

Modelando a pandemia de Covid19

Dani Gamerman

- Modelando a pandemia de Covid19

Modelando a pandemia de Covid19

Dani Gamerman - Programa de PG em Estatística - UFMG

1º semestre de 2020

(motivado a partir de notas de José Marcos Andrade Figueiredo - UFMG)

Modelo de crescimento logístico básico

$$Y(t) \sim N(\mu(t), \sigma^2), \quad t = 1, 2, \dots$$

onde $Y(t)$ é o número de casos acumulados até o dia t em uma dada região, com

$$\mu(t) = \frac{a \exp \{ct\}}{1 + b \exp \{ct\}}.$$

Caso especial: $b = 0$ (crescimento exponencial) $\rightarrow \mu(t) = a \exp \{ct\}$.

- Adequado para os estágios iniciais da pandemia

Problemas do modelo básico:

- a. os dados são contagens e a distribuição normal pressupõe dados contínuo;
- b. a variância deveria aumentar com a magnitude dos dados.

Características de interesse:

As características mais importantes são:

1) Taxa de infecção

- c mede a velocidade da aceleração e reflete a taxa de infecção da doença.

2) Assíntota

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \mu(t) = \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{a \exp \{ct\}}{1 + b \exp \{ct\}} = \frac{a}{b}$$

- Reflete o total de casos acumulados ao longo de toda a pandemia.

- Crescimento exponencial ($b = 0$): assíntota = ∞ !

3) Ponto de inflexão

- É o tempo t^* onde o número de novos casos para de crescer e começa a diminuir.
- Crescimento exponencial ($b = 0$): número de novos casos nunca para de crescer!

4) Previsão:

- O que podemos dizer sobre $Y(t + k)$, $\forall k$, para t fixo (hoje)? Depende da distribuição de $Y(t)$ mas será sempre dada pela distribuição preditiva de $Y(t + k)$ dado $Y(1 : t) = \{Y(1), \dots, Y(t)\}$, o que foi observado.

Funciona como se fosse a distribuição a posteriori de $Y(t + k)$.

Resultado útil: Se Z e W são 2 v. a.'s quaisquer então:

$$E[Z] = E[E(Z | W)]$$

$$Var[Z] = Var[E(Z | W)] + E[Var(Z | W)]$$

Em particular, $E[Y(t + k) | Y(1 : t)] = E\{E[Y(t + k) | \mu(1 : t)] | Y(1 : t)\} = E[\mu(t + k) | Y(1 : t)]$, a média a posteriori de $\mu(t + k)$.

A inferência para tudo que foi dito acima deve ser reportada através de estimadores pontuais (ex: médias a posteriori), junto com os respectivos intervalos de credibilidade.

5) Número de reprodutibilidade R_0

R_0 é o número esperado de casos secundários de uma doença produzidos por um indivíduo infectado.

No tempo t , ele é definido como

$$R_0 = \frac{\mu(t) - \mu(t - 1)}{\mu(t - 1)} = \frac{\mu(t)}{\mu(t - 1)} - 1$$

Início da epidemia: $1 \gg b \exp \{ct\} \rightarrow \mu(t) \approx a \exp \{ct\} \rightarrow R_0 \approx e^c - 1$

Final da epidemia: $1 \ll b \exp \{ct\} \rightarrow \mu(t) \approx a/b \rightarrow R_0 \approx 0$

Meio da epidemia: R_0 é função dos parâmetros (a, b, c) e do tempo t , e é dado por

