

*TDA416 Datastrukturer 2018.03.10 Lösningsskisser*

**Problem 1.** Uppvärmning:

Vilken eller vilka av följande påstående är sann(a) och vilken eller vilka är falsk(a) eller svara på frågan. Försök motivera svaren så gott det går.

- a) Ett träd är ett specialfall av en DAG som är ett specialfall av en graf. Speciellt så är en DAG en sammankopplad graf utan cykler.  
(ja) (rita figurer, DAG= träd men tillåter mer än en förälder)
- b) Operationen add(...) i klassen ArrayList tar alltid O(1).  
(nej, när tabellen blir full så omskapas den och det tar tid)

**Problem 2.**

- a) Beskriv sorteringsmetoden quicksort (qs), steg 1+2. ... Se F12 slide 11
- d) qs komplexitet. ... Se F12 slide 11 samt lösningen på övningen efter F3.
- d) I artikeln "Engineering a Sort Function"... Beskriv och motivera dom.
- små fält (<7) sorteras med insertion sort,  
=> inline kod dvs inga metodanrop => mindre overhead
- välj pivotelementet på olika sätt utifrån storlek på fältet  
större fält => noggrannare val
- placera lika element i mitten vid partition  
då undviker vi sned delning vid många lika

*Problem 3. se nästa sida*

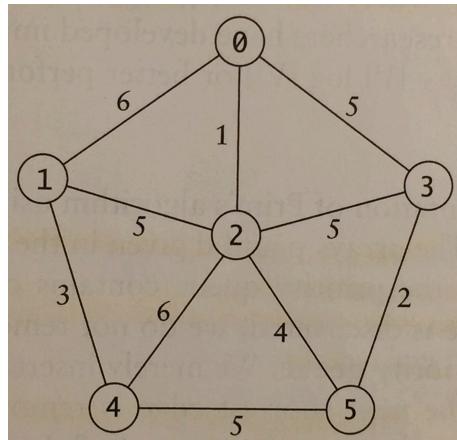
**Del B Implementeringar och algoritmer**

**Problem 4. Testar Grafer, Kruskals**

- a) Beskriv Kruskals algoritm, kort steg 1 och steg 2 (orginalet, inte labversionen)  
se F11 både slide 6 (med lite kommentarer om Mfsets) och 7 går bra.
- b) Beskriv....

