

Programação Orientada a Objetos

PROJETANDO

CLASSES

em

C++

Introdução

- As nossas **classes** agora podem utilizar:
 - Sobrecarga de operadores
 - Funções amigas

```
class Tempo
{
private:
    int horas;
    int minutos;

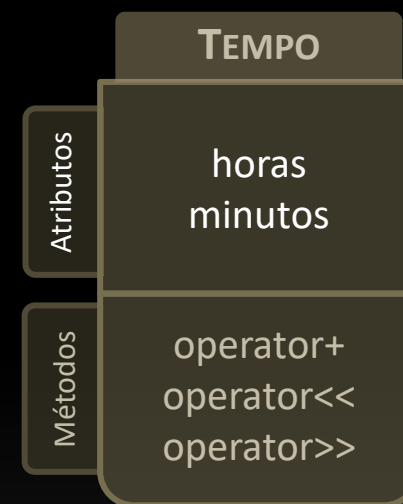
public:
    ...

    Tempo operator+(int num) const;
    friend Tempo operator+(int num, const Tempo & t);
};
```

```
Tempo A, B;

// A.operator+(2);
B = A + 2;

// operator+(2, A);
B = 2 + A;
```



Introdução

- As **classes** em C++ **são diferentes**
 - Se comportam como **tipos primitivos**
 - Nem toda linguagem OO tem esse suporte

```
Tempo A, B;  
  
// A.operator+(2);  
B = A + 2;  
  
// operator+(2, A);  
B = 2 + A;
```

C++

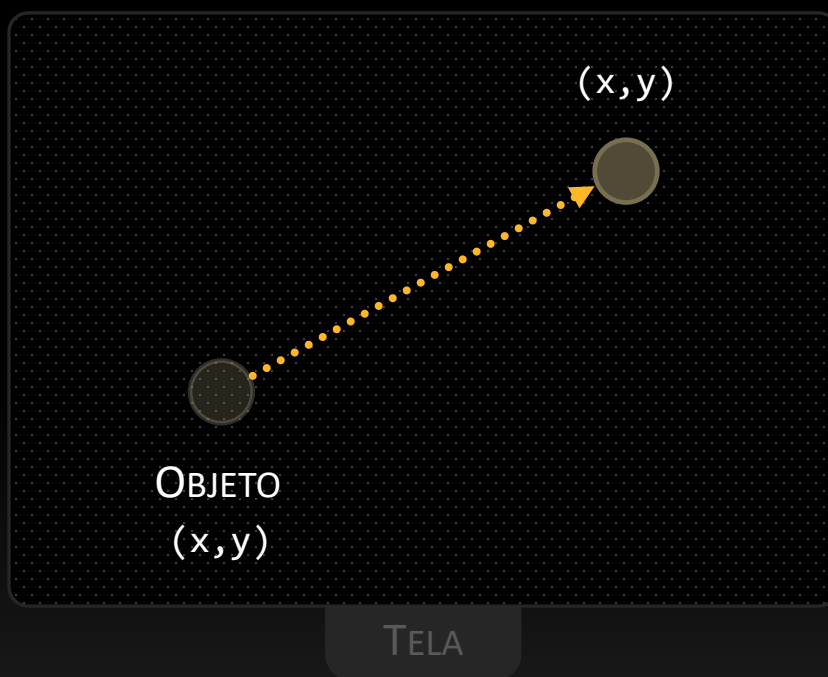
```
Tempo A, B;  
  
// método somar  
B = A.Somar(2);  
  
// não tem opção  
B = A.Somar(2);
```

Outras



Introdução

- Vamos explorar mais o projeto de classes em C++



Em jogos, vetores são muito usados para deslocar objetos na tela.

