

SISTEMAS OPERACIONAIS 1 21270 A



Departamento de Computação Prof. Kelen Cristiane Teixeira Vivaldini



Apresentação baseada nos slides do Prof. Dr. Antônio Carlos Sementille e Prof. Kalinka C. Branco e nas transparências fornecidas no site de compra do livro "Sistemas Operacionais Modernos"

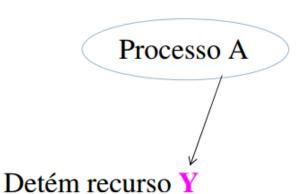


```
void f() {
      mutex_lock(&lock);
      mutex_lock(&lock);
}
Veja o codigo: deadlock.c
```



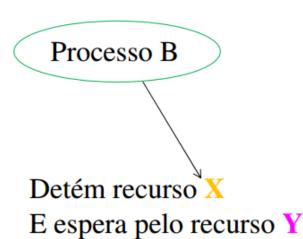
- Dispositivos e recursos são compartilhados a todo momento: impressora, disco, arquivos, entre outros...;
- Deadlock: processos ficam parados sem possibilidade de poderem continuar seu processamento;





E espera pelo recurso X











Uma situação de deadlock



Recursos:

- Preemptivos: podem ser retirados do processo sem prejuízos;
 - Memória;
 - CPU;
- Não-preemptivos: não podem ser retirados do processo, pois causam prejuízos;
 - CD-ROM;
 - Unidades de fita;
 - Deadlocks ocorrem com esse tipo de recurso;



- Requisição de recursos/dispositivos:
 - Requisição do recurso;
 - Utilização do recurso;
 - Liberação do recurso;
- Se o recurso requerido não está disponível, duas situações podem ocorrer:
 - Processo que requisitou o recurso fica bloqueado até que o recurso seja liberado, ou;
 - Processo que requisitou o recurso falha, e depois de um certo tempo tenta novamente requisitar o recurso;



Aquisição de Recursos

```
typedef int semaphore;
                           typedef int semaphore;
semaphore resource_1;
                           semaphore resource_1;
                           semaphore resource_2;
                           void process_A(void) {
void process_A(void) {
     down(&resource_1);
                                down(&resource_1);
                                down(&resource_2);
     use_resource_1();
     up(&resource_1);
                                use_both_resources( );
                                up(&resource_2);
                                up(&resource_1);
             (a)
                                        (b)
```

Figura 6.1 O uso de um semáforo para proteger recursos. (a) Um recurso. (b) Dois recursos.



```
typedef int semaphore;
                                           semaphore resource_1;
     semaphore resource_1;
     semaphore resource_2;
                                           semaphore resource_2;
     void process_A(void) {
                                           void process_A(void) {
         down(&resource_1);
                                                down(&resource_1);
          down(&resource_2);
                                                down(&resource_2);
          use_both_resources( );
                                                use_both_resources( );
          up(&resource_2);
                                                up(&resource_2);
         up(&resource_1);
                                                up(&resource_1);
     void process_B(void) {
                                           void process_B(void) {
         down(&resource_1);
                                                down(&resource_2);
         down(&resource_2);
                                                down(&resource_1);
          use_both_resources( );
                                                use_both_resources( );
         up(&resource_2);
                                                up(&resource_1);
         up(&resource_1);
                                                up(&resource_2);
             (a)
                                                        (b)
```

Figura 6.2 (a) Código sem impasse. (b) Código com possibilidade de impasse.



Um *deadlock* pode ser definido formalmente como:

Um conjunto de processos estará em situação de impasse se todo processo pertencente ao conjunto estiver esperando por um evento que somente outro processo desse mesmo conjunto poderá fazer acontecer.

