

## Lineare Algebra für Ingenieure

### Lösungsskizze - Wiederholungsaufgaben zur Klausurvorbereitung - 2. Blatt

Achtung: Diese Aufgaben lassen keine Rückschlüsse auf die Aufgaben in der Klausur zu!

#### 1. Aufgabe.

Die Eigenwerte einer linearen Abbildung  $L : \mathbb{C}^3 \rightarrow \mathbb{C}^3$  sind  $\lambda_1 = 2, \lambda_2 = -1, \lambda_3 = 4$ . Zu jedem Eigenwert  $\lambda_i$  ( $i = 1, 2, 3$ ) sei ein Eigenvektor  $\vec{v}_i$  bekannt:  $\vec{v}_1 := \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix}, \vec{v}_2 := \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \end{bmatrix}, \vec{v}_3 := \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$ .

(a) Ist  $L$  diagonalisierbar? [11., 12. Kapitel]

Ja. Die 3 EW sind paarweise verschieden. Das charakt. Polynom hat höchstens 3 Nullstellen, weil die Abbildung von  $\mathbb{C}^3$  nach  $\mathbb{C}^3$  abbildet. D.h., alle EW sind bekannt und alg VFH von jedem EW von  $L$  ist 1. Da für jeden EW  $1 \leq \text{geomVFH} \leq \text{algVFH}$  gelten muss, ist hier geom VFH von jedem EW von  $L$  ebenfalls 1. Die alg VFH und die geom VFH von jedem EW von  $L$  stimmen überein, also ist  $L$  diagonalisierbar.

(b) Bestimmen Sie das charakteristische Polynom  $p_L(z)$  von  $L$ . [3., 11. Kapitel]

$L : \mathbb{C}^3 \rightarrow \mathbb{C}^3 \Rightarrow L$  kann als eine Matrixabbildung also auch als eine Matrix betrachtet werden. Das charakteristische Polynom  $p_L(z) = \det(L - zI_3)$  ist ein Polynom vom Grad 3 mit Nullstellen 2, -1, 4 (die EW von  $L$ ) nämlich  $p_L(z) = (2 - z)(-1 - z)(4 - z)$ . [Alternativ: Das charakt. Poly der Abbildung ist das charakt. Poly einer darstellenden Matrix der Abbildung. Die 3 gegebenen Eigenvektoren sind linear unabhängig, weil sie zu verschiedenen Eigenwerte gehören. Jede drei linear unabhängige Vektoren in  $\mathbb{C}^3$  bilden eine Basis des  $\mathbb{C}^3$ . Die darstellende Matrix bzgl. der Basis des  $\mathbb{C}^3$ , die aus den Eigenvektoren  $\vec{v}_1 := \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix}, \vec{v}_2 := \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \end{bmatrix}, \vec{v}_3 := \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$  besteht, ist  $\begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{bmatrix}$  und dies hat charakt. Poly  $p(z) = (2 - z)(-1 - z)(4 - z)$ .]

(c) Ist  $\det(L) = 0$ ? [10. Kapitel]

Weil 0 kein Eigenwert ist, ist  $\det(L) \neq 0$ .

Alt.: Die Determinante der Abbildung  $L$  ist die Determinante der darstellenden Matrix der Abbildung bzgl. einer gegebenen Basis. Es folgt aus Teil (b):  $\det(L) = 2 \cdot (-1) \cdot 4 \neq 0$ .

(d) Ist die Abbildung  $L$  invertierbar? [6. Kapitel]

Weil 0 kein Eigenwert der Abbildung  $L$  ist, ist  $\text{Kern}(L) = \{\vec{0}\}$ ; d.h.  $L$  ist injektiv. Nach dem Dimensionssatz folgt

$$\dim(\mathbb{C}^3) = 3 = \dim(\text{Kern}(L)) + \dim(\text{Bild}(L)) = 0 + \dim(\text{Bild}(L))$$

Somit ist  $\dim(\text{Bild}(L)) = 3$ , die gleiche Dimension wie der Bildraum, so dass  $L$  surjektiv ist. Weil  $L$  injektiv und surjektiv ist, ist sie auch bijektiv. Damit ist die Abbildung invertierbar.

[alternative Begründung z.B. mit  $\det(L) = 0$  aus c)]

(e) Bestimmen Sie  $L(2\vec{v}_1 - 3\vec{v}_2 + 5\vec{v}_3)$ . [6. Kapitel]

$$L(2\vec{v}_1 - 3\vec{v}_2 + 5\vec{v}_3) \stackrel{\text{lin.}}{=} 2L(\vec{v}_1) - 3L(\vec{v}_2) + 5L(\vec{v}_3) = 2 \cdot 2\vec{v}_1 - 3 \cdot (-1)\vec{v}_2 + 5 \cdot 4\vec{v}_3 = \begin{bmatrix} 27 \\ 22 \\ 20 \end{bmatrix}$$

(f) Ist die Menge  $\mathcal{M} := \{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3\}$  eine Basis des  $\mathbb{C}^3$ ? [2. Kapitel]

Siehe Teil (b) "Alternativ".

