

Rapport de projet LO21 : Système Expert Membres du binôme : CONSTANT Julien et ECHARD Noé

## Table des matières

l.	Nos	choix de conception, d'implémentation et démarche adoptée	3
	a.	Déclaration en détail du type Regle et du type proposition :	3
	b.	Déclaration en détail du type BC (base de connaissance) :	3
	c. D	éclaration du type BF (base de fait) en détail :	4
II.	Algorithmes des sous-programmes		5
1.	Α	lgorithmes des règles	5
	a.	Créer une règle vide	5
	b.	Tester si la règle/prémisse/conclusion est vide	5
	c.	Ajout d'une proposition à la prémisse (ajout en queue)	5
	d.	Créer la conclusion d'une règle	6
	e.	Tester si une proposition appartient à une prémisse (récursivement)	7
	f.	Retirer une proposition d'une prémisse	7
	g.	Accéder à l'élément de tête d'une prémisse	8
	h.	Accéder à la conclusion d'une règle	8
2.	Α	lgorithmes de la base de connaissance	8
	a.	Créer une base vide	8
	b.	Ajouter une règle à la base de connaissance	9
	c.	Accéder à la valeur de tête de la base de connaissance	9
3.	Α	lgorithmes du moteur d'inférence	10
	a.	Rechercher une UV	10
	b.	Moteur d'inférence	10
III.	Jeu	Jeu d'essais	
IV	Commentaires		

# I. Nos choix de conception, d'implémentation et démarche adoptée

Le sujet de notre projet de LO21 porte sur un "système expert". Un système expert est composé de trois partie :

- Une base de connaissance : elle est composée d'une liste de règle.
- Une base de fait : une liste de proposition considérée comme vraie
- Un moteur d'inférence qui permet de déduire une conclusion vraie en comparant la base de fait avec les règles de la base de connaissance.

Pour faire cela, nous avons défini trois types "principaux" de variables. Le type "Regle" est composé de deux types de variables "annexes" : le type conclusion qui est une chaine de caractère et le type prémisse qui est une liste chainée. Le type "BF" (base de fait) est une liste chainée. Enfin, le type "BC" (base de connaissance) est une liste de Regle.

a. Déclaration en détail du type Regle et du type proposition :

```
typedef struct proposition {
    char* content;
    struct proposition* next;
} Proposition;

typedef Proposition* Premisse;
typedef char* Conclusion;

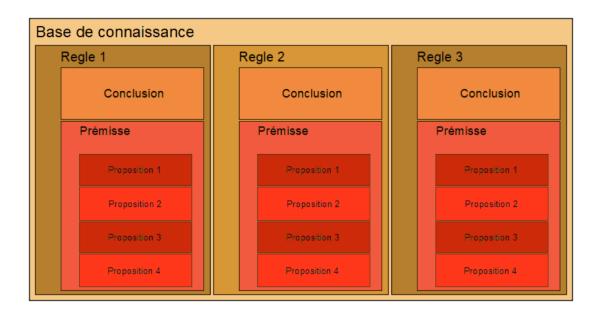
typedef struct regle {
    Premisse premisse;
    Conclusion conclusion;
} Regle;
```

b. Déclaration en détail du type BC (base de connaissance) :

```
typedef struct BC{
Regle head;
struct BC* next;
}ElemBC;

typedef ElemBC* BC;
```

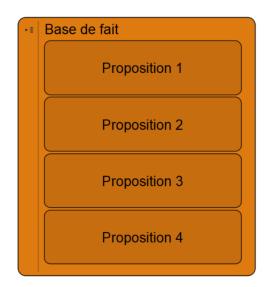
Pour être plus clair, les variables de types BC peuvent être représentées par une classification en groupes emboîtés, ce qui donne ceci :



c. Déclaration du type BF (base de fait) en détail :

```
1 typedef Proposition* BF;
```

Et la représentation par classification en groupes emboités donne ceci :



### II. Algorithmes des sous-programmes

#### 1. Algorithmes des règles

#### a. Créer une règle vide

On alloue la mémoire nécessaire pour une variable de type règle que l'on retourne ensuite.

```
Fonction créer_règle

Données : pas de données

Résultat : Regle nouvelleRegle

Debut

nouvelleRegle <- new(regle)

retourner nouvelleRegle

Fin
```

