<i>3</i> , 1.	记 (n, m) 为 n 个 male. m 个 female.
	而 Q(n,m),(n,m+1) 为人 (n,m) 状态 转形到 (n,m+1) 的速率.
	$q((n,m),(n,m+1)) = (\frac{1}{n}\cdot (\frac{1}{n}\cdot \chi \times \frac{1}{2}) = \frac{nm\lambda}{2}$
	司理: $q(n,m)$ , $(n+1,m)$ ) = $G'(n-2) \times \frac{1}{2} = \frac{nm2}{2}$
<i>5</i> Q.	我们记从A(t)为t时刻A状态有机体数量
	从B(t)为七时队B状态有机体数量
	见: 「CNA(t), Nb(t)) 为一个 CTMC.
	$\mathcal{D}_{i}  \mathcal{Q} \left[ (n, M), (n-1, M+1) \right] = C_{i}^{2} \cdot \mathcal{A} = \mathcal{A}_{i}.$
	$q [ (n, m), (n+2, m-1)] = C_m^1 \cdot \beta = \beta m$
5.3.	凌意、到 √i < M. 则可从定义一个CTMC.「河也门、样√i=M. √;
	则相较于 [八时]. [河时] 的相对转粉速度较快,故.
	面河的是一个参数为M的Risson Process.
	故对于固定t. n→∞. P(U(t)≥n) →0
	即在有限时间段为只有有限负转的. regular.
<i>5</i> .4.	泣意利. P(X(tth)=n+1)X(t)=n)= ⊃nh+o(h).
	$P(X(t+h) = n \mid X(t+h) = 1 - \lambda h + o(h).$
	故记 Ti 是(i-1)st birth 到 ith birth 的时间.
	$\mathcal{D}$ $\mathcal{T}_i \sim \exp(\lambda i)$ .
	大而 E [ 元 Ti ] n=ハ-1フ = 芒 E [ Ti ] = 芒 スi

	$\Phi \phi(t) = ECe^{t(\frac{S}{1-s})T_1/n=\lambda-1)} = \mathcal{H} ECe^{tT_1}$
	$= \iint_{\mathbb{R}^n} \int_0^\infty e^{tx} \cdot \lambda i  e^{\lambda i x}  dx$
	$= \prod_{i=1}^{n} \frac{\lambda_i}{t - \lambda_i} e^{(t - \lambda_i) \times 0}$
	$= \iint_{i=1}^{n} \frac{2i}{2i-t}  (t < min (2i))$
r m	a). 由于 P(t) = Ro(t), 故 1 - P(t) = 1 - Ro(t) 为跳出状态 0 的
5.10	概率. 从而 $4m$ $1-P(t)$ = $\gamma$ 。 为 转 的 出 State $0$ 的 速率.
	b). P(t) P(s) = Po (t) Po(s)
	$\overline{RD}$ P(t+s) = $\sum_{k=0}^{\infty}$ $R_k$ (t) $P_{k0}$ (s).
	数 P(t) P(s) < P(t+s).
	P(t+s) = Poo(t) Poo (s) + E, Pok(t) Pro (s)
	< P(t) P(s) + = PKO (s).
	$= P(t) P(S) + 1 - P_{O}(S)$
	= 1-P(s) + P(t)P(s).
	c) - 由 b) 知 _
	P(t-s) P(s) = P(t) = 1-P(t-s) + P(t-s) P(s)
	# P(s) (P(t-s)-1) ≤ P(t) - P(s) ≤ (P(s)-1) (P(t-s)-1)
	泣意 孙 P(S)·(P(t-S)-1) < 0. 故
	P(s) (Ptt-s)-1) > P(t-s)-1
	而 $(P(S)-1)(P(t-S)-1)>0.$ 故
	(P(S)-1) (P(t-S)-1) < 1- P(t-S)
	从而 $IP(t) - P(s) \setminus \leq 1 - P(t-s)$
	$\widehat{\pi}$ $\underset{t \to s}{\text{lim}}$ $ P(t) - P(s)  < \lim_{t \to s} (1 - P(t-s))$

	= 1- P <sub>00</sub> (0) = 0
	故. P 连 旋.
£.IJ.	我们可以定义一个 Reward Renewal Process. 更新点是每次进 state
	0 ,则- 次更新间隔 √ 包括 3 火 0 → 1 的时长, 记为 % ,和 1→ 0
	的时长、记为 $X_1$ . $M$ $X=X_0+X_1$ ,而 $X_0\sim \exp(\lambda)$ , $X_1\sim \exp(\mu)$ .
	而 在 X 中. 记 Reward 为 events 发生的 次数. 四. 在 Xo 上 Ro~ Risson
	(No) X, E R <sub>1</sub> ~ Poisson ( Q,).
	$\overline{\Phi}  EX = EX + EX_0 = \frac{1}{2} + \frac{1}{2}$
	ER = E[Ro] + E[Ro]
	$= E \left[ E \left[ \mathcal{R} \right] \times_{0} \right] + E \left[ E \left[ \mathcal{R} \right] \left[ \times_{1} \right] \right]$
	$= E[Q_0 X_1] + E[Q_1 X_1] = \frac{Q_0}{2} + \frac{Q_1}{M}$
	b) $E[X(t)] = E[R(t)] = E[E[R_0   X_0 = t']] + E[E[R_1   X_1 = t - t']$
	$= \infty E [X_0 = t'] + \alpha_1 (t - E[X_0 = t'])$
	$= (\alpha_0 - \alpha_1) E [x_0 = t'] + \alpha_1 t$
	$= dit + (do - di) \int_{0}^{t} Poo(s) ds$
	大而 代入可得 $E[N(t)] = d_1t + \frac{ut}{2+u}(d_0-d_1) + \frac{2}{(2+u)^2}(d_0-d_1) (1-e^{2x+u})t$
	$= \sum_{i=1}^{n} \lambda_i (i) \int_{-\infty}^{\infty} dx = \sum_{i=1}^{n} \lambda_i (x) \int_{-\infty}^{\infty} (x) \int_{-\infty}$
5.B.	注意 取 在 state i 处.

