



Messergebnisse

Ultraschall-Messungen zum Test *„matrix_col_2_down“*

Richard Stiller

`richard.nao.htwk@gmail.com`

25. September 2014

Tabellenverzeichnis

1	Datei gefiltert - Starbuck.pos_2.no_jersey.robot_down.0.2.normal.txt	3
2	Datei gefiltert - Starbuck.pos_2.no_jersey.robot_down.2.2.normal.txt	4
3	Datei gefiltert - Starbuck.pos_2.no_jersey.robot_down.4.2.normal.txt	6
4	Datei gefiltert - Starbuck.pos_2.no_jersey.robot_down.6.2.normal.txt	7
5	Datei gefiltert - Starbuck.pos_2.no_jersey.robot_down.8.2.normal.txt	9
6	Datei gefiltert - Starbuck.pos_2.no_jersey.robot_down.10.2.normal.txt	11
7	Datei gefiltert - Starbuck.pos_2.no_jersey.robot_down.12.2.normal.txt	13
8	Datei gefiltert - Starbuck.pos_2.no_jersey.robot_down.14.2.normal.txt	15
9	Datei gefiltert - Starbuck.pos_2.no_jersey.robot_down.16.2.normal.txt	16
10	Datei gefiltert - Starbuck.pos_2.no_jersey.robot_down.18.2.normal.txt	18
11	Datei gefiltert - Starbuck.pos_2.no_jersey.robot_down.20.2.normal.txt	20
12	Datei gefiltert - Starbuck.pos_2.no_jersey.robot_down.22.2.normal.txt	22

Tabellen

Tabelle 1: Datei gefiltert - Starbuck.pos_2.no_jersey.robot_down.0.2.normal.txt

Modus	Messung	n	l0	l1	r0	r1
0	0	0.25	2.55	2.55	0.25	2.17
0	1	0.25	2.55	2.55	0.25	2.55
0	4	0.25	2.55	2.55	0.25	2.55
0	5	0.25	2.55	2.55	0.25	2.55
0	6	2.12	2.55	2.55	2.12	2.55
0	7	0.25	2.55	2.55	0.25	2.55
0	8	0.25	2.55	2.55	0.25	2.14
0	9	0.24	2.55	2.55	0.24	2.55
2	1	2.15	2.55	2.55	2.15	2.55
2	8	2.14	2.55	2.55	2.14	2.55
4	0	2.55	0.25	2.55	2.55	2.55
4	1	2.55	0.25	2.55	2.55	2.55
4	2	2.55	0.25	2.55	2.55	2.55
4	3	2.55	0.25	2.55	2.55	2.55
4	5	2.55	0.25	2.17	2.55	2.55
4	6	2.55	0.26	2.55	2.55	2.55
4	7	2.55	0.24	2.15	2.55	2.55
4	9	2.55	0.25	2.55	2.55	2.55
5	0	2.55	2.13	2.55	2.55	2.55
5	1	2.55	2.12	2.55	2.55	2.55
5	2	2.55	2.12	2.55	2.55	2.55
5	3	2.55	2.14	2.55	2.55	2.55
5	4	2.55	2.14	2.55	2.55	2.55
5	6	2.55	2.13	2.55	2.55	2.55
5	7	2.55	2.15	2.55	2.55	2.55
5	8	2.55	2.07	2.55	2.55	2.55
5	9	2.55	2.12	2.55	2.55	2.55
6	0	2.55	2.12	2.55	2.55	2.55
6	1	2.55	2.13	2.55	2.55	2.55
6	3	2.55	2.13	2.55	2.55	2.55
6	6	2.55	2.14	2.55	2.55	2.55
7	0	2.55	0.25	2.55	2.55	2.55
7	1	2.55	0.25	2.55	2.55	2.55
7	2	2.55	0.25	2.16	2.55	2.55
7	3	2.55	0.25	2.16	2.55	2.55
7	4	2.55	0.25	2.13	2.55	2.55
7	5	2.55	0.25	2.55	2.55	2.55
7	6	2.55	0.25	2.13	2.55	2.55
7	7	2.55	0.24	2.55	2.55	2.55
7	8	2.55	0.24	2.16	2.55	2.55
7	9	2.55	0.24	2.16	2.55	2.55

