

Universidade Federal do Rio Grande do Norte - UFRN
Sistema de Bibliotecas - SISBI
Catalogação de Publicação na Fonte. UFRN - Biblioteca Central Zila Mamede

Condados, Luís Gabriel Pereira.

Controle embarcado em robôs com acionamento diferencial e encoders de baixa resolução / Luís Gabriel Pereira Condados. - 2020.

63 f.: il.

Monografia (Graduação) - Universidade Federal do Rio Grande do Norte, Centro de Tecnologia, Curso de Engenharia de Computação, Natal, RN, 2020.

Orientador: Prof. Dr. Adelardo Adelino Dantas de Medeiros.

1. Engenharia de Computação - Monografia. 2. Controle Embarcado - Monografia. 3. Robôs com acionamento diferencial - Monografia. 4. Filtro de Kalman - Monografia. 5. ESP32 - Monografia. 6. Motores CC - Monografia. I. Medeiros, Adelardo Adelino Dantas de. II. Título.

RN/UF/BCZM

CDU 004