



浙江大学
Zhejiang University

数学建模

浙江大学数学系 谈之奕

tanzy@zju.edu.cn



浙江大学
Zhejiang University

生物数学模型

种间关系

Lotka-Volterra模型

- 鱼市数据
 - 二十世纪二十年代，**D'Ancona**观察到**Trieste**鱼市上鲨鱼和食用鱼所占比例的波动情况，这一数据基本反映了**Adriatic**海中两类鱼的比例
 - 在第一次世界大战期间，捕鱼量大幅下降，数据显示对作为捕食者的鲨鱼更为有利



年份	1914	1915	1916	1917	1918
鲨鱼比例(%)	11.9	21.4	22.1	21.2	36.4
年份	1919	1920	1921	1922	1923
鲨鱼比例(%)	27.3	16.0	15.9	14.8	10.7

Umberto D'Ancona
(1896–1964)
意大利生物学家



Lotka-Volterra模型

- Lotka-Volterra模型
 - D'Ancona将不同鱼种数量变化问题求教于Volterra，后者建立了数学模型，对这一现象作出了解释
 - 稍早时，Lotka也给出了相同的模型，并阐述了其在生物学中的应用

Lotka A.J. *Elements of Physical Biology*, Williams & Wilkins, 1925
Reissued as *Elements of Mathematical Biology*, Dover, 1956.



Alfred James Lotka (1880—1949)
美国数学家



Vito Volterra (1860—1940)
意大利数学家

Volterra V. Variazioni e fluttuazioni del numero d'individui in specie animali conviventi (Fluctuations in the abundance of a species considered mathematically), *Memorie della R. Accademia dei Lincei*, 2, 85, 1926.

Also in *Nature*, 118, 558-560, 1926

Lotka A.J. Letter, *Nature*, 119, 12, 1927



Lotka-Volterra模型

- Lotka-Volterra模型

- 记 $x(t)$, $y(t)$ 分别为 t 时刻食用鱼（食饵）和鲨鱼（捕食者）的种群数量
- 由于海洋资源丰富，食用鱼独立生存时以**常数**增长率增长；鲨鱼的存在使食用鱼增长率减少，程度与鲨鱼数量呈正比
- 鲨鱼缺乏食用鱼时死亡率为**常数**；食用鱼的存在使鲨鱼死亡率降低，程度与食饵数量呈正比
- $\frac{dx}{dt} = rx - axy$, $\frac{dy}{dt} = -dy + bxy$



浙江大学

Zhejiang University

数学建模

Lotka-Volterra模型

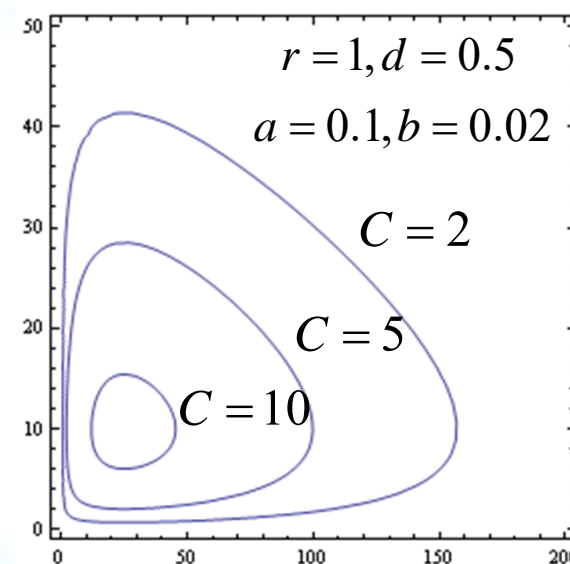
- 相轨线

- $$\frac{dx}{dy} = \frac{x(r-ay)}{y(-d+bx)} \Rightarrow \frac{-d+bx}{x} dx = \frac{r-ay}{y} dy$$
$$\Rightarrow -d \ln x + bx = r \ln y - ay + c$$
$$\Rightarrow (x^d e^{-bx})(y^r e^{-ay}) = C$$

- 若 $x(0) = x_0, y(0) = y_0$, 则 $C = (x_0^d e^{-bx_0})(y_0^r e^{-ay_0})$

- 令 $f(x) = x^d e^{-bx}$, $f(x)$ 在 $x_m = \frac{d}{b}$ 处取得极大值 f_{\max} ; 令 $g(y) = y^r e^{-ay}$, $g(y)$ 在 $y_m = \frac{r}{a}$ 处取得极大值 g_{\max}

