## 1 Vom Problem zum Programm Kapitel 1.2

#### 1.1 Algorithmus

Der Begriff Programm ist eng mit dem Begriff Algorithmus verbunden. Algorithmen sind Vorschriften für die Lösung eines Problemes, welches die Handlungen und ihre Abfolge, also die Handlungsweise, beschreiben. Abstrakt kann man sagen, dass die folgenden Bestandteile und Eigenschaften zu einem Algorithmus gehören: (am Beispiel eines Kochrezeptes erklärt)

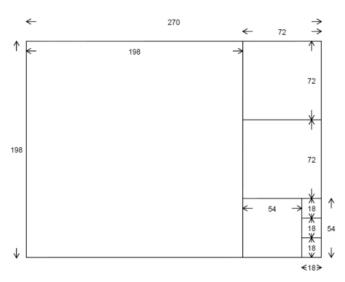
- eine Menge von Objekten, die durch den Algorithmus bearbeitet werden (Zutaten, Geschirr, Herd, ...)
- eine Menge von Operationen, die auf den Objekten ausgeführt werden (waschen, schälen, ...)
- ein definierter Anfangszustand, in dem sich die Objekte zu Beginn befinden (Teller leer, Herd kalt, ...)
- ein **gewünschter Endzustand**, in dem sich die Objekte nach der Lösung des Problems befinden sollen (gekochtes Gemüse, ...)

#### 1.2 Der euklidische Algorithmus als Beispiel

#### 1.2.1 Das Problem

Eine rechteckige Terrasse sei mit möglichst grossen quadratischen Platten auszulegen. Welche Kantenlänge haben die Platten?

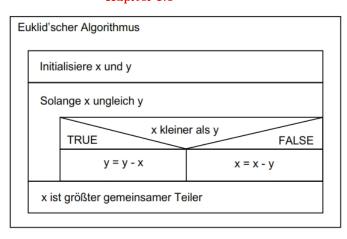
#### 1.2.2 Der Algorithmus



Mit Abschneidetechnik nach Euklid. Entspricht der Ermittlung des grössten gemeinsamen Teilers (ggT):  $\frac{x_{ungek\"urst}}{}$ 

$$\frac{x_{ungek\"{u}rzt}}{y_{ungek\"{u}rzt}} = \frac{\frac{x_{ungek\"{u}rzt}}{ggT(x_{ungek\"{u}rzt})y_{ungek\"{u}rzt}}}{\frac{y_{ungek\"{u}rzt}}{ggT(x_{ungek\"{u}rzt})y_{ungek\"{u}rzt}}} = \frac{x_{gek\"{u}rzt}}{y_{gek\"{u}rzt}}$$

### 1.2.3 Algorithmus-Beschreibung mit Struktogramm Kapitel 1.3



#### 1.2.4 Algorithmus-Beschreibung mit Pseudocode Kapitel 1.2.1

Eingabe der Seitenlaengen: x, y (natuerliche Zahlen)
solange x ungleich y ist, wiederhole
wenn x groesser als y ist, dann
ziehe y von x ab und weise das Ergebnis x zu
andernfalls

ziehe x von y ab und weise das Ergebnis y zu wenn x gleich y ist , dann ist x (bzw. y) der gesuchte ggT

#### 1.2.5 Programm

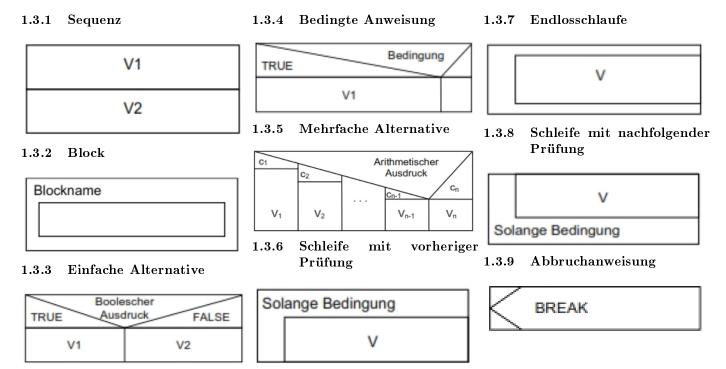
```
#include <stdio.h>
int main(void)
{
  int x = 24;
  int y = 9;
  while (x != y)
  {
    if (x < y)
        y = y - x;
    else
        x = x - y;
  }
  printf("ggT_ist:_%d\n", x);
  return 0;
}</pre>
```

