## 人工智能的知识表述

#### 甄景贤

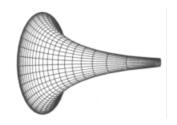
August 12, 2018

#### Abstract

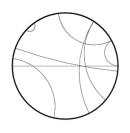
目前(2018年8月)强人工智能的发展,问题已经不再是「能不能做到」,而是到了「哪个方案比较好」的地步。本文介绍知识表述的理论,顺带提出两个方案: A)使用基因算法,上层经典逻辑+底层视觉神经网络; B)整个系统用神经网络作用在 graph 记忆体上。

# 1 什么是 model theory?

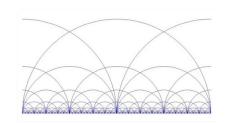
举例来说, hyperbolic geometry (双曲几何)可以「实现」为某些模型:



pseudo-sphere



Poincaré disc

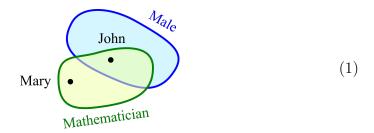


Poincaré half-plane

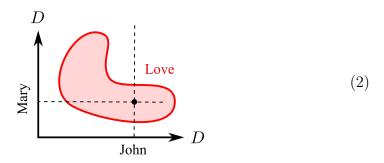
模型不是唯一的,可以有很多种。

在数理逻辑中,模型论研究的是syntax / theory 和 model 之间的对偶。

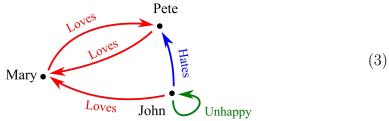
First-order logic 的 模型 可以用一些 **集合** 及其 元素 组成。例如,John ∈ Male, John, Mary ∈ Mathematician:



而 first-order objects (个体) 之间的 关系 是 domain D 的 Cartesian product  $D \times D$  内的一些 子集,例如:



对计算系的人来说,更熟识的 model 是以下这种 relation graph 或 knowledge graph:



这是一个 directed multi-graph,或者叫 quiver。Quivers 是 代数表示论 (representation theory) 中的重要结构。Quivers 的范畴 Q 是一个 topos (这在会 §6 介绍),基本意思是 它有条件做 first-order logic 的模型范畴。<sup>1</sup>

<sup>1</sup>严格来说, hyper-graph 不是 topos, multi-graph 也不是 topos, 但当它们变成 directed 则可以。

以上的 knowledge graph 可以简单地转换成 逻辑式子 的集合:

所以说,逻辑与 graph 基本上是等价的。

如果 graph 的每条 边 可以包含任意个 顶点,则有 hyper-graph。换 句话说,hypergraph 的每条 边  $\in \mathcal{P}(V)$ ,V 是 顶点集。也可以说,hypergraph 就是 V 的 **子集系统** (set system)。对逻辑来说,这好处是:关系之上可以有关系。

Hypergraph 可以一一对应於拓扑学上的 simplicial complex,可以研究它的 homology 和 cohomology。Simplicial complex 也可以和 square-free monomial ideals 一一对应。Square-free 的意思是  $x_i$  的指数只可以是 0 或 1。后者是 组合交换代数 (combinatorial commutative algebra) 的研究范围。暂时我不知道这些关联有没有用,详细可参看 [Brown 2013], [Miller and Sturmfels 2005]。

逻辑的 syntactic **theory** 方面,例如可以有以下这个式子("失恋则不开心"):

$$\forall x, y. \text{ Loves}(x, y) \land \neg \text{Loves}(y, x) \rightarrow \text{Unhappy}(x)$$
 (5)

这个式子含有 universal quantification,所以不是 model 的一部分。逻辑上来说,只有 ground sentences (没有变量的式子)的集合才可以组成 model,例如 (4)。

所以,logic **theory** 中的一个式子 可以导致 model 中出现很多 **新的** 顶点和连接。这是 model theory 研究的问题。

例如,每一个自然数  $n \in \mathbb{N}$  都有 它的 successor S(n)。这个函数的存在,导致 model 空间里有一系列 **无穷** 的顶点:

如果加入这条 法则:

$$\forall n \in \mathbb{N}. \quad S(n) \ge n \tag{7}$$

则立即产生无穷多个关系:

$$\bullet \xleftarrow{\geq} \bullet \dots \tag{8}$$

虽然,在 **日常智能** (common-sense intelligence) 中,似乎比较少出现这种无穷的结构,而更多是 "shallow" 的结构。

值得注意的是,经典逻辑人工智能 (classical logic-based AI) 的知识表述 是分拆成 rules 和 facts 两部分。前者是带有 ∀ 变量 的式子,后者是 ground sentences。Rules 储存在 logic 内,facts 储存在 working memory 内。前者是一个 theory,后者可以看成是一些 "partial" models。说 partial 的原因是因为它不代表整个 model。事实上 model 是非常庞大的东西,不可能储存在物理系统中。人工智能或大脑只能储存 某些 theories 和部分的 models。人工智能的关键问题是如何找一种良好的 syntax 结构,令 theory 的学习更快、更有效率。

## 2 Distributive representations

Distributive representation 当然是针对神经网络而言的,因为神经网络是现时最强的机器学习方法(除了我最近开始提倡使用的 基因算法)。

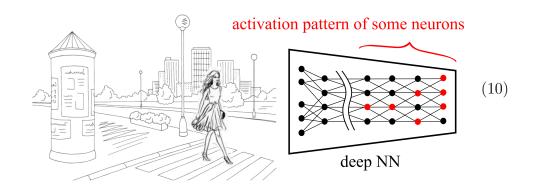
Distributive 的意思是: 假设有一个 vector 表示神经网络的输出端有 n = 10 粒神经元:

$$\vec{x} = (x_1, x_2, \dots, x_{10}) \tag{9}$$

用 2 进制,每个  $x_i \in \{0,1\}$ ,则  $\vec{x}$  可以分别表示 10 个 "**one-hot**" 的概念。 但如果用 distributive representation,这 10 个 bits 最多可以表达  $2^n = 1024$  个不同的状态 / 概念。所以 distributiveness 可以非常有效地善用神经元。

举例来说,「遇见美女过马路」。这个图像经过譬如 CNN 的处理后,可以得

#### 到一个 分布式知识表述:



注意那些红点不一定是最后那层的输出。这是我心目中的图像,比较 general,不是指某个特定的 implementation。重点是:「美女过马路」是一个 "neat" 命题,但在感知过程中,我们会认得很多细节,例如「裙子、高跟鞋、金发、斑马线、路灯」等。这些特徵 (features) 构成整个 representation,至少我是这样理解 分布式表述 的。

经典逻辑表述是由 命题 构成的,其实 features 也可以看成是命题,例如「高跟鞋」可以看成是「有一只高跟鞋在这位置」的命题。逻辑上来说:

neat proposition 
$$p \Leftrightarrow \bigwedge q_i$$
 distributive features (11)

有时(例如纯文字输入时),知道的只是一个 neat 命题,例如「美女过马路」,并不知道其他细节(例如「金发」),这时仍然可以有分布式表述,但那些特徵会是比较抽象的。

考虑「白猫追黑猫」这个图像:



「猫」的概念需要出现 两次,但神经网络内对应於「猫」的特徵只有一组(除非有两个重复的可以表示任何概念的 modules,但很浪费)。换句话说,现时的 CNN 没有「巡迴 (traverse)」视野域的能力;它不能辨别和描述物体之间的关系。我很难想像一个"monolithic" neural module 怎样可以做到这功能。似乎必须将命题表述成一连串 概念 的 时间序列 (time sequence),某种 短期记忆 (short-term memory)。

## 3 为什么 神经网络 做不到 substitutions?

考虑上节讲过的 逻辑 rule ("失恋则不开心"):

$$\forall x, y. \ x \heartsuit y \land \neg y \heartsuit x \to \odot x \tag{13}$$

这个 rule 的 **前件** (antecedent) 要成立,必须 两次出现的a 相等、两次出现的b 相等:

$$a \heartsuit b \wedge \neg b \heartsuit a \tag{14}$$

而且,要产生正确的 后件 (consequent),需要从前件中将 a copy 过来:

$$a \heartsuit b \wedge \neg b \heartsuit a \to \odot a \tag{15}$$

这两个动作(compare 和 copy)都是用神经网络很难做到的。但它们是 variable substitution 的本质,也是 谓词逻辑 麻烦之处。换句话说,很难用一个 monolithic 的 end-to-end 神经网络 一口气完成这两个动作:

$$a \heartsuit b \land \neg b \heartsuit a \xrightarrow{} \circledcirc a$$
 (16)

基於集合论的几何图像是这样的:

$$\begin{array}{c}
D \\
a \\
b \\
b \\
a
\end{array}$$

$$\Rightarrow \odot a$$

$$(17)$$

∈ 很容易用神经网络解决,例如可以定义 ♡ 为一个神经网络:

$$\mathfrak{O}(\vec{x}) = \begin{cases} 0 & \vec{x} \notin \text{region} \\ 1 & \vec{x} \in \text{region} \end{cases}$$
(18)

