# 1 Tekniske overvejelser

## 1.1 RS232-kabel

Forbindelsen til GSM-modemet sker vha. et 9-pins kabel. Det er forbundet til STK-500's Spare port og GSM-modemets RS-232 interface.

Når der skrives til GSM-modemet køres dette igennem UART-driveren, som sender og modtager igennem RS-232 stikket. Interfacet på STK-500 og GSM-modemet er det samme, hvilket resulterer i, at et han-han kabel mellem de to vil få modtagerpindene sat sammen senderpindene sat sammen, hvilket resulterer i ingen kommunikation.

For at løse dette, designede vi et 9-pins kabel, hvor pin 2 og 3 var byttet, således at det passede med senderpindene blev sat til modtagerpindene.



Figur 1: 9-Pin hun stik for STK-500 Spare og GSM-modem

#### 1.2 Drivers

Til projektet er der blevet brugt nogle drivere fra opgaverne fra AMS-forløbet, samt udleveret drivere til UART'en og LED'erne. Herunder er en liste over de drivere, som vi selv har arbejdet på.

#### $1.2.1 \quad LM75$

Driveren til temperatursensoren, LM75, er baseret på en opgave fra AMS-forløbet. Den kommunikerer med STK-500 vha.  $I^2C$ -bussen og kan i princippet måle fra  $-155^{\circ}C$  til  $+155^{\circ}C$ , hvilket vi dog ikke har test eller finder relevant for denne opstilling.

Fra tasken void LM75SensorTask(void \*pvParameters) kaldes LM75-driverens funktion til, at modtage ny temperatur fra LM75-printet, vist i Listing 1.

#### Listing 1: LM75's metode til at spørge på ny data

```
1 int LM75_temperature(unsigned char SensorAddress)
2 {
3
     i2c_start();
4
     unsigned char address = ((0 \text{ b01001000} \mid \text{SensorAddress}) << 1) \mid 0 \leftrightarrow
5
         x01:
6
     i2c_write(address); //Address write
7
     unsigned char tempMSB = i2c_read(0x00);
8
     unsigned char tempLSB = i2c_read(0x01);
9
     i2c_stop();
10
11
     return (tempLSB>>7) | (tempMSB<<1);</pre>
12
13 }
```

Ved at give en adressen på slaven i I<sup>2</sup>C-bussen som parameter, startes I<sup>2</sup>C'en og der sendes en forespørgsel på denne slave, hvorefter denne sender sin data retur. Eftersom temperaturen er 9 bit lang, shiftes de to læsninger, således MSB og LSB står korrekt og returneres i en int.

#### 1.2.2 LCD162

Driveren til DragonKit, der indeholder et LCD162 display, er baseret på en opgave fra AMS-forløbet. Denne kan udskrive tekst på displayet, hvilket benyttes til at vise den aktuelle temperatur.

Der udskrives hovedsagligt **strings** og **ints** på displayet. På Listing 2 og Listing 3 ses hvordan disse funktioner er skrevet.

Listing 2: LCD162 metode til visning af en string

```
1 void LCDDispString(char* str)
2 {
3    for(int i = 0 ; i < 32 ; i++)
4    {
5       if(str[i] == '\0')
6       break;
7       sendData(str[i]);</pre>
```

```
8   }
9 }
```

Listing 2 virker således, at den modtager en **char\***, hvor den steppes igennem **char** for **char** og udskrives indtil hele strengen er udskrevet, eller har skrevet flere tegn end der kan være på displayet.

## Listing 3: LCD162 metode til visning af en integers

```
void LCDDispInteger(int i)

char arr[3];

itoa(i, arr, 10);

LCDDispString(arr);

}
```

Listing 3 virker således, at den tager imod den ønskede int, som overføres til et array med plads til 3 chars<sup>1</sup>, hvorefter itoa-funktionen skriver dataen in i arrayet i decimal format. Til sidst udskrives det vha. LCDDispString, vist i Listing 2.

#### 1.3 Free RTOS

# 1.4 Ideel opbygning

 $<sup>^1\</sup>mathrm{Her}$ burde være 6 pladser, så der er plads til -32768 og op til +32767