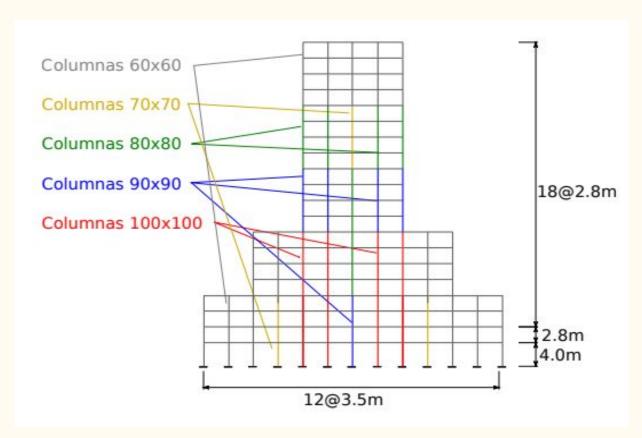
Diseño de un sistema de disipación de energía

Matías Chau Chau Gabriel Correa Zañartu Tomás Guzmán Ossandón Felipe Mizón Núñez

Edificio a modelar



Disipadores disponibles

- 150 KN
- 250 KN
- 500 KN
- 800 KN

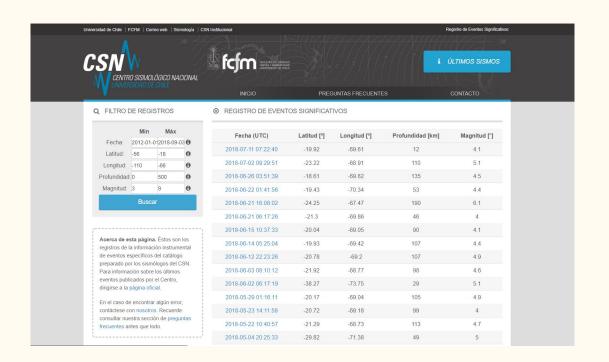
- Determinar cantidad y distribución para no exceder capacidad máxima de 5.000 KN.
- Minimizar drift de entrepiso máximo en el edificio, y minimizar el daño que experimenta durante un sismo severo.

Supuestos de Modelación

- Vigas infinitamente rígidas.
- Deformación axial despreciable.
- Desplazamientos y deformaciones pequeñas.
- E = 23.5 GPa.
- Masa lineal de cada piso: 6.2 ton/m.
- Amortiguamiento de Rayleigh 2.5% para frecuencias 0.2 y 2 Hz.

¿Cómo resolver?

- Matriz de masa (M).
- Matriz de amortiguamiento (C).
- Matriz de rigidez (K).
- Vector de cargas f(t).
- Generar EDOs.
- RK45 y Euler.



http://evtdb.csn.uchile.cl/

EVENTO DEL 2015-09-16 22:54:28

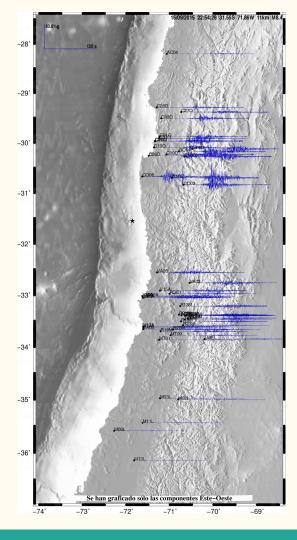
Latitud: -31.55

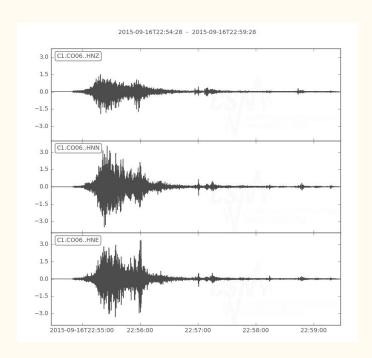
Longitud: -71.86 Profundidad: 11

Magnitud: 8.4

Datos en binario: 🛅

Мара: 👤





● ESTACIÓN CO06 (FRAY JORGE, IV REGION COQUIMBO)

