_machine_used	是否开启 spdif machine，1：开启，0：不开启

配置举例：

```
;-----
;      NOTE :Make sure audiospdif_used = 0x1,spdif_machine_used = 0x1,
;      if register the sound card spdif.
;-----
[audiospdif]
audiospdif_used          = 0
[spdif_machine]
spdif_machine_used      = 0
```

4.3.4. 外挂音频芯片接口(I2S/PCM)

以 daudio0 为例，配置说明如下：

● [daudio0]

Daudio0 配置	Daudio0 tdm 配置说明
snddaudio0_used	snddaudio0_used==1 使用 daudio0 machine; snddaudio0_used ==0 不使用 daudio0 machine;
pcm_lrck_period	it is used to program the number of BCLKS per channel of sample frame. This value is interpreted as follow PCM mode: Number of BCLKs within(Left + Right)channel width 注意在 pcm 模式下，pcm_lrck_period 代表左和右声道相加，2 个声道的大小； I2S/Left-Justified/Right-Justified mode: Number of BCLKs within each individual channel width(Left or Right)，pcm_lrck_period 代表左或者右声道，一个声道的大小； 在 i2s 模式下，一个 lrck 的宽度：2*32。假如 fs=48k,那么需要的 bclk 是 3.072M = 2*32*48k; bclk_div = 24.576M/3.072M=8; 在 pcm 模式下，一个 lrck 的宽度就是 32。假如 fs=8k，那么需要的 bclk 是：32*8k=256k

	并确保: i2s 模式下: $\text{channel} * \text{slot\_width\_select} \leq 2 * \text{pcm\_lrck\_period}$ ; pcm 模式下: $\text{channel} * \text{slot\_width\_select} \leq \text{pcm\_lrck\_period}$ ;
pcm_lrckr_period	未使用
slot_width_select	16bits/20bits/24bits/32bits 数据 word 的宽度。slot_width_select 必须大于等于采样精度, 要不然会出现数据丢失。相当于 slot_width_select 装载 sample_resolution 传输, 所以 $\text{slot\_width\_select} > \text{sample\_resolution}$ ; 这里 slot_width_select 对 i2s 模式, pcm 模式都有效。
pcm_lsb_first	0: msb first; 1: lsb first 对应每一个 slot, 数据有效位从 lsb 算 (数据的低位传开始) 还是从 msb 算 (数据的高位传开始)。
tx_data_mode	0: linear PCM; 1: reserved; 2: 8bit u-law; 3: 8bit a-law pcm 传输模式中选择数据的格式; 注意: 如果数据格式选择的是 u-law, a-law, 而 slot_width 选择 16bit, 但是 u-law, a-law 是 8bit, 后续 8bit 用 0 填充
rx_data_mode	0: linear PCM; 1: reserved ; 2: 8bit u-law; 3: 8bit a-law pcm 传输模式中选择数据的格式
daudio_master	1 SND_SOC_DAIFMT_CBM_CFM(codec clk & FRM master) 表示 codec 做 master, i2s 做 slave 2 SND_SOC_DAIFMT_CBS_CFM(codec clk slave & FRM master) 3 SND_SOC_DAIFMT_CBM_CFS(codec clk master & frame slave) 4 SND_SOC_DAIFMT_CBS_CFS(codec clk & FRM slave) use 表示 codec 做 slave, i2s 做 master
audio_format	1 SND_SOC_DAIFMT_I2S(standard i2s format). use 表示标准 i2s 格式 2 SND_SOC_DAIFMT_RIGHT_J(right justified format). 表示右对齐格式 3 SND_SOC_DAIFMT_LEFT_J(left justified format) 表示左对齐格式 4 SND_SOC_DAIFMT_DSP_A 短帧模式 并设置 frametype 为 0. 短帧 5 SND_SOC_DAIFMT_DSP_B 长帧模式 并设置 frametype 为 1. 长帧
signal_inversion	1 SND_SOC_DAIFMT_NB_NF(normal bit clock + frame) use 表示 bclk 采用正常模式, lrck 也正常模式 2 SND_SOC_DAIFMT_NB_IF(normal BCLK + inv FRM) 表示 bclk 采用正常模式, lrck 采用翻转模式 3 SND_SOC_DAIFMT_IB_NF(invert BCLK + nor FRM) use 表示 bclk 采用翻转模式, lrck 采用正常模式 4 SND_SOC_DAIFMT_IB_IF(invert BCLK + FRM) 表示 bclk 采用翻转模式, lrck 采用翻转模式 信号的翻转, 比如标准的 I2S 模式, 如果 lrck 翻转是模式, 那么用示波器测量, 左右声道是跟标准 i2s 模式相反的。如果 bclk 是翻转模式, 那么用示波器测量, BCLK 信号是翻转的。参考上面的标准 i2s 时序图。

frametype	0: short frame = 1 clock width; 1: long frame = 2clock width 长帧还是短帧。2 个 bclk 代表长帧（SND_SOC_DAIFMT_DSP_B 模式），1 个 bclk 代表短帧（SND_SOC_DAIFMT_DSP_A 模式）。用于 pcm 模式的配置中，i2s 无效
tdm_config	0 is pcm. 1 is i2s 0 配置成 pcm 模式；1 配置成 i2s 模式
daudio0_used	Daudio0_used==1 使用 daudio0; daudio0_used ==0 不使用 daudio0;