- $0 \leq C = f(x)g(y) \leq f_{\max} g_{\max}$, 若 $C = f_{\max} g_{\max}$, 则 $x = x_m, y = y_m$, 相轨线退化为点 (x_m, y_m)



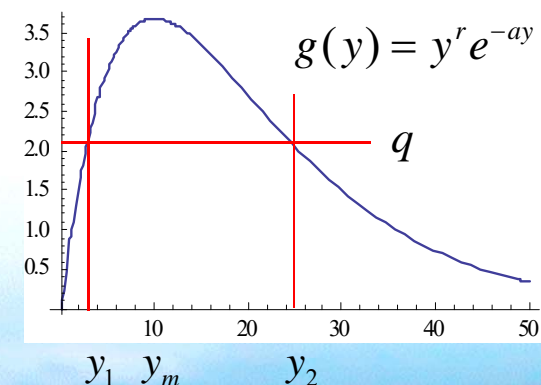
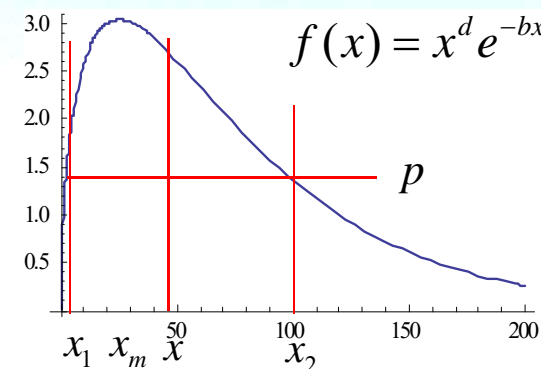
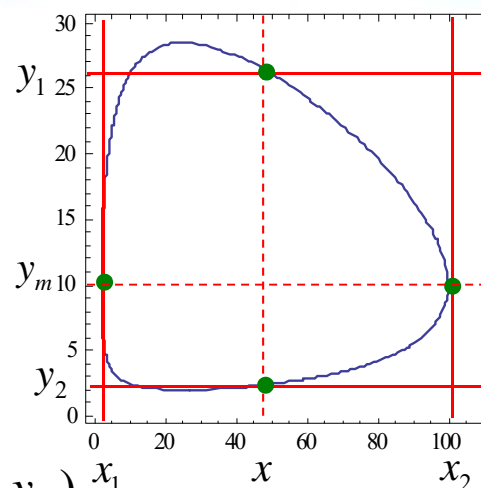
$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = rx - axy \\ \frac{dy}{dt} = -dy + bxy \end{cases}$$

Lotka-Volterra模型

• 相轨线

- 任取 $0 < C < f_{\max} g_{\max}$,
记 $p = \frac{C}{g_{\max}} < f_{\max}$, 则存在 x_1, x_2 , $x_1 < x_m < x_2$
且 $f(x_1) = f(x_2) = p$, 相轨线通过点 $(x_1, y_m), (x_2, y_m)$
- 对任一 $x \in (x_1, x_2)$, $f(x) > p$. 记 $q = \frac{C}{f(x)}$,
则 $q = \frac{p g_{\max}}{f(x)} < g_{\max}$, 存在 y_1, y_2 , $y_1 < y_m < y_2$,
且 $g(y_1) = g(y_2) = q$, 相轨线通过点 $(x, y_1), (x, y_2)$

