

Teoria da Informação

Charles Casimiro Cavalcante

`charles@gtel.ufc.br`

Grupo de Pesquisa em Telecomunicações Sem Fio – GTEL
Programa de Pós-Graduação em Engenharia de Teleinformática
Universidade Federal do Ceará – UFC
<http://www.gtel.ufc.br/~charles>

“A principal função de um sistema de comunicação é reproduzir, exatamente ou de forma aproximada, uma informação proveniente de outro ponto diferente.”

Claude Shannon, 1948

Conteúdo do curso

- 1 Revisão de probabilidade
- 2 Informação e Entropia
- 3 Codificação de fontes
- 4 Codificação e capacidade de canal
- 5 Complexidade de Kolmogorov
- 6 Funções de otimização
- 7 *Independent Component Analysis*

Parte II

Informação e Entropia

O que é informação?

- Medida da quantidade de *incerteza* de um processo que ocorre com alguma probabilidade
- Definição de Shannon, 1948
- Ferramentas probabilísticas
- Contexto
 - Fonte discreta
 - Alfabeto finito: $\mathcal{A} = \{a_0, a_1, \dots, a_{K-1}\}$
 - Probabilidades: $\Pr(A = a_k) = p_k$ em que $\sum_{k=0}^{K-1} p_k = 1$

Informação

$$\begin{aligned}\mathcal{I}(a_k) &= \log_{\alpha} \left(\frac{1}{\Pr(a_k)} \right) \\ &= \log_{\alpha} \left(\frac{1}{p_k} \right) \\ &= -\log_{\alpha} (p_k)\end{aligned}\tag{23}$$

- Unidade da informação depende da base α , e.g.

- 1 $\alpha = 2 \Rightarrow$ informação em **bits**
- 2 $\alpha = e \Rightarrow$ informação em **nats**

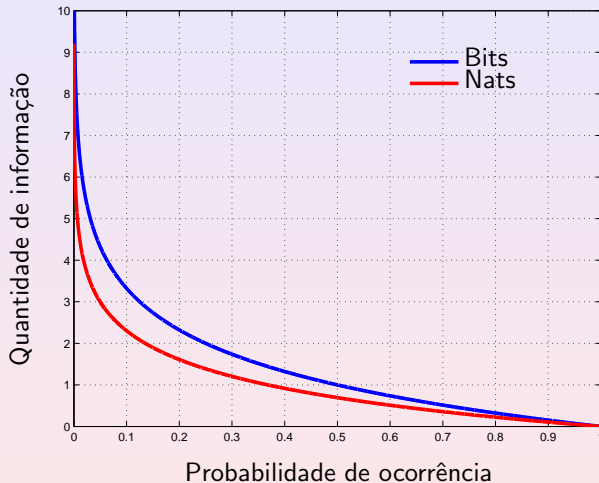
O que mede a informação?

- De uma forma mais informal, informação é a *surpresa* da ocorrência de um evento
- Quanto mais surpresa (incerteza) mais informação e, de forma contrária, quanto menos incerteza menos informação

Propriedades da informação

- 1 $\mathcal{I}(a_k) = 0$ se $p_k = 1$
- 2 $\mathcal{I}(a_k) \geq 0$ para $0 \leq p_k \leq 1$
Nunca há *perda* de informação!
- 3 $\mathcal{I}(a_k) > \mathcal{I}(a_i)$ para $p_k < p_i$
- 4 $\mathcal{I}(a_k a_i) = \mathcal{I}(a_k) + \mathcal{I}(a_i)$ se a_k e a_i são estatisticamente independentes

Quantidade de informação



Informação pontual e informação média

- Pode-se desejar então calcular a quantidade média de informação de uma fonte A
- A essa média da informação denomina-se **entropia**

$$\begin{aligned}\mathcal{H}(A) &= \sum_{k=0}^{K-1} p_k \cdot \mathcal{I}(a_k) \\ &= - \sum_{k=0}^{K-1} p_k \cdot \log_{\alpha}(p_k)\end{aligned}\tag{24}$$

