

# Formelsammlung An2E

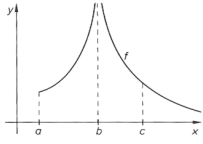
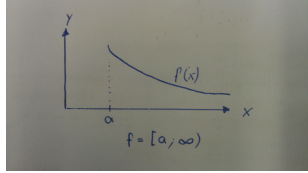
## 1 Integralrechnung

### Darstellungsformen

Funktion	Ableitung	Funktion	Ableitung
$(uv)'$	$u'v + uv'$	$\left(\frac{u}{t}\right)'$	$\left(\frac{u't - ut'}{t^2}\right)$
$(u^v)'$	$u^v \left( v' \ln(u) + \frac{vu'}{u} \right)$	$a^x$	$a^x \cdot \ln(a)$
$\arcsin(x)$	$\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$	$\arccos(x)$	$-\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$
$\arctan(x)$	$\frac{1}{1+x^2}$	$\operatorname{arccot}(x)$	$-\frac{1}{1+x^2}$
$\operatorname{arsinh}(x)$	$\frac{1}{\sqrt{x^2+1}}$	$\operatorname{arcosh}(x)$	$\frac{1}{\sqrt{x^2-1}}$
$\operatorname{artanh}(x)$	$\frac{1}{1-x^2}$	$\operatorname{arcoth}(x)$	$\frac{1}{1-x^2}$
$\tanh(x)$	$\frac{1}{\cosh^2(x)} = 1 - \tanh(x)^2$		

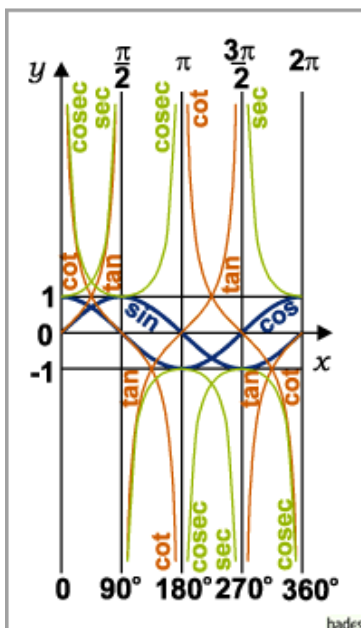
### Integrationsmethoden

Linearität	$\int f(\alpha x + \beta) dx = \frac{F(\alpha x + \beta)}{\alpha} + C$
Partielle Integration	$\int_a^b u'(x) \cdot v(x) dx = \left[ u(x) \cdot v(x) \right]_a^b - \int_a^b u(x) \cdot v'(x) dx$
Rationalisierung	$t = \tan \frac{x}{2}, \quad dx = \frac{2dt}{1+t^2} \quad \sin x = \frac{2t}{1+t^2} \quad \cos x = \frac{1-t^2}{1+t^2}$ $\int R(\sin(x) \cos(x)) dx$
Substitution	$\int_a^b f(x) dx = \int_{g^{-1}(a)}^{g^{-1}(b)} f(g(t)) \cdot g'(t) dt \quad t = g^{-1}(x)$ $\boxed{x=g(t)} \quad dx = g'(t) \cdot dt$
Logarithmische	$\int \frac{f'(x)}{f(x)} dx = \ln  f(x)  + C \quad (f(x) \neq 1)$
Potenzregel	$\int f'(x) \cdot (f(x))^\alpha dx = \frac{f(x)^{\alpha+1}}{\alpha+1} + C \quad (\alpha \neq -1)$
Differentiation	$\int_a^b f'(t) dt = f(b) - f(a)$ $\frac{d}{dx} \int_1^x f(t) dt = f(x)$

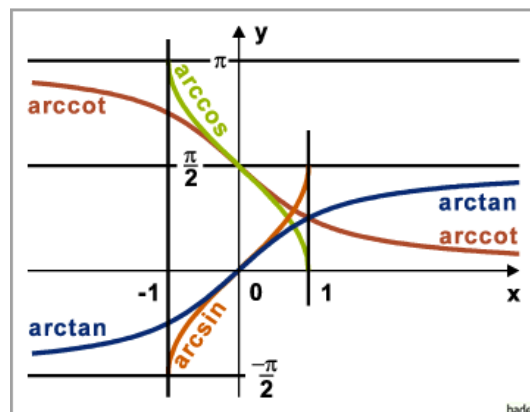
Uneigentliche Integrale	
Für unbeschränkte Funktionen	Für unbeschränkte Grenzen
 $I = \int_a^c f(x)dx = \lim_{t \rightarrow b^-} \int_a^t f(x)dx + \lim_{t \rightarrow b^+} \int_t^c f(x)dx$	 $I = \int_{-\infty}^{\infty} f(x)dx = \lim_{t_1 \rightarrow \infty} \lim_{t_2 \rightarrow \infty} \int_{-t_1}^a f(x)dx + \int_a^{t_2} f(x)dx$
Majorantenprinzip (konvergent)	Minorantenprinzip (divergent)
Majorante $g(x) \geq f(x)$ : Konvergiert $\int_a^{\infty} g(x)dx$ , dann konvergiert auch $\int_a^{\infty} f(x)dx$ . ( $x \in [a, \infty)$ )	Minorante $g(x) \leq f(x)$ : Divergiert $\int_a^{\infty} g(x)dx$ , dann divergiert auch $\int_a^{\infty} f(x)dx$ . ( $x \in [a, \infty)$ )
<p>Cauchy Hauptwert: bei unbeschränkter Funktion, welche Symmetrisch ist. <math>\Rightarrow</math> Nur ein limit</p> $I = \int_a^b f(x)dx = \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \left( \int_a^{\xi-\epsilon} f(x)dx + \int_{\xi+\epsilon}^b f(x)dx \right)$	