$$(x^d e^{-bx})(y^r e^{-ay}) = C$$

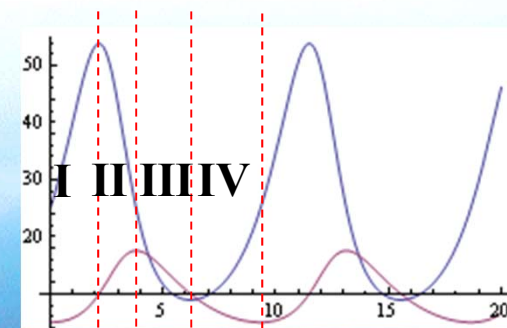
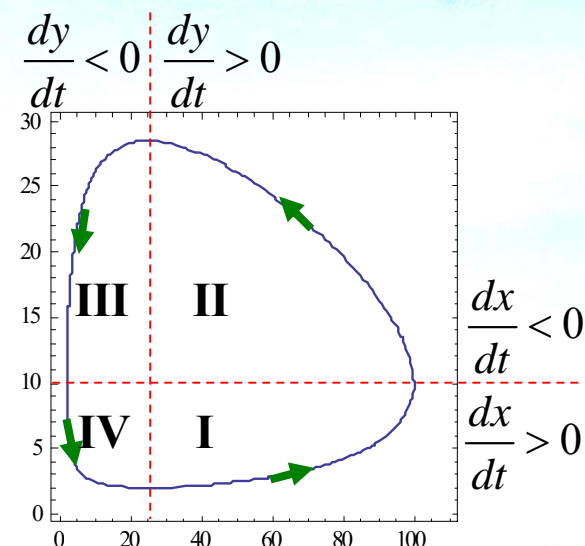


Lotka-Volterra模型

• 相轨线

- 对任意 C ，相轨线是一条封闭曲线。当 C 自 $f_{\max} g_{\max}$ 开始逐渐变小时，相轨线从退化点 (x_m, y_m) 开始不断向外扩展
- 函数 $x(t), y(t)$ 均为周期函数，记周期为 T
- 直线 $x = x_m, y = y_m$ 将相轨线分为四段，各段内 $\frac{dx}{dt}$ 和 $\frac{dy}{dt}$ 符号不全相同，由此可确定轨线的方向和 $x(t), y(t)$ 的增减性
- 在一个周期内食饵先于捕食者到达最大值或最小值

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = rx - axy & x_m = \frac{d}{b} \\ \frac{dy}{dt} = -dy + bxy & y_m = \frac{r}{a} \end{cases}$$





Lotka-Volterra模型

- 一周期平均值

- $x(t) = \frac{1}{by(t)} \frac{dy}{dt} + \frac{d}{b}, \bar{x} = \frac{1}{T} \int_0^T x(t) dt = \frac{1}{T} \left(\frac{1}{b} \ln y(t) + \frac{d}{b} t \right) \Big|_0^T = \frac{d}{b}$
- $y(t) = -\frac{1}{ax(t)} \frac{dx}{dt} + \frac{r}{a}, \bar{y} = \frac{1}{T} \int_0^T y(t) dt = \frac{1}{T} \left(-\frac{1}{a} \ln x(t) + \frac{r}{a} t \right) \Big|_0^T = \frac{r}{a}$

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = rx - axy \\ \frac{dy}{dt} = -dy + bxy \end{cases}$$

- 捕捞

- 设捕捞系数为 e ，即由于捕捞，食用鱼增长率由 r 下降为 $r - e$ ，鲨鱼死亡率由 d 上升为 $d + e$ ，则 $\bar{x}(e) = \frac{d+e}{b} > \bar{x}(0), \bar{y}(e) = \frac{r-e}{a} < \bar{y}(0)$
 - 当捕捞系数减小时，鲨鱼所占比例增加
- 害虫和它的天敌益虫构成食饵—捕食者系统。如果一种杀虫剂杀死益虫和害虫的效力相当，长期使用将导致害虫增加

