Inteligência Computacional Aplicada Programa de Pós-Graduação em Engenharia de Teleinformática

César Lincoln Cavalcante Mattos

Novembro 2010

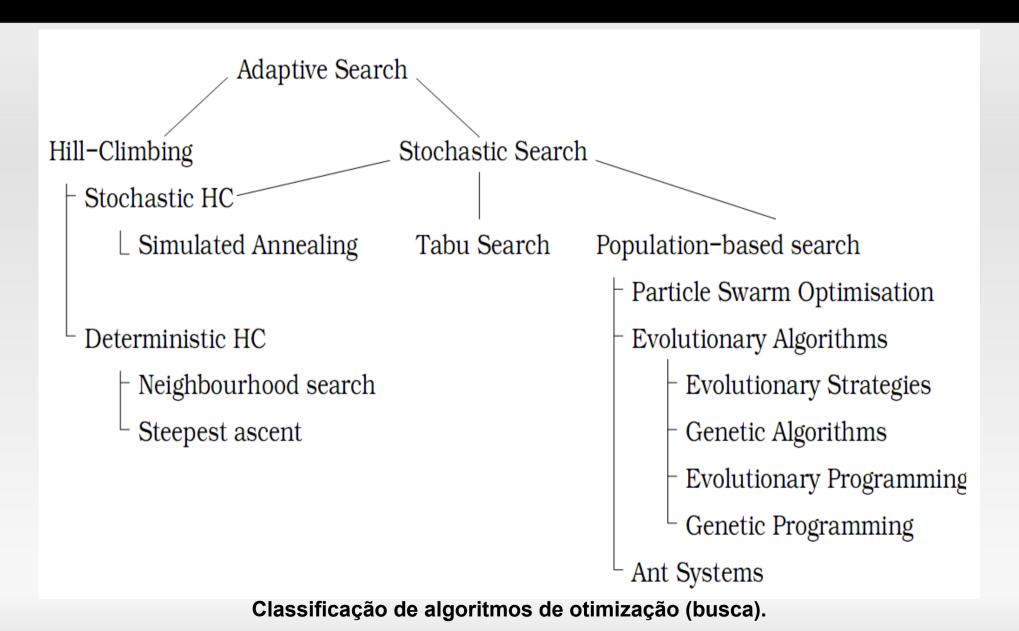
## Otimização Metaheurística

- Métodos de busca estocástica por boas soluções para problemas de otimização.
- Soluções sub-ótimas em tempo hábil para problemas complexos a partir de pouca informação a priori.
- Técnicas metaheurísticas são "metodologias gerais em um nível mais alto de abstração capazes de guiar a modelagem de solução de problemas de otimização" (GLOVER, F.,1986).

### Otimização Metaheurística

- Métodos comumente inspirados na observação da natureza:
  - Algoritmos Genéticos: HOLLAND, J. Adaptation in natural and artificial systems. Ann Arbor MI: University of Michigan Press, 1975;
  - Otimização por Colônia de Formigas: DORIGO, M. Optimization, learning and natural algorithms. Tese (Doutorado) - Politecnico di Milano, Milão, Itália, 1992;
  - Recozimento Simulado: KIRKPATRICK, S. et al.
    Optimization by Simulated Annealing. Science, USA, v. 220, p. 671–680, 1983;
  - Otimização por Enxame de Partículas: KENNEDY, J.; EBERHART, R. C. Particle swarm optimization. Proceedings of the IEEE International Conference on Neural Networks, Piscataway, NJ, USA 1995.

## Otimização Metaheurística



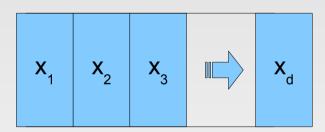
4

- Metaheurística inspirada no comportamento social e na auto-organização de grupos de pássaros migratórios e cardumes de peixes.
- Soluções representadas por partículas com posição e velocidades específicas formando um enxame em um espaço de possíveis soluções.





 As variáveis que compõem a solução são agrupadas em um vetor formado por números reais.