## 2 Funktionsgraphen

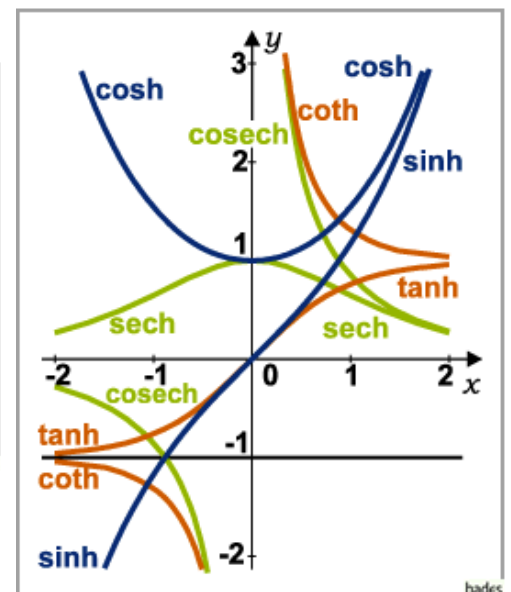
Trigo-Funktionen



Arcus-Funktion



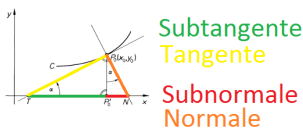
Hyperbel-Funktionen



### 3 Anwendung der Differential- und Integralrechnung

Darstellungsformen		
Parameterform $\begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \Psi(t) \\ \varphi(t) \end{pmatrix}$	Explizite Form $y = f(x)$ $r = f(\varphi)$	Implizite Form $F(x, y) = 0$ $F(\varphi, r) = 0$
Umrechnung		
Polar $\Leftrightarrow$ Kartesisch (Falls Polgerade = x-Achse)	$x = r \cdot \cos \varphi$ $y = r \cdot \sin \varphi$	$r^2 = x^2 + y^2$ $\varphi = \begin{cases} \arctan(\frac{y}{x}) + \pi & x < 0 \\ \arctan(\frac{y}{x}) & x > 0 \\ \frac{\pi}{2} & x = 0; y > 0 \\ -\frac{\pi}{2} & x = 0; y < 0 \\ \text{unbestimmt} & x = y = 0 \end{cases}$
Kurvenarten		
Polarform:	‘+’, Kurve auf linke Seite geöffnet	‘-’, Kurve auf rechte Seite geöffnet
Implizit	<b>Kreis</b> $(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 = r^2$	<b>Ellipse</b> $\left(\frac{x - x_0}{a}\right)^2 + \left(\frac{y - y_0}{b}\right)^2 = 1$
Polarform	$r = \frac{p}{1 + \epsilon \cos(\varphi)}; \epsilon = 0$	$r = \frac{p}{1 + \epsilon \cos(\varphi)}; 0 < \epsilon < 1 \quad (\text{rechter Brennpkt})$
Parameterform	$x = x_0 + R \cos(t), y = y_0 + R \sin(t)$	$x = a \cos(t); y = b \sin(t) \quad \text{um } P(0, 0)$
$p, \epsilon$	$p = \frac{b^2}{a}$	$\epsilon = \frac{c}{a}$
Implizit	<b>Hyperbel</b> $\left(\frac{x}{a}\right)^2 - \left(\frac{y}{b}\right)^2 = 1$	<b>Parabel</b> $y^2 = 2p(x - x_0)$
Polarform	$r = \frac{p}{1 - \epsilon \cos(\varphi)}; \epsilon > 1_{(\text{rechts})}$	$r = \frac{p}{1 - \epsilon \cos(\varphi)}; \epsilon = 1$
Parameterform	$x = a \cosh(t); y = b \sinh(t)$	$x = \frac{t^2}{2p}; y = t$
		$p = \text{Halbparameter (2} \cdot \text{Abstand Scheitel-Brennpunkt)}$
<b>Kardioide/Herzk.:</b> $r = a(1 + \cos(\varphi))$		<b>Lemniskate “∞”:</b> $r = a\sqrt{2 \cos(2\varphi)}$
<b>Strophoide/harm. K.:</b> $r = -a \frac{\cos(2\varphi)}{\cos(\varphi)}; (a > 0)$		<b>log. Spirale:</b> $r = e^{a\varphi}$

## Gleichungen

linearer MW $\frac{1}{b-a} \int_a^b f(x) dx$	absoluter MW (gleichrichtwert) $\frac{1}{b-a} \int_a^b  f(x)  dx$	quadratischer MW (Effektivwert) $\sqrt{\frac{1}{b-a} \int_a^b  f(x) ^2 dx}$
Tangentengleichung $y - y_0 = m(x - x_0)$	Normalengleichung $y - y_0 = -\frac{1}{m}(x - x_0)$	Hessesche Normalform $x \cdot \cos \varphi_0 + y \cdot \sin \varphi_0 = r_0$
Abstand zum Ursprung $\frac{ y_0 - m \cdot x_0 }{\sqrt{m^2 + 1}}$	Doppelpunkt $t_1 \neq t_2 \Rightarrow P(t_1) = P(t_2)$	glatte Kurve (keine Ecken) $\dot{\varphi}(t)^2 + \dot{\psi}(t)^2 \neq 0$
Länge Subtangente $\frac{y_0}{ y'_0 }$	Länge Subnormale $ y'_0 \cdot y_0 $	
<b>Berührung in n-ter Ordnung:</b> Zwei explizit gegebene Kurven $y = f(x)$ und $y = g(x)$ berühren einander im Punkt P $x_0, y_0$ von der Ordnung $n$ , wenn die Funktionswerte und die ersten $n$ Ableitungen existieren und übereinstimmen. $f(x_0) = g(x_0); f'(x_0) = g'(x_0); f''(x_0) = g''(x_0); \dots; f^{(n)}(x_0) = g^{(n)}(x_0) \quad f^{(n+1)}(x_0) \neq g^{(n+1)}(x_0)$ Für annäherung von Polynom an beliebige Kurve		
Kartesisch	Parameter	Polar
<b>Anstieg einer Kurve, Ableitung, 2. Ableitung</b>		
$y' = f'(x_0) \quad y'' = f''(x_0)$	$y' = \frac{\dot{y}}{\dot{x}} \quad y'' = \frac{\dot{x}\ddot{y} - \dot{y}\ddot{x}}{\dot{x}^3}$	$y' = \frac{r'(\varphi) \sin(\varphi) + r(\varphi) \cdot \cos(\varphi)}{r'(\varphi) \cos(\varphi) - r(\varphi) \cdot \sin(\varphi)}$
<b>Bogenlänge</b>		
$s = \int_a^b \sqrt{1 + (f'(x))^2} dx$	$ s  = \int_{t_1}^{t_2} \sqrt{\dot{x}^2(t) + \dot{y}^2(t)} dt$	$ s  = \int_{\varphi_1}^{\varphi_2} \sqrt{(r'(\varphi))^2 + (r(\varphi))^2} d\varphi$
<b>Krümmung ebener Kurven</b> $\frac{\Delta \alpha}{\Delta s}$ Scheitel bei: $K'(x) = 0$ und $K''(x) \neq 0 \begin{cases} K(x) < 0 & \text{Maxima} \\ K(x) > 0 & \text{Minima} \end{cases}$		
$\kappa = \frac{f''(x)}{(\sqrt{1 + (f'(x))^2})^3}$	$\kappa = \frac{\dot{x}(t)\ddot{y}(t) - \dot{y}(t)\ddot{x}(t)}{(\sqrt{\dot{x}(t)^2 + \dot{y}(t)^2})^3}$	$\kappa = \frac{2(r'(\varphi))^2 - r(\varphi)r''(\varphi) + (r(\varphi))^2}{(\sqrt{(r'(\varphi))^2 + (r(\varphi))^2})^3}$
Konvex (Linkskurve): $\kappa \geq 0$	Streng konvex: $\kappa > 0$	Wendepunkt: $\kappa = 0$ Analog für konkav
<b>Krümmungskreisradius</b> $r =  \frac{1}{\kappa} $		
$r = \frac{(\sqrt{1 + (f'(x))^2})^3}{f''(x)}$	$r = \frac{(\sqrt{\dot{x}(t)^2 + \dot{y}(t)^2})^3}{\dot{x}(t)\ddot{y}(t) - \dot{y}(t)\ddot{x}(t)}$	$r = \frac{(\sqrt{(r'(\varphi))^2 + (r(\varphi))^2})^3}{2(r'(\varphi))^2 - r(\varphi)r''(\varphi) + (r(\varphi))^2}$