Tabelle 2: Datei gefiltert - Starbuck.pos_2.no_jersey.robot_down.2.2.normal.txt

Modus	Messung	n	l0	l1	r0	r1
0	0	0.34	2.55	2.55	0.34	2.55
0	1	0.33	2.55	2.55	0.33	2.55
0	2	0.33	2.55	2.55	0.33	2.55
0	3	0.33	2.55	2.55	0.33	2.55
0	4	0.34	2.55	2.55	0.34	2.55
0	5	0.33	2.55	2.55	0.33	2.55
0	6	0.33	2.55	2.55	0.33	2.55
0	7	0.34	2.55	2.55	0.34	2.55
0	8	0.34	2.55	2.55	0.34	2.55
0	9	0.33	2.55	2.55	0.33	2.55
1	1	0.38	2.55	2.55	0.38	0.67
1	2	0.38	2.55	2.55	0.38	0.66
1	3	0.38	2.55	2.55	0.38	0.67
1	4	0.38	2.55	2.55	0.38	0.66
1	6	0.37	2.55	2.55	0.37	0.66
1	7	0.38	2.55	2.55	0.38	2.55
1	8	0.38	2.55	2.55	0.38	0.67
2	0	0.35	2.55	2.55	0.35	2.55
2	3	0.35	2.55	2.55	0.35	2.55
2	6	0.36	2.55	2.55	0.36	2.55
2	8	0.35	2.55	2.55	0.35	2.11
4	0	2.55	0.33	2.55	2.55	2.55
4	1	2.55	0.34	2.55	2.55	2.55
4	2	2.55	0.34	2.55	2.55	2.55
4	3	2.55	0.33	2.55	2.55	2.55
4	4	2.55	0.34	2.55	2.55	2.55
4	5	2.55	0.33	2.55	2.55	2.55
4	6	2.55	0.33	2.55	2.55	2.55
4	7	2.55	0.33	2.55	2.55	2.55
4	8	2.55	0.33	2.55	2.55	2.55
4	9	2.55	0.33	2.55	2.55	2.55
5	0	0.38	0.35	2.55	0.38	0.67
5	1	0.38	0.35	2.55	0.38	0.67
5	2	2.55	0.35	2.55	2.55	2.55
5	3	0.37	0.35	2.55	0.37	0.66
5	4	0.37	0.35	2.55	0.37	0.66
5	5	2.55	0.35	2.55	2.55	2.55
5	6	0.37	0.35	2.55	0.37	0.66
5	7	2.55	0.35	0.62	2.55	2.55
5	8	0.37	0.34	2.55	0.37	0.67
5	9	2.55	0.35	2.55	2.55	2.55
6	0	2.55	0.35	2.55	2.55	2.55
6	1	0.37	2.55	2.55	0.37	0.66
6	2	0.38	2.55	2.55	0.38	0.67
6	3	0.38	0.35	2.55	0.38	0.67
6	4	0.37	0.36	2.55	0.37	0.66
6	5	0.38	2.55	2.55	0.38	0.66
6	6	0.38	0.35	2.55	0.38	0.67

Tabelle 2: Datei gefiltert - Starbuck.pos_2.no_jersey.robot_down.2.2.normal.txt (*Fortgesetzt*)

Modus	Messung	n	l0	l1	r0	r1
6	7	0.38	0.35	2.55	0.38	0.67
6	8	0.38	0.35	2.55	0.38	0.67
6	9	0.37	0.35	2.55	0.37	0.66
7	0	0.38	0.36	2.55	0.38	0.67
7	1	2.55	0.33	2.55	2.55	2.55
7	2	2.55	0.33	2.55	2.55	2.55
7	3	2.55	0.33	2.55	2.55	2.55
7	4	2.55	0.34	2.55	2.55	2.55
7	5	2.55	0.33	2.55	2.55	2.55
7	6	2.55	0.33	2.55	2.55	2.55
7	7	2.55	0.33	0.94	2.55	2.55
7	8	2.55	0.33	0.92	2.55	2.55
7	9	2.55	0.33	0.92	2.55	2.55

Tabelle 3: Datei gefiltert - Starbuck.pos_2.no_jersey.robot_down.4.2.normal.txt

Modus	Messung	n	l0	l1	r0
0	1	0.69	2.55	2.55	0.69
0	2	0.68	2.55	2.55	0.68
0	4	0.68	2.55	2.55	0.68
0	5	2.13	2.55	2.55	2.13
0	6	0.68	2.55	2.55	0.68
0	7	0.68	2.55	2.55	0.68
4	1	2.55	0.67	2.55	2.55
4	2	2.55	0.67	2.55	2.55
4	3	2.55	0.68	2.55	2.55
4	4	2.55	0.75	2.55	2.55
4	5	2.55	0.75	2.55	2.55
4	8	2.55	0.52	0.75	2.55
4	9	2.55	0.53	0.75	2.55
5	0	2.55	0.53	0.75	2.55
7	0	2.55	0.53	0.69	2.55
7	1	2.55	0.52	0.75	2.55
7	2	2.55	0.52	0.75	2.55
7	3	2.55	0.52	0.68	2.55
7	4	2.55	0.52	0.68	2.55
7	5	2.55	0.52	0.68	2.55
7	6	2.55	0.52	0.68	2.55
7	7	2.55	0.52	0.68	2.55
7	8	2.55	0.52	0.69	2.55
7	9	2.55	0.51	0.67	2.55

