# Formulario Solidi e Fluidi

## Marco Caporale

#### 10 maggio 2021

## 1 Capitolo 1:

## Mezzi Continui e Struttura Molecolare

- $\nabla p = \rho \overrightarrow{g}$  Legge di equilibrio idrostatico
- $pV = \nu RT$  Legge dei gas
- $p = \frac{1}{3}nmv_{rms}^2$
- $v_{rms} = \sqrt{\frac{3k_BT}{m}}$
- $l = \frac{1}{\sqrt{2}n\sigma} = \frac{k_BT}{\sqrt{2}\sigma p}$  Libero cammino medio
- $F_v = \frac{1}{f}V_v$  Deformazione pistone (f coefficiente di fluidità,  $V_v$  velocità di deformazione)
- $\eta = \frac{n}{3} lm v_{rms} = \sqrt{\frac{m k_B T}{6\sigma^2}}$  Viscosità dinamica [Pa s]
- $\tau = \eta \frac{\partial V_x}{\partial z}$  Sforzo di taglio per fluidi newtoniani (empirica)
- $\overrightarrow{q} = -k_T \nabla T$  Legge di Fourier
- $\overrightarrow{q}=-k_T\nabla T=-\frac{n}{3}v_{rms}lc\nabla T$  Legge Fourier per i gas (c calore specifico per molecola) da cui  $k_T=\frac{n}{3}v_{rms}lc=\frac{1}{3\sqrt{2}}\frac{c}{\sigma}v_{rms}\sim T^{\frac{1}{2}}$
- $\nabla \cdot \overrightarrow{q} = -k_T \nabla^2 T$
- $\frac{dT}{dt} = D_T \nabla^2 T$  con  $D_T$  diffusività termica  $D_T = \frac{k_T}{\rho c_p}$  con cui stimiamo il tempo caratteristico di conduzione  $\tau_{cond} = \frac{L^2}{D_T}$
- $\frac{dT}{dt} = D_T \nabla^2 T = \frac{\partial T}{\partial t} + \overrightarrow{V} \cdot \nabla T$  dove  $\overrightarrow{V} \cdot \nabla T$  è il termine avvettivo che ci permette di stimare il tempo caratteristico di avvezione  $\tau_{avv} = \frac{L}{V}$
- $\overrightarrow{J} = -D_F \nabla \Phi$  Prima legge di Fick, J flusso di particelle,  $\Phi$  concentrazione
- $\overrightarrow{J} = -D_F \nabla \Phi = -\frac{1}{3} v_{rms} l \nabla \Phi$  da cui  $D_F = \frac{1}{3} v_{rms} l$  che per il gas perfetto  $D_F = \frac{1}{3} v_{rms} l = \frac{k_B^3}{\sqrt{6}\sigma} \frac{1}{p} \sqrt{\frac{T^3}{m}}$
- $\frac{d\Phi}{dt} = D_F \nabla^2 \Phi$  Seconda legge di Fick che deriva dalla conservazione del numero di particelle totali diffuse nel volume, da cui stimiamo il tempo caratteristico di diffusione  $\tau_F = \frac{L^2}{D_F}$
- $\gamma = \frac{dW}{dA}$  Tensione superficiale  $[Nm^{-1}]$
- $p_{in}-p_{est}=\gamma(\frac{1}{R_1}+\frac{1}{R_2})$  Legge di Laplace sulla curvatura delle superfici in discontinuità di pressione