- A entropia mede a *quantidade de informação média por símbolo da fonte*

$$0 \leq \mathcal{H}(A) \leq \log_{\alpha}(K) \quad (25)$$

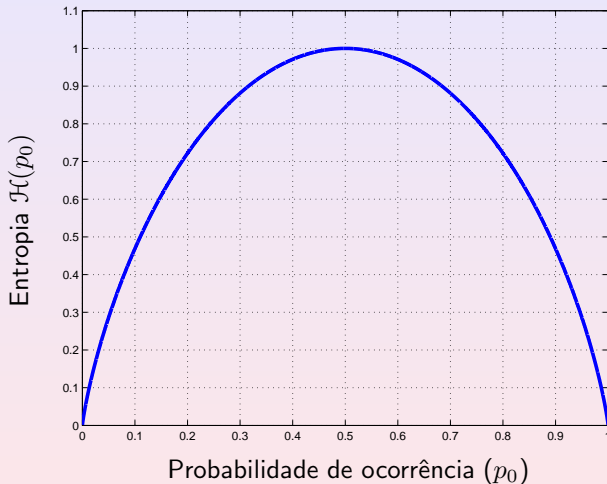
- $\mathcal{H}(A) = 0$ se e somente se a probabilidade de ocorrência p_k de um certo evento a_k for $p_k = 1$ e todas as demais forem iguais à zero. Neste ponto não existe nenhuma *incerteza* e conseqüentemente a entropia é mínima.
- $\mathcal{H}(A) = \log_{\alpha}(K)$ se e somente se as probabilidades de todos os eventos a_k forem iguais, ou seja, os eventos forem equiprováveis ($p_k = \frac{1}{K}$).

Entropia de uma fonte binária

Seja uma fonte binária com p_0 e p_1 as probabilidades dos símbolos a_0 e a_1 . A entropia é dada por:

$$\begin{aligned}\mathcal{H}(A) &= -p_0 \log_{\alpha}(p_0) - p_1 \log_{\alpha}(p_1) \\ &= -p_0 \log_{\alpha}(p_0) - (1 - p_0) \log_{\alpha}(1 - p_0)\end{aligned}$$

Entropia de uma fonte binária - gráfico $\mathcal{H}(p_0) \times p_0$



- A entropia pode ainda ser representada matematicamente como

$$\mathcal{H}(A) = -\mathbb{E} \{ \log(p_A(a)) \}, \quad (26)$$

em que $p_A(a)$ é a função de densidade de probabilidade de A .

- O que a entropia fornece é a de quanto de informação há, em média, num determinado símbolo de uma fonte. Isto será de grande interesse no projeto de codificadores de fonte.

- Até o momento foi vista a entropia de uma única variável aleatória
- Estendendo o conceito para duas variáveis tem-se novas definições
- **Entropia conjunta**

$$\begin{aligned}\mathcal{H}(A, B) &= - \sum_{a \in \mathcal{A}} \sum_{b \in \mathcal{B}} p(a, b) \log[p_{A,B}(a, b)] \\ &= -\mathbb{E} \{ \log[p_{A,B}(a, b)] \}\end{aligned}\tag{27}$$

Fornece a quantidade de informação média na ocorrência de duas v.a.

- **Entropia condicional**

$$\begin{aligned}\mathcal{H}(A|B) &= \sum_{b \in \mathcal{B}} p_B(b) \cdot \mathcal{H}(A|B = b) \\ &= - \sum_{b \in \mathcal{B}} p_B(b) \sum_{a \in \mathcal{A}} p_{A|B}(a|b) \log[p_{A|B}(a|b)] \\ &= - \sum_{b \in \mathcal{B}} \sum_{a \in \mathcal{A}} p_{A,B}(a, b) \log[p_{A|B}(a|b)] \\ &= -\mathbb{E} \{ \log[p_{A|B}(a|b)] \}\end{aligned} \tag{28}$$

Medida da quantidade média de informação de uma v.a. dada a ocorrência de outra

1 Regra da cadeia

$$\mathcal{H}(A, B) = \mathcal{H}(A) + \mathcal{H}(B|A) \quad (29)$$

A entropia de um par de variáveis é igual a entropia de uma mais a entropia condicional.

2 Corolário da regra da cadeia

$$\mathcal{H}(A, B|C) = \mathcal{H}(A|C) + \mathcal{H}(B|A, C), \quad (30)$$

- **Entropia relativa:** é a medida de “distância” entre duas distribuições. Pode ser entendido como uma medida de *ineficiência* de assumir que uma v.a. tem distribuição $p(x)$ quando a verdadeira distribuição é $g(x)$.

$$\begin{aligned} D(p\|g) &= \sum_{x \in \mathcal{X}} p(x) \cdot \log \left(\frac{p(x)}{g(x)} \right) \\ &= \mathbb{E}_{p(x)} \left\{ \log \left(\frac{p(x)}{g(x)} \right) \right\} \end{aligned} \tag{31}$$

