

# Tema 6

## ANÁLISIS DE CORRESPONDENCIA POR FILAS:

Objetivo Determinar una base  $u_1, \dots, u_p$  de  $\mathbb{R}^p$  tal que:

a)  $d_{x^2}(r_i, r_j) = d_e^2(p_{r_i}, p_{r_j})$

b)  $v_1 \geq v_2 \geq \dots \geq v_p$

$$\begin{bmatrix} r'_1 \\ \vdots \\ r'_n \end{bmatrix} \longrightarrow \begin{bmatrix} \end{bmatrix}$$

Determinación de la base: Supongamos que tengo una base  $u_1, \dots, u_p$  de  $\mathbb{R}^p$  con a)  $u_k^t D_p^{-1} u_k = 1 \forall k$  b)  $u_k^t D_p^{-1} u_\ell = 0 \quad k \neq \ell$

Se deduce:

$$\textcircled{1} \begin{bmatrix} u_1^t \\ \vdots \\ u_p^t \end{bmatrix} D_p^{-1} [u_1 \dots u_p] = I_p \quad [u_1 \dots u_p] \begin{bmatrix} u_1^t \\ \vdots \\ u_p^t \end{bmatrix} D_p^{-1} = I_p$$

$$\sum_{k=1}^p u_k u_k^t D_p^{-1} = I_p$$

$\textcircled{2}$  Coordenadas de  $r_i$  respecto de  $u_1 \dots u_p$ .  $P_{r_i}^t = (r_i^t D_p^{-1} u_1, \dots, r_i^t D_p^{-1} u_p)$

Verifica que:

$$\sum_{k=1}^p \underbrace{(r_i^t D_p^{-1} u_k)}_{\text{escalar}} u_k = \sum_{k=1}^p u_k \underbrace{(r_i^t D_p^{-1} u_k)}_{\substack{\text{escalar} \\ \text{a su base}}} \stackrel{!}{=} \sum_{k=1}^p \underbrace{u_k \cdot u_k^t D_p^{-1}}_{I_p} \cdot r_i = r_i$$

Podemos expresar  $P_{r_i}^t = r_i^t D_p^{-1} (u_1 \dots u_p)$

$$\textcircled{3} d_e^2(P_{r_i}, P_{r_j}) = (P_{r_i} - P_{r_j})^t (P_{r_i} - P_{r_j}) \stackrel{!}{=} (r_i^t - r_j^t) D_p^{-1} \underbrace{(u_1 \dots u_p)}_{\substack{\text{coord. asociadas} \\ \text{a } u_k}} \underbrace{\begin{pmatrix} u_1^t \\ \vdots \\ u_p^t \end{pmatrix}}_{u \cdot I_p} D_p^{-1} (r_i - r_j) =$$

$$\underbrace{\delta_{x^2}(r_i, r_j)}_{(r_i - r_j)^t D_p^{-1} (r_i - r_j)} = (r_i - r_j)^t D_p^{-1} (r_i - r_j) = \delta_{x^2}(r_i, r_j)$$

$$\textcircled{4} \begin{bmatrix} P_{r_1}^t \\ \vdots \\ P_{r_n}^t \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \underbrace{r_1^t D_p^{-1} u_1 \dots}_{\text{columna } k} \\ \vdots \\ \underbrace{r_n^t D_p^{-1} u_n}_{\text{columna } k} \end{bmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}$$

Ponderac. (pesos)

Media ponderada de la columna  $k$ :  $\sum_{i=1}^n r_k^t D_p^{-1} u_k f_{i.} = \sum_{i=1}^n f_{i.} r_k^t D_p^{-1} u_k = m_r^t D_p^{-1} u_k$

(5) Varianza ponderada de la columna  $k$ :  $V_k = \sum_{i=1}^n (r_k^t D_p^{-1} u_k - m_r^t D_p^{-1} u_k)^2 f_{i.} =$   
 $= \dots = u_k^t \cdot D_p^{-1} \sum_{i=1}^n f_{i.} (r_i - m_r)(r_i - m_r)^t D_p^{-1} u_k$  ;  $V_k = u_k^t D_p^{-1} S_r u_k$   
 No depende de la base

(6)  $\sum_{k=1}^p V_k = \sum_{k=1}^p \underbrace{u_k^t D_p^{-1} S_r u_k}_{\text{Escalar}} = \sum \text{tr}(u_k^t D_p^{-1} S_r u_k) = \text{tr}(\underbrace{\sum u_k u_k^t}_{\text{Id}} D_p^{-1} S_r) =$   
 $= \text{tr}(S_r)$   
 No depende de la base

(7) Problema a resolver:  $u_1$  tal que  $\text{Max}_{u_1} u_1^t D_p^{-1} S_r u_1$   
 s.a  $u_1^t D_p^{-1} u_1 = 1$   
 y  $u_2$  tal que  $\text{Max}_{u_2} u_2^t D_p^{-1} S_r u_2$   
 s.a  $u_2^t D_p^{-1} u_2 = 1$   
 $u_2^t D_p^{-1} u_1 = 0$