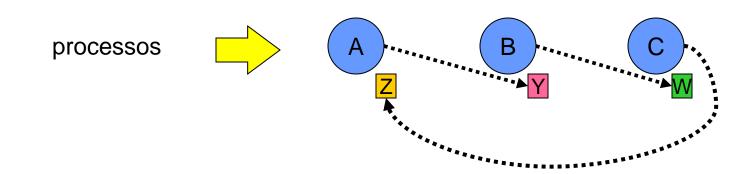




- Quatro condições devem ocorrer para que um deadlock exista:
 - Exclusão mútua: um recurso só pode estar alocado para um processo em um determinado momento;
 - Uso e <u>espera</u> (hold and wait): processos que já possuem algum recurso podem requisitar outros recursos;
 - Não-preempção: recursos já alocados não podem ser retirados do processo que os alocou; somente o processo que alocou os recursos pode liberá-los;
 - Espera Circular: um processo pode esperar por recursos alocados a outro processo;



- Espera circular por recursos.
- Exemplo:
 - O processo "A" espera pelo processo "B", que espera pelo processo "C", que espera pelo processo "A".

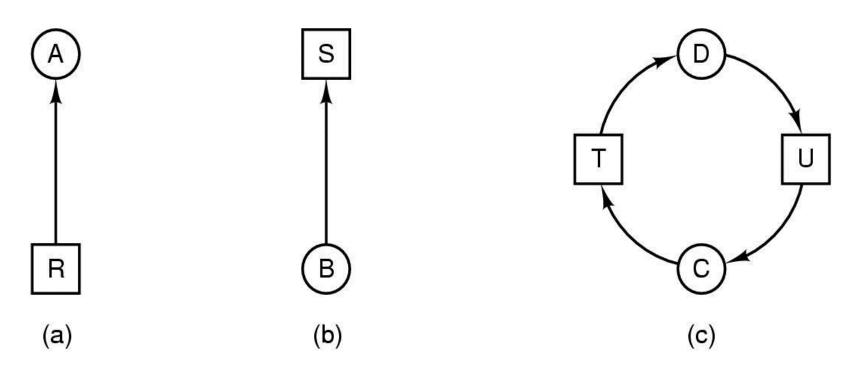




- Geralmente, deadlocks são representados por grafos a fim de facilitar sua detecção, prevenção e recuperação
 - Ocorrência de ciclos pode levar a um deadlock;



Deadlocks Grafos de alocação de recursos



- a) Recurso R alocado ao Processo A
- b) Processo B requisita Recurso S
- c) Deadlock



Grafos de alocação de recursos

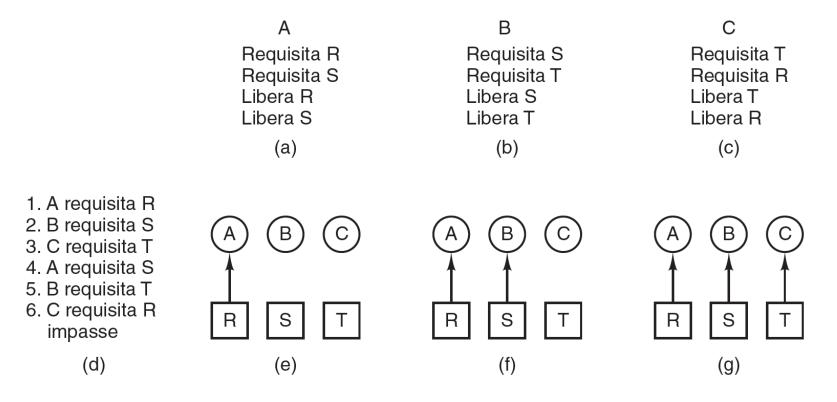


Figura 6.4 Exemplo de como um impasse ocorre e como pode ser evitado.



Grafos de alocação de recursos

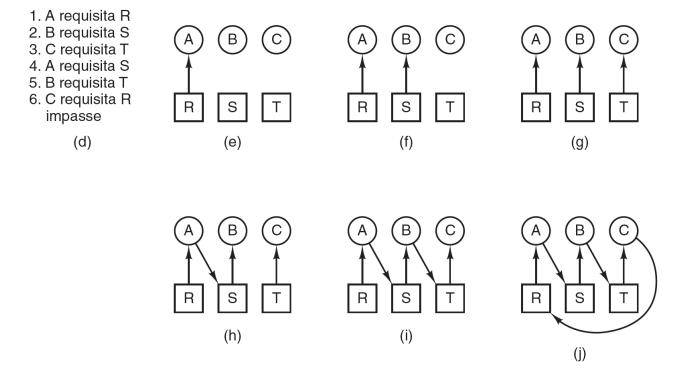


Figura 6.4 Exemplo de como um impasse ocorre e como pode ser evitado.