Tabelle 4: Datei gefiltert - Starbucks.pos_2.no_jersey.robot_down.6.2.normal.txt

Modus	Messung	n	l0	l1	r0	r1
0	0	0.76	2.55	2.55	0.76	2.55
0	1	0.77	2.55	2.55	0.77	2.55
0	2	0.76	2.55	2.55	0.76	2.55
0	3	0.78	2.55	2.55	0.78	2.55
0	4	0.77	2.55	2.55	0.77	2.55
0	5	0.72	2.55	2.55	0.72	2.18
0	6	0.73	2.55	2.55	0.73	2.55
0	7	0.72	2.55	2.55	0.72	2.55
0	8	0.72	2.55	2.55	0.72	2.55
0	9	0.71	2.55	2.55	0.71	2.55
1	0	0.77	2.55	2.55	0.77	2.55
1	1	0.74	2.55	2.55	0.74	2.55
1	2	0.76	2.55	2.55	0.76	2.55
1	3	0.76	2.55	2.55	0.76	2.55
1	4	0.75	2.55	2.55	0.75	2.55
1	5	0.74	2.55	2.55	0.74	2.55
1	6	0.74	2.55	2.55	0.74	2.55
1	7	0.75	2.55	2.55	0.75	2.55
1	9	0.75	2.55	2.55	0.75	2.55
2	0	0.72	2.55	2.55	0.72	2.55
2	1	0.72	2.55	2.55	0.72	2.55
2	2	0.73	2.55	2.55	0.73	2.55
2	3	0.73	2.55	2.55	0.73	0.86
2	4	0.72	2.55	2.55	0.72	2.55
2	5	0.72	2.55	2.55	0.72	2.55
2	6	0.73	2.55	2.55	0.73	2.55
2	7	0.72	2.55	2.55	0.72	2.55
2	8	0.72	2.55	2.55	0.72	2.55
2	9	0.73	2.55	2.55	0.73	0.85
4	0	2.55	0.72	2.55	2.55	2.55
4	1	2.55	0.7	2.55	2.55	2.55
4	2	2.55	0.71	2.55	2.55	2.55
4	3	2.55	0.71	2.55	2.55	2.55
4	4	2.55	0.71	2.55	2.55	2.55
4	5	2.55	0.7	2.55	2.55	2.55
4	6	2.55	0.71	2.55	2.55	2.55
4	7	2.55	0.71	2.55	2.55	2.55
4	8	2.55	0.71	2.55	2.55	2.55
4	9	2.55	0.71	2.55	2.55	2.55
5	0	0.76	0.72	2.55	0.76	2.55
5	1	2.55	0.72	2.55	2.55	2.55
5	2	2.55	0.72	2.55	2.55	2.55
5	3	2.55	0.72	2.55	2.55	2.55
5	4	2.55	0.72	2.55	2.55	2.55
5	5	2.55	0.72	2.55	2.55	2.55
5	6	0.77	0.72	2.55	0.77	2.55
5	7	2.55	0.72	2.55	2.55	2.55
5	8	2.55	0.72	2.55	2.55	2.55

Tabelle 4: Datei gefiltert - Starbuck.pos_2.no_jersey.robot_down.6.2.normal.txt (*Fortgesetzt*)

Modus	Messung	n	l0	l1	r0	r1
5	9	0.76	0.72	2.55	0.76	2.55
6	0	0.75	0.72	2.55	0.75	2.55
6	1	0.74	0.73	2.55	0.74	2.55
6	2	0.75	0.73	2.55	0.75	2.55
6	3	0.75	0.72	2.55	0.75	2.55
6	4	0.75	0.72	2.55	0.75	2.55
6	5	0.75	0.72	2.55	0.75	2.55
6	6	0.75	0.73	0.87	0.75	2.55
6	7	0.75	0.72	2.55	0.75	2.55
6	8	0.75	0.72	2.55	0.75	2.55
6	9	0.75	0.73	2.55	0.75	2.55
7	0	2.55	0.7	2.55	2.55	2.55
7	1	2.55	0.7	2.55	2.55	2.55
7	2	2.55	0.71	2.55	2.55	2.55
7	3	2.55	0.7	2.55	2.55	2.55
7	4	2.55	0.7	2.55	2.55	2.55
7	5	2.55	0.7	2.17	2.55	2.55
7	6	2.55	0.71	2.55	2.55	2.55
7	7	2.55	0.71	2.55	2.55	2.55
7	8	2.55	0.71	2.55	2.55	2.55
7	9	2.55	0.71	2.55	2.55	2.55