$$R_0(t) = e^c \frac{1 + be^c e^{ct}}{1 + be^{ct}} - 1$$

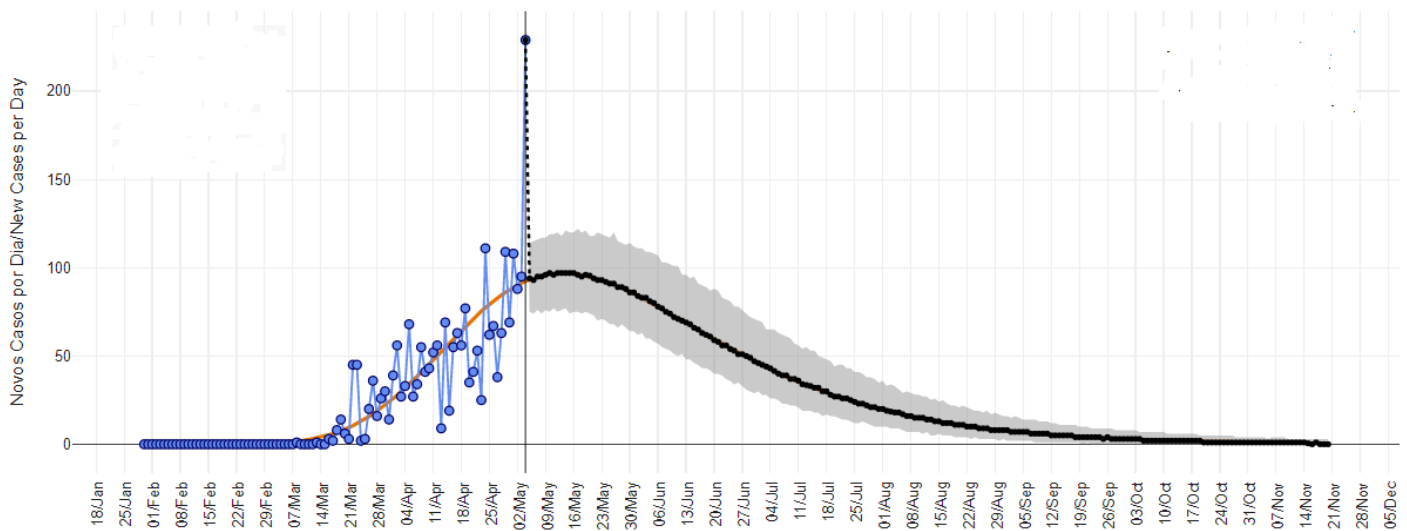
Para cada t fixado, podemos obter sua distribuição a posteriori (via amostra MCMC) e calcular média, quantis e intervalos de credibilidade.

6) Número médio de novos casos (NMNC)

NMNC no tempo $t + k$: $n_t(k) = E[Y(t + k) - Y(t + k - 1)] = \mu(t + k) - \mu(t + k - 1)$

Logo, NMNC também é função dos parâmetros (a, b, c) e pode ser facilmente calculado.

Para cada t e k fixados, podemos obter sua distribuição a posteriori (via amostra MCMC) e calcular média, quantis e intervalos de credibilidade.



Alternativas

1.1) $Y(t) \sim \text{Poisson}(\mu(t))$ com $E[Y(t)] = \mu(t)$ e $\text{Var}(Y(t)) = \mu(t)$

1.2) $Y(t) \sim N(\mu(t), \sigma^2 \mu(t))$ com $E[Y(t)] = \mu(t)$ e $\text{Var}(Y(t)) = \sigma^2 \mu(t)$

Obs:

- Modelo (1.2) admite sobredispersão se $\sigma^2 > 1$
- Alternativa (1.2) só cuida do comentário (b)
- Alternativa (1.1) cuida dos 2 comentários mas não permite sobredispersão

Poisson com sobredispersão

1.3) $Y(t) | \epsilon(t) \sim \text{Poisson}(\mu(t) + \epsilon(t))$ com $E[\epsilon(t)] = 0$ e $\text{Var}(\epsilon(t)) = \sigma^2$

1.4) $Y(t) | \epsilon(t) \sim \text{Poisson}(\mu(t) \times \epsilon(t))$ com $E[\epsilon(t)] = 1$ e $\text{Var}(\epsilon(t)) = \sigma^2$

Usando os resultados úteis anteriores:

Mod(1.3): $E[Y(t)] = E[E(Y(t) | \epsilon(t))] = E[\mu(t) + \epsilon(t)] = \mu(t) + E[\epsilon(t)] = \mu(t)$

$\text{Var}[Y(t)] = \text{Var}[E(Y(t) | \epsilon(t))] + E[\text{Var}(Y(t) | \epsilon(t))] = \text{Var}[\mu(t) + \epsilon(t)] + E[\mu(t) + \epsilon(t)] = \sigma^2 + \mu$

Mod(1.4): $E[Y(t)] = E[E(Y(t) | \epsilon(t))] = E[\mu(t) \times \epsilon(t)] = \mu(t) \times E[\epsilon(t)] = \mu(t)$

$\text{Var}[Y(t)] = \text{Var}[E(Y(t) | \epsilon(t))] + E[\text{Var}(Y(t) | \epsilon(t))] = \text{Var}[\mu(t) \times \epsilon(t)] + E[\mu(t) \times \epsilon(t)] = \mu_t^2 \sigma^2 + \mu$

Ambos preservam média da Poisson e aumentam dispersão da Poisson.

Extensões dinâmicas

Modelos anteriores assumem comportamento estático \Rightarrow a forma da doença não se modifica ao longo do tempo
 \Rightarrow taxa de infecção será sempre a mesma, assintota será sempre a mesma, ...

Modelos dinâmicos flexibilizam isso.

$$\mu(t) = \frac{a(t) \exp\{c(t) t\}}{1 + b(t) \exp\{c(t) t\}}$$

com: $a(t) = a(t-1) + w_a(t)$, onde $w_a(t) \sim N(0, W_a), \forall t$.

