

Organização e Recuperação da Informação

Métodos de ordenação

DC – UFSCar
Jander Moreira

Conteúdo

- Agenda
 - Introdução
 - Métodos clássicos para ordenação
 - Métodos básicos
 - Bubble sort
 - Inserção
 - Seleção
 - Métodos eficientes
 - Shell sort
 - Heap sort

Introdução

- Ordenação em memória principal
 - Considerações
 - Complexidade de tempo
 - Desempenho dos algoritmos em função do número de itens
 - Complexidade de espaço
 - Uso de espaço adicional de memória em função do número de itens

Métodos básicos

- Métodos
 - Inserção / inserção direta / insertion
 - Seleção / seleção direta / selection
 - Bubblesort / borbulhamento

Métodos básicos

- Inserção
 - Conceito
 - Divisão do arranjo em duas partes
 - Parte ordenada inicial: primeira posição do arranjo
 - Parte a ordenar: todas as demais posições
 - Ordenação
 - Transferência do primeiro item da parte a ordenar para a parte ordenada, fazendo uma inserção ordenada, até terminar

Métodos básicos

- Inserção

19 44 23 35 12 48 33

19 44 23 35 12 48 33

19 23 44 35 12 48 33

19 23 35 44 12 48 33

12 19 23 35 44 48 33

12 19 23 35 44 48 33

12 19 23 33 35 44 48

Métodos básicos

- Inserção
 - Algoritmo

```
inserção_direta(dados[]: inteiro; tamanho: inteiro)
  para i ← 1 até tamanho - 1 faça
    { seleciona primeiro da parte a ordenar }
    auxiliar ← dados[i]

    { abre espaço deslocando os elementos maiores que dados[i] }
    j ← i - 1
    enquanto dados[j] > auxiliar e j ≥ 0 faça
      dados[j + 1] ← dados[j]  { desloca uma posição }
      j ← j - 1
    fim-enquanto

    { coloca na posição correta }
    dados[j + 1] ← auxiliar
  fim-para
```

Métodos básicos

- Inserção
 - Desempenho
 - Melhor caso
 - Arranjo próximo da ordenação
 - $O(n)$
 - Pior caso
 - Arranjo próximo à ordenação inversa
 - $O(n^2)$
 - Caso médio
 - Arranjo aleatoriamente distribuído
 - $O(n^2)$

Métodos básicos

- Seleção
 - Conceito
 - Divisão do arranjo em duas partes
 - Parte ordenada inicial: vazia
 - Parte a ordenar: todos os itens do arranjo
 - Ordenação
 - Seleção do menor item da parte a ordenar para transferi-lo para a parte ordenada, até restar apenas um item

Métodos básicos

- Seleção

19	44	23	35	12	48	33
----	----	----	----	----	----	----

12	44	23	35	19	48	33
----	----	----	----	----	----	----

12	19	23	35	44	48	33
----	----	----	----	----	----	----

12	19	23	35	44	48	33
----	----	----	----	----	----	----

12	19	23	33	44	48	35
----	----	----	----	----	----	----

12	19	23	33	35	48	44
----	----	----	----	----	----	----

12	19	23	33	35	44	48
----	----	----	----	----	----	----

Métodos básicos

- Seleção
 - Algoritmo

```
seleção_direta(dados[]: inteiro; tamanho: inteiro)
  para i ← 0 até tamanho - 2 faça
    { localiza o menor elemento da partição }
    menor ← dados[i]
    posição ← i
    para j ← i + 1 até tamanho - 1 faça
      se dados[j] < menor então
        menor ← dados[j]
        posição ← j    { armazena a posição }
    fim-se
  fim-para

  { coloca o menor elemento no início da partição }
  dados[posição] ← dados [i]
  dados[i] ← menor
fim-para
```

