# EYE TRACKER

Presentazione progetto di Sistemi Digitali M

## Introduzione

- Realizzazione di un **app in Android** in grado di riconoscere gli occhi e le pupille di uno o più utenti.
- Rete neurale convoluzionale (CNN) ottimizzata per sistemi embedded.
- Filtraggio real time delle immagini tramite fotocamera interna e esterna.
- Mini gioco Quiz per sfruttare la rete neurale.

### Dataset occhio

- Dataset pubblico fornito da Google Open Image V6:
  - 10 mila immagini contenenti una o più persone;
  - 2. File Excel contenenti posizioni geografiche degli occhi per ogni immagine.

• Creato file label\_map.pbtxt.

```
item {
   id: 1
   name: 'Human eye'
}
```

- Per ogni immagine è stato creato un file .xml contenente le informazioni utili alla generazione dei TFRecord:
  - 1. Nome immagine;
  - 2. Posizione x e y degli occhi.

## Dataset pupilla

- Dataset pubblico fornito da Kaggle:
  - 5 mila immagini contenenti pupille umane;

 Tool grafico Labellmage per costruire attorno alle pupille i boxes e per avere in output i corrispettivi file .xml Creato file label\_map.pbtxt.

```
item {
   id: 1
   name: 'gaze'
}
```

- I files .xml contengono le informazioni utili alla generazione dei TFRecord:
  - 1. Nome dell'oggetto da riconoscere;
  - 2. Posizione x e y degli occhi.

## Training

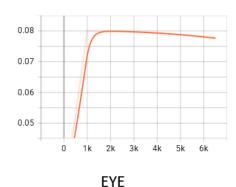
- Utilizzo di Modello SSD MobileNet V2 FPNLite 640x640: leggera e veloce da essere eseguita su smartphone senza consumo di risorse eccessivo mantenendo comunque una precisione adeguata.
- Configurato adeguatamente file pipeline.config.

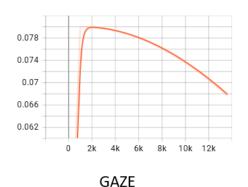
```
train input reader: {
model -
                                                                                            label map path: "annotations/label map.pbtxt" #TO CHANGE
  ssd -
                                                                                            tf record input reader {
                                                                                              input path: "annotations/train.record" #TO CHANGE <----
    num classes: 1 #TO CHANGE <-----
    image_resizer {
      fixed shape resizer {
                                                                                           eval config {
        height: 640
                                                                                            metrics set: "coco detection metrics"
        width: 640
                                                                                            use_moving_averages: false
                                                                                           eval input reader: {
                                                                                            label map path: "annotations/label map.pbtxt" #TO CHANGE <-----
    feature_extractor {
                                                                                            shuffle: false
      type: "ssd_mobilenet_v2_fpn_keras"
                                                                                            num epochs: 1
                                                                                            tf record input reader {
                                                                                              input path: "annotations/test.record" #TO CHANGE <-----
```

## Training Tensorboard

- TensorBoard fornisce la visualizzazione e gli strumenti necessari per la sperimentazione del machine learning:
  - 1. Monitoraggio e visualizzazione di metriche come perdita e precisione;
  - 2. Visualizzazione del grafico del modello (operazioni e livelli);
  - 3. Visualizzazione degli istogrammi di pesi, distorsioni o altri tensori man mano che cambiano nel tempo.

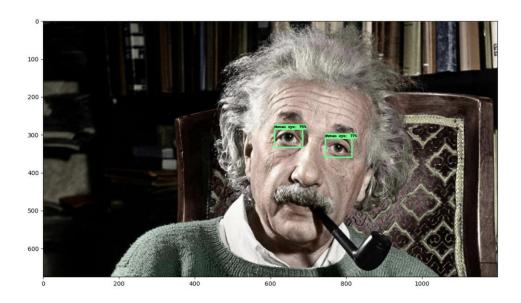
#### LEARNING RATE OF BOTH NEURAL NETWORKS



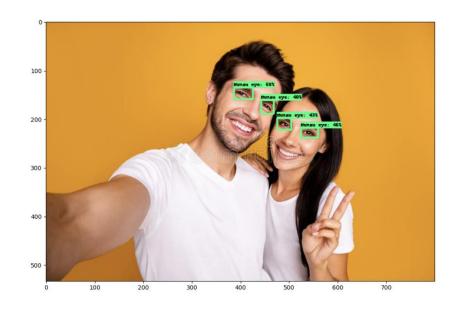


# Testing

• GUI da shell usando TkAgg della libreria Matplotlib.



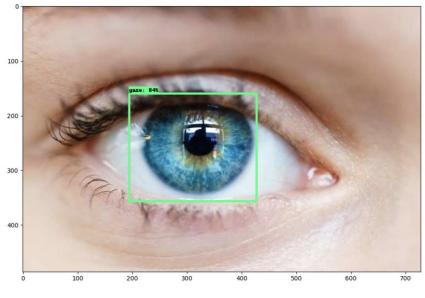
Test con persona famosa



Test multiplo

## Testing

• GUI da shell usando TkAgg della libreria Matplotlib.