- A Equação (31) é também conhecida como **Divergência de Kullback-Leibler (KLD)** ou ainda *entropia cruzada*

Propriedades

- 1 é sempre de valor positivo ou zero; KLD é zero para o caso específico de $p_x(\mathbf{x}) = g_x(\mathbf{x})$.
- 2 é invariante com relação às seguintes mudanças nos componentes do vetor \mathbf{x} ;
 - permutação de ordem
 - escalonamento de amplitude
 - transformação monotônica não-linear
- 3 não é uma distância no espaço euclidiano pois $D(p\|g) \neq D(g\|p)$
- 4 é uma distância no espaço das distribuições de probabilidade (espaço de Riemann)

- **Definição:** para duas variáveis aleatórias A e B , a **informação mútua** é a entropia relativa entre a distribuição conjunta de A e B e o produto das distribuições marginais.

$$\begin{aligned}\mathcal{I}(A, B) &= \sum_{a \in \mathcal{A}} \sum_{b \in \mathcal{B}} p_{A,B}(a, b) \log \left(\frac{p_{A,B}(a, b)}{p_A(a)p_B(b)} \right) \\ &= D(p_{A,B}(a, b) \| p_A(a)p_B(b)) \\ &= \mathbb{E}_{A,B} \left\{ \log \left(\frac{p_{A,B}(a, b)}{p_A(a)p_B(b)} \right) \right\}\end{aligned}\tag{32}$$

Informação mútua e entropia - relações importantes

- ❶ Redução da incerteza de A devido ao conhecimento de B

$$\mathcal{I}(A, B) = \mathcal{H}(A) - \mathcal{H}(A|B) \quad (33)$$

- ❷ Simetria da relação 1

$$\mathcal{I}(A, B) = \mathcal{H}(B) - \mathcal{H}(B|A) \quad (34)$$

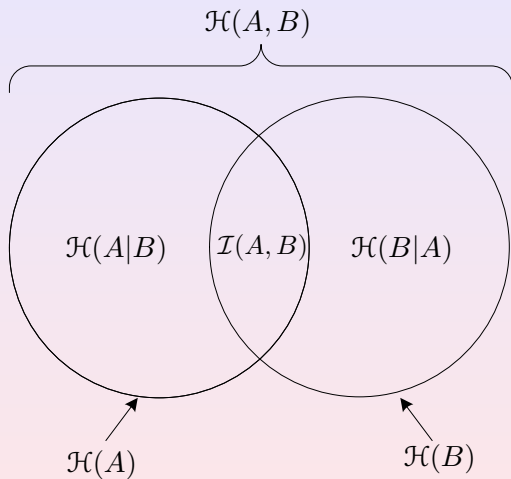
- ❸ Soma de entropias

$$\mathcal{I}(A, B) = \mathcal{H}(A) + \mathcal{H}(B) - \mathcal{H}(A, B) \quad (35)$$

- ❹ Auto-informação mútua

$$\mathcal{I}(A, A) = \mathcal{H}(A) - \mathcal{H}(A|A) = \mathcal{H}(A) \quad (36)$$

Informação mútua e entropia - relações importantes



Extensão de uma fonte discreta sem memória

- Utilização de *blocos* de dados, cada bloco com n símbolos da fonte
- Cada bloco pode ser entendido como sendo produzido por uma **fonte estendida**
- Alfabeto \mathcal{A}^n com K^n blocos distintos, com K o número de símbolos na fonte original
- Considerando que os símbolos da fonte são estatisticamente independentes

$$P(s[A^n]) = \prod_{i=1}^n P(s_i[A]) \quad (37)$$

- Daí, podemos escrever então

$$\mathcal{H}(A^n) = n \cdot \mathcal{H}(A) \quad (38)$$

- Informação condicional mútua de v.a. X e Y dado Z

$$\begin{aligned}\mathcal{I}(X, Y|Z) &= \mathcal{H}(X|Z) - \mathcal{H}(X|Y, Z) \\ &= \mathbb{E}_{p(x,y,z)} \left\{ \log \left(\frac{p(X, Y|Z)}{P(X|Z)p(Y|Z)} \right) \right\}\end{aligned}\quad (39)$$

- Entropia relativa condicional

$$\begin{aligned}D(p(y|x)||q(y|x)) &= \sum_x p(x) \sum_y p(y|x) \log \left(\frac{p(y|x)}{q(y|x)} \right) \\ &= \mathbb{E}_{X,Y} \left\{ \log \left(\frac{p(y|x)}{q(y|x)} \right) \right\}\end{aligned}\quad (40)$$

- Entropia

$$\mathcal{H}(A) = - \int_{-\infty}^{\infty} p_A(a) \log(p_A(a)) \, da \quad (41)$$

- Divergência de Kullback-Leibler

$$D(p\|q) = \int_{-\infty}^{\infty} p(x) \log\left(\frac{p(x)}{q(x)}\right) \, dx \quad (42)$$

Nota: Vamos estudar mais detalhes destas grandezas a seguir!