Latitud: -30.7 Longitud: -71.6 Elevación: 246

Instrumento: Episensor, DC to >200 Hz, 20V differential full s

Geologia: Jsg



Dificultades

• Poca cantidad de datos

• Probar constantemente si el sismo cumplia o no con los requerimientos

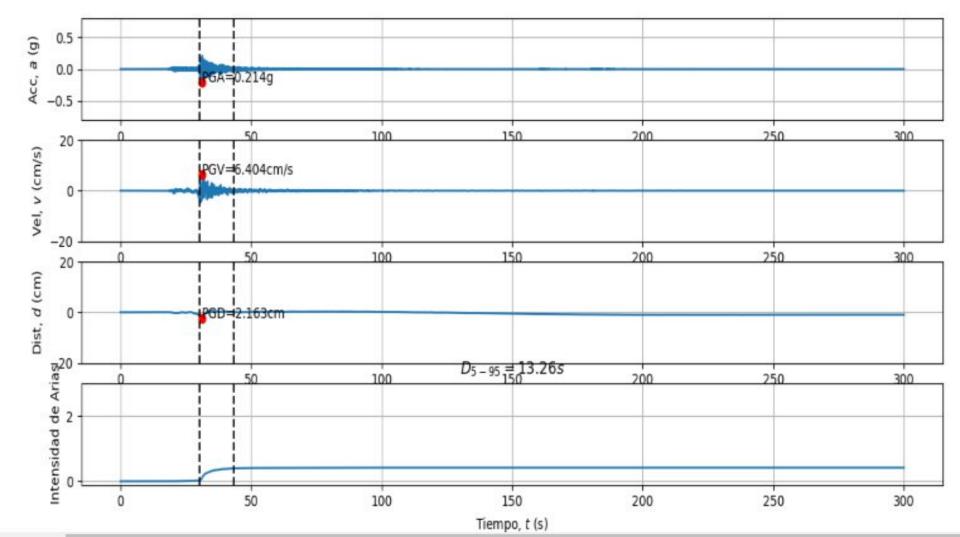
• Manejo de una gran cantidad de datos

Metadatos

• Se realiza un diccionario (Metadatos), con las propiedades principales de cada sismo

• Vector tiempo y aceleración

• PGA, PGV, PGD Y Duración

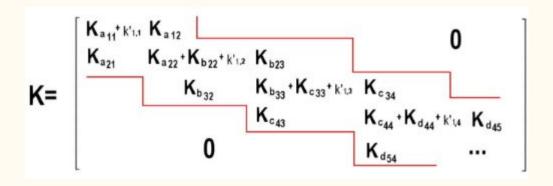


Matriz de Masa y de Rigidez

M

m1	0	0	0
0	m2	0	0
0	0		0
0	0	0	m20

- Piso 1,2,3,4 = 260.400 kG
- Piso 5-8 = 173.600 kG
- Piso 9-20 = 86.800 kG



$$I = (bh^3)/12$$
; $R = (12*E*I)/L^3$

Matriz de Amortiguamiento

$$C = a0*M + a1*K$$

- Amortiguamiento de Rayleight 2,5% para freciencias de 0,2 y 2 Hz

Ecuación diferencial

$$M \cdot u + C \cdot \dot{u} + K \cdot \ddot{u} = m \cdot a(t)$$

Bloque 1:

Datos del edificio.

```
\label{eq:billion} \begin{split} &\# \, \operatorname{EDIFICIO} \\ &\# \, \operatorname{Importar} \, \operatorname{datos} \, \operatorname{edificio} \\ &\operatorname{data1} = \operatorname{sp.load}(\operatorname{'mck.npz'}) \\ &M = \operatorname{data1}[\operatorname{'M'}] \\ &C = \operatorname{data1}[\operatorname{'C'}] \\ &K = \operatorname{data1}[\operatorname{'K'}] \\ &Mi = \operatorname{sp.array}(\operatorname{sp.matrix}(M).I) \\ &\# \, \operatorname{Capacidad} \, \operatorname{disipadores} \\ &\operatorname{cs} = \operatorname{sp.array}([150.,250.,500.,800.])*1000 \quad \# \, N, \, \operatorname{capacidades} \, \operatorname{disponibles} \\ &\operatorname{Cap} = \operatorname{sp.array}([0,\operatorname{cs}[3],\operatorname{cs}[1],\operatorname{cs}[2],2*\operatorname{cs}[0],\operatorname{cs}[3],0,2*\operatorname{cs}[0],\operatorname{cs}[1],\operatorname{cs}[0],\operatorname{cs}[0],\operatorname{cs}[0],\operatorname{cs}[0],\operatorname{cs}[0]]) \end{split}
```