(g) Bestimmen Sie  $L_{\mathcal{M}}$ .  $L_{\mathcal{M}} = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{bmatrix}$  [7. Kapitel]

Begründung wie in Teil (b) "Alternativ" oder mit Koordinatenvektoren.

(h) Bestimmen Sie  $L_{\mathcal{B}_{\text{std}}}$ , wobei  $\mathcal{B}_{\text{std}}$  die Standardbasis des  $\mathbb{C}^3$  ist. [7., 12. Kapitel]

$$L_{\mathcal{B}_{\text{std}}} = SL_{\mathcal{M}}S^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & -2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{4} & -\frac{3}{4} \\ \frac{1}{2} & -\frac{1}{4} & -\frac{1}{4} \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & \frac{3}{4} & \frac{11}{4} \\ 3 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 4 \end{bmatrix}$$

*Bemerkung (vgl. Kommutatives Diagramm und 12. Kapitel):*  $S = [\vec{v}_1 \ \vec{v}_2 \ \vec{v}_3]$ ,

da für den  $i$ -ten Spaltenvektor von  $S$  gilt ( $i = 1, 2, 3$ ):  $S\vec{e}_i = K_{\mathcal{B}_{\text{std}}}(K_{\mathcal{M}}^{-1}(\vec{e}_i)) = K_{\mathcal{B}_{\text{std}}}(\vec{v}_i) = \vec{v}_i$

( $\vec{e}_i$  sei hierbei der  $i$ -te Einheitsvektor).

**2. Aufgabe.** Bestimmen Sie jeweils eine Matrix  $A \in \mathbb{C}^{2,2}$ , die die gegebene Bedingung erfüllt.

*Bemerkung:* Auch hier darf die jeweilige Begründung nicht fehlen!

(a) Die NZSF von  $A$  enthält eine 2. [4. Kapitel]

$A := \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$  ist in NZSF (Erster von Null verschiedener Eintrag in jeder Zeile ist ein 1. Nur Nullen stehen unter der Kopfvariable (KV) in der *ersten* Zeile.  $x_2$  ist eine Nichtkopfvariable (NKV), darf also ein 2 sein.)

(b) Das charakteristische Polynom von  $A$  ist  $p_A(z) = z^2 - 7z + 12$ . [11. Kapitel]

$$p_A(z) = z^2 - 7z + 12 = (z - 3)(z - 4) = \det \begin{bmatrix} 3 - z & 0 \\ 0 & 4 - z \end{bmatrix} = \det \left( \begin{bmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 4 \end{bmatrix} - zI_2 \right).$$

$A := \begin{bmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 4 \end{bmatrix}$  erfüllt das Kriterium.

Alt.: Nullstellen von  $p_A$  bestimmen. Überlege dir, welche Matrix  $A$  dazu passt und warum!? ...

(c) Die erste Spalte von  $A$  ist  $\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$  und  $A$  ist nicht invertierbar. [3. Kapitel]

$A := \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 2 \end{bmatrix}$  ist nicht invertierbar, da die Spalten (bzw. Zeilen) von  $A$  gleich und somit auch linear abhängig sind.

[Alt.:  $\det(A) = 1 \cdot 2 - 2 \cdot 1 = 0 \Rightarrow$  die Spalten sind linear abhängig  $\Rightarrow A$  ist nicht invertierbar.]

(d)  $A$  ist eine obere Dreiecksmatrix, die nicht diagonalisierbar ist.

[11., 12. Kapitel]

$A$  nicht diagonalisierbar  $\Leftrightarrow$  geom VFH  $\lambda \neq$  alg VFH  $\lambda$  für ein EW  $\lambda$  von  $A$ . Wegen  $A \in \mathbb{C}^{2,2} \Rightarrow \text{grad}(p_A(z)) = 2$  gilt

$$1 \leq \text{geom VFH } \lambda \leq \text{alg VFH } \lambda \leq 2,$$

so dass (geom VFH  $\lambda$ ) = 1 und (alg VFH  $\lambda$ ) = 2 sein müssen.

[Bemerkung, eine Diagonalmatrix ist diagonalisierbar. Wir probieren es mit einer oberen Dreiecksmatrix aus, die keine Diagonalmatrix ist!]