## 1.2.6 Trace-Tabelle Kapitel 1.2.4

Verarbeitungssschritt		у
Initialisierung x = 24, y = 9	24	9
x = x - y	15	9
x = x - y	6	9
y = y - x	6	3
x = x - y	3	3
ggT ist: 3		

## 1.3 Nassi-Shneiderman-Diagramme Kapitel 1.3

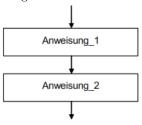
Zur Visualisierung des Kontrollflusses von Programmen, das heisst, zur grafischen Veranschaulichung ihres Ablaufes, wurden 1973 von Nassi und Shneiderman grafische Strukturen, die sogenannten Struktogramme, vorgeschlagen. Entwirft man Programme mit Nassi-Shneiderman-Diagrammen, so genügt man automatisch den Regeln der Strukturierten Programmierung.



## $2 \quad Kontrollstrukturen \ _{\textbf{Kapitel 8}}$

## 2.1 Sequenz Kapitel 8.1

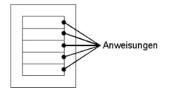
Die Sequenz ist eine zeitlich geordnete Abfolge von Anweisungen.

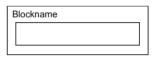




#### 2.1.1 Block

- Erfordert die Syntax genau eine Anweisung, so können dennoch mehrere Anweisungen geschrieben werden, wenn man sie in Form eines Blocks zusammenfasst.
- Ein Block wird mit geschweiften Klammern eingefasst. {...} Ein Block zählt syntaktisch als eine einzige Anweisung.





## 2.2 Selektion Kapitel 8.2

Von **Selektion** spricht man zum einen, wenn man eine Anweisung nur dann ausführen will, wenn eine bestimmte Bedingung zutrifft. Zum anderen möchte man mit Selektionsanweisungen zwischen zwei Möglichkeiten (entweder/oder) bzw. zwischen mehreren Möglichkeiten genau eine auswählen.

#### 2.2.1 Einfache Alternative

# if (Ausdruck) Anweisung wenn wahr; else

Anweisung wenn falsch;

#### 2.2.2 Bedingte Anweisung

if (Ausdruck)
 Anweisung wenn wahr;

#### 2.2.3 Mehrfache Alternative - else if

#### if (Ausdruck 1)

Anweisung wenn Ausdruck 1 wahr; else if (Ausdruck 2)

Anweisung wenn Ausdruck 2 wahr; else

Anweisung wenn alle falsch (optional);

## 3 Typenkonzept Kapitel 5

In C wird verlangt, dass alle Variablen einen genau definierten, vom Programmierer festgelegten Typ haben. Der Typ bestimmt, welche werte eine Variable annehmen kann und welche nicht.

