

阪大物理解答 (2021 年度)

I.

問 1

原点以外では $\rho(\vec{r}) = 0$ ゆえ, $\Delta\phi(\vec{r}) = 0$ を示す。

$$r \text{ 方向のみを考えればよく, } \Delta\phi(\vec{r}) = \Delta\left(\frac{q}{4\pi\epsilon_0 r}\right) = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial}{\partial r} \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} \right) = 0$$

問 2.

$$\rho_0 = -\frac{3q}{4\pi a^3} \text{ のとき, } \phi(\vec{r}) = \frac{\rho_0 \cdot \frac{4}{3}\pi a^3}{4\pi\epsilon_0 r} = -\frac{q}{4\pi\epsilon_0 r}$$

問 3.

$$r < a \text{ のとき, Poisson 方程式より, } \Delta\phi(\vec{r}) = \frac{3q}{4\pi\epsilon_0 a^3}$$

$$\text{微分方程式 } \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial}{\partial r} \phi(\vec{r}) \right) = \frac{3q}{4\pi\epsilon_0 a^3} \text{ を解いて, } \phi(\vec{r}) = \frac{q}{8\pi\epsilon_0 a^3} r^2 - \frac{C}{r} + D$$

問 4.

$$\phi(\vec{r}) \text{ は } r \text{ のみの関数ゆえ, } \vec{E}(\vec{r}) = \vec{\nabla}\phi(\vec{r}) = \vec{e}_r \left(\frac{\partial}{\partial r} \phi(\vec{r}) \right) = \vec{e}_r \left(-\frac{q}{4\pi\epsilon_0} r - \frac{C}{r^2} \right)$$

問 5.

$$\text{境界条件は } \lim_{r \rightarrow +0} \vec{E}(\vec{r}) = \vec{0} \text{ より, } C = 0 \text{ となる。よって } \phi(\vec{r}) = \frac{q}{8\pi\epsilon_0 a^3} r^2 + D$$

問 6.

$$\text{境界条件は問 2 と問 5 より } \lim_{r \rightarrow a-0} \left(-\frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} \right) = \lim_{r \rightarrow a+0} \left(\frac{q}{8\pi\epsilon_0 a^3} r^2 + D \right) \text{ で, } D = -\frac{3q}{8\pi\epsilon_0 a} r^2 \text{ となる。}$$

$$\text{よって } \phi(\vec{r}) = \frac{q}{8\pi\epsilon_0 a^3} (r^2 - 3a^2)$$

問 7.

$$\text{問 1 と問 6 の和となる。よって } \phi(\vec{r}) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} + \frac{q}{8\pi\epsilon_0 a^3} (r^2 - 3a^2)$$

問 8.

$$\text{問 4 と同様に, } \vec{E}(\vec{r}) = \vec{\nabla}\phi(\vec{r}) = \vec{e}_r \cdot \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{r^2} - \frac{r}{a^3} \right)$$

問 9.

$$\rho(\vec{r}) = -\epsilon_0 \Delta\phi(\vec{r}) = -\epsilon_0 r^2 \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} e^{-\frac{2r}{a_0}} \left(1 + \frac{r}{a_0} \right) \right) \right) = -\frac{q}{\pi a_0^3} e^{-\frac{2r}{a_0}}$$

問 10, 11

$$r \approx 0 \text{ のとき } \phi(\vec{r}) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} e^{-\frac{2r}{a_0}} \left(1 + \frac{r}{a_0} \right) \cong \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} \text{ であり, これを作る原点での電荷は } q \text{ である。}$$

II.

(1)

$$f = \frac{\omega}{2\pi}$$

(2)

$$\begin{aligned}\theta(t_1 + \Delta t) - \theta(t_1) &= \left\{ \frac{\mu(t_1 + \Delta t) - \mu(t_1)}{\Delta t} t_1 + \mu(t_1 + \Delta t) \right\} \Delta t \\ &\rightarrow (\mu'(t_1) + \mu(t_1)) \Delta t.\end{aligned}$$

(3)

(2) を用いると

$$f_{\text{eff}}(t_1) = \frac{\Delta\omega}{2\pi} = \frac{1}{2\pi} \frac{\Delta\theta}{\Delta t} = \frac{1}{2\pi} (\mu'(t_1)t_1 + \mu(t_1)).$$

(4)

$$\mu(t) = \left(1 + \frac{t}{T}\right) \mu_{\text{initial}} \text{ より}$$

$$f_{\text{eff}}(T) = \frac{1}{2\pi} (\mu'(T)T + \mu(T)) = \frac{1}{2\pi} \left\{ \mu_{\text{initial}} + \left(1 + \frac{T}{T}\right) \mu_{\text{initial}} \right\} = \frac{3}{2\pi} \mu_{\text{initial}}.$$

(5)

$$X = t + \frac{x}{c}, \quad T = t - \frac{x}{c} \text{ より}$$

$$\frac{\partial^2}{\partial x^2} = \frac{1}{c^2} \left(\frac{\partial^2}{\partial X^2} - \frac{\partial^2}{\partial T^2} \right) \quad , \quad \frac{\partial^2}{\partial t^2} = \frac{\partial^2}{\partial X^2} + 2 \frac{\partial^2}{\partial X \partial T} + \frac{\partial^2}{\partial T^2}.$$

$$\text{よって } \frac{\partial^2}{\partial X \partial T} \tilde{\psi}(X, T) = 0.$$

(6)

$$x > 0 \text{ では } \psi(x, t) = A \cos \left(\omega t - \frac{\omega}{c} x \right).$$

(7)

$$x < 0 \text{ では } \psi(x, t) = A \cos \left(\omega t + \frac{\omega}{c} x \right).$$

(8)

時刻 t_1 に $x_0(t_1)$ を出た音を, 時刻 t に位置 x で聞くとする.

$$x - x_0(t_1) = c(t - t_1) \text{ より } t_1 = \frac{1}{1 - \frac{v}{c}} \left(t - \frac{x}{c} \right).$$

$$\text{よって } \psi(x, t) = \psi(x_0(t_1), t_1) = A \cos \left[\frac{\omega}{1 - \frac{x}{c}} \left(t - \frac{x}{c} \right) \right].$$

(9)

$$(8) \text{ より } f \rightarrow \frac{1}{1 - \frac{x}{c}} f \text{ なので } \frac{1}{1 - \frac{x}{c}} \text{ 倍.}$$

(10)

$$\psi_R(t) = A \cos \omega G(t) \text{ なので } \psi(x, t) = A \cos \omega G \left(t - \frac{x}{c} \right).$$

(11)

$$x_0(t) = a \sin \omega_0 t \text{ より } v_0(t) = a \omega_0 \cos \omega_0 t_0 \text{ とおくと}$$

$$f_{eff} = \frac{1}{1 - \frac{1}{c} v_0 \left(t_0 - \frac{x}{c} \right)} \frac{\omega}{2\pi} = \frac{1}{1 - \frac{a \omega_0}{c} \cos \omega_0 G \left(t_0 - \frac{x}{c} \right)} \frac{\omega}{2\pi}.$$

(12)

$$(11) \text{ より } f_{\max} = \frac{\omega}{2\pi} \frac{1}{1 - \frac{a \omega_0}{c}}.$$

(13)

$$(11) \text{ より } f_{\min} = \frac{\omega}{2\pi} \frac{1}{1 + \frac{a \omega_0}{c}}.$$