Bloque 2:

Parámetros y funciones.

```
# PARAMETROS Y FUNCIONES
#Parametros
vr = 0.001
                    # [m/s] Velocidad de referencia para la aproximación de la fricción via tanh.
dt = 0.001
                    # [s] Paso de integracion a usar
[...]
def fun(t,z):
  # --- Reporte de paso de tiempo
  if t > \text{fun.tnextreport}:
     print " {} at t = {}".format(fun.solver, fun.tnextreport)
     fun.tnextreport +=1
  # --- Cálculo
  Famort = sp.zeros((40)) # vector de fuerza friccional de amortiguamiento
  Famort[0] = -(Cap[0] * (1./M[0,0]) * sp.tanh((z[20]/vr)))
  Ft=sp.zeros(40)
 [...]
```

Bloque 3:

Ejecución.

```
for arch in selectionados:
  # REGISTROS
  # Importar datos registros
  data2 = sp.load(Dir+arch)
  a = data2['a']
  t1 = data2['t']
  dt1 = round(t1[3]-t1[2], 3)
  tmax = max(t1)*1.1 # [s] Tiempo maximo de integracion
  f0 = interpolado(a,dt1)
  t = sp.arange(0, tmax, dt)
  Nt = len(t)
  #Inicializar una matriz z para guardar las solucion discretizada
  z_{euler} = sp.zeros((40,Nt+1))
  z_RK45 = sp.zeros((40,Nt+1))
  #Condicion inciial en t = 0, i = 0.
  [...]
```

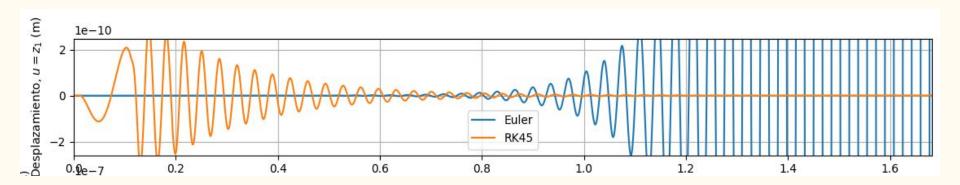
Bloque 4:

Salida.

```
# Gráficos para ambos métodos
for z, lab in zip([z_euler, z_RK45], ["Euler", "RK45"]):
   u = z[0,20]
   v = z[20,:]
    #Extraer desplazamientos y velocidades
   u = z[0,:-1]
   v = z[20,:-1]
   dmax=max(abs(u))
   drift.write(str(dmax)+'\n')
   plt.subplot(3,1,1)
   plt.plot(t, u, label=lab)
   plt.ylim([-1.5*dmax, 1.5*dmax])
   plt.xlim([0, tmax])
   plt.ylabel("Desplazamiento, u = z_1  (m)")
   plt.grid(True)
[...]
```

Salida.

Ejemplo: "20130130-201540-GO03-HNE"



Drift.

$1.685392538300951\mathrm{e}{+126}$	$2.191490532979543\mathrm{e}\text{-}10$
3.0941425086070963e-10	6.450337477767264e + 130
$9.508880806174596\mathrm{e}{+125}$	1.389653387099331e-06
2.2062372302894147e-10	1.0392626019188162e + 130
1.244816306978046e + 130	$5.3937225667234796\mathrm{e}\text{-}08$
7.171044308831437e-08	$4.107208704463729\mathrm{e}{+130}$
1.0699483023340816e + 130	5.791787012104542e-07
$1.4239268527242524 \mathrm{e}\text{-}07$	$6.462371015360638\mathrm{e}{+129}$
5.117944506915251e + 125	2.7144921655033763e-08