#### 3.1 Übersicht über alle Standard-Datentypen Kapitel 5.2

Datentyp	Anzahl Bytes	Wertebereich (dezimal)	Тур	Verwendung
char	1	-128  bis  +127	Ganzzahltyp	speichern eines Zeichens
unsigned char	1	0 bis $+255$	Ganzzahltyp	speichern eines Zeichens
signed char	1	-128  bis  +127	Ganzzahltyp	speichern eines Zeichens
int	4 (in der Regel)	-2'147'483'648 bis $+2'147'483'647$	Ganzzahltyp	effizienteste Grösse
unsigned int	4 (in der Regel)	0 bis $+4'294'967'295$	Ganzzahltyp	effizienteste Grösse
short int	2 (in der Regel)	-32'768  bis  +32'767	Ganzzahltyp	kleine ganzzahlige Werte
unsigned short int	2 (in der Regel)	0 bis $+65'535$	Ganzzahltyp	kleine ganzzahlige Werte
long int	4 (in der Regel)	-2'147'483'648 bis $+2'147'483'647$	Ganzzahltyp	grosse ganzzahlige Werte
unsigned long int	4 (in der Regel)	0 bis $+4'294'967'295$	Ganzzahltyp	grosse ganzzahlige Werte
float	4 (in der Regel)	$-3.4*10^{38}$ bis $+3.4*10^{38}$	Gleitpunkttyp	Gleitpunktzahl
double	8 (in der Regel)	$-1.7 * 10^{308} $ bis $+1.7 * 10^{308}$	Gleitpunkttyp	höhere Genauigkeit
long double	4 (in der Regel)	$-1.1 * 10^{4932}$ bis $+1.1 * 10^{4932}$	Gleitpunkttyp	noch höhere Genauigkeit

#### 3.1.1 Ganzzahltypen (Integertypen) Kapitel 5.2

- Alle Integertypen ausser *char* sind per Default vorzeichenbehaftet.
- Bei char ist es compilerabhängig.
- Voranstellen des Schlüsselwortes unsigned bewirkt, dass alle Bits für eine positive Zahl verwendet werden. (keine negativen Zahlen möglich)
- Eine Überlaufproblematik (Overflow) bei *signed* und *unsigned* Typen ist vorhanden. Überläufe müssen vom Programmierer abgefangen werden!
- Die Werte werden bei unsigned Typen im Zweierkomplement abgespeichert.

## 3.1.2 Gleitpunkttypen Kapitel 5.2

- Gleitpunkttypen sind sehr viel aufwendiger in der Berechnung als Integertypen.
- Speziell bei kleinen Microcontrollern ohne FPU (floating point unit) sollte wenn möglich auf Gleitpunkttypen verzichtet werden.
- Die Werte werden gemäss Floating Point Standart IEEE 754 abgespeichert. Die Berechnung ist zu finden im Kapitel 5.2.3.

#### 3.2 Variablen Kapitel 5.3

- Deklaration: legt nur die Art und den Typ der Variable, bzw. die Schnittstelle der Funktion fest ohne Speicherplatz zu reservieren
- Definition: legt die Art und den Typ der Variablen bzw. Funktionen fest und reserviert Speicherplatz dafür **Definition** = **Deklaration** + **Reservierung des Speicherplatzes**

## 3.2.1 Definition von Variablen Kapitel 5.3.1

Eine einzelne Variable wird definiert durch eine Vereinbarung der Form:

datentyp name;

also beispielsweise durch

#### int x;

Vom selben Typ können auch mehrere Variablen gleichzeitig definiert werden:

int x, y, z;

## 3.2.2 Interne und externe Variablen Kapitel 5.3.2

- Globale (externe) Variablen: Diese Variablen stehen allen Funktionen zur Verfügung und müssen ausserhalb von Funktionen definiert werden.
- Lokale (interne) Variablen: Diese Variablen stehen nur der Funktion zur Verfügung, in welcher die definiert wurden. Sie kann nicht von ausserhalb angesprochen werden.

Grundsätzlich gilt: Variablen so lokal wie möglich definieren!

# 3.2.3 Manuelle Initialisierung von Variablen Kapitel 5.3.3

Jede einfache Variable kann bei ihrer Definition initialisiert werden:

int 
$$x = 5$$
;

long

# 3.2.4 Automatische Initialisierung von Variablen Kapitel 5.3.3

- Globale Variablen werden beim Programmstart immer auf Null gesetzt.
- Lokale Variablen werden **nicht** automatisch initialisiert und enthalten einen zufälligen Wert.

Es ist zu empfehlen, immer alle Variablen (lokal und global) vor dem ersten Lesezugriff manuell zu initialisieren.