- $\gamma_{SL} + \gamma_{LG} cos\theta_C = \gamma_{SG}$  Equazione di Young della capillarità
- $h = 2\gamma \frac{\cos\theta_C}{\rho ga}$  Legge di Yurin
- $W = -\frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{Aq^2}{s} + Be^{-s/\delta}$  Energia reticolare dove il primo termine è il termine attrattivo dato dalla forza di Coulomb, A è la costante di Madelung determinata dalla geometria, s il passo reticolare
- $\beta = -\frac{1}{V} \frac{\partial V}{\partial p}$  Compressibilità
- $K = \frac{1}{\beta} = -V \frac{\partial p}{\partial V}$  Incompressibilità o "Bulk Modulus"
- $K = \frac{1}{\beta} = -V \frac{\partial p}{\partial V} = V \frac{d^2 W}{dV^2}$  derivante da dW = -p dV
- $W(s) = W_0 + \frac{1}{2!} (\frac{d^2 W}{ds_0^2}) \Delta s^2 + \frac{1}{3!} (\frac{d^3 W}{ds_0^3}) \Delta s^3 + \dots = W_0 + \frac{1}{2} \kappa \Delta s^2 f \Delta s^3 + \dots$  sviluppo dell'energia del reticolo
- $\mathcal{E}_0 = W(s) + K = W_0 + \frac{3}{2}k_BT$
- $\mathcal{E} = \frac{3k_BT}{\overline{m}} = \frac{3RT}{N_A\overline{m}}$  Energia totale di un atomo mediata sul reticolo per unità di massa
- $c_v=3\frac{R}{N_A\overline{m}}$  Legge di Dulong Petit dalla definizione di  $c_v=\frac{d\mathcal{E}}{dT}$
- $\Delta a=\sqrt{\frac{3k_BT}{\kappa}}$  Passo d'oscillazione dell'atomo approssimando W(s) al secondo ordine, quindi per oscillazione simmetrica
- $\Delta s = \pm \Delta a + \varepsilon, \varepsilon > 0$  Passo d'oscillazione approssimando al terz'ordine
- $\varepsilon \approx f \frac{\Delta a^2}{\kappa} = \frac{3f k_B T}{\kappa^2}$  Dipendenza di epsilon dalla temperatura
- $s_0' = s_0 + \varepsilon$
- $\alpha_l = \frac{1}{s_0} \frac{\partial s_0'}{\partial T} = \frac{1}{s_0} \frac{\partial \varepsilon}{\partial T} = \frac{3fk_B}{s_0\kappa^2}$  Coefficiente di espansione termica Lineare per un solido
- $\alpha_v = 3\alpha_l$  Coefficiente di espansione termica Volumetrica per un solido

# 2 Capitolo 2:

# Equilibrio Termodinamico

- $\Delta W = \Delta Q + \Delta L$  Primo principio della termodinamica
- $\delta_e S = \frac{\delta Q}{T}$  Secondo principio della termodinamica
- $dS = \delta_e S + \delta_i S$  dove  $\delta_i S \ge 0$
- $dS = \frac{\delta Q}{T}$  Secondo principio della termodinamica per processi reversibili
- H = E + pV Entalpia (calore scambiato a p costante)
- dH = TdS + Vdp
- F = E TS Energia libera di Helmoltz
- dF = -pdV SdT
- G = E TS + pV Potenziale di Gibbs
- dG = Vdp SdT