- Embora a entropia definida por Shannon seja aplicada ao caso discreto, podemos expandir o conceito para variáveis contínuas
- A semelhança entre os casos discreto e contínuo é bastante grande, mas algumas diferenças são importantes e o uso de tal conceito merece cuidado
- Quando as variáveis são contínuas a entropia recebe o nome de **entropia diferencial**

Definição

A entropia diferencial $\mathcal{H}(X)$ de uma variável aleatória contínua X com densidade de probabilidade $p_X(x)$ é definida por

$$\mathcal{H}(X) = - \int_{\mathcal{S}} p_X(x) \cdot \log [p_X(x)] \, dx \quad (43)$$

em que \mathcal{S} é o conjunto suporte da v.a.

- Como no caso discreto, a entropia diferencial só depende da densidade de probabilidade, sendo por vezes escrita como $\mathcal{H}[p_X(x)]$ ao invés de $\mathcal{H}(X)$
- **Lembrete:** como em qualquer problema envolvendo integral ou densidade de probabilidade, nós precisamos garantir que elas existem.

Exemplo - Distribuição uniforme

Seja uma v.a. distribuída uniformemente entre 0 e a , então sua densidade é $1/a$ entre 0 a a e 0 caso contrário. Então sua entropia diferencial é

$$\mathcal{H}(X) = - \int_0^a \frac{1}{a} \cdot \log \left[\frac{1}{a} \right] dx = \log(a) \quad (44)$$

Note que, para $a < 1$, temos $\log(a) < 0$ e a entropia diferencial é negativa. Daí ao contrário da entropia discreta, a entropia diferencial pode ser negativa. Entretanto, $2^{\mathcal{H}(X)} = 2^{\log(a)} = a$ é o volume do conjunto suporte, o qual é sempre não-negativo, como esperado.

Exemplo - Distribuição normal

Seja $X \sim \mathcal{N}(0, \sigma^2)$ em que denotamos $p_X(x) = \phi(x)$. Então, calculando a entropia diferencial em nats, temos

$$\begin{aligned}\mathcal{H}[p_X(x)] &= - \int \phi(x) \ln[\phi(x)] \, dx \\ &= - \int \phi(x) \left[-\frac{x^2}{2\sigma^2} - \ln(\sqrt{2\pi\sigma^2}) \right] \, dx \\ &= \frac{E\{X^2\}}{2\sigma^2} + \frac{1}{2} \ln(2\pi\sigma^2) \\ &= \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \ln(2\pi\sigma^2) \\ &= \frac{1}{2} \ln(e) + \frac{1}{2} \ln(2\pi\sigma^2) \\ &= \frac{1}{2} \ln(2\pi e\sigma^2) \quad \text{nats}\end{aligned} \tag{45}$$

Entropia diferencial - cont.

Entropia diferencial conjunta

Definição

Seja um conjunto de N v.a. X_1, X_2, \dots, X_N com densidade $p_{\mathbf{X}}(\mathbf{x}) = p_{\mathbf{X}}(x_1, x_2, \dots, x_N)$, a entropia diferencial é definida como

$$\begin{aligned}\mathcal{H}[p_{\mathbf{X}}(\mathbf{x})] &= - \int p_{\mathbf{X}}(\mathbf{x}) \cdot \log[p_{\mathbf{X}}(\mathbf{x})] \, d\mathbf{x} \\ &= - \int \int \cdots \int p_{X_1, X_2, \dots, X_N}(x_1, x_2, \dots, x_N) \cdot \\ &\quad \cdot \log[p_{X_1, X_2, \dots, X_N}(x_1, x_2, \dots, x_N)] \, dx_1 \, dx_2 \, \dots \, dx_N\end{aligned}$$

(46)

Entropia diferencial - cont.