配置举例：

```

;-----
;      NOTE :Make sure snddaudio0_used = 0x1, daudio0_used = 0x1,
;      if register the sound card daudio0.
;-----
[snddaudio0]
snddaudio0_used = 0
;-----
[daudio0]
pcm_lrck_period = 0x20
pcm_lrckr_period = 0x01
slot_width_select = 0x20
pcm_lsb_first = 0x0
tx_data_mode = 0x0
rx_data_mode = 0x0
daudio_master = 0x04
audio_format = 0x01
signal_inversion = 0x01
frametype = 0x0
tdm_config = 0x01
mclk_div = 0x0
daudio0_used = 0

```

同理，[daudio1]配置为：

```

;-----
;      NOTE :Make sure snddaudio_used = 0x1, daudio1_used = 0x1,
;      if register the sound card DAUDIO1.
;-----
[snddaudio1]
snddaudio_used = 1
;-----
[daudio1]
pcm_lrck_period = 0x20
pcm_lrckr_period = 0x01
slot_width_select = 0x10
pcm_lsb_first = 0x0
tx_data_mode = 0x0

```

```
rx_data_mode = 0x0
daudio_master = 0x04
audio_format = 0x01
signal_inversion = 0x01
frametype = 0x0
tdm_config = 0x01
daudio1_used = 1
```

在 V40 CDR 产品中，daudio1 是与蓝牙相连，配置为 pcm 接口。



## 5. 音频输入输出切换策略

### 5.1. V40 音频输出策略

目前在 V40 CDR 产品中，输出只有 speaker 和 headphone，一般情况 headphone 将会接 FM 发射模块；而在原型机上默认是从 speaker 输出。可自定义输出策略。

### 5.2. 音频输入策略

目前 V40 CDR 产品中，输入是双 mic 输入和蓝牙输入。蓝牙输入是用于蓝牙模块输入信号给到 V40 Codec。蓝牙输入只有在蓝牙音乐和蓝牙电话时才有效。而双 mic 输入是主要用于语音识别和作为蓝牙通话的输入。

后续有新的需求可以自行扩展。

## 6. 蓝牙通话模式

蓝牙模块请阅读相应说明文档，在此只简单说明一下蓝牙通话模式的实现。在 V40 中，蓝牙有两种工作模式：蓝牙音乐模式和蓝牙通话模式。

蓝牙音乐模式，具体实现可以查阅 `android/packages/apps/Bluetooth/src/com/android/bluetooth/a2dp` 的代码，通话 `AudioRecord` 录 `uart` 的数据，再将其用 `AudioTrack` 播放输出。

在此重点说一下蓝牙通话模式，在 `hal` 层中开两线程来实现数据的传输，具体实现请阅读 `android/device/softwinner/common/hardware/audio/audio_bt.c` 和 `audio_hw.c`。

蓝牙的上行（从从蓝牙到机器）在此实现：

```
// for bt call read from bt in pcm, send data to codec output
void* btcall_thread1(void *data)
```

蓝牙的下行（从机器的 mic 到蓝牙）在此实现：

```
// for bt call read from codec mic ,send data to bt pcm
void* btcall_thread2(void *data)
```

当上层接收到蓝牙通话的请求时，会以 `hfp_enable` 为 key，然后通过 `setParameter` 接口通知 `Audio hal` 层进入蓝牙通话模式：

```
ret = str_parms_get_str(parms, AUDIO_PARAMETER_CDR_BT_CALL, value, sizeof(value));
if (ret >= 0) {
    if (strcmp(value, AUDIO_PARAMETER_CDR_BT_CALL_ON) == 0) {
        pthread_mutex_lock(&adev->bt_data->lock);
        pthread_mutex_lock(&adev->lock);
        adev->bt_on = true;
        adev->bt_data->start_work = 1;
        adev->bt_data->exit_work = 0;
        pthread_mutex_unlock(&adev->lock);
        pthread_cond_signal(&adev->bt_data->cond);
        ALOGV("pthread_cond_signal");
        pthread_mutex_unlock(&adev->bt_data->lock);

        pthread_mutex_lock(&adev->bt_data->lock2);
        pthread_mutex_lock(&adev->lock);
        adev->bt_data->start_work2 = 1;
        adev->bt_data->exit_work2 = 0;
        pthread_mutex_unlock(&adev->lock);
        pthread_cond_signal(&adev->bt_data->cond2);
        ALOGV("pthread_cond_signal2");
        pthread_mutex_unlock(&adev->bt_data->lock2);
    } else {
        pthread_mutex_lock(&adev->bt_data->lock);
        adev->bt_on = false;
        adev->bt_data->start_work = 0;
        adev->bt_data->exit_work = 0;
```

```
        ALOGV("pthread1 waiting...");  
        pthread_mutex_unlock(&adev->bt_data->lock);  
  
        pthread_mutex_lock(&adev->bt_data->lock2);  
        adev->bt_data->start_work2 = 0;  
        adev->bt_data->exit_work2 = 0;  
        ALOGV("pthread2 waiting...");  
        pthread_mutex_unlock(&adev->bt_data->lock2);  
    }  
}
```

## 7. Declaration

This document is the original work and copyrighted property of Allwinner Technology (“Allwinner”). Reproduction in whole or in part must obtain the written approval of Allwinner and give clear acknowledgement to the copyright owner.

The information furnished by Allwinner is believed to be accurate and reliable. Allwinner reserves the right to make changes in circuit design and/or specifications at any time without notice. Allwinner does not assume any responsibility and liability for its use. Nor for any infringements of patents or other rights of the third parties which may result from its use. No license is granted by implication or otherwise under any patent or patent rights of Allwinner. This datasheet neither states nor implies warranty of any kind, including fitness for any particular application.