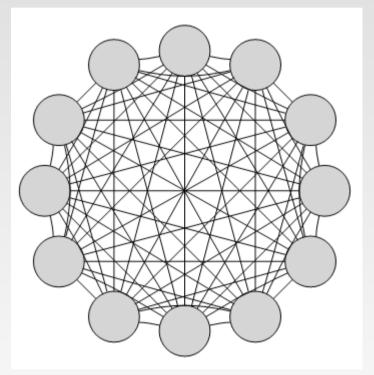


Modelo de solução para um problema d-dimensional.

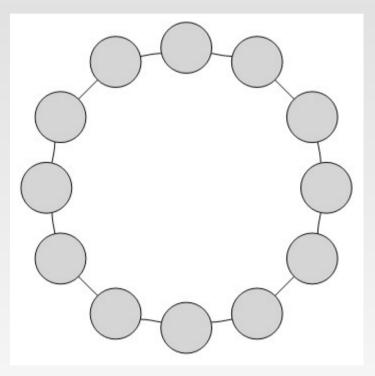
- Troca de informação global e conhecimento local.
- Equilíbrio entre exploração e explotação<sup>1</sup>.

<sup>1 -</sup> Processo de exploração do espaço de busca considerando as informações das regiões anteriormente visitadas.

 Topologias global e local (BRATTON; KENNEDY, 2007):



Topologia global de enxame para a técnica PSO.



Topologia local de enxame para a técnica PSO.

### Otimização Metaheurística - PSO

Algorimo PSO com topologia global:

Símbolo	Representação
d	Quantidade de variáveis das soluções
<b>X</b> <sub>i</sub>	Vetor <i>d</i> -dimensional de posição da <i>i</i> -ésima partícula
$\boldsymbol{v}_{i}$	Vetor <i>d</i> -dimensional de velocidade da <i>i</i> -ésima partícula
<b>p</b> <sub>i</sub>	Melhor solução encontrada pela i-ésima partícula
$p_g$	Melhor solução global encontrada pelo enxame

Variáveis e parâmetros do algoritmo PSO.

### Otimização Metaheurística - PSO

- **Passo 1** Iniciar aleatoriamente todos  $x_i$  e  $v_i$  e como nulo  $p_i$  e  $p_g$ .
- **Passo 2** Calcular o valor da função-objetivo f(x) para cada partícula. O vetor  $p_i$  de cada partícula recebe  $x_i$ , enquanto  $p_g$  recebe a posição correspondente à melhor função-objetivo do enxame.
- **Passo 3** Atualizar  $x_i$  e  $v_i$  aplicando as regras de atualização das partículas.
- **Passo 4** Avaliar f(x) para todas as partículas.
- **Passo 5** Atualizar  $p_i$  caso a posição atual da i-ésima partícula corresponda a uma melhor função-objetivo.
- **Passo 6** Atualizar  $p_g$  caso uma melhor solução global seja encontrada.
- Passo 7 Repetir o processo a partir do Passo 3 até que uma condição de parada seja encontrada.

### Otimização Metaheurística - PSO

 Regra de atualização das velocidades e posições das partículas após a k-ésima iteração:

$$\begin{aligned} v_{i,j}(k+1) &= w \, v_{i,j}(k) + c_1 r_1(p_{i,j} - x_{i,j}(k)) + c_2 r_2(p_{g,j} - x_{i,j}(k)), \\ x_{i,j}(k+1) &= x_{i,j}(k) + v_{i,j}(k+1), \quad j = 1, 2, \cdots, d. \end{aligned}$$

Símbolo	Representação
W	Parâmetro de inércia (variar de 0,9 a 0,4)
c <sub>1</sub> e c <sub>2</sub>	Coeficientes aceleradores (comumente $c_1 = c_2 = 2,05$ )
$r_1 e r_2$	Números pseudo-aleatórios uniformemente distribuídos em [0,1]

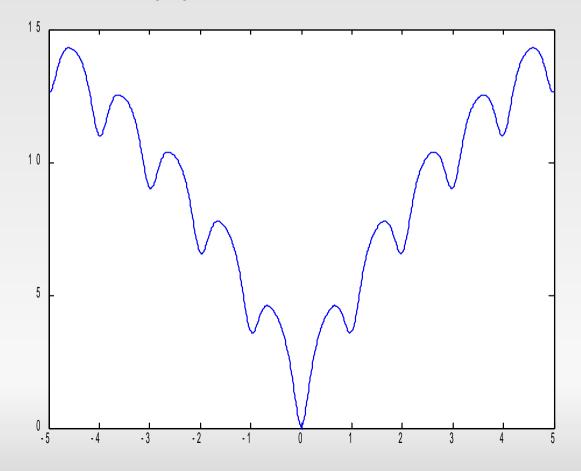
Parâmetros da regra de atualização das partículas do algoritmo PSO.