Tabelle 5: Datei gefiltert - Starbucks.pos_2.no_jersey.robot_down.8.2.normal.txt

Modus	Messung	n	l0	l1	r0	r1
0	0	0.88	2.55	2.55	0.88	1.01
0	1	0.87	2.55	2.55	0.87	2.55
0	2	0.87	2.55	2.55	0.87	2.55
0	3	0.88	2.55	2.55	0.88	1.0
0	4	0.88	2.55	2.55	0.88	2.55
0	5	0.88	2.55	2.55	0.88	1.01
0	6	0.88	2.55	2.55	0.88	1.0
0	7	0.88	2.55	2.55	0.88	1.01
0	8	0.88	2.55	2.55	0.88	2.55
0	9	0.87	2.55	2.55	0.87	2.55
1	0	1.01	2.55	2.55	1.01	2.55
1	1	1.01	2.55	2.55	1.01	2.55
1	2	1.0	2.55	2.55	1.0	2.55
1	3	1.02	2.55	2.55	1.02	2.55
1	4	1.0	2.55	2.55	1.0	2.55
1	5	1.01	2.55	2.55	1.01	2.55
1	6	1.02	2.55	2.55	1.02	2.55
1	7	0.99	2.55	2.55	0.99	2.55
1	8	1.03	2.55	2.55	1.03	2.55
1	9	0.99	2.55	2.55	0.99	2.55
2	0	1.01	2.55	2.55	1.01	2.55
2	1	0.99	2.55	2.55	0.99	2.55
2	2	0.95	2.55	2.55	0.95	2.55
2	3	0.96	2.55	2.55	0.96	2.55
2	4	0.98	2.55	2.55	0.98	2.55
2	5	0.95	2.55	2.55	0.95	2.55
2	6	0.98	2.55	2.55	0.98	2.55
2	7	0.96	2.55	2.55	0.96	2.55
2	8	0.96	2.55	2.55	0.96	2.55
2	9	0.99	2.55	2.55	0.99	2.55
4	1	2.55	0.88	2.55	2.55	2.55
4	2	2.55	0.88	1.0	2.55	2.55
4	3	2.55	0.88	1.0	2.55	2.55
4	4	2.55	0.88	2.55	2.55	2.55
4	5	2.55	0.88	2.55	2.55	2.55
4	6	2.55	0.88	2.55	2.55	2.55
4	7	2.55	0.88	1.02	2.55	2.55
4	8	2.55	0.88	2.55	2.55	2.55
4	9	2.55	0.88	2.55	2.55	2.55
5	0	2.55	0.88	2.55	2.55	2.55
5	1	1.02	0.96	2.55	1.02	2.55
5	2	1.0	0.99	2.55	1.0	2.55
5	3	1.02	0.97	2.55	1.02	2.55
5	4	2.55	0.97	2.55	2.55	2.55
5	5	1.0	0.96	2.55	1.0	2.55
5	6	1.0	0.98	2.55	1.0	2.55
5	7	1.0	0.98	2.55	1.0	2.55
5	8	1.03	0.99	2.55	1.03	2.55

Tabelle 5: Datei gefiltert - Starbuck.pos_2.no_jersey.robot_down.8.2.normal.txt (*Fortgesetzt*)

Modus	Messung	n	l0	l1	r0	r1
5	9	1.02	0.99	2.55	1.02	2.55
6	0	1.0	0.97	2.55	1.0	2.55
6	1	1.0	1.01	2.55	1.0	2.55
6	2	1.0	0.96	2.55	1.0	2.55
6	3	1.0	0.96	2.55	1.0	2.55
6	4	1.0	0.98	2.55	1.0	2.55
6	5	1.0	0.99	2.55	1.0	2.55
6	6	0.99	1.01	2.55	0.99	2.55
6	7	0.99	1.01	2.55	0.99	2.55
6	8	1.01	0.97	2.55	1.01	2.55
6	9	1.0	0.99	2.55	1.0	2.55
7	0	2.55	0.87	2.55	2.55	2.55
7	1	2.55	0.88	2.55	2.55	2.55
7	2	2.55	0.87	2.55	2.55	2.55
7	3	2.55	0.87	2.55	2.55	2.55
7	4	2.55	0.87	2.55	2.55	2.55
7	5	2.55	0.87	2.55	2.55	2.55
7	6	2.55	0.88	1.01	2.55	2.55
7	7	2.55	0.87	2.55	2.55	2.55
7	8	2.55	0.87	2.55	2.55	2.55
7	9	2.55	0.88	2.55	2.55	2.55

Tabelle 6: Datei gefiltert - Starbuck.pos.2.no_jersey.robot_down.10.2.normal.txt

Modus	Messung	n	l0	l1	r0
0	2	1.12	2.55	2.55	1.12
0	6	1.13	2.55	2.55	1.13
0	7	1.13	2.55	2.55	1.13
0	9	1.12	2.55	2.55	1.12
2	0	1.12	2.55	2.55	1.12
2	1	1.11	2.55	2.55	1.11
2	2	1.11	2.55	2.55	1.11
2	3	1.13	2.55	2.55	1.13
2	4	1.12	2.55	2.55	1.12
2	5	1.11	2.55	2.55	1.11
2	6	1.13	2.55	2.55	1.13
2	7	1.12	2.55	2.55	1.12
2	8	1.11	2.55	2.55	1.11
2	9	1.1	2.55	2.55	1.1
4	0	2.55	1.13	2.55	2.55
4	1	2.55	1.12	1.32	2.55
4	2	2.55	1.12	1.32	2.55
4	4	2.55	1.12	1.31	2.55
4	7	2.55	1.12	1.32	2.55
5	0	2.55	1.1	1.22	2.55
5	1	2.55	1.1	2.55	2.55
5	2	2.55	1.11	1.22	2.55
5	3	2.55	1.12	2.55	2.55
5	4	2.55	1.11	1.22	2.55
5	5	2.55	1.12	2.55	2.55
5	6	2.55	1.12	2.55	2.55
5	7	2.55	1.11	2.55	2.55
5	8	2.55	1.11	1.22	2.55
5	9	2.55	1.11	2.55	2.55
6	0	2.55	1.12	1.21	2.55
6	1	2.55	1.1	1.21	2.55
6	2	2.55	1.12	2.55	2.55
6	3	2.55	1.12	2.55	2.55
6	4	2.55	1.12	2.55	2.55
6	5	2.55	1.11	2.55	2.55
6	6	2.55	1.1	1.22	2.55
6	7	2.55	1.11	2.55	2.55
6	8	2.55	1.11	1.23	2.55
6	9	2.55	1.12	2.55	2.55
7	0	2.55	1.12	2.55	2.55
7	1	2.55	1.12	2.55	2.55
7	2	2.55	1.12	2.55	2.55
7	3	2.55	1.12	2.55	2.55
7	4	2.55	1.12	2.55	2.55
7	5	2.55	1.11	2.55	2.55
7	6	2.55	1.11	2.55	2.55
7	7	2.55	1.11	2.55	2.55
7	8	2.55	1.11	2.55	2.55