Entropia diferencial condicional

Definição

Se X, Y têm uma função de densidade conjunta $p_{X,Y}(x, y)$, podemos definir a entropia diferencial condicional $\mathcal{H}(X|Y)$ como

$$\mathcal{H}(X|Y) = - \int \int p_{X,Y}(x, y) \cdot \log [p_{X|Y}(x|y)] \, dx \, dy \quad (47)$$

Uma vez que em geral $p_{X|Y}(x|y) = p_{X,Y}(x, y)/p_Y(y)$, podemos também escrever

$$\mathcal{H}(X|Y) = \mathcal{H}(X, Y) - \mathcal{H}(Y) \quad (48)$$

Deve-se entretanto garantir que nenhuma das entropias diferenciais seja infinita.

Entropia

$$\mathcal{H}(A_1, A_2, \dots, A_n) = \sum_{i=1}^n \mathcal{H}(A_i | A_{i-1}, A_{i-2}, \dots, A_1) \quad (49)$$

Informação mútua

$$\mathcal{I}(A_1, A_2, \dots, A_n; B) = \sum_{i=1}^n \mathcal{I}(A_i; B | A_{i-1}, A_{i-2}, \dots, A_1) \quad (50)$$

Entropia relativa

$$D(p_{A,B}(a,b) \| q_{A,B}(a,b)) = D(p_A(a) \| q_A(a)) + D(p_{B|A}(b|a) \| q_{B|A}(b|a)) \quad (51)$$

Entropia diferencial - cont.

Propriedades da entropia diferencial, entropia relativa e informação mútua

- 1 $D(p||g) \geq 0$
- 2 $\mathcal{I}(X, Y) \geq 0$ com igualdade se mantendo se e somente se X e Y são independentes
- 3 $\mathcal{H}(X|Y) \leq \mathcal{H}(X)$, com igualdade se mantendo se e somente se X e Y são independentes
- 4 $\mathcal{H}(X + c) = \mathcal{H}(X)$ - translação não altera entropia
- 5 $\mathcal{H}(cX) = \mathcal{H}(X) + \log(|c|)$
- 6 Para vetores e matrizes temos: $\mathcal{H}(\mathbf{C}\mathbf{X}) = \mathcal{H}(\mathbf{X}) + \log(|\mathbf{C}|)$, em que $|\mathbf{C}|$ é o determinante da matrix \mathbf{C}

Entropia diferencial - cont.

Decomposição Pitagórica

Seja um vetor de N amostras aleatórias \mathbf{X} formado de amostras independentes, ou seja,

$$p_{\mathbf{X}}(\mathbf{x}) = \prod_{i=1}^N p_{X_i}(x_i) \quad (52)$$

e seja um vetor \mathbf{Y} definido em termos de \mathbf{x} como $\mathbf{Y} = \mathbf{A}\mathbf{X}$, em que \mathbf{A} é uma matriz não-diagonal. Seja $\tilde{p}_{Y_i}(y_i)$ a densidade de probabilidade marginal de cada Y_i derivada a partir de $p_{\mathbf{Y}}(\mathbf{y})$. Então, a KLD entre $p_{\mathbf{X}}(\mathbf{x})$ e $p_{\mathbf{Y}}(\mathbf{y})$ admite a seguinte

decomposição Pitagórica

$$\boxed{D(p_{\mathbf{Y}}||p_{\mathbf{X}}) = D(p_{\mathbf{Y}}||\tilde{p}_{\mathbf{X}}) + D(\tilde{p}_{\mathbf{Y}}||p_{\mathbf{X}})} \quad (53)$$

- Deriva da seguinte fórmula de função convexa

$$f(\lambda x_1 + (1 - \lambda)x_2) \leq \lambda f(x_1) + (1 - \lambda)f(x_2) \quad (54)$$

- Exemplo de funções convexas: x^2 , $|x|$, e^x , $x \log(x)$ para $x \geq 0$, etc
- *Inequação de Jensen*

$$\mathbb{E} \{f(X)\} \geq f(\mathbb{E} \{X\}) \quad (55)$$

Entropia diferencial - cont.