- $p = \rho RT$  Legge dei gas per gas specifico essendo  $R_u$  costante universale dei gas e  $R = R_u/\mu$
- $p = \frac{R_u T}{V} \sum_i n_i$  Legge di Dalton
- $\alpha = \frac{1}{V} \left( \frac{\partial V}{\partial T} \right)_p = -\frac{1}{\rho} \left( \frac{\partial \rho}{\partial T} \right)_p$  Coefficiente di espansione termica (per il gas perfetto  $\alpha = \frac{1}{T}$ )
- $\beta_T = -\frac{1}{V}(\frac{\partial V}{\partial p})_T = \frac{1}{\rho}(\frac{\partial \rho}{\partial p})_T$  Compressibilità isoterma
- $K_T = \frac{1}{\beta_T} = -V(\frac{\partial p}{\partial V})_T = \rho(\frac{\partial p}{\partial \rho})_T$  Incompressibilità isoterma o Bulk Modulus
- $\frac{V-V_0}{V_0} = -\beta_T(p-p_0) + \alpha(T-T_0)$  Equazione di stato per sostanza qualsiasi (solido soggetto a sforzo isotropo, fluido in condizioni statiche)
- $c_p = T(\frac{\partial S}{\partial T})_p = (\frac{\partial H}{\partial T})_p$  Calore specifico a pressione costante
- $c_v = T(\frac{\partial S}{\partial T})_V = (\frac{\partial E}{\partial T})_V$  Calore specifico a volume costante
- $R = c_p c_v$  Per il gas perfetto
- $\gamma = \frac{c_p}{c_v}$
- $\Delta E = (\frac{\partial E}{\partial T})_V \Delta T + (\frac{\partial E}{\partial V})_T \Delta V$  Energia interna per sostanza qualsiasi
- $\Delta E = c_v \Delta T p \Delta V + T(\frac{\partial p}{\partial T})_V \Delta V$
- $dE(T, V) = c_v dT + [\alpha T K_T p] dV$
- $c_p = c_v + \alpha^2 T K_T V$  Relazione fra i calori specifici per sostanza qualsiasi
- $\rho c_p(\frac{\partial T}{\partial t} + \overrightarrow{v} \cdot \nabla T) = \rho Q + k \nabla^2 T$  Equazione del calore
- $Ra = \frac{\rho \alpha \Delta T g h^3}{\eta D_T} > Ra_{cr}$  Condizione di instabilità per fluido viscoso  $(\eta)$  incomprimibile soggetto a gradiente verticale di temperatura ( $\frac{dT}{dz} < 0$  condizione necessaria) essendo  $Ra = \frac{F_{galleggiamento}}{F_{viscosa}}$
- $\frac{dT}{dz} < \Gamma_a < 0$  Condizione necessaria (più stringente) per fluido comprimibile
- $\Gamma_a = \frac{dT_a}{dz} = -\frac{g}{c_p}$  Gradiente adiabatico per gas perfetto
- $\Gamma_a = \frac{dT_a}{dz} = -\frac{\alpha Tg}{c_p}$  Gradiente adiabatico per sostanza generica
- $G_1(p,T)=G_2(p,T)$  Potenziale di Gibbs per transizione di fase in equilibrio
- $(\frac{dp_e}{dT}) = \frac{\Delta S}{\Delta V}$  Equazione di Clausius-Clapeyron per la transizione di fase
- $L = T(\Delta S)_T = T(\Delta S)_p$  Calore latente o Entalpia di transizione
- $dS_{lat} = dw_2 \frac{L}{T}$  Variazione infinitesima di entropia dovuta al passaggio di fase
- $dS_{sen}=\frac{1}{T}c_pdT-\frac{\alpha}{\rho}dp$  Variazione infinitesima di entropia dovuta al trasferimento di calore sensibile
- $dS = dS_{tot} = dS_{sen} + dS_{lat} = \frac{1}{T}c_p dT \frac{\alpha}{\rho}dp + dw_2 \frac{L}{T}$
- $\frac{dT}{dz} = \Gamma_a + \frac{L}{c_p} \frac{dw_1}{dz}$  Gradiente termico in presenza di cambiamento di fase
- $\Delta T_f = \frac{L}{c_p}$
- $p_e = Ce^{-\frac{L}{RT}}$  Pressione di vapor saturo lontano dalla T<br/> critica

- $\frac{dT}{dz} = -\frac{g}{c_p} \frac{(1 \frac{L_p}{R_a T} \frac{\partial w_2}{\partial p})}{(1 \frac{L}{c_p} \frac{\partial w_2}{\partial w_2})} = -\frac{g}{c_p} \frac{1 + c_1}{1 + c_2} \approx -5.45 K/Km$  Gradiente termico per atmosfera umida dove  $R_a = R_u/\bar{\mu}$
- $\Theta(z) = T(z) \int_{z_0}^{z} \Gamma_a dz$  Temperatura potenziale
- $\frac{d\Theta}{dz}=\frac{dT}{dz}-\Gamma_a$ Instabilità generica per sostanza compressibile
- $\frac{d\rho_{pot}}{dz} = \frac{d\rho}{dz} \frac{d\rho_a}{dz} > 0$  Instabilità per sostanza compressibile dove  $\frac{d\rho_a}{dz}$  è il gradiente adiabatico di densità e  $\rho_{pot}$  è la densità potenziale
- Per oceano/mantello  $\frac{d\rho_a}{dz}=-\frac{g}{K_s}$  dove  $K_s=\rho(\frac{\partial p}{\partial \rho})_S$  incompressibilità adiabatica
- $p_0(\frac{1}{\rho_t heta})^{\gamma} = p(\frac{1}{\rho})^{\gamma}$  densità potenziale per il gas perfetto  $\frac{d\rho_{\theta}}{dz} = -\frac{\rho_{\theta}}{\Theta} \frac{d\Theta}{dz}$  con condizione di instabilità  $\frac{d\rho_{\theta}}{dz} > 0 \iff \frac{d\Theta}{dz} < 0$