Tabelle 6: Datei gefiltert - Starbuck.pos_2.no_jersey.robot_down.10.2.normal.txt (*Fortgesetzt*)

Modus	Messung	n	l0	l1	r0
7	9	2.55	1.11	2.55	2.55

Tabelle 7: Datei gefiltert - Starbucks.pos.2.no_jersey.robot_down.12.2.normal.txt

Modus	Messung	n	l0	l1	r0	r1
0	0	1.29	2.55	2.55	1.29	1.37
0	1	1.29	2.55	2.55	1.29	1.38
0	2	1.28	2.55	2.55	1.28	2.55
0	3	1.27	2.55	2.55	1.27	2.55
0	4	1.29	2.55	2.55	1.29	2.55
0	5	1.28	2.55	2.55	1.28	2.55
0	6	1.29	2.55	2.55	1.29	1.38
0	7	1.29	2.55	2.55	1.29	1.38
0	8	1.29	2.55	2.55	1.29	2.55
0	9	1.28	2.55	2.55	1.28	2.55
2	0	1.38	2.55	2.55	1.38	2.55
2	1	1.34	2.55	2.55	1.34	2.55
2	2	1.37	2.55	2.55	1.37	2.55
2	3	1.38	2.55	2.55	1.38	2.55
2	4	1.37	2.55	2.55	1.37	2.55
2	5	1.39	2.55	2.55	1.39	2.55
2	6	1.38	2.55	2.55	1.38	2.55
2	7	1.37	2.55	2.55	1.37	2.55
2	8	1.39	2.55	2.55	1.39	2.55
2	9	1.37	2.55	2.55	1.37	2.55
4	0	2.55	1.28	1.37	2.55	2.55
4	1	2.55	1.29	2.55	2.55	2.55
4	2	2.55	1.28	2.55	2.55	2.55
4	3	2.55	1.28	2.55	2.55	2.55
4	4	2.55	1.28	2.55	2.55	2.55
4	5	2.55	1.28	1.38	2.55	2.55
4	6	2.55	1.28	1.56	2.55	2.55
4	7	2.55	1.29	1.44	2.55	2.55
4	8	2.55	1.29	2.55	2.55	2.55
4	9	2.55	1.28	2.55	2.55	2.55
5	0	2.55	1.28	2.55	2.55	2.55
5	1	2.55	1.33	2.55	2.55	2.55
5	2	2.55	1.37	2.55	2.55	2.55
5	3	2.55	1.32	2.55	2.55	2.55
5	4	2.55	1.37	2.55	2.55	2.55
5	5	2.55	1.37	2.55	2.55	2.55
5	6	2.55	1.32	2.55	2.55	2.55
5	7	2.55	1.38	2.55	2.55	2.55
5	8	2.55	1.38	2.55	2.55	2.55
5	9	2.55	1.32	2.55	2.55	2.55
6	0	2.55	1.38	2.55	2.55	2.55
6	1	2.55	1.37	2.55	2.55	2.55
6	2	2.55	1.38	2.55	2.55	2.55
6	3	2.55	1.38	2.55	2.55	2.55
6	4	2.55	1.37	2.55	2.55	2.55
6	5	2.55	1.38	2.55	2.55	2.55
6	6	2.55	1.37	2.55	2.55	2.55
6	7	2.55	1.37	2.55	2.55	2.55

Tabelle 7: Datei gefiltert - Starbuck.pos_2.no_jersey.robot_down.12.2.normal.txt (*Fortgesetzt*)

Modus	Messung	n	l0	l1	r0	r1
6	8	2.55	1.38	2.55	2.55	2.55
6	9	2.55	1.38	2.55	2.55	2.55
7	0	2.55	1.28	2.55	2.55	2.55
7	1	2.55	1.29	2.55	2.55	2.55
7	2	2.55	1.27	2.55	2.55	2.55
7	3	2.55	1.27	2.55	2.55	2.55
7	4	2.55	1.28	2.55	2.55	2.55
7	5	2.55	1.29	2.55	2.55	2.55
7	6	2.55	1.29	2.55	2.55	2.55
7	7	2.55	1.27	2.55	2.55	2.55
7	8	2.55	1.29	2.55	2.55	2.55
7	9	2.55	1.28	2.55	2.55	2.55

Tabelle 8: Datei gefiltert - Starbucks.pos.2.no_jersey.robot_down.14.2.normal.txt