Die Matrix  $A := \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$  erfüllt die Bedingungen und ist damit nicht diagonalisierbar:  $A$  hat den EW  $\lambda = 1$  (EW einer oberen Dreiecksmatrix liegen auf der Diagonalen) mit der alg VFH 2. Die geom VFH von  $\lambda$  ist  $\dim(V_\lambda) = 1$ :

$$V_\lambda = \text{Kern}(A - \lambda I_2) = \text{Kern} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = \text{span} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} \right\}$$

**3. Aufgabe.** Gegeben ist die Matrix  $A := \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 2 & a & 1 \\ a & 0 & 1 \end{bmatrix}$ .

[3., 4. Kapitel]

(a) Bestimmen Sie alle Werte des Parameters  $a \in \mathbb{R}$ , für die  $\text{Rang}(A) \leq 2$  gilt.  $\text{Rang}(A) \leq 2 \Rightarrow$  es existiert eine NKV, da  $A \in \mathbb{R}^{3,3}$ .

Gauß anwenden:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 2 & a & 1 \\ a & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{\text{II}-2\text{I}, \text{III}-a\text{I}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & a & -3 \\ 0 & 0 & 1-2a \end{bmatrix}$$

$x_1$  ist ein KV;  $x_2$  ist eine NKV für  $a = 0$ ;  $x_3$  ist eine NKV für  $a = \frac{1}{2}$ .  $\text{Rang}(A) \leq 2 \Leftrightarrow a \in \{0, \frac{1}{2}\}$   
 Alt.:  $\text{Rang}(A) \leq 2$ , falls  $\det(A) = \dots = a(1-2a) = 0$  ist, da  $A \in \mathbb{R}^{3,3}$ . Also ist für  $a = 0$  und  $a = \frac{1}{2}$   $\text{Rang}(A) \leq 2$ .

(b) Bestimmen Sie die Dimension des Kerns von  $A$  für den größten der oben bestimmten Werte von  $a$ .

Ist  $a = \frac{1}{2}$ , so sind  $x_1$  und  $x_2$  KV,  $x_3$  NKV. Die Dimension des Kerns von  $A$  ist die Anzahl von NKV, also 1.

**4. Aufgabe.** Sei  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  das Standardskalarprodukt in  $\mathbb{R}^2$ , und sei  $\| \cdot \|$  die assoziierte Norm. Welche der folgenden Abbildungen sind linear? [6., 8. Kapitel]

$$\begin{array}{ll} L_1 : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} & L_2 : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \\ \vec{x} \mapsto \|\vec{x}\| & \vec{x} \mapsto \left\langle \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \end{bmatrix}, \vec{x} \right\rangle \end{array}$$

$$\begin{array}{ll} L_3 : \mathbb{R}_{\leq 2}[x] \rightarrow \mathbb{R}_{\leq 2}[x] & \\ ax^2 + bx + c \mapsto (a+b)x^2 + (c+1)x + b & \end{array}$$

$L_1$  ist nicht linear, da nicht homogen:

$$-1 \cdot L_1 \left( \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} \right) = -\sqrt{\left\langle \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} \right\rangle} = -\sqrt{1^2 + 0^2} = -1$$

$$\neq 1 = \sqrt{(-1)^2 + 0^2} = \sqrt{\left\langle \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \end{bmatrix} \right\rangle} = L_1 \left( \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \end{bmatrix} \right) = L_1 \left( -1 \cdot \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} \right).$$


---

$L_2$  ist linear, da additiv und homogen, denn für  $\vec{x}, \vec{y} \in \mathbb{R}^2, \alpha \in \mathbb{R}$  gilt:

$$L_2(\vec{x} + \vec{y}) = \left\langle \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \end{bmatrix}, \vec{x} + \vec{y} \right\rangle \stackrel[\text{Skalarprodukt}]{\text{Eigenschaft}} \left\langle \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \end{bmatrix}, \vec{x} \right\rangle + \left\langle \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \end{bmatrix}, \vec{y} \right\rangle = L_2(\vec{x}) + L_2(\vec{y}) \text{ und}$$

$$L_2(\alpha \vec{x}) = \left\langle \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \end{bmatrix}, \alpha \vec{x} \right\rangle \stackrel[\text{Skalarprodukt}]{\text{Eigenschaft}} \alpha \left\langle \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \end{bmatrix}, \vec{x} \right\rangle = \alpha L_2(\vec{x}).$$


---

$L$  ist nicht linear, da nicht homogen, denn für z.B.  $x^2 \in \mathbb{R}_{\leq 2}[x]$  und das Skalar 0 ist

$$0 \cdot L_3(x^2) = 0 \neq x = 1 \cdot x = L_3(0) = L_2(0 \cdot x^2).$$

Alt.: Für jede lineare Abbildung  $L$  ist  $L(\vec{0}) = \vec{0}$ . (notwendige Bedingung)

Hier ist  $L_3(0) = L_3(0x^2 + 0x + 0) = 1x \neq 0x^2 + 0x + 0 = 0$ . Somit ist  $L_3$  nicht linear.