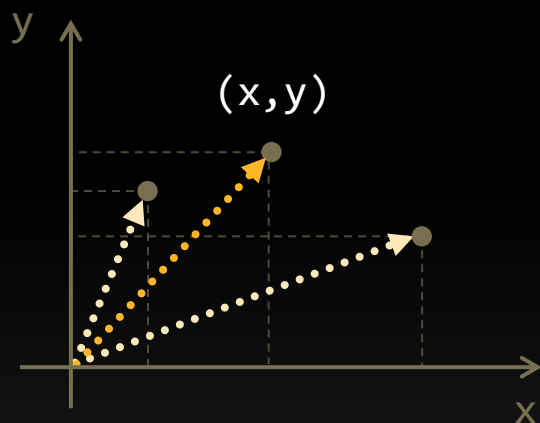
Que tal modelar uma

CLASSE VETOR

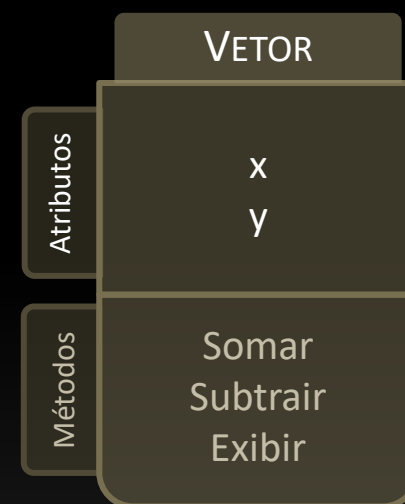
?

Representação de Vetores

- Um vetor pode ser **representado** por:
 - Coordenadas retangulares
 - Ponto no eixo cartesiano

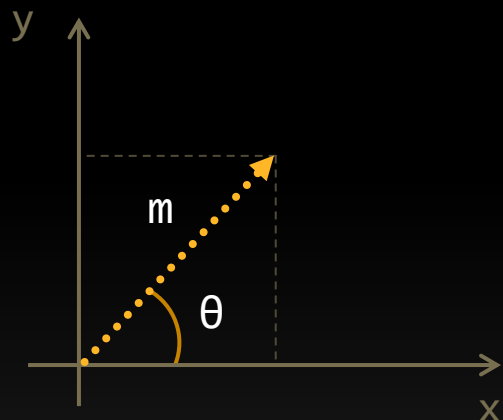


```
class Vetor
{
private:
    double x;
    double y;
    ...
};
```

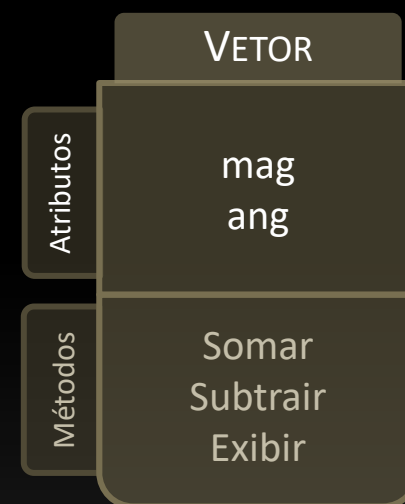


Representação de Vetores

- Um vetor pode ser **representado** por:
 - Coordenadas polares
 - Magnitude e ângulo

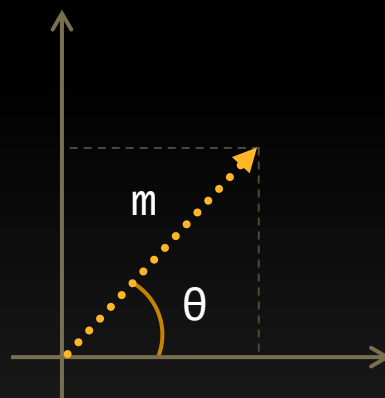
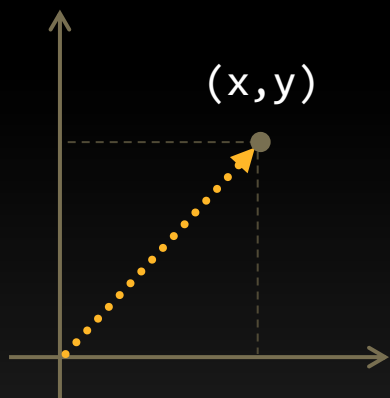


```
class Vetor
{
private:
    double mag;
    double ang;
    ...
};
```