Modus	Messung	n	l0	r0	r1	r2
0	0	1.51	2.55	1.51	2.55	2.55
0	1	1.51	2.55	1.51	1.63	2.55
0	2	1.5	2.55	1.5	1.63	2.55
0	3	1.5	2.55	1.5	1.57	1.65
0	4	1.5	2.55	1.5	1.63	2.55
0	5	1.49	2.55	1.49	1.64	2.55
0	6	1.56	2.55	1.56	2.55	2.55
0	8	1.5	2.55	1.5	2.55	2.55
1	1	1.57	2.55	1.57	2.55	2.55
1	3	1.55	2.55	1.55	2.55	2.55
1	4	1.56	2.55	1.56	2.55	2.55
1	6	1.56	2.55	1.56	2.55	2.55
1	7	1.56	2.55	1.56	2.55	2.55
4	1	2.55	1.5	2.55	2.55	2.55
4	2	2.55	1.56	2.55	2.55	2.55
4	3	2.55	1.51	2.55	2.55	2.55
4	4	2.55	1.5	2.55	2.55	2.55
4	5	2.55	1.51	2.55	2.55	2.55
4	6	2.55	1.5	2.55	2.55	2.55
4	7	2.55	1.56	2.55	2.55	2.55
4	8	2.55	1.56	2.55	2.55	2.55
4	9	2.55	1.57	2.55	2.55	2.55
5	0	2.55	1.5	2.55	2.55	2.55
5	2	1.56	1.58	1.56	2.55	2.55
5	3	2.55	1.58	2.55	2.55	2.55
5	4	2.55	1.57	2.55	2.55	2.55
5	5	1.56	2.55	1.56	2.55	2.55
5	6	1.56	2.55	1.56	2.55	2.55
5	8	1.56	2.55	1.56	2.55	2.55
6	1	1.55	2.55	1.55	2.55	2.55
6	2	1.56	2.55	1.56	2.55	2.55
6	3	1.57	2.55	1.57	2.55	2.55
6	4	1.56	1.58	1.56	2.55	2.55
6	5	1.56	2.55	1.56	2.55	2.55
6	6	1.57	2.55	1.57	2.55	2.55
6	7	1.56	2.55	1.56	2.55	2.55
6	8	1.57	2.55	1.57	2.55	2.55
6	9	1.56	2.55	1.56	2.55	2.55
7	0	2.55	1.49	2.55	2.55	2.55
7	1	2.55	1.5	2.55	2.55	2.55
7	2	2.55	1.5	2.55	2.55	2.55
7	3	2.55	1.5	2.55	2.55	2.55
7	4	2.55	1.5	2.55	2.55	2.55
7	5	2.55	1.5	2.55	2.55	2.55
7	6	2.55	1.5	2.55	2.55	2.55
7	7	2.55	1.5	2.55	2.55	2.55
7	8	2.55	1.5	2.55	2.55	2.55
7	9	2.55	1.5	2.55	2.55	2.55

Tabelle 9: Datei gefiltert - Starbuck.pos.2.no_jersey.robot_down.16.2.normal.txt

Modus	Messung	n	l0	r0	r1
0	0	1.67	2.55	1.67	2.55
0	1	1.67	2.55	1.67	2.55
0	2	1.67	2.55	1.67	2.55
0	3	1.67	2.55	1.67	2.55
0	4	1.66	2.55	1.66	2.55
0	5	1.67	2.55	1.67	2.55
0	6	1.66	2.55	1.66	2.55
0	7	1.66	2.55	1.66	2.55
0	8	1.67	2.55	1.67	2.55
0	9	1.66	2.55	1.66	2.55
1	0	1.76	2.55	1.76	2.55
1	1	1.77	2.55	1.77	2.55
1	3	1.76	2.55	1.76	2.55
2	1	1.7	2.55	1.7	1.78
2	2	1.7	2.55	1.7	1.77
2	5	1.7	2.55	1.7	2.55
2	8	1.76	2.55	1.76	2.55
3	2	1.75	2.55	1.75	2.55
3	8	1.74	2.55	1.74	2.55
3	9	1.75	2.55	1.75	2.55
4	0	1.75	2.55	1.75	2.55
4	1	1.75	1.67	1.75	2.55
4	2	1.74	1.67	1.74	2.55
4	3	1.75	1.67	1.75	2.55
4	4	1.75	1.67	1.75	2.55
4	5	1.75	1.68	1.75	2.55
4	6	2.55	1.66	2.55	2.55
4	7	1.75	1.67	1.75	2.55
4	8	2.55	1.68	2.55	2.55
4	9	2.55	1.67	2.55	2.55
5	0	2.55	1.77	2.55	2.55
5	1	2.55	1.77	2.55	2.55
5	2	2.55	1.69	2.55	2.55
5	3	2.55	1.67	2.55	2.55
5	4	2.55	1.69	2.55	2.55
5	5	2.55	1.7	2.55	2.55
5	6	2.55	1.76	2.55	2.55
5	7	2.55	1.76	2.55	2.55
5	8	2.55	1.76	2.55	2.55
5	9	2.55	1.77	2.55	2.55
6	2	2.55	1.69	2.55	2.55
6	4	2.55	1.69	2.55	2.55
6	5	2.55	1.69	2.55	2.55
6	6	2.55	1.69	2.55	2.55
6	7	2.55	1.69	2.55	2.55
6	8	2.55	1.69	2.55	2.55
6	9	2.55	1.69	2.55	2.55
7	0	2.55	1.66	2.55	2.55