## 3.2.5 Sichtbarkeit von Variablen Kapitel 9.2

Die Sichtbarkeit einer Variablen bedeutet, dass man auf sie über ihren Namen zugreifen kann:

- Variablen in inneren Blöcken sind nach aussen nicht sichtbar.
- Globale Variablen und Variablen in äusseren Blöcken sind in inneren Blöcken sichtbar.
- Wird in einem Block eine lokale Variable definiert mit demselben Namen wie eine globale Variable oder wie eine Variable in einem umfassenden Block, so ist innerhalb des Blocks nur die lokale Variable sichtbar. Die globale Variable in dem umfassenden Block wird durch die Namensgleichheit verdeckt.
- Wird in einem Block eine lokale Variable definiert mit demselben Namen wie eine Funktion, so ist innerhalb des Blockes nur die lokale Variable sichtbar. Die Funktion wird durch die Namensgleichheit verdeckt, da Funktionen denselben Namensraum wie Variablen haben.

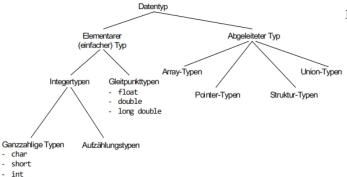
#### 3.3 Typ-Attribute Kapitel 5.4

• const: Die Variable kann nur initialisiert werden. Weitere Änderungen sind nicht mehr möglich.

**const double** PI = 3.1415927;

• volatile: Die Variable wird nicht (weg-)optimiert durch den Compiler, d.h. die Adressen der Variablen werden nicht geändert. Dies wird benötigt, wenn eine Variable auf einer definierten Adresse liegen muss (z.B. Memory-Mapped-Input/Output bei einem Mikrocontroller)

## 3.4 Klassifikation von Datentypen Kapitel 5.5 und Kapitel 5.6



In der Programmiersprache C gibt es drei Klassen von Typen:

- Objekttypen (Datentypen): Objekttypen beschreiben Variablen,
  - z.B. int
- Funktionstypen: Funktionstypen beschreiben Funktionen, z.B. int f (void)
- unvollständige Typen: Der Typ *void* ist ein unvollständiger Typ, der nicht vollständig gemacht werden kann. Er bezeichnet eine leere Menge und wird beispielsweise verwendet, wenn eine Funktion keinen Rückgabewert oder keine Übergabeparameter hat.

#### 4 Funktionen

#### 4.1 Aufgaben einer Funktion

- Gleichartige, funktional zusammengehörende Programmteile unter einem eigenen Namen zusammenfassen. Der Programmteil kann mit diesem Namen aufgerufen werden.
- Einige Funktionen (im speziellen mathematische) sollen parametrisiert werden können, z.B. die Cosinusfunktion macht nur Sinn, wenn sie mit unterschiedlichen Argumenten aufgerufen werden kann.
- Divide et impera (divide and conquer, teile und herrsche): Ein grosses Problem ist einfacher zu lösen, wenn es in mehrere einfachere Teilprobleme aufgeteilt wird.

## 4.2 Definition von Funktionen Kapitel 9.3.1

```
rueckgabetyp funktionsname (typ_1 formaler_parameter_1, typ_2 formaler_parameter_2, . . . . . , typ_n formaler_parameter_n) 

typ_n formaler_parameter_n) 

funktions-rumpf
```

- Funktionskopf: legt die Aufrufschnittstelle (Signatur) der Funktion fest. Er besteht aus Rückgabetyp, Funktionsname und Parameterliste.
- Funktionsrumpf: Lokale Vereinbarungen und Anweisungen innerhalb eines Blocks

#### 4.3 Eingaben/Ausgaben einer Funktion Kapitel 9.3

#### 4.3.1 Eingabedaten

Es sind folgende Möglichkeiten vorhanden um Daten an Funktionen zu übergeben:

- Mithilfe von Werten, welche an die Parameterliste übergeben werden
- Mithilfe von globalen Variablen