#### b. Tester si la règle/prémisse/conclusion est vide

Les trois algorithmes fonctionnent de manière similaire : si la règle, la conclusion, la prémisse ne contient rien, retourner VRAI, sinon retourner FAUX.

```
Fonction est_vide_conclusion

Données : Regle r

Résultat : VRAI si conclusion(r) est vide

Debut

si conclusion(r) est indéfini alors

retourner VRAI

sinon

retourner FAUX

fin si

Fin
```

```
Fonction est_vide_premisse

Données : Premisse p

Résultat : VRAI si p est vide

Debut

si p est indéfini alors

retourner VRAI

sinon

retourner FAUX

fin si

Fin
```

```
Fonction est_vide_regle

Données : Regle r

Résultat : VRAI si r est vide

Debut

si r est indéfini

retourner VRAI

sinon

retourner FAUX

fin si

Fin
```

#### c. Ajout d'une proposition à la prémisse (ajout en queue)

On teste si la règle est vide. Si c'est le cas, la prémisse prend la valeur de la proposition. Sinon, on teste si la proposition est déjà dans la prémisse (au cas où). Si ce n'est pas le cas, on ajoute la proposition en queue de prémisse.

```
Fonction ajouter_proposition
Données : Regle r
                          string proposition)
Résultat : Regle r
Debut
        si est_vide_regle(r) est VRAI alors
                 nouvelle {\tt Proposition} ({\tt proposition})
                 premisse(r) <- proposition</pre>
                 suiv(premisse(r)) <- indéfini</pre>
        sinon\ si\ est\_proposition(premisse(r),\ proposition)\ est\ FAUX\ alors
                 Regle 1 = r
                          tant que est_vide_premisse(suiv(1)) est FAUX faire
                                  1 <- suiv(1)
                          fin tant que
                          nouvelleProposition(nouvProposition)
                          contenu(nouvProposition) <- proposition</pre>
                          suiv(nouvProposition) = indéfini
                          suiv(1) \leftarrow nouvProposition
        sinon
                 retourner ERREUR
        fin si
        retourner 1
Fin
```

#### d. Créer la conclusion d'une règle

On teste si la règle est vide. Si c'est le cas, on ne peut rien conclure. Sinon, la conclusion prend la valeur de la proposition.

#### e. Tester si une proposition appartient à une prémisse (récursivement)

On teste si la prémisse est vide. Si c'est le cas alors on retourne *FAUX*. Sinon si la proposition de la prémisse est la même proposition que celle que l'on veut tester, alors on retourne *VRAI*. Si ce n'est pas le cas, on retourne la fonction pointant sur l'élément suivant de la prémisse.

#### f. Retirer une proposition d'une prémisse

Si p est vide, on retourne indéfini. Si suiv(p) est indéfini et si le seul élément de p est le même que la proposition alors libérer(p) et retourner indéfini, sinon retourner p. (Si p et suiv(p) sont définis) Si contenu(p) = proposition alors on retourne une prémisse "résultat" qui vaut suiv(p). Sinon on retourne  $retirer\_proposition$  pour l'élément suivant de p.

```
Fonction retirer_proposition
Données : Premisse p
                        string proposition
Résultat : Premisse p
Debut
        si p est inédini alors
                retourner indéfini
        si suiv(p) est indéfini alors
                si contenu(p) = proposition alors
                        libérer(contenu(p))
                        libérer(p)
                        retourner indéfini
                sinon
                        retourner p
        si contenu(p) = proposition alors
                Premisse résultat = retirer_proposition(suiv(p), proposition)
                libérer(p)
                retourner résultat
        sinon
                suiv(p) = retirer_proposition(suiv(p), proposition)
                retourner p
Fin
```

#### g. Accéder à l'élément de tête d'une prémisse

```
Fonction acces_tete_premisse

Données : Regle r

Résultat : proposition en tête de prémisse (string) de la regle

Debut

si est_vide_premisse(premisse(r)) est VRAI alors

retourner indéfini

sinon

retourner contenu(premisse(r))

fin si

fin
```

On teste si la prémisse de la règle est vide. Si c'est le cas, on retourne indéfini. Sinon, on retourne le contenu du premier élément de la prémisse de r.

