模糊推理

- 模糊知识表示 模糊命题 模糊规则
- 模糊推理模型 模糊推理的基本方法 模糊匹配与冲突消解 模糊关系的构造方法

模糊知识表示 模糊命题

- 模糊命题是那些含有模糊概念、模糊数据或者带有确信程度的命题。
- 模糊命题的一般表示形式:

x is A

x is A (CF)

x:论域上取值的变量,代表所论的对象

A:论域上的模糊集,用以刻画或表示模糊概念或模糊数;

CF: 模糊命题的确信度

模糊知识表示 模糊规则

• 模糊产生式规则的一般形式:

IF E THEN H (CF, λ)

E: 条件

H: 结论

这里的条件和结论都是模糊的,是用模糊命题表示的

CF:该产生规则所表示的知识的可信度因子

1: 阈值,用于确定该知识能够被应用的条件。

模糊推理模型 模糊推理的基本方法

• 1) 模糊假言推理

• 2) 模糊拒取式推理

• 3) 模糊假言三段论推理

模糊推理模型 模糊推理的基本方法 1) 模糊假言推理

证据:x is A'

知识:IF x is A THEN y is B

结论:y is B'

若已知证据为

x is A'

且 A 和 A'是模糊匹配的,则可通过下列合成运算求得 B'

$$B' = A' \circ R$$

模糊推理模型 模糊推理的基本方法

2) 模糊拒取式推理(存在问题)

证据:x is B' 知识:IF x is A THEN y is B 结论:x is A'

若已知证据为 x is B' 且 B 和 B'是模糊匹配的,则可通过下列合成运算求得 A' $A' = R \circ B'$

模糊推理模型 模糊推理的基本方法

3) 模糊假言三段论推理

```
证据:IF y is B THEN z is C 知识:IF x is A THEN y is B 结论:IF x is A THEN z is C
```

$$R_3 = R_1 \circ R_2$$

模糊推理模型 模糊匹配与冲突消解

模糊推理计算也是从初始模糊证据出发,通过计算模糊证据与模糊知识条件部分的匹配程度,选定相应的模糊知识,并运用所选定的模糊知识,推出模糊性的结论,并求出结论的可信度值。

当有多条模糊知识与初始模糊证据相匹配时,采 用一定的冲突消解策略,确定启用的模糊知识。

模糊推理模型 模糊匹配

- 在模糊推理中,当根据初始证据在模糊知识库中 寻找相应的可用知识作为推理的依据时,必须考 虑哪条知识的前提条件中的A与模糊证据中的A' 能近似匹配,即它们的相似程度是否大于某个预 先设定的阈值。
- 两个模糊概念的相似度又称为匹配度。
- 计算匹配度的方法主要有: 语义距离和贴近度。

模糊推理模型 模糊匹配

语义距离:刻画两个模糊概念间的差异

• 常用的有海明距离:

设 $U = (u_1, u_2, \dots, u_n)$ 是一个离散有限论域, A 和 B 分别是刻画论域 U 上两个模糊概念的模糊集,则 A 和 B 的海明距离定义为:

$$d(A,B) = \frac{1}{n} \times \sum_{i=1}^{n} |\mu_A(u_i) - \mu_B(u_i)|$$
 (4.79)

如果论域 U 是某个实数域上的闭区间[a,b],则海明距离为:

$$d(A,B) = \frac{1}{b-a} \times \int_a^b |\mu_A(u) - \mu_B(u)| du$$
 (4.80)

贴近度:两个概念的接近程度

设A和B分别是论域 $U=(u_1,u_2,\cdots,u_n)$ 的两个模糊概念对应的模糊集,则这两个模糊概念的贴近度定义为

$$(A,B) = \frac{1}{2}(A \cdot B + (1 - A \odot B))$$
 (4.81)

其中,
$$A \cdot B = \bigvee_{U} (\mu_{A}(u_{i}) \wedge \mu_{B}(u_{i}))$$

$$A \odot B = \bigwedge_{U} (\mu_{A}(u_{i}) \vee \mu_{B}(u_{i}))$$

这里 $(A \cdot B)$ 和 $(A \odot B)$ 分别称为 A 与 B 的内积和外积。

模糊推理模型 冲突消解

 当模糊知识库中有多条知识与已知证据中的前提 条件能够模糊匹配时,到底选择哪条知识作为推 理的依据,这种选择称为冲突消解。

• 常用的方法有按匹配度大小排序法等。

按匹配度大小排序:在进行推理时,当有多条知识与证据匹配成功时,即发生冲突时,按照匹配度的大小决定哪条知识先被应用。

模糊推理模型 模糊关系的构造方法

• (1) Zadeh方法

设A和B分别是论域U和V上的两个模糊集,则它们之间的模糊关系 R_m 定义为

$$R_{m} = \int_{U \times V} (\mu_{A}(u) \wedge \mu_{B}(v)) \vee (1 - \mu_{A}(u)) / (u, v)$$
 (4.82)

• (2) Mamdani方法

设A和B分别是论域U和V上两个模糊概念对应的两个模糊集, Mamdani提出了一个称为条件命题的最小运算规则来构造模糊关系, 定义的它们之间的模糊关系 R_c 如下:

$$R_{c} = \int_{U \times V} (\mu_{A}(u) \wedge \mu_{B}(v)) / (u, v)$$
 (4.83)

• (3)Mizumoto方法

设A和B分别是论域U和V上两个模糊概念对应的两个模糊集, Mizumoto 定义的它们之间的模糊关系 R_x 如下:

$$R_{g} = \int_{U \times V} (\mu_{A}(u) \to \mu_{B}(v)) / (u, v)$$

$$\mu_{A}(u) \to \mu_{B}(v) = \begin{cases} 1 & \mu_{A}(v) \leq \mu_{B}(v) \text{ if} \\ \mu_{B}(v) & \mu_{A}(v) > \mu_{B}(v) \text{ if} \end{cases}$$

$$(4.84)$$

其中