Bågarna väljs i kostnadsordning om dom inte skapar en cykel

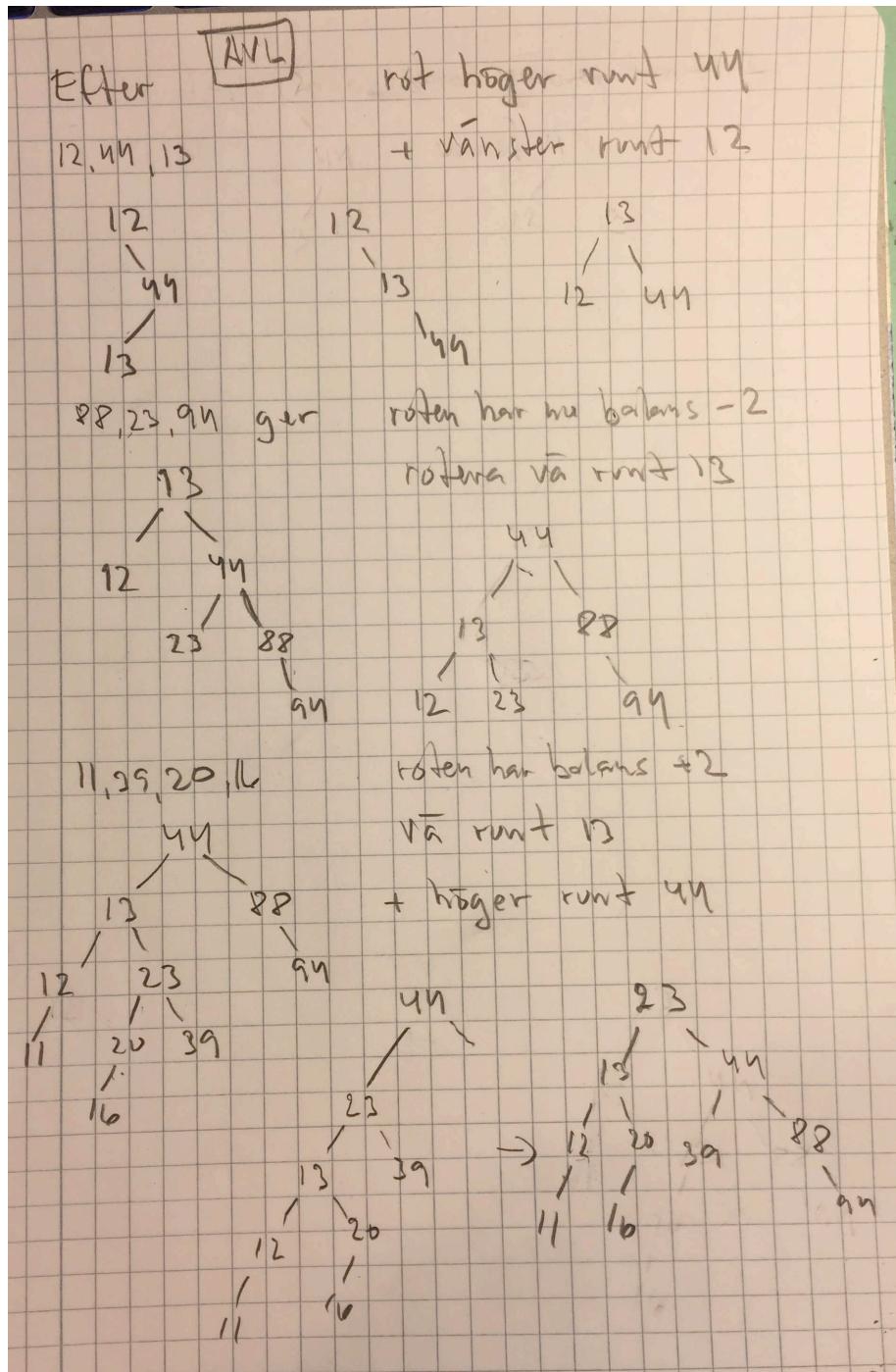
Båge	kostnad	välj
0-2	1	ja
3-5	2	ja
1-4	3	ja
2-5	4	ja
0-3, 2-3,	5	nej cykel
1-2, 4-5	5	ja men bara en av dom
klart		



## Problem 3:

När man lagrar heltal ... Du skall sätta in talen  
 $12, 44, 13, 88, 23, 94, 11, 39, 20, 16, 5$  i strukturena nedan.

- a) Sätt in talen i given ordning i ett AVL-träd.



- b) Sätt in samma tal i en hashtabell som har 11 celler ... $h(i) = (2i+5) \bmod 11$ .  
 Vi får hashkoderna (listorna fylls sedan nerifrån och upp )

vänd...

```

i:      12 44 13 88 23 94 11 39 20 16
h(i):   7   5   9   5   7   6   5   6   1   4
          11
          88   39   23
         20       16   44   94   12       13
lista 0   1   2   3   4   5   6   7   8   9   10
c) Sätt in samma tal... som har 11 celler och använder closed hashing ...
12 läggs direkt i cell 7, 44 läggs direkt i cell 5, 13 läggs direkt i cell 9
88 cell 5 är upptagen, nästa lediga är 6
23 cell 7 är upptagen, nästa lediga är 8
94 cell 6 är upptagen, nästa lediga är 10
11 cell 5 är upptagen, nästa lediga är 0
39 cell 6 är upptagen, nästa lediga är 1
20 cell 1 är upptagen, nästa lediga är 2
16 läggs direkt i cell 4
11 39 20 -- 16 44 88 12 23 13 94
  0   1   2   3   4   5   6   7   8   9   10

