

# Análise de Sistemas Lineares: Parte IV

Professor: Luís Filipe Pereira Silva

# O método do lugar geométrico das raízes: Introdução

- O desempenho de um sistema com realimentação pode ser descrito em termos da posição das raízes da eq. característica no plano  $s$ .
- Um gráfico mostrando como as raízes da eq. característica se movem no plano  $s$  à medida que um único parâmetro varia é conhecido como diagrama do lugar geométrico das raízes.
- O lugar geométrico das raízes é uma ferramenta poderosa para se projetar e analisar sistemas de controle com realimentação.



# O procedimento do lugar geométrico das raízes

**Passo 1:** Prepare o esboço do lugar geométrico das raízes

$$1 + F(s) = 0.$$

# O procedimento do lugar geométrico das raízes

**Passo 1:** Prepare o esboço do lugar geométrico das raízes

$$1 + F(s) = 0.$$

Rearranje a eq., se necessário, de modo que o parâmetro de interesse,  $K$ , apareça como fator multiplicativo

$$1 + KG(s) = 0.$$

# O procedimento do lugar geométrico das raízes

**Passo 1:** Prepare o esboço do lugar geométrico das raízes

$$1 + F(s) = 0.$$

Rearranje a eq., se necessário, de modo que o parâmetro de interesse,  $K$ , apareça como fator multiplicativo

$$1 + KG(s) = 0.$$

Tem-se por interesse determinar o LGR à medida que  $K$  varia, ou seja,

$$0 \leq K \leq \infty$$

# O procedimento do lugar geométrico das raízes

**Passo 1:** Prepare o esboço do lugar geométrico das raízes

$$1 + F(s) = 0.$$

Rearranje a eq., se necessário, de modo que o parâmetro de interesse,  $K$ , apareça como fator multiplicativo

$$1 + KG(s) = 0.$$

Tem-se por interesse determinar o LGR à medida que  $K$  varia, ou seja,

$$0 \leq K \leq \infty$$

Fatore  $G(s)$

$$1 + K \frac{\prod_{i=1}^M (s + z_i)}{\prod_{j=1}^n (s + p_j)} = 0$$

Marque a posição dos pólos  $p_i$  com “x” e dos zeros “o”.

# O procedimento do lugar geométrico das raízes

Reescreva a equação anterior, ou seja,

$$\prod_{j=1}^n (s + p_j) + K \prod_{i=1}^M (s + z_i) = 0$$



# O procedimento do lugar geométrico das raízes

Reescreva a equação anterior, ou seja,

$$\prod_{j=1}^n (s + p_j) + K \prod_{i=1}^M (s + z_i) = 0$$

Considerando  $K = 0$ , tem-se

$$\prod_{j=1}^n (s + p_j) = 0.$$

## O procedimento do lugar geométrico das raízes

Reescreva a equação anterior, ou seja,

$$\prod_{j=1}^n (s + p_j) + K \prod_{i=1}^M (s + z_i) = 0$$

Considerando  $K = 0$ , tem-se

$$\prod_{j=1}^n (s + p_j) = 0.$$

Considerando  $K \rightarrow \infty$ , tem-se

$$\prod_{i=1}^M (s + z_i) = 0$$

## O procedimento do lugar geométrico das raízes

Reescreva a equação anterior, ou seja,

$$\prod_{j=1}^n (s + p_j) + K \prod_{i=1}^M (s + z_i) = 0$$

Considerando  $K = 0$ , tem-se

$$\prod_{j=1}^n (s + p_j) = 0.$$

Considerando  $K \rightarrow \infty$ , tem-se

$$\prod_{i=1}^M (s + z_i) = 0$$

- O lugar das raízes começa dos pólos de  $P(s)$  e termina nos zeros de  $P(s)$  à medida que  $K$  aumenta.
- Se em  $P(s)$  o número de pólos for maior q o número de zeros, então o LR termina nos zeros infinitos.

# O procedimento do lugar geométrico das raízes

**Passo 2:** O lugar geométrico das raízes no eixo real fica sempre em uma seção do eixo real à esquerda de um número ímpar de pólos e zeros → Esse passo satisfaz o critério de ângulo.

# O procedimento do lugar geométrico das raízes

**Passo 3:** Os lugares vão para os zeros no infinito ao longo de assíntotas centradas em  $\sigma_A$  e com ângulos  $\phi_A$ .

- $M \rightarrow$  número de zeros finitos
- $n \rightarrow$  número de pólos
- $N = n - M$  ramos de lugares terminam em zeros no infinito

## O procedimento do lugar geométrico das raízes

**Passo 3:** Os lugares vão para os zeros no infinito ao longo de assíntotas centradas em  $\sigma_A$  e com ângulos  $\phi_A$ .