Representação de Vetores

- Podemos guardar **as duas representações**:
 - Um membro vai indicar a **representação padrão**
 - Coordenadas Retangulares (RET)
 - Coordenadas Polares (POL)



Representação de Vetores

- A **declaração** da classe:

```
class Vetor
{
public:
    enum Coord { RET, POL };

private:
    double x, y;           // coordenadas cartesianas
    double mag;            // comprimento do vetor
    double ang;            // ângulo do vetor em graus
    Coord rep;             // representação padrão

    void SetMag();         // ajusta magnitude com base em (x,y)
    void SetAng();         // ajusta ângulo com base em (x,y)
    void SetX();           // ajusta posição x com base em magnitude e ângulo
    void SetY();           // ajusta posição y com base em magnitude e ângulo
    ...
}
```


Representação de Vetores

...

public:

```
Vetor();  
Vetor(double n1, double n2, Coord tipo = RET);
```

Construtores

```
double Magnitude()      { return mag; }  
double Angulo()          { return ang; }  
void SetCoord(Coord modo) { rep = modo; }
```

Métodos Inline

```
Vetor operator+(const Vetor& v) const;  
Vetor operator-(const Vetor& v) const;  
Vetor operator-() const;  
Vetor operator*(double n) const;  
friend Vetor operator*(double n, const Vetor& v);  
friend ostream& operator<<(ostream& os, const Vetor& v);
```

Operações

```
};
```

Representação de Vetores

- Implementação dos construtores

```
// definição da classe Vetor
#include <iostream>
#include <cmath>
#include "Vetor.h"
using std::ostream;

const double GrausPorRad =
    45.0 / atan(1.0);

Vetor::Vetor()
{
    x = 0;
    y = 0;
    ang = 0;
    mag = 0;
    rep = RET;
}
```

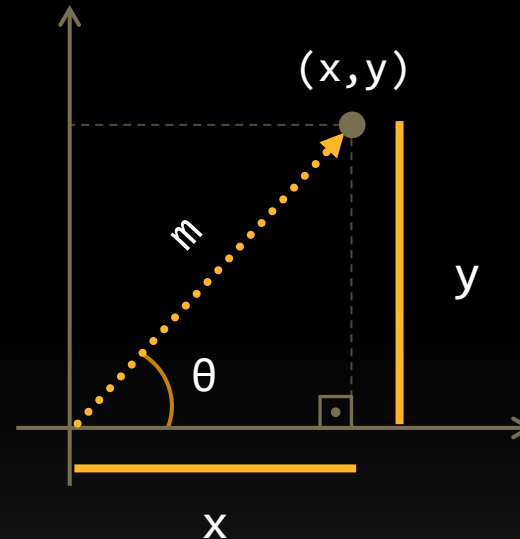
```
Vetor::Vetor(double n1, double n2, Coord modo)
{
    rep = modo;
    if (rep == RET)
    {
        x = n1; y = n2;
        SetMag();      // ajusta magnitude
        SetAng();      // ajusta ângulo
    }
    else
    {
        mag = n1;
        ang = n2 / GrausPorRad;
        SetX();
        SetY();
    }
}
```

Representação de Vetores

- Os métodos privados SetMag e SetAng

```
void Vetor::SetMag()  
{  
    // sqrt = raiz quadrada  
    mag = sqrt(x * x + y * y);  
}
```

```
void Vetor::SetAng()  
{  
    // atan2 = arco tangente  
    ang = atan2(y, x);  
}
```