Métodos básicos

- Seleção
 - Desempenho
 - $O(n^2)$

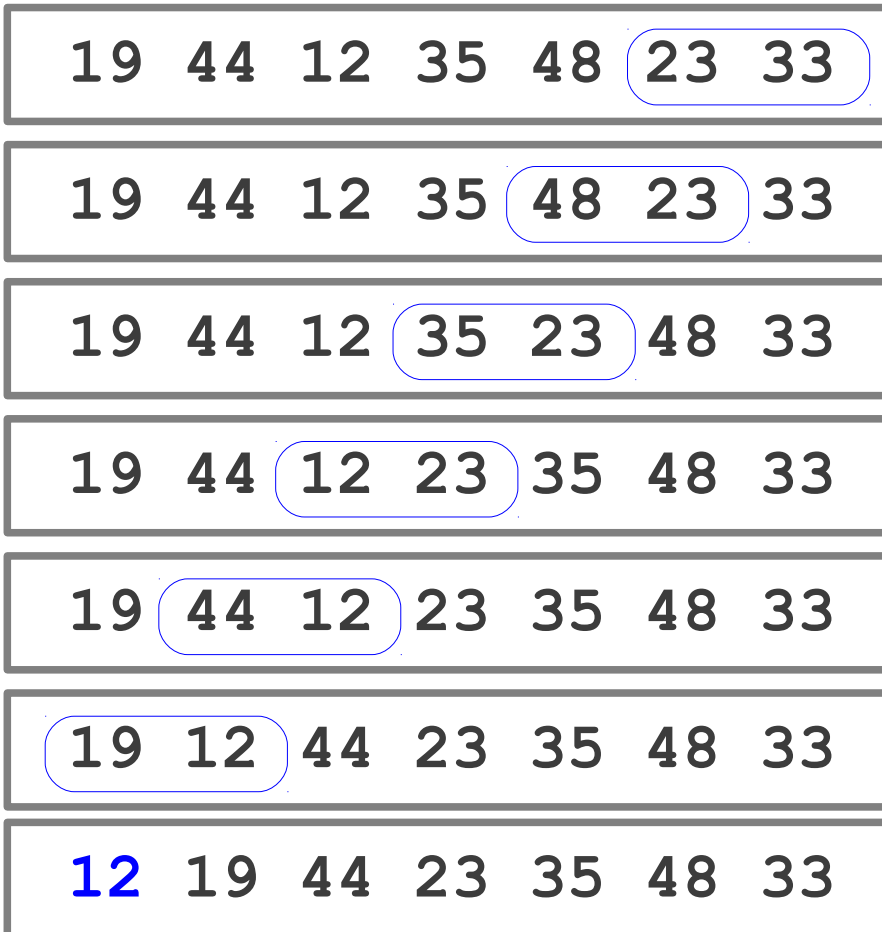
Métodos básicos

- Bubblesort
 - Conceito
 - Divisão do arranjo em duas partes
 - Parte ordenada inicial: vazia
 - Parte a ordenar: todos os itens do arranjo
 - Ordenação
 - Por verificações de ordenação local, trocar vizinhos fora de ordem, "arrastando" os menores para o início do arranjo, aumentando a parte ordenada item a item

Métodos básicos

- Bubblesort

Passo único



Métodos básicos

- Bubblesort

19	44	12	35	48	23	33
----	----	----	----	----	----	----

12	19	44	23	35	48	33
----	----	----	----	----	----	----

12	19	23	44	33	35	48
----	----	----	----	----	----	----

12	19	23	33	44	35	48
----	----	----	----	----	----	----

12	19	23	33	35	44	48
----	----	----	----	----	----	----

12	19	23	33	35	44	48
----	----	----	----	----	----	----

12	19	23	33	35	44	48
----	----	----	----	----	----	----

Métodos básicos

- Seleção
 - Algoritmo

```
bubblesort(dados[]: inteiro; tamanho: inteiro)
  para i ← 0 até tamanho - 2 faça
    { varredura }
    j ← tamanho - 1
    enquanto j > i faça
      se dados[j] < dados[j - 1] então
        { troca adjacentes }
        auxiliar ← dados[j]
        dados[j] ← dados[j - 1]
        dados[j - 1] ← auxiliar ]
      fim-se
    j ← j - 1
  fim-enquanto
fim-para
```