- $M \rightarrow$  número de zeros finitos
- $n \rightarrow$  número de pólos
- $N = n - M$  ramos de lugares terminam em zeros no infinito

$$\sigma_A = \frac{\sum_{j=1}^n (-p_j) - \sum_{i=1}^M (-z_i)}{n - M}$$

$$\phi_A = \frac{2k + 1}{n - M} 180^\circ, \quad k = 0, 1, 2, \dots, (n - M - 1)$$

# O procedimento do lugar geométrico das raízes

**Passo 4:** A partir do critério de Routh-Hurwitz, determina-se onde o lugar das raízes cruza o eixo  $j\omega$ , caso isso ocorra.

# O procedimento do lugar geométrico das raízes

**Passo 5:** Determina o ponto de saída no eixo real (caso exista).

$$K = p(s)$$

$$\frac{dK}{ds} = \frac{dp(s)}{ds} = 0$$



# O procedimento do lugar geométrico das raízes

**Passo 6:** Determina o ângulo de partida do lugar das raízes a partir de um pólo e o ângulo de chegada do lugar das raízes em um zero, usando o critério de ângulo ( $\pm 180^\circ(2k + 1)$ ).

# O procedimento do lugar geométrico das raízes

**Passo 7:** Complete o esboço do LGR e localize  $K$  específico que satisfaça o critério de ângulo e de módulo.

# Sensibilidade e o lugar geométrico das raízes

- Uma das principais razões para a utilização de realimentação negativa em sistemas de controle é a redução do efeito das variações de parâmetros.

# Sensibilidade e o lugar geométrico das raízes

- Uma das principais razões para a utilização de realimentação negativa em sistemas de controle é a redução do efeito das variações de parâmetros.
- O efeito da variações de parâmetros pode ser definida por uma medida da sensibilidade.

# Sensibilidade e o lugar geométrico das raízes

- Uma das principais razões para a utilização de realimentação negativa em sistemas de controle é a redução do efeito das variações de parâmetros.
- O efeito da variações de parâmetros pode ser definida por uma medida da sensibilidade.
- Define-se a sensibilidade logarítmica como

$$S_K^T = \frac{\partial T/T}{\partial K/K}$$

# Sensibilidade e o lugar geométrico das raízes

- Uma das principais razões para a utilização de realimentação negativa em sistemas de controle é a redução do efeito das variações de parâmetros.
- O efeito das variações de parâmetros pode ser definida por uma medida da sensibilidade.
- Define-se a sensibilidade logarítmica como

$$S_K^T = \frac{\partial T/T}{\partial K/K}$$

- As raízes da eq. característica representam os modos dominantes da resposta transitória e, sendo assim, o efeito das variações de parâmetros nas posições das raízes é uma medida importante e útil da sensibilidade.

# Sensibilidade e o lugar geométrico das raízes

A sensibilidade da raiz de um sistema  $T(s)$  pode ser definida como

$$S_K^{r_i} = \frac{\partial r_i}{\partial K/K},$$

sendo  $r_i$  a  $i$ -ésima raiz do sistema.

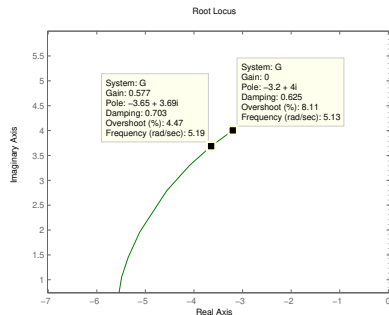
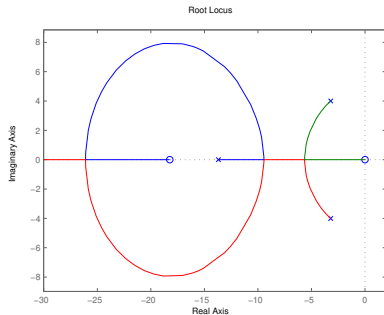
# Sensibilidade e o lugar geométrico das raízes

A sensibilidade da raiz  $S_K^{r_i}$  pode ser calculada na raiz  $-r_i$  examinando-se o contorno do LGR para o parâmetro  $K$  variando. Então, tem-se

$$S_K^{r_i} \approx \frac{\Delta r_i}{\Delta K/K}.$$



# Sensibilidade e o lugar geométrico das raízes - Exemplo



# Exercícios

Exercícios livro Dorf 11<sup>a</sup> edição: P7.1 (fazer os lugares das raízes na “mão”), P7.5, P7.6, P7.18, P7.20 e P7.22.