Tabelle 9: Datei gefiltert - Starbuck.pos_2.no_jersey.robot_down.16.2.normal.txt (*Fortgesetzt*)

Modus	Messung	n	l0	r0	r1
7	1	1.75	1.67	1.75	2.55
7	2	2.55	1.67	2.55	2.55
7	3	2.55	1.67	2.55	2.55
7	4	2.55	1.66	2.55	2.55
7	5	1.75	1.67	1.75	2.55
7	6	2.55	1.66	2.55	2.55
7	7	2.55	1.66	2.55	2.55
7	8	2.55	1.67	2.55	2.55
7	9	2.55	1.67	2.55	2.55

Tabelle 10: Datei gefiltert - Starbucks.pos_2.no_jersey.robot_down.18.2.normal.txt

Modus	Messung	n	l0	l1	r0	r1
0	0	1.9	2.55	2.55	1.9	2.55
0	1	1.91	2.55	2.55	1.91	2.55
0	2	1.91	2.55	2.55	1.91	2.04
0	3	1.9	2.55	2.55	1.9	2.55
0	4	1.91	2.55	2.55	1.91	2.55
0	5	1.91	2.55	2.55	1.91	2.55
0	6	1.89	2.55	2.55	1.89	2.55
0	7	1.9	2.55	2.55	1.9	2.55
0	8	1.9	2.55	2.55	1.9	2.55
0	9	1.91	2.55	2.55	1.91	2.55
2	1	1.97	2.55	2.55	1.97	2.55
2	2	1.98	2.55	2.55	1.98	2.55
2	4	1.97	2.55	2.55	1.97	2.55
2	6	1.96	2.55	2.55	1.96	2.55
2	8	1.98	2.55	2.55	1.98	2.55
2	9	1.99	2.55	2.55	1.99	2.55
4	0	2.55	1.91	2.55	2.55	2.55
4	1	2.02	1.89	2.55	2.02	2.55
4	2	2.0	1.91	2.55	2.0	2.55
4	3	2.55	1.91	2.55	2.55	2.55
4	4	2.55	1.93	2.55	2.55	2.55
4	5	2.55	1.93	2.55	2.55	2.55
4	6	2.55	1.89	2.55	2.55	2.55
4	7	2.55	1.92	2.55	2.55	2.55
4	8	2.55	1.92	2.55	2.55	2.55
4	9	2.55	1.91	2.55	2.55	2.55
5	0	2.55	1.99	2.55	2.55	2.55
5	1	2.55	1.98	2.55	2.55	2.55
5	2	2.55	1.97	2.55	2.55	2.55
5	3	2.55	1.98	2.55	2.55	2.55
5	4	2.55	2.0	2.55	2.55	2.55
5	5	2.55	1.98	2.55	2.55	2.55
5	6	2.55	1.98	2.55	2.55	2.55
5	7	2.55	1.98	2.13	2.55	2.55
5	8	2.55	1.96	2.55	2.55	2.55
5	9	2.55	1.96	2.55	2.55	2.55
6	0	2.55	1.98	2.55	2.55	2.55
6	1	2.55	1.98	2.55	2.55	2.55
6	2	2.55	1.96	2.55	2.55	2.55
6	4	2.55	1.96	2.55	2.55	2.55
6	5	2.55	1.96	2.55	2.55	2.55
6	6	2.55	1.95	2.55	2.55	2.55
6	7	2.55	1.99	2.55	2.55	2.55
6	8	2.55	1.99	2.55	2.55	2.55
6	9	2.55	1.98	2.55	2.55	2.55
7	0	2.55	1.89	2.55	2.55	2.55
7	1	2.55	1.9	2.55	2.55	2.55
7	2	2.55	1.9	2.55	2.55	2.55

Tabelle 10: Datei gefiltert - Starbuck.pos_2.no_jersey.robot_down.18.2.normal.txt (*Fortgesetzt*)

Modus	Messung	n	l0	l1	r0	r1
7	3	2.55	1.91	2.55	2.55	2.55
7	4	2.55	1.91	2.55	2.55	2.55
7	5	2.55	1.9	2.55	2.55	2.55
7	6	2.55	1.9	2.55	2.55	2.55
7	7	2.0	1.89	2.55	2.0	2.55
7	8	2.55	1.85	2.55	2.55	2.55
7	9	2.55	1.9	2.55	2.55	2.55

Tabelle 11: Datei gefiltert - Starbuck.pos_2.no_jersey.robot_down.20.2.normal.txt

