

- CC2-S2 -

- 2020-2021 -

- CORRECTION - GÉOMÉTRIE -

Dans l'espace euclidien \mathbb{R}^3 rapporté au repère orthonormé direct $(O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$, on considère la surface \mathcal{S} d'équation cartésienne

$$z = (y - 2\sqrt{2}x)y$$

ainsi que la surface paramétrée Σ définie par

$$\begin{cases} x = \sqrt{2}uv \\ y = (u+v)^2 \\ z = (u^2 - v^2)^2 \end{cases}, \quad (u, v) \in \mathbb{R}^2$$

On note $M(u, v)$ le point de Σ de paramètres u et v .

1. A propos de \mathcal{S}

- a. i. Quelle est la nature de l'intersection de \mathcal{S} avec un plan d'équation $y = \alpha$, où $\alpha \in \mathbb{R}$?

On ne demande pas les caractéristiques.

L'intersection de \mathcal{S} avec un plan d'équation $y = \alpha$, où $\alpha \in \mathbb{R}$ a pour système d'équations cartésiennes

$$\begin{cases} z = (y - 2\sqrt{2}x)y \\ y = \alpha \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 2\sqrt{2}\alpha x = z - \alpha^2 = 0 \\ y - \alpha = 0 \end{cases}.$$

Il s'agit donc de l'intersection de deux plans non parallèles et par conséquent d'une droite.

- ii. Qu'en déduit-on pour \mathcal{S} ?

Réciproquement, tout point de \mathcal{S} de coordonnées (x, y, z) est sur la droite précédente correspondant à $\alpha = y$. \mathcal{S} est donc la réunion de ces droites, et par suite, \mathcal{S} est une surface réglée.

- b. Quelle est la nature de l'intersection de \mathcal{S} avec un plan d'équation $x = \beta$, où $\beta \in \mathbb{R}$?

On ne demande pas les caractéristiques.

L'intersection de \mathcal{S} avec un plan d'équation $x = \beta$, où $\beta \in \mathbb{R}$ a pour système d'équations cartésiennes

$$\begin{cases} z = (y - 2\sqrt{2}x)y \\ x = \beta \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} z = y^2 - 2\sqrt{2}\beta y \\ x = \beta \end{cases}.$$

Il s'agit donc d'une parabole du plan d'équation $x = \beta$

- c. i. Quelles sont la nature et les caractéristiques de l'intersection \mathcal{C}_γ de \mathcal{S} avec un plan d'équation $z = \gamma$, où $\gamma \in \mathbb{R}$? Distinguer différents cas suivant les valeurs de γ .

$$\mathcal{C}_\gamma \text{ a pour système d'équations cartésiennes } \begin{cases} z = (y - 2\sqrt{2}x)y \\ z = \gamma \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} -2\sqrt{2}xy + y^2 = \gamma \\ z = \gamma \end{cases}.$$

Il s'agit donc d'une conique du plan d'équation $z = \gamma$.

On pose alors $A = \begin{pmatrix} 0 & -\sqrt{2} \\ -\sqrt{2} & 1 \end{pmatrix}$. A est symétrique réelle donc diagonalisable dans une base orthonormée directe.

Le spectre de A est $\text{Sp}(A) = \{-1, 2\}$, ensuite $E_2(A) = \text{Vect} \left\{ \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ -\sqrt{2} \end{pmatrix} \right\}$ puis $E_{-1}(A) = \text{Vect} \left\{ \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} \sqrt{2} \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$.