Prova do mínimo da KLD

- Deseja-se provar que $D(p\|q) \geq 0$, então tem-se

$$-D(p\|q) = -\sum_x p(x) \cdot \log \left(\frac{p(x)}{q(x)} \right) = \sum_x p(x) \cdot \log \left(\frac{q(x)}{p(x)} \right)$$

- Utilizando a inequação de Jensen

$$\sum_x p(x) \cdot \log \left(\frac{q(x)}{p(x)} \right) \leq \log \left(\sum_x p(x) \cdot \left(\frac{q(x)}{p(x)} \right) \right)$$

$$\begin{aligned} \log \left(\sum_x p(x) \cdot \left(\frac{q(x)}{p(x)} \right) \right) &= \log \left(\sum_x q(x) \right) \\ &= \log(1) \\ &= 0 \end{aligned}$$

Outras definições de entropia

Entropia de Rényi

A entropia de Rényi, uma generalização da entropia de Shannon, é uma família de funcionais para quantificação da diversidade, incerteza ou aleatoriedade de um sistema.

Definição

A entropia de Rényi de ordem α , para $\alpha > 0$ é definida como

$$\mathcal{H}_\alpha(X) = \frac{1}{1-\alpha} \log \left(\sum_{i=0}^{N-1} p_i^\alpha \right) \quad (56)$$

em que p_i é a probabilidade do evento i .

Uma importante propriedade, é que se os eventos forem equiprováveis, então todas as entropias de Rényi (para qualquer α) são iguais para a distribuição com $\mathcal{H}_\alpha(X) = \log(N)$. Caso contrário, as entropias decrescem em função do α .

Outras definições de entropia - cont.

Entropia de Rényi - cont.

Alguns casos particulares

- 1 $\mathcal{H}_0(X) = \log(N)$ - é também chamada de **entropia de Hartley**

- 2 No limite quando $\alpha \rightarrow 1$ temos $\mathcal{H}_1(X) = - \sum_{i=0}^{N-1} p_i \log(p_i)$,
que é a **entropia de Shannon**

- 3 Frequentemente, a entropia de Rényi é dada para $\alpha = 2$ sendo

$$\mathcal{H}_2(X) = -\log \left(\sum_{i=0}^{N-1} p_i^2 \right) \quad (57)$$

- 4 Para $\alpha \rightarrow \infty$ tem-se a **Min-entropia**, que é o menor valor de $\mathcal{H}_\infty(X)$ dada por

$$\mathcal{H}_\infty(X) = -\log \left(\sup_{i=1, \dots, N} p_i \right) \quad (58)$$

Outras definições de entropia - cont.

Entropia de Rényi - cont.

Como a entropia de Rényi define o ganho de informação, há também uma medida para ganhos **relativos** de informação. Desta forma temos uma generalização da Divergência de Kullback-Leibler dada pela **Divergência Generalizada de Rényi** de ordem α

$$D_{\alpha}(p||q) = \frac{1}{\alpha - 1} \log \left(\sum_{i=0}^{N-1} \frac{p_i^{\alpha}}{q_i^{\alpha-1}} \right) \quad (59)$$

A exemplo da KLD, a divergência generalizada de Rényi é sempre não negativa.

Referência:

A. Rényi. "On measures of information and entropy". *Proceedings of the 4th Berkeley Symposium on Mathematics, Statistics and Probability*, 1960: 547-561.

Outras definições de entropia - cont.

Entropia de Boltzmann-Gibbs

Entropia usada na **termodinâmica**

$$\mathcal{H} = -k_B \sum_{\alpha} p_{\alpha} \log p_{\alpha}, \quad (60)$$

em que k_B é a constante de Boltzmann e p_{α} é a probabilidade do sistema estar no estado α .

Outras definições de entropia - cont.

Entropia de Tsallis

A **entropia de Tsallis** é uma generalização da **entropia de Boltzmann-Gibbs**, que é a entropia da termodinâmica. Assim, a entropia de Tsallis é dada por

$$\mathcal{H}_q(p) = \frac{1}{q-1} \left(1 - \int p^q(x) dx \right) \quad (61)$$

ou, no caso discreto

$$\mathcal{H}_q(p) = \frac{1}{q-1} \left(1 - \sum p^q(x) \right) \quad (62)$$

Neste caso, p denota a densidade de probabilidade de interesse e q é um valor real. No limite quando $q \rightarrow 1$ obtém-se a entropia de Boltzmann-Gibbs

Outras definições de entropia - cont.

Entropia de von Neumann

A entropia de von Neumann é utilizada para medir a informação média em densidade de *estados quânticos*. Um estado quântico representa as possibilidades de existência de uma partícula em diferentes estados, desta forma, representamos um estado quântico para dois estados possíveis, 0 e 1, por exemplo, como uma matriz de dimensão 2×2 , ou seja,

$$\rho = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \quad (63)$$

Com isso, define-se a entropia de von Neumann como

$$\boxed{\mathcal{H}(\rho) = \text{trace} [\rho \log(\rho)]} \quad (64)$$

a qual generaliza a entropia de Shannon.