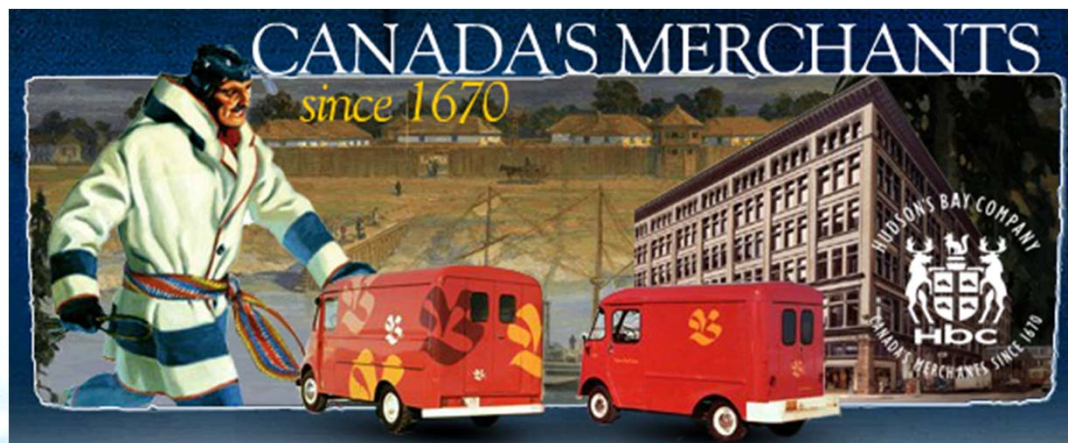
山猫与野兔



浙江大学
Zhejiang University

数学建模

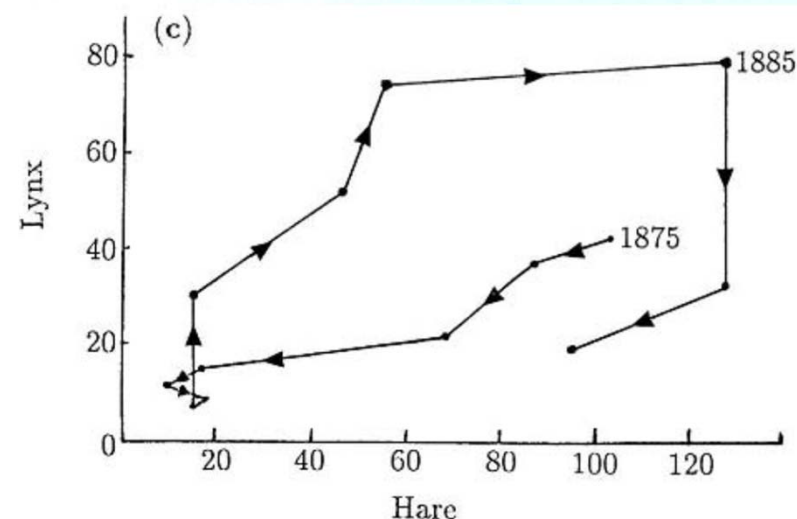
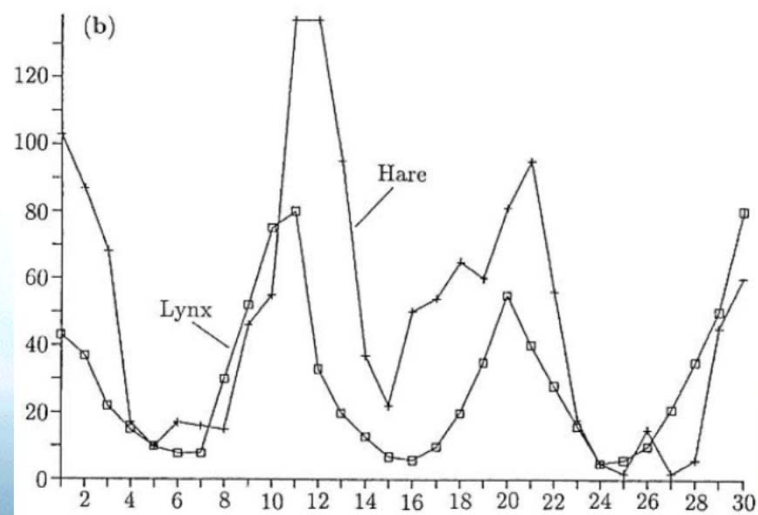
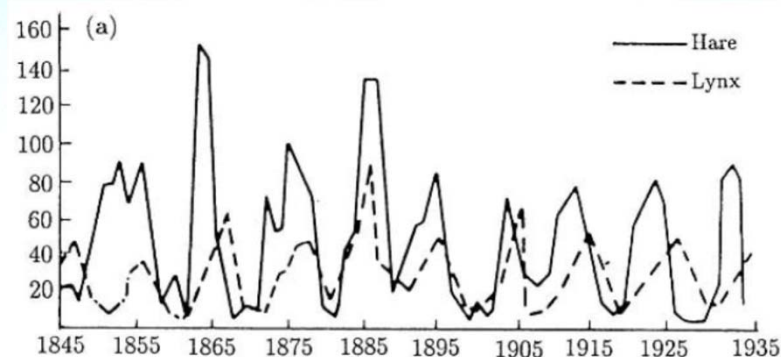
- 加拿大Hudson Bay Company长期从事皮毛贸易，存有1845—1930年在北美捕获的 *Lynx canadensis* 和 *Lepus americanus* (snowshoe hare) 两种动物的数量数据。这组数据常被用来分析捕食者—食饵系统