Test pupilla

### Tensorflow Lite

 Dopo esserci accertati che la rete funzionasse correttamente e avesse dei livelli di precisione sopra una certa soglia, si è ottenuto in output un modello addestrato e pronto all'uso, che poi è stato convertito e quantizzato in un formato adatto ai sistemi embedded.

```
saved_model_dir = 'pathtosaved_model/saved_model'

# Convert the model
converter = tf.lite.TFLiteConverter.from_saved_model(saved_model_dir)
converter.optimizations = [tf.lite.Optimize.DEFAULT]

tflite_model = converter.convert()
```

Otteniamo in output un file .tflite

### Tensorflow Lite

 Tflite richiede un file metadata nel caso di tensori di input di tipo kTfLiteFloat32 per pre-processare le immagini:

```
ObjectDetectorWriter = object_detector.MetadataWriter
_MODEL_PATH = "eyemodel.tflite"
_LABEL_FILE = "labelmap.txt"
_SAVE_TO_PATH = "eyemodel_metadata.tflite"

writer = ObjectDetectorWriter.create_for_inference(
    writer_utils.load_file(_MODEL_PATH), [127.5], [127.5], [_LABEL_FILE])
writer_utils.save_file(writer.populate(), _SAVE_TO_PATH)
```

Ora si importa il *metadata.tflite* come file Machine Learning *ml* all'interno dell'applicazione Android

#### **Interfaccia Home**

- Play Game, al centro per giocare al mini gioco;
- Calibration, in alto a sinistra per calibrare la fotocamera prima del gioco;
- **Nerd mode**, in alto a destra per filtraggio real time della fotocamera.

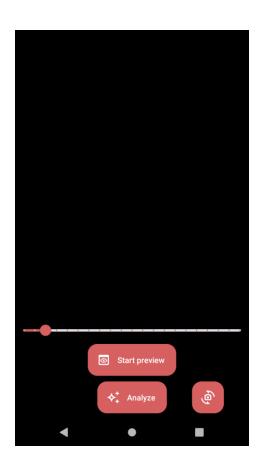


#### **Interfaccia Nerd Mode**

Individua real time gli occhi e pupille della persona, permettendo di vedere i boxes attorno.

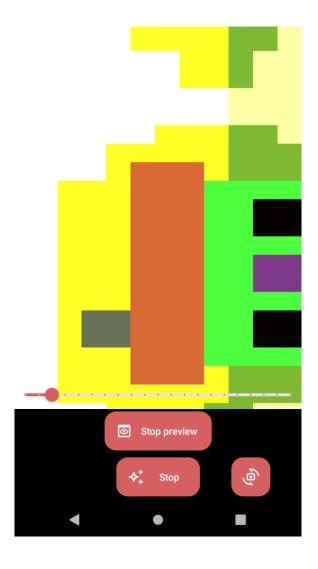
Interfaccia che presenta 3 bottoni:

- Preview che permette di avviare la propria fotocamera frontale o esterna;
- **Analyze** che permette la visualizzazione dei boxes creati dalla rete neurale in real time;
- Fotocamera frontale/esterna per cambiare da una fotocamera all'altra.



#### **Interfaccia Nerd Mode Analyze**

Inserita anche una barra di scorrimento in modo tale da impostare e mostrare a schermo gli occhi individuati solo sopra una certo livello di precisione della rete. (0% minimo – 100% massimo)



#### Interfaccia Nerd Mode Analyze con pupilla

Il riconoscimento della pupilla sfrutta in un primo momento la rete neurale del riconoscimento degli occhi, la quale restituisce al nostro sistema solamente l'immagine contenente l'occhio.

Quindi, la rete neurale della pupilla usa questa immagine ritagliata per riconoscere e calcolare i bordi attorno alla pupilla, restituendo quindi i quadrati attorno a queste ultime.

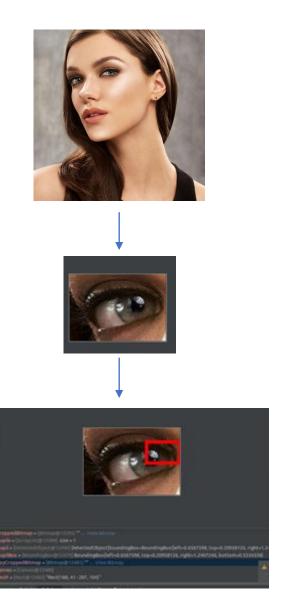


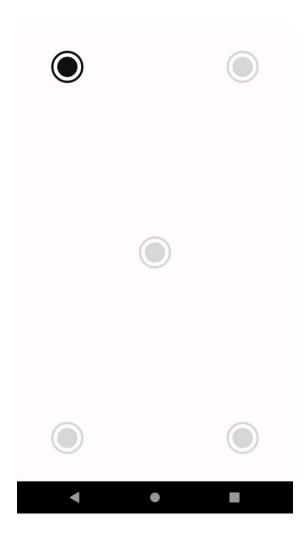
Foto originale

Riconoscimento occhio

Riconoscimento pupilla

#### **Interfaccia Calibration**

- Modalità usata per calibrare al meglio la fotocamera e ottenere risultati i più veritieri possibili.
- Utile per svolgere al meglio il mini gioco descritto in seguito.



#### Interfaccia Game

Sfrutta le potenzialità della rete neurale sottostante. Tramite un Quiz, l'utente risponde alle domande casuali semplicemente spostando il cellulare: infatti viene riconosciuto l'occhio e viene visualizzato un puntatore che lo identifica sullo schermo in modo tale da portarlo sulla risposta corretta posizionata su uno dei 4 angoli dello schermo.

I dati delle domande e delle risposte recuperate tramite API pubbliche: viene inviata una richiesta Url e vengono ricevuti i dati casuali in formato JSON.



## Conclusioni

- Punto 1
- Punto 2
- Punto 3

### Link utili

- <a href="https://github.com/DaniDF/sistemiDigitali2022">https://github.com/DaniDF/sistemiDigitali2022</a>, Repository Github del progetto.
- https://github.com/DaniDF/sistemiDigitali2022/blob/m aster/Report/train custom object detection.ipynb,
   Jupyter Notebook del progetto.