$$m = \sqrt{x^2 + y^2}$$

$$\tan \theta = \frac{y}{x}$$

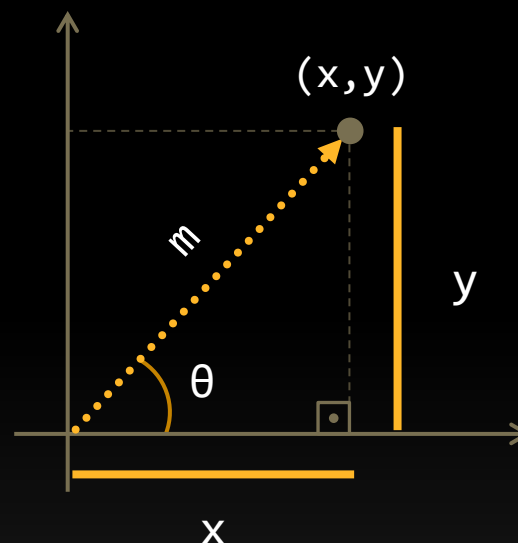
$$\theta = \text{atan}\left(\frac{y}{x}\right)$$

Representação de Vetores

- Os métodos privados SetX e SetY

```
void Vetor::SetX()  
{  
    // cos = cosseno  
    x = mag * cos(ang);  
}
```

```
void Vetor::SetY()  
{  
    // sin = seno  
    y = mag * sin(ang);  
}
```

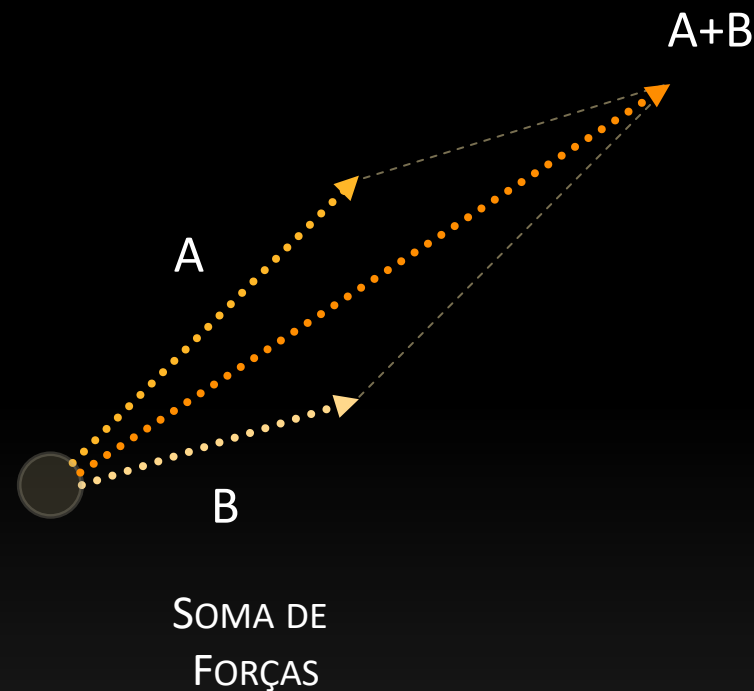
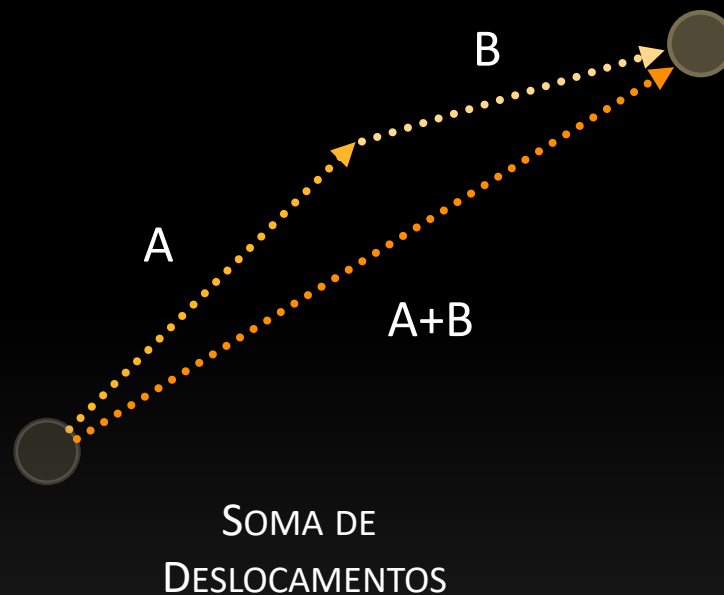


