СОДЕРЖАНИЕ

ВВЕДЕНИЕ	5
ГЛАВА 1. СТРУКТУРА И ОСОБЕННОСТИ РАБОТЫ ЧАСТОТНО-	
РЕГУЛИРУЕМОГО АСИНХРОННОГО ДВИГАТЕЛЯ	15
1.1.Основные принципы построения систем частотно-регулируемого	
электропривода	15
1.2.Основные способы частотного управления АД	17
1.3. Преобразователи частоты для регулируемого электропривода	25
1.4. Формирование и регулирование выходного напряжения АИН	28
1.5. Исследование влияния высших гармоник выходного напряжения	
инвертора на энергетические показатели асинхронных двигателей	33
Выводы	37
ГЛАВА 2. МАТЕМАТИЧЕСКОЕ ОПИСАНИЕ 3-ФАЗНЫХ	
АСИНХРОННЫХ ЧАСТОТНО-РЕГУЛИРУЕМЫХ ДВИГАТЕЛЕЙ	38
2.1. Математическая модель идеализированной трех фазной обобщенной	
машины	38
2.2. Математическая модель асинхронного двигателя с учетом насыщения	
в 3-фазной системах координат статора и ротора	44
2.3. Математическая модель асинхронного двигателя в фазной системе	
координат a,b,c статора и α , β - ротора	
	47
2.4. Математическая модель асинхронного двигателя в фазной системе	
координат a,b,c статора и α , β - ротора с учетом потерь в стали	51

2.5 Математическая модель для исследования переходных процессов АД в
системе a,b,c, (α,β) с учетом потери в стали и с учетом вытеснения тока в
роторе
2.6. Основные показатели обобщенной электрической машины в
динамических режимах в осях a,b,c,(α , β)
Выводы по главе 2
ГЛАВА 3. НАГРЕВ ЧАСТОТНО-РЕГУЛИРУЕМОГО АД
3.1. Расчет потерь асинхронного двигателя при несинусоидальном
напряжении питании
3.2. Тепловые режимы работы электрических машин
3.3. Тепловой расчет при установившемся режиме по методу ЭТС
3.4. Нестационарный нагрев частотно-регулируемого асинхронного
двигателя
3.5. Определение допустимой мощности регулируемого асинхронного
двигателя для заданного диапазона регулирования
Выводы по главе 3
Глава 4. Проектирование частотно-регулируемых асинхронных
двигателей
4.1. Особенности похода к проектированию частотно-регулируемых
асинхронных двигателей
4.2. Законы регулирования скорости АД и выбор расчетных частот
4.3. Определение основных размеров частотно-управляемого
асинхронного двигателя
4.4. Зубцовые зоны статора и ротора частотно-управляемого асинхронного
двигателя
4.5. Выбор оптимальных размеров пазовой зоны ротора частотно-

управляемого асинхронного двигателя	110
4.6. Выбор оптимальных чисел витков и длины пакета статора	126
4.7. Асинхронные частотно-регулируемые двигатели с медной клеткой	137
Выводы по главе 4.	140
ЗАКЛЮЧЕНИЕ	141
ПРИЛОЖЕНИЕ	143
СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ	151