On pose $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 & \sqrt{2} \\ -\sqrt{2} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} X \\ Y \end{pmatrix}$ et on trouve que, dans le repère $(O_\gamma; \vec{u}, \vec{v})$ du plan $z = \gamma$,

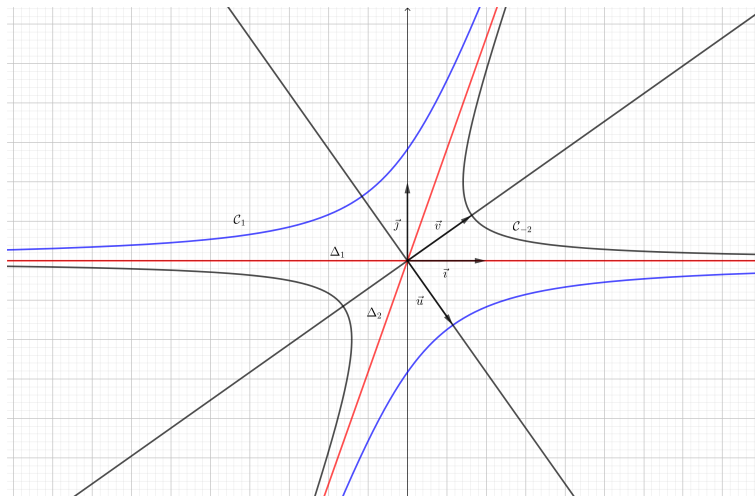
où $O_\gamma = (0, 0, \gamma)$, $\vec{u} = \frac{1}{\sqrt{3}} (1, -\sqrt{2})$ et $\vec{v} = \frac{1}{\sqrt{3}} (\sqrt{2}, 1)$, \mathcal{C}_γ a pour équation réduite

$$2X^2 - Y^2 = \gamma$$

Il s'agit :

- si $\gamma > 0$, d'une hyperbole d'axe focal $(O_\gamma; \vec{u})$
- si $\gamma < 0$, d'une hyperbole d'axe focal $(O_\gamma; \vec{v})$
- si $\gamma = 0$, de la réunion des droites $\Delta_1 \begin{cases} x = 0 \\ z = 0 \end{cases}$ et $\Delta_2 \begin{cases} y = 2\sqrt{2}x \\ z = 0 \end{cases}$ dans le repère $(0, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$.

- ii. On note O_γ le point de coordonnées $(0, 0, \gamma)$. Tracer, **au verso du sujet**, les courbes \mathcal{C}_γ dans le repère $(O_\gamma; \vec{i}, \vec{j})$ pour $\gamma \in \{-2, 0, 1\}$.
On pourra confondre les points O_γ et tracer les 3 courbes dans le même repère.



- d. Montrer que \mathcal{S} est régulière et déterminer une équation cartésienne du plan tangent à \mathcal{S} en un point M_0 de \mathcal{S} de coordonnées (x_0, y_0, z_0) . Cette équation ne devra pas dépendre de z_0 .

Notons F l'application définie sur \mathbb{R}^3 par $\forall (x, y, z) \in \mathbb{R}^3, F(x, y, z) = (y - 2\sqrt{2}x) y - z$. F est C^1 sur \mathbb{R}^3 et $\forall (x, y, z) \in \mathbb{R}^3, \text{grad}(F)(x, y, z) = (-2\sqrt{2}y, 2y - 2\sqrt{2}x, -1) \neq (0, 0, 0)$ par conséquent \mathcal{S} est régulière. \mathcal{S} admet en tout point M_0 de coordonnées (x_0, y_0, z_0) un plan tangent dont $(-2\sqrt{2}y_0, 2y_0 - 2\sqrt{2}x_0, -1)$ est un vecteur normal normal. Ceci nous conduit à l'équation cartésienne :

$$(-2\sqrt{2}y_0)(x - x_0) + (2y_0 - 2\sqrt{2}x_0)(y - y_0) + (-1)(z - z_0) = 0$$

puis, comme $z_0 = (y_0 - 2\sqrt{2}x_0)y_0$, on obtient

$$2\sqrt{2}y_0x + 2(\sqrt{2}x_0 - y_0)y + z - 2\sqrt{2}x_0y_0 + y_0^2 = 0$$

- e. Dans le cas particulier où M_0 est le point O , préciser la position relative de \mathcal{S} et du plan tangent.

Pour $M_0 = O$, le plan tangent a pour équation cartésienne $z = 0$. On sait déjà que l'intersection de \mathcal{S} et de ce plan tangent est la réunion des droites Δ_1 et Δ_2 .