Kartesisch	Parameter	Polar
<b>Flächeninhalt</b> um x-Achse      y-Achse: Umkehrfunktion $f^{-1}(x)$ von $y_0$ bis $y_1$ integrieren		
$A = \int_a^b f(x) dx$	$A = \frac{1}{2} \int_{t_1}^{t_2} [x\dot{y} - \dot{x}y] dt$	$A = \frac{1}{2} \int_{\varphi_1}^{\varphi_2} r^2 d\varphi$
<b>Volumen</b> <b>Symmetrie!</b> nur 1.Hälfte der Kurve integrieren (pos. Meridian)		
$V = \pi \int_a^b (f(x))^2 dx$	$V = \pi \left  \int_{t_1}^{t_2} y^2 \dot{x} dt \right $	$V = \pi \left  \int_{\varphi_1}^{\varphi_2} r^2 \sin^2 \varphi [r' \cos(\varphi) - r \sin(\varphi)] d\varphi \right $
<b>Oberflächeninhalt</b> <b>Symmetrie!</b> nur 1.Hälfte der Kurve integrieren (pos. Meridian)		
$O = 2\pi \int_a^b  f(x)  \sqrt{1 + (f'(x))^2} dx$	$O = 2\pi \int_{t_1}^{t_2}  y  \sqrt{\dot{x}^2 + \dot{y}^2} dt$	$O = 2\pi \int_{\varphi_1}^{\varphi_2}  r \sin \varphi  \sqrt{(r')^2 + r^2} d\varphi$
Polar: $\sin \varphi =$ Drehung um Polgerade $\cos \varphi =$ Drehung um y-Achse ( $f = \frac{\pi}{2}$ ) $\rightarrow$ siehe Fläche		
<b>Krümmungskreismittelpunkt</b>		
$x_c = x - \frac{\frac{dy}{dx} [1 + (\frac{dy}{dx})^2]}{\frac{d^2y}{dx^2}}$ $y_c = y + \frac{1 + (\frac{dy}{dx})^2}{\frac{d^2y}{dx^2}}$	$x_c = x - \frac{\dot{y}(\dot{x}^2 + \dot{y}^2)}{\dot{x}\ddot{y} - \ddot{x}\dot{y}}$ $y_c = y + \frac{\dot{x}(\dot{x}^2 + \dot{y}^2)}{\dot{x}\ddot{y} - \ddot{x}\dot{y}}$	$x_c = r \cdot \cos \varphi - \frac{(r^2 + r'^2)(r \cdot \cos \varphi + r' \cdot \sin \varphi)}{r^2 + 2r'^2 - r \cdot r''}$ $y_c = r \cdot \sin \varphi - \frac{(r^2 + r'^2)(r \cdot \sin \varphi - r' \cdot \cos \varphi)}{r^2 + 2r'^2 - r \cdot r''}$
Umrechnung Kart $\Leftrightarrow$ Komp.: $x(t)$ , $y(t)$ und $\int f(x) dx \Rightarrow$ $dx = \dot{x} dt \Rightarrow$ $\int y(t) \dot{x}(t) dt$		

## 4 Reihen

Grundlegendes	
Reihe	<p>Folge <math>\langle a_n \rangle = a_1, a_2, \dots, a_n</math>      Folge <math>\langle s_1 \rangle = a_1</math> und <math>\langle s_2 \rangle = a_1 + a_2</math></p> <p>Eine Reihe ist eine Folge ihrer Partialsummen <math>\lim_{n \rightarrow \infty} s_n = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{k=1}^n a_k = \sum_{k=1}^{\infty} a_k = s</math></p>
Konvergenz/Divergenz	<p>Konvergiert die unendliche Reihe <math>\langle s_n \rangle</math> so besitzt sie die Summe <math>s</math>. <math>s = \sum_{k=1}^{\infty} a_k</math></p> <p>Existiert der Grenzwert nicht, so ist die Reihe divergent.</p> <p>Wenn man in einer Reihe endlich viele Summanden hinzu/weglässt, so bleibt sie Konvergent oder Divergent (nicht so bei Folge)</p>
Vertauschen der Summanden	Für <b>unendliche Reihen</b> gilt, dass die einzelnen Summen untereinander <b>nicht</b> vertauscht werden können
Es gilt ausserdem	$a = \sum_{k=1}^{\infty} a_k$ $b = \sum_{k=1}^{\infty} b_k$ sind konvergente Reihen $a_k \leq b_k \quad \forall n \in \mathbb{N}$ dann ist <b><math>a \leq b</math></b>
Konvergenzkriterien	
Notwendiges Konvergenzkriterium	Wenn ein Grenzwert konvergieren soll, muss $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = 0$ sein. (Reihe kann trotzdem divergieren z.B. unbestimmt)
Notwendiges Divergenzkriterium	$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n \neq 0$
Cauchy'sches Konvergenzkrit.	Es existiert ein $\epsilon > 0$ $\epsilon \geq s_0 = \sum_{k=1}^{n_0}$ Nun gilt für alle $m > n > n_0$ $ \sum_{k=n}^m a_k  < \epsilon$ Dann Konvergiert die Reihe, ansonsten divergiert sie. ( $ s_m - s_n  < \epsilon$ )
Reziprokkrit	$s = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^\alpha} \begin{cases} \text{konvergent für } \alpha > 1 \\ \text{divergent für } \alpha \leq 1 \end{cases}$
Majorantenkrit	Ist die Reihe $\sum_{n=1}^{\infty} c_n$ konvergent, so konvergiert auch die Reihe $\sum_{n=1}^{\infty}  a_n $ und somit auch $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ für $ a_n  \leq c_n$ (absolut). Dies gilt auch für $ a_n  \leq c_n$ erst ab einer Stelle $n_0 \in \mathbb{N}$ .
Minorantenkrit.	Ist die Reihe $\sum_{n=1}^{\infty} d_n$ gegen $+\infty$ divergent, so gilt dies auch für die Reihe $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ bei $a_n \geq d_n$ . Dies gilt auch für $a_n \geq d_n$ erst ab einer Stelle $n_0 \in \mathbb{N}$ .
Quotientenkrit.	$\lim_{n \rightarrow \infty} \left  \frac{a_{n+1}}{a_n} \right  = \alpha$ der Reihe $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$
Wurzelkrit.	$\lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{ a_n } = \alpha$ der Reihe $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ $\begin{cases} \alpha < 1 & \text{(absolut) konvergent} \\ \alpha = 1 & \text{keine Aussage!} \\ \alpha > 1 & \text{divergent} \end{cases}$
Integralkrit.	<p><math>\int_1^{\infty} f(x) dx</math> konvergent <math>\Leftrightarrow \sum_{n=1}^{\infty} f(n)</math> konvergent.</p> <p>Gilt nur, wenn <math>f</math> auf <math>[1, \infty)</math> definiert und monoton fallend (<math>f'(x) \leq 0</math>) ist.</p> <p>Zudem muss <math>f(x) \geq 0</math> für alle <math>x \in [1, \infty)</math> sein.</p>