#### h. Accéder à la conclusion d'une règle

```
Fonction acces_conclusion

Données : Regle r

Résultat : conclusion de la règle (string)

Debut

si est_vide_conlcusion(r) est VRAI alors
retourner indéfini
sinon
retourner conclusion(r)
fin si

fin
```

On teste si la conclusion de la règle est vide. Si c'est le cas, on retourne indéfini. Sinon on retourne le contenu de la conclusion de r.

#### 2. Algorithmes de la base de connaissance

#### a. Créer une base vide

On alloue de la mémoire pour une variable de type BC que l'on retourne ensuite :

```
Fonction créerBaseVide

Données : pas de données

Résultat : BC new_basis

Debut

new_basis <- new(BC)

retourner new_basis

Fin
```

#### b. Ajouter une règle à la base de connaissance

On regarde si la base est vide, si tel est le cas, on copie simplement la règle de la base de connaissance, sinon on parcourt la base à l'aide d'une base tampon, puis à l'aide d'un autre tampon on place la règle en queue de la première base tampon.

```
Fonction ajouterRegleBase
Données : BC knowledge_basis
                                 Regle r
Résultat : BC knowledge_basis
        si knowledge_basis est indéfini alors
                       knowledge_basis = r
       sinon
                       BC tampon = knowledge_basis
                       tant que tampon != indéfini
                                      tampon <- suiv(tampon)
                       fin tant que
                       créerBaseVide(tampon2)
                       element_tete(tampon2) = r
                       suiv(tampon) = tampon2
       fin si
Fin
```

#### c. Accéder à la valeur de tête de la base de connaissance

On retourne la règle en tête de la base de connaissance

```
Fonction valeurTeteBase

Données : BC konwledge_basis

Résultat : variable de type Regle

Debut

return valeur_tete(knowledge_basis)

Fin
```

#### 3. Algorithmes du moteur d'inférence

#### a. Rechercher une UV

On crée plusieurs variables tampons afin de ne pas corrompre nos données, ensuite tant que la base de fait tampon n'est pas vide et tant que la base de connaissance tampon n'est pas vide, on ajoute à une base de faits connus (known\_fact) la règle comprenant le fait donné. On retourne alors la base de fait reconnu, celle qui comporte l'ensemble des règles dont la prémisse correspond avec le fait donné.

```
Fonction rechercherUV
Données : BC knowledge_basis
         BF fact_basis
Résultat : BC known_fact
Début
 BC knowldge_buffer = créerBaseVide()
 BC know_fact = créerBaseVide()
 BF fact_buffer = créerListe()
  knowledge_buffer = knowledge_basis
  fact_buffer = fact_basis
  tant que est_vide(fact_buffer) est FAUX faire
    tant que est\_vide(knowldge\_buffer) est FAUX faire
     Premisse premisse_buffer = premisse(tete(suiv(knowledge_buffer)))
      tant que premisse buffer != indéfini
       si contenu(premisse_buffer) = contenu(fact_buffer) alors
          known_fact = ajouterRegleBase(know_fact, tete(suiv(knowledge_buffer))
        premisse_buffer = suiv(premisse_buffer)
      fin tant que
    knowldge_buffer = suiv(knowldge_buffer)
    fin tant que
    fact buffer = suiv(fact buffer)
  fin tant que
 retourner known fact
Fin
```

#### b. Moteur d'inférence

Si la base de connaissance est vide, alors on indique que rien ne peut en être tiré, sinon avec l'aide de variable tampons, tant que la base de fait tampon est définie, on applique rechercherUV à la base de connaissance tampon, puis on avance sur la base de fait, une fois la boucle finie, si la base de connaissance tampon est vide, on indique que l'on n'a rien trouvé, sinon on indique ce que l'on a trouvé.

```
Fonction moteurInference
Données : BC knowledge_basis
         BF fact_basis
Résultat : pas de résultat renvoyé
Début
       Si est_vide(knowledge_basis) est VRAI alors
                afficher("Base de connaissance vide, on ne peut rien déduire")
                BC knowledge_buffer = créerBaseVide()
                BF fact_buffer = créerListe()
                knowledge_buffer = knowledge_basis
                fact_buffer = fact_basis
                tant que fact_buffer != indéfini faire
                        knowledge buffer = rechercherUV(knowledge buffer, fact buffer)
                        fact_buffer = suiv(fact_buffer)
                fin tant que
                Si est_vide(knowledge_buffer) est VRAI alors
                        afficher("Aucune UV ne correspond")
                sinon
                        afficher(conclusion(tete(suiv(knowledge_buffer))))
               fin si
       Fin si
```