Métodos básicos

- Bubblesort
 - Desempenho
 - $O(n^2)$
 - Variações
 - Shakersort
 - Término antecipado

Métodos de ordenação

- Estabilidade
 - Para itens com chave igual, a ordem relativa original é mantida após a ordenação
 - Métodos básicos estáveis:
 - Inserção e bubblesort

Métodos eficientes

- Métodos
 - Shellsort
 - Heapsort / método do monte
 - Quicksort

Métodos eficientes

- Shellsort

- Conceito

- Divisão do arranjo em subsequências

- Cada subsequência, espaçada de k posições, é ordenada independentemente, usando algoritmo de inserção

- Ordenação

- A cada passo, as subsequências são definidas, usando espaçamento menor a cada passo
 - No último passo é usado espaçamento 1 (ou seja, inserção)

Métodos eficientes

- Shellsort

19	44	23	35	12	48	33	14	25	28	49	11	12	31	23
----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----

$k = 7$

19	44	23	35	12	48	33	14	25	28	49	11	12	31	23
----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----

14	25	23	35	11	12	31	19	44	28	49	12	48	33	23
----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----

$k = 3$

14	25	23	35	11	12	31	19	44	28	49	12	48	33	23
----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----

14	11	12	28	19	12	31	25	23	35	33	23	48	49	44
----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----

$k = 1$

11	12	12	14	19	23	23	25	28	31	33	35	44	48	49
----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----

Métodos eficientes

- Shellsort

- Algoritmo

```
shellsort(dados[]: inteiro, tamanho:inteiro)
{ ordenação das subsequências para cada incremento }
incremento ← primeiro_incremento
enquanto incremento > 0 faça
    { ordena cada subsequência }
    para j ← incremento até tamanho - 1 faça
        auxiliar ← dados[j]

        { deslocamentos dentro da mesma subsequência }
        k ← j - incremento
        enquanto dados[k] > auxiliar e k ≥ 0 faça
            dados[k + incremento] ← dados[k]
            k ← k - incremento
        fim-enquanto
        dados[k + incremento] ← auxiliar
    fim-para

    { passa para o próximo incremento }
    incremento ← próximo_incremento
fim-enquanto
```

Métodos eficientes

- Shellsort
 - Desempenho
 - Cada passo aproveita a ordenação dos passos anteriores
 - A mistura entre as subsequências de passos consecutivos auxilia na ordenação
 - Desempenho depende dos incrementos
 - $O(n \log n)$
 - $O(n \log^2 n)$
 - $O(n^{5/3})$

Métodos eficientes

- Shellsort
 - Escolha de incrementos (Knuth, 1970)
 - Para t passos:
 - Passos
$$h_t = 1$$
$$h_{t+1} = 3 h_t + 1$$
 - Número de passos
$$t = \log_3 n$$
 - Para 7 passos1093, 364, 121, 40, 13, 4 e 1