$b(t) = b(t-1) + w_b(t)$, onde $w_b(t) \sim N(0, W_b), \forall t$.

$c(t) = c(t-1) + w_c(t)$, onde $w_c(t) \sim N(0, W_c), \forall t$.

Vantagens:

- $E[a(t) | a(t-1)] = a(t-1)$, e o mesmo vale para $b(t)$ e $c(t) \Rightarrow$ constância local.
- $Var[a(t) | a(t-1)] = W_a$, e o mesmo vale para $b(t)$ e $c(t) \Rightarrow$ aumento da incerteza.

Problemas:

- variâncias W_a, W_b, W_c conhecidas \Rightarrow difíceis de especificar.
 - variâncias W_a, W_b, W_c desconhecidas \Rightarrow difíceis de estimar.
 - não dá para simplificar $W_a = W_b = W_c = W$ (magnitudes diferentes de (a, b, c)).
- Outra forma de introduzir dinamismo, agora multiplicativo:

$a(t) = a(t-1) \times w_a(t)$, onde $w_a(t) \sim \text{Gamma}(d_a, d_a), \forall t$.

$b(t) = b(t-1) \times w_b(t)$, onde $w_b(t) \sim \text{Gamma}(d_b, d_b), \forall t$.

$c(t) = c(t-1) \times w_c(t)$, onde $w_c(t) \sim \text{Gamma}(d_c, d_c), \forall t$.

Vantagens:

- $E[a(t) | a(t-1)] = a(t-1)$ e o mesmo vale para $b(t)$ e $c(t) \Rightarrow$ constância local.
- $Var[a(t) | a(t-1)] = d_c^{-1}$ e o mesmo vale para $b(t)$ e $c(t) \Rightarrow$ aumento da incerteza.
- Hiperparâmetros d_a, d_b, d_c fáceis de especificar.

Exemplos:

$$d = 1000 \rightarrow 0,90 = P(0,95 < w(t) < 1,05) = P\left(0,95 < \frac{a(t)}{a(t-1)} < 1,05\right)$$

$$d = 1500 \rightarrow 0,95 = P(0,95 < w(t) < 1,05) = P\left(0,95 < \frac{a(t)}{a(t-1)} < 1,05\right)$$

Problemas:

- As magnitudes de a, b, c ainda interferem no aumento da incerteza.
- não sei se software lida bem com Gammas tendo parâmetros tão altos.

Evolução multiplicativa com erros normais

Considere a evolução multiplicativa abaixo para o parâmetro a :

$$a(t) = a(t-1) \times \exp\{w_a(t)\}, \text{ onde } w_a(t) \sim N(0, W_a)$$

Tomando o logaritmo nos dois lados, obtém-se:

$$\log a(t) = \log a(t-1) + w_a(t), \text{ onde } w_a(t) \sim N(0, W_a)$$

Passando $\log a(t-1)$ para a esquerda, vem que:

$$\log a(t) - \log a(t-1) = \log \left[\frac{a(t)}{a(t-1)} \right] = w_a(t), \text{ onde } w_a(t) \sim N(0, W_a)$$

Especificação de W_a : pode-se pensar em percentual de incremento, como antes.

$$0,95 = P\left(0,95 < \frac{a(t)}{a(t-1)} < 1,05\right) = P(-0,05 < w_a(t) < 0,05)$$

Isso implica $2\sqrt{W_a} = 0,05$, que implica $\sqrt{W_a} = 0,025 \Rightarrow W_a = (0,025)^2$.

Mesma especificação vale para W_b e W_c , pois dimensões de b e c não importam.

Caso particular

Baseado em Gamerman, Santos e Franco (J. Time Series Analysis, 2013):

$$\mu(t) = \frac{a(t) \exp\{c t\}}{1 + b \exp\{c t\}}$$

$a(t) = a(t-1) \times w_a(t)$, onde $w_a(t) \sim \text{Beta}$, $\forall t$.

Pode ser usado também para crescimento exponencial ($b = 0$).

Vantagem:

- a. Permite contas exatas, dispensando aproximações MCMC.

Desvantagem:

- a. Não permite b e c dinâmicos.

Generalizações da logística

Até agora, usamos a logística para especificar a média $\mu(t)$ como

$$\mu(t) = \frac{a \exp\{ct\}}{1 + b \exp\{ct\}} = \frac{a}{b + \exp\{-ct\}}.$$

Essa expressão é a forma mais simples da logística.

Ela pode ser generalizada de várias formas. Uma possível forma da **logística generalizada** é

$$\mu(t) = d + \frac{a - d}{(b + \exp\{-ct\})^f}$$

A logística é obtida fazendo $d = 0$ e $f = 1$.