山猫与野兔

数学建模



顺时针！野兔吃山猫？

- (a) 1845—1935年山猫，野兔一时间图
(b) 1875—1904年山猫，野兔一时间图
(c) 1875—1904年山猫—野兔图
(单位均为千只)

一般双种群模型

- 一般双种群模型

- 种群 X, Y 的增长率 a_{10}, a_{20}

- $a_{10} > 0$ 表示 X 可依靠系统外食物为生
 - $a_{20} < 0$ 表示 Y 必须依赖 X 为食才能生存

- 种群 X, Y 的密度制约项 a_{11}, a_{22}

- $a_{11} = 0$ 表示 X 是非密度制约的
 - $a_{11} < 0$ 表示 X 是密度制约的

- 种间关系

- 利用 (Exploitation) : $a_{12} < 0, a_{21} > 0$

- X 为食饵, Y 为捕食者, X 为寄主, Y 为寄生物

- 种间竞争 (Interspecific competition) : $a_{12} < 0, a_{21} < 0$

- 共生 (Mutualism) : $a_{12} > 0, a_{21} > 0$

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = x(a_{10} + a_{11}x + a_{12}y) \\ \frac{dy}{dt} = y(a_{20} + a_{21}x + a_{22}y) \end{cases}$$



浙江大学
Zhejiang University

生物数学模型

偏微分方程模型

人口模型



浙江大学
Zhejiang University

数学建模

- 与年龄有关的人口模型
 - 人口在 t 时刻按年龄坐标 x 的分布密度为 $p(t, x)$
 - 在时刻 t ，年龄在 $[x, x + dx]$ 中的人口数为 $p(t, x) dx$
 - 在时刻人口总数为 $P(t) = \int_0^{\infty} p(t, x) dx$
 - 与年龄有关的死亡率 $d(x)$
 - 年龄在 $[x, x + dx]$ 中的人口在 $[t, t + dt]$ 时段中死亡数与此年龄段中人口数成正比，与时间区间长度 dt 成正比，比例系数为 $d(x)$
 - 与年龄有关的生育率 $b(x)$
 - 年龄在 $[x, x + dx]$ 中的人口在 $[t, t + dt]$ 时段中生育的婴儿数与此年龄段中人口数成正比，与时间区间长度 dt 成正比，比例系数为 $b(x)$

人口模型

$t + dt$ 时刻年龄在
在 $[x, x + dx]$ 之
间的人口数

=

t 时刻年龄在
在 $[x - dt, x - dt + dx]$
之间的人口数

—

$[t, t + dt]$ 时段年龄
在 $[x - dt, x - dt + dx]$
之间的死亡数

$$p(t + dt, x) dx = p(t, x - dt) dx - d(x - dt) p(t, x - dt) dx dt$$

$$p(t + dt, x) dx - p(t, x) dx = p(t, x - dt) dx - p(t, x) dx - d(x - dt) p(t, x - dt) dx dt$$

$$\frac{\partial p(t, x)}{\partial t} dx = -\frac{\partial p(t, x)}{\partial x} dx - d(x) p(t, x) dx$$

$$\frac{\partial p(t, x)}{\partial t} + \frac{\partial p(t, x)}{\partial x} = -d(x) p(t, x) \quad \text{一阶线性偏微分方程}$$

$$p(0, x) = p_0(x) \quad \text{初始条件}$$

$$p(t, 0) = \int_0^\infty b(\xi) p(t, \xi) d\xi \quad \text{边界条件}$$

传染病动力学模型

- **SIR模型**

- 人的最大寿命为 A ，最大病程为 $B \leq A$ ，自然死亡率为 $d(x)$ ，出生率为 $b(x)$ ，新生儿均为易感者
- t 时刻易感者、移出者按年龄 x 的分布密度分别为 $p_1(t, x)$ 和 $p_3(t, x)$ ， t 时刻感染者按年龄 x 和病程 y 的分布为 $p_2(t, x, y)$
- 发病、治愈和传染病死亡
 - $[t, t+dt]$ 时段年龄在 $[x, x+dx]$ 中的易感者被感染人数与易感者人数 $p_1(t, x)dx$ ，感染者总人数和时间 dt 成正比，比例系数为 $\alpha(x)$
 - $[t, t+dt]$ 时段年龄在 $[x, x+dx]$ 中，病程在 $[y, y+dy]$ 中的感染者被治愈人数与因病死亡人数均与感染者人数 $p_2(t, x, y)dxdy$ 和时间 dt 成正比，比例系数分别为 $\beta(x, y)$ 和 $d(x, y)$