Grafos de alocação de recursos

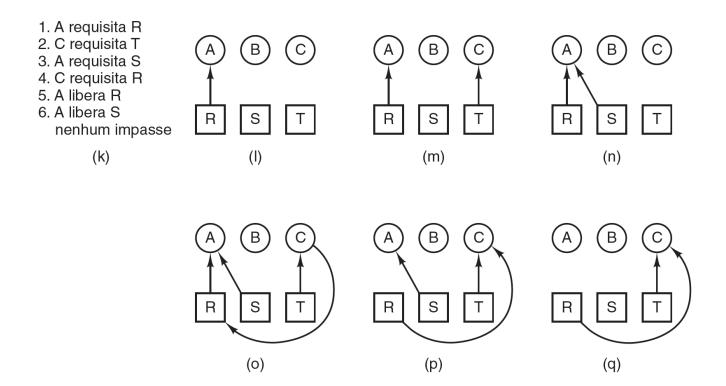


Figura 6.4 Exemplo de como um impasse ocorre e como pode ser evitado.





- Quatro estratégias para tratar deadlocks:
 - Ignorar o problema;
 - Detectar e recuperar o problema;
 - Evitar dinamicamente o problema alocação cuidadosa de recursos;
 - Prevenir o problema por meio da não satisfação de uma das quatro condições citadas anteriormente;



Tratamento de Deadlocks

- Ignorar o problema.
 - Comparar a frequência de ocorrência de deadlocks com a frequência de outras falhas do sistema.
 - Falhas de *hardware*, erros de compiladores, erros do Sistema Operacional, etc.
 - Se o esforço em solucionar o problema for muito grande em relação a freqüência com que o *deadlock* ocorre, ele pode ser ignorado.





- Ignorar o problema:
 - Freqüência do problema;
 - Alto custo estabelecimento de condições para o uso de recursos;
 - Algoritmo do <u>AVESTRUZ</u>;





Detectar e Recuperar o problema:

- Processos estão com todos os recursos alocados;
- Procedimento: Permite que os deadlocks ocorram, tenta detectar as causas e solucionar a situação;
- Algoritmos:
 - Detecção com um recurso de cada tipo;
 - Detecção com vários recursos de cada tipo;
 - Recuperação por meio de preempção;
 - Recuperação por meio de rollback (volta ao passado);
 - Recuperação por meio de eliminação de processos;



- Detecção com um recurso de cada tipo:
 - Construção de um grafo;
 - Se houver ciclos, existem potenciais deadlocks;

Nós

Processos: A-G
Recursos: R-W

alocado

R

A

R A B B Precisa C S D T E V V Ciclo

Situação:

PA usa R e requisita S;

PB requisita de T;

PC requisita de S;

PD usa U e requisita de S e T;

PE usa T e requisita de V;

PF usa W e requisita de S;

PG usa V e requisita de U;

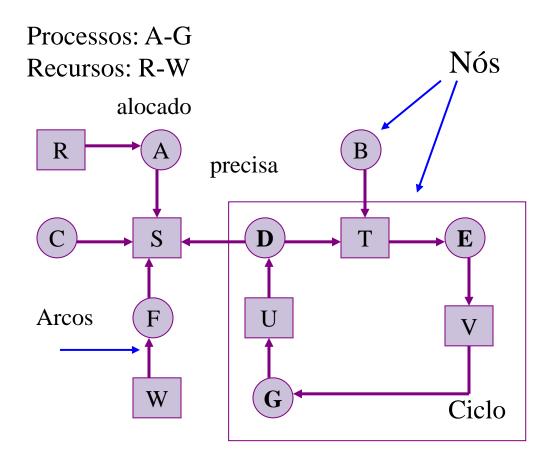
Pergunta:

Há possibilidade de *deadlock*?



