## Ejercicios Electrodinámica Cuántica. Capítulo 4

Autor del curso: Javier García

Problemas resueltos por: Roger Balsach

3 de abril de 2023

## 1. Calcular $j_A^0$ .

Sea el Lagrangiano de QED

$$\mathcal{L}_{\text{QED}} = -\frac{1}{4} F^{\mu\nu} F_{\mu\nu} + \bar{\psi} (i\gamma^{\mu} D_{\mu} - m) \psi,$$

este Lagrangiano es invariante bajo transformaciones de Lorentz, queremos calcular la corriente conservada según el Teorema de Noether bajo una rotación infinitesimal. Dicha corriente se puede escribir como

$$j^0 = j^0_{\psi} + j^0_{\bar{\psi}} + j^0_A$$

El primer término ya lo ha calculado Javier en el capítulo 4, el segundo se anula, por lo que solo queda calcular el tercer término

$$j_A^0 = \frac{\partial \mathcal{L}_{\text{QED}}}{\partial (\partial_0 A^\mu)} \delta A^\mu - \left( \frac{\partial \mathcal{L}_{\text{QED}}}{\partial (\partial_0 A^\mu)} \partial_\nu A^\mu \delta x^\nu - \mathcal{L}_{\text{QED}} \delta x^0 \right)$$
(1)

Para hacer este cálculo primero vamos a calcular

$$\begin{split} \frac{\partial \mathcal{L}_{\text{QED}}}{\partial (\partial^{\nu} A^{\mu})} &= \frac{-1}{4} \frac{\partial (F^{\alpha\beta} F_{\alpha\beta})}{\partial (\partial^{\nu} A^{\mu})} = \frac{-1}{2} F_{\alpha\beta} \frac{\partial F^{\alpha\beta}}{\partial (\partial^{\nu} A^{\mu})} = \frac{-1}{2} F_{\alpha\beta} \left( \frac{\partial (\partial^{\alpha} A^{\beta})}{\partial (\partial^{\nu} A^{\mu})} - \frac{\partial (\partial^{\beta} A^{\alpha})}{\partial (\partial^{\nu} A^{\mu})} \right) \\ &= \frac{-1}{2} F_{\alpha\beta} \left( \delta^{\alpha}_{\nu} \delta^{\beta}_{\mu} - \delta^{\beta}_{\nu} \delta^{\alpha}_{\mu} \right) = F_{\mu\nu} \end{split}$$

Sustituyendo este resultado en la ecuación (1) obtenemos

$$j_A^0 = F_{\mu 0} \delta A^{\mu} - \left( F_{\mu 0} \partial_{\nu} A^{\mu} \delta x^{\nu} - \mathcal{L}_{\text{QED}} \delta x^0 \right) = F_{i0} \delta A^i - \left( F_{i0} \partial_{\nu} A^i \delta x^{\nu} - \mathcal{L}_{\text{QED}} \delta x^0 \right)$$

Donde hemos usado que  $F_{00}=0$ . Usando ahora que las rotaciones no afectan al tiempo y, por tanto  $\delta A^0=\delta x^0=0$  la ecuación queda

$$j_A^0 = F_{i0}\delta A^i - F_{i0}\partial_j A^i \delta x^j$$

Sabemos que, bajo rotaciones, los vectores transforman como  $\delta x^{\mu} = \omega^{\mu}{}_{\nu} x^{\nu}$ , sustituyendo en la ecuación nos queda

$$j_A^0 = F_{i0}\omega^i{}_i A^j - F_{i0}\partial_i A^i \omega^j{}_k x^k = F_{0i}\omega_{ij} A^j - F_{0i}\partial_l A^i \omega_{lk} x^k = E^i \left(\omega_{ij} + \delta_{ij}\omega_{kl} x^k \partial_l\right) A^j$$

Donde he sustituido  $F^{i0} = E^i$  tal como indica la fórmula 62.1 del formulario. Ahora podemos usar la siguiente propiedad para escribir  $\omega_{ij}$  en función del vector  $\vec{\omega}$ ;

$$\omega_{ij} = \varepsilon_{ijk}\omega^k$$

$$j_A^0 = E^i \left( \varepsilon_{ijk} \omega^k + \delta_{ij} \varepsilon_{klm} \omega^m x^k \partial_l \right) A^j = E^i \omega^k \left( \varepsilon_{ijk} + \delta_{ij} \varepsilon_{kml} x^m \partial_l \right) A^j$$

Ahora, podemos reconocer los siguientes términos

$$(J^{k})^{i}{}_{j} = \frac{i}{2} \varepsilon_{klm} (M^{lm})^{i}{}_{j} = \frac{i}{2} \varepsilon_{klm} \left( g^{li} \delta^{m}_{j} - g^{mi} \delta^{l}_{j} \right) = \frac{i}{2} \left( -\varepsilon_{kij} + \varepsilon_{kji} \right) = -i \varepsilon_{ijk}$$

$$L^{i} = -i \varepsilon_{ijk} x^{j} \partial_{k}$$

por lo que el resultado final queda

$$j_A^0 = iE^i \omega^k \left( (J^k)^i{}_j + \delta^i_j L^k \right) A^j$$