传染病动力学模型

- 易感者

- $$p_1(t+dt, x) dx = p_1(t, x-dt) dx - d(x-dt) p_1(t, x-dt) dx dt$$
$$- \alpha(x) \left(\int_0^A \int_0^B p_2(t, x, y) dx dy \right) p_1(t, x-dt) dx dt$$

$$\Rightarrow \frac{\partial p_1}{\partial t} + \frac{\partial p_1}{\partial x} = - \left(d(x) + \alpha(x) \left(\int_0^A \int_0^B p_2(t, x, y) dx dy \right) \right) p_1(t, x)$$

- 移出者

- $$p_3(t+dt, x) dx = p_3(t, x-dt) dx - d(x-dt) p_3(t, x-dt) dx dt$$
$$+ \left(\int_0^B \beta(x-dt, y) p_2(t, x, y) dy \right) dx dt$$

$$\Rightarrow \frac{\partial p_3}{\partial t} + \frac{\partial p_3}{\partial x} = -d(x) p_3(t, x) + \left(\int_0^B \beta(x, y) p_2(t, x, y) dy \right)$$



传染病动力学模型

- 感染者

- $$\begin{aligned} p_2(t+dt, x, y) dx dy &= p_2(t, x-dt, y-dy) dx dy \\ &\quad - d(x-dt) p_2(t, x-dt, y-dt) dx dy dt \\ &\quad - \bar{d}(x-dt, y-dt) p_2(t, x-dt, y-dt) dx dy dt \\ &\quad - \beta(x-dt, y-dt) p_2(t, x-dt, y-dt) dx dy dt \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} & p_2(t+dt, x, y) dx dy - p_2(t, x-dt, y-dy) dx dy \\ &= (p_2(t+dt, x, y) dx dy - p_2(t, x, y) dx dy) \\ &\quad + (p_2(t, x, y) dx dy - p_2(t, x-dt, y) dx dy) \\ &\quad + (p_2(t, x-dt, y) dx dy - p_2(t, x-dt, y-dy) dx dy) \\ \Rightarrow & \frac{\partial p_2}{\partial t} + \frac{\partial p_2}{\partial x} + \frac{\partial p_2}{\partial y} = -(d(x) + \bar{d}(x, y) + \beta(x, y)) p_2(t, x, y) \end{aligned}$$

传染病动力学模型

- 初始条件与边界条件
 - $$\begin{cases} \frac{\partial p_1}{\partial t} + \frac{\partial p_1}{\partial x} = -\left(d(x) + \alpha(x) \left(\int_0^A \int_0^B p_2(t, x, y) dx dy\right)\right) p_1(t, x) \\ \frac{\partial p_2}{\partial t} + \frac{\partial p_2}{\partial x} + \frac{\partial p_2}{\partial y} = -\left(d(x) + \bar{d}(x, y) + \beta(x, y)\right) p_2(t, x, y) \\ \frac{\partial p_3}{\partial t} + \frac{\partial p_3}{\partial x} = -d(x) p_3(t, x) + \left(\int_0^B \beta(x, y) p_2(t, x, y) dy\right) \end{cases}$$
 - $$p_1(0, x) = p_1^0(x)$$

$$p_2(0, x, y) = p_2^0(x, y)$$

$$p_3(0, x) = p_3^0(x)$$
 - $$p_1(t, 0) = \int_0^A b(\xi) \left(p_1(t, \xi) + \int_0^B p_2(t, \xi, \eta) d\eta + p_3(t, \xi) \right) d\xi$$

$$p_2(t, 0, y) = 0, 0 \leq y \leq B$$

$$p_3(t, 0) = 0$$
 - $$p_2(t, x, 0) = \alpha(x) \left(\int_0^A \int_0^B p_2(t, x, y) dx dy \right) p_1(t, x)$$



浙江大学
Zhejiang University

谢 谢