Detecção com um recurso de cada tipo:

- Execução a partir de R->A,B,C,S,D,T,E,F (ciclo para);
- Início R => L=[R, A], L=[R, A, S]
 =>S não tem arco de saída (retorna);
- 2. Início A => L=[A,S] S não tem arco de saída (retorna); 3)
- 3. Início B => L=[B,T,E,V,G,U,D] = escolher S vamos para um nó sem saída e retornamos em D
- Caso contrário:
 L=[B,T,E,V,G,U,D,T] =>ciclo





Detecção com vários recursos de cada tipo:

- Classes diferentes de recursos vetor de recursos existentes (E):
 - Se classe1=unidade de fita e E₁=2, então existem duas unidades de fita;
- Vetor de recursos disponíveis (A):
 - Se ambas as unidades de fita estiverem alocadas, A₁=0;
- Duas matrizes:
 - C: matriz de alocação corrente;
 - C_{ii}: número de instâncias do recurso j entregues ao processo i;
 - R: matriz de requisições;
 - R_{ii}: número de instâncias do recurso j que o processo i precisa;



Detecção com vários recursos de cada tipo:

Recursos existentes
$$(E_1, E_2, E_3, ..., E_m)$$

Matriz de alocação atual

$$\begin{bmatrix} C_{11} & C_{12} & C_{13} & \cdots & C_{1m} \\ C_{21} & C_{22} & C_{23} & \cdots & C_{2m} \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ C_{n1} & C_{n2} & C_{n3} & \cdots & C_{nm} \end{bmatrix}$$

Linha n é a alocação atual para o processo n

Matriz de requisições

$$\begin{bmatrix} R_{11} & R_{12} & R_{13} & \cdots & R_{1m} \\ R_{21} & R_{22} & R_{23} & \cdots & R_{2m} \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ R_{n1} & R_{n2} & R_{n3} & \cdots & R_{nm} \end{bmatrix}$$
Linha 2 informa qual é a

Linha 2 informa qual é a necessidade do processo 2

Figura 6.6 As quatro estruturas de dados necessárias ao algoritmo de detecção de impasses.



Algoritmo de detecção de deadlock:

- 1. Procure um processo desmarcado, *Pi*, para o qual a *i*-ésima linha de *R* seja menor ou igual à correspondente de *A*.
- 2. Se esse processo for encontrado, adicione a *i*-ésima linha de *C* à correspondente de *A*, marque o processo e volte para o passo 1.
- 3. Se não existir esse processo, o algoritmo terminará.



4 unidades de fita;

2 plotter;

3 impressoras;

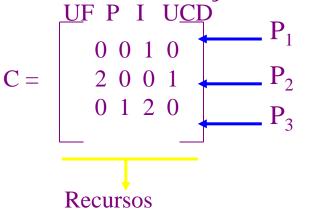
1 unidade de CD-ROM

Recursos existentes

$$E = (4 \ 2 \ 3 \ 1)$$

$$UF P I UCD$$

Matriz de alocação atual



Três processos:

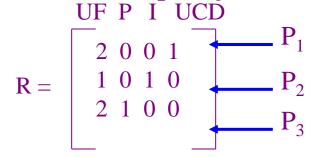
P₁ usa uma impressora;

P₂ usa duas unidades de fita e uma de CD-ROM;

P₃ usa um *plotter* e duas impressoras; Cada processo precisa de outros recursos (R);

Recursos disponíveis

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$
UF P I UCD





4 unidades de fita;

2 plotter;

3 impressoras;

1 unidade de CD-ROM

Requisições:

P₁ requisita duas unidades de fita e um CD-ROM;

P₂ requisita uma unidade de fita e uma impressora;

P₃ requisita duas unidades de fita e um *plotter*;

Recursos existentes

$$E = (4 \ 2 \ 3 \ 1)$$
UF P I UCD

Matriz de alocação

Recursos disponíveis

$$A = (2 \ 1 \ 0 \ 0) P_3 pode rodar$$

 $A = (0 \ 0 \ 0 \ 0)$

UF P I UCD

$$R = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \qquad \begin{array}{c} P_1 \\ P_2 \\ P_3 \end{array}$$