## 3 Capitolo 3:

### Conduzione Termica

- $N(t) = N(0)e^{-\lambda t}$  Legge di decadimento radioattivo (t tempo, $\lambda$  probabilità di decadimento dei nuclei nell'intervallo di tempo)
- $H(t') = \sum H_i C_i e^{\lambda_i t'}$  Produzione di calore della roccia al tempo t',  $C_i$  le concentrazioni dei nuclei radioattivi
- $\frac{F(t)}{S_0} = \frac{F(0)}{S_0} + \frac{G(t)}{S_0} [e^{\lambda t} 1]$  Isocrona di roccia intera
- $y_i = c + x_i[e^{\lambda t} 1]$
- $T(z)=-rac{
  ho}{k_T}Hrac{z^2}{2}+rac{q_s}{k_T}z+T_s$  Temperatura in funzione della profondità dalla legge di conduzione stazionaria per valori di H costanti
- $T_i(z) = -\frac{\rho_i H_i}{k_i} \frac{(z-z_{i-1})^2}{2} + \frac{q_{i-1}(z-z_{i-1})}{k_i} + T_{i-1}$  Generalizzazione della precedente per un sistema multistrati dove teniamo in considerazione la continuità della temperatura  $(T^+ = T^-)$  e la continuità del flusso di calore  $(q^+ = q^-)$  fra gli strati dove gli indici i-1 indicano l'ultimo valore assunto dallo strato precedente
- Per crosta terrestre  $H(z) = H_0 e^{-z/\delta}$  ovvero  $k \frac{dT}{dz} = \rho \delta H_0 e^{-z/\delta} + c_1$  dove avendo assunto  $h >> \delta$  possiamo dire che  $c_{\approx} q_m$  da cui ricaviamo contributo crostale  $q_s = q_m + q_c = q_m + [\rho H] \delta$  da cui otteniamo
- $T(z) = T_s + \frac{q_m}{k}z + \frac{\rho H_0 \delta^2}{k}(1 e^{-z/\delta})$  Geoterma continentale
- $q(r) = \frac{\rho H r}{3}$  Flusso alla distanza r dal centro del pianeta per pianeta sferico con r dell'o.d.g del raggio del pianeta
- $T(r) = T_s + \frac{\rho H}{6k}(a^2 r^2)$  Temperatura alla distanza r per pianeta sferico (a raggio del pianeta)
- $T(z,t)=\Re\{Z(z)f(t)\}=\Re\{(\Delta Te^{-z/\delta}e^{-iz/\delta})(e^{i\omega t})\}=\Delta Te^{-z/\delta}cos(\omega t-\frac{z}{\delta})$  Riscaldamento periodico di un semispazio da sorgente esterna dove abbiamo definito  $\delta=\sqrt{\frac{2D}{\omega}}$  lo spessore di penetrazione
- $T(z,t) = T_s + (T_0 T_s) \operatorname{erf}(\frac{z}{2\sqrt{Dt}})$  Raffreddamento istantaneo di un semispazio a Temperatura  $T_0$  posto a contatto con un termostato  $T_s$  dove erf è la Error function  $\operatorname{erf}(\eta) = \frac{2}{\sqrt{\pi}} \int_0^{\eta} e^{-t^2} dt$