	$Pi, H2 = \frac{\lambda i}{\lambda i + \mu i}$ ,故. 前 大个事件都是 birth的概定. $D = \frac{\lambda i}{\lambda i} Ph, h42 = \frac{\lambda i}{\lambda i} \frac{\lambda h}{\lambda h}$
5.22.	$M/M/S$ 是一个生义过程、其参数如下: $2n = \lambda$ . $\mu_1 = \begin{cases} \mu_2 \\ \mu_3 \end{cases}$
	而对于生灭过程而言,其故限规范之前; $\theta_0 = 1. \qquad \theta_{\bar{j}} = \frac{\lambda_0 \cdot \lambda_1 \cdots \lambda_{\bar{j}-1}}{\lambda_1 \cdot \mu_2 \cdots \mu_{\bar{j}}} = \begin{bmatrix} \frac{\lambda^{\bar{j}}}{J!  \mu^{\bar{j}}} & n \leq s \\ \frac{\lambda^{\bar{j}}}{S!  g^{\bar{j}-S}  \mu^{\bar{j}}} & n \geq s \end{bmatrix}$
	故 $\sum_{k=0}^{\infty} \theta_{k} = 1 + \sum_{k=1}^{S} \frac{\lambda^{k}}{k!  \mu^{k}} + \sum_{k=s+1}^{S} \frac{\lambda^{k}}{s!  s^{k-s}  \mu^{k}}$ $= 1 + \sum_{k=1}^{S} (\lambda^{k})^{k} \cdot k! + \frac{S^{S}}{s!} \sum_{k=s+1}^{S} (\lambda^{S})^{k}$ $\beta_{0} = \sum_{k=0}^{\infty} \theta_{k}$ $\beta_{1} = \beta_{2} \cdot \beta_{0}$ $\beta_{2} = \beta_{3} \cdot \beta_{0}$ $\beta_{3} = \beta_{4} \cdot \beta_{1} \cdot \beta_{2} \cdot \beta_{1}$ $\beta_{4} = \beta_{5} \cdot \beta_{0} \cdot \beta_{1}$ $\beta_{5} = \beta_{5} \cdot \beta_{0} \cdot \beta_{1} \cdot \beta_{2} \cdot \beta_{2} \cdot \beta_{1}$
5,23.	由于 X(t)、Y(t) 都是 time—reversible MC. 故有 $P_i^{Y} q_{ij}^{Y} = P_j^{Y} q_{ji}^{Y}$ $P_i^{Y} q_{ij}^{Y} = P_j^{Y} q_{ji}^{Y}$
	而对于 $(X(t), Y(t))$ 而意 $P(i,j) = P_i P_j \qquad \text{由于 } X(t), Y(t)                                   $
	(即可以看成两个独立的 CTMC 各自进 行 转码).  从而 $P(i,j)$ $Q(i,j) \rightarrow (i',j') = Q'ii' Q'j' P'i P'j$ $= P'i' Q'i' P'j' Q'j' = P(i',j') Q(i',j') \rightarrow (i,j).$ 从而 $(X(t), Y(t))$ 也是 Time — Reversible $MC$ .

3,24.	由よ	؛ (د	知,	<b>\$</b> S	:= <u>1</u> ∄	<del>)</del> . , <u>λ</u> ι	. ຸ ກ	)j= (	λ μ) <sup>j</sup> ι <u>+</u> , m	1-7	)				
	由した。	.43 知	J .	Pown	=	\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\	) 1/	<u></u>	<u>等</u> )	ľ	L+N =	0,1,	<u>W</u>		
. لا،ځ	可从看	i hý á	e M	/M / 1	( 模	<u></u> 길,	其中	a={	(2-N)	<u> </u> 3	ე ≤ 2	μ	<u> </u>	<b></b>	
	因此						= 				1, M2	=	9		
	<i>a</i> )			-			<u>24</u> 65 + 6								
							汇率								
	c)	-di	□果 .	barbe	ΥI	作速	度变	为	L 8. D	7\.					
							θ1:	1		عدر					
							<u>48</u> 185			<u>185</u>					
		JU.	平力	9 110人	各级	A	;	182							