4 unidades de fita;

2 plotter;

3 impressoras;

1 unidade de CD-ROM

Requisições:

P₁ requisita duas unidades de fita e um CD-ROM;

P₂ requisita uma unidade de fita e uma impressora;

P₃ requisita duas unidades de fita e um *plotter*;

Recursos existentes

$$E = (4 \ 2 \ 3 \ 1)$$

UF P I UCD

Matriz de alocação

$$C = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \qquad P_1 \\ P_2 \\ P_3$$

Recursos disponíveis

$$A = (2 \ 1 \ 0 \ 0) P_3$$
 pode rodar

$$A = (2 \ 2 \ 2 \ 0)$$

UF P I UCD

$$R = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \qquad \begin{array}{c} P_1 \\ P_2 \\ P_3 \end{array}$$



4 unidades de fita;

2 plotter;

3 impressoras;

1 unidade de CD-ROM

Requisições:

P₁ requisita duas unidades de fita e um CD-ROM;

P₂ requisita uma unidade de fita e uma impressora;

P₃ requisita duas unidades de fita e um *plotter*;

Recursos existentes

$$E = (4 \ 2 \ 3 \ 1)$$

Recursos disponíveis

$$A = (2 \ 1 \ 0 \ 0)$$

 $A = (2 \ 2 \ 2 \ 0)$ P₂ pode rodar
 $A = (1 \ 2 \ 1 \ 0)$

Matriz de alocação

$$C = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ \mathbf{3} & \mathbf{0} & \mathbf{1} & \mathbf{1} \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \qquad P_1$$

$$P_2$$

$$P_3$$

$$R = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ & & & P_3 \end{bmatrix} \qquad \begin{array}{c} P_1 \\ P_2 \\ P_3 \end{array}$$



4 unidades de fita;

2 plotter;

3 impressoras;

1 unidade de CD-ROM

Requisições:

P₁ requisita duas unidades de fita e um CD-ROM;

P₂ requisita uma unidade de fita e uma impressora;

P₃ requisita duas unidades de fita e um *plotter*;

Recursos existentes

$$E = (4 \ 2 \ 3 \ 1)$$

UF P I UCD

Matriz de alocação

Recursos disponíveis

$$A = (2 \ 1 \ 0 \ 0)$$

$$A = (2 \ 2 \ 2 \ 0) P_2$$
 pode rodar

$$A = (4 \ 2 \ 2 \ 1)$$

$$R = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ & & & P_3 \end{bmatrix} \qquad \begin{array}{c} P_1 \\ P_2 \\ P_3 \end{array}$$



4 unidades de fita;

2 plotter;

3 impressoras;

1 unidade de CD-ROM

Requisições:

P₁ requisita duas unidades de fita e um CD-ROM;

P₂ requisita uma unidade de fita e uma impressora;

P₃ requisita duas unidades de fita e um *plotter*;

Recursos existentes

$$E = (4 \ 2 \ 3 \ 1)$$

UF P I UCD

Recursos disponíveis

$$A = (2 \ 1 \ 0 \ 0)$$

$$A = (2 \ 2 \ 2 \ 0)$$

$$A = (2 \ 2 \ 1 \ 0) P_1 pode rodar$$

Matriz de requisições

Matriz de alocação

$$C = \begin{bmatrix} \mathbf{2} & \mathbf{0} & \mathbf{1} & \mathbf{1} \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{P_1} P_2$$

$$P_3$$



Ao final da execução, temos:

4 unidades de fita;

2 plotters;

3 impressoras;

1 unidade de CD-ROM

Recursos existentes

$$E = (4 \ 2 \ 3 \ 1)$$
UF P I UCD

Recursos disponíveis

$$A = (4 \ 2 \ 3 \ 1)$$

Matriz de alocação



Deadlocks - Situação 1

4 unidades de fita;

2 plotters;

3 impressoras;