$$\cos \theta = \frac{x}{m}$$

$$\sin \theta = \frac{y}{m}$$

Operações com Vetores

- **Soma de vetores** é importante para calcular
 - Deslocamentos
 - Forças

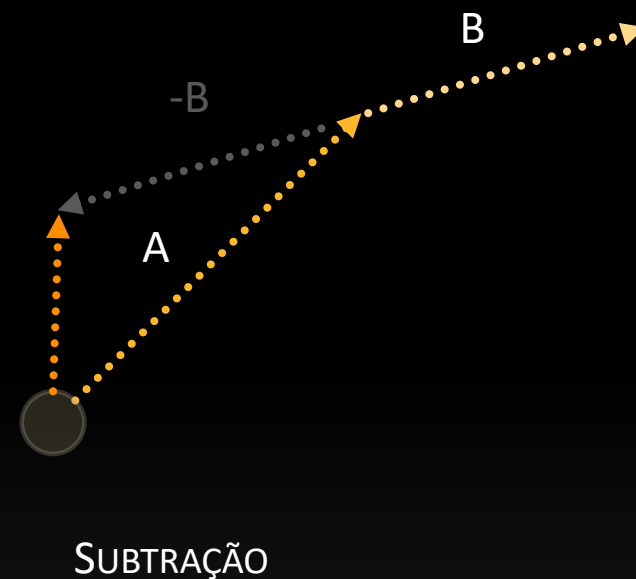


Operações com Vetores

- A **subtração** e **inversão** de vetores
 - Deslocamento com mudança de direção
 - Mudança de direção