- $q(z,T) = \frac{k}{\sqrt{\pi Dt}} (T_0 T_s) e^{-\eta^2} = \frac{k}{\sqrt{\pi Dt}} (T_0 T_s) e^{-\frac{z^2}{4Dt}}$  Flusso di calore del raffreddamento istantaneo, ottenuto da  $q = k \frac{\partial T}{\partial z} = k \frac{\partial T}{\partial \eta} \frac{\partial \eta}{\partial z}$  essendo  $\eta = \frac{z}{2\sqrt{Dt}}$
- $t = \frac{(T_0 T_s)^2}{\pi D(\frac{\partial T}{\partial z})^2} \approx 6 \times 10^6 anni$  Stima dell'età della Terra di Kelvin eguagliando il flusso di calore  $q = k \frac{\partial T}{\partial z}$  al flusso del raffreddamento istantaneo
- $T(z,t) = T_s + (T_0 T_s) \operatorname{erf}(\frac{z}{2\sqrt{Dt}})$  Geoterma oceanica nel sistema di riferimento solidale con la litosfera in movimento (stesso risultato del raffreddamento istantaneo)
- $T(z,x) = T_s + (T_0 T_s) \operatorname{erf}(\frac{z}{2} \sqrt{\frac{v}{Dx}})$  Geoterma oceanica nel sistema di riferimento fermo rispetto alla dorsale, essendo v la velocità di deriva della litosfera rispetto alla dorsale, x la distanza percorsa dall'origine, da cui si può derivare flusso di calore analogo a quello del semispazio
- $z_L=2.32\sqrt{Dt}=2.32\sqrt{\frac{Dx}{v}}$  Spessore della Litosfera dato dall'aver compiuto il 90% dell'escursione termica
- $w = \frac{\rho_0 \alpha(T_0 T_s)}{(\rho_0 \rho_w)} 2 \sqrt{\frac{Dt}{\pi}}$  Topografia isostatica dei fondali oceanici (essendo w la profondità del fondale rispetto alla quota della sommità della dorsale), derivata dal principio di isostasia
- $h = \frac{k_g(T_0 T_s)}{q_c}$  stima dell'altezza di un ghiacciaio trascurando avvezione e depositi di ghiaccio (stima irrealistica), sono noti  $T_0eT_s$  temperatura alla base e temperatura esterna
- $T(z) = T_s + \frac{\Gamma_g}{2} \sqrt{2\pi DH} a (1 \text{erf}(u(z))) = T_s + \frac{\Gamma_g}{2} \sqrt{2\pi DH} a (1 \text{erf}(\sqrt{\frac{a}{2Dh}}z)))$  temperatura in un ghiacciaio a base fredda da cui considerando la bse vicina al punto di fusione  $T_f = T_s + \frac{\Gamma_g}{2} \sqrt{2\pi Dh} a$  che ci permette di stimare l'altezza del ghiacciaio a  $h = (\frac{T_f T_s}{\Gamma_g})^2 \frac{2a}{\pi D}$  più realisticamente

# 4 Capitolo 4:

#### Meccanica dei Continui

- $A'_{i_1i_2...i_k} = C_{i_1j_1}C_{i_2j_2}...C_{i_kj_k}A_{i_1i_2...i_k}$  Definizione di tensore
- $\delta_{ij}$  Delta di Kronecker ( $\delta_{ij} = 1$  quando i = j, 0 altrove)
- $e_{ijk}$  Tensore di Ricci ( $e_{ijk}=1$  per permutazioni pari di 123, -1 per permutazioni dispari, 0 altrove)
- $e_{ijk}e_{klm} = \delta_{il}\delta_{jm} \delta_{im}\delta_{jl}$  Identità  $e \delta$
- $\frac{\partial u_i}{\partial x_j} = \varepsilon_{ij} + \omega_{ij}$  Gradiente dello spostamento diviso in componente simmetrica e antisimmetrica
- $\varepsilon_{ij} = \frac{1}{2} \left( \frac{\partial u_i}{\partial x_j} + \frac{\partial u_j}{\partial x_i} \right)$  Tensore infinitesimo di deformazione Nel sistema di riferimento degli autovettori normalizzati la variazione relativa lungo la componente i è il valore  $\varepsilon_{ii} = \frac{dS - ds_0}{dS_0}$ , viceversa con  $i \neq j$   $\varepsilon_{ij} = \frac{1}{2}(\alpha + \beta)$  angoli di deformazione nel piano
- $\frac{dS-dS_0}{dS_0}=\varepsilon_{ij}\frac{dx_i}{dS_0}\frac{dx_j}{dS_0}$  Variazione relativa di distanza fra due punti distanti  $dx_i$
- $\varepsilon_{kk}=\nabla\cdot\overrightarrow{u}=\frac{\delta V}{V_0}$  Traccia del tensore è variazione volumetrica relativa
- $\varepsilon_{ij}^{(I)} = \frac{1}{3} \varepsilon_{kk} \delta_{ij}$  Componente isotropa tensore deformazione
- $\varepsilon'_{ij}=\varepsilon_{ij}-\frac{1}{3}\varepsilon_{kk}\delta_{ij}$  Componente deviatorica tensore deformazione