1 unidade de CD-ROM

Recursos existentes

$$E = (4 \ 2 \ 3 \ 1)$$

UF P I UCD

Matriz de alocação

$$C = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \qquad \begin{array}{c} P_1 \\ P_2 \\ P_3 \end{array}$$

Requisições:

P₂ requisita duas unidade de fita, uma impressora e uma unidade de CD-ROM;

Recursos disponíveis

$$A = (2 \ 1 \ 0 \ 0) P_3$$
 pode rodar

$$A = (2 \ 2 \ 2 \ 0)$$

Matriz de requisições

$$R = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \qquad \begin{array}{c} P_1 \\ P_2 \\ P_3 \end{array}$$

Nessa situação, nenhum processo pode ser atendido! <u>DEADLOCK</u>



- Detecção com vários recursos de cada tipo:
 - Para esse algoritmo, o sistema, geralmente, procura periodicamente por deadlocks;
 - CUIDADO:
 - Evitar ociosidade da CPU → quando se tem muitos processos em situação de *deadlock*, poucos processos estão em execução;



Recuperação de Deadlocks:

- Por meio de preempção: possibilidade de retirar temporariamente um recurso de seu atual dono (processo) e entregá-lo a outro processo;
- Por meio de rollback: recursos alocados a um processo são armazenados em arquivos de verificação; quando ocorre um deadlock, os processos voltam ao estado no qual estavam antes do deadlock → solução cara;



• Recuperação de *Deadlocks*:

- Por meio de eliminação de processos: processos que estão no ciclo com deadlock são retirados do ciclo;
- Melhor solução para processos que não causam algum efeito negativo ao sistema;
 - Ex1.: compilação sem problemas;
 - Ex2.: atualização de um base de dados problemas;



Evitar dinamicamente o problema:

- Alocação individual de recursos → à medida que o processo necessita;
- Soluções também utilizam matrizes;
- Escalonamento cuidadoso → alto custo;
 - Conhecimento prévio dos recursos que serão utilizados;
- Algoritmos:
 - Banqueiro para um único tipo de recurso;
 - Banqueiro para vários tipos de recursos;
- Definição de <u>Estados Seguros</u> e <u>Inseguros</u>;



- <u>Estados seguros</u>: não provocam *deadlocks* e há uma maneira de atender a todas as requisições pendentes finalizando normalmente todos os processos;
 - A partir de um estado seguro, existe a garantia de que os processos terminarão;
- <u>Estados inseguros</u>: podem provocar *deadlocks*, mas não necessariamente provocam;
 - A partir de um estado inseguro, não é possível garantir que os processos terminarão corretamente;



Algoritmos do Banqueiro:

- Idealizado por Dijkstra (1965);
- Considera cada requisição no momento em que ela ocorre, verificando se essa requisição leva a um estado seguro; Se sim, a requisição é atendida, se não o atendimento é adiado para um outro momento;
- Premissas adotadas por um banqueiro (SO) para garantir ou não crédito (recursos) para seus clientes (processos);
- Nem todos os clientes (processos) precisam de toda a linha de crédito (recursos) disponível para eles;



Algoritmo do Banqueiro para um único tipo de recurso:

Possui

0	5
0	4
	0

A	1	6
В	1	5
C *	2	4
D	4	7

Máximo de linha de crédito = 22

A	1	6
В	2	5
С	2	4
D	4	7

Seguro Seguro Inseguro

- Solicitações de crédito são realizadas de tempo em tempo;
- * C é atendido e libera 4 créditos, que podem ser usados por B ou

D;



Algoritmo do Banqueiro para um único tipo de recurso:

Possui

A	0	6
В	0	5
С	0	4
D	0	7

A	1	6
В	1	5
С	2	4
D	4	7

Máximo de linha de crédito = 22

A	1	6
B *	2	5
С	2	4
D	4	7

Seguro Seguro Inseguro

- Solicitações de crédito são realizadas de tempo em tempo;
- * B é atendido. Em seguida os outros fazem solicitação, ninguém poderia ser atendido;



- Algoritmo do Banqueiro para vários tipos de recursos:
 - Mesma idéia, mas duas matrizes são utilizadas;