Leibniz Krit.	Die <b>alternierende</b> Reihe $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ ist konvergent, wenn die Folge $\langle  a_n  \rangle$ eine monoton fallende Nullfolge ( $\lim_{n \rightarrow \infty}  a_n  = 0$ ) ist. Monotonie mittels Verhältnis $\left(\left \frac{a_{n+1}}{a_n}\right \right)$ , Differenz ( $ a_{n+1}  -  a_n $ ) oder vollständiger Induktion beweisen.  Abschätzung Restglied einer alternierenden konvergenten Reihe: $ R_n  =  s - s_n  \leq  a_{n+1} $
Absolute Konvergenz	Eine Reihe $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ heisst <b>absolut konvergent</b> , wenn die Reihe $\sum_{n=1}^{\infty}  a_n $ konvergent ist.
Unbedingt Konvergent	Unbedingt Konvergent ist eine Reihe die durch umordnen einen anderen Grenzwert hat oder wird divergiert.
Bedingt Konvergent	Unbedingt kann man umordnen, ohne dass sich konvergenz oder Grenzwert ändert.
<b>Potenzreihen</b>	
Grundlegend	$\sum_{n=0}^{\infty} a_n(x - x_0)^n$ ist eine Potenzreihe mit Entwicklungspunkt $x_0$ und $a_n$ als Koeffizienten
Konvergenzkrit	$\sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$ Es sei $\lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{ a_n } = a \begin{cases} a = 0 & \text{absolut Konvergent } \forall x \in \mathbb{R} \\ a > 0 & \text{absolut Konvergent für }  x  < \frac{1}{a} \end{cases}$
Konvergenzradius Wurzelkrit.	Ist die Folge $\langle \sqrt[n]{ a_n } \rangle$ konvergent, so heisst die Zahl $\rho = \frac{1}{a}$ Konvergenzradius Wurzelkrit.
Quotientenkrit.	$\rho = \lim_{n \rightarrow \infty} \left  \frac{a_n}{a_{n+1}} \right $
Mehrere Summen	$\sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$ hat $\rho_1$ $\sum_{n=0}^{\infty} b_n x^n$ hat $\rho_2$ $\rho = \min\{\rho_1, \rho_2\}$ Dann gilt: $\sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n + \sum_{n=0}^{\infty} b_n x^n = \sum_{n=0}^{\infty} (a_n + b_n) x^n$ $\left( \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n \right) \cdot \left( \sum_{n=0}^{\infty} b_n x^n \right) = \sum_{n=0}^{\infty} \left( \sum_{k=0}^n a_k b_{n-k} \right) x^n$
Ableitung Potreihen	$\left( \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n \right)' = \sum_{n=1}^{\infty} n \cdot a_n x^{n-1}$ Der Konvergenzradius $\rho$ bleibt gleich Es gilt auch: $f^{(i)}(x) = \sum_{n=i}^{\infty} n(n-1) \dots (n-i+1) \cdot a_n x^{n-i}$
Aufleitung Potreihen	$\int \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n dx = \sum_{n=0}^{\infty} a_n \int x^n dx = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{a_n}{n+1} x^{n+1}$
Taylor-Reihe	Für eine beliebig oft differenzierbare Funktion gibt es die Taylorreihe $\sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!} \cdot (x - x_0)^n$ Für alle Glieder der Taylorreihe muss die folgende Bedingung erfüllt sein $\lim_{n \rightarrow \infty} T(\xi) = 0$

### Grenzwerte

$\lim_{n \rightarrow \infty} (1 + \frac{x}{n})^n = e^x$	$\lim_{n \rightarrow \infty} (\sqrt[n]{n^a}) = 1 \quad (a \text{ const.})$	$\lim_{n \rightarrow \infty} (\sqrt[n]{n}) = 1$	$\lim_{n \rightarrow \infty} (\sqrt[n]{a}) = 1$ ( $a > 0$ und const.)
$\lim_{n \rightarrow \infty} (\frac{K}{n!}) = 0 \quad (K \text{ const.})$	$\lim_{n \rightarrow \infty} (\sqrt[p(n)]{ p(n) }) = 1 \quad (p(n) \neq 0)$	$\lim_{n \rightarrow \infty} (\sqrt[n]{n!}) = +\infty$	$\lim_{n \rightarrow \infty} (\sqrt[p(n)]{\frac{K^n}{n!}}) = 0$ ( $K > 0$ und const.)
$\lim_{n \rightarrow \infty} (\frac{n}{\sqrt[n]{n!}}) = e$			

### Einige Reihen

Geometrische: $s_n = \sum_{k=0}^n a_0 q^k = a_0 \cdot \frac{1 - q^{n+1}}{1 - q}$ $s = \sum_{k=0}^{\infty} a_0 q^k = \frac{a_0}{1 - q}$	Arithmetische: $s_n = \sum_{k=0}^n a_0 + k \cdot d = \frac{n}{2}(a_1 + a_n)$	Harmonische: (divergiert) $s_n = \sum_{k=1}^n \frac{1}{k} = 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} \dots$
$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{x^n}{n^\alpha} : \rho = 1$ für $\rho = 1$ $\begin{cases} \alpha = 0 & \text{divergent} \\ 0 < \alpha \leq 1 & \text{beachte } x \\ \alpha > 1 & \text{konvergiert} \end{cases}$	$\sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^n}{n!} \quad \rho = +\infty \quad \text{quotkrit.}$	$\sum_{n=0}^{\infty} \binom{\alpha}{n} \cdot x^n = (1+x)^\alpha \quad  \rho  = 1$ p.m. $\binom{u}{k} = \frac{u!}{(u-k)!k!}$
$\sum_{n=1}^{\infty} 2^n (x-3)^n \quad  p  = \frac{1}{2}$ $[3 - \rho, 3 + \rho] = [\frac{5}{2}, \frac{7}{2}]$	$\sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^n}{n!} = e^x$	$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^2}$



## 5 Differentialgleichungen

### Grundlegendes

Grundsätzlich	Eine Gleichung zur Bestimmung einer Funktion heisst Differentialgleichung, wenn sie mindestens eine Ableitung der gesuchten Funktion enthält
Ordnung	Die Ordnung wird bestimmt durch die höchste Ableitung der gesuchten Funktion
Anfangswertproblem	Funktion: $y^{(n)} = f(x, y, y', \dots, y^{(n-1)})$ Das Anfangswertproblem hat die Aufgabe, eine Funktion zu finden, die folgendes erfüllt: $y(x_0) = y_0 \quad y'(x_0) = y_1 \quad \dots \quad y^{(n-1)}(x_0) = y_{n-1}$ Anfangswerte: $y_0, y_1, \dots, y_{n-1}$ mit Anfangspunkt $x_0$
Existenz/Eindeutigkeit (Piccard-Lindelöf)	Die Funktion $f(x, u, u_1, \dots, u_{n-1})$ sei in einer Umgebung der Stelle $(x_0, y_0, y_1, \dots, y_{n-1}) \in \mathbf{R}^{n+1}$ stetig und besitzt dort stetige partielle Ableitungen nach $u, u_1, \dots, u_{n-1}$ dann existiert in einer geeigneten Umgebung des Anfangspunktes $x_0$ genau eine Lösung des Anfangswertproblems $y^{(n)} = f(x, y, y', \dots, y^{(n-1)})$ mit $y(x_0) = y_0, y'(x_0) = y_1, \dots, y^{(n-1)}(x_0) = y_{n-1}$ $\frac{\partial f}{\partial y} \dots \frac{\partial f}{\partial y^{(n-1)}}$ endlich beschränkt $\Rightarrow$ eindeutige Lösbarkeit
	$y' = -\frac{x}{2} - \sqrt{4 + \frac{x^2}{4}} \quad AW : y(0) = 1$ $y' = f(x, y) \quad \frac{\partial f}{\partial y} = \frac{-1}{2\sqrt{y + \frac{x^2}{4}}} \quad \text{Allgemein: } y \neq -\frac{x^2}{4}$ für dieses AW-Problem AW einsetzen: $-\frac{1}{2\sqrt{1+0}} = \frac{1}{2} \Rightarrow$ eindeutig lösbar
	Anfangsbedingungen müssen unabhängig sein: $y_0 = ae^{x_0} + be^{-x_0} \quad y_1 = ae^{x_0} - be^{-x_0} \Rightarrow$ $\det \begin{pmatrix} e^{x_0} & e^{-x_0} \\ e^{x_0} & -e^{-x_0} \end{pmatrix} = -2 \neq 0$