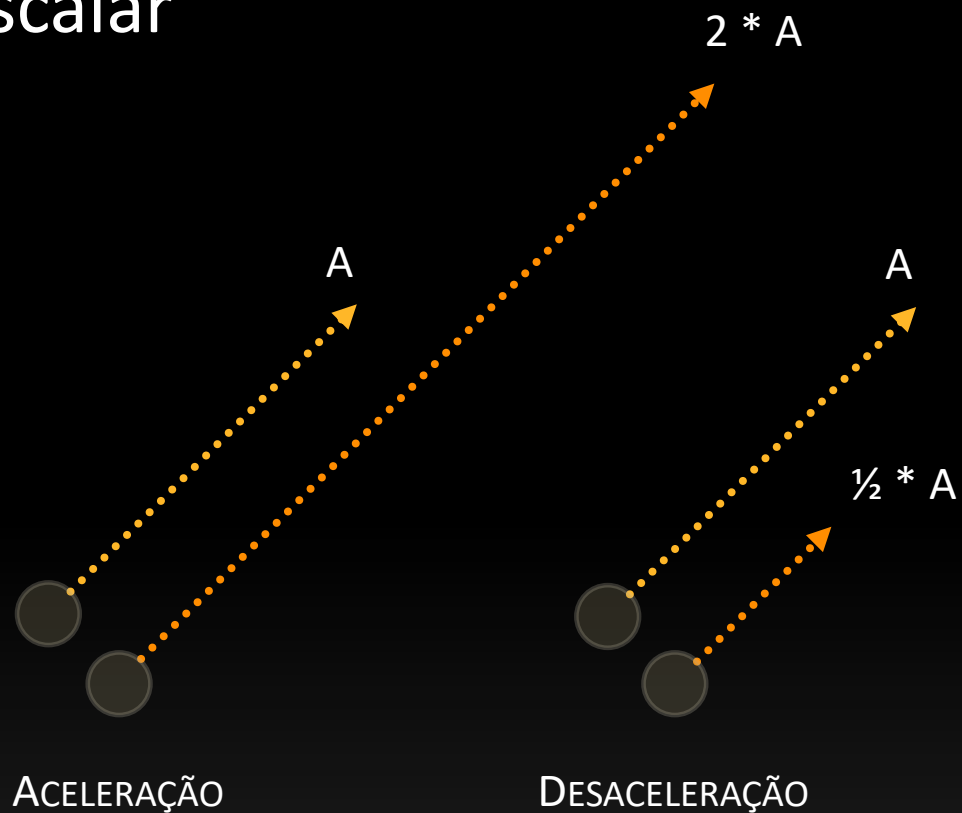
$$A + (-B) = A - B$$



Operações com Vetores

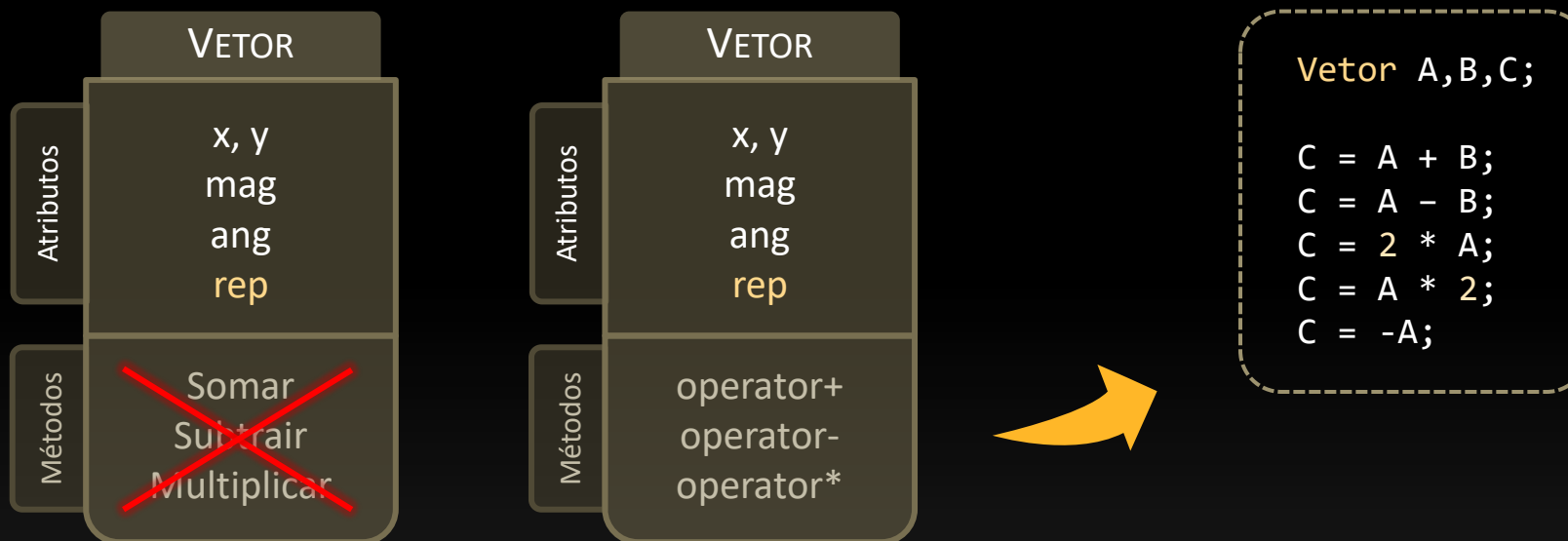
- **Multiplicação** por escalar

- Aceleração
- Desaceleração



Operações com Vetores

- Operações podem ser implementadas por métodos
 - C++ suporta a **sobrecarga de operadores**



Soma de Vetores

■ Implementação:

```
Vetor Vetor::operator+(const Vetor & v) const
{
    Vetor soma;
    soma.x = x + v.x;
    soma.y = y + v.y;
    return soma;

    // não atualizou coordenadas polares
    // poderia fazer isso aqui, mas
    // existe uma forma melhor
}

Vetor Vetor::operator+(const Vetor & v) const
{
    // return { x + v.x, y + v.y };
    return Vetor(x + v.x, y + v.y);
}
```