```

**Problem 5.** *Testar: rekursion över träd.*

- a) Definiera vad pov.... Se F6+7 slide 5+6
  - b) Skriv en metod som ... är ett partiellt ordnat vänsterbalanserat träd...
- Det är som vanligt ett elände att få alla Java-detaljer rätt. Pseudokod räcker dock för er. Vi behöver kolla två saker: att trädet är **partiellt ordnat och att det är vänsterbalanserat**. Man kan kanske göra bågge på samma gång men jag föredrar att dela upp det i två metoder eftersom den ena görs enklast med dfs och den andra med bfs.

```

boolean isPOV(BinaryTree t) {
    return isLeftBalance(t) && isPO(t);
}
boolean isPO(BinaryTree<String> t) {
    if( t==null && t.isEmpty() )
        return true;
    BinaryTree<String> tleft = t.getLeftSubtree();
    BinaryTree<String> tright = t.getRightSubtree();
    boolean leftOk = true;
    boolean rightOk = true;
    if( tleft!=null ) {
        leftOk = Integer.valueOf(t.root.data) <=
                  Integer.valueOf(tleft.root.data)
                  && isPO(tleft);
    }
    if( tright!=null ) {
        rightOk = Integer.valueOf(t.root.data) <=
                  Integer.valueOf(tright.root.data)
                  && isPO(tright);
    }
    return leftOk && rightOk;
} // end isPO

```

`isLeftBalance` gör en bfs genomlöpning av trädet.

Normalläget skall vara 2 barn. När vi stöter på en nod med 0 barn eller 1 vänsterbarn så skall alla noder sedan ha 0 barn. Alla andra lägen är fel.

```
boolean isLeftBalance(BinaryTree<String> t) {
    boolean stillTwoChildren = true;
    Queue<BinaryTree<String>> q =
        new LinkedList<BinaryTree<String>>();
    q.offer(t);
    while ( !q.isEmpty() ) {
        BinaryTree<String> tmp = q.poll();
        if (tmp != null){
            BinaryTree<String> left   = tmp.getLeftSubtree();
            BinaryTree<String> right = tmp.getRightSubtree();
            if ( !stillTwoChildren && // we must have 0 children
                (left != null || right != null) ) {
                return false;
            // here we can have two children or one left child
            } else if ( (left != null && right != null) ) { // two
                q.offer(left);
                q.offer(right);
            } else if ( left != null ) { // one left child also ok
                // but from now on we need zero children
                stillTwoChildren = false;
                q.offer(left);
            } else if ( right != null ) { // one right child not ok
                return false;
            } else { // else new turn
                ;
            }
        }
    }
    return true;
} // end dfs
```

c) Vad är komplexiteten för din metod?

IsPO:  $T(n) = 2T(n/2) + c \in O(n)$

Kön i `isLeftBalance` implementeras med en `LinkedList` som gör både insättning och uttag på konstant tid. Vi besöker alla noder i trädet genom att lägga in dom i kön.

$T(n) = n$

Tillsammans  $n+n \in O(n)$

## Problem 6. Testar algoritmer

Antag att vi har en mängd element som tilldelas prioritet i form av ett heltal i ett interval 1..k, där k är ett litet tal. 1 anger högsta prioritet och k längsta.....

Ja vi kommer ner till O(k) där k är antalet prioriteter. Det är metoden firstNonEmptyIndex som anropas i delete som styr. Den måste söka igenom fältet efter en ickse tom lista och det tar max O(k) eftersom fältet är k långt.