Teorema: Sea  $A$  una matriz simétrica, sea  $M$  una matriz simétrica def. pos.  $\Rightarrow$

(a)  $\text{Max}_{u_1} u_1^t A u_1$   $\Rightarrow$  la solución  $(\lambda_{\text{MAX}}, u_{\text{MAX}})$  de  $M^{-1}A$   
 s.a  $u_1^t M u_1 = 0$  (Autovect, autovector)

(b)  $\text{Max}_{u_2} u_2^t A u_2$   $\Rightarrow$  la solución  $(\lambda_2, u_2)$  de  $M^{-1}A$   
 s.a  $u_2^t M u_2 = 1$   
 $u_2^t M u_1 = 0$

Dem.

(a)  $L(u_1, \lambda) = u_1^t A u_1 - \lambda(u_1^t M u_1 - 1)$

$\frac{\partial L}{\partial u_1} = 2A u_1 - 2\lambda M u_1 = \underset{\substack{\uparrow \\ \text{vector d'imp}}}{0_{(p)}} \Rightarrow \underbrace{A u_1 = \lambda M u_1}_{\Rightarrow M^{-1}A u_1 = \lambda u_1}$

$\Rightarrow (\lambda_1, u_1)$  aut de  $M^{-1}A$

Multiplicamos por  $u_1^t$ :  $\underbrace{u_1^t A u_1}_{\substack{\uparrow \\ \text{Primera y seg rest.}}} = \lambda \underbrace{u_1^t M u_1}_1$

Como es lo que queremos maximizar entonces la soluc. viene dada por  $(\lambda_{\text{max}}, u_{\text{max}})$  de  $M^{-1}A$

(b)  $L(u_2, \beta_1, \beta_2) = u_2^t A u_2 - \beta_1(u_2^t M u_2 - 1) - \beta_2(u_2^t M u_1)$

$$\frac{\delta L}{\delta u_2} = 2A u_2 - 2\beta_2 M u_2 - \beta_2 M u_1 = 0_{(p)}^{(*)} \quad \left. \begin{array}{l} \\ \end{array} \right\} \text{Mult } u_1^t$$

$$2 u_1^t A u_2 - 2 \underbrace{\beta_1 u_1^t M u_2}_{\text{C por hipot.}} - \underbrace{\beta_2 u_1^t M u_1}_{\text{1 por (a)}} = 0_{(1)}$$

De 1. :  $u_2^t A u_1 = \lambda u_2^t M u_1 = 0$ , por tanto de  $\checkmark$  sacamos  
mult  $u_1^t$   $u_1^t M u_2$   $0$

La conclusión de que  $\beta = 0$

(\*) Tenemos la solución  $A u_2 = \beta_1 M u_2 \Rightarrow M^{-1} A u_2 = \beta_1 u_2$   
 $\downarrow$   
 $u_2^t A u_2 = \beta_1$   $(\beta_1, u_2)$  autv/autov de  $M^{-1} A$   
 (Es lo que queremos Max)

Solución de (7) :  $u_1, \dots, u_p$  son autovect de  $S_r$   
 $\lambda_1, \dots, \lambda_p$  son autovalores de  $S_r$   
 y  $V_k = \lambda_k \quad k=1, \dots, p$

(8) El nº de autovalores no nulos de la matriz  $S_r$  es :  
 $\min(n-1, p-1)$

Veamos primero que  $S_r \cdot m_r = 0 \cdot m_r = 0_p$

$$\sum_{i=1}^n p_i (r_i - m_r) (r_i - m_r)^t D_p^{-1} m_r = 0_p$$

$$r_i^t 1_p = 1$$

$$m_r^t 1_p = 1$$

$$\left( \begin{array}{c} 1/p_1 \\ \vdots \\ 1/p_p \end{array} \right) \left( \begin{array}{c} p_{11} \\ \vdots \\ p_{p1} \end{array} \right) = \left( \begin{array}{c} 1 \\ \vdots \\ 1 \end{array} \right)_p = 1_p$$

(9) Coordenadas de  $r_i$  sobre  $m_r$

$$\begin{bmatrix} r_1^t D_p^{-1} m_r \\ \vdots \\ r_n^t D_p^{-1} m_r \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ \vdots \\ 1 \end{bmatrix} \quad \leftarrow \text{Tiene varianza 0 (columna de 1)}$$

(10) Coordenadas de  $r_i$  sobre  $u_k (\neq m_r)$

$$\begin{bmatrix} r_1^t D_p^{-1} u_k \\ \vdots \\ r_n^t D_p^{-1} u_k \end{bmatrix} \quad \text{Media ponderada : } m_r^t D_p^{-1} u_k = 0 \text{ por } u_k^t D_p^{-1} u_k = 0 \quad (k \neq 1)$$