Se um método precisa **criar um novo objeto**, verifique se é possível usar o **construtor da classe**.

```
Vetor A,B,C;
```

```
C = A + B;
```

Multiplicação Por Escalar

- Implementação:

```
// função membro
Vetor Vetor::operator*(double n) const
{
    return Vetor(n * x, n * y);
}
```

```
// função amiga
Vetor operator*(double n, const Vetor & v)
{
    return Vetor(n * v.x, n * v.y);
}
```

Requer o uso de
função amiga para
tratar as duas opções.

```
Vetor A,B,C;
```

```
C = A * 2;
```

```
C = 2 * A;
```

Subtração e Inversão

- A **subtração** recebe dois operandos

```
// operando esquerdo é passado implicitamente
Vetor Vetor::operator-(const Vetor & v) const
{
    return Vetor(x - v.x, y - v.y);
}
```

- A **inversão** recebe apenas um

```
// operando é o objeto passado implicitamente
Vetor Vetor::operator-() const
{
    return Vetor(-x, -y);
}
```

A **subtração** já é
sobrecarregada com o
menos unário.

```
Vetor A,B,C;
```


```
C = A - B;
```

```
C = -C;
```

Exibição de Vetores

- **Exibe coordenadas** retangulares ou polares
 - A função **não é membro** da classe
 - É preciso usar **Vetor::RET** e não apenas RET

```
ostream & operator<<(ostream & os, const Vetor & v)
{
    if (v.rep == Vetor::RET)
    {
        os << "(x,y) = (" << v.x << ", " << v.y << ")";
    }
    else
    {
        os << "(m,a) = (" << v.mag << ", " << v.ang * GrausPorRad << ")";
    }
    return os;
}
```



```
class Vetor
{
public:
    enum Coord {RET, POL};
    ...
};
```

Exibição de Vetores

- Altera **tipo padrão** da coordenada
 - Coordenada retangular
 - Coordenada polar

```
void Vetor::SetCoord(Coord modo)
{   rep = modo; }
```

```
Vetor A { 10, 10 };
cout << A;           // (x,y) = (10, 10)

A.SetCoord(Vetor::POL); // (m,a) = (14.1421, 45)
cout << A;
```

Exibição de Vetores

- Observe que o **construtor** usa **Vetor::RET**

```
int main()
{
    Vetor A { 10, 10 };
    Vetor B { 20, 20 };
    cout << A;           // (x,y) = (10, 10)
    cout << B;           // (x,y) = (20, 20)

    A.SetCoord(Vetor::POL); // coordenadas polares
    B.SetCoord(Vetor::POL); // coordenadas polares

    cout << A + B;       // (x,y) = (30, 30)
}
```

```
Vetor Vetor::operator+(const Vetor & v) const
{ return Vetor(x + v.x, y + v.y); }
```

Construtor é usado para
criar um **novo objeto**
cuja representação
padrão é RET



Exibição de Vetores

- Provavelmente o **formato de apresentação** não deve ser **atrelado aos objetos** da classe
 - O que queremos é alternar o formato de exibição

```
cout << Vetor::RET;           // modifica formato
cout << A + B ;               // (x,y) = (30, 30)

cout << Vetor::POL;           // modifica formato
cout << A + B ;               // (m,a) = (42.4264, 45)
```

- Mas isso ainda não é possível
- Abordaremos no futuro

Resumo

- O **projeto de classes em C++** pode criar **objetos** que:
 - Utilizam a chamada **tradicional** de métodos
 - Se comportam como **tipos primitivos**

```
Vetor A,B,C;
```

```
C = A.Somar(B);  
C = A.Subtrair(B);  
C = A.Multiplicar(2);  
C = A.Multiplicar(2);  
C = A.Inverter();
```

```
Vetor A,B,C;
```

```
C = A + B;  
C = A - B;  
C = 2 * A;  
C = A * 2;  
C = -A;
```

