## Formulario Relatività Ristretta

### Grufoony

#### 11 maggio 2021

#### Sommario

Se non diversamente specificato, i due sistemi di riferimento sono presi tali per cui S sia fermo e S' si muova a velocità  $\vec{V} = V\hat{x}$ . c indica sempre la velocità della luce. Le grandezze  $x_0$  indicano misurazioni effettuate nel sdr con il corpo a riposo.

## 1 Cinematica relativistica

- $\beta = \frac{v}{c}$
- $\gamma = \frac{1}{\sqrt{1-\beta^2}}$
- $L(v) = \frac{L_0}{\gamma}$  contrazione di Lorentz-Fitz Gerald
- $m(v) = \gamma m_0$  ipotesi di Lorentz sulla massa
- $t' = \gamma t$  dilatazione dei tempi
- Trasformazioni di Lorentz:

$$\begin{cases} x' = \gamma(x - Vt) \\ y' = y \\ z' = z \\ t' = \gamma \left(t - \frac{V}{c^2}x\right) \end{cases}$$

• Trasformazioni di Lorentz (velocità):

$$\begin{cases} u'_x = \frac{u_x - V}{1 - \frac{u_x V}{c^2}} \\ u'_y = \frac{u_y}{\gamma \left(1 - \frac{u_x V}{c^2}\right)} \\ u'_z = \frac{u_z}{\gamma \left(1 - \frac{u_x V}{c^2}\right)} \end{cases}$$

• Trasformazioni di Lorentz (accelerazioni):

$$\begin{cases} a'_x = \frac{a_x}{\gamma^3 \left(1 - \frac{u_x V}{c^2}\right)^3} \\ a'_y = \frac{a_y}{\gamma^2 \left(1 - \frac{u_x V}{c^2}\right)^2} + \frac{\frac{u_y V}{c^2}}{\gamma^2 \left(1 - \frac{u_x V}{c^2}\right)^3} a_x \\ a'_z = \frac{a_z}{\gamma^2 \left(1 - \frac{u_x V}{c^2}\right)^2} + \frac{\frac{u_z V}{c^2}}{\gamma^2 \left(1 - \frac{u_x V}{c^2}\right)^3} a_x \end{cases}$$

- $\beta_p' = \sqrt{1 \frac{(1-\beta^2)(1-\beta_p^2)}{(1-\beta\beta_{px})^2}} \text{ con } \beta_{px} = \frac{v_x}{c}$
- $\gamma_p' = \gamma \gamma_p \left( 1 \frac{\vec{v_p} \cdot \vec{V}}{c^2} \right)$
- $\nu = \nu_0 \frac{\sqrt{1-\beta^2}}{1+\beta\cos\theta}$  effetto Doppler

### 2 Dinamica Relativistica

- $\vec{p} = m(v)\vec{v} = \gamma m_0 \vec{v}$  impulso relativistico
- $E(v) = \mathcal{T} + m_0 c^2$  energia relativistica
- $E^2 = m_0^2 c^4 + p^2 c^2$
- $\vec{p} = \frac{E}{c^2} \vec{v}$
- In un sistema di N particelle valgono:

$$\begin{cases} \sum_{i=1}^{N} E_i = E_{TOT} \\ \sum_{i=1}^{N} \vec{p}_i = \vec{p}_{TOT} \end{cases}$$

- Per un fotone  $m_0=0 \Rightarrow E=\frac{h}{\nu}=\frac{hc}{\lambda}; p=\frac{E}{c}=\frac{h}{\lambda}$
- Trasformazioni dell'impulso:

$$\begin{cases} p'_x = \gamma \left( p_x - \frac{\beta}{c} E \right) \\ p'_y = p_y \\ p'_z = p_z \\ E' = \gamma (E - c\beta p_x) \end{cases}$$

- $\vec{F} = \frac{d}{dt}(\gamma m_0 \vec{v})$  Forza
- $\vec{F} = F_{\perp} + F_{\parallel} = m_0 \gamma \vec{a} + m_0 \gamma^3 \left( \vec{a} \cdot \frac{\vec{v}}{c} \right) \frac{\vec{v}}{c}$
- Trasformazioni della forza:

$$\begin{cases} F_x' = F_x - \frac{Vu_y}{c^2 \left(1 - \frac{Vu_y}{c^2}\right)} F_y - \frac{Vu_z}{c^2 \left(1 - \frac{Vu_z}{c^2}\right)} F_z \\ F_y' = \frac{F_y}{\gamma \left(1 - \frac{Vu_x}{c^2}\right)} \\ F_z' = \frac{F_z}{\gamma \left(1 - \frac{Vu_x}{c^2}\right)} \end{cases}$$

- $\Delta \lambda = \lambda' \lambda = \frac{h}{m_0 c} (1 \cos \theta)$  effetto Compton
- $\omega_c = \frac{qB}{m_0 \gamma}$  frequenza angolare di ciclotrone
- $r_c = \gamma \frac{m_0 v_{0y}}{qB}$  raggio di ciclotrone

# 3 Elettromagnetismo

• Maxwelliaml:

$$\begin{cases} \vec{E'} = \gamma \vec{E} - (\gamma - 1) \frac{\vec{V}}{V^2} (\vec{V} \cdot \vec{E}) + \gamma (\vec{V} \wedge \vec{B}) \\ \vec{B'} = \gamma \vec{B} - (\gamma - 1) \frac{\vec{V}}{V^2} (\vec{V} \cdot \vec{B}) + \frac{\gamma}{c^2} (\vec{V} \wedge \vec{E}) \end{cases}$$

$$\begin{cases} \vec{E}'_{\parallel} = \vec{E}' \\ \vec{E}'_{\perp} = \gamma (\vec{E} + \vec{V} \wedge \vec{B})_{\perp} \\ \vec{B}'_{\parallel} = \vec{B}' \\ \vec{B}'_{\perp} = \gamma (\vec{B} - \frac{\vec{V} \wedge \vec{E}}{c^2})_{\perp} \end{cases}$$

## 4 Il fantastico mondo di Minkowski

• 
$$ds^2 = dx^2 + dy^2 + dz^2 - c^2 dt^2$$
 spazio di Minkowski

• 
$$x^{\mu} = (ct, x, y, z) = (ct, \vec{r})$$
 quadrivettore posizione

- 
$$ds^2 = g_{\mu\nu} dx^\mu dx^\nu$$
 notazione tensoriale, con  $g_{\mu\nu}$  tensore metrico

• 
$$x_{\mu} = g_{\mu\nu}x^{\nu}$$

• 
$$v^{\mu}=(\gamma c,\gamma v_x,\gamma v_y,\gamma v_z)=(\gamma c,\gamma \vec{v})$$
 quadrivettore velocità

• 
$$a^{\mu} = \gamma (\dot{\gamma} c, \dot{\gamma} \vec{v} + \gamma \vec{a})$$
 quadrivettore accelerazione

• 
$$a^{\mu} = (0, \vec{\alpha})$$
 accelerazione propria

• 
$$p^{\mu} = m_0 v^{\mu} = (\gamma m_0 c, \gamma m_0 \vec{v})$$
 quadrivettore impulso (ogni componente si conserva separatamente)

• 
$$f^{\mu}=\frac{dp^{\mu}}{d\tau}=\left(\frac{\gamma}{c}\vec{F}\cdot\vec{v},\gamma\vec{F}\right)$$
 quadrivettore forza