### DGL 1. Ordnung

Art	Form	Lösung
Separation	$y' = f(x) \cdot g(y)$	$\frac{y'}{g(y)} = f(x)$ , nun ist die DGL beidseitig nach x integrierbar $(dy = y'(x)dx): \quad \int \frac{1}{g(y)} dy = \int f(x) dx$
separierte Lösung	$y' = ax + by + c = z$	1. Substitution: $z = ax + by + c \quad z' = a + by' = a + b \cdot z$ $\int_{z_0}^z \frac{z'}{a+bz} d\tilde{x}$ $[d\tilde{z} = \underbrace{(a + by')}_{z'} d\tilde{x}]$ oder
Gleichgradigkeit	$y' = f\left(\frac{y}{x}\right)$	1. Substitution: $z = \frac{y}{x} \quad zx = y \quad z'x + z = y'$ Glg mit z,x: eine Seite z, andere x $\Rightarrow \int$
Allgemeine DGL 1. Ordnung	$y' + f(x)y = g(x)$ $g(x)$ : Störterm	$y = e^{-\int f(x)dx} (k + \int g(x)e^{\int f(x)dx} dx) \quad (k \in \mathbf{R})$ $Y = y_H + y_p \quad \text{Var. K ist Konstante}$

## DGL 1. Ordnung

Orthogonaltrajektorien	<p>Orthogonaltrajektorien sind die normalen der DGL. Sie stehen senkrecht auf den Kurven die durch die DGL entstehen.</p> <p>Um Orthogonaltrajektorien zu erhalten <math>y'</math> ersetzen durch <math>-\frac{1}{y'}</math> und DGL lösen.</p> <p><math>y</math> Ableiten <math>\Rightarrow y' \rightarrow -\frac{1}{y'} \rightarrow</math> DGL lösen</p>
------------------------	--

## DGL 2. Ordnung

Form	Lösung
$y'' + a_1 \cdot y' + a_0 \cdot y = g(x)$	<p>Wie bei 1. Ordnung: <math>Y = y_H + y_P</math></p> <p>Homogene DGL: <math>g(x) = 0</math>      Inhomogene DGL: <math>g(x) \neq 0</math></p>
Homogene DGL $y'' + a_1 \cdot y' + a_0 \cdot y = 0$	
Charakt. Polynom:	$\lambda^2 + a_1 \cdot \lambda + a_0 = 0$ von $y'' + a_1 \cdot y' + a_0 \cdot y = 0$ $(\lambda_{1,2} = -\frac{a_1}{2} \pm \frac{\sqrt{a_1^2 - 4a_0}}{2})$
$(D > 0)$	Falls: $\lambda_1 \neq \lambda_2$ und $\lambda_{1,2} \in \mathbb{R}$ : $Y_H = Ae^{\lambda_1 x} + Be^{\lambda_2 x}$ } starke Dämpfung
$(D = 0)$	Falls: $\lambda_1 = \lambda_2$ und $\lambda_{1,2} \in \mathbb{R}$ : $Y_H = e^{\lambda_1 x}(A + B \cdot x)$ } aperiodischer Grenzfall
$(D < 0)$	Falls $\lambda_{1,2} = -\frac{a_1}{2} \pm \alpha$ : $Y_H = e^{-\frac{1}{2}a_1 x}(A \cos(\alpha x) + B \sin(\alpha x))$ } schwache Dämpfung / Schwingfall
Eigenfrequenz	$\omega = \alpha = \frac{\sqrt{ a_1^2 - 4a_0 }}{2}$
inhomogene DGL $y'' + a_1 \cdot y' + a_0 \cdot y = g(x)$	
Grundlöseverfahren	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Homogene DGL lösen: <math>g(x) = 0</math> setzen ergibt <math>Y_H</math></li> <li>2. Anfangsbedingungen in Hom. DGL einsetzen: Wenn möglich <math>x_0 = 0</math> <math>y(x_0) = 0</math>   <math>y'(x_0) = 1</math>      A,B bestimmen</li> <li>3. Einsetzen der Hom. Glg. in Faltungsintegral</li> <li>4. <math>y_P(x) = \int_{x_0}^x y_H(x + x_0 - t) \cdot g(t) dt</math></li> <li>5. <math>Y = y_H + y_P</math></li> </ol>
Ansatz in Form des Störgliedes	
$\mathbf{f}(\mathbf{x}) = \mathbf{p}_n(\mathbf{x})$	$(p_n(x) \text{ und } q_n(x) \text{ sind Polynome vom gleichen Grad})$
Fall a: $a_0 \neq 0$ :	$y_P = q_n(x)$
Fall b: $a_0 = 0, a_1 \neq 0$ :	$y_P = x \cdot q_n(x)$
Fall c: $a_0 = a_1 = 0$ :	$y_P = x^2 \cdot q_n(x)$
$a_0$ und $a_1$ beziehen sich auf die <b>linke Seite</b> der DGL	
$\mathbf{f}(\mathbf{x}) = \mathbf{e}^{b\mathbf{x}} \cdot \mathbf{p}_n(\mathbf{x})$	
Fall a: $b$ nicht Nullstelle des char. Polynoms:	$y_P = e^{bx} \cdot q_n(x)$
Fall b: $b$ einfache Nullstelle des char. Polynoms:	$y_P = e^{bx} \cdot x \cdot q_n(x)$
Fall c: $b$ zweifache Nullstelle des char. Polynoms:	$y_P = e^{bx} \cdot x^2 \cdot q_n(x)$
$\mathbf{f}(\mathbf{x}) = \mathbf{e}^{\alpha \mathbf{x}}(\mathbf{p}_n(\mathbf{x}) \cos \beta \mathbf{x} + \mathbf{q}_n(\mathbf{x}) \sin \beta \mathbf{x})$	
Fall a: $\alpha + j\beta$ <b>nicht Lösung</b> der charakteristischen Gleichung:	$y_p = e^{\alpha x}(r_n(x) \cos \beta x + s_n(x) \sin \beta x)$
Fall b: $\alpha + j\beta$ <b>Lösung</b> der charakteristischen Gleichung:	$y_p = e^{\alpha x} \mathbf{x}(r_n(x) \cos \beta x + s_n(x) \sin \beta x)$