#### 4.3.2 Ausgabedaten

Es sind folgende Möglichkeiten vorhanden um Daten zurückzugeben:

- Mithilfe des Rückgabewertes einer Funktion (return)
- Mithilfe von Änderungen an Variablen, deren Adresse über die Parameterliste an die Funktion übergeben wurde
- Mithilfe von Änderungen an globalen Variablen

#### 4.3.3 Beispiele

#### Parameterlos und ohne Rückgabewert:

```
void printGestrichelteLinie(void)
{
   printf("---------");
} ...
printGestrichelteLinie(); // Aufruf
```

#### Parameter und ohne Rückgabewert:

```
void printSumme(int a, int b)
{
    printf("%d", a + b);
} ...
int zahl = 14;
printSumme(zahl, 54); // Aufruf
```

#### Parameter und Rückgabewert:

```
int getSumme(int a, int b)
{
   return (a + b);
} ...
int summe;
summe = getSumme(13 54);  // Aufruf
```

## 4.4 Deklaration von Funktionen Kapitel 9.4

Es ist festgelegt, dass die Konsistenz zwischen Funktionskopf und Funktionsaufrufen vom Compiler überprüft werden soll. Dazu muss beim Aufruf der Funktion die Schnittstelle der Funktion, d.h. der Funktionskopf, bereits bekannt sein. Steht aber die Definition einer Funktion im Programmcode erst nach ihrem Aufruf, so muss eine Vorwärtsdeklaration der Funktion erfolgen, indem vor dem Aufruf die Schnittstelle der Funktion mit dem Funktionsprototypen deklariert wird.

Desweitern ist zu beachten, dass Parameternamen im Funktionsprototyp und in der Funktionsdefinition nicht übereinstimmen müssen. Es ist jedoch zu empfehlen.

#### 4.4.1 Beispiel

```
#include <stdio.h>
void init(int beta); /* Funktionsprototyp */
int main(void)
{
    ...
}
void init(int alpha) /* Funktionsdefinition */
{
    ...
}
```

# 4.4.2 Was passiert wenn der Prototyp vergessen geht?

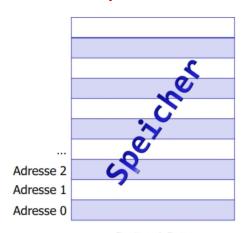
- Fehlt der Prototyp ganz, so wird die Funktion implizit (automatisch vom System) deklariert. Ihr Rückgabetyp wird als *int* angenommen, die Parameter werden nicht überprüft.
- Wenn die Funktion später definiert wird und nicht *int* als Rückgabetyp hat, bringt der Compiler eine Fehlermeldung.

## 4.4.3 Funktionsprototypen in der Praxis Kapitel 9.4

- Funktionsprototypen, welche die Schnittstelle der Unit beschreiben, kommen in das entsprechenden Headerfile.
- Jedes C-File, welches diese Schnittstelle nutzt, inkludiert dieses Headerfile und somit die Funktionsprototypen.
- Funktionsprototypen von internen Funktionen der Unit werden zuoberst im C-File aufgelistet und kommen nicht ins Headerfile.

## 5 Pointer und Arrays Kapitel 6

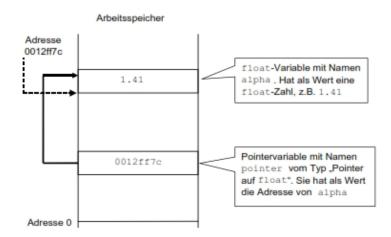
## 5.1 Arbeisspeicher - Memory Map Kapitel 6.1



Breite: 1 Byte

- Der gesamte Speicher besteht aus einer Folge von einzelnen Bytes, welche durchnumeriert werden.
- Diese eindeutige Nummer einer Speicherzelle wird als Adresse bezeichnet.
- Bei einem byteweise adressierbaren Speicher (ist üblich) liegt an jeder Adresse genau 1 Byte.