Processes	U_{hid} de de	Plotters	Impress	Unidade	CD-ROM
A	3	0	1	1	
В	0	1	0	0	
С	1	1	1	0	
D	1	1	0	1	
Е	0	0	0	0	

C = Recursos Alocados

Recursos
$$\rightarrow$$
 E = (6 3 4 2);
Alocados \rightarrow P = (5 3 2 2);
Disponíveis \rightarrow A = (1 0 2 0);

A	1	1	0	0
В	0	1	1	2
С	3	1	0	0
D	0	0	1	0
Е	2	1	1	0



Algoritmo do Banqueiro para vários tipos de recursos:

Processer	$U_{Ni}dade de$,	Impreses	Unidade .	CD-ROM
A	3	0	1	1	
В	0	1	1	0	
С	1	1	1	0	
D	1	1	0	1	
Е	0	0	0	0	

C = Recursos Alocados

- Podem ser atendidos: D, A ou E, C;

Alocados \rightarrow P = (5 3 3 2); Disponíveis \rightarrow A = (1 0 1 0);

A	1	1	0	0
В	0	1	0	2
С	3	1	0	0
D	0	0	1	0
Е	2	1	1	0

R = Recursos ainda necessários



Algoritmo do Banqueiro para vários tipos de recursos:

$P_{rocess_{col}}$	U_{hid} de de		Impresse	U_{nidade}	CD-ROM
A	3	0	1	1	
В	0	1	1	0	
С	1	1	1	0	
D	1	1	0	1	
E	0	0	1	0	

C = Recursos Alocados

Alocados \rightarrow P = (5 3 4 2); Disponíveis \rightarrow A = (1 0 0 0);

A	1	1	0	0
В	0	1	0	2
С	3	1	0	0
D	0	0	1	0
E	2	1	0	0

R = Recursos ainda necessários

• Deadlock → atender o processo E; <u>Solução</u>:



Algoritmo do Banqueiro:

- Desvantagens
 - Pouco utilizado, pois é difícil saber quais recursos serão necessários;
 - Escalonamento cuidadoso é caro para o sistema;
 - O número de processos é dinâmico e pode variar constantemente, tornando o algoritmo custoso;
- Vantagem
 - Na teoria o algoritmo é ótimo;



• Prevenir *Deadlocks*:

Candiaão

Atacar uma das quatro condições:

Abordagom

Condição	Abordagem
Exclusão Mútua	Alocar todos os recursos usando um spool
Uso e Espera	Requisitar todos os recursos inicialmente para execução – difícil saber; sobrecarga do sistema
Não-preempção	Retirar recursos dos processos – pode ser ruim dependendo do tipo de recurso; praticamente não implementável
Espera Circular	Ordenar numericamente os recursos, e realizar solicitações em ordem numérica
	Permitir que o processo utilize apenas um recurso por vez



 Deadlocks podem ocorrer sem o envolvimento de recursos, por exemplo, se <u>semáforos</u> forem implementados <u>erroneamente</u>;

```
down(&empty); down(&mutex);
down(&mutex); down(&empty);
...
```

- Inanição (Starvation)
 - Todos os processos devem conseguir utilizar os recursos que precisam, sem ter que esperar indefinidamente;
 - Alocação usando FIFO;



Potencial deadlock

```
semaphore resource 1;
semaphore resource 2;
void Process A (void) {
   down(&resource 1);
   down(&resource 2);
   use both resources();
   up(&resource 2);
   up(&resource 1);
void Process B (void) {
   down(&resource 2);
   down(&resource 1);
   use both resources();
   up(&resource 1);
   up(&resource 2);}
```

Deadlocks

Livre de *deadlock*

```
semaphore resource 1;
semaphore resource 2;
void Process A (void) {
   down(&resource 1);
   down(&resource 2);
   use both resources();
   up(&resource 2);
   up(&resource 1);
 void Process B (void) {
   down(&resource 1);
   down(&resource 2);
   use both resources();
   up(&resource 1);
   up(&resource 2);}
```



• Capitulo 6 - Tanenbaum