- $\frac{DA}{Dt} = \int_{V(t)} \{ \frac{\partial a(\overrightarrow{x},t)}{\partial t} + \nabla \cdot [a(\overrightarrow{x},t)\overrightarrow{v}] \} dV$  Derivata di grandezze additive A dove  $a(\overrightarrow{x},t)$  è la densità di  $\stackrel{\frown}{A}$  e il prodotto  $a\overrightarrow{v}$  il flusso di  $\stackrel{\frown}{A}$
- $\frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho \overrightarrow{v}) = 0$  $\frac{d\rho}{dt} + \rho \nabla \cdot \overrightarrow{v} = 0$  Equazione di continuità (dalla conservazione della massa)
- $\frac{D\Gamma}{Dt}=\int_{V(t)} \rho \frac{d\gamma}{dt} dV$  Applicazione dell'equazione di continuità a grandezze  $\Gamma$  dipendenti dalla
- $T_i(\hat{\mathbf{n}}) = n_k \tau_{ki}$  Trazione su una superficie di normale n note le componenti  $\tau_{ki}$
- $f_i + \frac{\partial \tau_{ki}}{\partial x_k} = \rho \frac{dv_i}{dt}$  Equazioni del moto
- $\tau_{ij} = \tau_{ji}$  Dall'equazione del momento angolare
- $\bar{p} = -\frac{1}{3}\tau_{kk}$  Pressione media dovuta agli sforzi normali
- $\sigma'_1 = \sigma_1 \frac{1}{3}\tau_{kk}$  $\sigma'_2 = \sigma_2 \frac{1}{3}\tau_{kk}$  $\sigma'_3 = \sigma_3 \frac{1}{3}\tau_{kk}$
- $S_{max} = \frac{1}{2}(\sigma_{max} \sigma_{min})$  Sforzo di taglio massimo
- $0 = \rho g \delta_{i3} + \frac{\partial \tau_{ji}}{\partial x_i}$  Stato di sforzo in prossimità della superficie della crosta
- $\tau_{ij} = \Delta \tau_{ij} \overline{p}_{lit} \delta_{ij}$  Ambienti tettonici,  $\Delta \tau_{ij}$  fornisce la componente deviatorica 
  $$\begin{split} &\sigma_i' = \sigma_i + \overline{p} \\ &\sigma_k' = \sigma_i + \overline{p} \\ &\tau_{kk}' = 0 \iff \sigma_1' + \sigma_2' + \sigma_3' = 0 \\ &\sigma_z' = \sigma_1' \text{ Ambiente distensivo, faglia normale} \\ &\sigma_z' = \sigma_3' \text{ Ambiente compressivo, faglia inversa} \\ &\sigma_z' = \sigma_2' \text{ Faglia trasforme, compressione e distensione sul piano xy} \end{split}$$

•  $\tan(2\beta) = \frac{1}{f_s}$  Teoria della fagliazione di Anderson avendo  $f_s > 0$  coefficiente di attrito statico  $\delta = 90 - \beta > 45$  Ambiente distensivo, faglia normale  $\delta = \beta < 45$  Ambiente compressivo, faglia inversa

Per faglia trasforme  $\beta < 45$  angolo fra piano ed asse di massima compressione

#### Capitolo 5: 5

## Relazioni Costitutive

- $\frac{\partial \rho}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x_i}(\rho v_i) = 0$  Equazione di continuità
- $\rho \frac{dv_i}{dt} = f_i + \frac{\partial \tau_{ki}}{\partial x_k}$  i=1,2,3 Equazioni del moto
- $\dot{L}=\dot{K}+\int_{B}\tau_{ij}\frac{d}{dt}\varepsilon_{ij}dV=\dot{K}+\dot{L}_{\varepsilon}$  Equazione dell'energia per un continuo

 $\dot{L_{\varepsilon}}=\int_{B}\tau_{ij}\frac{d}{dt}\varepsilon_{ij}dV$  Lavoro di deformazione

 $\Delta \mathcal{L}_{\varepsilon} = \tau_{ji} \Delta \varepsilon_{ij}$  Variazione nell'intervallo  $\Delta t$ 

 $\Delta \mathcal{L}_{\varepsilon} = \Delta \mathcal{L}_{V} + \Delta \mathcal{L}_{F}$  Lavoro di deformazione su dV

 $\Delta \mathcal{L}_V = -\overline{p} \frac{\Delta V}{V}$  Lavoro speso per cambiare il volume

 $\Delta \mathcal{L}_F = \tau'_{ij} \Delta \varepsilon'_{ij}$  Lavoro speso per cambiare la forma a V costante  $(\tau_{ij} = \overline{p}\delta_{ij} + \tau'_{ij})$ 