但即使这样,仍然馀下一个 pattern matching 问题:

$$\vec{p}_1 = (\vec{a}, \vec{b}) \in \heartsuit$$

$$\vec{p}_2 = (\vec{b}, \vec{a}) \in \neg \heartsuit$$
(19)

事实上,要做到以上功能,似乎必需有一个 动态的记忆体,它接收新来的元素时,会对记忆体中其他元素逐一 比较,而且具备 复制 功能。例如我考虑过一个像「迴转木马」的时间序列机制(每个 الطلال 代表一支 distributive vector):

"carousel" of n propositions

Illiand Indiana (20)

但仍未解决 compare 和 copy 的问题。总之,明显地很麻烦。

## 4 Genetic algorithm

这是 plan A。

Substitution 的麻烦令我想到 放弃用 neural network 直接处理逻辑,而是用 hybrid 的神经 / 逻辑混合: 视觉神经用 deep neural network,到高层次转用符号逻辑表述,后者用 genetic algorithm 做学习。

首先需要一个 logic-based **rule engine**,它负责 forward-chaining(正向逻辑推导),这完全是经典 AI 的范围。例如 经典的 Soar architecture [Carnegie-Mellon 大学] 就是一个 rule-base 引擎。还有我这一代的 OpenCog, OpenNARS, 和我写的 Genifer<sup>2</sup>,或许还有更新一代的 AGI 系统(?)

经典逻辑 AI 的樽颈问题是 rules 的学习算法太慢,

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Genifer 仍未到达 production stage.

- plan A:继续用经典逻辑引擎,用 genetic algorithm 做学习算法
- plan B: 将逻辑记忆映射到向量空间,再用神经网络学习逻辑 rules

基因算法的 population 是由个别的 rules 组成,但 winner 并不是单一条 rule,而是一整套 rules (最高分的 N 个)。这叫 **cooperative co-evolution** (COCO)。

输入和输出是 logic formulas, 其实更易处理。

整个系统仍然是基於 reinforcement learning 的,但不需要直接做 RL,因为那些 rules 其实就是 **actions**,每条 rule 的 probabilistic strength 就像 Q-learning 中 Q 值的作用。

## 5 Graph neural networks

这是 plan B。

#### 6 Categorical semantics

Categorical semantics 是用 category theory 表达的 model theory。以下内容主要来自 [Caramello 2018] 这本新书的第一章。更经典的参考书是 [Goldblatt 1984, 2006].

不同的 logics 可以透过 proof theory (它研究的是 syntactic rules of de-

#### duction) 定义:

algebraic logic	no additional rules	
Horn logic	finite \( \lambda \)	
regular logic	finite $\land$ , $\exists$ , Frobenius axiom	
coherent logic	finite $\wedge$ and $\vee$ , $\exists$ ,	
	distributive axiom,	
	Frobenius axiom	(21
geometric logic	finite $\wedge$ , infinitary $\vee$ , $\exists$ ,	
	infinitary distribution axiom,	
	Frobenius axiom	
first-order intuitionistic logic	all finitary rules	
	except law of excluded middle	
first-order classical logic	all finitary rules	]

举例来说,algebraic theory 的意思是:它只有一个 relation =,而所有 axioms 都是 s=t 这种形式。

还有这些 deduction rules 的例子:

$$\frac{\Phi \vdash_{\vec{x},y} \Psi}{\exists y \Phi \vdash_{\vec{x}} \Psi} \tag{23}$$

Frobenius axiom 
$$\Phi \wedge \exists y \, \Psi \vdash_{\vec{x}} \exists y \, (\Phi \wedge \Psi)$$
 (24)

Tarski 的模型论 将 first-order syntax 「对应」到 集合论 的 结构 (structures) 上。由此推广,不同的 逻辑 syntax 对应於不同的 结构范畴:

categories with finite products	algebraic logic	
Cartesian categories	Cartesian logic	
regular categories	regular logic	
coherent categories	coherent logic	(25)
geometric categories	geometric logic	
Heyting categories	first-order intuitionistic logic	
Boolean coherent categories	first-order classical logic	