## 5.2 Pointer Kapitel 6.1



- Ein Pointer ist eine Variable, welche die Adresse einer im Speicher befindlichen Variablen oder Funktion aufnehmen kann.
- Man sagt, der Pointer zeige (to point) auf diese Speicherzelle.
- Pointer in C sind typisiert, sie zeigen auf eine Variable des definierten Typs.
- Der Speicherbereich, auf den ein bestimmter Pointer zeigt, wird entsprechend des definierten Pointer-Typs interpretiert.
- Der Speicherbedarf einer Pointervariablen ist unabhängig vom Pointer-Typ. Er ist so gross, dass die maximale Adresse Platz findet (z.B. 32 Bit).

## 5.2.1 Definition einer Pointervariablen Kapitel 6.1

## 5.2.2 Initialisierung mit Nullpointer Kapitel 6.1

NULL ist vordefiniert (in stddef.h) und setzt den Pointer auf einen definierten Nullwert. Besser ist es, statt NULL direkt 0 zu verwenden.

int\* ptr = 0;

# $\begin{array}{ccc} 5.2.3 & \text{Der} & \text{Adressoperator} & \text{(Referenzierung)} \\ & & \text{Kapitel 6.1} \end{array}$

Ist x eine Variable vom Typ Typname, so liefert der Ausdruck & x einen Pointer auf die Variable x, d.h. er liefert die Adresse der Variablen x.

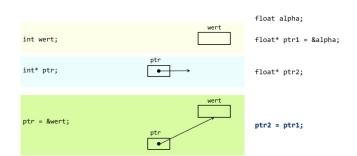
```
int wert;
  // Variable wert vom Typ int wird
  // definiert
int* ptr;
  // Pointer ptr auf den Typ int wird
  // definiert
  // ptr zeigt auf eine nicht definierte
  // Adresse
ptr = &wert;
  // ptr zeigt nun auf die Variable wert,
  // d.h. ptr enthaelt die Adresse der
  // Variablen wert
```

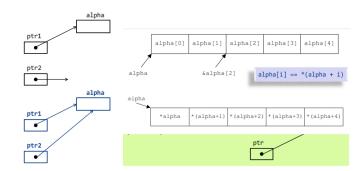
# 5.2.4 Der Inhaltsoperator \* (Dereferenzierung) Kapitel 6.1

Ist ptr ein Pointer vom Typ Typname, so liefert der Ausdruck \*ptr den Inhalt der Speicherzelle, auf welche ptr zeigt.

```
int wert;
   // Variable wert vom Typ int wird definiert
int* ptr;
   // Pointer ptr auf den Typ int wird definiert
   // ptr zeigt auf eine nicht definierte
   // Adresse
ptr = &wert;
   // ptr zeigt nun auf die Variable wert, d.h.
   // ptr enthaelt die Adresse der Variablen
   // wert
*ptr = 23;
   // in die Speicherzelle, auf welche ptr
   // zeigt (hier: auf die Variable wert),
   // wird 23 geschrieben. Aequivalent:
   // wert = 23;
```

#### Beispiele Darstellung in graphischer Pointernotation 5.2.5





#### Pointerarithmetik Kapitel 10.1.1 5.2.6

#### Zuweisung:

- Pointer unterschiedlicher Datentypen dürfen einander nicht zugewiesen werden (Schutzmechanismus).
- Einem Pointer eines bestimmten Typs dürfen Pointer dieses Typs oder void-Pointer zugewiesen werden.
- Einem void-Pointer dürfen beliebige Pointer zugewiesen werden (nützlich aber gefährlich).

#### Vergleiche:

- Bei Pointern desselben Typs funktionieren Vergleiche wie ==, !=, <, >, >=, etc.
- Hintergrund: ein Pointer ist eine Adresse, d.h. die Vergleiche passieren mit den Adressen. Daraus ist klar, was die Vergleiche bewirken.