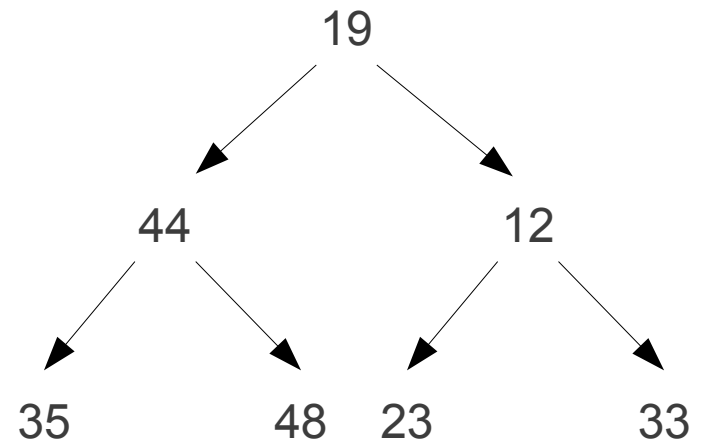
Métodos eficientes

- Heapsort
 - Conceito
 - Princípio de ordenação por seleção
 - Organizando o arranjo como uma fila de prioridade na forma de um heap (monte)
 - Divisão do arranjo em parte ordenada e a ordenar
 - Ordenação
 - Usar a fila de prioridade para selecionar o maior item da parte a ordenar e colocá-lo na parte ordenada

Métodos eficientes

- Heapsort

19	44	12	35	48	23	33
----	----	----	----	----	----	----



pai:	$(\text{filho} - 1)/2$
filho esquerdo:	$2 * \text{pai} + 1$
filho direito:	$2 * \text{pai} + 2$

Métodos eficientes

- Heapsort
 - Criação inicial do monte

```
{ criação do monte }  
para i ← 1 até tamanho - 1 faça  
    auxiliar ← dados[i]  
    filho ← i  
    pai ← (filho - 1)/2 { posição do pai }  
    enquanto filho > 0 e dados[pai] < auxiliar faça  
        dados[filho] ← dados[pai]  
        filho ← pai  
        pai ← (filho - 1)/2  
    fim-enquanto  
    dados[pai] ← auxiliar  
fim-para
```

Métodos eficientes

- Heap sort
 - Ordenação

```
{ ordenação }
i ← tamanho - 1
enquanto i > 1 faça
    { coloca o valor da raiz na posição definitiva }
    auxiliar ← dados[0] { raiz }
    dados[i] ← dados[0]
    dados[0] ← auxiliar

    { corrige o monte }
    auxiliar ← dados[0] { valor incorreto, colocado na raiz }
    pai ← 0
    se dados[2*pai + 1] > dados[2*pai + 2] e 2*pai + 2 ≥ i então
        filho ← 2*pai + 1
    senão
        filho ← 2*pai + 2
    fim-se
    enquanto pai < i e dados[filho] < dados[pai] faça
        dados[pai] ← dados[filho]
        pai ← filho
        se dados[2*pai + 1] > dados[2*pai + 2] e 2*pai + 2 ≥ i então
            filho ← 2*pai + 1
        senão
            filho ← 2*pai + 2
        fim-se
    fim-enquanto
    dados[filho] ← auxiliar
fim-enquanto
```

Métodos eficientes

- Heapsort
 - Desempenho
 - $O(n \log n)$

Métodos eficientes

- Quicksort
 - Conceito
 - Abordagem "divisão e conquista"
 - Trocas de itens dentro de uma partição, criando a partir dela duas partições independentes
 - Ordenação
 - Considerar o arranjo todo como uma partição
 - Aplicar o procedimento de partição a cada partição existente que contenha mais que um elemento, criando a partir de cada uma, duas novas partições