$\Rightarrow$  las media ponderada de todas las columnas es cero

## MEDIDAS PARA LA INTERPRETACIÓN

$$\begin{aligned} \bullet \chi^2 &= N \sum_{i=1}^n f_{i.} \underbrace{d_{\chi^2}(r_i, m_r)}_{(r_i - m_r)^t D_p^{-1} (r_i - m_r)} \\ \bullet \text{tr}(S_r) &= \lambda_1 + \dots + \lambda_p \\ \bullet \text{tr}(S_r) &= \sum_{i=1}^n f_{i.} \text{tr}((r_i - m_r)(r_i - m_r)^t D_p^{-1}) = \sum_{i=1}^n f_{i.} \underbrace{[(r_i - m_r)^t D_p^{-1} (r_i - m_r)]}_{1 \times 1} = \\ &= \sum_{i=1}^n f_{i.} d_{\chi^2}(r_i, m_r) \end{aligned}$$

- Inercia total:  $\frac{\chi^2}{N} = \text{tr}(S_r) = \lambda_1 + \dots + \lambda_p$

- Inercia debida a  $r_i$ :  $f_{i.} d_{\chi^2}(r_i, m_r)$  (%)

- Inercia debida a  $u_k$  (eje  $k$ ):  $\lambda_k$  (%)

Contribución de  $r_i$  a la inercia  $u_k$ :  $\frac{f_{i.} (r_i^t D_p^{-1} u_k)^2}{\lambda_k}$

Contribución de  $u_k$  a la inercia  $r_i$ :

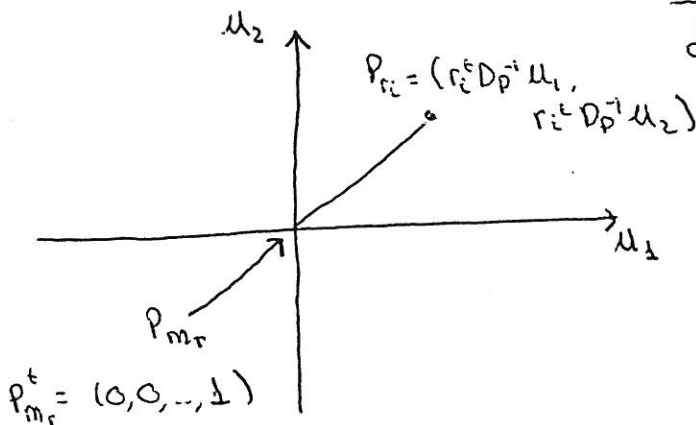
tenemos que ver qué aporta  $u_k$  a  $f_{i.} d_{\chi^2}(r_i, m_r)$ :

$$\begin{aligned} d_{\chi^2}(r_i, m_r) &= d_e^2(P_{r_i}, P_{m_r}) = \sum_{\substack{u_k \\ u_k \neq m_r}} (r_i^t D_p^{-1} u_k)^2 \\ &\quad \underbrace{(r_i^t D_p^{-1} u_1, \dots, r_i^t D_p^{-1} u_p)}_{\substack{\leftarrow \\ \equiv 1}} \quad \leftarrow \quad \underbrace{(m_r^t D_p^{-1} u_1, \dots, m_r^t D_p^{-1} u_p)}_{\substack{\leftarrow \\ \equiv 0 \dots 1'}} \end{aligned}$$

↑  
porque  $m_r$  es un elemento de la base (ortog a  $u_i$ )

Por tanto, la contribución será:

$$\frac{r_i^t D_p^{-1} u_k}{\underbrace{d_{\chi^2}(r_i, m_r)}_{\equiv 1}} = d_e^2(P_{r_i}, P_{m_r}) \quad (1)$$



Si (1) es prácticamente 1, / es una buena aproximación de la distancia  $\chi^2$  a distancia euclídea entre  $P_{r_i}$  y  $P_{m_r}$ . Si no es cercana a 0, solo los dos primeros coord no sirven.

## PUNTOS SUPLEMENTARIOS

$$p = \text{autoval no nulos} = \\ = \min(n-1, p-1)$$

$$\underset{\substack{\uparrow \\ \text{simbolo suma}}}{r_+^t} = (r_{+1}, \dots, r_{+p}) \begin{cases} \rightarrow \geq 0 \\ \rightarrow \sum = 1 \end{cases}$$

Nuevas coordenadas: de  $r_+^t \rightarrow (\dots r_+^t D_p^{-1} u_k \dots)$   
 de  $m_r^t \rightarrow (\dots m_r^t D_p^{-1} u_k \dots) = (0, 0, \dots, 0, \overset{1}{\oplus})$

• Vértices de los ejes: (B1)  $V_{p+1}^t = (1, 0, \dots, 0)_{p \times 1}$   
 $\vdots$   
 (Bp)  $V_{p+1}^t = (0, 0, \dots, 1)_{p \times 1}$  ← concentra toda la prob en la última categoría  


---

 $\downarrow$   
 $(\dots V_{p+1}^t D_p^{-1} u_k \dots)$

• Ejemplo: tabla de contingencia

