

d'Enseignement

Démystifier les langages de haut niveau

Outils Numériques / Semestre 5 Institut d'Optique / B1_1

Objectifs pédagogiques du module

 Construire une boite à outils de méthodes numériques pour de futur.es ingénieur.es en physique

Méthodes Numériques

Programmation

Ingénieur.e en Physique

C'est quoi cette syntaxe???

Programmation



import numpy

• Que représentent ces différentes syntaxes ?

v = numpy.array([1, 2, 3])

a = v.max()



print(v.shape)



Programmation

Missions!!



Afficher le résultat d'une opération stocké dans une variable



Programmation

Missions !!

Ingénieur.e en Physique



Afficher le résultat d'une opération stocké dans une variable

Générer un vecteur *temps* avec un pas de 0,001 entre 0 et 1s

Afficher une dizaine de périodes d'un signal sinusoïdal à 3 kHz.

« Zoomer » plus spécifiquement sur une période.



Missions!!

Programmation

Méthodes Numériques

Ingénieur.e en Physique



Afficher le résultat d'une opération stocké dans une variable

Générer un vecteur *temps* avec un pas de 0,001 entre 0 et 1s

Afficher une dizaine de périodes d'un signal sinusoïdal à 3 kHz.
« Zoomer » plus spécifiquement sur une période.

Résoudre l'équation polynomiale suivante : $3x^{12} + 5x^5 - 3x = 4$

Résoudre le système d'équation :

$$\begin{cases} a_1 \cdot x + b_1 \cdot y = c_1 \\ a_2 \cdot x + b_2 \cdot y = c_2 \end{cases}$$



Missions!!

Programmation

Méthodes Numériques

Ingénieur.e en Physique



Afficher le résultat d'une opération stocké dans une variable

Générer un vecteur *temps* avec un pas de 0,001 entre 0 et 1s

Afficher une dizaine de périodes d'un signal sinusoïdal à 3 kHz.

« Zoomer » plus spécifiquement sur une période.

Résoudre l'équation polynomiale suivante : $3x^{12} + 5x^5 - 3x = 4$



Résoudre le système d'équation :

$$\begin{cases} a_1 \cdot x + b_1 \cdot y = c_1 \\ a_2 \cdot x + b_2 \cdot y = c_2 \end{cases}$$

Afficher la solution de l'équation différentielle suivante :

$$V_e = L_1 \cdot C_1 \cdot \frac{d^2 V_s}{dt^2} + R_1 \cdot C_1 \cdot \frac{d V_s}{dt} + V_s$$

Tracer la réponse en fréquence du système modélisé par une fonction de transfert, pour diverses valeurs de m :

$$H(p) = rac{V_S}{V_E} = G_0.rac{rac{p^2}{\omega_0^2}}{1 + rac{2.m}{\omega_0}.p + rac{p^2}{\omega_0^2}}$$

Distributions / Environnements



Distribution : ensemble de logiciels et de librairies incluant des environnements et des interpréteurs







Environnement (IDE) : ensemble d'outils pour l'édition et l'interprétation des commandes / programmes incluant des interpréteurs et des éditeurs de texte







Bibliothèques : ensemble de modules supplémentaires incluant des classes, des fonctions...















Distributions / Environnements



Installation de bibliothèques / packages

Dans un shell/prompt

> pip install numpy

Dans un shell/prompt (Anaconda)

> conda install numpy



Package: *pip install SupOpNumTools*

Dépôt : https://github.com/IOGS-Digital-Methods/SupOpNumTools

Doc: https://iogs-digital-methods.github.io/SupOpNumTools/





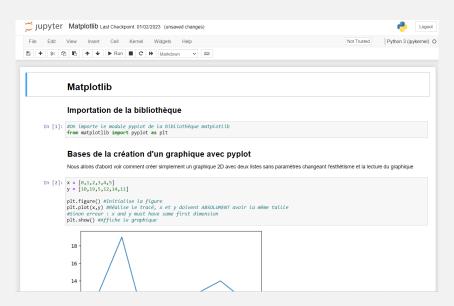
File Edit Search Source Run Debug Consoles Projects Tools View Help