Outras definições de entropia - cont.

Entropia de von Neumann - cont.

Também temos a entropia quântica relativa, que generaliza a entropia relativa (divergência de Kullback-Leibler) para estados quânticos, a qual é definida como

$$\mathbb{D}(\rho||\varrho) = \text{trace} [\rho \log(\rho) - \rho \log(\varrho)] \quad (65)$$

em que ρ e ϱ são matrizes Hermitianas positivas com traço igual a 1.

A idéia da entropia quântica (relativa ou de von Neumann) é a de mensurar a informação “espalhada” nos diversos estados quânticos.

Referência:

T.T. Georgiou, “Relative entropy and the multivariable multidimensional moment problem”, *IEEE Trans. on Information Theory*, vol. 52, No. 3, pp. 1052-1066, March 2006.

Outras definições de entropia - cont.

Entropia espectral

A idéia da **entropia espectral** é a de analisar a informação no espectro do sinal. Utilizando-se da entropia de Shannon, substitui-se a densidade de probabilidade pela densidade espectral. Assim, podemos definir como

$$\mathcal{H}_{sp}(P) = - \sum_{i=f_l}^{f_h} P_i \log(P_i) \quad (66)$$

em que a faixa $[f_l, f_h]$ define a faixa de frequência de interesse.

Outras definições de entropia - cont.

Entropia espectral - cont.

O interesse é de medir a quantidade de informação média no espectro a partir da informação contida em cada uma das componentes de frequência. Encontra aplicação em áreas de biomédicas, por exemplo.

Referência:

R. Ferenets, T. Lipping, A. Anier, V. Jäntti, S. Melto, and S.Hovilehto, "Comparison of Entropy and Complexity Measures for the Assessment of Depth of Sedation", *IEEE Trans. on Biomedical Engineering*, vol. 53, No. 6, pp. 1067-1077, June 2006.

Outras definições de entropia - cont.

Taxa de informação

A taxa de informação de uma fonte é determinada a partir de suas entropia e taxa de transmissão.

Sendo uma fonte de informação \mathcal{S} que transmite r símbolos a cada segundo, cujos símbolos são variáveis aleatórias a_s pertencentes a um alfabeto $\mathcal{A} = \{a_s : 1 \leq s \leq S\}$ com entropia $\mathcal{H}(\mathcal{A})$, define-se a taxa de informação R como sendo determinada pela equação:

$$R = r \cdot \mathcal{H}(\mathcal{A}). \quad (67)$$

Informação e entropia

Estimação de \mathcal{H} e \mathcal{I}

- Entropia e informação mútua são importantes características de processos aleatórios com possibilidade de aplicação em várias áreas.
- Um problema inerente ao tratamento por teoria da estimação é como estimar tais quantidades uma vez que elas são funções da densidade de probabilidade, a qual é difícil de estimar a partir dos dados.
- Como fazer estimativas dos dados a partir apenas de medidas?
- **Estimadores!!**

Baseado na expansão de Gram-Charlier

- Expansão de Gram-Charlier: aproximação polinomial da densidade de probabilidade em torno de uma pdf **gaussiana**

$$p_X(x) = p_G(x) \left(1 + \sum_{k=3}^{\infty} C_k \cdot \mathfrak{h}_k(x) \right), \quad (68)$$

- Os coeficientes C_k serão funções dos momentos/cumulantes de X e \mathfrak{h}_k é o polinômio de Hermite de ordem k

Informação e entropia

Estimação de \mathcal{H} e \mathcal{I} - cont.

Baseado na expansão de Gram-Charlier - cont.

- Sabendo que podemos escrever a entropia como (será visto em maiores detalhes mais adiante!)

$$\mathcal{H}(p_X) = \mathcal{H}(p_G) - \mathcal{N}_G(p_X) \quad (69)$$

em que $\mathcal{N}_G(p_X)$ é a chamada negentropia.

- Pode-se escrever então

$$\mathcal{H}(p_X) = \mathcal{H}(p_G) - \int_V p_X(\mathbf{v}) \log \left[\frac{p_X(\mathbf{v})}{p_G(\mathbf{v})} \right] d\mathbf{v} \quad (70)$$

Baseado na expansão de Gram-Charlier - cont.