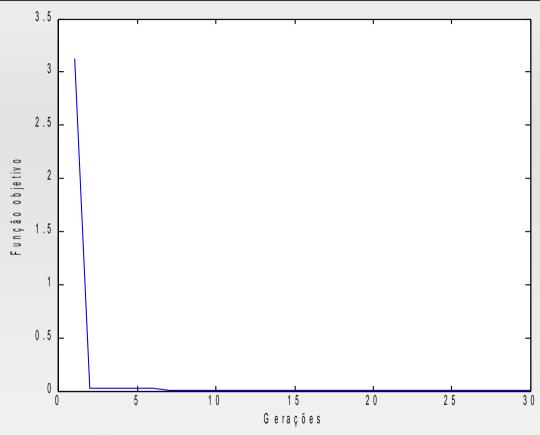
 A versão com topologia local utiliza as mesmas expressões, substituindo p<sub>g</sub> por p<sub>i</sub>, melhor solução de uma vizinhança.

Encontrar o mínimo da Função de Ackley:

$$f(x) = -20e^{-0.2|x|} - e^{\cos(2\pi x)} + 20 + e;$$

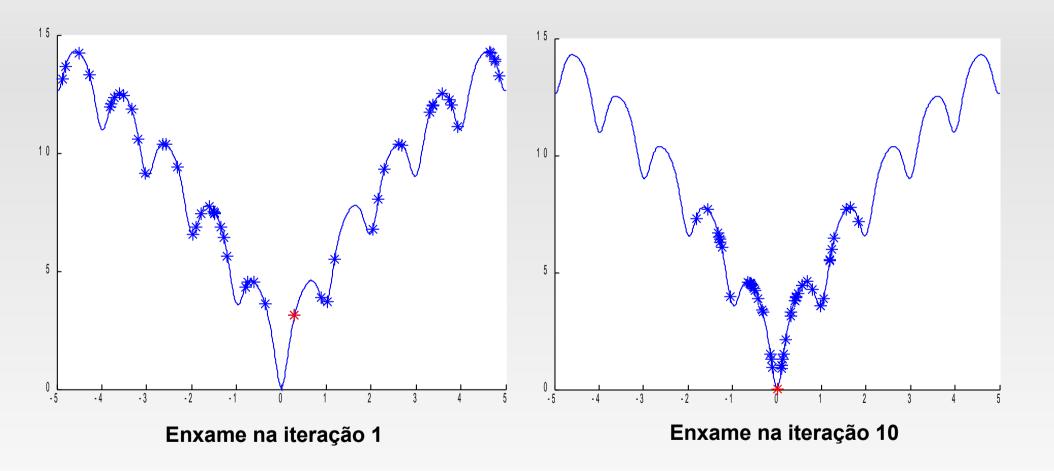
Solução ótima é f(0) = 0.