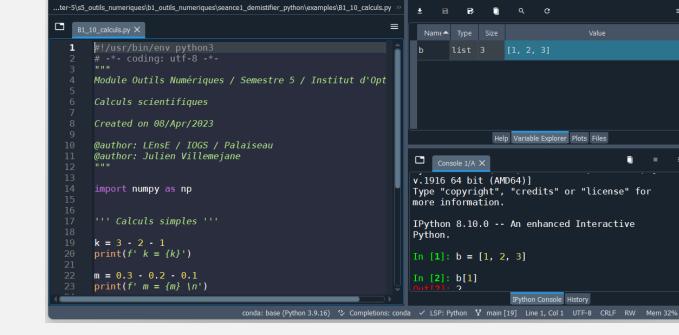
Spyder (Python 3.9)





Jupyter ou Spyder?



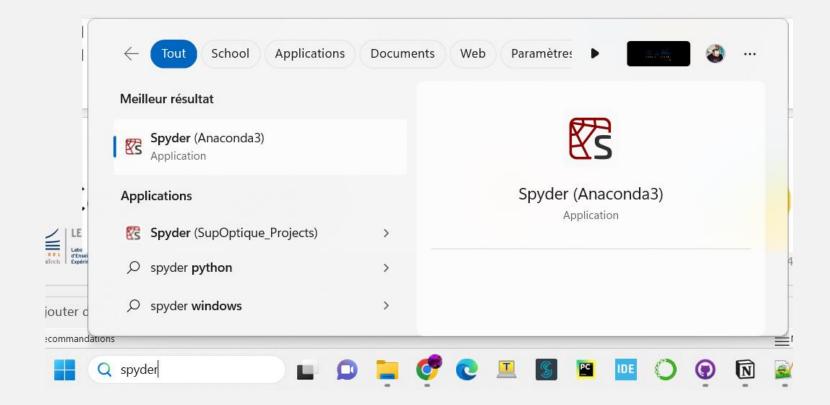








Lancer Spyder









Outils

Editeur de texte



```
Spyder (Python 3.9)
                                                                                                                                       \times
                                                                                                                                File Edit Search Source Run Debug Consoles Projects Tools View Help
                                                                                                            C:\Users\julie
 ..ter-5\s5_outils_numeriques\b1_outils_numeriques\seance1_demistifier_python\examples\B1_10_calculs.py
B1_10_calculs.py X
         #!/usr/bin/env python3
         Module Outils Numériques / Semestre 5 / Institut d'Opt
         Calculs scientifiques
         Created on 08/Apr/2023
                                                                                                Help Variable Explorer Plots Files
         Qauthor: LEnsE / IOGS / Palaiseau
         Qauthor: Julien Villemejane
                                                                               Console 1/A X
                                                                              v.1916 64 bit (AMD64)]
         import numpy as np
                                                                              Type "copyright", "credits" or "license" for
                                                                              more information.
         ''' Calculs simples '''
                                                                              IPython 8.10.0 -- An enhanced Interactive
                                                                              Python.
         k = 3 - 2 - 1
         print(f' k = \{k\}')
                                                                              In [1]: b = [1, 2, 3]
         m = 0.3 - 0.2 - 0.1
                                                                              In [2]: b[1]
         print(f' m = \{m\} \setminus n')
                                                                                                    IPython Console History
                                         conda: base (Python 3.9.16) 🜣 Completions: conda 🗸 LSP: Python 🦞 main [19] Line 1, Col 1 UTF-8 CRLF RW Mem 32%
```

Variables

Console

Trucs et Astuces



Sections

```
#%%
```

```
#% Frequency Response / Bode

w = np.logspace(1, 6, 101)

mag, phase, w = ct.bode_plot(sysRC.getTF(), w, plot=True)

mag_db = 20*np.log(mag)

phase_deg = phase * 180 / np.pi

f = w/(2*np.pi)
```

Exécutables indépendamment (... ou presque)