Vorgehen bei einer DGL in Form des Störgliedes		
1.	$Y_H$ mit $\lambda_1$ und $\lambda_2$ berechnen	
2.	Ordnung $n$ anhand der r.h.s der DGL bestimmen Koeffizient $b$ anhand der r.h.s der DGL bestimmen (Achtung kann aus mehreren Elementen bestehen z.B. $x^2e^x + x$ ; Superposition)	
3.	Anhand der Störglied Tabellen $y_p$ bestimmen	
4.	$q_n = ax^n + bx^{n-1} + \dots + cx + d$	
5.	$y_p$ ableiten und in die <b>l.h.s</b> der DGL einsetzen. $y_p'' + a_1y_p' + a_0y_p = f(x)$	
6.	Koeffizienten bestimmen: $x^2e^x \cdot 18a + xe^x(6a + 12b) + e^x(2b + 6c) = x^2e^x$  $18a = 1$ $18a$ kommt 1mal in der r.h.s vor  $(6a + 12b) = 0$ $(6a + 12b)$ kommt 0mal vor auf der r.h.s  $(2b + 6c) = 0$ $(2b + 6c)$ kommt 0mal vor auf der r.h.s	
7.	Koeffizienten in $y_p$ einsetzen	
8.	Wenn das Störglied $f(x)$ aus mehreren Teilen besteht (z.B. $x^2e^x + x$ ), Störglied auseinander nehmen und in zwei Teile $x^2e^x$ und $x$ unterteilen und Schritt 3 - 6 wiederholen	
9.	$y = Y_H + y_{p1} + y_{p2} + \dots$	
Superpositionsprinzip		$f(x) = c_1f_1(x) + c_2f_2(x)$ $y_1$ ist spezielle Lösung der DGL $y_1'' + a_1 \cdot y_1' + a_0 \cdot y_1 = c_1f_1(x)$ $y_2$ ist spezielle Lösung der DGL $y_2'' + a_1 \cdot y_2' + a_0 \cdot y_2 = c_2f_2(x)$ dann ist $y_P = c_1y_1 + c_2y_2$
Lineare DGL n. Ordnung mit konstanten Koeffizienten		
Form	$\sum_{k=0}^n a_k y^{(k)} = y^{(n)} + a_{n-1} \cdot y^{(n-1)} + \dots + a_0 \cdot y = g(x)$	
n-verschiedene Homogene Lösungen		
Fall a: $r$ reelle Lösungen $\lambda_1$ :	$y_1 = e^{\lambda_1 x}, y_2 = xe^{\lambda_1 x}, \dots, y_r = x^{r-1}e^{\lambda_1 x}$	Starke Dämpfung / Kriechfall
Fall b: $k$ komplexe Lösungen $\lambda_2 = \alpha + j\beta$ :	$y_1 = e^{\alpha x} \cos(\beta x), \dots, y_k = e^{\alpha x} x^{k-1} \cos(\beta x)$ $y_{k+1} = e^{\alpha x} \sin(\beta x), \dots, y_{2k} = e^{\alpha x} x^{k-1} \sin(\beta x)$	Schwache Dämpfung / Schwingfall
$Y_H = Ay_1 + By_2 + Cy_3 + \dots + Ny_n$		

Allgemeinste Lösung des partikulären Teils	
$\underbrace{\sum_{k=0}^n a_k y^{(k)}}_{f(y, y', y'', \dots)} = \underbrace{e^{\alpha x} (p_{m1}(x) \cos(\beta x) + q_{m2}(x) \sin(\beta x))}_{\text{Störglied}} \quad \lambda \text{ aus Homogenlösung}$	
Unterscheide die Lösungen des charakteristischen Polynoms ( $\lambda$ ):  Fall a: $\alpha + j\beta \neq \lambda$ , so ist  Fall b: $\alpha + j\beta$ ist u-fache Lösung von $\lambda$ , so ist	mit $m = \max(m1, m2)$  $y_P = e^{\alpha x} (r_m(x) \cos(\beta x) + s_m(x) \sin(\beta x))$  $y_P = e^{\alpha x} x^u (r_m(x) \cos(\beta x) + s_m(x) \sin(\beta x))$ u-fache Resonanz
Grundlöseverfahren	
$\left( \begin{array}{lcl} g(x_0) = & 0 & = Ay_1(x_0) + By_2(x_0) + \dots + Ny_n(x_0) \\ g'(x_0) = & 0 & = Ay'_1(x_0) + By'_2(x_0) + \dots + Ny'_n(x_0) \\ \vdots & \vdots & \\ g^{(n-1)}(x_0) = & 1 & = Ay_1^{(n-1)}(x_0) + By_2^{(n-1)}(x_0) + \dots + Ny_n^{(n-1)}(x_0) \end{array} \right)$	ergibt $c_1, \dots, c_n$ für $y_P(x) = \int_{x_0}^x g(x + x_0 - t) f(t) dt$
Anfangswertproblem	$y(x_0) = y_0 \quad y'(x_0) = y_1 \quad y''(x_0) = y_2 \quad \dots \quad y^{(n-1)}(x_0) = y_{n-1}$
Lineare Differentialgleichungssysteme erster Ordnung mit konstanten Koeffizienten	
Form:	$\begin{pmatrix} \dot{x} \\ \dot{y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} f(t) \\ g(t) \end{pmatrix}$
Die allgem. Lösung ergibt sich aus der DGL:	$\underbrace{\ddot{x} - (a+d)\dot{x} + (ad-bc)x = \dot{f}(t) - df(t) + bg(t)}_{\text{normale DGL 2.Ordnung} \rightarrow \text{nach } x \text{ auflösen}}$ $y = \frac{1}{b}(\dot{x} - ax - f(t))$
Anfangsbedingung:	$x_0(t_0) = x_0, \dot{x}_0(t_0) = ax_0 + by_0 + f(t_0)$
<b>Anordnung beachten!</b> Gesuchte Grösse immer zu oberst (in diesem Fall ist die gesuchte Grösse $x$ )	

## 6 Anhang und AN1E

### 6.1 Für Prüfung

- Definitionsbereich aufschreiben wenn Variable gebraucht wird.
- Induktion: **IA**: Induktionsannahme und **IE**: Induktionsschritt

Spezielle Ungleichungen			
Bernoulli-Ungleichung	$(1+a)^n > 1 + n \cdot a$ für $n \in \mathbb{N}, n \geq 2, a \in \mathbb{R}, a > -1, a \neq 0$		
Binomische Ungleichung	$ a \cdot b  \leq \frac{1}{2}(a^2 + b^2)$		
Dreiecksungleichung	$ a + b  \leq  a  +  b $ $ a - b  \leq  a  +  b $ $ a - b  \geq   a  -  b  $		
Geometrisches Mittel	$a_i \geq 0, \ n \in \mathbb{N}, \ i \in \{1, 2, \dots, n\} :$		
Arithmetisches Mittel	$\sqrt[n]{a_1 a_2 \dots a_n} \leq \frac{1}{n} \cdot \sum_{i=1}^n a_i = \frac{a_1 + a_2 + \dots + a_n}{n}$		
Natürliche Funktionen	$1 + x \leq e^x \leq \frac{1}{1-x}$ $1 - \frac{1}{x} \leq \ln(x) \leq x - 1$		
Fakultät	$n! > 2^{n-1}$		
Summenzeichen und Binomischer Satz			
$\sum_{i=1}^n a_i = \sum_{i=1-j}^{n-j} a_{i+j}$	$(a+b)^n = \sum_{i=0}^n \binom{n}{i} a^{n-i} \cdot b^i$	$\binom{n}{i-1} + \binom{n}{i} = \binom{n+1}{i}$	$\binom{n}{i} = \frac{n(n-1) \dots (n-i+1)}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots i}$
$\binom{n}{i} = \frac{n!}{i!(n-i)!}$	$\binom{n}{i} = \binom{n}{n-i}$	$\binom{n}{0} = 1$	$\binom{0}{0} = 1$
$(2n+2)! = (2n+2)(2n+1)((2n)!)$			
Transformationen			
$\pm \textcolor{red}{a} \cdot \textcolor{blue}{f}(\pm \textcolor{blue}{b} \cdot (\textcolor{black}{x} \pm \textcolor{green}{c})) \pm \textcolor{blue}{d}$	<div>1. <b>a</b> Vertikale Streckung um <b>a</b> bzw. Spiegelung an x bei <b>-a</b></div> <div>2. <b>b</b> Horizontale Streckung um <b>1/b</b> bzw. Spiegelung an y bei <b>-b</b></div> <div>3. <b>c</b> Verschiebung nach links (<b>+c</b>) oder rechts (<b>-c</b>)</div> <div>4. <b>d</b> Verschiebung nach oben (<b>+d</b>) oder unten (<b>-d</b>)</div>		
Gerade/Ungerade Funktionen			
Gerade Funktionen(Achsensymmetrisch): $f(-x) = f(x)$		Ungerade Funktionen(Punktsymmetrisch): $f(-x) = -f(x)$	