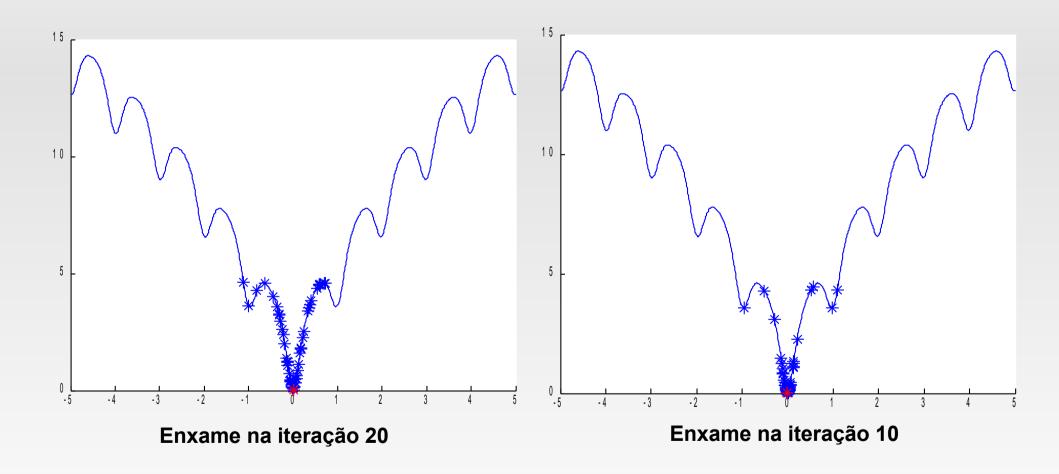




Evolução da função objetivo com um enxame de 50 partículas.

Solução encontrada: f(-0.00013380) = 0.00053616

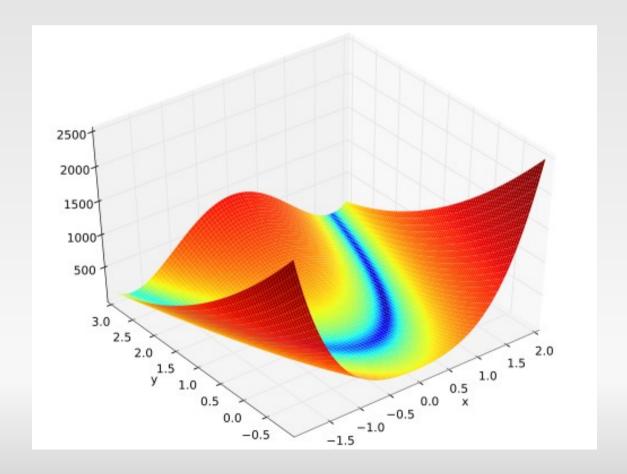


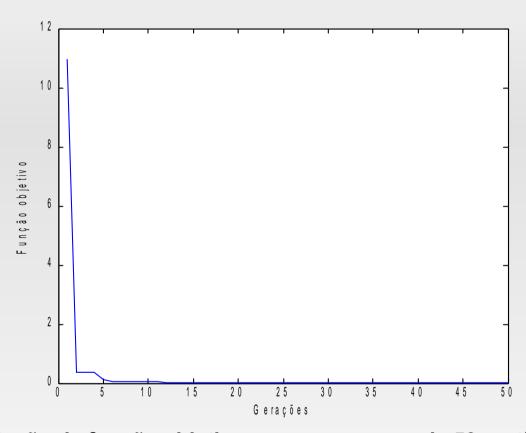


Encontrar o mínimo da Função de Rosenbrock:

$$f(x, y) = (1-x)^2 + 100(y-x^2)^2$$

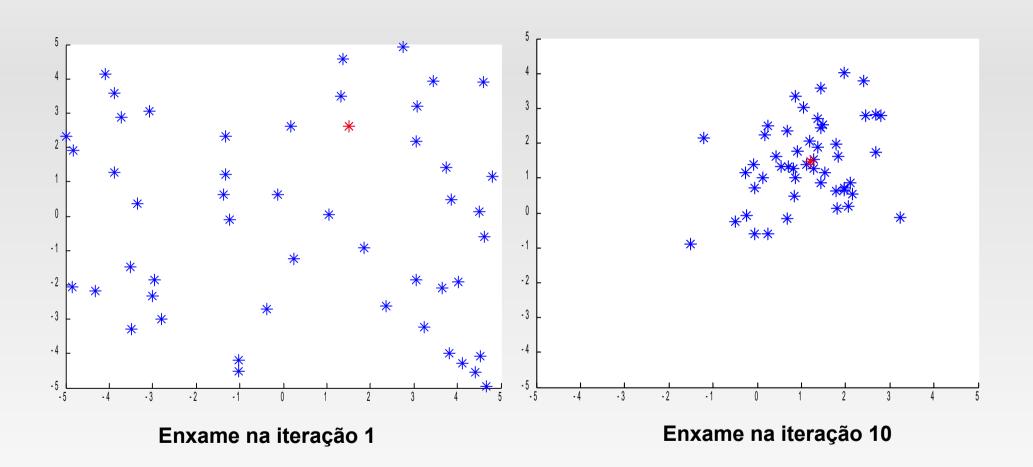
Solução ótima é f(1,1) = 0.