Modus	Messung	n	l0	r0	r1
0	0	2.07	2.55	2.07	2.55
0	1	2.08	2.55	2.08	2.55
0	2	2.06	2.55	2.06	2.55
0	3	2.05	2.55	2.05	2.55
0	4	2.06	2.55	2.06	2.55
0	5	2.09	2.55	2.09	2.55
0	6	2.1	2.55	2.1	2.55
0	7	2.06	2.55	2.06	2.55
0	8	2.06	2.55	2.06	2.55
0	9	2.09	2.55	2.09	2.55
1	0	2.08	2.55	2.08	2.55
1	2	2.08	2.55	2.08	2.55
1	7	2.08	2.55	2.08	2.17
1	8	2.07	2.55	2.07	2.55
2	0	2.12	2.55	2.12	2.55
2	1	2.07	2.55	2.07	2.55
2	2	2.07	2.55	2.07	2.55
2	3	2.13	2.55	2.13	2.55
2	4	2.06	2.55	2.06	2.55
2	5	2.06	2.55	2.06	2.55
2	6	2.12	2.55	2.12	2.55
2	7	2.07	2.55	2.07	2.55
2	8	2.09	2.55	2.09	2.55
2	9	2.12	2.55	2.12	2.55
3	0	2.08	2.55	2.08	2.55
3	1	2.14	2.55	2.14	2.55
3	2	2.13	2.55	2.13	2.55
3	5	2.15	2.55	2.15	2.55
3	9	2.13	2.55	2.13	2.55
4	0	2.15	2.09	2.15	2.55
4	1	2.15	2.09	2.15	2.55
4	2	2.14	2.11	2.14	2.55
4	3	2.14	2.11	2.14	2.55
4	4	2.55	2.07	2.55	2.55
4	5	2.55	2.06	2.55	2.55
4	6	2.55	2.1	2.55	2.55
4	7	2.06	2.1	2.06	2.55
4	8	2.14	2.14	2.14	2.55
4	9	2.15	2.11	2.15	2.55
5	0	2.06	2.07	2.06	2.55
5	1	2.04	2.06	2.04	2.55
5	2	2.08	2.06	2.08	2.55
5	3	2.08	2.06	2.08	2.55
5	4	2.06	2.06	2.06	2.15
5	5	2.55	2.14	2.55	2.55
5	6	2.55	2.14	2.55	2.55
5	7	2.08	2.07	2.08	2.55
5	8	2.55	2.06	2.55	2.55

Tabelle 11: Datei gefiltert - Starbuck.pos.2.no_jersey.robot_down.20.2.normal.txt (*Fortgesetzt*)

Modus	Messung	n	l0	r0	r1
5	9	2.06	2.06	2.06	2.17
6	0	2.06	2.07	2.06	2.55
6	1	2.06	2.07	2.06	2.55
6	2	2.55	2.12	2.55	2.55
6	3	2.55	2.06	2.55	2.55
6	4	2.06	2.06	2.06	2.55
6	5	2.06	2.14	2.06	2.55
6	6	2.06	2.14	2.06	2.55
6	7	2.06	2.07	2.06	2.55
6	8	2.55	2.06	2.55	2.55
6	9	2.06	2.07	2.06	2.55
7	0	2.55	2.14	2.55	2.55
7	1	2.55	2.14	2.55	2.55
7	2	2.55	2.14	2.55	2.55
7	3	2.07	2.1	2.07	2.55
7	4	2.15	2.1	2.15	2.55
7	5	2.55	2.08	2.55	2.55
7	6	2.55	2.16	2.55	2.55
7	7	2.06	2.12	2.06	2.55
7	8	2.55	2.12	2.55	2.55
7	9	2.55	2.09	2.55	2.55

Tabelle 12: Datei gefiltert - Starbuck.pos_2.no_jersey.robot_down.22.2.normal.txt

Modus	Messung	n	l0	r0
Keine Hindernisse gemessen				

Anmerkung

Alle Messwerte haben die Einheit Meter.

Datei Der Dateiname der Rawdatei mit den Messwerten.

gefiltert (optional) Messungen (zeilenweise Erfassung von Messdaten), die keine Hindernis enthalten haben (alle Werte sind *2.55*), wurden nicht abgebildet.

n Für die Modi < 4 wichtig (*Device/SubDeviceList/US/Sensor/Value*). Dies Werte sind immer identisch mit *r0*.

l0 .. l9 Bis zu 10 Messwerte (0 bis 9) auf der linken (l) Seite. Beispiel: Messung 1 in Links ist *l1* oder *Device/SubDeviceList/US/Left/Sensor/Value1*.

r0 .. r9 Bis zu 10 Messwerte (0 bis 9) auf der rechten (r) Seite. Beispiel: Messung 1 in Rechts ist *r1* oder *Device/SubDeviceList/US/Right/Sensor/Value1*.

Sichtbar Sagt an, ob das Programm dieses Hindernis erfassen würde, beziehend auf den [**Winkel**] aus der Analyse.

Soll Den Wert, den das Programm messen würde, siehe Analyse.

ØIst Der Durchschnittswert der Messdaten über alle Messungen im jeweiligem Modus von den Spalten *r0* oder *l0*.

Differenz Differenz zwischen Soll- und Ist-Wert.

Analyse [Winkel] (wenn vorhanden) Daten werden mit dem Programm USTest abgeglichen, ob die Werte in einem idealen Kegel mit dem Winkel *Winkel* erfasst sind. Es werden ggf. die Abweichungen der Messwerte ausgegeben.

Keine Hindernisse gemessen Es wurden alle Zeilen eines Durchlaufs heraus gefiltert.

Keine Analyse Folgt bei Analyse, wenn *Keine Hindernisse gemessen* auftritt.