- 1 主码:每一条记录的唯一标识, 辅码:可能出现重复值的码 <- 多数索引利用辅码索引
- 2 索引:关键码和记录位置关联起来, 键值对, 指针指向主文件的完整记录 -> 索引文件
- 3 主文件/索引文件, 稠密索引:主文件不需要排序, 稀疏索引:主文件必须排序, 分块索引
- 4 线性索引:索引文件的指针指向主码的起始位置
- 5 可以对边长的记录访问,支持二分检索,可以使用二级线性索引,二级->一级->主文件(四级页表)
- 6 静态索引:文件创建时生成,系统运行过程中索引结构不改变,再组织时才能改变索引结构
- 7 倒排索引:按属性值建立索引,倒排文件,倒排表(属性值,记录指针)
- 8 支持基于属性的高效检索, 降低更新的效率
- 9 正文文件的倒排,词索引(抽取关键词)/全文索引(对正文中的每一个字符串建立索引,人工/自动抽取关键词,停用词,抽词干,切词,建立关键词的索引,更进一步,建立对关键词的索引(trie, hash))
- 10 高效检索, 检索词有限, 空间代价很高
- 11 m 阶 B 树:或者为空,或者,每个节点至多有 m 个子节点,根节点至少有两棵子树,非叶节点至少有[m/2](向上取整)棵子树,叶节点都位于同一层.
- 12 树高平衡, 叶节点同层, 关键码不重复, 父节点关键码是子节点的分界, 局部性原理
- 13 检索长度:最多 h+1 次读盘(最终访问主文件)
- 14 插入过程: 找到最底层插入, 如果溢出, 结点分裂, 关键码插入父节点, 迭代
- 15 分裂方法: 前[m/2]-1个结点在左,[m/2]+1开始的结点在右,中间的结点上升
- 16 访外次数:约定:内存足够大,向上分裂时,不会再次读入同一个结点,最少写盘次数 1, 考虑修改主文件,再加一次,最多访外次数:3h+1
- 17 删除: 不在叶节点层, 把它和后继交换, 再删除它, 删除后若有溢出, 向兄弟节点解关键码, 借不到, 合并(此时必不会溢出)
- 18 B+树: 在叶节点上存储信息的树, 所有关键码都在叶节点, 每层的关键码都是下一层相应结点的复写
- 19 每个结点至少有[m/2]个子节点,至多有m个子节点,根节点至少有2个子节点,有k个子节点的结点必有k个关键码
- 20 非叶结点可以看成高层索引,查找到叶结点层才停止(否则不知道指针值),叶节点一般形成双链表
- 21 插入分裂, 类似 B 树, 分成左[m / 2](上)和右[m / 2](下)
- 22 删除结点, 也和 B 树类似, 上层的副本可以保留, 也可以作为分界的关键码
- 23 包含 N 个关键码的 B 树, 有 N+1 个外部空指针, 第 k 层至少 2* [m / 2]^{k-1} 个结点
- 24 存取次数 k <= 1 + log_[m/2] (n + 1)/2
- 25 结点分裂次数 p-1/n-1(除第一个结点外, 所有结点都是分裂来的), 又 $n >= 1 + (\lceil m/2 \rceil 1)$
- 1) *(p-1), 有 s=p-1/n-1<=1/([m/2]-1)
- 26 RB-tree: BST 树, 且满足, 结点颜色红与黑, 根节点和空树叶结点都为黑色, 不允许红红结点连续, 路径上黑结点数目相同
- 27 阶: 从某结点(不计)开始,到叶节点的黑色结点数量, 根节点的阶成为树的阶
- 28 红黑树是满二叉树, k 阶红黑树高度介于 k + 1~2k + 1 之间, 内部结点最少时为全是黑结点时
- 29 n 个内部结点红黑树的最大高度 2 *log(n + 1) + 1
- 30 插入算法: 约定:新插入节点标记为红色, 如果父节点是红色, 双红调整, 叔父结点是红色:父祖换色, 叔父结点是黑色, 进行旋转(保持中序性质), 新的根节点为黑色, 左右兄弟为

红色

31 删除算法: 调用 BST 的删除算法, 找到它的后继结点(不改变它的颜色), 删除如果它有一个外部结点, 直接删除, 有两个外部结点, 如果他是红色, 直接删除如果它本身是黑色

如果兄弟节点是红色,兄弟旋上去,原父节点变成红色,继续调整兄弟节点是黑色,并且没有红色子节点,兄弟染成红色,父亲染成红色,继续调成兄弟节点有红色子节点,把红色子节点旋到根节点,根节点不变色,子节点全变成黑色32 平均/最差检索时间复杂度:O(logn), set multiset, map, multimap 有应用