•  $F = k\Delta u$  Legge di Hooke

• 
$$\tau_{ij} = C_{ijkl}\varepsilon_{kl}$$
 Relazione costitutiva che lega  $\tau_{ij}$  ad  $\varepsilon_{ij}$  (21 costanti libere)

$$\tau_{ij} = \lambda \varepsilon_{kk} \delta_{ij} + 2\mu \varepsilon_{ij}$$
 Relazione costitutiva per materiale isotropo  $(\lambda, \mu \text{ costanti di Lamè})$ 

$$\frac{1}{3}\tau_{kk}=K\varepsilon_{kk}=-\Delta p$$
 Legame parti isotrope, K incompressibilità, bulk modulus

$$\tau'_{ij} = 2\mu\varepsilon'_{ij}$$
 Legame parti deviatoriche,  $\mu$ rigidità, shear modulus

$$K = \lambda + \frac{2}{3}\mu$$

$$K = \frac{\tau_{kk}}{3\varepsilon_{kk}} = -V \frac{\Delta p}{\Delta V}$$

$$K_T = -V(\frac{\partial p}{\partial V})_T$$
 Incompressibilità isoterma

$$K_T = -V(\frac{\partial p}{\partial V})_T$$
 Incompressibilità isoterma  $K_S = -V(\frac{\partial p}{\partial V})_S$  Incompressibilità adiabatica

• 
$$\varepsilon_{ij} = \frac{1}{2\mu}(\tau_{ij} - \lambda \varepsilon_{kk}\delta_{ij})$$
 Relazione costitutiva inversa, deformazione dato lo sforzo  $\varepsilon_{kk} = \tau_{kk}/(3\lambda + 2\mu)$   
 $\varepsilon_{ij} = \frac{1}{2\mu}(\tau_{ij} - \frac{\lambda}{(3\lambda + 2\mu)}\tau_{kk}\delta_{ij})$ 

$$\varepsilon_{ij} = \frac{1}{2\mu} (\tau_{ij} - \frac{\lambda}{(3\lambda + 2\mu)} \tau_{kk} \delta_{ij})$$

•  $\tau_{kk} = \tau_{11}$  Stato di sforzo uniassiale

$$E=\frac{\tau_{11}}{\varepsilon_{11}}=\mu\frac{3\lambda+2\mu}{\lambda+\mu}$$
 Modulo di Young, trazione su allungamento relativo

$$\nu=-rac{arepsilon_{22}}{arepsilon_{11}}=rac{1}{2}rac{\lambda}{\lambda+\mu}$$
 Modulo di Poisson, contrazione trasversale sulla variazione relativa longitudinale

• 
$$\rho_0 \frac{\partial^2 u_i}{\partial t^2} = f_i + \frac{\partial \tau_{ij}}{\partial x_j}$$
 Equazione del moto per piccole deformazioni

• 
$$\rho_0 \frac{\partial^2 \overrightarrow{u}}{\partial t^2} = \overrightarrow{f} + (\lambda + \mu)(\nabla(\nabla \cdot \overrightarrow{u})) + \mu \nabla^2 \overrightarrow{u}$$
 Equazione di Cauchy-Navier per le onde elastiche

• 
$$\frac{\partial^2 \varphi}{\partial t^2} = c^2 \nabla^2 \varphi$$
 Equazione d'onda di D'Alembert,  $c$  velocità di propagazione dell'onda

$$\phi = \nabla \cdot \overrightarrow{u} = \varepsilon_{kk}$$
Onde P $(\textit{Primae}),$ longitudinali

$$V_P = \sqrt{\frac{\lambda + 2\mu}{
ho_0}}$$
 Velocità onde P

$$\psi = \nabla \times \overrightarrow{u}$$
Onde S $(Secundae),$ trasversali

$$V_S = \sqrt{\frac{\mu}{\rho_0}}$$
 Velocità onde S

• Fluidi Viscosi Newtoniani

 $F = \eta \dot{u}$  Pistone,  $\dot{u}$  velocità del pistone

$$\varepsilon_{ii}^{(I)}$$
 Deformazione isotropa limitata

$$\varepsilon'_{ij}$$
 Deformazione deviatorica illimitata

 $\varepsilon_{ij}^{(I)}$  Deformazione isotropa limitata  $\varepsilon_{ij}'$  Deformazione deviatorica illimitata  $\sigma_{ij}$  Sforzo dovuto al moto del fluido (0 quando fluido in quiete), esclusivamete deviatorico