#### Addition und Subtraktion:

- Zu einem Pointer darf eine ganze Zahl oder ein anderer Pointer desselben Typs addiert werden.
- Von einem Pointer kann eine ganze Zahl oder ein anderer Pointer desselben Typs subtrahiert werden.
- Wenn eine ganze Zahl n addiert / subtrahiert wird, so bewegt sich der Pointer auf das nächste Element des Pointertyps. Die Zahl n wird also nicht als Byte interpretiert, der Pointer bewegt sich um n \* sizeof(Typ)Bytes.

#### Andere Operationen:

• Andere Operationen sind nicht erlaubt!

#### 5.3Arrays Kapitel 6.3

Ein Array bietet eine kompakte Zusammenfassung von mehreren Variablen des gleichen Typs.

#### Definition eines Arrays Kapitel 6.3

```
Typname arrayName[groesse];
int data[10];
                 // ein Array von 10 int-Werten
int data[1000];
                  // ein Array von 5 double-Werten und mit n-1 endet.
double zahl[5];
```

## Zeichenketten (Strings) Kapitel 6.3

- Ein String ist in C ein Array von Zeichen (char-Array).
- Ein String muss in C immer mit dem Nullzeichen '\0' abgeschlossen werden. Dieses benötigt eine Stelle im Array!

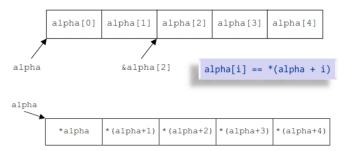
```
char name[15];
     Das letzte Element name[14] muss immer mit
      ' \mid \theta ' \mid belegt \mid sein.
```

## 5.3.3 Zugriff auf ein Arrayelement Kapitel 6.3

Der Zugriff auf ein Element eines Arrays erfolgt über den Array-Index. Ist ein Array mit n Elementen definiert, so // ein Array von 1000 int-Werten ist darauf zu achten, dass in C der Index mit 0 beginnt

```
int alpha [5];
  // der Array 'alpha' mit 5 Elementen
  // vom Typ int wird definiert
alpha[0] = 14;
  // 1. Element (Index 0) wird auf 14
// gesetzt
alpha[4] = 3;
  // das letzte Element (Index 4)
```

### 5.3.4 Äquivalenz von Array- und Pointernotation Kapitel 10.1



## 5.3.5 Vergleichen von Arrays Kapitel 10.1

- In C gibt es keinen Operator ==, der zwei Arrays miteinander vergleicht.
- Arrayvergleiche müssen explizit Element um Element durchgeführt werden oder der Inhalt der beiden Speicherbereiche wird mit Hilfe der Funktion memcmp() byteweise verglichen.

## 5.3.7 Automatische Initialisierung Kapitel 10.1.3

- Globale Arrays werden automatisch mit 0 initialisiert.
- Lokale Arrays werden nicht automatisch initialisiert.

#### 5.3.8 Explizite Initialisierung Kapitel 10.1.3

- Bei der Definition eines Arrays kann ein Array explizit ("manuell") initialisiert werden.
- Nach der Initialisierung können die Elemente nur noch einzeln geändert werden.

$$int alpha[3] = \{1, 2*5, 3\};$$

• Werden bei der Initialisierung weniger Werte angegeben als der Array Elemente hat, so werden die restlichen Elemente mit 0 belegt.

$$\begin{array}{lll} {\bf int} & {\rm alpha} \, [\, 2\, 0\, 0\, ] \, = \, \{\, 3\,, \ 1\, 0\, 5\,, \ 1\, 7\, \}; \\ & // \, \, \, alpha \, [\, 3\, ] \, \, \, bis \, \, \, alpha \, [\, 1\, 9\, 9\, ] \, \, \, werden \\ & // \, \, \, gleich \, \, \, \theta \, \, \, gesetzt \end{array}$$

• Wird bei der Definition keine Arraygrösse angegeben, so zählt der Compiler die Anzahl Elemente automatisch (offenes Array oder Array ohne Längenangabe).