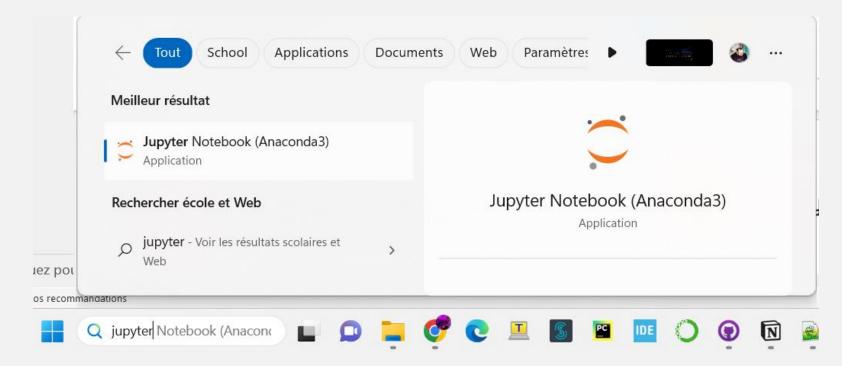








Lancer Jupyter





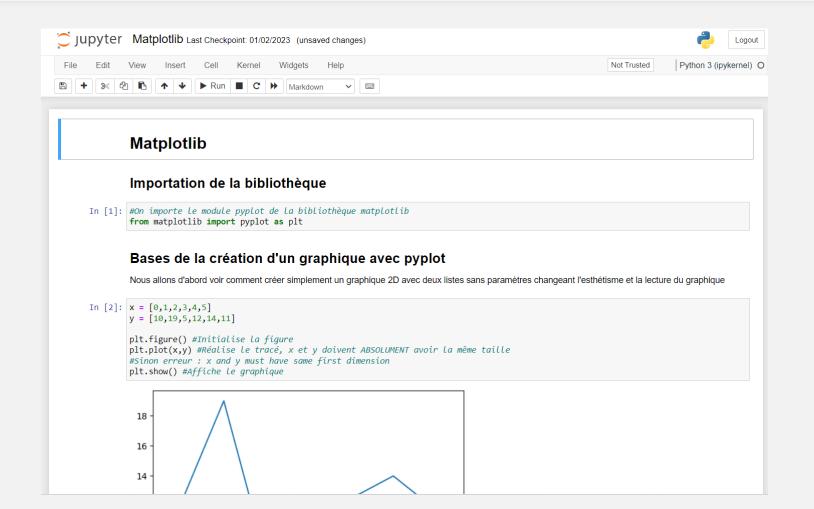




Outils

Editeur de textes pré-formatés (Markdown)





Serveur Web local



Variables

```
a = 2 + 3

print(a)

print('a = ', a) ou print(f'a = {a}')

5

a = 5
```

Listes

2

$$a = b + b$$

??



Doit-on faire confiance aux ordinateurs?

 Testez les deux calculs suivants sous Python



$$> a = 3 - 2 - 1$$

$$> b = 0.3 - 0.2 - 0.1$$





Représentation binaire

Deux niveaux de tension possible uniquement en machine

Meilleure robustesse pour la transmission de données sur de longues distances

Chaque donnée binaire est appelée BIT (BInary digiT)

Un **mot binaire** est composé de plusieurs chiffres binaires Pour un mot binaire de n bits, il est possible d'obtenir 2ⁿ combinaisons





• Différentes sortes de données à coder

Des données numériques

Entiers naturels

Entiers relatifs

Réels

Des données non-numériques

Caractères alphanumériques

	000	001	010	011	100	101	110	111
0000	NUL	DLE	SP	0	@	P	٤	p
0001	SOH	DC1	!	1	Α	Q	a	q
0010	STX	DC2	66	2	В	R	b	r
0011	ETX	DC3	#	3	C	S	c	S
0100	EOT	DC4	\$	4	D	T	d	t
0101	ENQ	NAK	%	5	E	U	e	u
0110	ACK	SYN	&	6	F	V	f	v
0111	BEL	ETB	,	7	G	W	g	w
1000	BS	CAN	(8	Н	X	h	X
1001	HT	EM)	9	I	Y	i	y
1010	LF	SUB	*	:	J	\mathbf{Z}	j	Z
1011	VT	ESC	+	;	K	[k	{
1100	FF	FS	,	<	L	\	1	
1101	CR	GS	-	=	M]	m	}
1110	SO	RS		>	N	٨	n	~
1111	SI	US	/	?	O	_	O	DEL