Métodos eficientes

```
partição(dados[: inteiro, início, fim: inteiro, var esquerda, direita: inteiro)
{ particionamento dos dados entre as posições início e fim do arranjo }
  esquerda ← início
  direita ← fim
  pivô ← dados[(início + fim)/2] { elemento do meio }
  enquanto esquerda ≤ direita faça
    { procura um valor maior ou igual ao pivô }
    enquanto dados[esquerda] < pivô faça
      esquerda ← esquerda + 1
    fim-enquanto

    { procura um valor menor ou igual ao pivô }
    enquanto dados[direita] > pivô faça
      direita ← direita - 1
    fim-enquanto

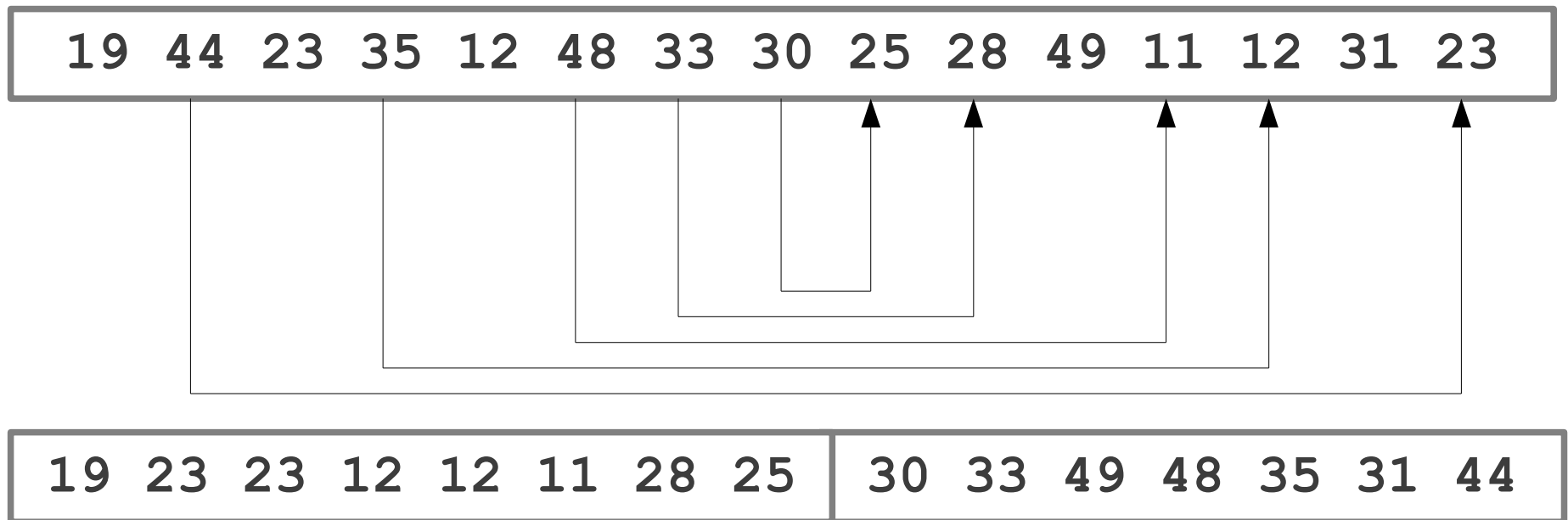
    { faz a troca }
    se esquerda ≤ direita então
      auxiliar ← dados[esquerda]
      dados[esquerda] ← dados[direita]
      dados[direita] ← auxiliar
      direita ← direita - 1
      esquerda ← esquerda + 1
    fim-se
  fim-enquanto
```

Quicksort
Partição

Métodos eficientes

- Quicksort

pivô = 30



Métodos eficientes

```
quicksort(dados[]: inteiro, tamanho: inteiro)  
    quickRecursivo(dados, 0, tamanho - 1)
```

Quicksort
Algoritmo

```
quickRecursivo(dados[]: inteiro, início, fim: inteiro)  
    partição(dados, início, fim, esquerda, direita)  
  
    { ordena primeira partição }  
    se início < direita então  
        quickRecursivo(dados, início, direita)  
    fim-se  
  
    { ordena segunda partição }  
    se esquerda < fim então  
        quickRecursivo(dados, esquerda, fim)  
    fim-se
```

Quicksort
Recursão

Métodos eficientes

- Quicksort
 - Desempenho
 - Melhor caso
 - As partições criadas possuem o mesmo tamanho
 - $O(n \log n)$
 - Pior caso
 - As partições criadas possuem tamanhos muito diferentes
 - $O(n^2)$
 - Caso médio
 - A maioria das partições criadas possuem tamanho equivalente
 - $O(n \log n)$

Leitura

- Leituras
 - Moreira, J. Ordenação (apostila)
 - Drozdek, Capítulo 9, seções 9.1 e 9.3