Par ailleurs, on peut remarquer que \mathcal{S} est aussi définie par le paramétrage cartésien $(x, y) \mapsto (x, y, f(x, y))$ où $f(x, y) = (y - 2\sqrt{2}x)y$, et au passage conclure que \mathcal{C}_γ est la ligne de niveau γ de f .

La position relative de \mathcal{S} et de $z = 0$ est donc donnée par le signe de $f(x, y)$ lorsque $(x, y) \in \mathbb{R}^2$.

La règle des signes nous permet de dire que :

- \rightsquigarrow ce signe est positif sur la réunion des domaines délimités par Δ_1 et Δ_2 contenant \mathcal{C}_1 , et par suite \mathcal{S} est au dessus de $z = 0$;
- \rightsquigarrow ce signe est négatif sur la réunion des domaines délimités par Δ_1 et Δ_2 contenant \mathcal{C}_{-2} , et par suite \mathcal{S} est en dessous de $z = 0$.

On peut même démontrer que O est un point selle de \mathcal{S} .

2. Comparaison entre \mathcal{S} et Σ

- a. Vérifier que $\Sigma \subset \mathcal{S}$.

Soient $M(u, v)$ un point de Σ , et (x, y, z) ses coordonnées dans $(O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$.

Alors $(y - 2\sqrt{2}x)y = ((u + v)^2 - 4uv)(u + v)^2 = (u - v)^2(u + v)^2 = (u^2 - v^2)^2 = z$ et ainsi $M(u, v)$ est aussi un point de \mathcal{S} , ce qui montre bien que $\Sigma \subset \mathcal{S}$.

b. A-t-on $\Sigma = \mathcal{S}$?

Comme $\mathcal{C}_{-2} \subset \mathcal{S}$ et que les points de \mathcal{C}_{-2} vérifient $z = -2$, on peut conclure que $\Sigma \neq \mathcal{S}$ puisque $(u^2 - v^2)^2 \geq 0$.

3. A propos de Σ

a. Déterminer la nature géométrique de l'ensemble des points non réguliers de Σ .

Σ admet un paramétrage de classe C^1 sur \mathbb{R}^2 .

On a $\frac{\partial M}{\partial u}(u, v) = (\sqrt{2}v, 2(u+v), 4u(u^2 - v^2))$ et $\frac{\partial M}{\partial v}(u, v) = (\sqrt{2}u, 2(u+v), -4v(u^2 - v^2))$.

Leur produit vectoriel donne $\vec{n}(u, v) = \frac{\partial M}{\partial u}(u, v) \wedge \frac{\partial M}{\partial v}(u, v) = -2\sqrt{2}(u^2 - v^2) (2\sqrt{2}(u+v)^2, -2(u^2 + v^2), 1)$.

Ce dernier est nul si, et seulement si, $u^2 - v^2 = 0$. Les points non réguliers de Σ sont donc les points $M(u, -u)$, $u \in \mathbb{R}$ et $M(u, u)$, $u \in \mathbb{R}$ soit encore la réunion des courbes paramétrées $u \mapsto (\sqrt{2}u^2, 4u^2, 0)$ et $u \mapsto (-\sqrt{2}u^2, 0, 0)$.

La première est la demi-droite d'équations $\begin{cases} y = 2\sqrt{2}x \\ z = 0 \\ x \geq 0 \end{cases}$ et la deuxième est la demi-droite d'équations

$\begin{cases} y = 0 \\ z = 0 \\ x \leq 0 \end{cases}$ qui sont respectivement incluses dans Δ_2 et Δ_1 .

b. Soit $M(u, v)$ un point régulier de Σ . Déterminer, en fonction des paramètres u et v , une équation cartésienne du plan tangent à Σ au point $M(u, v)$.

Le plan tangent à Σ en $M(u, v)$ régulier passe par $M(u, v)$ et admet $\vec{n}(u, v)$ pour vecteur normal.

Il admet donc pour équation cartésienne :

$$2\sqrt{2}(u+v)^2x - 2(u^2 + v^2)y + z + (u^2 - v^2)^2 = 0$$