ASCII (7 bits)

> UNICODE UTF-8/16/32

0000 0000 0100 0001





• Différentes sortes de données à coder

Des données numériques

Entiers naturels

Entiers relatifs

Réels



1 ≠ '1'

Des données non-numériques

Caractères alphanumériques

	000	001	010	011	100	101	110	111
0000	NUL	DLE	SP	0	@	P	6	p
0001	SOH	DC1	!	1	Α	Q	a	q
0010	STX	DC2	66	2	В	R	b	r
0011	ETX	DC3	#	3	C	S	c	S
0100	EOT	DC4	\$	4	D	T	d	t
0101	ENQ	NAK	%	5	E	U	e	u
0110	ACK	SYN	&	6	F	V	f	v
0111	BEL	ETB	,	7	G	W	g	W
1000	BS	CAN	(8	Н	X	h	X
1001	HT	EM)	9	I	Y	i	y
1010	LF	SUB	*	:	J	Z	j	Z
1011	VT	ESC	+	;	K	[k	{
1100	FF	FS	,	<	L	\	1	
1101	CR	GS	-	=	M]	m	}
1110	SO	RS		>	N	٨	n	~
1111	SI	US	/	?	O	_	O	DEL

ASCII (7 bits)

UNICODE UTF-8/16/32

0000 0000 0100 0001





Nombres entiers

Nombre fini de valeurs sur un intervalle donné

Sur N bits : 2^N combinaisons

 2^N entiers naturels de 0 à 2^{N-1}

Ob
$$1011 = 1.2^3 + 0.2^2 + 1.2^1 + 1.2^0$$

 2^N entiers relatifs de -2^{N-1} à $2^{N-1}-1$

0b 1011



signe



Nombres entiers

Nombre fini de valeurs sur un intervalle donné

Sur N bits : 2^N combinaisons

 2^N entiers naturels de 0 à 2^{N-1}

Ob
$$1011 = 1.2^3 + 0.2^2 + 1.2^1 + 1.2^0$$

 2^N entiers relatifs de -2^{N-1} à $2^{N-1}-1$

0b 1011







signe



Nombres entiers

Nombre fini de valeurs sur un intervalle donné

Sur N bits : 2^N combinaisons

 2^N entiers naturels de 0 à 2^N -1

Ob
$$1011 = 1.2^3 + 0.2^2 + 1.2^1 + 1.2^0$$

 2^N entiers relatifs de -2^{N-1} à $2^{N-1}-1$

0b 1011



-0 ≠ 0

signe

Complément à 2

Nombres réels

Infinité de valeurs sur un intervalle donné

Normalisation des informations

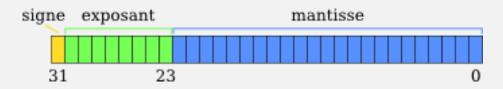
IEEE 754, datant de 1985

Simple précision : 32 bits

Double précision : 64 bits



Norme IEEE754 / Simple



$$valeur = s \times 2^e \times m$$

Cas normalisé

Possibilité de coder l'infini

Plus petite valeur codifiée $1,17549435 \times 10^{-38}$

Nombres réels

Infinité de valeurs sur un intervalle donné

Normalisation des informations

IEEE 754, datant de 1985

Simple précision : 32 bits

Double précision : 64 bits



Wikipedia / IEEE 754



• Exemple en C++

```
int main(void){
    int a = 3, b = 2;
    float k = 2.5;
    int c = a / b;
    cout << "c = " << c << endl;
    float d = a / b;
    cout << "d = " << d << endl;
    return 0;
}</pre>
```

```
c = 1
d = 1
```

Process returned 0 (0x0) execution time: 0.053 s Press any key to continue.