$$int alpha[] = \{1, 2, 3, 4\};$$

#### 5.3.6 Der Arrayname Kapitel 10.1

- Der Arrayname ist ein nicht modifizierbarer L-Wert.
- Der Arrayname ist ein konstanter Pointer auf das erste Element des Arrays und kann nicht verändert werden.
- Auf den Arraynamen können nur die beiden Operatoren sizeof und & angewandt werden.
- Der Arrayname (z.B. arr bei int arr[5]), als auch der Adressoperator angewandt auf den Arraynamen (&arr) ergeben einen konstanten Pointer auf das erste Element des Arrays, d.h. sie ergeben dieselbe Adresse. Der Datentyp ist allerdings unterschiedlich:

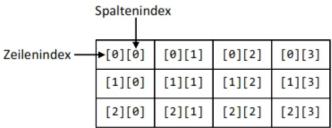
Der Typ von arr ist int\*

Der Typ von & arr ist int (\*)[5] (Pointer auf Array mit 5 int's)

• Einem Arraynamen kann kein Wert zugewiesen werden (einer Pointervariablen schon).

#### 5.3.9 Mehrdimensionale Arrays Kapitel 10.1.4

Das Array  $int\ alpha[3][4]$  kann folgendermassen aufgezeichnet werden:



### 5.3.10 Initialisierung eines mehrdimensionalen Arrays Kapitel 10.1.4

```
 \begin{array}{lll} \textbf{int} & \text{alpha} \, [\, 3\, ] \, [\, 4\, ] &=& \big\{ \{1\,,\,\, 3\,,\,\, 5\,,\,\, 7 \}\,, \\ & & \{2\,,\,\, 4\,,\,\, 6\,,\,\, 8 \}\,, \\ & & \{3\,,\,\, 5\,,\,\, 7\,,\,\, 9 \} \big\}; \\ // & \, a \, equivalent & dazu & ist & die & folgende \\ // & \, Definition: \\ & \textbf{int} & \, \text{alpha} \, [\, 3\, ] \, [\, 4\, ] &=& \big\{ 1\,,\,\, 3\,,\,\, 5\,,\,\, 7\,,\,\, 2\,,\,\, 4\,, \\ & & 6\,,\,\, 8\,,\,\, 3\,,\,\, 5\,,\,\, 7\,,\,\, 9 \big\}; \\ \end{array}
```

## 5.3.11 Initialisierung von Zeichenketten $_{\hbox{Kapitel }10.1.5}$ und Kapitel $_{\hbox{10.1.6}}$

## 5.3.12 Übergabe von Arrays und Zeichenketten Kapitel 10.2

- Bei der Übergabe eines Arrays an eine Funktion wird als Argument der Arrayname übergeben (i.e. Pointer auf erstes Element des Arrays).
- Der formale Parameter für die Übergabe eines eindimensionalen Arrays kann ein offenes Array sein oder ein Pointer auf den Komponententyp des Arrays.
- Die Grösse des Arrays muss immer explizit mitgegeben werden.
- Zeichenketten sind char-Arrays und werden deshalb gemäss der oben erwähnten Punkte gehandhabt.

```
enum {groesse = 3};
void init(int* alpha, int dim);  /* hier ist alpha ein Pointer auf ein Array */
void ausgabe(int alpha[], int dim); /* hier ist alpha vom Typ eines offenen Arrays */
int main(void)
{
   int arr[groesse];
   init(arr, groesse);
   ausgabe(arr, groesse);
   return 0;
}
```

#### 5.3.13 Übergabe eines mehrdimensionalen Arrays

## 6 Stringverarbeitung

L. Leuenberger

## 7 Lexikalische Konventionen, Enum, Anweisungen und Operatoren

T. Andermatt

## 8 Strukturen und Unionen

M. Ehrler

## 9 Komplexe Datentypen und Typennamen

M. Ehrler

# 10 Speicherklassen

T. Andermatt

# 11 Input/Output

T. Andermatt

## 12 Rekursion und Iteration

L. Leuenberger

## 13 Diverses

## 14 Anhang: Beispiele