#### III. Jeu d'essais

Pour le jeu d'essai, nous avons choisi de faire un guide des UV. L'idée est de pouvoir rechercher une UV à partir de plusieurs propositions, comme sa catégorie (CS, TM, etc.), son type (Maths, physique, électricité), un thème particulier ou encore les semestres où l'on peut l'étudier (automne, printemps, ou les deux). Le système peut aussi faire une recherche dans l'autre sens : on lui donne une UV, et il nous renvoie ses caractéristiques.

#### Capture d'écran du menu principal :

Le menu principal nous propose 5 possibilités d'actions. Si l'on tape 1, on accède au menu de recherche d'UV :

Comme on peut le voir, pour obtenir une UV la recherche s'effectue autour de 4 questions : quel est le type d'UV ? Quelle est la matière ? Quel est le thème ? Et, quand peut-on l'étudier ? Toutes les UV ont une prémisse de la même forme, ce qui permet une recherche précise.

Si l'on tape deux dans le menu principal, on accède à la liste complète des UV, c'est-à-dire, la base de connaissance :

```
Système expert -- Recherche d'UVs!
Voici la liste des UV et leurs caractéristiques
         ----- BASE DE CONNAISSANCE -----
- CS
 Mathematiques
 Statistiques
 Printemps
  SQ20
 Informatique
 Algorithmie
 Automne
  L021
 TM
 Informatique
 Systeme Linux
 Printemps
  LP25
 EC
 Russe
 Niveau 0
 Les deux
  LR00
 Histoire
 Theme des sciences
 Les deux
  HE09
 OM
 Gestion
 Thème des finances et des investissements
 Automne
  GE07
 TM
 Informatique
 VBA
 Automne
  IFA
```

Dans notre cas, nous avons prérempli la base de connaissance de 7 règles pour pouvoir illustrer notre travail avec différentes UVs ayant différentes caractéristiques.

Ensuite, si l'on choisit la 3<sup>ème</sup> option dans le menu, on réinitialise le système, c'est-à-dire que l'on supprime la base de connaissance. (Voir ci-dessous)

Lorsque l'on supprime la base de connaissance, un message s'affiche nous indiquant que la base a été vidée. Ensuite, si l'on veut afficher la base de connaissance en tapant 2 dans le menu principal, on obtient un message d'erreur indiquant que la base de connaissance est vide.

Enfin, la 4<sup>ème</sup> option du menu nous premet d'ajouter une règle à la base de connaissance :

Dans notre exemple, nous voulons ajouter l'UV LO21 à notre base de connaissance. Pour cela un menu apparait pour nous demander ses caractéristiques.

Pour finir, taper 5 dans le menu principal permet de quitter le programme.

#### IV. Commentaires

Nous sommes satisfaits des menus et l'interaction que l'on peut avoir avec ceux-ci. Le moteur d'inférence fonctionne comme demandé dans le sujet, on lui transmet une base de fait et en ressort une conclusion. Le seul défaut que nous avons pu constater dans ce que l'on a fait se trouve dans la fonction qui permet d'ajouter une règle à la base de connaissance : en effet, nous nous sommes rendu compte au dernier moment que l'on ne vérifiait pas si la règle que l'on voulait intégrer faisait déjà partie de la base de connaissance ou pas. La conséquence est que l'on peut mettre plusieurs fois la même règle dans la base de connaissance.

D'un point de vue plus global, ce projet a été pour nous une bonne manière de tester nos compétences en programmation et en algorithmie, et plus précisément notre capacité à concevoir des algorithmes abstraits. Malgré la situation actuelle plutôt atypique et discordante avec le travail, nous avons fait tout notre possible pour aller le plus loin dans ce projet, et cela a été pour nous un défi imposant. Nous sommes plutôt fiers de ce que nous avons pu faire, c'est-à-dire tout ce à quoi nous avions pensé lorsque nous avons commencé le projet.