Insert ∈ O(1), delete ∈ O(k)

Eftersom elementen ska placeras in i rätt kö efter prioritet väljer jag att de objekt som ska sättas in i kön implementerar interfacet Priority: (men det kan göras på många fler sätt, tex två parametrar)

```
public interface Priority {
    /**
     * Returns the element's priority
     * @return the element's priority
     */
    int priority();
    /**
     * Sets the element's priority to prio
     * @param prio the new priority
     */
    void setPriority(int prio);
}

import java.util.LinkedList;
public class SimplePriorityQueue<E extends Priority> {
    private LinkedList<E>[] queue;
    private int size;
    /**
     * Creates an empty priority queue.
     * The allowed priorities are in the interval [1..k]
     * @param k the highest allowed priority
     */
    public SimplePriorityQueue(int k) {
        queue = (LinkedList<E>[]) new LinkedList[k + 1];
        for(int i=1; i<queue.length; i++) {
            queue[i] = new LinkedList<E>();
        }
        queue[0] = null; // plats 0 används ej
        size = 0;
    }

    /**
     * Inserts the specified element into this priority queue.
     * @param e the element to add
     * @return true
     * @throws NullPointerException if the specified elem is null
     * @throws IllegalArgumentException if the elements prio is
     * outside the allowed interval
     */
}
```

```

public boolean insert(E e) {
    if (e == null) {
        throw new NullPointerException();
    }
    int prio = e.priority();
    if (prio <= 0 || prio >= queue.length) {
        throw new IllegalArgumentException();
    }
    queue[prio].add(e);
    size++;
    return true;
}

/** =====
 * Retrieves and removes the smallest element in this queue,
 * or returns null if this queue is empty.
 * @return the smallest element in this queue, or null if
 * this queue is empty
 */
public E delete() {
    // this is the only complexity problem
    int index = firstNonEmptyIndex();
    if (index == -1) {
        return null;
    }
    size--;
    return queue[index].remove();
}

/** =====
 * Returns the index for the first non empty list,
 * or returns -1 if all lists are empty.
 * complexity is O(k)
 */
private int firstNonEmptyIndex() {
    for (int i = 1; i < queue.length; i++) {
        if (queue[i].size() != 0) {
            return i;
        }
    }
    return -1;
}

/** =====
 * Returns the number of elements in this queue.
 */
public int size() {
    return size;
}
} // end SimplePriorityQueue

```

```

public class Main {      //behövdes ej på tentan

    public static void main(String[] args) {
        class PatternForE implements Priority {
            int prio = 0;
            String data = "";
            public PatternForE(int prio, String data) {
                this.prio = prio;
                this.data = data;
            }

            public int priority() {
                return prio;
            }
            public void setPriority(int prio) {
                this.prio = prio;
            }
            public String toString () {
                return "*" + prio + " " + data + " *";
            }
        }
    }

    PatternForE p1 = new PatternForE(1, "ett");
    PatternForE p21 = new PatternForE(2, "två");
    PatternForE p22 = new PatternForE(2, "två*2");
    PatternForE p23 = new PatternForE(2, "två*3");
    PatternForE p31 = new PatternForE(3, "tre*1");
    PatternForE p32 = new PatternForE(3, "tre*2");
    PatternForE p33 = new PatternForE(3, "tre*3");
    PatternForE p34 = new PatternForE(3, "tre*4");
    PatternForE p4 = new PatternForE(4, "fyra");
    PatternForE p5 = new PatternForE(5, "fem");
    PatternForE p6 = new PatternForE(6, "sex");

    SimplePriorityQueue<PatternForE> pq =
        new SimplePriorityQueue(5);
    pq.insert(p23); pq.insert(p31);
    pq.insert(p22); pq.insert(p21);
    pq.insert(p32); pq.insert(p33);
    pq.insert(p5); pq.insert(p34);
    System.out.println(pq.delete());
    System.out.println(pq.delete());
    System.out.println(pq.delete());
    ...
    System.out.println(pq.delete());

    }
}

```