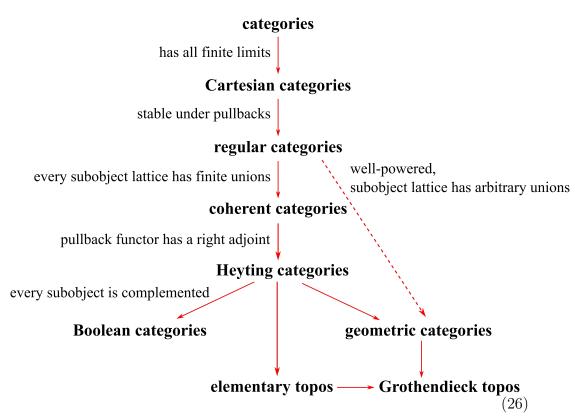
"Geometric" logic 的意思来自 **geometric morphisms**,它可以粗略地理解为两个 topoi 之间的映射,类似於 **continuous maps** between topological spaces。在 1963 年左右,topos 的概念独立地来自几个不同的发源地: Alexander Grothendieck 在代数几何方面发展的 sheaf theory,和 F William Lawvere 用范畴论重新表述集合论,还有 Paul Cohen 的 forcing 理论(后者用来解决 **连续统假设**)。Sheaf 的意思是: 在一些 open sets  $V_i$  上定义的物体,它们在 overlap  $V_i \cap V_j$  上是吻合的,即可以 "collate"。二战后,Leray,接著Cartan,用 open sets 的方法定义了 sheaf。其后 Lazard 用 étale 定义 sheaf (基本上是一个 **functor**),后者是 topos 理论的主要动机。Grothendieck 将 sheaf 应用在 topology (cohomology) 上,而后 Jean-Pierre Serre 发现它也可以用在代数几何上,他们和其他合作者 写了 1623 页的巨著《SGA IV》,重大影响了代数几何的发展,导致 1974 年 Deligne 解决了 Weyl 猜想。但我暂时不熟悉代数几何,所以不太清楚 Grothendieck 他们做了什么…. 详细可参看 [MacLane and Moerdijk 1992] 一书。

在拓樸空间上,一个 open set U 的 complement 是 closed 而且未必 open,所以如果局限在 open sets 之内,则 U 的 "negation" 应该定义为 "the interior of its complement". 这导致 U 的「双重否定」不一定等於 U,换句话说,the algebra of open sets follows **intuitionistic logic**, such an algebra is called a **Heyting algebra**. (参考书同上)

Topoi 之间有两种 morphisms: **geometric morphisms** 和 **logical functors**. 前者保持「几何结构」,后者保持逻辑中的 元素 (elementary) 和 type theory,所以有 **elementary topos** 的定义。后者的特点是它有 **sub-object classifier**  $\Omega$ 。  $\Omega$  是一个特殊的 object,例如  $\{\top,\bot\}$ ,代表 真 假 二值。用  $\Omega$  可以定义 sub-objects 亦即集合论中的 子集 概念。举例来说,"Love" 是一个在  $D \times D$  内的 关系,D 是所有「人」的集合。可以将  $D \times D$  看成是 full relation,则 Love  $\subset D \times D$  是它的子集。换句话说,这是 elementary topos 可以用来做 relation algebra 或 first-order logic 的 模型 的原因。(参见 [Goldblatt 1984, 2006])

以下是根据 [Caramello 2018] Ch.1 整理出来的一张关系图,但我暂时还不

太熟悉范畴论的概念, 所以也不完全理解:



## 7 Domain theory

 $\lambda$ -calculus 和 combinatory logic 都是可以表达任意 **函数** 的形式。如果全体 函数的 domain 是 D,而 由  $D \to D$  的函数的个数是  $|D^D|$ ,则根据集合论 的 Cantor's theorem, $|D^D|$  必定大於 |D|,即使 D 是无穷依然成立。换句话说, $\lambda$ -calculus 和 combinatory logic 不可能有 models。这结论是非常令人不安的。但在 1971 年,这个问题被 Dana Scott 和 C Strachey 解决了,开创了 **domain theory**。

以下内容主要来自 [Vickers 1989],是一本很易懂的书,还有更新和更详尽的 [Goubault-Larrecq 2013].

## 8 Group theory

#### References

Brown (2013). Discrete structures and their interactions. CRC Press.

Caramello (2018). Theories, sites, toposes — relating and studying mathematical theories through topos-theoretic 'bridges'.

Goldblatt (1984, 2006). Topoi — the categorical analysis of logic.

Goubault-Larrecq (2013). Non-Hausdorff topology and domain theory — selected topics in point-set topology. Cambridge new mathematical monographs 22.

MacLane, Saunders and Ieke Moerdijk (1992). Sheaves in geometry and logic – a first introduction to topos theory. Springer.

Miller and Sturmfels (2005). Combinatorial commutative algebra. GTM 227. Vickers (1989). Topology via logic.