uneigentliche Grenzwerte				
<b>Bestimmte Form</b>	$\infty + \infty = \infty$ $\frac{1}{\infty} = 0$	$-\infty - \infty = -\infty$ $\frac{\infty}{0+} = \infty$	$\infty \cdot \infty = \infty$ $\frac{\infty}{0-} = -\infty$	$-\infty \cdot (\infty) = -\infty$
<b>Unbestimmte Form</b>	$\frac{0}{0}$ $\infty^0$	$\frac{\infty}{\infty}$ $1^\infty$	$\infty - \infty$	$0^0$

Trigonometrische Funktionen				
Winkel	Bogen	sin	cos	tan
0°	0	0	1	0
30°	$\frac{\pi}{6}$	$\frac{1}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{3}$
45°	$\frac{\pi}{4}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	1
60°	$\frac{\pi}{3}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{1}{2}$	$\sqrt{3}$
90°	$\frac{\pi}{2}$	1	0	$\pm\infty$

$\alpha$	$\sin \alpha$	$\cos \alpha$	$\tan \alpha$
$\sin \alpha$	-	$\sqrt{1 - \cos^2 \alpha}$	$\frac{\tan \alpha}{\sqrt{1 + \tan^2 \alpha}}$
$\cos \alpha$	$\sqrt{1 - \sin^2 \alpha}$	-	$\frac{1}{\sqrt{1 + \tan^2 \alpha}}$
$\tan \alpha$	$\frac{\sin \alpha}{\sqrt{1 - \sin^2 \alpha}}$	$\frac{\sqrt{1 - \cos^2 \alpha}}{\cos \alpha}$	-

$\sin^2 \alpha + \cos^2 \alpha = 1$	$\frac{\sin \alpha}{\cos \alpha} = \tan \alpha$	$\sin(\alpha \pm \beta) = \sin \alpha \cos \beta \pm \cos \alpha \sin \beta$
$\cos(2\alpha) = \cos^2 \alpha - \sin^2 \alpha$	$\sin(2\alpha) = 2 \sin \alpha \cos \alpha$	$\cos(\alpha \pm \beta) = \cos \alpha \cos \beta \mp \sin \alpha \sin \beta$
$\sin \frac{\alpha}{2} = \sqrt{\frac{1 - \cos \alpha}{2}}$	$\cos \frac{\alpha}{2} = \sqrt{\frac{1 + \cos \alpha}{2}}$	$\tan \frac{\alpha}{2} = \frac{\sin \alpha}{1 + \cos \alpha} = \frac{1 - \cos \alpha}{\sin \alpha}$
$\sin^2 \alpha = \frac{1}{2}(1 - \cos 2\alpha)$	$\cos^2 \alpha = \frac{1}{2}(1 + \cos 2\alpha)$	Cosinussatz: $c^2 = a^2 + b^2 - 2ab \cdot \cos \gamma$
$\sin \alpha + \sin \beta = 2 \sin \frac{\alpha + \beta}{2} \cos \frac{\alpha - \beta}{2}$		$\tan \alpha \pm \tan \beta = \frac{\sin(\alpha \pm \beta)}{\cos \alpha \cos \beta}$
$\cos \alpha + \cos \beta = 2 \cos \frac{\alpha + \beta}{2} \cos \frac{\alpha - \beta}{2}$		$\cos \alpha \cos \beta = \frac{1}{2}[\cos(\alpha - \beta) + \cos(\alpha + \beta)]$
$\sin \alpha \cos \beta = \frac{1}{2}[\sin(\alpha - \beta) + \sin(\alpha + \beta)]$		$\sin \alpha \sin \beta = \frac{1}{2}[\cos(\alpha - \beta) - \cos(\alpha + \beta)]$
Schnittwinkel zweier Geraden: $\tan \delta = \frac{m_1 - m_2}{1 + m_1 m_2}$		Orthogonalitätsbedingung: $m_1 \cdot m_2 = -1$

Hyperbolicus Funktionen		
$\sinh x = \frac{1}{2}(e^x - e^{-x})$	$\cosh x = \frac{1}{2}(e^x + e^{-x})$	$\tanh x = \frac{\sinh x}{\cosh x}$
$\operatorname{arsinh}(x) = \ln(x + \sqrt{x^2 + 1})$	$\operatorname{arcosh}(x) = \ln(x + \sqrt{x^2 - 1})$ mit $x \in [1, \infty)$	$\operatorname{artanh}(x) = \frac{1}{2} \ln \frac{1+x}{1-x}$ mit $x \in \mathbb{R} \setminus [-1, 1]$
$\cosh^2 x - \sinh^2 x = 1$	$e^x = \cosh x + \sinh x$	

### Partialbruchzerlegung

1. Nenner hat n verschiedene Nullstellen	$q(x) = k(x - x_1)(x - x_2) \dots (x - x_n)$ Ansatz: $\frac{p(x)}{q(x)} = \frac{A_1}{x - x_1} + \frac{A_2}{x - x_2} + \dots + \frac{A_n}{x - x_n}$
2. Nenner hat n reelle Nullstellen (mehrfache Nullstellen)	$q(x) = k(x - x_1)^{n_1}(x - x_2)^{n_2} \dots (x - x_n)^{n_i}$ Ansatz: $\frac{p(x)}{q(x)} = \frac{A_1}{(x - x_i)} + \frac{A_2}{(x - x_i)^2} + \dots + \frac{A_{n_i}}{(x - x_i)^{n_i}}$
3. Nenner enthält nicht zerlegbare Nullstellen	$x^2 + bx + c$ Ansatz: $\frac{Bx + C}{x^2 + bx + c}$

### Kurvendiskussion Programm

1	<b>Definitionsmenge/Wertemenge</b>
2	<b>Symmetrien</b> (gerade $\leftrightarrow$ Achsensymmetrie, ungerade $\leftrightarrow$ Punktsymmetrie), <b>Periodizität</b> ( $k\pi$ ), <b>Transformation</b> ( $a \cdot f(bx + c) + d$ )
3	<b>Nullstellen</b> ( $f(x) = 0$ )
4	<b>Stetigkeit</b> (voraussetzung für Differenzierbarkeit), <b>Differenzierbarkeit</b> ( $f', f'', f'''$ ) Hinweis: Zu beachten sind hier besonders Lücken, Polstellen, Sprungstellen, Oszillationsstellen
5	A) <b>Monotonieverhalten, Extremalstellen</b> B) <b>Krümmungsverhalten, Wendestellen/Wendetangenten</b>
6	<b>Grenzverhalten</b> $x \rightarrow \pm\infty$ / <b>Randstellen/Polstellen</b>