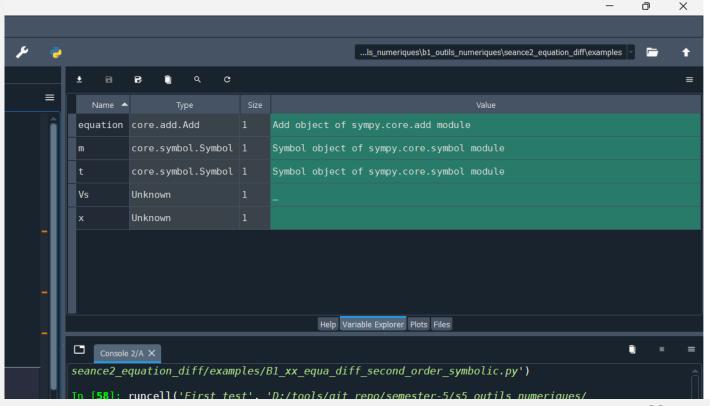
$$e = 1.5$$



Trucs et Astuces



Variable explorer





Trucs et Astuces



• Connaître le type de données





Utilisation de bibliothèques

import numpy
ma = numpy.array([1, 2, 3])

import numpy as np ma = np.array([1, 2, 3]) from matplotlib import pyplot pyplot.figure()

from matplotlib import pyplot as plt plt.figure()











Utilisation des vecteurs / matrices

```
import numpy as np
x = np.array([1,2,3])
y = np.sin(x)
print(y)
```

???

```
mb = np.array( [[1,2,3] , [4,5,6]] )

mc = np.array( [[1,2,3] , [4,5,6]] )

mm = mb + mc

print( mm )
```

```
[[ 2 4 6]
[ 8 10 12]]
```







Quelques vecteurs particuliers

```
import numpy as np
vz = np.zeros( 10 )
print( f'shape of vz : {vz.shape}')
print( f'values of vz : {vz}')
```

```
mo = np.ones((10,3))
print(f'shape of mo: {mo.shape}')
print(f'values of mo: {mo}')
???
```



???





Quelques vecteurs particuliers

```
import numpy as np
vlin = np.linspace( -1, 3, 21 )
print( f'shape of vlin : {vlin.shape}' )
print( f'values of vlin : {vlin}' )
```

```
vlog = np.logspace( 1, 5, 11 )
print( f'shape of vlog : {vlog.shape}')
print( f'values of vlog : {vlog}')
```

???

```
vara = np.arange( 5, step=0.5 )
print( f'shape of vara : {vara.shape}')
print( f'values of vara : {vara}')
```

???



???





Travailler avec des vecteurs

```
import numpy as np
mb = np.array( [[1,2,3] , [4,5,6]] )

total = np.sum(mb)
total_c = np.sum(mb, axis=0)
total_r = np.sum(mb, axis=1)
```

```
Que contiennent les variables total, total_c et total_r?
```

```
moy = np.mean(mb)
moy_c = np.mean(mb, axis=0)
moy_r = np.mean(mb, axis=1)
```

Que contiennent les variables *moy*, *moy_c* et *moy_r*?







Travailler avec des vecteurs

```
import numpy as np
vect = np.arange( 100 )
vect_p = vect[ 10 : 30 ]
vect_s = vect[ 50 : ]
```

```
Que contiennent les variables vect, vect_p et vect_s?
```

```
c = vect[(vect > 2) & (vect < 11)]
tf = (vect > 2) & (vect < 11)
```

Que contiennent les variables **c** et **tf** ?

```
mb = np.array([[1,2,3], [4,5,6]])
mc = mb[:, 1:3]
```

Que contient la variable *mc* ?



Trucs et Astuces



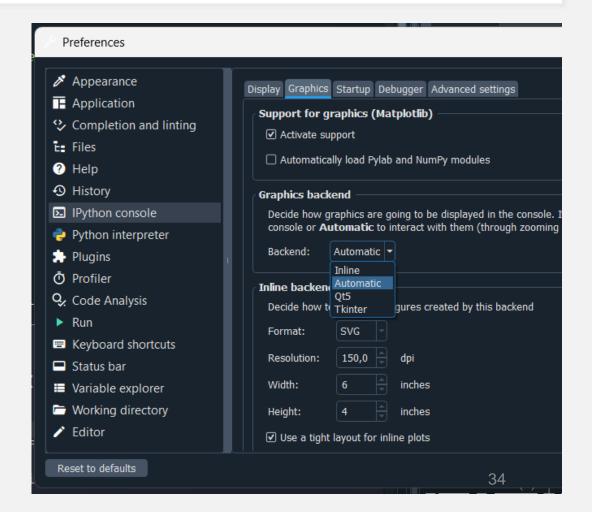
Affichage des figures

Tools / Preferences *ou* **Outils / Préférences**

IPython console Graphics

Activate Support Backend : **Automatic**





Puis-je utiliser de la même manière...