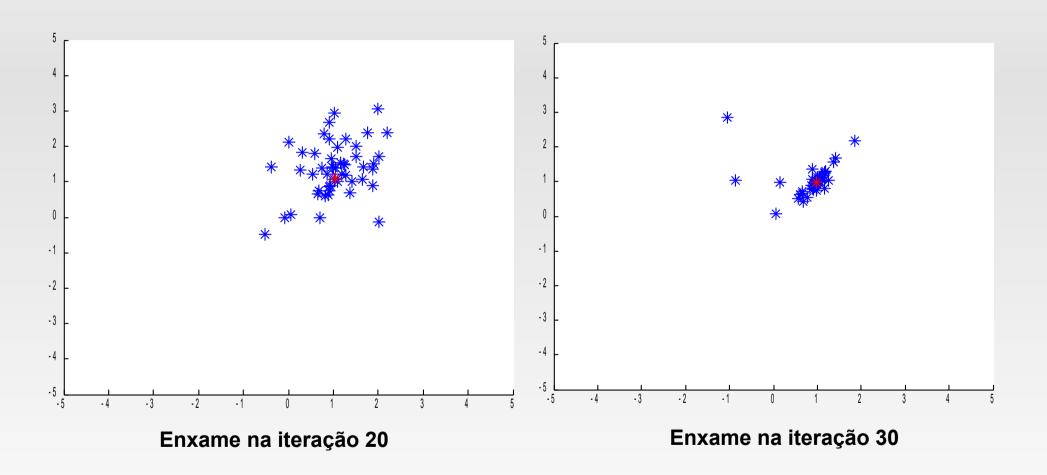


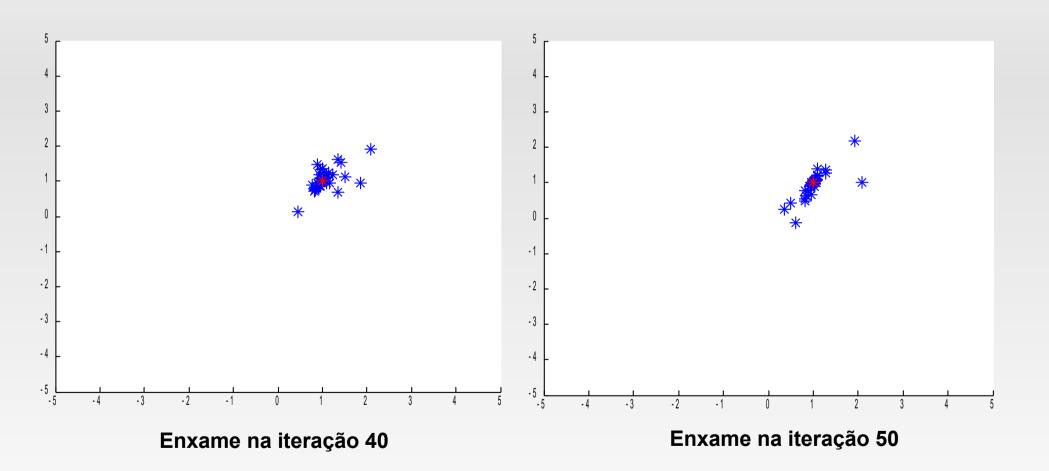


Evolução da função objetivo com um enxame de 50 partículas.

Solução encontrada: f(1.0000, 1.0001) = 0.000003







#### Comparações entre PSO e AG

- GA possui três operadores principais (seleção, crossover e mutação) enquanto PSO apresenta somente um operador.
- Não há mecanismos de seleção em PSO, resultando em uma população de partículas constante (não há "sobrevivência do mais apto").
- Em PSO não há troca explícita de informação, como em AG, somente influência na trajetória.
- Em PSO as soluções possuem maior probabilidade de percorrer longos caminhos no espaço de soluções (ergodicidade) devido à manutenção das partículas do enxame.

## Obrigado

cesarlincoln@terra.com.br cesar@lesc.ufc.br