### Spezielle Grenzwerte

$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin x}{x} = 1 \Rightarrow \frac{\sin 4x}{x} = 4$ $\lim_{x \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{a}{x}\right)^x = e^a$ $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\log_a(x+1)}{x} = \frac{1}{\ln a}$ $\lim_{x \rightarrow 1} \frac{\ln x}{x-1} = 1$ $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{x}{1 - e^{-x}} = 1$ $\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{x^n}{n!} = 0 \ (x > 0)$	$\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{x^\alpha}{a^{\beta x}} = 0 \ (a > 1; \alpha, \beta > 0)$ $\lim_{x \rightarrow 0} (1+x)^{\frac{1}{x}} = e$ $\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{(\ln x)^\alpha}{x^\beta} = 0$ $\lim_{x \rightarrow 0+} x \ln x = 0$ $\lim_{x \rightarrow \infty} \sum_{k=0}^n q^k = \begin{cases} +\infty & q \geq 1 \\ \frac{1}{1-q} &  q  < 1 \\ \text{unbest. divergent} & q \leq -1 \end{cases}$ $\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{x^k}{q^x} = 0 \ (q > 1; k \in \mathbb{N})$	$\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{(\ln x)^\alpha}{x^\beta} = 0$ $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{a^x - 1}{x} = \ln a$ $\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{x}{\tan x}$ $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{e^x - 1}{x} = 1$ $\lim_{\alpha \rightarrow 0} \frac{(1+x)^\alpha - 1}{x} = \alpha$ $\lim_{x \rightarrow \infty} \sqrt[p]{p} = 1$
--	---	--

Zahlenfolge			
arithmetische Folge  $a_1 = c$ und $a_n n + 1 = a_n + d$ $(d = a_{an+1} - a_n \Rightarrow \text{Monotonie})$		geometrische Folge  $a_1 = c$ und $a_{n+1} = q \cdot a_n$ $\left(q = \frac{a_{n+1}}{a_n} \Rightarrow \text{Monotonie}\right)$	
Grenzwerte von rekursiven Folgen			
1. <b>Monotonie</b> annehmen(ev. erste Glieder Berechnen)		$\Rightarrow$ mit vollständiger Induktion beweisen Verankerung: $f_1 < f_2$ Vererbung : $f_n < f_{n+1}$	
2. <b>Hypothetischer Grenzwert</b> ausrechnen		Beschränktheit annehmen und Limes ziehen $f_n = f_{n+1}$ in unendlichkeit (für $f_n$ und $f_{n+1}$ einfach $x$ einsetzen)	
3. <b>Beweisen</b>		Beschränktheit mittels des hypotthetischen Grenzwertes und vollständiger Induktion beweisen	
Asymptote			
Asymptote einer gebrochen rationalen Funktion $r(x) = \frac{p_m(x)}{Q_n(x)}$			
	$m < n$	$m = n$	$m > n$
$\lim_{x \rightarrow \pm \infty} =$	0	$\frac{a_m}{b_n}$	$\pm \infty$
Asymptote	x-Achse	Parallel zur x-Achse: $y = \frac{a_m}{b_n}$	Ganzrationaler Teil der Pol. division
für Funktionen, die nicht gebrochenrational sind(existiert nur wenn alle Grenzwerte existieren)			
Asymptote: $g = ax + b \Rightarrow \lim_{x \rightarrow \infty} (f(x) - ax - b) = 0$			
$a = \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{f(x)}{x}$ oder $a = \lim_{x \rightarrow \infty} f'(x)$		$b = \lim_{x \rightarrow \infty} f(x) - ax$	
Differentialrechnung			
$f'(x_0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + h) - f(x_0)}{h}$		Tangentengleichung: $t(x) = f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0)$	
Normalengleichung: $n(x) = \frac{x_0 - x}{f'(x_0)} + f(x_0)$		Mittelwertsatz: $\frac{f(b) - f(a)}{b - a} = f'(\xi)$	
abs. Fehler: $ \Delta y  \approx  dy  =  f'(x)  \cdot  \Delta \delta $		rel. Fehler: $\left \frac{f'(x)}{y}\right  \cdot  dx  \leq \left \frac{f'(x)}{f(x)}\right  \cdot  \Delta \delta $	
$f'(x) \geq 0$ Monoton steigend $\uparrow$		$f'(x) \leq 0$ Monoton fallend $\downarrow$	



konvex(linkskrÜmmung) $\Leftrightarrow f' \uparrow \Leftrightarrow f'' \geq 0$		konkav(rechtskrÜmmung) $\Leftrightarrow f' \downarrow \Leftrightarrow f'' \leq 0$	
Extremalstelle: $f'(x_0) = 0$ /Wendepunkt: $f''(x_0) = 0$ potentieller Kandidat			
$f''(x_0) = 0, ..., f^{n-1}(x_0) = 0, f^n(x_0) \neq 0 \left\{ \begin{array}{l} \text{n gerade} \left\{ \begin{array}{l} f^n(x_0) > 0 \Rightarrow \text{relatives Minimum bei } x_0 \\ f^n(x_0) < 0 \Rightarrow \text{relatives Maximum bei } x_0 \end{array} \right. \\ \text{n ungerade} \Rightarrow \text{Wendestelle bei } x_0 (\text{Terrassenpunkt } f'(x_0) = 0) \end{array} \right.$			
Benoulli			
$\lim_{x \downarrow x_0} \frac{f_1(x)}{f_2(x)} = \lim_{x \downarrow x_0} \frac{f_1'(x)}{f_2'(x)} \text{ das gilt fÜr } \frac{0}{0} \text{ oder den } \frac{\pm \infty}{\pm \infty} \text{ fall.}$			
$0 \cdot \pm \infty \Rightarrow \frac{f_1}{f_2} = \frac{0}{0} \text{ oder } \frac{f_2}{f_1} = \frac{\pm \infty}{\pm \infty}$		$\infty - \infty \Rightarrow \frac{\frac{1}{f_2} - \frac{1}{f_1}}{\frac{1}{f_1 \cdot f_2}}$	bei $f^g = 1^\infty, 0^0, \infty^0 \Rightarrow e^{g \cdot \ln(f)}$
Taylor-Polynom			
$(x_0 = \text{Entwicklungspunkt}) \quad f(x_0 + h) = f(x_0) + f'(x_0)h + \frac{f''(x_0)}{2}h^2 + \frac{f'''(x_0)}{3!}h^3 + \dots + \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!}h^n + R_n(x_0, h)$			
$R_n(\text{Lagrange}): \quad R_n(x_0, h) = \frac{f^{(n+1)}(x_0 + \theta h)}{(n+1)!}h^{n+1}, (0 < \theta < 1)$ $\lim_{n \rightarrow \infty} R_n(x_0, h) = 0 \implies f(x_0 + h) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!}h^n$			
$\text{MacLaurinsche-Form (gilt fÜr } x_0 = 0, h = x): f(x) = \sum_{k=0}^n \frac{f^{(k)}(0)}{k!} \cdot x^k + R_n$ $R_n = \frac{f^{(n+1)}(\theta x)}{(n+1)!} \cdot x^{n+1}, (0 < \theta < 1)$			
Funktionsgraphen			
e-Funktion	Logarithmusfunktion	$\frac{1}{x}$ - Funktion	