 $\tau_{ij} = -p\delta_{ij} + \sigma_{ij}$  Fluido in movimento

$$e_{ij}=\dot{\varepsilon_{ij}}=\frac{1}{2}(\frac{\partial v_i}{\partial x_j}+\frac{\partial v_j}{\partial x_i})$$
 Velocità di deformazione 
$$\tau_{ij}=-p\delta_{ij}+2\eta(e_{ij}-\frac{1}{3}e_{kk}\delta_{ij})$$
 Fluido newtoniano di viscosità  $\eta$ 

$$\tau_{ij} = -p\delta_{ij} + 2\eta(e_{ij} - \frac{1}{2}e_{kk}\delta_{ij})$$
 Fluido newtoniano di viscosità  $\eta$ 

• 
$$\rho \frac{d\overrightarrow{v}}{dt} = \rho \overrightarrow{g} - \nabla p + \eta [\nabla^2 \overrightarrow{v} + \frac{1}{3} \nabla (\nabla \cdot \overrightarrow{v})]$$
 Equazione di Navier-Stokes

$$\rho \frac{d\overrightarrow{v}}{dt} = \rho \overrightarrow{g} - \nabla p + \eta \nabla^2 \overrightarrow{v}$$
 N-S per fluido incomprimibile  $(\nabla \cdot \overrightarrow{v} = 0)$ 

$$\rho \frac{d\overrightarrow{v}}{dt} = \rho \overrightarrow{g} - \nabla p$$
 Equazione di Eulero, N-S per fluido inviscido  $(\eta = 0)$ 

$$\frac{d\overrightarrow{v}}{dt} = \frac{\partial \overrightarrow{v}}{\partial t} + \nabla(\frac{v^2}{2}) - \overrightarrow{v} \times \overrightarrow{\omega}$$

$$\rho(\frac{\partial \overrightarrow{v}}{\partial t} + \nabla(\frac{v^2}{2}) - \overrightarrow{v} \times \overrightarrow{\omega}) = \rho \overrightarrow{g} - \nabla p + \eta [\nabla^2 \overrightarrow{v} + \frac{1}{2} \nabla(\nabla \cdot \overrightarrow{v})] \quad \text{N-S in forma vettoriale}$$

• 
$$u(z) = \frac{V}{h}z$$
,  $p(z) = \rho g(h-z) + p_a$  Flusso piano di Couette

• 
$$u(z) = \frac{k}{2n}(h^2 - z^2)$$
 Flusso 1-D forzato da un gradiente di pressione $(k)$ 

• 
$$u(z) = \frac{k}{4\eta}(R^2 - r^2)$$
 Flusso di Poiseuille, Flusso newtoniano in condotti cilindrici, max in  $r = 0$   $\overline{u} = \frac{Q}{\pi R^2} = \frac{k}{8\eta}R^2 = \frac{1}{2}u_{max} \propto k$  Velocità media del flusso in condotto, ( $Q$  portata)

• Transizione alla turbolenza

$$f = \frac{k}{\frac{\rho \overline{v}^2}{4R}}$$
Fattore di attrito (forza di pressione/accelerazione)

$$Re=\frac{2R\rho\overline{v}}{\eta}$$
 Numero di Reynolds (accelerazione/forza viscosa)

Transizione alla turbolenza quando Re > 2200 (sperimentale)

Per flusso laminare  $f = \frac{64}{Re}$ 

Per regime turbolento  $f = \frac{0.3164}{Re^{\frac{1}{4}}}$  (sperimentale)

•  $\frac{\partial \overrightarrow{v}}{\partial t} + \nabla B = \overrightarrow{v} \times \overrightarrow{\omega}$  Teorema di Bernoulli (fluido inviscido)

$$B=\frac{1}{2}v^2+gz+\int\frac{dp}{\rho}$$
Funzione di Bernoulli

Flussi stazionari 
$$\frac{\partial \overrightarrow{v}}{\partial t} = 0$$

Flussi irrotazionali 
$$\overrightarrow{\omega} = \nabla \times \overrightarrow{v} = 0$$

$$\overrightarrow{v} = \nabla \phi$$
Potenziale di velocità  $\phi$ 

$$\frac{\partial\phi}{\partial t}+\frac{1}{2}v^2+gz+\int\frac{dp}{\rho}=0$$
 Teorema di Bernoulli per flusso inviscido irrotazionale

•  $\frac{D}{Dt}\oint_{\gamma}\overrightarrow{v}\cdot d\overrightarrow{l}=0$  Teorema di Kelvin, dato un fluido inviscido barotropico in un sistema inerziale la circuitazione di  $\overrightarrow{v}$  è costante nel tempo (non si formano vortici)