Então

$$\begin{aligned}\mathcal{H}(p_X) &\approx \mathcal{H}(p_G) - \int_V p_G(\mathbf{v}) (1 + Z(\mathbf{v})) \log [1 + Z(\mathbf{v})] \, d\mathbf{v} \\ &\approx \mathcal{H}(p_G) - \int_V p_G(\mathbf{v}) [Z(\mathbf{v}) + Z^2(\mathbf{v})] \, d\mathbf{v} \\ &= \mathcal{H}(p_G) - \frac{1}{12} \left(\sum_{i=1}^d (\kappa^{i,i,i})^2 + 3 \sum_{\substack{i,j=1 \\ i \neq j}}^d (\kappa^{i,i,j})^2 + \frac{1}{6} \sum_{\substack{i,j=1 \\ i \neq j \\ j \neq k}}^d (\kappa^{i,j,k})^2 \right) \quad (71)\end{aligned}$$

em que $Z(\mathbf{v}) = \frac{1}{3!} \sum_{i,j,k} \kappa^{i,j,k} \mathfrak{h}_{ijk}(\mathbf{v})$, \mathfrak{h}_{ijk} é o polinômio de ordem ijk e $\kappa^{i,i,i}$ é o momento de terceira ordem.

Informação e entropia

Estimação de \mathcal{H} e \mathcal{I} - cont.

Baseado na expansão de Gram-Charlier - cont.

- É importante mencionar que foi feita uma aproximação em série, de segunda ordem, na expansão de Edgeworth (expansão de Gram-Charlier ordenada pela ordem de importância dos seus termos).
- Os momentos podem então ser estimados a partir das amostras
- Os polinômios de Hermite têm forma fechada e pode ser calculados a partir dos dados.
- Entretanto, as expansões de Edgeworth e Gram-Charlier só podem aproxima funções que são “**próximas**” a uma gaussiana

Baseado na estimação de Parzen

- O estimador de Parzen para pdfs aproxima a densidade (qualquer!) por um somatório de funções *kernel*. Dentre as classes de funções que podem ser consideradas *kernel* a função gaussiana é a mais conhecida
- Assim podemos ter

$$p_X(\mathbf{x}) = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \mathcal{K}(\mathbf{x} - \mathbf{x}_i, \sigma \mathbf{I}) \quad (72)$$

- Sabe-se ainda que, para dois *kernels* vale

$$\int_{\mathbf{x}} \mathcal{K}(\mathbf{x} - \mathbf{x}_i, \sigma_1 \mathbf{I}) \mathcal{K}(\mathbf{x} - \mathbf{x}_j, \sigma_2 \mathbf{I}) = \mathcal{K}(\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_j, (\sigma_1 + \sigma_2) \mathbf{I}) \quad (73)$$

Informação e entropia

Estimação de \mathcal{H} e \mathcal{I} - cont.

Baseado na estimação de Parzen - cont.

- Assim, teremos o seguinte aproximador para a entropia de Shannon

$$\begin{aligned}\mathcal{H}(p_X) &= - \int_{\mathbf{x}} p_X(\mathbf{x}) \cdot \log(p_X(\mathbf{x})) \, d\mathbf{x} \\ &= - \int_{\mathbf{x}} \sum_{i=1}^N \mathcal{K}(\mathbf{x} - \mathbf{x}_i) \cdot \log \left[\sum_{i=1}^N \mathcal{K}(\mathbf{x} - \mathbf{x}_i) \right] \end{aligned} \quad (74)$$

Informação e entropia

Estimação de \mathcal{H} e \mathcal{I} - cont.

Baseado na estimação de Parzen - cont.

- Para a entropia de Rényi temos para o caso de $\alpha = 2$:

$$\begin{aligned}\mathcal{H}(p_X) &= -\log \left[\int_{\mathbf{x}} p_X^2(\mathbf{x}) d\mathbf{x} \right] \\ &\approx -\log \left[\frac{1}{N^2} \int_{\mathbf{x}} \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^N \mathcal{K}(\mathbf{x} - \mathbf{x}_i, \sigma \mathbf{I}) \mathcal{K}(\mathbf{x} - \mathbf{x}_j, \sigma \mathbf{I}) d\mathbf{x} \right] \\ &\approx -\log \left[\frac{1}{N^2} \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^N \mathcal{K}(\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_j, 2\sigma \mathbf{I}) \right]\end{aligned}\tag{75}$$

- É então possível fazer desenvolvimento similares para a entropia condicional, relativa e informação mútua