• des listes (*list*)

```
b = [1, 2, 3]
a = b + b
print(a)
```

???

des matrices (np.array)







Nombres complexes

```
import numpy as np
mk = np.array([1j, 2, 3], dtype=complex)
print( mk )
```

```
[0+1j 2+0j 3+0j]
```

```
nk = 1j + 3

print( nk )

print( type( nk ) )
```



Résoudre des problèmes linéaires

Equation polynomiale

$$-6.x^2 - 2.x + 4 = 0$$

import *numpy.polynomial.polynomial* **as** *nppol*

X = nppol.polyroots([4, -2, -6])print(X)



Résoudre des problèmes linéaires

Système d'équations

$$\begin{cases} a_1 \cdot x + b_1 \cdot y = c_1 \\ a_2 \cdot x + b_2 \cdot y = c_2 \end{cases}$$

Représentation matricielle

$$A = \begin{pmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{pmatrix} \qquad b = \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix}$$

$$X = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

Si le système possède une solution, alors la **matrice A est inversible** et le résultat peut s'obtenir par :

$$X = A^{-1}.b$$



Résoudre des problèmes linéaires



Système d'équations

$$\begin{cases} a_1 \cdot x + b_1 \cdot y = c_1 \\ a_2 \cdot x + b_2 \cdot y = c_2 \end{cases}$$

$$A = \begin{pmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{pmatrix} \qquad b = \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix}$$

Résolution numérique

from scipy import linalg
X = linalg.solve(A, b)

Si le système possède une solution, alors la **matrice A est inversible** et le résultat peut s'obtenir par :

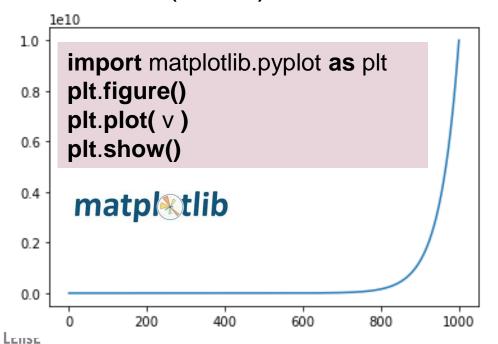






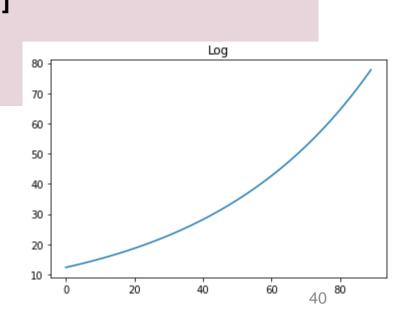


Vecteurs (suite)



```
import numpy as np v = np.logspace( 1, 10, 1001 )
```

```
v2 = v[ 10 : 100 ]
plt.figure()
plt.plot( v2 )
plt.show()
```







Gestion des erreurs

```
try:

g = int(input('Saisir un entier : '))

a = 5/g

print(f'g = \{g\} et a = \{a\}')
```

```
except ValueError:
    print('Vous n\'avez pas saisi un entier !')
except ZeroDivisionError:
    print('Division par 0 !!')
except:
    print('Erreur !!!')
```



Arguments au lancement



• TO DO

*args et **kwargs



Bibliographie

Document rédigé par Julien VILLEMEJANE LEnsE / Institut d'Optique / France

http://lense.institutoptique.fr/

Création : Avril 2023

• Python pour le calcul symbolique— WikiBooks

https://fr.wikibooks.org/wiki/Python_pour_le_calcul_scientifique

